Manual Técnico



Unidade Curricular: Inteligência Artificial 2017/2018

Andreia Pereira nº 150221021 Lucas Fischer nº 140221004

Tabela de Conteudos

- Introdução
- Estrutura do Projeto
- Detalhes de Implementação
- Estudos de Algoritmos
- Limitações

1- Introdução

Blokus-Uno é uma aplicação desenvolvida em Common Lisp para a unidade curricular de Inteligência Artificial. A aplicação consiste num programa que tem como objetivo encontrar uma solução para um determinado problema, sendo esta solução a de caminho mais curto ou a de menor custo.

Para o contexto da aplicação, o problema a solucionar enquadra-se no jogo do Blokus, mais específicamente em encontrar uma solução que permita chegar a um estado onde o jogador não tenha mais possibilidade de jogar.

2- Estrutura do Projeto

De modo a facilitar a compreensão e a manutenção do código desenvolvido para esta aplicação, a mesma está dividida em três ficheiros *lisp*, estes são:

 puzzle.lisp - Neste ficheiro estão situadas todas as funções que modelam o dominio problema a solucionar, é neste ficheiro que está implementado o código dependente do dominio do problema. O ficheiro puzzle.lisp consta com funções que permitem: estruturar um tipo de dados para o problema, definir os operadores do problema, identificar o nó objetivo, calcular o valor heurístico de um nó, entre outras funções.

- procura.lisp O ficheiro procura.lisp é o ficheiro onde estão situadas as funções que implementam os algoritmos de procura em espaço de estados, os sucessores, calculo da efiência dos algoritmos e outras funções auxiliares dos algoritmos de procura em espaço de estados. As funções presentes neste ficheiro são independentes do dominio do problema, podendo ser reutilizadas para outros problemas. O ficheiro procura.lisp é o ficheiro que apresenta um maior teor teórico relevante para a unidade curricular de Inteligência Artificial
- projeto.lisp Este ficheiro é responsável por orquestrar os restantes ficheiros, carregando as funções presentes nos outros ficheiros para memória e compilando-as de modo a que se tornem executáveis. É também neste ficheiro que decorre a implementação do código responsável pela interação com o utilizador e com a leitura e escrita de ficheiros.
- estatisticas.dat O ficheiro estatisticas.dat é onde podem ser consultadas todas as métricas de eficiência (bem como outras informações) provenientes da execução da aplicação para um determinado problema.
- problemas.dat Neste ficheiro estão presentes todos os tabuleiros iniciais possíveis para a execução da aplicação.
 Consiste numa série de listas que representam um tabuleiro separadas por um separador legal.

Detalhes da Implementação

Dado que Common Lisp é uma linguagem de programação de natureza funcional o desenvolvimento da aplicação consistiu em desenvolver código num paradigma funcional, deste modo algumas técnicas como sequênciação, ciclos e atribuição não foram utilizadas para poder-se focar na recursividade e desenvolvimento de funções. Embora tenham sido permitidas algumas utilizações especiais de ciclos e atribuições, estes não foram utilizados.

Estudo dos Algoritmos

Um dos objetivos principais no desenvolvimento deste projeto é construir uma ferramenta que não só desse a solução para um problema como também podesse dar alguma informação relevante para a comparação de eficiência de algoritmos, de modo a que os utilizadores possam ter uma noção mais prática do que consistem estas métricas de eficiência.

Para a comparação de eficiência de algoritmos foram utilizadas as seguintes métricas:

- **Número de nós gerados** O número de nós que foram gerados pelo algoritmo até este encontrar o nó objetivo
- **Número de nós expandidos** O número de nós que foram gerados pelo algoritmo até este encontrar o nó objetivo
- Penetrância P = Tamanho da Solução / Nós gerados . Esta métrica consiste na razão entre o número de nós que pertencem ao conjunto de nós que constituem a solução do problema e o número total de nós gerados, o que nos dá uma boa percepção do número de nós, sem significado para a solução do problema, que foram gerados até se encontrar o nó objetivo.
 O valor da penetrância varia entre [0,1] em que 1 seria o valor ideal para esta métrica. Ex:. P = 0.5, conclui-se que 50% dos nós que foram gerados não têm fazem parte do conjunto de nós que constitui a solução
- Fator de Ramificação (B / B-1) * (B^L 1) = T. É necessário resolver esta equação em ordem a B para nos dar o valor de ramificação médio da árvore de estados do problema, mas dado a impraticabilidade de calcular esta equação, são aplicados métodos computacionais de modo a conseguir resolvela aproximadamente. Neste projeto foi implementado o método da bisseção para o calculo do fator de ramificação.
 Esta métrica representa o número de sucessores que, em média, cada nó terá e corresponde a um valor pertencente ao intervalo de [1,+00[.

 Tempo de Execução - Talvez a métrica mais intuitiva, o tempo de execução cronometra o tempo que o algoritmo demorou até devolver uma solução, logo, quanto menos tempo o algoritmo demorar melhor.

Para a comparação de estes algoritmos foi elaborada uma tabela comparativa de modo a facilitar a percepção e comparação entre os algoritmos:

| Tabuleiro | Algoritmo | Heurística | Peças em sobra (1x1,2x2,cruz) | Profundidade Máxima | Profundidade da Solução | Tempo (segundos) | Nós gerados | Nós expandidos | Penetrância | Fator de Ramificação |
|-----------|-----------|--------------|----------------------------------|------------------------|----------------------------|---------------------|-------------|----------------|--------------|-------------------------|
| Α | BFS | Nenhuma | (0, 10, 15) | Nenhuma | 1 | 0 | 8 | 1 | 0.125 | 8.000011 |
| Α | DFS | Nenhuma | (0, 10, 15) | 1 | 1 | 0 | 8 | 1 | 0,125 | 8.000011 |
| Α | A* | Enunciado | (0, 10, 14) | Nenhuma | 2 | 0 | 13 | 2 | 0,15384616 | 3,1400566 |
| Α | A* | Desenvolvida | (0, 10, 15) | Nenhuma | 1 | 0 | 8 | 1 | 0,125 | 8.000011 |
| Α | IDA* | Enunciado | (0, 10, 14) | Nenhuma | 2 | 0 | 13 | 2 | 0,15384616 | 3,1400566 |
| Α | IDA* | Desenvolvida | (0, 10, 15) | Nenhuma | 1 | 0 | 8 | 1 | 0.125 | 8.000011 |
| D | BFS | Nenhuma | (0, 10, 12) | Nenhuma | 3 | 0 | 193 | 33 | 0,01554401 | 5,4098168 |
| D | DFS | Nenhuma | (0, 10, 12) | 3 | 3 | 0 | 128 | 105 | 0,0234375 | 4,6656914 |
| D | A* | Enunciado | (0, 10, 9) | Nenhuma | 6 | 0 | 65 | 6 | 0,092307694 | 1,751728 |
| D | A* | Desenvolvida | (0, 10, 12) | Nenhuma | 3 | 0 | 28 | 3 | 0,10714286 | 2,63966 |
| D | IDA* | Enunciado | (0, 10, 9) | Nenhuma | 6 | 0 | 65 | 6 | 0,0932307694 | 1,751728 |
| D | IDA* | Desenvolvida | (0, 10, 12) | Nenhuma | 3 | 0 | 28 | 3 | 0,10714286 | 2,63966 |
| F | BFS | Nenhuma | N/A | Nenhuma | N/A | N/A | N/A | N/A | N/A | N/A |
| F | DFS | Nenhuma | N/A | 8 | N/A | N/A | N/A | N/A | N/A | N/A |
| F | A* | Enunciado | (0, 1, 6) | Nenhuma | 28 | 1 | 559 | 28 | 0,050089445 | 1,1707039 |
| F | A* | Desenvolvida | (10, 2, 15) | Nenhuma | 8 | 0 | 247 | 48 | 0,032388665 | 1,8013954 |
| F | IDA* | Enunciado | (0, 1, 6) | Nenhuma | 28 | 0 | 559 | 28 | 0,050089445 | 1,1707039 |
| F | IDA* | Desenvolvida | (10, 2, 15) | Nenhuma | 8 | 0 | 431 | 88 | 0,018561485 | 1,9525566 |

Esta tabela oferece-nos bastantes informações importantes para a comparação dos algoritmos e também das heuristicas.

Analisando a tabela podemos concluir que os algoritmos **A*** e **IDA*** com a heurística desenvolvida pelo grupo proporcionam valores iguais ou superiores em comparação com os algoritmos **BFS**, **DFS** e **A*** e **IDA*** com a heurística dada pelo enunciado, o que faz destes algoritmos os mais eficiências **se** tiver uma boa heurística a auxlia-los.

Para o tabuleiro A podemos constatar que executando os algoritmos **A*** e **IDA***, com uma heurística que não seja ótima (como é o caso da heurística dada no enunciado), têm uma eficiência menor do que os algoritmos **BFS** e **DFS**, expandindo mais nós, gerando mais nós, e não encontrando a solução mais curta.

Algo também importante de se notar torna-se visível nos estudos para o tabuleiro D e F, que é o facto da explosão combinatória começar a aumentar exponencialmente nestes tabuleiros fazendo com que o algoritmo BFS e DFS tenham eficiências inferiores aos algoritmos A* e IDA* com heurísticas não ótimas, o que não acontecia no tabuleiro A visto que a solução encontrava-se no primeiro nível da árvore de estados evitando assim o aumento da explosão combinatória para este tabuleiro. Com isto em conta podemos afirmar que o algoritmo BFS e DFS tornam-se cada vez menos eficientes à medida que a explosão combinatória aumenta, e até mesmo impraticáveis (como é o caso do tabuleiro F em que estes algoritmos não foram capazes de devolver uma resposta devido a limitações de recursos do computador).

Outra comparação importante de se fazer é entre os algoritmos A* e IDA*. Já concluimos que estes sãos os algoritmos mais eficiêntes quando equipados com uma "boa" heurística (mesmo que não seja admissível), mas que conclusões podemos tomar comparando estes dois algoritmos entre si? É importante ter em conta que o algoritmo IDA* é apenas uma variante do A* por isso estes algoritmos chegam, obrigatóriamente, à mesma solução, onde vairam é apenas na sua implementação e a sua preocupação com a memória utilizada e o tempo de CPU utilizado. Vamos considerar que estamos a utilizar a heurística desenvolvida pelo grupo e que estamos a solucionar o problema para o tabuleiro F, à primeira vista podemos constatar que o IDA* gerou quase o dobro dos nós gerados pelo A*, expandiu quase o dobro dos nós expandidos pelo A*, teve valores de penetrância inferiores ao A* e um fator de ramificação superiro ao A*, tudo indicios de que o IDA* poderá ser menos eficiênte que o A*, mas no entanto temos que compreender um aspecto muito importante sobre a implementação do IDA*. O IDA* é implementado com o objetivo de ser mais eficiênte com a sua utilização de memória guardando em memória apenas um número de nós igual ao maior ramo explorado, mesmo que para isso tenha que utilizar mais tempo de CPU para

voltar a expandir e gerar vários nós novamente. Em diversos problemas (tal como no problema apresentado para este projeto) este trade off entre memória e tempo de CPU é bastante vantajoso visto que o tempo de CPU é um recurso muito mais disponível que memória, por isso podemos concluir que entre os algoritmos A* e IDA* a decisão sobre qual é o mais eficiênte pode variar consoante o domínio do problema, caso queiramos ser mais eficiêntes com a memória então o IDA* é a melhor escolha, caso queiramos expandir e gerar o menor número de nós possíveis então o A* é a melhor escolha.

Concluindo, todos os algoritmos desenvolvidos têm o seu ponto forte e o seu ponto fraco, mas para combater o problema de explosão combinatória é favorável utilizarmos algoritmos informados como o **A*** e **IDA*** equipados com uma boa heurística.

Limitações

Devido à inexistência de um compilador de LISP incorporado na maioria dos Sistemas Operativos, é necessário recorrer a software de terceiros para conseguir complar código LISP. Neste projeto foi utilizado o software LispWorks para este objétivo, e dado ser a versão gratuita deste software cadece de limitações de memória Stack e Heap o que compromete a execução de alguns algoritmos para alguns problemas.

A heurística desenvolvida, para tabuleiros vazios não consegue encontrar solução devido a não descartar nós suficientes para combater a explosão combinatória causada por estes tipos de tabuleiro, levando a um erro de *StackOverflow* quando utilizada no algoritmo **A*** e um erro de lista demasiado grande ao tentar aplicar a função min a essa lista.