## ЛЕКЦИЯ № 13

## Евклидовы пространства.

# Алгоритм Грама-Шмидта ортогонализации базиса.

### Процесс ортогонализации Грама-Шмидта

В каждом пространстве существует ортонормированный базис и построить его можно с помощью процесса ортогонализации Грама-Шмидта.

Пусть  $\{\overline{e}_1; \overline{e}_2 \dots \overline{e}_n\}$  - некоторый базис в евклидовом пространстве Е. Построим  $\{\overline{h}_1; \overline{h}_2 \dots \overline{h}_n\}$  — ортонормированный базис.

1) 
$$\overline{f}_1 = \overline{e}_1$$

$$2) \ \overline{f}_2 = \overline{e}_2 - \lambda \overline{f}_1$$

 $\lambda$  выбираем из условия ортогональности вектора  $\overline{f}_2$  к  $\overline{f}_1$  :

$$(\overline{f}_1, \overline{f}_2) = 0; (\overline{f}_1, \overline{e}_2 - \lambda \overline{f}_1) = 0; =>$$

$$(\overline{f}_1, \overline{e}_2) - \lambda (\overline{f}_1, \overline{f}_1) = 0; => \lambda = \frac{(\overline{f}_1, \overline{e}_2)}{(\overline{f}_1, \overline{f}_1)} = \frac{(\overline{e}_1, \overline{e}_2)}{(\overline{e}_1, \overline{e}_1)};$$

3) 
$$\overline{f}_3 = \overline{e}_3 - \lambda_1 \overline{f}_1 - \lambda_2 \overline{f}_2$$
;

 $\lambda_i$  выбираем из условий ортогональности вектора  $\overline{f}_3$  к  $\overline{f}_1$  и  $\overline{f}_2$ :

$$(\overline{f}_1, \overline{f}_3) = 0; \quad (\overline{f}_2, \overline{f}_3) = 0;$$

a) 
$$(\overline{f}_1, \overline{f}_3) = 0; => (\overline{f}_1, \overline{e}_3 - \lambda_1 \overline{f}_1 - \lambda_2 \overline{f}_2) = 0; =>$$

$$(\overline{f}_1, \overline{e}_3) - \lambda_1(\overline{f}_1, \overline{f}_1) - \lambda_2(\overline{f}_1, \overline{f}_2) = 0; (\overline{f}_1, \overline{f}_2) = 0 = >$$

$$\lambda_1 = \frac{(\overline{f}_1, \overline{e}_3)}{(\overline{f}_1, \overline{f}_1)} = \frac{(\overline{e}_1, \overline{e}_3)}{(\overline{e}_1, \overline{e}_1)};$$

б) 
$$(\overline{f}_{2}, \overline{f}_{3}) = 0;=>$$

$$(\overline{f}_2, \ \overline{e}_3 - \lambda_1 \overline{f}_1 - \lambda_2 \overline{f}_2) = (\overline{f}_2, \overline{e}_3) - \lambda_1 (\overline{f}_2, \overline{f}_1) - \lambda_2 (\overline{f}_2, \overline{f}_2) = 0;$$

$$(\overline{f}_2, \overline{f}_1) = 0 \Rightarrow \lambda_2 = \frac{(\overline{f}_2, \overline{e}_3)}{(\overline{f}_2, \overline{f}_2)};$$

и.т.д. 
$$\overline{f}_n = \overline{e}_n - \lambda_1 \overline{f}_1 - \cdots \lambda_{n-1} \overline{f}_{n-1}; \Rightarrow \lambda_i = \frac{(\overline{f}_i, \overline{e}_n)}{(\overline{f}_i, \overline{f}_i)}$$

Базис  $\{\overline{f}_1; \overline{f}_2 \dots \overline{f}_n\}$ - ортогональный.

Нормируя векторы  $\{\overline{f}_1;\overline{f}_2\dots\overline{f}_n\}$  получаем ортонормированный базис  $\{\vec{h}_1,\dots,\vec{h}_n\}$ , где  $\vec{h}_i=\frac{\vec{f}_i}{|\vec{f}_i|}$ ,  $i=1\dots n$ .

<u>Пример1</u> Дана матрица Грама скалярного произведения  $G = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$  в базисе  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ . Ортогонализовать базис  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ . Сделать проверку с помощью матрицы перехода.

#### Решение.

1) 
$$\vec{f}_1 = \vec{e}_1 = (1,0)$$
; - координаты в базисе  $\{\overline{e}_1; \overline{e}_2\}$ 

2) 
$$\vec{f}_2 = \vec{e}_2 - \alpha \vec{f}_1$$

$$(\vec{f}_1, \vec{f}_2) = (\vec{f}_1, \vec{e}_2) - \alpha(\vec{f}_1, \vec{f}_1) \Rightarrow 0 = (\vec{e}_1, \vec{e}_2) - \alpha(\vec{e}_1, \vec{e}_1) \Rightarrow$$

$$\alpha = \frac{(\vec{e}_1, \vec{e}_2)}{(\vec{e}_1, \vec{e}_1)} = \frac{1}{2} \Rightarrow \vec{f}_2 = -\frac{1}{2}\vec{e}_1 + \vec{e}_2 = (-\frac{1}{2}; 1)$$

Получили ортогональный базис  $F = \{\vec{f_1}, \vec{f_2}\}$ .

Теперь нормируем его и получим ортонормированный базис  $H = \{\vec{h}_1, \vec{h}_2\}$ , где

$$\vec{h}_1 = \frac{\vec{f}_1}{|\vec{f}_1|}, \vec{h}_2 = \frac{\vec{f}_2}{|\vec{f}_2|}.$$

$$|\vec{f}_1| = \sqrt{(\vec{f}_1, \vec{f}_1)} = \sqrt{(\vec{e}_1, \vec{e}_1)} = \sqrt{2},$$

$$|\vec{f}_2| = \sqrt{(\vec{f}_2, \vec{f}_2)} = \sqrt{(-\frac{1}{2} \quad 1) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1/2 \\ 1 \end{pmatrix}} = \sqrt{\frac{7}{2}}.$$

Тогда 
$$\vec{h}_1 = \frac{\vec{f}_1}{|\vec{f}_1|} = \frac{\vec{e}_1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$
 (1,0),

$$\vec{h}_2 = \frac{\vec{f}_2}{|\vec{f}_2|} = \left(\frac{-1}{\sqrt{14}}, \frac{2}{\sqrt{14}}\right).$$

Проверим ортонормированность построенного базиса  $H = \{\vec{h}_1, \vec{h}_2\}$  с помощью матрицы перехода:

$$G_{H} = P^{T}G_{S}P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0\\ \frac{-\sqrt{2}}{\sqrt{7}} \cdot \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{7}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1\\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-\sqrt{2}}{\sqrt{7}} \cdot \frac{1}{2}\\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{7}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0\\ 0 & 1 \end{pmatrix} = E,$$

получилась единичная матрица, значит базис  $H = \{\vec{h}_1, \vec{h}_2\}$  ортонормированный.

### Пример 2

Ортогонализировать базис S= $\{\vec{e}_1,\vec{e}_2,\vec{e}_3\}$ , заданный своими координатами в ортонормированном базисе  $\{\overline{i},\overline{j},\overline{k}\}$ 

$$\vec{e}_1 = (1,1,1); \ \vec{e}_2 = (1,1,2); \ \vec{e}_3 = (2,1,1),$$
 матрица Грама которого имеет вид:

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 4 \\ 4 & 6 & 5 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

#### Решение:

$$\vec{f}_3 = \overline{e}_3 - \lambda_1 \overline{f}_1 - \lambda_2 \overline{f}_2;$$

$$\vec{f}_2 = \vec{e}_2 - \lambda \overline{f}_1$$

$$-\lambda \overline{f}_1$$

$$\vec{e}_3$$

$$\vec{f}_1 = \vec{e}_1$$

1) 
$$\vec{f}_1 = \vec{e}_1 = (1,1,1);$$

2) 
$$\vec{f}_2=\overline{e}_2-\lambda\overline{f}_1$$
 ; Найдем  $\lambda$  из условия  $\left(\vec{f}_1,\vec{f}_2\right)=0$ ;

Можно воспользоваться готовой формулой:

$$\lambda = \frac{(\vec{e}_1, \vec{e}_2)}{(\vec{e}_1, \vec{e}_1)} = \frac{4}{3} \Rightarrow$$

$$\vec{f}_2 = -\frac{4}{3}\vec{e}_1 + \vec{e}_2 = (1;1;2) - \frac{4}{3}(1;1;1) = (-\frac{1}{3}; -\frac{1}{3}; \frac{2}{3})$$

3)  $\bar{f}_3 = \bar{e}_3 - \lambda_1 \bar{f}_1 - \lambda_2 \bar{f}_2$ ; Для нахождения  $\lambda_1$  и  $\lambda_2$  воспользуемся формулами:

$$\lambda_1 = \frac{(\overline{f}_1, \overline{e}_3)}{(\overline{f}_1, \overline{f}_1)} = \frac{(\overline{e}_1, \overline{e}_3)}{(\overline{e}_1, \overline{e}_1)} = \frac{4}{3};$$

$$\lambda_2=rac{\left(\overline{f}_2,\overline{e}_3
ight)}{\left(\overline{f}_2,\overline{f}_2
ight)}=rac{-rac{2}{3}-rac{1}{3}+rac{2}{3}}{rac{1}{9}+rac{4}{9}}=-1/2$$
 . Находим  $\overline{f}_3$ .

$$\overline{f}_3 = \overline{e}_3 - \frac{4}{3}\overline{f}_1 + \frac{1}{2}\overline{f}_2 = (2,1,1) - \frac{4}{3}(1,1,1) + \frac{1}{2}(-1/3,-1/3,2/3) = (1/2,-1/2,0);$$

Получили ортогональный базис  $\{\overline{f}_1; \overline{f}_2; \overline{f}_3\}$ .

Нормируем его.

$$|\vec{f_1}| = \sqrt{3}; |\vec{f_2}| = \sqrt{6}/3; |\vec{f_3}| = \sqrt{2}/2;$$

$$\overline{h_1} = \frac{\vec{f}_1}{|\vec{f}_1|} = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right); \quad \overline{h_2} = \frac{\vec{f}_2}{|\vec{f}_2|} = \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}\right);$$

$$\overline{h_3} = \frac{\overrightarrow{f}_3}{\left| \overrightarrow{f}_3 \right|} = \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)$$

 $\overline{h_1}$ ,  $\overline{h_2}$ ,  $\overline{h_3}$  – ортонормированный базис.

Проверим:

1 способ.

$$(\overline{h_1}, \overline{h_2}) = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = 0;$$

$$(\overline{h_1}, \overline{h_3}) = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix} = 0;$$

$$(\overline{h_2}, \overline{h_3}) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right) \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = 0;$$

$$\left|\overline{h_1}\right| = \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2} = I$$

$$\left|\overline{h_2}\right| = \sqrt{\left(\frac{-1}{\sqrt{6}}\right)^2 + \left(\frac{-1}{\sqrt{6}}\right)^2 + \left(\frac{2}{\sqrt{6}}\right)^2} = I$$

$$\left|\overline{h_3}\right| = \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2} = 1$$

Верно.

Сделаем проверку вторым способом- через матрицу перехода.

Для этого необходимо представить базис  $\overline{h_1}$ ,  $\overline{h_2}$ ,  $\overline{h_3}$  в координатах базиса  $S=\{\vec{e}_1,\vec{e}_2,\vec{e}_3\}$ 

$$\vec{f}_1 = \vec{e}_1 = (1,0,0)_S;$$

$$\vec{f}_2 = -\frac{4}{3}\vec{e}_1 + \vec{e}_2 = (-\frac{4}{3}, 1, 0);$$

$$\overline{f}_{3} = \overline{e}_{3} - \frac{4}{3}\overline{f}_{1} + \frac{1}{2}\overline{f}_{2} = -\frac{4}{3}\overline{e}_{1} + \frac{1}{2}\left(-\frac{4}{3}\vec{e}_{1} + \vec{e}_{2}\right) + \overline{e}_{3} = -2\overline{e}_{1} + \frac{1}{2}\vec{e}_{2} + \overline{e}_{3} = (-2, \frac{1}{2}, 1)_{S}$$

Норма вектора не зависит от выбора базиса =>

$$\overline{h_1} = \frac{\vec{f}_1}{|\vec{f}_1|} = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, 0, 0\right)_S; \quad \overline{h_2} = \frac{\vec{f}_2}{|\vec{f}_2|} = \left(-\frac{4}{\sqrt{6}}, \frac{3}{\sqrt{6}}, 0\right)_S;$$

$$\overline{h_3} = \frac{\vec{f}_3}{|\vec{f}_3|} = \left(\frac{-4}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, \sqrt{2}\right)_S$$

$$G_{H} = P^{T}G_{E}P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & 0\\ -\frac{4}{\sqrt{6}} & ,\frac{3}{\sqrt{6}} & 0\\ \frac{-4}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 4\\ 4 & 6 & 5\\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{4}{\sqrt{6}} & \frac{-4}{\sqrt{2}}\\ 0 & \frac{3}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{2}}\\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \sqrt{3} & \frac{4}{\sqrt{3}} & \frac{4}{\sqrt{3}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{-1}{\sqrt{6}} \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{4}{\sqrt{6}} & \frac{-4}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Верно. Проверка с помощью матрицы перехода показала, что построенный базис  $\overline{h_1}$ ,  $\overline{h_2}$ ,  $\overline{h_3}$  является ортонормированным.

Можно также сделать проверку через матрицу Грама в базис  $S = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ 

$$\overline{h_1}G\overline{h_2} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}}, 0, 0 \end{pmatrix}_S \begin{pmatrix} 3 & 4 & 4 \\ 4 & 6 & 5 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{4}{\sqrt{6}} \\ \frac{3}{\sqrt{6}} \\ 0 \end{pmatrix}_S = 0;$$

Можно также убедиться, что

$$\overline{h_1}G\overline{h_2}=0$$
 и  $\overline{h_2}G\overline{h_3}=0.$