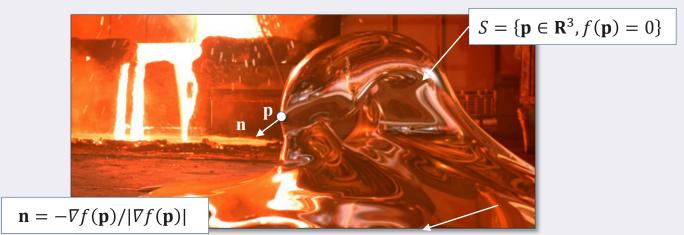
From mathematics ...



... to the screen

E. Galin Université Lyon 1

Core
Modeling
Ray Tracing
Meshing

Introduction

### Classification

#### Introduction

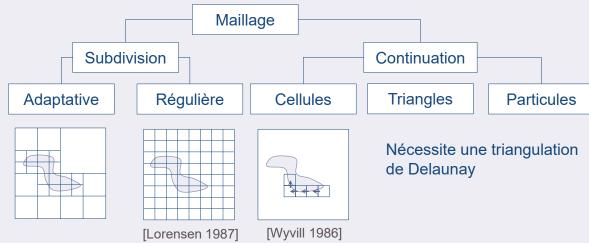
Meshing

**Particles** 

### Classification

**Décomposition** de l'espace  $\mathbb{R}^3$  ou **continuation** sur la surface S

Le maillage M est une approximation de la surface S





eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

#### Critères de qualité

Cohérence topologique, maillage homéomorphe à la surface

Bonne approximation géométrique

Triangles de bonne qualité

L'algorithme rapide et robuste

B. Wyvill, C. Mc.Pheeters and G. Wyvill. Data Structure for Soft Objects. *The Visual Computer*, **2**(4), 227-234, 1986. W.E. Lorensen and H.E. Cline. Marching Cubes: a High Resolution 3D Surface Construction Algorithm. *Computer Graphics*, **21**(4), 1987.

## Qualité de maillage

#### Introduction

Meshing

**Particles** 

#### **Cercles circonscrits et inscrits**

Calcul de r et R

$$s = \frac{a+b+c}{2}$$

$$u = (s-a)(s-b) (s-c)$$

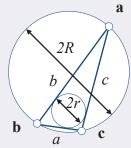
$$r = \frac{\sqrt{u}}{\sqrt{s}}$$

$$R = \frac{abc}{4A} = \frac{abc}{4\sqrt{su}}$$

Définitions équivalentes

$$r = \frac{|\mathbf{ab} \times \mathbf{ac}|}{\mathbf{ab} + \mathbf{bc} + \mathbf{ca}} \qquad R = \frac{\mathbf{ab} \cdot \mathbf{bc} \cdot \mathbf{ca}}{2|\mathbf{ab} \times \mathbf{ac}|}$$

$$R = \frac{\mathbf{ab} \cdot \mathbf{bc} \cdot \mathbf{ca}}{2|\mathbf{ab} \times \mathbf{ac}|}$$



### **Aspect d'un triangle**

On définit 
$$\rho = 2r/R \in [0,1]$$

$$\rho = \frac{8u}{abc}$$



eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

**Continuation methods** 

### Décomposition de l'espace

Introduction

Meshing

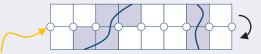
**Particles** 

#### Décomposition de l'espace

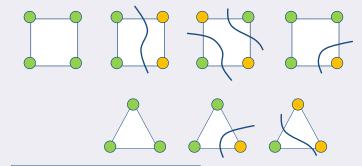
Grille de  $n^3$  cellules cubiques  $C_{ijk}$ Calcul du signe de  $f(\mathbf{p})$  aux sommets Analyse des  $2^8 = 256$  configurations et maillage

La subdivision en tétraèdres évite les ambiguïtés Réduction à  $2^4 = 16$  configurations





Réutilisation des calculs dans le plan entre deux couches



Continuation [Wyvill1986] Coût  $O(n^2)$ 



Réutilisation des calculs dans les cubes <

Nécessite une table de hashage



eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

B. Wyvill, C. Mc.Pheeters and G. Wyvill. Data Structure for Soft Objects. *The Visual Computer*, **2**(4), 227-234, 1986. W.E. Lorensen and H.E. Cline. Marching Cubes: a High Resolution 3D Surface Construction Algorithm. *Computer Graphics*, **21**(4), 1987.

## Approches hiérarchiques

Introduction

Meshing

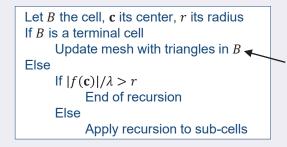
**Particles** 

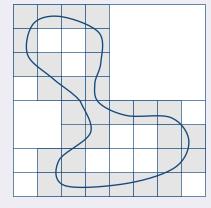
#### Subdivision adaptative

Critère de Lipschitz déterminant que  $S \cap B = \emptyset$ 



$$|f(\mathbf{c})|/\lambda > r \Rightarrow S \cap B = \emptyset$$
 Centre Rayon de la cellule 
$$r = \sqrt{3} \ a$$
 Taille du coté





 $2^8$  configurations, Vertices  $\mathbf{v}_k$  of  $S \cap B$ 



eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

#### **Difficultés**

Générer la connectivité : ne pas recalculer les sommets  $\mathbf{v}_k$  et  $\mathbf{c}$  entre cellules Utiliser une borne de Lipschitz locale  $\lambda_B = \sup_{\mathbf{B}} |\nabla f|$  meilleure que  $\lambda$  globale

Nécessite une table de hashage

### **Marching Triangles**

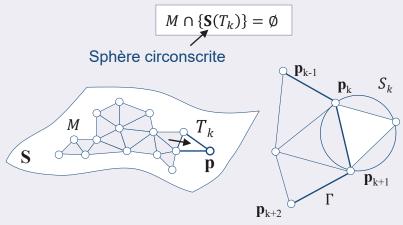
Introduction
Meshing

**Particles** 

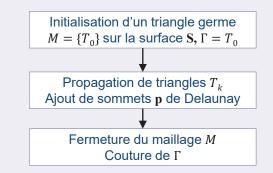
#### **Principe**

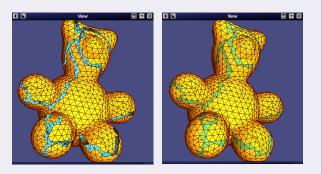
Construction de triangles quasi équilatéraux [Hilton1996] sur la surface S

Critère de la sphère vide pour l'ajout d'un triangle Mise à jour d'une courbe frontière  $\Gamma$  de propagation



Adaptation à la courbure [Akkouche2001]







eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

A. Hilton, A. Stoddart, J. Illingworth and T. Windeatt. Marching triangles: range image fusion for complex object modelling, IEEE, 1996 S. Akkouche and E. Galin. Adaptive Implicit Surface Polygonization using Marching Triangles. *Computer Graphic Forum*, **20**(2), 2001.

**Particles** 

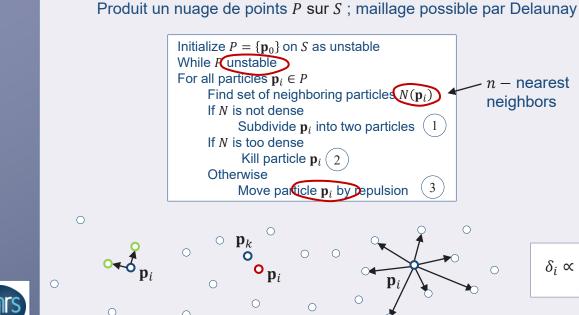
### **Particules**

**Principe** 

Introduction

Meshing

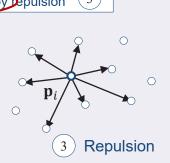
**Particles** 

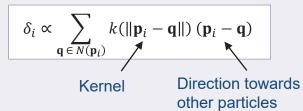


Subdivision

Méthode générale [Witkin 1994] pour les formes implicites

Death







eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

A. Witkin and P. Heckbert, Using Particles to Sample and Control Implicit Surfaces. Computer Graphics, 28, 269-278, 1994.

**Implicit Surfaces** 

n – nearest

neighbors

## Accélération pour les modèles à squelettes

Introduction

Meshing

**Particles** 

### **Principe**

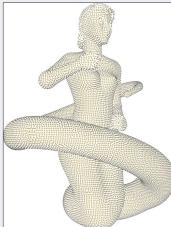
Echantillonnage  $P_i$  de la surface  $S_i$  des primitives Combinaison des  $P_i$  au niveau des opérateurs [Galin2006]

> Compute the samples  $P_i$  and  $P_j$  of the two subtrees Freeze the particles of  $P_i$  and  $P_i$

Remove  $\mathbf{p}_i \in P_i$  such that  $f_j(\mathbf{p}_i) \neq 0$ 

Similarly with  $\mathbf{p}_j \in P_j$  such that  $f_i(\mathbf{p}_j) \neq 0$ Complete sampling with standard algorithm







eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin

E. Galin, R. Allègre and S. Akkouche. A Fast Particle System Framework for Interactive Implicit Modeling. Shape Modeling International, 2006.

**Appendix** 

## **Brian Wyvill**

Introduction

Meshing

Particles



**Brian Wyvill** graduated from the University of Bradford, UK with a Ph.D in computer graphics in 1975. As a post-doc he worked at the Royal College of Art and helped make some animated sequences for the Alien movie.

He emigrated to Canada in 1981 where he has been working in the area of implicit modeling, at the University of Calgary.

Brian spent a quarter of century at the and then a Professor and Canada Research Chair at the University of Victoria (British Columbia).



eric.galin@liris.cnrs.fr http://liris.cnrs.fr/~egalin