# LA E $\chi$ 02

isagila

Собрано 09.06.2023 в 15:47



### Содержание

1.	Лин	ейная алгебра	3
	1.1.	Евклидово пространство: определение, неравенство Коши-Буняковского. Нормированное евклидово	
		пространство.	3
	1.2.	Ортонормированный базис, ортогонализация базиса. Матрица Грама	3
	1.3.	Ортогональность вектора подпространству. Ортогональное дополнение. Теорема Пифагора	3
	1.4.	Задача о перпендикуляре	3
	1.5.	Линейный оператор: определение, основные свойства.	3
	1.6.	Обратный оператор. Взаимно-однозначный оператор. Ядро и образ оператора. Теорема о размерностях.	4
	1.7.	Матрица линейного оператора. Преобразование матрицы при переходе к новому базису	5
	1.8.	Собственные числа и собственные векторы оператора. Теоремы о диагональной матрице оператора	5
	1.9.	Сопряженный и самосопряженный операторы в вещественном евклидовом пространстве: определения,	
		основные свойства. Свойства собственных чисел и собственных векторов самосопряженного оператора.	5
	1.10.	Структура образа самосопряженного оператора. Проектор. Спектральное разложение оператора	5
	1.11.	Ортогональная матрица и ортогональный оператор. Поворот плоскости и пространства как ортогональное	
		преобразование.	5
	1.12.	Билинейные формы: определения, свойства. Матрица билинейной формы.	5
		Квадратичная форма: определения, приведение к каноническому виду	5
	1.14.	Знакоопределенность квадратичной формы: необходимые и достаточные. условия. Критерий Сильвестра.	5
2.		оференциальные уравнения	6
	2.1.	Обыкновенное дифференциальное уравнение (ДУ): задача о радиоактивном распаде и задача о падении	
	0.0	тела. Определение ДУ, решения ДУ и их геометрический смысл. Задача Коши.	6
	2.2.	Уравнение с разделяющимися переменными	6
	2.3.	Однородное уравнение.	6
	2.4.	Уравнение в полных дифференциалах	6
	2.5.	Линейное уравнение первого порядка. Метод Лагранжа	7
	2.6.	Теорема существования и единственности решения задачи Коши. Особые решения	7
	2.7.	Уравнения $n$ -ого порядка, допускающие понижение порядка	7
	2.8.	Линейные однородные дифференциальные уравнения (ЛОДУ) : определения, решение ЛОДУ $_2$ с посто-	
	2.0	янными коэффициентами для случая различных вещественных корней характеристического уравнения.	8
	2.9.	Решение ${\rm ЛОДУ_2}$ с постоянными коэффициентами для случая вещественных кратных корней характери-	
	0.40	стического уравнения.	9
	2.10.	Решение ${\rm ЛОДУ_2}$ с постоянными коэффициентами для случая комплексных корней характеристического	
		уравнения.	9
		Свойства решений ЛОДУ <sub>2</sub> : линейная независимость решений, определитель Вронского. Теоремы 1,2	9
	2.12.	Свойства решений ${\rm ЛОДУ_2}$ : линейная комбинация решений, линейная зависимость решений. Определитель	
	0.10	Вронского. Теоремы о вронскиане.	9
	2.13.	Свойства решений $\Pi O \Pi V_2$ : линейная комбинация решений, линейная зависимость решений. Теорема о	10
	0.14	структуре общего решения $\Pi O \Pi Y_2$ . Фундаментальная система решений (определение)	10
		Свойства решений ЛНД $У_2$ : теоремы о структуре общего решении и решении Д $У$ с суммой правых частей.	10
	2.15.	Структура решения ЛОДУп: линейная независимость решений, нахождение фундаментальной системы	10
	0.10	решений по корням характеристического уравнения.	10
	2.10.	Решение ЛНУ $_2$ с постоянными коэффициентами: специальная правая часть, поиск частного решения	10
	0.15	методом неопределенных коэффициентов	10
		Решение ЛНУ <sub>2</sub> : метод вариации произвольных постоянных (Лагранжа)	10
		Системы дифференциальных уравнений: определения, решение методом исключения.	10
	2.19.	Системы дифференциальных уравнений: определения, решение матричным методом в случае различных вещественных собственных чисел	10
	2 20	Теория устойчивости: определение устойчивости по Ляпунову, фазовая плоскость, траектории ДУ.	10
	4.40.	Примеры устойчивого и неустойчивого решения	10
		ттриморы устоитивого и поустоичивого решении	±υ

### 1. Линейная алгебра

## 1.1. Евклидово пространство: определение, неравенство Коши-Буняковского. Нормированное евклидово пространство.

**Def 1.1.1.** Скалярным произведением называется функция двух элементов линейного пространства  $x, y \in L^n$  обозначаемая  $(x, y) \to \mathbb{R}$ , для которой выполнены аксиомы:  $\forall x, y \in L^n, \lambda \in \mathbb{C}$ 

- 1. (x,y) = (y,x)
- 2.  $(\lambda x, y) = \lambda(x, y)$
- 3.  $(x_1 + x_2, y) = (x_1, y) + (x_2, y)$
- 4.  $(x,x) \ge 0$ ,  $(x,x) = 0 \implies x = 0$

**Def 1.1.2.** Линейное пространство с введенным скалярным произведением называется евклидовым пространством  $E^n$ .

3амечание 1.1.3. Если  $L=C_{[a;b]},$  то скалярное произведение обычно определяется как  $(f,g)=\int_a^b f(x)g(x)\mathrm{d}x$ 

Теорема 1.1.4. Неравенство Коши-Буняковского

$$(x,y)^2 \leqslant (x,x)(y,y)$$

Доказательство. Рассмотрим скалярное произведение:

$$(\lambda x - y, \lambda x - y) \ge 0$$
$$(\lambda x - y, \lambda x - y) = \lambda^{2}(x, x) - 2\lambda(x, y) + (y, y) \ge 0$$

Полученное выражение можно рассмотреть как квадратное уравнение относительно  $\lambda$ . Т.к. оно неотрицательно  $\forall \lambda$ , то его дискриминант будет  $\leq 0$ . Таким образом

$$4\lambda^{2}(x,y)^{2} - 4\lambda^{2}(x,x)(y,y) \leq 0$$
$$(x,y)^{2} - (x,x)(y,y) \leq 0$$
$$(x,y)^{2} \leq (x,x)(y,y)$$

**Def 1.1.5.** Нормой называется функция одного элемента линейного пространства  $x \in L^n$ , обозначаемая ||x|| и определяемая аксиомами:  $\forall x, y \in L^n, \lambda \in \mathbb{C}$ :

- 1.  $\|\lambda x\| = \lambda \|x\|$
- 2.  $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$
- 3.  $||x|| \ge 0$ ,  $||x|| = 0 \implies x = 0$

Def 1.1.6. Евклидово пространство называется *нормированным*, если в нем определена норма.

Замечание 1.1.7. Чаще всего норма определяется как  $||x|| = \sqrt{(x,x)}$ .

- 1.2. Ортонормированный базис, ортогонализация базиса. Матрица Грама.
- 1.3. Ортогональность вектора подпространству. Ортогональное дополнение. Теорема Пифагора.
- 1.4. Задача о перпендикуляре.
- 1.5. Линейный оператор: определение, основные свойства.

**Def 1.5.8.** Пусть  $V^n, W^m$  линейные пространства. Отображение  $\mathcal{A} \colon V^n \to W^m$ , которое  $\forall x \in V^n$  сопоставляет  $y \in W^m$  называется линейным оператором при выполнении следующих условий:  $\forall x_1, x_2 \in V^n, \lambda \in \mathbb{C}$ :

- 1.  $A(x_1 + x_2) = Ax_1 + Ax_2$
- 2.  $\mathcal{A}(\lambda x_1) = \lambda(\mathcal{A}x_1)$

3амечание 1.5.9. y = Ax означает, что y порождается применением оператора A

Обозначим некоторые базовые свойства линейных операторов. Пусть  $\mathcal{A}, \mathcal{B} \colon V^n \to W^m$  это линейные операторы, тогда определены:

1. Cymma (A + B)x = Ax + Bx

- 2. Умножение на число  $(\lambda A)x = \lambda (Ax)$
- 3. Нулевой оператор  $\Theta x = 0, \forall x \in V^n$
- 4. Противоположный оператор  $-\mathcal{A} = (-1) \cdot \mathcal{A}$

Далее рассмотрим операторы  $\mathcal{A}, \mathcal{B}, \mathcal{C} \colon V^n \to V^n$  действующие в одном линейном пространстве. Для таких операторов определена композиция (произведение)  $(\mathcal{A} \cdot \mathcal{B})x = \mathcal{A}(\mathcal{B}x)$ . В общем случае она не коммутативна  $\mathcal{A} \cdot \mathcal{B} \neq \mathcal{B} \cdot \mathcal{A}$ .

Свойства композиции операторов:

- 1.  $\lambda(\mathcal{A} \cdot \mathcal{B}) = (\lambda \mathcal{A}) \cdot \mathcal{B}$
- 2.  $(A + B) \cdot C = A \cdot C + B \cdot C$
- 3.  $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$
- 4.  $\mathcal{A} \cdot (\mathcal{B} \cdot C) = (\mathcal{A} \cdot \mathcal{B}) \cdot \mathcal{C}$

**Def 1.5.10.** Композиция оператора самим с собой n раз называется n-ой степенью оператора:  $\mathcal{A}^n = \underbrace{A \cdot \ldots \cdot A}_{}$ 

Для степени оператора справедливо равенство  $\mathcal{A}^{n+m} = \mathcal{A}^n \cdot \mathcal{A}^m$ 

### 1.6. Обратный оператор. Взаимно-однозначный оператор. Ядро и образ оператора. Теорема о размерностях.

**Def 1.6.11.** Оператор  $I: V^n \to V^n$  называется тождественным оператором, если  $Ix = x, \forall x \in V^n$ .

**Def 1.6.12.** Пусть даны операторы  $\mathcal{A}, \mathcal{B} \colon V^n \to V^n$ . Оператор  $\mathcal{B}$  называется обратным для оператора  $\mathcal{A}$ , если их композиция равна тождественному оператору.

$$\mathcal{B} = \mathcal{A}^{-1} \iff \mathcal{A} \cdot \mathcal{B} = \mathcal{B} \cdot \mathcal{A} = I$$

**Def 1.6.13.** Оператор  $A: V^n \to V^n$  называется взаимно-однозначным, если разным  $x \in V^n$  сопоставляются разные  $y \in V^n$ .

$$x \neq y \implies \mathcal{A}x \neq \mathcal{A}y \quad \forall x, y \in V^n$$

 $\underline{\mathbf{Lm}}$  1.6.14. Если оператор  $\mathcal{A}\colon V^n\to V^n$  взаимно-однозначный, то  $\mathcal{A}x=0\implies x=0.$ 

Доказательство. От противного

$$\exists x = x_1 - x_2 \neq 0 \implies x_1 \neq x_2$$

$$\mathcal{A}x = \mathcal{A}(x_1 - x_2) = \mathcal{A}x_1 - \mathcal{A}x_2 = 0 \implies \mathcal{A}x_1 = \mathcal{A}x_2$$

Это невозможно, т.к.  ${\cal A}$  взаимно-однозначный.

**Теорема 1.6.15.** Взаимно-однозначный оператор переводит линейно-независимый набор в линейно-независимый набор.

Доказательство. Пусть дан взаимно-однозначный оператор  $\mathcal{A}\colon V^n\to V^n$  и линейно-независимый набор  $\{x_1,\dots,x_n\}$ . Построим набор образов  $\{\mathcal{A}x_1,\dots,\mathcal{A}x_n\}$ . Составим его нулевую линейную комбинацию, после чего воспользуемся линейностью оператора:

$$\lambda_1 \mathcal{A} x_1 + \ldots + \lambda_n \mathcal{A} x_n = 0$$
$$\mathcal{A} \Big( \lambda_1 x_1 + \ldots + \lambda_n x_n \Big) = 0$$

По 1.6.14 получаем, что  $\lambda_1 x_1 + \ldots + \lambda_n x_n = 0$ . Т.к. набор  $\{x_1, \ldots, x_n\}$  линейно независим, то  $\forall \lambda_i = 0$ 

Следствие 1.6.16. Взаимно-однозначный оператор переводит базис в базис.

**Теорема 1.6.17.** Оператор  $\mathcal{A}: V^n \to V^n$  взаимно-однозначный  $\iff \exists \mathcal{A}^{-1}.$ 

 $\mathcal{A}$ оказательство.  $\Longrightarrow$  Пусть  $x \xrightarrow{\mathcal{A}} y$ . Рассмотрим оператор  $\mathcal{B}$  такой, что  $y \xrightarrow{\mathcal{B}} x$ . Т.к.  $\mathcal{A}$  взаимно-однозначный, то  $\mathcal{A} \cdot \mathcal{B} = I$ .

← От противного

$$\exists x_1 \neq x_2, \mathcal{A}x_1 = \mathcal{A}x_2 = x$$

$$x_1 = \mathcal{A}^{-1}\mathcal{A}x_1 = \mathcal{A}^{-1}x$$

$$x_2 = \mathcal{A}^{-1}\mathcal{A}x_2 = \mathcal{A}^{-1}x$$

$$x_1 \neq x_2 \implies \mathcal{A}^{-1}x \neq \mathcal{A}^{-1}x$$

Получили противоречие.

**Def 1.6.18.** Пусть дан линейный оператор  $\mathcal{A} \colon V^n \to W^m$ . Множество  $\operatorname{Ker} \mathcal{A} = \{x \in V^n \mid \mathcal{A} x = 0\}$  называется ядром оператора  $\mathcal{A}$ .

 $\underline{\mathbf{Lm}}$  1.6.19. Оператор  $\mathcal{A} \colon V^n \to V^n$  взаимно-однозначный  $\Longrightarrow \mathrm{Ker} \mathcal{A} = \{0\}.$ 

Доказательство. От противного, пусть  $x \neq 0 \in \text{Ker}\mathcal{A}$ . Тогда по 1.6.14  $\mathcal{A}$  0 = 0, но в то же время  $\mathcal{A}x = 0, x \neq 0$ . Нарушается взаимно-однозначность.

**Def 1.6.20.** Пусть дан линейный оператор  $\mathcal{A}: V^n \to W^m$ . Множество  $\mathrm{Im} \mathcal{A} = \{y \in W^m \mid \exists x \in V^n \colon y = \mathcal{A}x\}$  называется образом оператора  $\mathcal{A}$ .

Теорема 1.6.21.

- 1.7. Матрица линейного оператора. Преобразование матрицы при переходе к новому базису.
- 1.8. Собственные числа и собственные векторы оператора. Теоремы о диагональной матрице оператора.
- 1.9. Сопряженный и самосопряженный операторы в вещественном евклидовом пространстве: определения, основные свойства. Свойства собственных чисел и собственных векторов самосопряженного оператора.
- 1.10. Структура образа самосопряженного оператора. Проектор. Спектральное разложение оператора.
- 1.11. Ортогональная матрица и ортогональный оператор. Поворот плоскости и пространства как ортогональное преобразование.
- 1.12. Билинейные формы: определения, свойства. Матрица билинейной формы.
- 1.13. Квадратичная форма: определения, приведение к каноническому виду.
- 1.14. Знакоопределенность квадратичной формы: необходимые и достаточные. условия. Критерий Сильвестра.

### 2. Дифференциальные уравнения

- 2.1. Обыкновенное дифференциальное уравнение (ДУ): задача о радиоактивном распаде и задача о падении тела. Определение ДУ, решения ДУ и их геометрический смысл. Задача Коши.
- 2.2. Уравнение с разделяющимися переменными.

Def 2.2.1. Уравнение вида

$$m(x)N(y)dx + M(x)n(y)dy = 0$$

называется уравнением с разделяющимися переменными.

Для решения таких уравнений необходимо разделить обе части на M(x)N(y), перенести одно из слагаемых в правую часть, после чего проинтегрировать обе части.

$$m(x)N(y)dx + M(x)n(y)dy = 0$$
$$\frac{m(x)}{M(x)}dx + \frac{n(y)}{N(y)}dy = 0$$
$$\int \frac{m(x)}{M(x)}dx = -\int \frac{n(y)}{N(y)}dy$$

Замечание 2.2.2. В случае, если M(x) = 0 или N(y) = 0, то уравнение решается непосредственным интегрированием.

Замечание 2.2.3. Решения вида x = const, y = const не всегда получаемы из общего решения.

- 2.3. Однородное уравнение.
  - **Def 2.3.4.** Функция f(x,y) называется однородной m-ого измерения  $(m \geqslant 0)$ , если  $f(\lambda x, \lambda y) = \lambda^m f(x,y)$ .

**Def 2.3.5.** Дифференциальное уравнение P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0 называется *однородным*, если P(x,y) и Q(x,y) однородные функции одного измерения m.

Однородные уравнения решаются заменой  $t = \frac{y}{x}$ . Покажем, откуда появляется подобная замена. Преобразуем функции P(x,y) и Q(x,y):

$$\begin{split} P(x,y) &= P\left(x \cdot 1, x \cdot \frac{y}{x}\right) = x^m P\left(1, \frac{y}{x}\right) \\ Q(x,y) &= Q\left(x \cdot 1, x \cdot \frac{y}{x}\right) = x^m Q\left(1, \frac{y}{x}\right) \end{split}$$

Вернемся к исходному уравнению:

$$P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0 \mid : dx$$

$$y' = -\frac{P(1, y/x)}{Q(1, y/x)} = f\left(1, \frac{y}{x}\right)$$

$$\frac{y}{x} = t \implies \begin{cases} f(1, y/x) = \tilde{f}(t) \\ y = xt, \ y'_x = t + xt' \end{cases}$$

$$t + xt' = \tilde{f}(t)$$

$$x \cdot \frac{dt}{dx} = \tilde{f}(t) - t$$

$$\frac{dt}{\tilde{f}(t) - t} = \frac{dx}{x}$$

Таким образом исходное однородное уравнение сводится к уравнению с разделяющими переменными. Замечание 2.3.6. Случай  $\tilde{f}(t) - t = 0$  нужно рассмотреть отдельно.

#### 2.4. Уравнение в полных дифференциалах.

**Def 2.4.7.** Дифференциальное уравнение P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0 называется уравнением в полных дифференциалах, если

$$\exists z(x,y) : dz = P(x,y)dx + Q(x,y)dy$$

Критерием того, что данное уравнение является уравнением в полных дифференциалах может служить равенство

$$\frac{\partial P}{\partial x} = \frac{\partial Q}{\partial y}$$

Решение уравнений в полных дифференциалах сводится к поиску функции z(x,y), удовлетворяющей условиям. Про то, как найти такую функцию можно прочитать в конспекте по матанализу в разделе про интегралы, независящие от пути. После того, как такая функция будет найдена, решить ДУ не составит проблем:

$$P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0$$
$$dz = 0$$
$$z = C$$

**TODO:** Интегрирующий множитель

#### 2.5. Линейное уравнение первого порядка. Метод Лагранжа.

**Def 2.5.8.** Линейным однородным уравнением первого порядка ( $\Pi O \Pi Y_1$ ) называется уравнение вида

$$y' + p(x)y = 0$$

 $\Pi O \Pi V_1$  является уравнением с разделяющими переменными, поэтому оно решается следующим образом:

$$y' + p(x)y = 0$$
$$\frac{dy}{dx} = -p(x)y$$
$$\frac{dy}{y} = -p(x)dx$$
$$\overline{y} = C \cdot \underbrace{e^{-\int p(x)dx}}_{y_1}$$

Замечание 2.5.9. При решении данного уравнения мы поделили на  $y \neq 0$ . Заметим, что y = 0 также является решением ЛОДУ<sub>1</sub>, однако оно получаемо из общего решения при C = 0.

Def 2.5.10. Линейным неоднородным уравнением первого порядка (ЛНДУ<sub>1</sub>) называется уравнение вида

$$y' + p(x)y = q(x), \quad q(x) \neq 0$$

Метод Лагранжа (метод вариации произвольной постоянной) для решения ЛНДУ<sub>1</sub>:

- 1. Найдем частное решение  $y_1$  соответствующего однородного уравнения.
- 2. Будем искать решение ЛНДУ $_1$  в виде  $y(x) = y_1(x) \cdot C(x)$ . Преобразуем ДУ в соответствии с этой заменой

$$y' + p(x)y = q(x)$$

$$y'_{1}(x)C(x) + y_{1}(x)C'(x) + p(x)y_{1}(x)C(x) = q(x)$$

$$y_{1}(x)C'(x) + C(x)\underbrace{\left(y'_{1}(x) + p(x)y_{1}(x)\right)}_{=0} = q(x)$$

$$y_{1}(x)C'(x) = q(x)$$

$$C(x) = \int \frac{q(x)}{y_{1}(x)} dx + C$$

3. Подставим найденную функцию C(x) в  $y(x) = y_1(x) \cdot C(x)$ .

**TODO:** Уравнение Бернулли, Клеро, Риккати и пр.

- 2.6. Теорема существования и единственности решения задачи Коши. Особые решения.
- **2.7.** Уравнения n-ого порядка, допускающие понижение порядка.

К уравнениям, допускающим понижение порядка относятся:

1. Непосредственно интегрируемые уравнения вида  $y^{(n)}(x) = f(x)$ . Они решаются интегрированием обоих частей n раз.

- 2. Уравнения не содержащие y(x) в явном виде.
  - Они решаются заменой z(x) = y'(x), z'(x) = y''(x).

Замечание 2.7.11. В общем случае производится замена самой младшей из присутствующих производных.

- 3. Уравнения не содержащие x в явном виде. Они решаются заменой z(y)=y'(x), тогда  $y''(x)=z_y'y_x'=z'(y)\cdot z(y)$
- 2.8. Линейные однородные дифференциальные уравнения (ЛОДУ) : определения, решение ЛОДУ $_2$  с постоянными коэффициентами для случая различных вещественных корней характеристического уравнения.

**Def 2.8.12.** Линейным дифференциальным уравнением n-ого порядка (ЛДУ $_n$ ) называется

$$a_0(x)y^{(n)}(x) + a_1(x)y^{(n-1)}(x) + \ldots + a_n(x)y(x) = f(x), \quad a_0(x) \neq 0$$

**Def 2.8.13.** Разрешенным ЛДУ $_n$  называется

$$y^{(n)}(x) + b_1(x)y^{(n-1)}(x) + \ldots + b_n(x)y(x) = f(x)$$

**Def 2.8.14.** Если в ЛДУ $_n$   $\forall i\colon a_i(x)=p_i\in\mathbb{R},$  то такое ЛДУ $_n$  называется ЛДУ $_n$  с постоянными коэффициентами. Оно имеет вид

$$y^{(n)}(x) + p_1 y^{(n-1)}(x) + \ldots + p_n y(x) = f(x)$$

**Def 2.8.15.** Линейным однородным дифференциальным уравнение n-ого порядка называется ЛДУ $_n$  вида

$$a_0(x)y^{(n)}(x) + a_1(x)y^{(n-1)}(x) + \ldots + a_n(x)y(x) = 0,$$

**Def 2.8.16.** Линейным неоднородным дифференциальным уравнение n-ого порядка называется ЛДУ $_n$  вида

$$a_0(x)y^{(n)}(x) + a_1(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_n(x)y(x) = f(x), \quad f(x) \neq 0$$

Рассмотрим ЛОДУ $_2$  вида y'' + py' + qy = 0. Любой паре  $(p,q) \in \mathbb{R}^2$  можно поставить в соответствие квадратное уравнение  $k^2 + pk + q = 0$ . По т. Виета  $p = -(k_1 + k_2), q = k_1k_2$ , где  $k_1, k_2$  это корни уравнения. Подставим полученные выражения в исходное ДУ:

Сначала найдем частное решение соответствующего ЛОДУ<sub>1</sub>:  $\overline{y} = c_2 e^{k_2 x}, y_1 = e^{k_2 x}$ . Далее будем варьировать постоянную  $c_2$ , тогда  $y(x) = C_2(x)e^{k_2 x}$ . Подставим это в исходное ДУ:

$$C_2'(x)e^{k_2x} + C_2(x) \cdot k_2 \cdot e^{k_2x} - k_2 \cdot C_2(x)e^{k_2x} = c_1e^{k_1x}$$
$$C_2'(x)e^{k_2x} = c_1e^{k_1x}$$

В итоге получаем уравнение

$$C_2'(x) = c_1 e^{(k_1 - k_2)x}$$
 (\*\*)

Проанализируем это уравнение. Всего будет рассмотрено 3 случая: один в этом параграфе, остальные — в двух последующих.

(★) случай І:  $k_1 \neq k_2, k_1, k_2 \in \mathbb{R}$ 

В заданных ограничениях имеем

$$C_2'(x) = c_1 e^{(k_1 - k_2)x}$$

$$C_2(x) = \frac{c_1}{k_1 - k_2} e^{(k_1 - k_2)x} + \tilde{c_2}$$

$$y(x) = C_2(x)y_1(x) = \underbrace{\frac{c_1}{k_1 - k_2}}_{\tilde{c_1}} e^{k_1 x} + \tilde{c_2} e^{k_2 x}$$

$$y(x) = \tilde{c_1} e^{k_1 x} + \tilde{c_2} e^{k_2 x}$$

- **2.9.** Решение  $\Pi O \Pi V_2$  с постоянными коэффициентами для случая вещественных кратных корней характеристического уравнения.
  - (★) случай II:  $k_1 = k_2, k_1, k_2 \in \mathbb{R}$

Пусть  $k_1 = k_2 = k$ , тогда получаем:

$$C_2'(x) = c_1 e^{(k_1 - k_2)x}$$

$$C_2(x) = c_1 x + c_2$$

$$y(x) = C_2(x)y_1(x) = (c_1 x + c_2)e^{kx}$$

$$y(x) = c_1 x \cdot e^{kx} + c_2 e^{kx}$$

- **2.10.** Решение  $\Pi O \Pi V_2$  с постоянными коэффициентами для случая комплексных корней характеристического уравнения.
  - ( $\bigstar$ ) случай III:  $k_{1,2} = \alpha + \beta i, k_{1,2} \in \mathbb{C}$

В заданных ограничениях получаем

$$C_2'(x) = c_1 e^{(k_1 - k_2)x}$$

$$C_2(x) = \frac{c_1}{k_1 - k_2} e^{(k_1 - k_2)x} + \tilde{c_2}$$

$$y(x) = C_2(x)y_1(x) = \underbrace{\frac{c_1}{k_1 - k_2}}_{\tilde{c_1}} e^{k_1x} + \tilde{c_2}e^{k_2x}$$

$$y(x) = \tilde{c_1}e^{k_1x} + \tilde{c_2}e^{k_2x}$$

$$y(x) = \tilde{c_1}e^{\alpha x}e^{\beta ix} + \tilde{c_2}e^{\alpha x}e^{-\beta ix}$$

Далее используем формулу  $e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi$ :

$$y(x) = e^{\alpha x} \left( \tilde{c}_1 \left( \cos(\beta x) + i \sin(\beta x) \right) + \tilde{c}_2 \left( \cos(\beta x) - i \sin(\beta x) \right) \right)$$
$$y(x) = e^{\alpha x} \left( \cos(\beta x) \underbrace{\left( \tilde{c}_1 + \tilde{c}_2 \right)}_{\widehat{c}_1} + i \sin(\beta x) \underbrace{\left( \tilde{c}_1 - \tilde{c}_2 \right)}_{\widehat{c}_2} \right)$$
$$y(x) = e^{\alpha x} \left( \hat{c}_1 \cos(\beta x) + \hat{c}_2 i \sin(\beta x) \right)$$

ТООО: Конспект не очень хороший в этом моменте, возможно что-то неправильно

<u>Lm</u> **2.10.17.** Если y(x) = u(x) + iv(x) это решение ЛОДУ<sub>2</sub>, то y(x) = u(x) + v(x) также являются решением ЛОДУ<sub>2</sub>.

Доказательство. Рассмотрим функцию y(x) = u(x) + v(x):

$$\begin{cases} y(x) = u(x) + v(x) \\ y'(x) = u'(x) + v'(x) \\ y''(x) = u''(x) + v''(x) \end{cases}$$
$$y''(x) + py'(x) + qy(x) = u''(x) + v''(x) + pu'(x) + pv'(x) + u(x) + qu(x) + qv(x) = 0$$
$$\left(u''(x) + pu'(x) + qu(x)\right) + \left(v''(x) + pv'(x) + qv(x)\right) = 0$$

Это равенство верно, т.к. u(x) и v(x) решения ЛОДУ<sub>2</sub>.

Значит, по 2.10.17 общее решение (🛨) в третьем случае будет иметь вид

$$y(x) = e^{\alpha x} \left( \widehat{c_1} \cos(\beta x) + \widehat{c_2} \sin(\beta x) \right)$$

- **2.11.** Свойства решений  $\Pi O \Pi V_2$ : линейная независимость решений, определитель Вронского. Теоремы 1,2.
- **2.12**. Свойства решений  $\Pi O \Pi V_2$ : линейная комбинация решений, линейная зависимость решений. Определитель Вронского. Теоремы о вронскиане.

- 2.13. Свойства решений  $\Pi O \Pi V_2$ : линейная комбинация решений, линейная зависимость решений. Теорема о структуре общего решения  $\Pi O \Pi V_2$ . Фундаментальная система решений (определение).
- **2.14.** Свойства решений  $\Pi H \Pi V_2$ : теоремы о структуре общего решения и решении  $\Pi V_2$  с суммой правых частей.
- 2.15. Структура решения ЛОДУп: линейная независимость решений, нахождение фундаментальной системы решений по корням характеристического уравнения.
- **2.16.** Решение ЛНУ $_2$  с постоянными коэффициентами: специальная правая часть, поиск частного решения методом неопределенных коэффициентов.
- **2.17.** Решение  $\Pi H Y_2$ : метод вариации произвольных постоянных (Лагранжа).
- 2.18. Системы дифференциальных уравнений: определения, решение методом исключения.
- 2.19. Системы дифференциальных уравнений: определения, решение матричным методом в случае различных вещественных собственных чисел.
- **2.20.** Теория устойчивости: определение устойчивости по Ляпунову, фазовая плоскость, траектории ДУ. Примеры устойчивого и неустойчивого решения