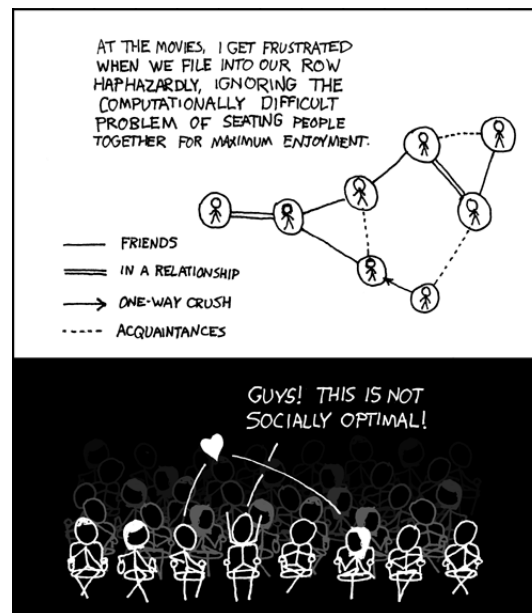


MPI\* Info

# Graphes de flots

TD17



Olivier Caffier



# 1 Introduction aux graphes de flots

## Définition - Graphe de flot

Un *graphe de flot* est un quintuplet  $G = (S, A, c, s, t)$  où :

- $(S, A)$  est un graphe orienté et sans boucle (sans arc de la forme  $(v, v)$ );
- $s \in S$  est une source de  $(S, A)$  (degré entrant nul) et  $t \in S$  est un puit de  $(S, A)$  (degré sortant nul);
- $c : A \rightarrow \mathbb{R}_+$  est une fonction dite de *capacité*.

On étend d'ailleurs  $c$  à tous les couples  $(u, v)$  de sommets en posant  $c(u, v) = 0$  si  $(u, v) \notin A$ .

La figure 1 représente un graphe de flot  $G_0$ . Les capacités sont représentées sur les arcs.

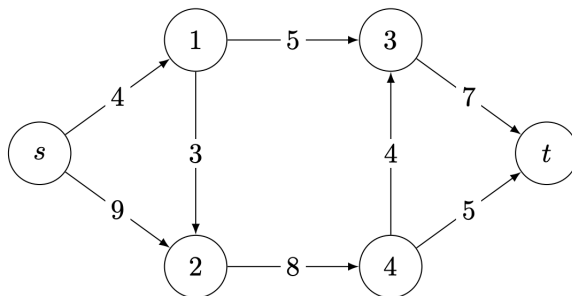


FIGURE 1 – Le graphe de flot  $G_0$ .

## Définition - flot et débit

Soit  $G = (S, A, c, s, t)$  un graphe de flot.

On appelle *flot* sur  $G$  une fonction  $f : S^2 \rightarrow \mathbb{R}$  vérifiant les trois propriétés suivantes :

- **Antisymétrie** :  $\forall u, v \in S, f(u, v) = -f(v, u)$ ;
- **Respect de la capacité** :  $\forall u, v \in S, f(u, v) \leq c(u, v)$ ;
- **Conservation** :  $\forall u \in S \setminus \{s, t\}, \sum_{v \in S} f(u, v) = 0$

On appelle *débit* du flot  $f$  la valeur :

$$|f| = \sum_{u \in S} f(s, u)$$

La figure 2 représente le graphe de flot  $G_0$  et un flot  $f$  compatible avec  $G$ . Pour chaque arc  $(u, v)$  on représente sur l'arc  $f(u, v) / c(u, v)$ . Les autres valeurs nulles et négatives de  $f$  peuvent se déduire des valeurs positives.

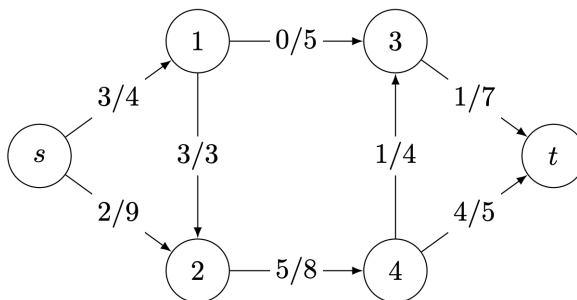


FIGURE 2 – Le graphe de flot  $G_0$  et un flot  $f$ .

Dans la suite du sujet,  $G$  désignera toujours un graphe de flot et  $f$  un flot sur  $G$ .

**Question 1.** Justifier que  $f(u, v) > 0$  implique que  $(u, v) \in A$  et  $f(u, v) < 0$  implique que  $(v, u) \in A$ .

**Corrigé :** Soient  $u, v \in S$ ,

- Si  $f(u, v) > 0$  : alors, par **respect de la capacité** :

$$c(u, v) \geq f(u, v) > 0$$

Donc  $c(u, v) > 0$ , on a donc nécessairement que  $(u, v) \in A$  (sinon on aurait  $c(u, v) = 0$  et ce serait absurde).

- Si  $f(u, v) < 0$  : alors, par **antisymétrie**,  $f(v, u) > 0$  donc d'après le cas précédent, on a bien  $(v, u) \in A$ .

#### Définition - flux sortant / entrant / net

On reprend les mêmes notations. Pour  $u \in S$ , on appelle :

- *flux sortant* de  $u$  la quantité :

$$\phi_+(u) = \sum_{v \in S, f(u, v) > 0} f(u, v)$$

- *flux entrant* de  $u$  la quantité :

$$\phi_-(u) = \sum_{v \in S, f(u, v) < 0} f(v, u)$$

- *flux net* de  $u$  la quantité :

$$\phi(u) = \phi_+(u) - \phi_-(u)$$

**Question 2.** Montrer que la condition **conservation** est équivalente à la propriété suivante :

$$\forall u \in S \setminus \{s, t\}, \phi(u) = 0$$

**Corrigé :** Soit  $u \in S \setminus \{s, t\}$ , on a :

$$\begin{aligned} \phi(u) &= \phi_+(u) - \phi_-(u) \\ &= \sum_{v \in S, f(u, v) > 0} f(u, v) - \sum_{v \in S, f(u, v) < 0} f(v, u) \\ &= \sum_{v \in S, f(u, v) > 0} f(u, v) + \sum_{v \in S, f(u, v) < 0} f(u, v) \quad (\text{antisymétrie}) \\ &= \sum_{v \in S} f(u, v) \end{aligned}$$

On a donc bien l'équivalence recherchée :

$$\phi(u) = 0 \iff \sum_{v \in S} f(u, v) = 0$$

**Question 3.** Montrer que  $|f| = \phi(s) = -\phi(t)$ .

**Corrigé :** Comme  $s$  est une source et  $t$  est un puit, on a :

$$\phi_-(s) = 0 \text{ et } \phi_+(t) = 0$$

Dès lors, on a :

$$\begin{aligned} \phi_+(s) &= \phi_+(s) - \phi_-(s) \\ &= \sum_{u \in S} f(s, u) \\ &= |f| \end{aligned}$$

Donc on a bien :

$$|f| = \phi_+(s)$$

D'autre part,

$$\begin{aligned}
 \sum_{u \in S} \phi(u) &= \sum_{u \in S} \phi_+(u) - \sum_{u \in S} \phi_-(u) \\
 &= \sum_{u \in S} \sum_{v \in S, f(u,v) > 0} f(u,v) - \sum_{u \in S} \sum_{v \in S, f(u,v) < 0} f(v,u) \\
 &= \sum_{u \in S} \sum_{v \in S, f(u,v) > 0} f(u,v) - \sum_{u \in S} \sum_{v \in S, f(v,u) > 0} f(v,u) \\
 &= 0
 \end{aligned}$$

Or, d'après la **Q2.**, on a que :

$$\sum_{u \in S \setminus \{s,t\}} \phi(u) = 0$$

donc

$$\sum_{u \in S} \phi(u) = \phi(s) + \phi(t)$$

on trouve alors, en mêlant les deux égalités :

$$\phi(s) = -\phi(t)$$

Finalement, on trouve bien :

$$|f| = \phi(s) = -\phi(t)$$

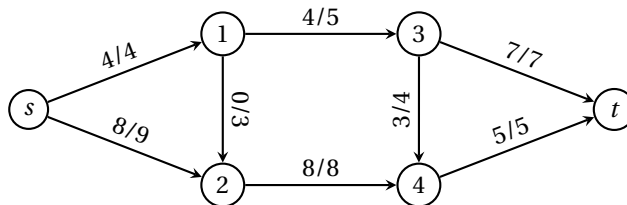
Le problème MAXFLOW, auquel on s'intéresse dans le reste du sujet, est défini comme suit.

#### MAXFLOW

- **Entrée** : un graphe de flot  $G$ ;
- **Sortie** : un flot  $f$  maximal, c'est-à-dire un flot tel que  $|f|$  soit maximal.

**Question 4.** Représenter graphiquement une solution à MAXFLOW pour l'instance précédente représentée sur la figure 1. On justifiera que le flot proposé est maximal.

**Corrigé :** On considère la solution suivante :



**FIGURE 3** – Solution à MAXFLOW pour l'instance demandée, avec  $|f| = 12$ .

Ici, le flot est maximal car la somme des débits entrants en  $t$  vaut 12 et est une borne supérieure sur la valeur cherchée (on ne peut pas mettre plus dans les tuyaux entrants en  $t$ ).

## 2 Algorithme de Ford-Fulkerson

### Définition - Capacité et saturation

Soit  $G = (S, A, c, s, t)$  un graphe de flot.

On définit les termes suivants :

- La *capacité disponible* d'un arc  $(u, v) \in A$  est la quantité  $c(u, v) - f(u, v)$ ;
- Un arc est dit *saturé* si sa capacité disponible vaut zéro;
- La *capacité disponible* d'un chemin  $\gamma$  de  $s$  à  $t$  est le minimum des capacités disponibles de ses arcs;
- Un chemin de  $s$  à  $t$  est dit *saturé* si sa capacité disponible vaut zéro.

Si un chemin  $\gamma$  de  $s$  à  $t$  n'est pas saturé, il dispose d'une capacité disponible  $m > 0$ . On définit alors l'action de *saturation* du chemin  $\gamma$  comme la modification suivante de  $f$  :

---

**for each**  $(u, v)$  **of**  $\gamma$  **do**

$f(u, v) \leftarrow f(u, v) + m$

$f(v, u) \leftarrow f(v, u) - m$

---

On remarquera que, après saturation du chemin  $\gamma$ ,  $f$  est toujours un flot sur  $G$  et que  $\gamma$  est désormais saturé.

La figure 4 montre le résultat de la saturation du chemin  $(s, 2, 3, 4, t)$  dans le graphe  $G_0$  à partir du flot  $f$  de la figure 2. On a augmenté le débit de 3 le long du chemin. Les nouveaux arcs saturés sont  $(2, 4)$  et  $(4, 3)$ .

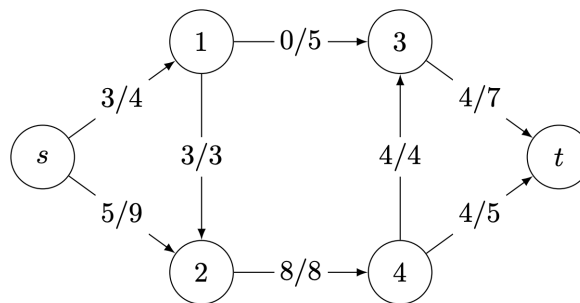


FIGURE 4 – Le graphe de flot  $G_0$  et le flot  $f$  après saturation du chemin  $(s, 2, 4, 3, t)$ .

On considère l'algorithme suivant :

---

**Algorithm 1** Algorithme glouton pour MAXFLOW

---

**Require:** Un graphe de flot  $G = (S, A, c, s, t)$

$\forall (u, v) \in S^2, f(u, v) \leftarrow 0$

**while** il existe un chemin non saturé de  $s$  à  $t$  **do**

saturation ce chemin

**return**  $f$

---

**Question 5.** Expliquer comment trouver un chemin non saturé de  $s$  à  $t$  dans un graphe de flot, étant donné un flot  $f$ .

**Corrigé :** Il suffit de construire un graphe avec les mêmes sommets où on ne garde que les arêtes non saturées.

Si dans ce graphe, on trouve un chemin de  $s$  à  $t$  à l'aide d'un parcours, alors ce chemin est un chemin non saturé. Dans le cas contraire, il n'existe pas de chemin saturé.

**Question 6.** Terminer l'exécution de l'algorithme 1 sur le graphe  $G_0$  à partir du flot  $f$  de la figure 4 et représenter graphiquement le résultat.

**Corrigé :** Le seul chemin non saturé est  $(s, 1, 3, t)$  que l'on peut augmenter de 1. Ceci termine l'algo et le débit obtenu ne vaut que 9, il n'est donc pas maximal.

La question précédente et la **Q4.** montrent que l'algorithme 1 ne renvoie pas toujours un flot maximal. Pour corriger ce problème, il faut s'autoriser à faire « refluer » le flot en arrière le long d'un arc.

#### Définition - Graphe élémentaire et chemin améliorant

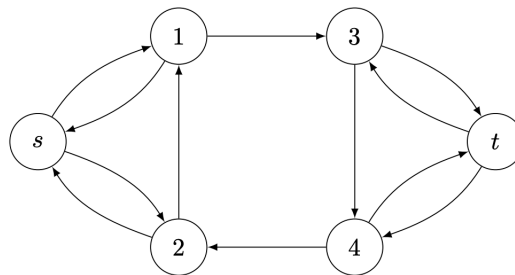
Soit  $G = (S, A, c, s, t)$  un graphe de flot.

On définit le *graphe résiduel*  $G_f = (S, A_f)$  où

$$A_f = \{(u, v) \in S^2 \mid c(u, v) - f(u, v) > 0\}$$

Un *chemin améliorant* pour  $f$  est un chemin de  $s$  à  $t$  dans  $G_f$ .

On a représenté ci-dessous le graphe résiduel associé au flot de la figure 4 :



**Question 7.** Justifier que si  $(u, v) \in A_f$ , alors  $(u, v) \in A$  ou  $(v, u) \in A$ .

**Corrigé :** Soient  $u, v \in S$ . Supposons que  $(u, v) \in A_f$ , alors par construction :

$$c(u, v) - f(u, v) > 0$$

i.e

$$f(u, v) < 0 \text{ OU } c(u, v) > f(u, v) \geq 0$$

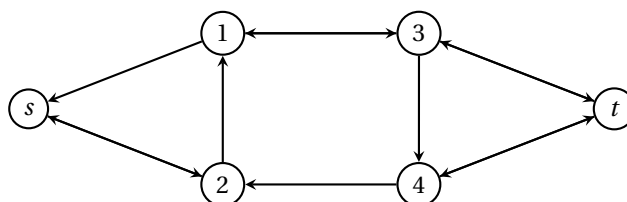
et donc,

$$\begin{cases} (v, u) \in A & (\text{dans le 1er cas}) \\ (u, v) \in A & (\text{dans le second}) \end{cases}$$

⚠ On fera bien attention à ne pas oublier dans la suite que le graphe résiduel peut contenir des arcs qui n'étaient pas dans le graphe  $G$  initial.

**Question 8.** Représenter graphiquement le graphe résiduel de  $G_0$  pour le flot obtenu à la **Q6.**

**Corrigé :**



L'algorithme de Ford-Fulkerson est alors le suivant :

---

**Algorithm 2** Ford-Fulkerson

---

**Require:**  $G = (S, A, c, s, t)$  un graphe de flot

$\forall (u, v) \in A, f(u, v) \leftarrow 0$

**while** il existe un chemin améliorant pour  $f$  **do**  
     saturer ce chemin

**return**  $f$

---

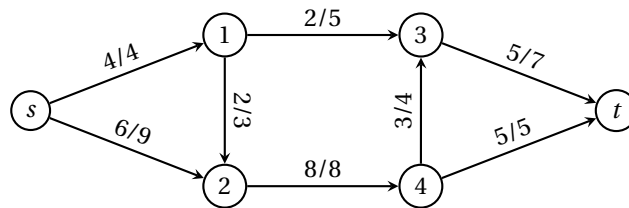
où  $f$  est un flot maximal sur  $G$ .

**Question 9.** Terminer l'exécution de l'algorithme de Ford-Fulkerson sur le graphe  $G_0$  avec le flot obtenu à la **Q6**.

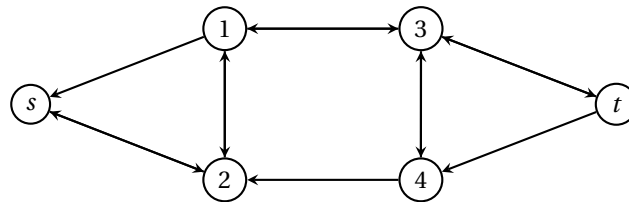
**Corrigé :** Il y a deux chemins améliorants :

$(s, 2, 1, 3, t)$  et  $(s, 2, 1, 3, 4, t)$

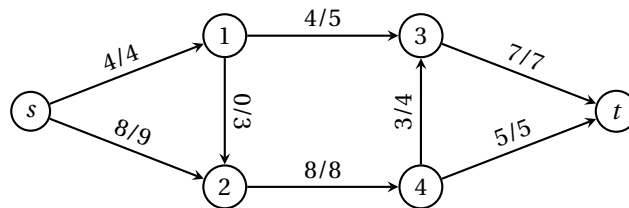
➤ Saturons le 2ème :



On obtient le graphe résiduel suivant :



$(s, 2, 1, 3, t)$  est un chemin augmentant : on peut l'augmenter de 2 tout du long et on obtient :



et le graphe résiduel serait : Dans lequel il n'y a pas de chemin de  $s$  à  $t$  : l'algo est terminé.

