

**UNIVERSIDAD INDUSTRIAL DE SANTANDER  
FACULTAD DE INGENIERÍAS FISICOMECAÑICAS  
ESCUELA DE INGENIERÍA DE SISTEMAS E INFORMÁTICA**

**PLAN DE TRABAJO DE GRADO**

**FECHA DE PRESENTACIÓN:** Bucaramanga, 2 de febrero de 2023

**TÍTULO:** Mecanismos de adaptación autonómica de arquitectura software para la plataforma Smart Campus UIS

**MODALIDAD:** Trabajo de investigación

**AUTOR:** Daniel David Delgado Cervantes, 2182066

**DIRECTOR:** PhD. Gabriel Rodrigo Pedraza Ferreira, Escuela De Ingeniería De Sistemas e Informática

**CODIRECTOR:** MSc. Henry Andrés Jiménez Herrera, Escuela De Ingeniería De Sistemas e Informática

**ENTIDAD INTERESADA:** Universidad Industrial de Santander

## TABLA DE CONTENIDO

<b>1</b>	<b>INTRODUCCIÓN</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>PLANTEAMIENTO Y JUSTIFICACIÓN DEL PROBLEMA</b>	<b>3</b>
<b>3</b>	<b>OBJETIVOS</b>	<b>3</b>
3.1	OBJETIVO GENERAL . . . . .	3
3.2	OBJETIVOS ESPECÍFICOS . . . . .	4
<b>4</b>	<b>MARCO DE REFERENCIA</b>	<b>4</b>
4.1	COMPUTACIÓN AUTONÓMICA . . . . .	4
4.2	INTERNET OF THINGS . . . . .	8
4.3	DOMAIN-SPECIFIC LANGUAGES . . . . .	9
<b>5</b>	<b>METODOLOGÍA</b>	<b>10</b>
5.1	AMBIENTACIÓN CONCEPTUAL Y TECNOLÓGICA . . . . .	10
5.2	DEFINICIÓN DE LA NOTACIÓN DE LA ARQUITECTURA . . . . .	11
5.3	MECANISMOS DE COMPARACIÓN . . . . .	11
5.4	MECANISMOS DE ADAPTACIÓN . . . . .	11
5.5	VALIDACIÓN DE RESULTADOS . . . . .	12
<b>6</b>	<b>CRONOGRAMA</b>	<b>13</b>
<b>7</b>	<b>PRESUPUESTO</b>	<b>14</b>
<b>8</b>	<b>BIBLIOGRAFÍA</b>	<b>15</b>

# MECANISMOS DE ADAPTACIÓN AUTONÓMICA DE ARQUITECTURA SOFTWARE PARA LA PLATAFORMA SMART CAMPUS UIS

## 1 INTRODUCCIÓN

La computación autónoma, concebida inicialmente por IBM en el año 2001, se refiere al uso de sistemas auto-gestionados con la capacidad de operar y adaptarse, o en lo posible, sin la intervención de un ser humano. En este sentido, este acercamiento tiene como objetivo la creación de sistemas computacionales capaces de reconfigurarse en respuesta a cambios en las condiciones del entorno de ejecución al igual que los objetivos del negocio (Horn, 2001).

Esta autonomía es adquirida con el uso de ciclos de control, en el caso de la computación autónoma, de los ciclos más populares es el ciclo MAPE-K, sigla de *Monitor Analyze Plan Execute - Knowledge* (Arcaini, Riccobene, y Scandurra, 2015). Estos le dan la capacidad al sistema de monitorear tanto su estado actual como el entorno en el que este se encuentra, analizar la información recolectada para luego planear y ejecutar los cambios requeridos sobre el sistema a partir de una base de conocimiento (Rutanen, 2018).

Una de las áreas que pueden verse especialmente beneficiadas de la computación autónoma es la del internet de las cosas (IoT). Algunos de estos aspectos están relacionados con la heterogeneidad de estos dispositivos, en cuanto a marcas, protocolos y características; la dinamicidad, en cuanto al movimiento que estos presentan entre entornos de ejecución o incluso una desconexión; al igual que la distribución geográfica de estos lo cual dificulta la intervención directa sobre ellos (Tahir, Mamoon Ashraf, y Dabbagh, 2019).

Esto puede verse el Smart Campus UIS, una plataforma IoT de la Universidad Industrial de Santander, que permite usar dispositivos con el fin de monitorear y recolectar de información en tiempo real con el objetivo de apoyar la toma de decisiones, mejora de servicios, entre otros (Jiménez, Cárcamo, y Pedraza, 2020).

Ahora, esta plataforma ha tenido esfuerzos en el desarrollo de características propias de un sistema autónomo. Uno de estos ha sido la integración de mecanismos para la auto-descripción de la arquitectura desplegada en un momento dado (Jiménez y Pedraza, 2022). En el contexto de la computación autónoma, esta capacidad hace parte del monitoreo dentro del ciclo de control.

Partiendo de lo anterior, y con la intención de dar continuidad con los esfuerzos de desarrollo realizados en Smart Campus UIS, se plantea como caso de estudio, a partir de las capacidades de auto-descripción que la plataforma, se pretende el proveer a esta la capacidad de auto-configuración a partir de un conjunto de mecanismos de adaptación que permitan, desde la definición de un objetivo a lograr, la alteración de la arquitectura desplegada.

## **2 PLANTEAMIENTO Y JUSTIFICACIÓN DEL PROBLEMA**

La complejidad de los sistemas computacionales tiene origen en diversos factores. El aumento de la cantidad de dispositivos que los componen; la heterogeneidad debido a diferentes marcas, protocolos y características; e incluso las cambiantes condiciones de sus entornos de ejecución; dificulta la administración de los sistemas computacionales (Salehie y Tahvildari, 2005).

Una de las posibles maneras de dar solución a esta problemática, en cuanto al manejo de sistemas, está en el área de la computación autónoma. Este acercamiento basado en conceptos biológicos busca solventar los problemas de complejidad, heterogeneidad e incertidumbre (Salehie y Tahvildari, 2005) a partir de la abstracción de las metas de los administradores y delegación del manejo del sistema a sí mismo (Lalanda, Diaconescu, y McCann, 2014).

Considerando lo anterior, una de las aplicaciones de la computación autónoma, dentro del IoT, son los Smart Campus; una variación de las Smart Cities en las cuales se busca la recolección de información y monitoreo en tiempo real con el fin de apoyar la toma de decisiones, mejora de servicios, entre otros (Min-Allah y Alrashed, 2020). Es en este tipo de aplicaciones donde los problemas, en especial la heterogeneidad, dinamicidad, al igual que la distribución geográfica; donde la reducción de la dependencia de intervención humana, facilitaría el manejo de estos.

De lo anterior, surge la pregunta del cómo realizar dichas adaptaciones a la arquitectura, o estado del sistema. Qué clase de mecanismos y requerimientos han de ser satisfechos con el fin de considerar, a un sistema computacional, con la capacidad de auto-adaptarse dados unos objetivos o metas establecidas por los administradores del sistema.

Dentro del marco del presente proyecto, se tiene Smart Campus UIS, una plataforma de IoT de la Universidad Industrial de Santander, en la cual se han realizado implementaciones parciales de una arquitectura autónoma con capacidad de auto-describirse (Jiménez y Pedraza, 2022), una de las características principales de un sistema autónomo (Horn, 2001).

Dicho esto, se busca explorar algunas de las maneras en las que se realizan adaptaciones con características autónomas en sistemas computacionales. De esto, se buscaría probar un conjunto de estos mecanismos de modificación del estado, tomando como caso de estudio la implementación de estos en la plataforma de Smart Campus UIS.

## **3 OBJETIVOS**

### **3.1 OBJETIVO GENERAL**

- Diseñar un conjunto de mecanismos autónomos para permitir la adaptación de la Arquitectura Software IoT respecto a un modelo objetivo en la plataforma Smart

### **3.2 OBJETIVOS ESPECÍFICOS**

- Proponer una notación (lenguaje) para describir una arquitectura objetivo de un sistema software IoT.
- Diseñar un mecanismo para determinar las diferencias existentes entre una arquitectura actual en ejecución y una arquitectura objetivo especificada.
- Diseñar un conjunto de mecanismos de adaptación que permitan disminuir las diferencias entre la arquitectura actual y la arquitectura objetivo.
- Evaluar la implementación realizada a partir de un conjunto de pruebas con el fin de establecer la efectividad de los mecanismos usados.

## **4 MARCO DE REFERENCIA**

Como base para el desarrollo del proyecto es necesario establecer los fundamentos para la selección de los mecanismos de adaptación, por lo cual es indispensable conocer los principios de la computación autonómica, las aplicaciones de la misma en la industria y las partes requeridas para la integración, las cuales se describen a continuación.

### **4.1 COMPUTACIÓN AUTONÓMICA**

El concepto de computación autonómica, definido inicialmente por IBM (2001), se refiere a un conjunto de características que presenta un sistema computacional el cual le permite actuar de manera autónoma, o auto-gobernarse, con el fin de alcanzar algún objetivo establecido por los administradores del sistema (Lalanda y cols., 2014).

Los 8 elementos clave, definidos por IBM, que deberían presentar este tipo de sistemas son:

1. Auto-conocimiento: habilidad de conocer su estado actual, las interacciones del sistema.
2. Auto-configuración: capacidad de reconfigurarse frente a los constantes cambios en el entorno.
3. Auto-optimización: búsqueda constante de optimizar el funcionamiento de sí mismo.
4. Auto-sanación: aptitud de restaurar el sistema en el caso de que se presenten fallas.
5. Auto-protección: facultad de protegerse a sí mismo de ataques externos.

6. Auto-conciencia: posibilidad de conocer el ambiente en el que el sistema se encuentra.
7. Heterogeneidad: capacidad de interactuar con otros sistemas de manera cooperativa.
8. Abstracción: ocultar la complejidad a los administradores del sistema con objetivos de alto nivel de abstracción.

En el caso de que un sistema tenga una implementación parcial de estas características, este podría considerarse autónomo. En este sentido debería tener la capacidad de lidiar con los problemas como la complejidad, heterogeneidad e incertidumbre (Salehie y Tahvildari, 2005) al igual que reducir la cantidad de recursos tanto técnicos como humanos requeridos para mantener los sistemas en funcionamiento.

## MAPE-K

IBM, en cuanto a la implementación de las características, propone un modelo de ciclo auto-adaptativo, denominado MAPE-K (Krikava, 2013). Este acercamiento, compuesto de cinco fases, es uno de los ciclos de control más usados en implementaciones de sistemas auto-adaptativos y computación autónoma (Arcaini y cols., 2015). En la figura 1, se presentan las fases que *manejador* debe desarrollar para así administrar cada uno de los elementos del sistema computacional basado en una base de conocimiento común (Gorla, Pezzè, Wuttke, Mariani, y Pastore, 2010).

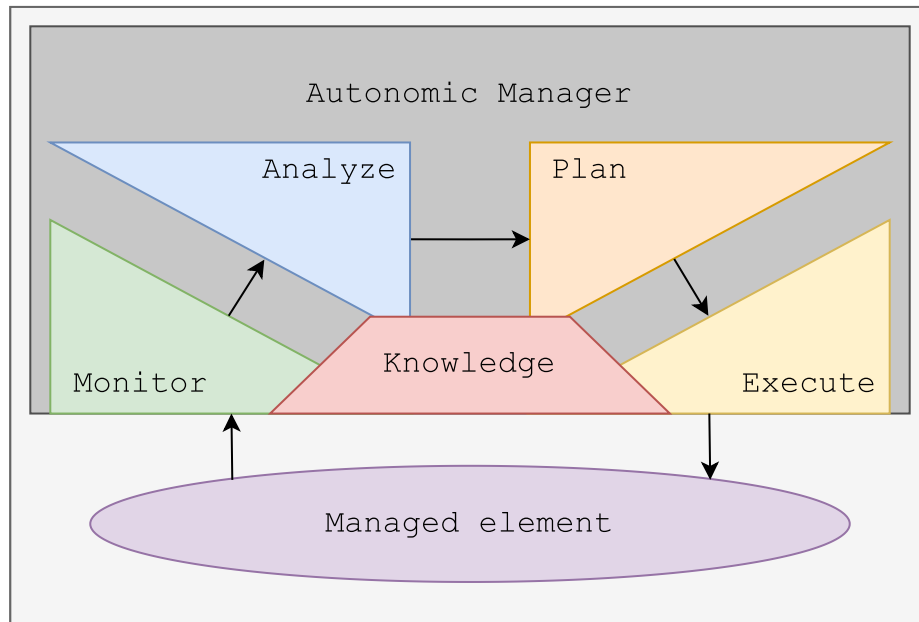


Figura 1: El ciclo auto-adaptativo MAPE-K.  
(Gorla y cols., 2010)

Cada una de estas fases son:

- **Monitorear (M):** Esta fase se compone de la recolección, filtración y reportar la información adquirida sobre el estado del elemento a manejar.
- **Analizar (A):** La fase de análisis se encarga del interpretar el entorno en el cual se encuentra, el predecir posibles situaciones comunes y diagnosticar el estado del sistema.
- **Planear (P):** Durante la planificación se determina las acciones a tomar con el fin de llegar a un objetivo establecido a partir de una serie de reglas o estrategias.
- **Ejecutar (E):** Finalmente, se ejecuta lo planeado usando los mecanismos disponibles para el manejo del sistema.

Es de resaltar que este modelo, aunque útil para el desarrollo de este tipo de sistemas, es bastante general en cuanto a la estructura y no usan modelos de diseño establecidos (Ouareth, Boulehouache, y Mazouzi, 2018).

## MECANISMOS DE DESCRIPCIÓN

La fase de monitoreo dentro del ciclo MAPE-K es vital para el funcionamiento del manejador autónomo pues es a partir de la información que se construirá la base de conocimiento requerida por las demás partes del ciclo. Parte de esta, está compuesta por el *estado del sistema* el cual incluye la descripción del sistema en un momento dado (Weiss, Zeller, y Eilers, 2011).

Existen varias maneras de realizar implementaciones de mecanismos de auto-descripción y la utilidad de cada uno de estos varía dependiendo en el tipo de sistema de software que se esté usando. Para el marco del proyecto, nos interesan aquellos que estén orientados a los sistemas embebidos e IoT, algunos de estos son:

- **JSON Messaging:** Iancu y Gatea (2022) plantean un protocolo que emplea mensajería entre *gateways* con el fin de recibir información sobre estas. En términos simples, estas funcionan como un *ping* hacia el nodo que luego retorna sus datos, al igual que los dispositivos conectados a ella, al encargado de recolectar toda esta información con el fin de construir una descripción del sistema.-
- **IoT Service Description Model:** O IoT-LMsDM, es un servicio de descripción desarrollado por Zhen y Aiello (2021) el cual está orientado al contexto, servicios e interfaz de un sistema IoT. De este se espera poder contar no solo con descripciones del estado del sistema en términos del ambiente, pero la funcionalidad (es decir, los *endpoints* a usar) al igual que las estructuras de datos que estos consumen.

- **Adaptadores de Auto-descripción:** En este acercamiento a los mecanismos de auto-descripción, se tienen adaptadores los cuales emplean los datos generados por los sensores del componente gestionado con el fin de realizar la determinación de la arquitectura desplegada. De igual manera, este acercamiento permite realizar modificaciones a la descripción de manera manual en caso de que se detecten problemas (Jiménez y Pedraza, 2022).

De esto podemos ver no solo las diferentes maneras en las que las implementaciones realizan las descripciones de los sistemas asociados, sino que también el alcance de estos en cuanto a lo que pueden describir.

## MECANISMOS DE ADAPTACIÓN

La adaptación, en el contexto de la computación autónoma, es la parte más importante en cuanto a la auto-gestión de un sistema de software se refiere. Así mismo, presenta el mayor reto debido a la necesidad de modificar código de bajo nivel, tener que afrontarse a incertidumbre de los efectos que pueden tener dichas alteraciones al sistema al igual que lidiar con esto en *runtime* debido a los problemas que el *downtime* tendría en los negocios (Lalanda y cols., 2014).

Esta adaptabilidad puede exponerse en múltiples puntos dentro de un sistema de software. Pueden realizarse adaptaciones en sistema operativo, lenguaje de programación, arquitectura e incluso datos (Lalanda y cols., 2014).

Manteniéndose en el marco del proyecto, son las implementaciones relacionadas con la modificación de la arquitectura los cuales nos interesan. Siendo así, nos centraremos en los mecanismos de adaptación de componentes, o de reconfiguración:

- **Binding Modification:** Este mecanismo hace referencia a la alteración de los vínculos entre los diferentes componentes de la arquitectura. Estos tienen el objetivo de modificar la interacción entre componentes, lo que es especialmente común en implementaciones con *proxies*. Este tipo de mecanismo de adaptación fue usado por Kabashkin (2017) para añadir fiabilidad a la red de comunicación aérea.
- **Interface Modification:** Las interfases funcionan como los puntos de comunicación entre los diferentes componentes de la arquitectura. Siendo así, es posible que la modificación de estos sea de interés con el fin de alterar el comportamiento de un sistema al igual que soportar la heterogeneidad del sistema. Esto puede verse en el trabajo desarrollado por Liu, Parashar y Hariri (2004) en donde definen la utilidad de dichas adaptaciones al igual que la implementación de las mismas.
- **Component Replacement, Addition and Subtraction:** En términos simples, este mecanismo se encarga de alterar los componentes que componen la arquitectura;



de esta manera, modificando su comportamiento. Ejemplos de esto puede verse en el trabajo de Huynh (2019) en el cual se evalúan varios acercamientos a la reconfiguración de arquitecturas a partir del remplazo de componentes a nivel individual al igual que grupal.

Este acercamiento a la mutación de la arquitectura también puede verse en el despliegue de componentes como respuesta a cambios en los objetivos de negocio de las aplicaciones al igual que como respuesta a cambios inesperados dentro de la aplicación. Esto puede verse en trabajos como el de Patouni (2006) donde se realizan este tipo de implementaciones.

## **4.2 INTERNET OF THINGS**

El Internet de las cosas, o IoT (Internet of Things); es una de las áreas de las ciencias de la computación en la cual se embeben diferentes dispositivos en objetos del día a día. Esto les da la capacidad de enviar y recibir información con el fin de realizar monitoreo o facilitar el control de ciertas acciones (Berte, 2018).

Esta tecnología, debido a su flexibilidad al igual que el alcance que puede tener, presenta una gran cantidad de aplicaciones que va desde electrónica de consumo hasta la industria. Encuestas realizadas en el 2020 reportan su uso en smart homes, smart cities, transporte, agricultura, medicina, etc. (Dawood, 2020). Su impacto no ha sido poco.

## **SISTEMAS EMBEBIDOS**

Los sistemas de cómputo embebidos hacen referencia a un sistema compuesto de microcontroladores los cuales están orientados a llevar a cabo una función o un rango de funciones específicas (Heath, 2002). Este tipo de sistemas, debido a la posibilidad de combinar hardware y software en una manera compacta, se ha visto en múltiples campos de la industria como lo son el sector automotor, de maquinaria industrial o electrónica de consumo (Deichmann, Doll, Klein, Mühlreiter, y Stein, 2022).

## **SMART CAMPUS**

Un Smart Campus, equiparable con el concepto de Smart City, es una plataforma en la que se emplean tecnologías, sumado a una infraestructura física, con la cual se busca la recolección de información y monitoreo en tiempo real (Min-Allah y Alrashed, 2020). Los datos recolectados tienen el objetivo de apoyar la toma de decisiones, mejora de servicios, entre otros (Anagnostopoulos, 2023).

Estas plataformas, debido a su escala y alcance en cuanto a la cantidad de servicios que pueden ofrecer, requieren de infraestructuras tecnológicas las cuales den soporte a los objetivos del sistema. Es posible ver implementaciones orientadas a microservicios

en trabajos como los de Jiménez, Cárcamo y Pedraza (2020) donde se desarrolla una plataforma de software escalable con la cual se pueda lograr interoperatividad y alta usabilidad para todos.

### **4.3 DOMAIN-SPECIFIC LANGUAGES**

Los *Domain-Specific Languages* (DSL), o Lenguaje específico de dominio, son lenguajes de programación los cuales se usan con un fin específico. Estos están orientados principalmente al uso de abstracciones de un mayor nivel debido al enfoque que estos tienen para la solución de un problema en específico (Kelly y Tolvanen, 2008). Ejemplos de este tipo de acercamiento, en el caso del modelado (*Domain-specific modeling*), pueden observarse en los diagramas de entidad relación usados en el desarrollo de modelos de base de datos (Celikovic, Dimitrieski, Aleksic, Ristić, y Luković, 2014).

## 5 METODOLOGÍA

Para el desarrollo del trabajo de grado, se propone un modelo de prototipado iterativo compuesto de 5 fases (Ver fig. 2). De esta manera, se avanzará a medida que se va completando la fase anterior y permitirá a futuro el poder iterar sobre lo que se ha desarrollado anteriormente.

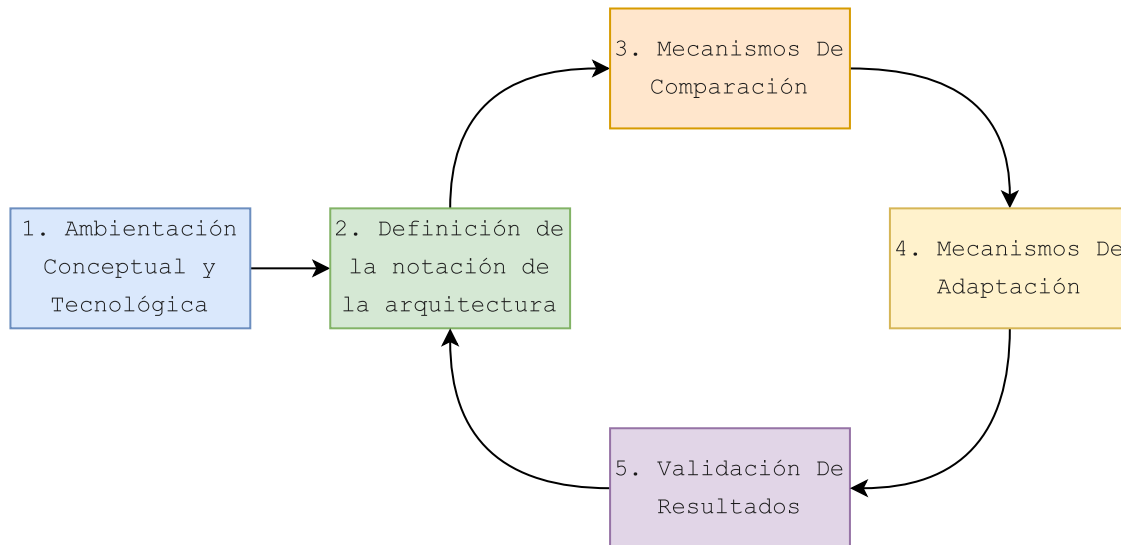


Figura 2: Metodología del proyecto

### 5.1 AMBIENTACIÓN CONCEPTUAL Y TECNOLÓGICA

La primera fase de la metodología se basa en la investigación de la literatura, al igual que de la industria, necesaria para cubrir las bases tanto conceptuales como técnicas necesarias para el desarrollo del proyecto.

#### ACTIVIDADES

- 5.1.1. Identificación de las características principales de un sistema auto-adaptable.
- 5.1.2. Análisis de los mecanismos de adaptación de la arquitectura.
- 5.1.3. Análisis los algoritmos empleados para la comparación de la comparación de las arquitecturas.
- 5.1.4. Determinación de los criterios de selección para el lenguaje de notación.
- 5.1.5. Evaluación de los posibles lenguajes de programación para la implementación a realizar.
- 5.1.6. Análisis, retroalimentación y conclusiones del desarrollo de la fase.

## **5.2 DEFINICIÓN DE LA NOTACIÓN DE LA ARQUITECTURA**

La segunda fase está en la definición del cómo se realiza la declaración de la arquitectura. Partiendo de los criterios de selección establecidos en la fase 1, se espera determinar un lenguaje de notación el cual nos permita definir la arquitectura objetivo a alcanzar, al igual que la gramática correspondiente para poder realizar dicha declaración.

### **ACTIVIDADES**

- 5.2.1. Selección del lenguaje de marcado a usar a partir de los criterios establecidos.
- 5.2.2. Definición la gramática a usar para la definición de la arquitectura.
- 5.2.3. Implementación la traducción de la notación al modelo de grafos.
- 5.2.4. Determinación como se realizará la representación de los componentes y partes de la arquitectura.
- 5.2.5. Análisis, retroalimentación y conclusiones del desarrollo de la fase.

## **5.3 MECANISMOS DE COMPARACIÓN**

Durante la tercera fase del proyecto, se buscará poder determinar e implementar cómo se realizará la comparación entre el estado de la arquitectura obtenido durante la auto-descripción de la misma y el objetivo establecido. Así mismo, y con el fin de reportar a los administradores de los sistemas, también será necesario definir *niveles* de similitud entre las 2 arquitecturas.

### **ACTIVIDADES**

- 5.3.1. Selección del mecanismo de comparación a usar para evaluación de estado de la arquitectura.
- 5.3.2. Implementación del mecanismo de comparación seleccionado.
- 5.3.3. Determinación de los diferentes niveles de similitud entre arquitecturas.
- 5.3.4. Análisis, retroalimentación y conclusiones del desarrollo de la fase.

## **5.4 MECANISMOS DE ADAPTACIÓN**

La cuarta fase del proyecto está orientada a la selección, al igual que la implementación en Smart Campus UIS, del conjunto de mecanismos de adaptación de la arquitectura.

## **ACTIVIDADES**

- 5.4.1. Definición el conjunto de mecanismos de adaptación.
- 5.4.2. Implementación el conjunto de mecanismos de adaptación seleccionados.
- 5.4.3. Análisis, retroalimentación y conclusiones del desarrollo de la fase.

## **5.5 VALIDACIÓN DE RESULTADOS**

La fase final del proyecto se encargará principalmente de la realización de pruebas de los mecanismos implementados, los resultados obtenidos al igual que la documentación de todo lo que se desarrolló durante el proyecto.

## **ACTIVIDADES**

- 5.5.1. Realización de las pruebas del funcionamiento de la implementación realizada con diversas arquitecturas objetivo.
- 5.5.2. Recopilación la documentación generada durante el desarrollo de cada una de las fases del proyecto.
- 5.5.3. Compilación de la documentación para generar el documento de final.
- 5.5.4. Correcciones y adiciones para la presentación final del proyecto de grado.

## 6 CRONOGRAMA

En la tabla 1 se presenta el cronograma propuesto para el desarrollo del el proyecto. En este se establece un tiempo total de 16 semanas en las cuales se desarrollarán las actividades definidas en la metodología.

Fase / Semana	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
Ambientación Conceptual Y Tecnológica																
Definición De La Notación De La Arquitectura																
Mecanismos De Comparación																
Mecanismos De Adaptación																
Validación De Resultados																
Fase: Ambientación Conceptual Y Tecnológica																
Actividad / Semana	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
5.1.1.																
5.1.2.																
5.1.3.																
5.1.4.																
5.1.5.																
5.1.6.																
Fase: Definición De La Notación De La Arquitectura																
Actividad / Semana	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
5.2.1.																
5.2.2.																
5.2.3.																
5.2.4.																
5.2.5.																
Fase: Mecanismos De Comparación																
Actividad / Semana	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
5.3.1.																
5.3.2.																
5.3.3.																
5.3.4.																
Fase: Mecanismos De Adaptación																
Actividad / Semana	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
5.4.1.																
5.4.2.																
5.4.3.																
Fase: Validación De Resultados																
Actividad / Semana	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
5.5.1.																
5.5.2.																
5.5.3.																
5.5.4.																

Tabla 1: Cronograma del proyecto

## 7 PRESUPUESTO

<b>GASTOS DE PERSONAL</b>			
<b>INVESTIGADOR</b>	<b>FUNCIÓN</b>	<b>DEDICACIÓN</b>	<b>TOTAL</b>
PHD. GABRIEL RODRIGO PEDRAZA FERREIRA*	DIRECTOR	16 HRS	\$4,880,000.00
MSC. HENRY ANDRÉS JIMÉNEZ HERRERA*	CO-DIRECTOR	16 HRS	\$4,080,000.00
EST. DANIEL DAVID DELGADO CERVANTES**	AUTOR	728~1000 HRS	\$1,160,000.00
<b>TOTAL</b>			\$10,120,000.00

<b>RUBRO</b>	<b>VALOR</b>
GASTOS DEL PERSONAL	\$10,120,000.00
GASTOS DE EQUIPOS**	\$6,317,405.00
GASTOS DE MATERIAL*	\$200,000.00
GASTOS DE PUBLICACION**	\$400,000.00
<b>TOTAL</b>	\$17,037,405.00

## 8 BIBLIOGRAFÍA

- Anagnostopoulos, T. (2023). Smart campus. En *Iot-enabled unobtrusive surveillance systems for smart campus safety* (p. 17-25). doi: 10.1002/9781119903932.ch3
- Arcaini, P., Riccobene, E., y Scandurra, P. (2015). Modeling and analyzing mape-k feedback loops for self-adaptation. En *2015 IEEE/ACM 10th International Symposium on Software Engineering for Adaptive and Self-Managing Systems* (p. 13-23). doi: 10.1109/SEAMS.2015.10
- Berte, D.-R. (2018, 05). Defining the IoT. *Proceedings of the International Conference on Business Excellence*, 12, 118-128. doi: 10.2478/picbe-2018-0013
- Celikovic, M., Dimitrieski, V., Aleksic, S., Ristić, S., y Luković, I. (2014). A DSL for EER data model specification. En *Integrated spatial databases*.
- Dawood, A. (2020, 09). Internet of things (IoT) and its applications: A survey. *International Journal of Computer Applications*, 175, 975-8887. doi: 10.5120/ijca2020919916
- Deichmann, J., Doll, G., Klein, B., Mühlreiter, B., y Stein, J. P. (2022, Mar). *Cracking the complexity code in embedded systems development*. McKinsey's Advanced Electronics Practice.
- Gorla, A., Pezzè, M., Wuttke, J., Mariani, L., y Pastore, F. (2010, 01). Achieving cost-effective software reliability through self-healing. *Computing and Informatics*, 29, 93-115.
- Heath, S. (2002). *Embedded systems design*. Elsevier.
- Horn, P. (2001, Oct). *autonomic computing: IBM's perspective on the state of information technology*. IBM. Descargado de [https://homeostasis.scs.carleton.ca/~soma/biosec/readings/autonomic\\_computing.pdf](https://homeostasis.scs.carleton.ca/~soma/biosec/readings/autonomic_computing.pdf)
- Huynh, N.-T. (2019). An analysis view of component-based software architecture reconfiguration. En *2019 IEEE-RIVF International Conference on Computing and Communication Technologies (RIVF)* (p. 1-6). doi: 10.1109/RIVF.2019.8713678
- Iancu, B., y Gatea, A. (2022). Towards a self-describing gateway-based IoT solution. En *2022 IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics (AQTR)* (p. 1-5). doi: 10.1109/AQTR55203.2022.9801938
- Jiménez, H., Cárcamo, E., y Pedraza, G. (2020). Extensible software platform for smart campus based on microservices. *RISTI - Revista Iberica de Sistemas e Tecnologias de Informacao*, 2020(E38), 270-282. Descargado de [www.scopus.com](http://www.scopus.com)
- Jiménez, H., y Pedraza, G. (2022). *Mecanismos autónomos para la autodescripción de arquitecturas IoT distribuidas*.
- Kabashkin, I. (2017). Dynamic reconfiguration of architecture in the communication network of air traffic management system. En *2017 IEEE International Conference on Computer and Information Technology (CIT)* (p. 345-350). doi: 10.1109/CIT.2017.13
- Kelly, S., y Tolvanen, J.-P. (2008). *Domain-specific modeling*. Hoboken, NJ: Wiley-Blackwell.
- Krikava, F. (2013, 11). *Domain-specific modeling language for self-adaptive software system architectures*.
- Lalanda, P., Diaconescu, A., y McCann, J. A. (2014). *Autonomic computing: Principles, design and implementation*. Springer.



- Liu, H., Parashar, M., y Hariri, S. (2004). A component-based programming model for autonomic applications. En *International conference on autonomic computing, 2004. proceedings.* (p. 10-17). doi: 10.1109/ICAC.2004.1301341
- Min-Allah, N., y Alrashed, S. (2020, agosto). Smart campus—a sketch. *Sustainable Cities and Society*, 59, 102231. Descargado de <https://doi.org/10.1016/j.scs.2020.102231> doi: 10.1016/j.scs.2020.102231
- Ouareth, S., Boulehouache, S., y Mazouzi, S. (2018). A component-based mape-k control loop model for self-adaptation. En *2018 3rd international conference on pattern analysis and intelligent systems (pais)* (p. 1-7). doi: 10.1109/PAIS.2018.8598529
- Patouni, E., y Alonistioti, N. (2006). A framework for the deployment of self-managing and self-configuring components in autonomic environments. En *2006 international symposium on a world of wireless, mobile and multimedia networks(wowmom'06)* (p. 5 pp.-484). doi: 10.1109/WOWMOM.2006.11
- Rutanen, K. (2018). Minimal characterization of o-notation in algorithm analysis. *Theoretical computer science*, 713, 31–41.
- Salehie, M., y Tahvildari, L. (2005, 01). Autonomic computing: emerging trends and open problems. *ACM SIGSOFT Software Engineering Notes*, 30, 1-7.
- Tahir, M., Mamoon Ashraf, Q., y Dabbagh, M. (2019). Towards enabling autonomic computing in iot ecosystem. En *2019 ieee intl conf on dependable, autonomic and secure computing, intl conf on pervasive intelligence and computing, intl conf on cloud and big data computing, intl conf on cyber science and technology congress (dasc/picom/cbdcom/cyberscitech)* (p. 646-651). doi: 10.1109/DASC/PiCom/CBDCom/CyberSciTech.2019.00122
- Wang, Z., Sun, C.-a., y Aiello, M. (2021). Lightweight and context-aware modeling of microservice-based internet of things. En *2021 ieee international conference on web services (icws)* (p. 282-292). doi: 10.1109/ICWS53863.2021.00046
- Weiss, G., Zeller, M., y Eilers, D. (2011). *Towards automotive embedded systems with self-x properties*. Fraunhofer-Gesellschaft. Descargado de <https://publica.fraunhofer.de/handle/publica/224379> doi: 10.24406/PUBLICA-FHG-224379