

**PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DEL PERÚ**  
**FACULTAD DE CIENCIAS E INGENIERÍA**

**IEE239 - PROCESAMIENTO DE SEÑALES E IMÁGENES DIGITALES**

**Examen 2**  
**(Segundo semestre 2016)**

**Indicaciones generales:**

- Duración: 3 horas.
- **La evaluación es estrictamente personal.**
- Está permitido el uso de tablas de transformadas y calculadoras **no programables**.
- Indicar claramente el procedimiento seguido en cada pregunta.
- La presentación, la ortografía y la gramática influirán en la calificación.

Puntaje total: 20 puntos

**Cuestionario:**

**Pregunta 1** (4 puntos)

Dada la imagen  $f(x, y)$  y el elemento estructural  $h(x, y)$ :

$$f(x, y) = \begin{pmatrix} 10 & 8 & 2 & 0 & 4 & 8 & 12 & 14 \\ 0 & 2 & 1 & 3 & 15 & 7 & 4 & 6 \\ 4 & 15 & 7 & 5 & 2 & 3 & 1 & 4 \\ 2 & 0 & 5 & 9 & 7 & 9 & 1 & 0 \\ 6 & 15 & 13 & 2 & 1 & 5 & 0 & 8 \\ 4 & 11 & 7 & 9 & 3 & 14 & 10 & 6 \\ 10 & 4 & 5 & 3 & 8 & 6 & 1 & 8 \\ 14 & 6 & 0 & 0 & 6 & 8 & 10 & 10 \end{pmatrix}; \quad h(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix};$$

- a) **Asumiendo resolución de intensidad de 4 bits**, aplicar la transformación descrita en la Figura 1 a la región de  $f(x, y)$  para  $x \in \{1, 4\}$ ,  $y \in \{1, 4\}$ . Cuál es su efecto en el rango de intensidades?

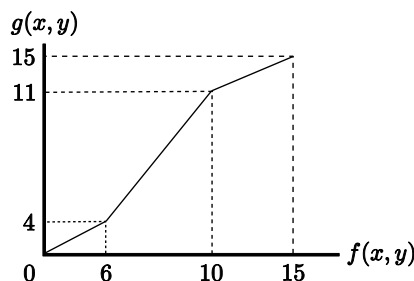


Figura 1: transformación lineal por partes.

- b) **Asumiendo resolución de intensidad de 4 bits**, determinar el bit plane 0 de  $f(x, y)$ . Luego, a partir de la operación morfológica  $\hat{I} = \{-p \mid I(p)=1\}$ , obtener  $\alpha_1 = \overline{BP0 \ominus \hat{h}}$  y  $\alpha_2 = BP0 \oplus \hat{h}$ . Cuál es la relación entre ambos resultados?

- c) **Asumiendo resolución de intensidad infinita**, determinar el valor de intensidad de  $f(5.6, 6.8)$  a partir del método de interpolación bilineal.

**Pregunta 2** (4 puntos)

- a) Dada  $F_1(u, v)$ , la DFT 2D de  $f_1(x, y)$  para  $M = N = 4$ , determinar la DFT 2D de  $g_1(x, y)$  para  $M = N = 8$  si cumple con la siguiente expresión analítica:

$$F_1(u, v) = \begin{pmatrix} \frac{4}{3} & 3 & 2 & 1 \\ 3 & 3 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}; \quad g_1(x, y) = \begin{cases} f_1(x/2, y/2), & x, y \text{ pares} \\ 0, & \text{otros casos} \end{cases}$$

- b) Se cuenta con la imagen  $f_2(x, y)$ , **cuyos elementos (a – e) son desconocidos**, y la imagen  $g_2(x, y)$ . Determinar (a – e) si la DFT 2D de  $g_2(x, y)$  para  $M = N = 3$  corresponde a muestras de  $F_2(\omega_u, \omega_v)$ , el espectro de  $f_2(x, y)$ , en las posiciones

$$\omega_u = \frac{2\pi u}{3}, \omega_v = \frac{2\pi v}{3}.$$

$$f_2(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{10}{27} & 2 & a & b \\ c & 13 & 32 \\ d & 50 & 1 & 0 \\ 7 & e & 5 & 24 \end{pmatrix}; \quad g_2(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{50}{59} & 32 & 7 \\ 27 & 13 \\ 7 & 50 & 1 \end{pmatrix};$$

**Pregunta 3** (4 puntos)

Dado un sistema LTI con función de transferencia  $H(u, v)$  para  $M = N = 6$ :

$$H(u, v) = 2 \cos\left(\frac{\pi u}{3} + \frac{\pi v}{3}\right) - 6 \cos\left(\frac{\pi u}{3} - \frac{\pi v}{3}\right) + 8j \sin\left(\frac{\pi u}{3} + \frac{\pi v}{3}\right) + 2 \cos\left(\frac{\pi u}{3}\right) + 8j \sin\left(\frac{\pi u}{3}\right) + 2 \cos\left(\frac{\pi v}{3}\right) + 8j \sin\left(\frac{\pi v}{3}\right);$$

- a) Determinar  $h(x, y)$ . Es un filtro separable en máscaras 1D? En caso sea así, obtener su descomposición. Caso contrario, justificar claramente por qué no es posible.
- b) Obtener la respuesta del sistema ante la entrada  $f(x, y)$  a partir de convolución y a partir de producto en frecuencia. Usar los mínimos valores de  $(M, N)$  que permitan que ambas operaciones sean equivalentes.

$$f(x, y) = \delta(x+1, y+1) + \delta(x-1, y) + \delta(x, y-1).$$

**Pregunta 4** (4 puntos)

Dada la imagen  $f(x, y)$  representada en 5 bits,

$$f(x,y) = \begin{pmatrix} 21 & 24 & 22 & 22 & 17 & 23 & 23 & 23 \\ 22 & 23 & 21 & 22 & 23 & 3 & 21 & 21 \\ 21 & 8 & 9 & 8 & 7 & 9 & 21 & 23 \\ 23 & 17 & 4 & 4 & 11 & 4 & 3 & 22 \\ 22 & 4 & 20 & 4 & 3 & 4 & 15 & 23 \\ 24 & 23 & 9 & 4 & 22 & 3 & 7 & 22 \\ 23 & 7 & 23 & 4 & 6 & 4 & 23 & 22 \\ 23 & 22 & 18 & 6 & 4 & 18 & 23 & 23 \end{pmatrix};$$

- Hallar el histograma de  $f(x,y)$  y determinar el número de modas que incluye. Luego, aplicar el método de umbralización automática coherente con su distribución y hallar la imagen resultante. Usar  $T_0 = 22$ ,  $\tau = 0.5$ .
- Determinar la transformación propuesta por la **ecualización de histograma** para las intensidades  $\{5, 18, 25, 30\}$ . Es posible aplicar una transformación de intensidad para recuperar la imagen original luego de su ecualización? Justificar claramente su respuesta.

**Pregunta 5** (4 puntos)

Dada la siguiente imagen y el predicado  $Q(R)$  :

$$f(x,y) = \begin{pmatrix} 7 & 12 & 10 & 11 & 15 & 12 & 5 & 7 \\ 13 & 6 & 1 & 0 & 10 & 5 & 1 & 3 \\ 10 & 11 & 10 & 11 & 3 & 2 & 6 & 7 \\ 1 & 4 & 14 & 1 & 4 & 14 & 5 & 12 \\ 14 & 3 & 2 & 12 & 2 & 9 & 14 & 8 \\ 15 & 0 & 11 & 8 & 0 & 13 & 7 & 9 \\ 10 & 9 & 7 & 13 & 9 & 5 & 11 & 10 \\ 11 & 8 & 6 & 3 & 10 & 6 & 3 & 13 \end{pmatrix}; \quad Q(R) = \begin{cases} 1, & \text{promedio}\{R\} > 4 \\ 0, & \text{otros casos} \end{cases};$$

- Asumiendo resolución de intensidad de 4 bits**, hallar la imagen  $g(x,y)$  compuesta por los 3 bits menos significativos de  $f(x,y)$ .
- Asumiendo resolución de intensidad infinita**, aplicar el método de **Split and Merge** con el predicado de interés a la imagen obtenida en el inciso a). Mostrar su quad-tree y la imagen resultante con sus regiones correctamente ubicadas.
- Determinar la matriz  $T$  que genere una rotación de  $+\pi/3$ , seguida de un desplazamiento de  $(u_0, v_0) = (+2, +1)$ . Luego, calcular la nueva ubicación del par  $(u, v) = (4, 4)$ .

Profesor del curso: Renán Rojas G.

San Miguel, 1 de diciembre del 2016.

**Expresiones útiles:**

a.  $I \oplus h = \{p + q \mid p \in Q_I, \quad q \in Q_H\}.$

b.  $I \ominus h = \{p \mid p + q \in Q_I, \quad \forall q \in Q_H\}.$

c.  $g_1(x, y) = \begin{cases} 1, & f(x, y) > T_k \\ 0, & \text{otros} \end{cases}; \quad g_2(x, y) = \begin{cases} 1, & f(x, y) \leq T_k \\ 0, & \text{otros} \end{cases}.$

d.  $f(x, y) = ax + by + cxy + d.$

e.  $s_k = (L - 1) \sum_{i=0}^k p_i.$

f.  $(x \quad y \quad 1) = (u \quad v \quad 1) \begin{pmatrix} t_{11} & t_{12} & 0 \\ t_{21} & t_{22} & 0 \\ t_{31} & t_{32} & 1 \end{pmatrix}.$