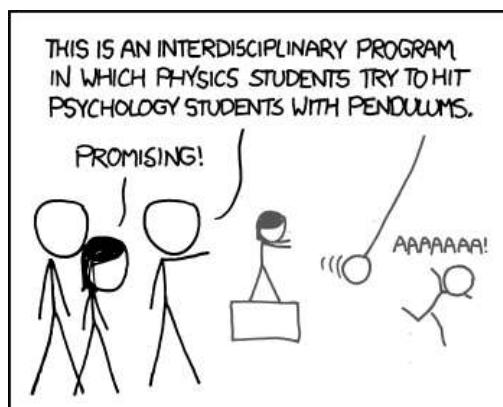


MPI* Physique
TD Mécanique

Champ gravitationnel



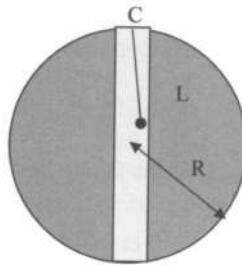
MY PROFESSORS HAD AN ONGOING COMPETITION
TO GET THE WEIRDEST THING TAKEN SERIOUSLY
UNDER THE LABEL "INTERDISCIPLINARY PROGRAM".

Olivier Caffier



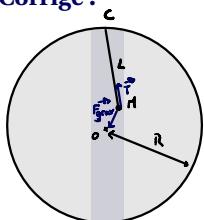
1 - Pendule dans un long tunnel à l'intérieur de la Terre

Un tunnel traverse la Terre de part en part en passant par son centre (figure 1). Un pendule de longueur L tel que $L < 2R$ est accroché en surface au point C et oscille à l'intérieur du tunnel.



En admettant que la présence du tunnel et du pendule ne modifie pas le champ de gravitation terrestre, déterminez la période des petites oscillations de ce pendule.

Corrigé :



Bilan des forces:

- tension du fil : \vec{T} → non conservatif mais ne travaille pas
- force d'attraction gravitationnelle : \vec{F}_{grav} →保守的

Phase 1 : Déterminer \vec{F}_{grav}

① Identifier la source boule homogène de centre O et de rayon R et de masse M_T

② Invariances et symétries ◦ invariance selon Θ et $\Psi \Rightarrow \vec{G}(M) = G_r(r)\hat{v}_r + G_\theta(r)\hat{v}_\theta + G_\Psi(r)\hat{v}_\Psi$

◦ symétries

$\text{Vect}_H(\hat{v}_r, \hat{v}_\theta)$ et $\text{Vect}_R(\hat{v}_r, \hat{v}_\Psi)$ sont des plans de symétrie pour notre source

donc \vec{G} est compris dans l'intersection de ces plans

$$\text{i.e. } \vec{G} = G(r)\hat{v}_r$$

③ Surface de Gauss on considère une sphère de centre O de rayon r , passant donc par M, qu'on note S.

orientée sortante : $d\vec{s} \cdot \hat{v}_r$

④ Flux Alors

$$\oint_S \vec{G}(M) \cdot d\vec{s} = \oint_S G(r)\hat{v}_r \cdot d\vec{s} \hat{v}_r$$

$$= \oint_S G(r) dS \quad \text{et dans } S, r = \text{cte}$$

$$\text{d'où } \oint_S \vec{G}(M) \cdot d\vec{s} = 4\pi r^2 G(r)$$

⑤ M_{int} On a $M_{\text{int}} = \mu \frac{4}{3} \pi r^3$ et $\mu = \frac{M_T}{\frac{4}{3} \pi R^3}$ avec $r < R$

$$\text{d'où } M_{\text{int}} = M_T \left(\frac{r}{R}\right)^3$$

⑥ Théorème de Gauss On a alors $\oint_S \vec{G} \cdot d\vec{s} = -4\pi G M_{\text{int}}$

$$\text{i.e. } 4\pi r^2 G(r) = -4\pi G M_T \left(\frac{r}{R}\right)^3 \Rightarrow G(r) = -\frac{G M_T}{R^3} \times r \quad \text{DONC} \quad \vec{F}_{\text{grav}} = -G \frac{M_T m}{R^3} r \hat{v}_r$$

Phase 2: Déterminer la période des petites oscillations

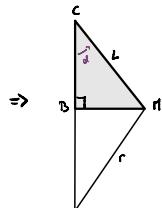
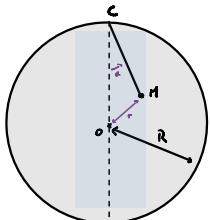
Appliquons le théorème de la puissance mécanique car l'énergie mécanique se conserve $\Rightarrow \frac{dE_m}{dt} = 0$

Comme on a un mt circulaire, on a $E_c = \frac{1}{2} m \dot{\theta}^2$

$$E_c = \frac{1}{2} m (L \dot{\alpha})^2$$

$$E_p = m V(r) \quad \text{avec} \quad \vec{G} = -\vec{\text{grad}} V \quad \text{et} \quad V(r, \theta, \phi) \quad \text{par invariances}$$

$$\text{i.e. } E_p = \frac{1}{2} \frac{m M_T}{2 R^2} r^2 + \text{cte}$$



$$\text{On a } \sin(\alpha) = \frac{R}{L}$$

$$\Rightarrow r^2 = L^2 \sin^2(\alpha) + (R - L \cos(\alpha))^2$$

$$\begin{aligned} r^2 &= R^2 + L^2 - 2RL \cos(\alpha) \\ \cos \alpha &= \frac{R - RL}{L} \end{aligned}$$

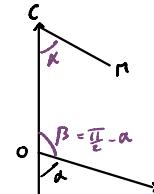
[ou]

$$\begin{aligned} \vec{O\vec{r}} &= \vec{O\vec{C}} + \vec{C\vec{r}} \\ \Rightarrow r^2 &= (\vec{O\vec{C}} + \vec{C\vec{r}})^2 \\ &= \vec{O\vec{C}}^2 + \vec{C\vec{r}}^2 + 2\vec{O\vec{C}} \cdot \vec{C\vec{r}} \\ &= R^2 + L^2 + 2RL \cos(\beta) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow r^2 = R^2 + L^2 - 2RL \cos(\alpha)$$

il faut
faire un D2z pour
obtenir quelque chose de
non-triviale

avec $\beta = (\vec{O\vec{C}}, \vec{C\vec{r}})$



$$\text{Ainsi, } E_p \approx \frac{1}{2} \frac{m M_T}{2 R^2} (R^2 + L^2 - 2RL \left(1 - \frac{\alpha^2}{2}\right))$$

$$\Rightarrow \frac{dE_p}{dt} = \frac{1}{2} \frac{m M_T}{2 R^2} \frac{d}{dt} (RL \alpha^2) = \frac{1}{2} \frac{m M_T}{2 R^2} L \alpha \ddot{\alpha}$$

$$\text{De plus, } \frac{dE_c}{dt} = mL^2 \ddot{\alpha} \dot{\alpha}$$

$$\text{D'où: } mL^2 \ddot{\alpha} + \frac{1}{2} \frac{m M_T}{2 R^2} L \alpha \ddot{\alpha} = 0 \quad \Rightarrow \quad \ddot{\alpha} + \frac{1}{2} \frac{M_T}{L R^2} \alpha = 0$$

$$\Rightarrow \text{oscillateur harmonique} \quad \omega = \sqrt{\frac{1}{2} \frac{M_T}{L R^2}}$$

$$\text{et} \quad T = \frac{2\pi}{\omega}$$

donc finalement,

$$T = 2\pi R \sqrt{\frac{L}{2 M_T}}$$

$$\text{Rmq: } G(R) = -\frac{M_T}{R^2} = -g \quad \text{donc} \quad \omega = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

le résultat inchangé !

2 - Champ gravitationnel dans une cavité sphérique

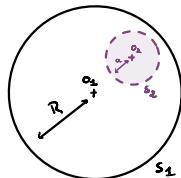
(Mines MP 2016)

- Énoncez le théorème de Gauss gravitationnel.
- Calculez le champ gravitationnel à l'intérieur d'un creux sphérique excentré de rayon a dans une sphère de rayon $R > a$ de masse volumique uniforme.

Corrigé :

① $\oint_S \vec{G} \cdot d\vec{S} = -4\pi G M_{\text{int}}$

② On considère donc le système suivant :



Ainsi, puisque le champ \vec{G} est additif, on a : $\vec{G}_{S_1} = \vec{G}_{S_1 \setminus S_2} + \vec{G}_{S_2}$

$$\Rightarrow \vec{G}_{S_1 \setminus S_2} = \vec{G}_{S_1} - \vec{G}_{S_2} \quad (\text{A})$$

champ qu'on
veut calculer 2 champs qui
se calculent avec
le Th. de Gauss

Calcul de \vec{G}_{S_1}

① Identifier la source boule homogène de centre O_1 et de rayon R_1 , de masse volumique uniforme ρ_1

② Invariances et symétries

- invariance selon Θ et $\Psi \Rightarrow \vec{G}_1(M) = G_{1,r}(r) \vec{u}_r + G_{1,\theta}(r) \vec{u}_\theta + G_{1,\Psi}(r) \vec{u}_\Psi$
- symétries

$\text{Vect}_R(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$ et $\text{Vect}_R(\vec{u}_r, \vec{u}_\Psi)$ sont des plans de symétrie pour notre source

donc \vec{G}_1 est compris dans l'intersection de ces plans

i.e. $\vec{G}_{S_1} = G(r) \vec{u}_r$

③ Surface de Gauss on considère une sphère de centre O_1 de rayon r , passant donc par M , qu'on note S .

orientée sortante : $d\vec{S} = dS \vec{u}_r$

④ Flux Alors

$$\begin{aligned} \oint_S \vec{G}(M) \cdot d\vec{S} &= \oint_S G(r) \vec{u}_r \cdot dS \vec{u}_r \\ &= \oint_S G(r) dS \quad \text{et dans } S, r = \text{cte} \end{aligned}$$

d'où $\oint_S \vec{G}(M) \cdot d\vec{S} = 4\pi r^2 G(r)$

⑤ M_{int} On a $M_{\text{int}} = \rho_1 \frac{4}{3} \pi r^3$ pour $r < R$ (on ne doit calculer qu'à l'intérieur du creux sphérique)

⑥ Théorème de Gauss On a alors $4\pi r^2 G_{S_2}(r) = -4\pi \int_{\frac{R}{3}}^r \mu_2 \frac{4}{3} \pi r^3$

$$\text{d'où } G_{S_2}(r < R) = -\int_{\frac{R}{3}}^r \mu_2 \frac{4}{3} \pi r^3$$

$$\begin{aligned} \text{i.e. } \vec{G}_{S_2}(r < R) &= -\mu_2 \frac{4}{3} \pi r \vec{v}_r \\ &= -\mu_2 \frac{4}{3} \pi \vec{O}_2 M \end{aligned}$$

Calcul de \vec{G}_{S_2}

① Identifier la source boule homogène de centre O_2 et de rayon a , de masse volumique uniforme μ_2

② Invariances et symétries • invariances selon Θ et $\Phi \Rightarrow \vec{G}_{S_2}(M) = G_{S_2,r}(r) \vec{v}_r + G_{S_2,\theta}(r) \vec{v}_\theta + G_{S_2,\phi}(r) \vec{v}_\phi$

• symétries

$\text{Vect}_M(\vec{v}_r, \vec{v}_\theta)$ et $\text{Vect}_M(\vec{v}_r, \vec{v}_\phi)$ sont des plans de symétrie pour notre source

donc \vec{G}_{S_2} est compris dans l'intersection de ces plans

$$\text{i.e. } \vec{G}_{S_2} = G_{S_2}(r) \vec{v}_r$$

③ Surface de Gauss on considère une sphère de centre O_2 de rayon r , passant donc par M , qu'on note S .

orientée sortante : $dS = dS \vec{n}$

④ Flux Alors

$$\iint_S \vec{G}_2(M) \cdot dS = \iint_S G_2(r) \vec{v}_r \cdot dS \vec{v}_r$$

$$= \iint_S G_2(r) dS \quad \text{et dans } S, r = \text{cte}$$

$$\text{d'où } \iint_S \vec{G}_2(M) \cdot dS = 4\pi r^2 G_2(r)$$

⑤ Mint On a $M_{\text{int}} = \mu_2 \frac{4}{3} \pi r^3$ pour $r < a$

$M_{\text{int}} = \mu_2 \frac{4}{3} \pi a^3$ pour $r > a$ (comme $a < R$, on doit également s'intéresser à ce cas-là)

⑥ Théorème de Gauss On a alors

$$\text{pour } r < a: \quad 4\pi r^2 G_{S_2}(r < a) = -4\pi \int_{\frac{R}{3}}^r \mu_2 \frac{4}{3} \pi r^3 \Rightarrow G_{S_2}(r < a) = -\frac{4}{3} \pi \mu_2 \int r$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \vec{G}_{S_2}(r < a) &= -\frac{4}{3} \pi \mu_2 \int r \vec{v}_r \\ &= -\frac{4}{3} \pi \mu_2 \int \vec{O}_2 M \end{aligned}$$

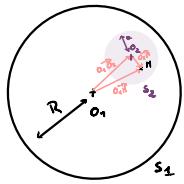
$$\text{pour } r > a: \quad 4\pi r^2 G_{S_2}(r > a) = -4\pi \int_{\frac{R}{3}}^r \mu_2 \frac{4}{3} \pi a^3 \Rightarrow G_{S_2}(r > a) = -\frac{4}{3} \pi a^3 \int \mu_2 \times \frac{1}{r^2}$$

$$\Rightarrow \vec{G}_{S_2}(r > a) = -\frac{4}{3} \pi a^3 \int \mu_2 \times \frac{1}{r^2} \vec{v}_r$$

$$\text{i.e. } \vec{G}_{S_2}(r > a) = -\frac{4}{3} \pi a^3 \int \mu_2 \times \frac{\vec{O}_2 M}{||\vec{O}_2 M||^3}$$

Calcul de $\vec{G}_{S_1 \setminus S_2}$ (A) \Rightarrow $\vec{G}_{S_1 \setminus S_2} (\text{M est dans } S_2) = \vec{G}_{S_1} (\text{r} < R) - \vec{G}_{S_2} (\text{int. de } S_2)$

$$= -\mu_1 \zeta \frac{4}{3} \pi \vec{O_1 M} + \mu_2 \frac{4}{3} \pi \zeta \vec{O_2 M}$$



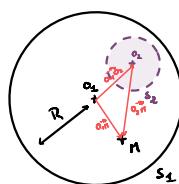
or $\vec{O_1 M} = \vec{O_1 O_2} + \vec{O_2 M} \Rightarrow \vec{O_2 M} = \vec{O_1 M} - \vec{O_1 O_2}$ (B)

$$\text{D'où } \vec{G}_{S_1 \setminus S_2} (\text{M} \in S_2) = \frac{4}{3} \pi \zeta (\mu_2 - \mu_1) \vec{O_1 M} - \mu_2 \frac{4}{3} \pi \zeta \vec{O_1 O_2}$$

$$= \frac{4}{3} \pi \zeta (\mu_2 - \mu_1) \vec{r} \vec{u_r} - \underbrace{\mu_2 \frac{4}{3} \pi \zeta \vec{O_1 O_2}}_{\text{etc!!}}$$

Enfin, $\mu_1 = \mu_2$

DONC $\vec{G}_{S_1 \setminus S_2} (\text{M} \in S_2) = -\mu_2 \frac{4}{3} \pi \zeta \vec{O_1 O_2}$



$$(A) \Rightarrow \vec{G}_{S_1 \setminus S_2} (\text{M} \in S_1 \setminus S_2) = -\frac{4}{3} \pi \zeta \mu_1 \vec{O_1 M} + \frac{4}{3} \pi \zeta \mu_2 \frac{\vec{O_2 M}}{\|\vec{O_2 M}\|^3}$$

$$= -\frac{4}{3} \pi \zeta \left(\mu_1 - \left(\frac{a}{\|\vec{O_2 M}\|} \right)^3 \mu_2 \right) \vec{O_1 M} - \frac{4}{3} \pi \zeta \mu_2 \vec{O_1 O_2} \times \frac{1}{\|\vec{O_2 M}\|^3}$$

pas constant !

$$\text{D'où } \vec{G}_{S_1 \setminus S_2} = -\frac{4}{3} \pi \left(\mu_1 - \left(\frac{a}{\|\vec{O_2 M}\|} \right)^3 \mu_2 \right) \vec{r} \vec{u_r} - \frac{4}{3} \pi \zeta \mu_2 \frac{\vec{O_1 O_2}}{\|\vec{O_2 M}\|^3}$$

vect pas cst

et $\mu_1 = \mu_2$

D'où

$$\vec{G}_{S_1 \setminus S_2} (\text{M} \in S_1 \setminus S_2) = -\frac{4}{3} \pi \mu_2 \left(1 - \left(\frac{a}{\|\vec{O_2 M}\|} \right)^3 \right) \vec{r} \vec{u_r} - \frac{4}{3} \pi \zeta \mu_2 \frac{1}{\|\vec{O_2 M}\|^3} \vec{O_1 O_2}$$

