

# MA E<sub>χ</sub> 02

isagila

Собрано 12.06.2023 в 12:19



# Содержание

<b>1. Интегрирование функции одной переменной</b>	<b>3</b>
1.1. Определение и свойства неопределенного интеграла.	3
1.2. Замена переменной в неопределенном интеграле. Интегрирование по частям.	4
1.3. Интегрирование рациональных функций (общая схема). Разложение дроби на простейшие.	5
1.4. Интегрирование рациональных функций. Интегрирование простейших дробей 1,2,3.	5
1.5. Интегрирование тригонометрических функций. Универсальная тригонометрическая подстановка.	7
1.6. Интегрирование тригонометрических функций вида $R(\sin^m x, \cos^n x)$ , $R(\sin mx, \cos nx)$ .	7
1.7. Интегрирование некоторых иррациональных функций, метод тригонометрической подстановки.	8
1.8. Определенный интеграл. Определение, свойства линейности и аддитивности.	8
1.9. Геометрический смысл определенного интеграла. Оценка определенного интеграла. Теорема о среднем.	8
1.10. Интеграл с переменным верхним пределом. Теорема Барроу.	8
1.11. Вычисление определенного интеграла. Формула Ньютона-Лейбница.	8
1.12. Замена переменной в определенном интеграле. Интегрирование по частям.	8
1.13. Приложения определенного интеграла: вычисление площадей в декартовых координатах.	8
1.14. Приложения определенного интеграла: вычисление площади криволинейного сектора в полярных координатах.	8
1.15. Приложения определенного интеграла: вычисление длины дуги кривой (вывод формулы).	8
1.16. Приложения определенного интеграла: вычисление длины дуги кривой, заданной параметрически.	8
1.17. Приложения определенного интеграла: вычисление объемов тел с известными площадями сечений и тел вращения.	8
1.18. Несобственные интегралы 1-го рода (на неограниченном промежутке). Определение и свойства.	8
1.19. Вычисление несобственного интеграла 1-го рода: формула Ньютона-Лейбница, интегрирование по частям, замена переменной.	8
1.20. Несобственные интегралы 2-го рода (от неограниченной функции). Определение, вычисление и свойства.	8
1.21. Признаки сходимости несобственных интегралов: первый признак сравнения (в неравенствах).	8
1.22. Признаки сходимости несобственных интегралов: второй признак сравнения (предельный).	8
1.23. Признаки сходимости несобственных интегралов: теорема об абсолютной сходимости. Понятие условной сходимости.	8
1.24. Сходимость интегралов 1-го и 2-го рода от степенных функций.	8
<b>2. Интегрирование функции нескольких переменных</b>	<b>9</b>
2.1. Двойной интеграл. Определение и свойства.	9
2.2. Вычисление двойного интеграла. Кратный интеграл.	9
2.3. Определение и вычисление тройного интеграла.	9
2.4. Криволинейные координаты.	9
2.5. Замена переменных в двойном и тройном интегралах. Якобиан.	9
2.6. Криволинейный интеграл 1-го рода: определение, свойства, вычисление, геометрический и физический смысл.	9
2.7. Криволинейный интеграл 2-го рода как работа силы вдоль пути. Определение, вычисление и свойства.	9
2.8. Криволинейные интегралы 1-го и 2-го рода: формула связи.	9
2.9. Теорема (формула) Грина.	9
2.10. Интегралы, не зависящие от пути интегрирования. Теорема о независимости интеграла от пути, равносильность I, II, III утверждений.	9
2.11. Интегралы, не зависящие от пути интегрирования. Теорема о независимости интеграла от пути, равносильность III, IV утверждений.	9
2.12. Следствие теоремы о независимости от пути (формула Ньютона-Лейбница).	9
2.13. Поверхностный интеграл 1-го рода: определение, свойства, вычисление, геометрический и физический смысл.	9
2.14. Поверхностный интеграл 2-го рода как поток жидкости через поверхность.	9
2.15. Связь между поверхностными интегралами 1-го и 2-го рода.	9
2.16. Поверхностный интеграл 2-го рода: математическое определение, вычисление, свойства.	9
2.17. Теорема Гаусса-Остроградского.	9
2.18. Теорема Стокса.	9
2.19. Скалярное и векторное поля: определения, геометрические характеристики. Дифференциальные и интегральные характеристики полей (определения).	9
2.20. Виды векторных полей и их свойства (теоремы о поле градиента и поле вихря).	9
2.21. Механический смысл потока и дивергенции.	9
2.22. Механический смысл вихря и циркуляции.	9
2.23. Векторная запись теорем теории поля и их механический смысл.	9

# 1. Интегрирование функции одной переменной

## 1.1. Определение и свойства неопределенного интеграла.

**Def 1.1.1.** Кусочная дифференцируемая функция  $F(x)$  называется первообразной для функции  $f(x)$ , если  $F'(x) = f(x)$ .

**Теорема 1.1.2.** Разность двух первообразных для одной и той же функции — константа.

*Доказательство.* Пусть дана функция  $f(x)$  и две её первообразные  $F_1(x)$ ,  $F_2(x)$ . Обозначим разность как  $\varphi(x) = F_1(x) - F_2(x)$ . Производная этой функции будет равна  $\varphi'(x) = (F_1(x) - F_2(x))' = F_1'(x) - F_2'(x) = f(x) - f(x) = 0$ .

Из множества дифференцируемости  $F_1(x)$  и  $F_2(x)$  выберем наименьшее и выделим в нем отрезок  $[a; x]$ . По т. Лагранжа:

$$\exists \xi \in (a; x): \varphi'(\xi) = \frac{\varphi(x) - \varphi(a)}{x - a}$$

Т.к.  $\forall \xi: \varphi'(\xi) = 0$ , то  $\varphi(x) - \varphi(a) = 0$ , т.е.  $\varphi(x) = \varphi(a)$ . Т.к. отрезок произвольный, то это значения функции  $\varphi(x)$  равны во всех точках, т.е. она константа. ■

*Следствие 1.1.3.* Первообразные для  $f(x)$  составляют множество функций вида  $\{F(x) + C \mid C \in \mathbb{R}\}$ , где  $F(x)$  это какая-либо первообразная.

**Def 1.1.4.** Семейство первообразных функции  $f(x)$  называется неопределенным интегралом функции  $f(x)$  по аргументу  $x$ .

*Замечание 1.1.5.* О существовании первообразной

Не для каждой функции существует первообразная, но для каждой непрерывной на отрезке. Даже если первообразная существует, то она не всегда выражается в элементарных функциях, например,  $\int e^{-x^2} dx$ .

Далее рассмотрим некоторые свойства неопределенного интеграла.

**Lm 1.1.6.**

$$\int dF(x) = F(x) + C$$

*Доказательство.*

$$dF(x) = F'(x)dx = f(x)dx \implies \int dF(x) = \int f(x)dx = F(x) + C$$

■

**Lm 1.1.7.**

$$\left( \int f(x)dx \right)' = f(x)$$

*Доказательство.*

$$\left( \int f(x)dx \right)' = (F(x) + C)' = F'(x) = f(x)$$

■

**Lm 1.1.8.** Линейность

$$\begin{aligned} \int \alpha f(x)dx &= \alpha \int f(x)dx \\ \int (f(x) + g(x))dx &= \int f(x)dx + \int g(x)dx \end{aligned}$$

*Доказательство.*

$$\int \alpha f(x) dx = \int d(\alpha F(x)) = \alpha F(x) + C$$

При первом переходе используется свойство линейности дифференциала, а при втором — 1.1.6. Доказательство для суммы функций аналогично. ■

## 1.2. Замена переменной в неопределенном интеграле. Интегрирование по частям.

*Замечание 1.2.1.* Интеграл сохраняет инвариантность своей формы, т.е.

$$\int f(\clubsuit) d\clubsuit = F(\clubsuit) + C$$

**Теорема 1.2.2.** О замене производной в неопределенном интеграле

Если  $x = \varphi(t)$ , где  $\varphi(t)$  обратимая и дифференцируемая функция, то

$$\int f(x) dx = \int f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt$$

*Доказательство.* Возьмем производные от обеих частей:

$$\begin{aligned} \left( \int f(x) dx \right)'_x &= f(x) \\ \left( \int f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt \right)'_x &= \left( \int f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt \right)'_t \frac{dt}{dx} \stackrel{1.1.7}{=} f(\varphi(t)) \varphi'(t) \frac{dt}{dx} = f(\varphi(t)) \varphi'(t) \frac{1}{\varphi'(t)} = f(\varphi(t)) = f(x) \end{aligned}$$

*Замечание 1.2.3.* Формула работает в обе стороны:

$$\int \frac{e^{\sqrt{x}}}{\sqrt{x}} dx \stackrel{\sqrt{x}=t}{=} \int \frac{e^t}{t} 2t dt = 2e^t + C = 2e^{\sqrt{x}} + C$$

$$\int e^{x^2} \underbrace{2x dx}_{dx^2} \stackrel{x^2=t}{=} \int e^t dt = e^t + C = e^{x^2} + C$$

**Теорема 1.2.4.** Интегрирование по частям

$$\int u dv = uv - \int v du$$

*Доказательство.* Рассмотрим равенство  $(uv)' = u'v + uv'$  и проинтегрируем обе его части:

$$\begin{aligned} (uv)' &= u'v + uv' \\ \int (uv)' dx &= \int u'v + uv' dx \\ uv &= \int u'v dx + \int uv' dx && \text{Линейность интеграла (1.1.8)} \\ uv &= \int v du + \int u dv && \text{Внесение под дифференциал (1.2.2)} \\ \int u dv &= uv - \int u dv \end{aligned}$$

*Замечание 1.2.5.* Интегрирование по частям используется если  $\int v du$  вычисляется проще, чем интеграл  $\int u dv$ . В качестве функции  $u$  выбирают ту, которая упрощается при дифференцировании.

### 1.3. Интегрирование рациональных функций (общая схема). Разложение дроби на простейшие.

Выделим 4 типа простейших дробей:

$$(I): \frac{A}{x-a} \quad (II): \frac{A}{(x-a)^2} \quad (III): \frac{Mx+N}{x^2+px+q} \quad (IV): \frac{Mx+N}{(x^2+px+q)^k}$$

где  $(x^2+px+q)$  неразложимый на множители многочлен, а  $A, M, N$  — неопределенные коэффициенты.

Метод неопределенных коэффициентов:

Пусть дана дробь  $\frac{Q_m(x)}{P_n(x)}$ , в которой  $Q_m(x)$  и  $P_n(x)$  это многочлены с вещественными коэффициентами. Требуется разложить её на простейшие.

1. Если  $m \geq n$ , то необходимо выделить целую часть. Далее будем считать, что  $m < n$ .
2. Раскладываем знаменатель на множители, т.е. приводим его к виду

$$P_n = a_0(x-x_1)^{b_1} \dots (x-x_t)^{b_t}(x^2+p_1x+q_1)^{c_1} \dots (x^2+p_rx+q_r)^{c_r}$$

3. Для каждой скобки в знаменателе записываем некоторую дробь по следующему правилу:

$$\begin{aligned} (x-x_i) &\rightarrow \frac{A}{x-x_i} \\ (x-x_i)^k &\rightarrow \frac{A}{x-x_i} + \dots + \frac{A}{(x-x_i)^k} \\ (x^2+p_ix+q_i) &\rightarrow \frac{Ax+B}{x^2+p_ix+q_i} \\ (x^2+p_ix+q_i)^k &\rightarrow \frac{Ax+B}{x^2+p_ix+q_i} + \dots + \frac{Ax+B}{(x^2+p_ix+q_i)^k} \end{aligned}$$

У каждой скобки будет свой набор констант.

4. Получаем уравнение относительно коэффициентов  $A, B, \dots$ , которые находятся в числителе полученных дробей.
5. Приводит полученную дробь к общему знаменателю и приравняем её к исходной дроби.
6. Т.к. знаменатели полученных дробей равны, то должны быть равны и числители. Пользуемся тем, что два полинома равны когда равны все коэффициенты перед одинаковыми степенями. Получаем систему уравнений (по количеству коэффициентов).
7. Решаем систему, находим коэффициенты. Подставляем их в разложение исходной дроби на сумму простейших дробей.

Теперь интегрирование рациональных дробей свелось к тому, чтобы разложить их на простейшие, а потом, пользуясь линейностью интеграла (1.1.8), проинтегрировать каждую из дробей по-отдельности. Подробнее об интегрировании простейших дробей написано в вопросе 1.4.

### 1.4. Интегрирование рациональных функций. Интегрирование простейших дробей 1,2,3.

- Интегрирование простейших дробей I-ого типа

$$\int \frac{A}{x-a} dx = A \int \frac{d(x-a)}{x-a} = \ln|x-a| + C$$

- Интегрирование простейших дробей II-ого типа

$$\int \frac{A}{(x-a)^k} dx = A \int (x-a)^{-k} d(x-a) = \frac{A}{1-k} \cdot (x-a)^{1-k} = \frac{A}{1-k} \cdot \frac{1}{(x-a)^{k-1}}$$

- Интегрирование простейших дробей *III*-его типа

$$\int \frac{Mx + N}{x^2 + px + q} dx \quad (1)$$

Попытаемся внести числитель под дифференциал:

$$\begin{aligned} d(x^2 + px + q) &= (2x + p)dx \\ (Mx + N) &= \frac{M}{2} \left( 2x + \frac{2N}{M} \right) = \frac{M}{2} \left( 2x + p + \frac{2N}{M} - p \right) = \frac{M}{2} (2x + p) + \underbrace{\left( N - \frac{Mp}{2} \right)}_h \end{aligned}$$

Подставим это в (1):

$$\int \frac{(2x + p) + h}{x^2 + px + q} dx = \int \frac{2x + p}{x^2 + px + q} dx + \int \frac{h}{x^2 + px + q} dx$$

Далее вычислим каждый из интегралов по-отдельности:

$$\begin{aligned} \int \frac{2x + p}{x^2 + px + q} dx &= \int \frac{d(x^2 + px + q)}{x^2 + px + q} = \ln |x^2 + px + q| + C \\ \int \frac{h}{x^2 + px + q} dx &= h \cdot \int \frac{1}{\underbrace{(x + p/2)^2 + q - (p/2)^2}_g} dx = \frac{h}{g} \cdot \arctg \left( \frac{x + p/2}{g} \right) + C \end{aligned}$$

Подставим полученные выражения в исходный интеграл (1):

$$\begin{aligned} \int \frac{Mx + N}{x^2 + px + q} dx &= \ln |x^2 + px + q| + \frac{h}{g} \cdot \arctg \left( \frac{x + p/2}{g} \right) + C \\ h &= \left( N - \frac{Mp}{2} \right), g = q - \left( \frac{p}{2} \right)^2 \end{aligned}$$

- Интегрирование простейших дробей *IV*-его типа

Рассмотрим на примере:

$$\int \frac{dx}{(x^2 + 1)^2} = \int \frac{x^2 + 1 - x^2}{(x^2 + 1)^2} dx = \int \frac{dx}{x^2 + 1} - \int \frac{x^2}{(x^2 + 1)^2} dx \quad (1)$$

Первый из полученных интегралов мы уже вычислить, это простейшая дробь *III*-ого типа. Таким образом этот интеграл будет равен  $\arctg x + C$ . Далее работаем со вторым интегралом:

$$\int \frac{x^2}{(x^2 + 1)^2} dx = \frac{1}{2} \cdot \int \frac{x d(x^2 + 1)}{(x^2 + 1)^2} = \left[ \frac{dt}{t^2} = -d \left( \frac{1}{t} \right) \right] = -\frac{1}{2} \cdot \int x \cdot d \left( \frac{1}{x^2 + 1} \right) \quad (2)$$

Полученный интеграл возьмем по частям:

$$\int \underbrace{x}_u d \underbrace{\left( \frac{1}{x^2 + 1} \right)}_v = \frac{x}{x^2 + 1} - \int \frac{dx}{x^2 + 1} = \frac{x}{x^2 + 1} - \arctg x + C \quad (3)$$

Подставим (3) в (2), а полученное выражение в исходный интеграл (1):

$$\begin{aligned} \int \frac{dx}{(x^2 + 1)^2} &= \int \frac{dx}{x^2 + 1} - \int \frac{x^2}{(x^2 + 1)^2} dx = \\ &= \arctg x + \frac{1}{2} \left( \frac{x}{x^2 + 1} - \arctg x \right) + C = \\ &= \frac{1}{2} \arctg x + \frac{x}{2(x^2 + 1)} + C \end{aligned}$$

*Замечание 1.4.1.* В случаях с более высокой степенью каждая подобная итерация будет приводить к уменьшению степени знаменателя на единицу.

**TODO:** И вообще это рекуррентные интегралы, которые считаются последовательно от 1-ой степени до данной.

### 1.5. Интегрирование тригонометрических функций. Универсальная тригонометрическая подстановка.

*Замечание 1.5.1.* Всякая рациональная дробь интегрируемая, поэтому можно попытаться с помощью замены свести функции другого вида к рациональным дробям.

Если требуется вычислить интеграл вида  $\int R(\sin x, \cos x) dx$ , где  $R$  это некоторая *рациональная* функция, то можно применить универсальную тригонометрическую подстановку:

$$x = 2 \arctg t \iff t = \tg \frac{x}{2}$$

Тогда составляющие интеграла преобразуется следующим образом:

$$\begin{aligned} \sin x &= 2 \sin \frac{x}{2} \cos \frac{x}{2} = \frac{2 \sin x/2 \cos x/2}{\sin^2 x/2 + \cos^2 x/2} = \frac{2 \tg x/2}{\tg^2 x/2 + 1} = \frac{2t}{1+t^2} \\ \cos x &= \cos^2 \frac{x}{2} - \sin^2 \frac{x}{2} = \frac{\cos^2 x/2 - \sin^2 x/2}{\sin^2 x/2 + \cos^2 x/2} = \frac{1 - \tg^2 x/2}{\tg^2 x/2 + 1} = \frac{1-t^2}{1+t^2} \\ dx &= d(2 \arctg t) = \frac{2}{1+t^2} dt \end{aligned}$$

Подставляя полученные выражения в исходный интеграл, получаем:

$$\int R(\sin x, \cos x) dx \xrightarrow{\text{УТП}} \int R\left(\frac{2t}{1+t^2}, \frac{1-t^2}{1+t^2}\right) \cdot \frac{2}{1+t^2} dt$$

### 1.6. Интегрирование тригонометрических функций вида $R(\sin^m x, \cos^n x)$ , $R(\sin mx, \cos nx)$ .

Рассмотрим интегралы вида  $\int \sin^m x \cos^m x dx$

1.  $n$  или  $m$  нечетное

Пусть  $m$  нечетное, тогда  $m = 2k + 1$ . Подставим это в исходный интеграл:

$$\int \sin^m x \cos^m x dx = \int \sin^m x \cos^{2k} x \cos x dx = \int \sin^m x (1 - \sin^2 x)^k d(\sin x) \xrightarrow{t=\sin x} \int t^m (1-t^2)^k dt$$

Получили интеграл от полинома  $\implies$  умеем его решать.

2.  $n$  и  $m$  четные

Обозначим  $n = 2p$ ,  $m = 2q$ , тогда:

$$\int \sin^m x \cos^m x dx = \int (\sin^2 x)^p (\cos^2 x)^q dx = \int \left(\frac{1 - \cos 2x}{2}\right)^p \left(\frac{1 + \cos 2x}{2}\right)^q dx$$

Далее раскрываем скобки и упрощаем. Получится либо первый случай (с нечетной степенью), либо второй, но с меньшей степенью.

Интегралы видов

- $\int \sin mx \sin nx dx$
- $\int \sin mx \cos nx dx$
- $\int \cos mx \cos nx dx$

решаются при помощи использования тригонометрических формул, которые сводят произведение к сумме/разности:

$$\begin{aligned}\sin mx \sin nx &= \frac{1}{2} \left( \cos((m-n)x) - \cos((m+n)x) \right) \\ \sin mx \cos nx &= \frac{1}{2} \left( \sin((m-n)x) + \sin((m+n)x) \right) \\ \cos mx \cos nx &= \frac{1}{2} \left( \cos((m-n)x) + \cos((m+n)x) \right)\end{aligned}$$

**TODO:** На лекции были интегралы вида  $\int \sin^m x \cos^n x \, dx$ , а не  $R(\sin^m x, \cos^n x)$ .

- 1.7. Интегрирование некоторых иррациональных функций, метод тригонометрической подстановки.
- 1.8. Определенный интеграл. Определение, свойства линейности и аддитивности.
- 1.9. Геометрический смысл определенного интеграла. Оценка определенного интеграла. Теорема о среднем.
- 1.10. Интеграл с переменным верхним пределом. Теорема Барроу.
- 1.11. Вычисление определенного интеграла. Формула Ньютона-Лейбница.
- 1.12. Замена переменной в определенном интеграле. Интегрирование по частям.
- 1.13. Приложения определенного интеграла: вычисление площадей в декартовых координатах.
- 1.14. Приложения определенного интеграла: вычисление площади криволинейного сектора в полярных координатах.
- 1.15. Приложения определенного интеграла: вычисление длины дуги кривой (вывод формулы).
- 1.16. Приложения определенного интеграла: вычисление длины дуги кривой, заданной параметрически.
- 1.17. Приложения определенного интеграла: вычисление объемов тел с известными площадями сечений и тел вращения.
- 1.18. Несобственные интегралы 1-го рода (на неограниченном промежутке). Определение и свойства.
- 1.19. Вычисление несобственного интеграла 1-го рода: формула Ньютона-Лейбница, интегрирование по частям, замена переменной.
- 1.20. Несобственные интегралы 2-го рода (от неограниченной функции). Определение, вычисление и свойства.
- 1.21. Признаки сходимости несобственных интегралов: первый признак сравнения (в неравенствах).
- 1.22. Признаки сходимости несобственных интегралов: второй признак сравнения (предельный).
- 1.23. Признаки сходимости несобственных интегралов: теорема об абсолютной сходимости. Понятие условной сходимости.
- 1.24. Сходимость интегралов 1-го и 2-го рода от степенных функций.



## 2. Интегрирование функции нескольких переменных

- 2.1. Двойной интеграл. Определение и свойства.
- 2.2. Вычисление двойного интеграла. Кратный интеграл.
- 2.3. Определение и вычисление тройного интеграла.
- 2.4. Криволинейные координаты.
- 2.5. Замена переменных в двойном и тройном интегралах. Якобиан.
- 2.6. Криволинейный интеграл 1-го рода: определение, свойства, вычисление, геометрический и физический смысл.
- 2.7. Криволинейный интеграл 2-го рода как работа силы вдоль пути. Определение, вычисление и свойства.
- 2.8. Криволинейные интегралы 1-го и 2-го рода: формула связи.
- 2.9. Теорема (формула) Грина.
- 2.10. Интегралы, не зависящие от пути интегрирования. Теорема о независимости интеграла от пути, равносильность I, II, III утверждений.
- 2.11. Интегралы, не зависящие от пути интегрирования. Теорема о независимости интеграла от пути, равносильность III, IV утверждений.
- 2.12. Следствие теоремы о независимости от пути (формула Ньютона-Лейбница).
- 2.13. Поверхностный интеграл 1-го рода: определение, свойства, вычисление, геометрический и физический смысл.
- 2.14. Поверхностный интеграл 2-го рода как поток жидкости через поверхность.
- 2.15. Связь между поверхностными интегралами 1-го и 2-го рода.
- 2.16. Поверхностный интеграл 2-го рода: математическое определение, вычисление, свойства.
- 2.17. Теорема Гаусса-Остроградского.
- 2.18. Теорема Стокса.
- 2.19. Скалярное и векторное поля: определения, геометрические характеристики. Дифференциальные и интегральные характеристики полей (определения).
- 2.20. Виды векторных полей и их свойства (теоремы о поле градиента и поле вихря).
- 2.21. Механический смысл потока и дивергенции.
- 2.22. Механический смысл вихря и циркуляции.
- 2.23. Векторная запись теорем теории поля и их механический смысл.