学校代码: 10269



# 我是主标题 我是副标题

姓	名:	
学	号:	2333333333
学	院:	理工学院
专	业:	进口挖掘机修理
指导	教师:	李四
职	称:	教授

2021 年 6 月

## 目录

摘要	• • •				•	•	•	•	 	•	•	•	•		•	•	 •	•	•	•	 •	•	•	•	•			]
		方结构 小节																										
		¥—— 脚注																										
三、	文献	<b></b>	的演	示					 																			1
(		式测 行 整 多 多	公式 公式						 																			2
五、((	表上(一)	i 图 表格 插图							 					  			  				 							3 3
参考	(文献																										 _	5

### 我是主标题

#### 摘要:

这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文 摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中 文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是 中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。

这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文 摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中 文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是 中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。

这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文 摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中 文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是 中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。

这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文 摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中 文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是 中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。这里是中文摘要。

**关键词:** 关键词 1, 关键词 2, 关键词 3, 关键词 4, 关键词 5, 关键词 6, 关键词 7

#### 一、章节结构测试

这节用来展示文章的 5 层结构。事实上,一般来说文章层次在 3-4 层为宜。在之后的 section 中,我们会只使用至多 3 层结构(即,节-小节-子节)来进行各种演示。

#### (一) 小节标题

这一小节我们介绍这些内容。

#### 1. 子节标题

这一子节我们介绍这些内容。

(1) 段标题 这一段我们介绍这些内容。

#### 二、注释——脚注

#### (一) 脚注

这里是脚注测试<sup>①</sup>这里是脚注测试这里是脚注测试这里是脚注测试<sup>②</sup>这里是脚注测试

注意! 正如这份演示中所出现的情况,若该页(也就是本文档中的前一页)剩余空间不大,不足以显示足够多的文档与脚注,那么该段文字就会被移至下一页而留下空白。目前我们尚未找到解决的方法,所以如果遇到了这个问题,请修改排版,以留下足够大的空间。

#### 三、文献引用的演示

本模板使用两种方式进行参考文献导入:

一种是使用 biblatex 进行文献管理,这是一套相对较新的系统。另外,使用了 hushidong 制作的符合 gb7714-2015 标准的 biblatex 样式。在此对他的工作表示感谢,要完成这样的样式非常不容易。本模板中 gb7714-2015.bbx 与 gb7714-2015.cbx 即为他的作品,在这里打包发布以便使用。

首先,你要将你论文中需要引用的文献将它放到 BibTeX 文献库中,即 bib 后缀的文件,默认的 bib 文件位于 /reference/thesis-ref.bib, BibTeX 格式在百度学术与谷歌学术可以直接导出,复制到这个文献库中,然后你可以在正文中引用,引用过的文献会自动添加到后面的参考文献中。

文献[1]中提到xxxxxxx。

<sup>&</sup>lt;sup>①</sup>1111111111

②22222222

③3333333333

文献 [2] 中提到 yyyyyyy。

文献 [3] 中提到 zzzzzzz。

本模板使用 parencite 而不是 cite 命令,因为这样能与脚注所产生编号进行区分。当然,如果你没有脚注或尾注,那么 cite 命令也是推荐使用的。

本演示模板的 bib 文件,内容是由 Wang Tianshu 制作,在此仅作演示之用。

如果你不想在文中引用每篇论文,可以使用另一种不使用 BibTeX 文献库的方式,不过我没有找到修改这种方法参考文献标题格式的方法,如果您知道,也可以告诉我,感谢

#### 四、公式测试

这节用来展示公式,交换图等。

#### (一) 行内公式

典范的同态  $\lim_{\leftarrow F} W_r(S) \to \lim_{\leftarrow F} W_r(S/\pi S)$  是同构。

#### (二) 整行公式

$$\mathbb{A}_{inf} = W(S^{\flat}) \cong \lim_{\leftarrow F} W_r(S)$$

#### (三) 多行公式

#### 1.align 环境

$$E(Z_{n+1} - Z_n | X_1, ..., X_n) = E(S_{n+1}^2 - (n+1)\sigma^2 - S_n^2 + n\sigma^2 | X_1, ..., X_n)$$

$$= E(S_{n+1}^2 - S_n^2 - (n+1)\sigma^2 + n\sigma^2 | X_1, ..., X_n)$$

$$= E(X_{n+1}(X_{n+1} + 2\sum_{i=1}^n X_i) - \sigma^2 | X_1, ..., X_n)$$

$$= E(X_{n+1}X_{n+1}) + 2E(X_{n+1})\sum_{i=1}^n X_i - \sigma^2$$

$$= \sigma^2 - \sigma^2 = 0$$

#### 2. 带大括号的多行公式

#### (1) cases

$$f = \begin{cases} x + y = z, \\ 1 + 2 = 3. \end{cases}$$

(2) array

$$F^{HLLC} = \begin{cases} F_L & 0 < S_L \\ F_L^* & S_L \le 0 < S_M \\ F_R^* & S_M \le 0 < S_R \\ F_R & S_R \le 0 \end{cases}$$

(3) aligned

$$\begin{cases} \dot{x}(t) = A_{ci}x(t) + B_{1ci}w(t) + B_{2ci}u(t) \\ z(t) = C_{ci}x(t) + D_{ci}u(t) \end{cases}$$
 (1)

#### 五、表与图

这节用来展示表格与图片的插入。

#### (一) 表格

本来 LaTeX 里表格的变化是非常多的,但鉴于学校要求用三线式,问题反而简单了。以下是一个例子:如果你有使用更复杂的表格的需求,请自行查资料完成。

表 5-1: 示例表格 Example Table

0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0
0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0
0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0
0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0
0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0
0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0

#### (二)插图

由于这份模板不考虑多栏排版,所以格式要求中所述的半栏图大小要求我们不作演示。以下是一个通栏图的演示:

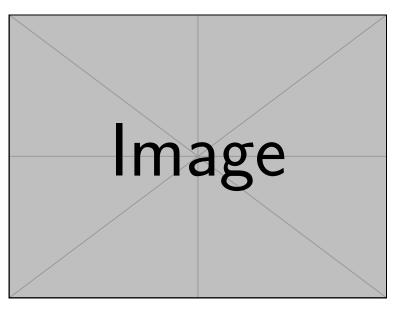


图 5-1: 图片测试(最小宽度) Image test (Minimal width)

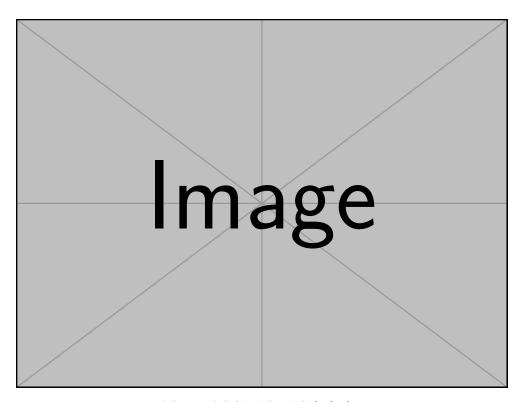


图 5-2: 图片测试(最大宽度) Image test (Maximal width)

注意:这里为了减少图片上下的空白,使用了float 宏包。

## 参考文献

- [1] 杨洪勇, 宗广灯, 武玉强. 多输入多输出网络系统的拥塞控制方法[J]. 计算机工程与应用, 2002(15): 27–30.
- [2] JOA-NG M, LU I.-T. A novel spread spectrum-based synchronization and location determination method for wireless system[J]. IEEE Communications Letters, 1999, 3(6): 177–179.
- [3] ALTMAN E, BASAR T. Multi-user rate-based flow control: Distributed game-theoretic algorithms[C]// Proceedings of the IEEE Conference on Decision and Control. Vol. 3. [S.l.]: [s.n.], 1997: 2916–2921.