САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ АЭРОКОСМИЧЕСКОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ

ОТЧЕТ
ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНКОЙ
РУКОВОДИТЕЛЬ

доц., канд. техн. наук		Соловьев Н. В.
должность, уч. степень, звание	подпись, дата	инициалы, фамилия

ОТЧЕТ О ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

КЛАСТЕРНЫЙ АНАЛИЗ В РАСПОЗНАВАНИИ ОБРАЗОВ

по курсу: ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ СИСТЕМЫ

1 Задание

Вариант 1: Разработать программу, выполняющую кластеризацию пороговым методом. Для вычисления расстояний между образами необходимо использовать формулу расстояния Евклида и расстояния Канберра.

2 Реализация

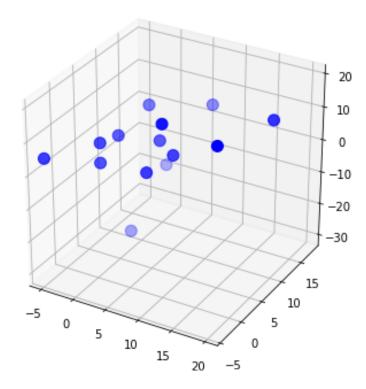
Зададим множество точек (образов) для дальнейшей кластеризации.

In [1]: %matplotlib inline

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

data = np.array([
          (0,1,1), (0,1,7), (5,7,4), (0,5,5), (9,4,5), (7,1,2), (10,0,19),
          (0,12,7), (-5,-4,5), (20,10,15), (0,16,-16), (-1,9,-30),
          (18,0,17), (6,18,4)
], dtype='float32')

x, y, z = data.T
fig = plt.figure(figsize=(6, 6))
ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
ax.scatter(x, y, z, c='b', marker='o', s=100)
plt.show()
```



Функции для расчета расстояния между точками. Используется расстояние Евклида:

$$\sqrt{\sum_{i=1}^{n}(x_i-y_i)^2}.$$

И расстояние Канберра:

$$\sum_{i=1}^{n} \left| \frac{x_i - y_i}{|x_i| + |y_i|} \right|$$

При вычислении расстояния Канберра возможно деление на ноль, поэтому все нули в знаменателе заменяются на 10^{-5} .

Реализуем функцию кластеризации в соответствии выбранным методом и пару вспомогательных функций

```
In [3]: def calculate_distances(func, image, clusters):
            """Вспомогательная функция для вычисления расстояния между
            заданным образом и кластерами"""
            image_t = np.tile(image, (clusters.shape[0], 1))
            distance = func(image_t, clusters)
            return distance
        def calculate_cluster_center(cluster):
            """Вычисляет арифмитическое среднее"""
            return np.sum(cluster, axis=0)/cluster.shape[0]
        def clusterize(data, threshold, func):
            """Выполняет кластеризацию данных, используя заданный порог
            и функцию вычисления расстояния"""
            clusters_centers = data[:1].copy()
            clusters_images = [data[:1].copy()]
            for image in data[1:]:
                distances = calculate_distances(func, image, clusters_centers)
                if np.all(distances > threshold):
                    # новый кластер
                    clusters_centers = np.append(
                        clusters_centers, np.array([image.copy()]), axis=0)
                    clusters_images.append(np.array([image.copy()]))
                else:
                    # добавляю в существующий кластер
                    idx = np.argmin(distances)
                    newcluster = np.append(
                        clusters_images[idx],
                        np.array([image.copy()]), axis=0)
                    clusters_images[idx] = newcluster
                    clusters_centers[idx] = calculate_cluster_center(newcluster)
            # форматирование данных
            number_of_clusters = len(clusters_centers)
            result = np.zeros((number_of_clusters, 2), dtype='0')
            for i in range(number_of_clusters):
                result[i,0] = clusters_centers[i]
                result[i,1] = clusters_images[i]
            return result
```

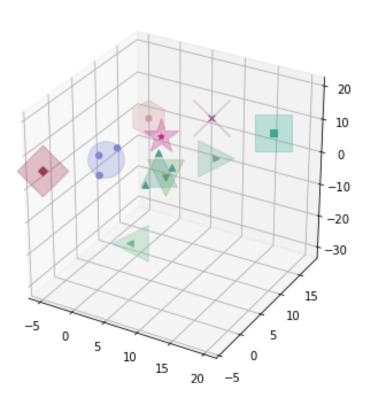
Теперь можно поэксперементировать с кластеризацией, выбирая предел и функцию расстояния.

In [4]: from pprint import pprint

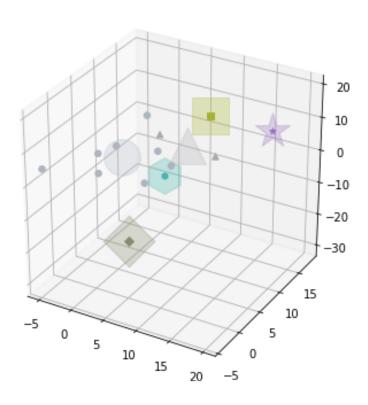
```
def generate_colors_and_markers(n):
    markers = 'o^*hDsv<>x+.'
    result = []
    to_hex = lambda x: x.astype('uint8').tobytes().hex()
    for i in range(n):
        base_color = (42+np.random.random(3)*171)
        cluster_center_color = '#' + to_hex(base_color * 1.05)
        point_color = '#' + to_hex(base_color)
        result.append((cluster_center_color, point_color, markers[i]))
    return result
def try_clusterize(threshold, func):
    clusterized_data = clusterize(data, threshold, func)
    # dict repr
    dict_repr = {
        tuple(map((lambda p: round(p, 2)), x[0].tolist())):
            list(map(tuple, x[1].tolist()))
        for x in clusterized_data
    }
    pprint(dict_repr, width=65)
    # 3d plot
    fig = plt.figure(figsize=(6, 6))
    ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
    cms = generate_colors_and_markers(clusterized_data.shape[0])
    for cluster, cm in zip(clusterized_data, cms):
        cx, cy, cz = cluster[0].T
        x, y, z = cluster[1].T
        ax.scatter(cx, cy, cz, c=cm[0], marker=cm[2], s=1000, alpha=0.3)
        ax.scatter(x, y, z, c=cm[1], marker=cm[2], s=30, alpha=1)
    plt.show()
```

Расстояние Евклида.

```
In [5]: try_clusterize(7, euclidian_distances)
```

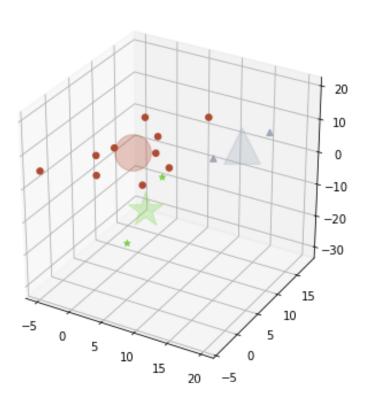


In [6]: try_clusterize(12, euclidian_distances)



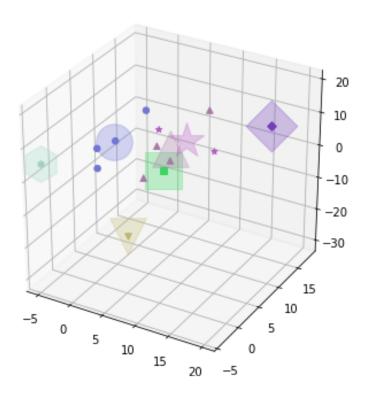
In [7]: try_clusterize(17, euclidian_distances)

```
{(-0.5, 12.5, -23.0): [(0.0, 16.0, -16.0), (-1.0, 9.0, -30.0)], (3.2, 4.5, 5.9): [(0.0, 1.0, 1.0), (0.0, 1.0, 7.0), (5.0, 7.0, 4.0), (0.0, 5.0, 5.0), (9.0, 4.0, 5.0), (7.0, 1.0, 2.0), (10.0, 0.0, 19.0), (0.0, 12.0, 7.0), (-5.0, -4.0, 5.0), (6.0, 18.0, 4.0)], (19.0, 5.0, 16.0): [(20.0, 10.0, 15.0), (18.0, 0.0, 17.0)]}
```



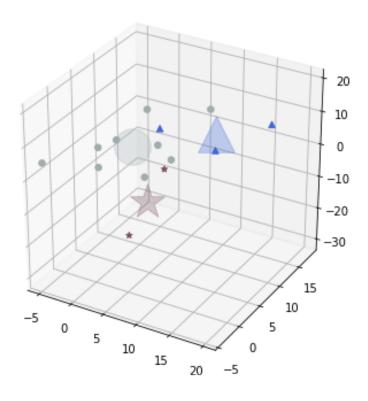
Расстояние Канберра.

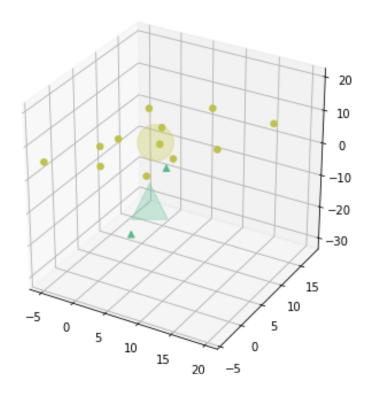
```
In [8]: try_clusterize(1.2, canberra_distances)
```



```
In [9]: try_clusterize(2.1, canberra_distances)
```

```
{(-0.5, 12.5, -23.0): [(0.0, 16.0, -16.0), (-1.0, 9.0, -30.0)], (2.44, 5.0, 4.44): [(0.0, 1.0, 1.0), (0.0, 1.0, 7.0), (5.0, 7.0, 4.0), (0.0, 5.0, 5.0), (9.0, 4.0, 5.0), (7.0, 1.0, 2.0), (0.0, 12.0, 7.0), (-5.0, -4.0, 5.0), (6.0, 18.0, 4.0)], (16.0, 3.33, 17.0): [(10.0, 0.0, 19.0), (20.0, 10.0, 15.0), (18.0, 0.0, 17.0)]}
```





3 Вывод

Рассмотренный метод кластеризации вполне подходит для задач кластеризации множества образов с небольшим количеством признаков. Оценить использованные методы вычис-

ления расстояний при данном методе кластеризации довольно трудно из-за малого количест	
данных и отсутствия решаемой задачи как таковой.	ьа