IEE239 - Procesamiento de Señales e Imágenes Digitales Laboratorio 3 - Guia Práctica Primer Semestre 2017

Lunes, 8 de Mayo del 2017

Horario 07M1

- Duración: 2 horas, 30 minutos.
- Está permitido el uso de material adicional.
- La evaluación es **estrictamente** personal.
- Está terminantemente prohibido copiar código externo (ejemplos de clase, material en linea, etc.)
- 1. (4 puntos) Identificar el tono en frecuencia alta un audio y filtrarlo en el dominio de la frecuencia.
 - a. Utilizar la función **audioread()** para abrir el archivo audio07m1.wav. Indicar la frecuencia de muestreo del audio y cambiar la tasa a 10~KHz. Usar **resample()**.
 - b. Obtener la señal discreta $y[n] = x[n]' + 0.1 \cdot \cos(0.9 \cdot \pi \cdot n)$, donde x[n] es la señal de audio con tasa de muestreo de 10kHz.
 - c. Graficar y[n] en el espacio de muestras y su espectro de magnitud en función a la frecuencia normalizada. Usar plot(), fft(), fftshift(),abs() y unwrap().
 - d. Para eliminar la componente no deseada implementar un filtro FIR real por el método de enventanado a partir de las siguiente expresión:

$$H_d(e^{j\omega}) = \begin{cases} e^{-j(\frac{M}{2})\omega}, & |\omega| \le 0.7\pi \\ 0, & 0.7\pi \le |\omega| \le \pi \end{cases}$$

utilizando una ventana rectangular de orden M=200. Graficar el espectro de magnitud del filtro. Usar N=1024.

- e. Realizar el filtrado de la señal x[n] en el dominio de la frecuencia $(y_p[n] = \mathcal{F}^{-1}\{X(k) \cdot H(k)\})$ para un número de muestras en frecuencia de N=L+M-1, donde L es la longitud de la señal original y M es el orden del filtro. Mostrar el espectro de magnitud y comprobar si se eliminó la componente no deseada.
- f. Utilizar ifft() para obtener la señal filtrada en el espacio de muestras. Escuchar utilizando sound(). Comentar el resultado, indicar porqué se escogió esa cantidad de muestras en frecuencia.
- g. Repetir los items anterior ahora para una ventana blackman. Ver blackman().
- 2. (3 puntos) Diseñar un filtro digital IIR pasabajos con las siguientes especificaciones utilizando el método bilineal:

- Banda de paso: $[0 \ 0.4\pi]$
- Banda de rechazo: $[0.6\pi \ \pi]$
- Atenuación en la banda de paso: -1dB
- Atenuación en la banda de rechazo: -20 dB
- a. Diseñar un filtro Butterworth, para esto utilizar el comando **buttord**(_,'s') para estimar el orden del filtro y el comando **butter**(_,'s') para hallar los coeficientes del filtro analógico (tener en cuenta que la frecuencia de muestreo no es una característica del mismo). Graficar la respuesta en frecuencia utilizando el comando **freqs**().
- b. Hallar los coeficientes del filtro IIR utilizando el método de transformación bilineal. Utilizar la función bilinear().
- c. Graficar la respuesta al impulso del filtro, utilizar impz() y stem().
- d. Graficar el espectro de magnitud (en dB, usar 20*log10()) y fase del filtro digital. Usar plot(), fft(), fftshift(),abs(), angle() y unwrap().
- e. Con las mismas especificaciones, diseñar un filtro Chebyshev Tipo I. Estimar el orden del filtro con **cheb1ord(_,'s')** y hallar los coeficientes del filtro analógico con **cheby1(_,'s')**. Encontrar los coeficientes del filtro IIR mediante el método de transformaci]'on bilineal. Graficar la respuesta al impuso.
- f. Graficar el espectro de magnitud y fase del filtro digital. Comentar y comparar ambos filtros diseñados, describir las bandas de transición.
- 3. (3 puntos) Diseñar un filtro Wiener predictivo basado en el esquema descrito en la Figura 1. Se tiene la siguiente señal de entrada de 0.5 segundos de duración:

$$s(t) = 2\cos\left(2\pi \cdot 30 \cdot t\right)$$

las señales son WSS, y s[n] y w[n] son no correlacionadas.

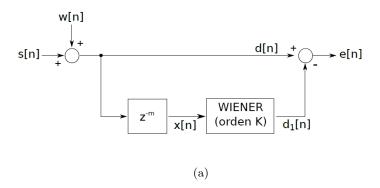


Figura 1: FIltro Wiener predictivo

- a. Hallar su versión en tiempo discreto para una frecuencia de muestreo $F_s=800~{\rm Hz}.$ Graficar la señal discreta.
- b. Contaminar la señal s[n] con ruido blanco aditivo (w[n]) de media cero y varianza 0.5. Obtener la señal d[n], donde d[n] = s[n] + w[n]. Las señales son WSS y d[n] y w[n] son no correlacionadas.
- c. Hallar los coeficientes de un filtro Wiener de orden 10 para retardos de 10, 20 y 30 muestras. Tener en cuenta,

- I. Generar la matriz de autocorrelación de x[n]. Usar **xcorr()** y **toeplitz()**.
- II. Generar el vector de correlación cruzada de x[n] y d[n]. Tener en cuenta que este vector es del tamaño del orden del filtro. Usar **xcorr()**.
- III. Resolver la ecuación Wiener-Hopf y hallar los coeficiente del filtro. Usar filter() para obtener la señal a la salida del filtro.
- d. Graficar en espacio de muestras y frecuencia la señal original, la señal corrompida, la señal estimada y el error.
- e. Hallar los coefientes del filtro para un valor de retardo constante de 10 muestras y filtro de órdenes de 10,15, y 20. Mostrar las gráficas como en el caso anterior. Indicar cómo afecta el orden del filtro y el retardo a la señal estimada. Usar **norm()** para evaluar la similitud.