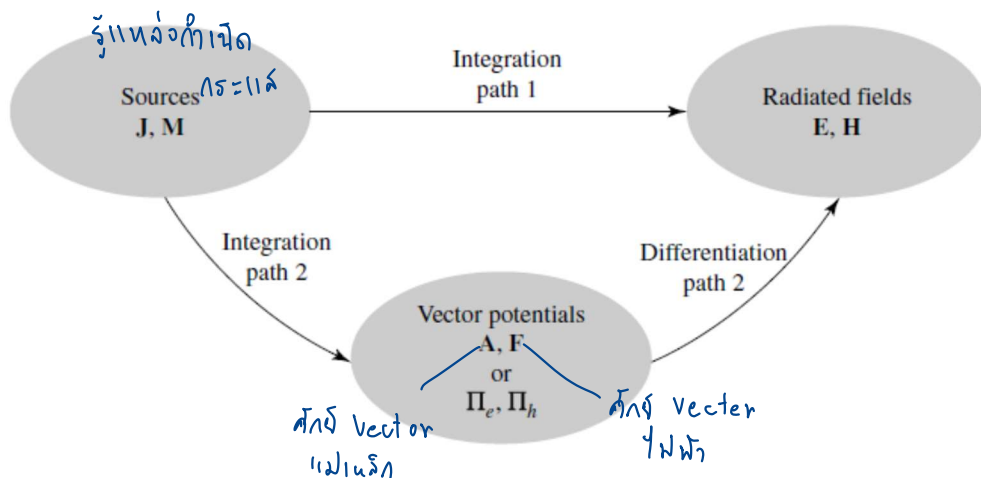


บทที่ 3 ฟังก์ชันศักย์ช่วย

3.1 บทนำ

หนึ่งในปัญหาของการวิเคราะห์สายอากาศคือการหาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กที่แผ่พลังงานออกไปในอวกาศว่างรอบ ๆ สายอากาศ ซึ่งการวิเคราะห์สายอากาศสามารถแบ่งออกเป็นสองส่วนคือ (ก) การหากระแสที่กระจายอยู่บนโครงสร้างสายอากาศเมื่อถูกกระตุ้นที่ขั้วอินพุตของสายอากาศ (ข) คำนวณหาสนามเนื่องจากการกระจายของกระแสในบริเวณพื้นที่ว่างรอบ ๆ สายอากาศ โดยทั่วไปแล้วในการหาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กจะใช้วิธีอินทิเกรตกระแสบนโครงสร้างของสายอากาศโดยตรง อย่างไรก็ตามวิธีนี้ค่อนข้างยากและซับซ้อน ดังนั้นเพื่อให้การหาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กทำได้ง่ายขึ้น จึงมีการใช้ฟังก์ชันช่วย (Auxiliary function) ที่เรียกว่า ศักย์เวกเตอร์ (Vector potential) ซึ่งศักย์เวกเตอร์ประกอบด้วย ศักย์เวกเตอร์แม่เหล็ก (Magnetic vector potential) และ ศักย์เวกเตอร์ไฟฟ้า (Electric vector potential) โดยในการหาสนามไฟฟ้า \mathbf{E} และสนามแม่เหล็ก \mathbf{H} จะเริ่มจากการอินทิเกรตเพื่อหาศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} และ \mathbf{F} จากกระแสไฟฟ้า \mathbf{J} และกระแสแม่เหล็ก \mathbf{M} ด้วยการอินทิเกรต จากนั้นคำนวณหา \mathbf{E} และ \mathbf{H} จากศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} และ \mathbf{F} ด้วยการอนุพันธ์ดังแสดงในรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 บล็อกไดอะแกรมในการคำนวณสนามจากแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าและกระแสแม่เหล็ก

3.2 ศักย์เวกเตอร์

 \vec{E} \vec{H}

ในการหาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กโดยใช้วิธีศักย์เวกเตอร์จะแบ่งออกเป็น 2 ขั้นตอนคือ

1. หาศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} และ \mathbf{F} เนื่องจากการกระจายของกระแสไฟฟ้า \mathbf{J} และกระแสแม่เหล็ก

 \mathbf{M}

2. หาสนาม \mathbf{E} และ \mathbf{H} จากศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} และ \mathbf{F}

โดยหัวข้อนี้จะแสดงความสัมพันธ์ระหว่างศักย์เวกเตอร์และการกระจายของกระแส รวมทั้งสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก ซึ่งความสัมพันธ์เหล่านี้จะมีความสอดคล้องกับสมการของแมกซ์เวลล์ทั้งสี่สมการ

ศักย์ Vector ไม่นัล

3.2.1 ศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} สำหรับแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า \mathbf{J}

เริ่มต้นด้วยสมการแมกซ์เวลล์ $\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$ เนื่องจากการเคิร์ลของเวกเตอร์ใด ๆ จากคุณสมบัติเอกลักษณ์เวกเตอร์คือ

$$\nabla \cdot \nabla \times \mathbf{A} = 0 \quad (3.1)$$

$$\mathbf{B}_A = \mu \mathbf{H}_A = \nabla \times \mathbf{A} \quad (3.2)$$

หรือ

$$\mathbf{H}_A = \frac{1}{\mu} \nabla \times \mathbf{A} \quad (3.2n)$$

โดยที่ตัวห้อย A หมายถึงสนามที่เกิดจากศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} เมื่อแทนสมการ (3.2n) เข้าไปในสมการแมกซ์เวลล์ $\nabla \times \mathbf{E} = -j\omega\mu\mathbf{H}$ จะได้

$$\nabla \times \mathbf{E}_A = -j\omega(\mu\mathbf{H}_A) = -j\omega(\nabla \times \mathbf{A}) \quad (3.3)$$

หรือ

$$\nabla \times (\mathbf{E}_A + j\omega\mathbf{A}) = 0 \quad (3.4)$$

เนื่องจากเอกลักษณ์เวกเตอร์ การเคิร์ลของฟังก์ชันเกรเดียนมีค่าเท่ากับศูนย์ นั่นคือ

$$\nabla \times (-\nabla V) = 0 \quad (3.5)$$

จะได้

$$\mathbf{E}_A + j\omega\mathbf{A} = -\nabla V \quad (3.6)$$

หรือ

$$\mathbf{E}_A = -\nabla V - j\omega\mathbf{A} \quad (3.7)$$

โดยที่ V คือ ศักย์ไฟฟ้าสเกลาร์ใด ๆ ซึ่งเป็นฟังก์ชันของตำแหน่ง โดยเมื่อทำการเคิร์ลทั้งสองข้างของสมการ (3.2) และเอกลักษณ์เวกเตอร์

$$\nabla \times \nabla \times \mathbf{A} = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A} \quad (3.8)$$

ดังนั้นจากสมการ (3.2) จะได้

$$\nabla \times (\mu\mathbf{H}_A) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A} \quad (3.8ก)$$

สำหรับตัวกลางที่มีคุณสมบัติเหมือนกัน (Homogeneous media) จะทำให้สมการ (3.8ก) แสดงได้คือ

$$\mu\nabla \times \mathbf{H}_A = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A} \quad (3.9)$$

จากสมการแมกซ์เวลล์

$$\nabla \times \mathbf{H}_A = \mathbf{J} + j\omega\varepsilon\mathbf{E}_A \quad (3.10)$$

เมื่อนำสมการ (3.10) แทนเข้าไปในสมการ (3.9) จะได้

$$\mu\mathbf{J} + j\omega\mu\varepsilon\mathbf{E}_A = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A} \quad (3.11)$$

แทนสมการ (3.7) ลงในสมการ (3.11) จะได้

$$\begin{aligned} \nabla^2 \mathbf{A} + k^2 \mathbf{A} &= -\mu\mathbf{J} + \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) + \nabla(j\omega\mu\varepsilon V) \\ &= -\mu\mathbf{J} + \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A} + j\omega\mu\varepsilon V) \end{aligned} \quad (3.12)$$

เมื่อ $k^2 = \omega^2 \mu \epsilon$

เพื่อที่จะทำให้สมการ (3.12) ง่ายขึ้น จะกำหนดให้

$$\nabla \cdot \mathbf{A} = -j\omega\mu\epsilon V \Rightarrow V = -\frac{1}{j\omega\mu\epsilon} \nabla \cdot \mathbf{A} \quad (3.13)$$

ซึ่งเรียกเงื่อนไขนี้ว่า เงื่อนไขของลอเรนซ์ (Lorentz condition) ดังนั้นเมื่อแทนสมการ (3.13) ลงใน (3.12) จะได้

$$\nabla^2 \mathbf{A} + k^2 \mathbf{A} = -\mu \mathbf{J} \quad (3.14)$$

นอกจากนี้สมการ (3.7) สามารถแสดงได้คือ

$$\mathbf{E}_A = -\nabla V - j\omega \mathbf{A} = -j\omega \mathbf{A} - j\frac{1}{\omega\mu\epsilon} \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) \quad (3.15)$$

ดังนั้นเมื่อรู้ค่าศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} จะสามารถหา \mathbf{H}_A ได้จากสมการ (3.2ก) และสามารถหา \mathbf{E}_A ได้จากสมการ (3.15)

3.2.2 ศักย์เวกเตอร์ \mathbf{F} สำหรับแหล่งกำเนิดกระแสแม่เหล็ก \mathbf{M}

สำหรับกระแสไฟฟ้า $\mathbf{J} = 0$ แต่กระแสแม่เหล็ก $\mathbf{M} \neq 0$ และสอดคล้องกับสมการแมกซ์เวลล์ $\nabla \cdot \mathbf{D} = 0$ ดังนั้น \mathbf{E}_F สามารถแสดงในรูปของการเคิร์ลของศักย์เวกเตอร์ \mathbf{F} ได้คือ

$$\mathbf{E}_F = -\frac{1}{\epsilon} \nabla \times \mathbf{F} \quad (3.16)$$

แทนสมการ (3.16) เข้าไปในสมการแมกซ์เวลล์ $\nabla \times \mathbf{H}_F = j\omega\epsilon\mathbf{E}_F$ จะได้

$$\nabla \times \mathbf{H}_F = -j\omega(\nabla \times \mathbf{F}) \quad (3.17)$$

ย้ายข้างสมการจะได้

$$\nabla \times (\mathbf{H}_F + j\omega\mathbf{F}) = 0 \quad (3.18)$$

จากเอกลักษณ์เวกเตอร์ของสมการ (3.5) จะได้

$$\mathbf{H}_F = -\nabla V_m - j\omega\mathbf{F} \quad (3.19)$$

ฟังก์ชันสเกลาร์ V_m แสดงถึงศักย์สเกลาร์แม่เหล็กใด ๆ ซึ่งเป็นฟังก์ชันของตำแหน่ง เมื่อทำการเคิร์ลสมการ (3.16) จะได้

$$\nabla \times \mathbf{E}_F = -\frac{1}{\epsilon} \nabla \times \nabla \times \mathbf{F} = -\frac{1}{\epsilon} (\nabla \nabla \cdot \mathbf{F} - \nabla^2 \mathbf{F}) \quad (3.20)$$

และจากสมการแมกซ์เวลล์

$$\nabla \times \mathbf{E}_F = -\mathbf{M} - j\omega\mu\mathbf{H}_F \quad (3.21)$$

ดังนั้น

$$\nabla^2 \mathbf{F} + j\omega\mu\epsilon\mathbf{H}_F = \nabla \nabla \cdot \mathbf{F} - \epsilon\mathbf{M} \quad (3.22)$$

แทนสมการที่ (3.19) เข้าไปในสมการที่ (3.22) จะได้

$$\nabla^2 \mathbf{F} + k^2 \mathbf{F} = -\epsilon\mathbf{M} + \nabla(\nabla \cdot \mathbf{F}) + \nabla(j\omega\mu\epsilon V_m) \quad (3.23)$$

เพื่อที่จะทำให้สมการ (3.23) ง่ายขึ้นจะกำหนดให้

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = -j\omega\mu\varepsilon V_m \Rightarrow V_m = -\frac{1}{j\omega\mu\varepsilon} \nabla \cdot \mathbf{F} \quad (3.24)$$

ดังนั้นสมการ (3.23) ลดลงเหลือ

$$\nabla^2 \mathbf{F} + k^2 \mathbf{F} = -\varepsilon \mathbf{M} \quad (3.25)$$

และสมการ (3.19) จะกลายเป็น

$$\mathbf{H}_F = -j\omega \mathbf{F} - \frac{j}{\omega\mu\varepsilon} \nabla(\nabla \cdot \mathbf{F}) \quad (3.26)$$

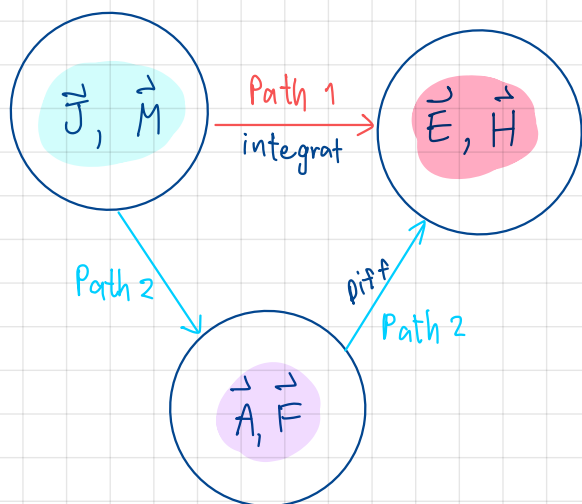
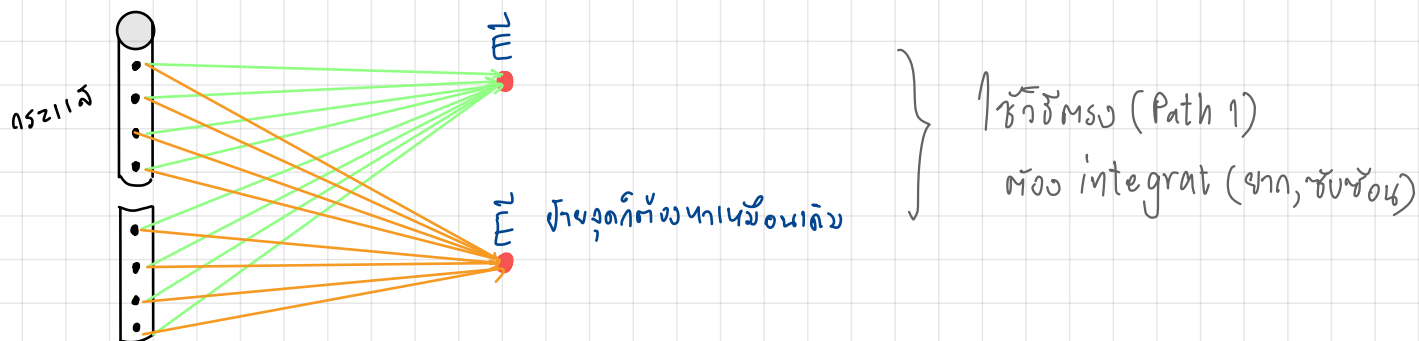
3.3 สนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กจากแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าและแม่เหล็ก

ในการวิเคราะห์หาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กจากแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า (\mathbf{J}) และกระแสแม่เหล็ก (\mathbf{M}) จะพิจารณาให้แหล่งกำเนิดกระแสอยู่ที่ตำแหน่ง \mathbf{r}' และสนามที่ต้องการทราบค่าอยู่ที่ตำแหน่ง \mathbf{r} ดังแสดงในรูปที่ 3.2 จากนั้นทำการหาค่าศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} ซึ่งความสัมพันธ์ระหว่างความหนาแน่นกระแสไฟฟ้า $\mathbf{J}(x', y', z')$ และศักย์เวกเตอร์ $\mathbf{A}(x, y, z)$ ได้ถูกกำหนดโดย

$$\mathbf{A}(x, y, z) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \mathbf{J}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dv' \quad (3.27)$$

เมื่อ $k = \omega\sqrt{\mu\varepsilon}$ และ R คือ ระยะทางจากแหล่งกำเนิดกระแสไปยังจุดสังเกตที่ต้องการทราบค่าสนาม โดยที่ $R = |\mathbf{R}| = |\mathbf{r} - \mathbf{r}'|$

ในทำนองเดียวกันความสัมพันธ์ระหว่างความหนาแน่นกระแสแม่เหล็ก $\mathbf{M}(x', y', z')$ และศักย์เวกเตอร์ $\mathbf{F}(x, y, z)$ สามารถแสดงได้คือ



Maxwell's equation

$$\nabla \times \vec{E} = -j\omega\mu\vec{H} - \vec{M}$$

$$\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + j\omega\epsilon\vec{E}$$

$$\nabla \cdot \vec{D} = \rho_v$$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0$$

1. $\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$: ถ้าสนามแม่เหล็ก (B) มีทรงเปลี่ยนแปลงตามเวลาจะเกิดสนามไฟฟ้าที่มีพหุคูณกรรมหมุนวนได้

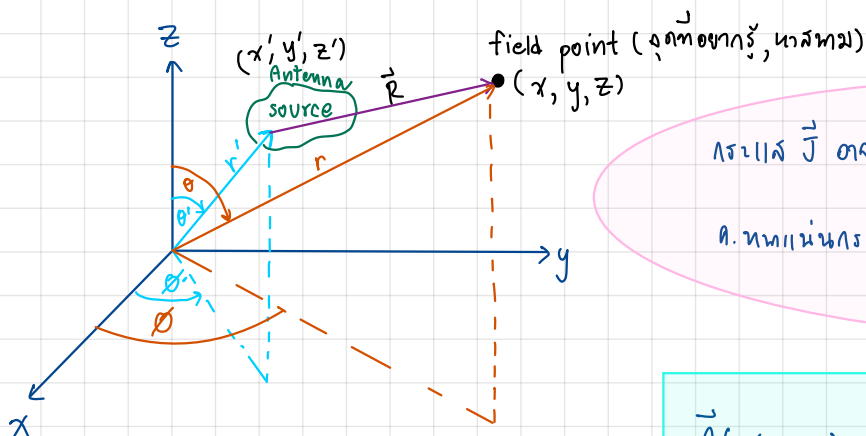
2. $\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$: เมื่อใดก็ตามที่มีกระแสจริงในตัวนำหรือคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าเปลี่ยนแปลงตามเวลาจะทำให้เกิดสนามแม่เหล็กที่มีพหุคูณกรรมหมุนวน

3. $\nabla \cdot \vec{D} = \rho_v$: ฟลักซ์ไฟฟ้ามีพหุคูณกรรมพบเข้า, พุ่งออก

4. $\nabla \cdot \vec{B} = 0$: ฟลักซ์แม่เหล็กไม่มีพหุคูณกรรมพบเข้า, พุ่งออก



ศักยภาพเวกเตอร์ A จากกระแสไฟฟ้า J



กระแส J ครอบคลุมอยู่ในรูปของด. ทนแน่นกระแสเชิงปริมาตร,

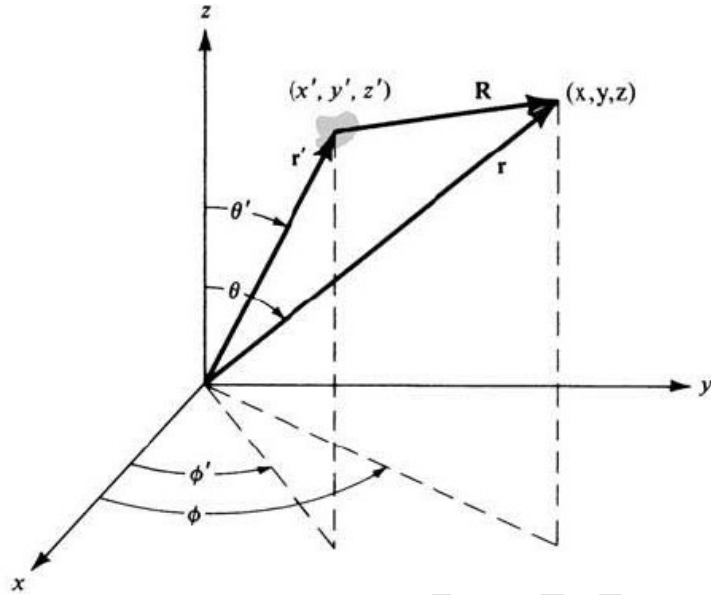
ด. ทนแน่นกระแสเชิงพื้นผิว, กระแสไฟฟ้า (เส้นลวด | เส้นผ่าศูนย์กลางลวดเล็กมากๆ)

$$\vec{A}(x, y, z) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \vec{J}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dv' *$$

R = ระยะห่างระหว่าง source
ค่าคงที่แพร่กระจายคลื่น $k = \omega\sqrt{\mu\epsilon}$

กระแสที่กระจัดอยู่บน Antenna
รูปทรงปริมาตร (ท่อน x ยาว x ลวด)

$$k = \omega\sqrt{\mu\epsilon}$$



รูปที่ 3.2 ระบบพิกัดสำหรับคำนวณหาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{\epsilon}{4\pi} \iiint_V \mathbf{M}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dv' \quad (3.28)$$

ถ้าความหนาแน่นกระแส \mathbf{J} และ \mathbf{M} แสดงในรูปความหนาแน่นกระแสเชิงพื้นผิว ดังนั้นการอินทิกรัลเชิงปริมาตรในสมการ (3.27) และ (3.28) จะลดเหลือเพียงอินทิกรัลเชิงพื้นผิวหรือ

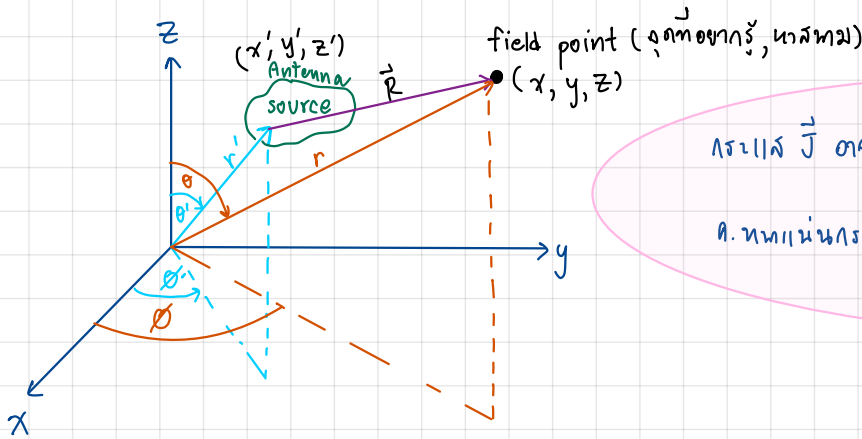
$$\mathbf{A}(x, y, z) = \frac{\mu}{4\pi} \iint_S \mathbf{J}_s(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} ds' \quad \text{เชิงพื้นผิว} \quad (3.29)$$

และ

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{\epsilon}{4\pi} \iint_S \mathbf{M}_s(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} ds' \quad (3.30)$$



ศักย์เวกเตอร์ \vec{A} จากกระแสไฟฟ้า \vec{J}



กระแส \vec{J} อาจอยู่ในรูปของ ด. ทนแน่นกระแสเชิงปริมาตร,
ด. ทนแน่นกระแสเชิงพื้นผิว, กระแสไฟฟ้า
(เส้นลวด / สันผ่าศูนย์กลางลวดเล็กมากๆ)

$$\vec{A}(x, y, z) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \vec{J}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dV'$$

R = ระยะห่างระหว่าง source
ค่าคงที่แพร่กระจายคลื่น $k = \omega\sqrt{\mu\epsilon}$

กระแสที่กระจายอยู่บน Antenna
รูปทรงปริมาตร (ท่อน x ทว x ลวด)

ศักย์เวกเตอร์ \vec{F} จากกระแสแม่เหล็ก \vec{M}

$$\vec{F}(x, y, z) = \frac{\epsilon}{4\pi} \iiint_V \vec{M}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dV'$$

R = ระยะห่างระหว่าง source
ค่าคงที่แพร่กระจายคลื่น $k = \omega\sqrt{\mu\epsilon}$

เมื่อรู้ \vec{A} และ $\vec{F} \rightarrow$ สามารถหา \vec{E}_A, \vec{H}_A และ \vec{E}_F, \vec{H}_F จากสมการ (3.33) และ (3.34)

$$\vec{E} = \vec{E}_A + \vec{E}_F = -j\omega\vec{A} - j\frac{1}{\omega\mu\epsilon} \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \frac{1}{\epsilon} \nabla \times \vec{F} \quad (3.33\text{ก})$$

เทอม \vec{F}

เทอมนี้ของไดโพลโมเมนต์ \vec{A}

$$\vec{E} = \vec{E}_A + \vec{E}_F = \frac{1}{j\omega\epsilon} \nabla \times \vec{H}_A - \frac{1}{\epsilon} \nabla \times \vec{F} \quad (3.33\text{ข})$$

$$\vec{H} = \vec{H}_A + \vec{H}_F = \frac{1}{\mu} \nabla \times \vec{A} - j\omega\vec{F} - j\frac{1}{\omega\mu\epsilon} \nabla(\nabla \cdot \vec{F}) \quad (3.34\text{ก})$$

$$\vec{H} = \vec{H}_A + \vec{H}_F = \frac{1}{\mu} \nabla \times \vec{A} - \frac{1}{j\omega\mu} \nabla \times \vec{E}_F \quad (3.34\text{ข})$$

นำใส่ทุก
บริเวณ

และถ้าแสดงในรูปของกระแสไฟฟ้าและกระแสแม่เหล็ก I_e และ I_m ดังนั้นสมการ (3.29) และ (3.31) จะลดเหลือเพียงอินทิกรัลเชิงเส้นคือ

$$\mathbf{A}(x, y, z) = \frac{\mu}{4\pi} \int_C I_e(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dl' \quad (3.31)$$

และ

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{\varepsilon}{4\pi} \int_C I_m(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dl' \quad (3.32)$$

ดังนั้นเมื่อทราบค่าศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} และ \mathbf{F} จะสามารถหาสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็กรวมอันเกิดจากศักย์เวกเตอร์ \mathbf{A} และ \mathbf{F} ได้คือ

$$\mathbf{E} = \mathbf{E}_A + \mathbf{E}_F = -j\omega\mathbf{A} - j \frac{1}{\omega\mu\varepsilon} \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \frac{1}{\varepsilon} \nabla \times \mathbf{F} \quad (3.33ก)$$

หรือ

$$\mathbf{E} = \mathbf{E}_A + \mathbf{E}_F = \frac{1}{j\omega\varepsilon} \nabla \times \mathbf{H}_A - \frac{1}{\varepsilon} \nabla \times \mathbf{F} \quad (3.33ข)$$

และ

$$\mathbf{H} = \mathbf{H}_A + \mathbf{H}_F = \frac{1}{\mu} \nabla \times \mathbf{A} - j\omega\mathbf{F} - j \frac{1}{\omega\mu\varepsilon} \nabla(\nabla \cdot \mathbf{F}) \quad (3.34ก)$$

หรือ

$$\mathbf{H} = \mathbf{H}_A + \mathbf{H}_F = \frac{1}{\mu} \nabla \times \mathbf{A} - \frac{1}{j\omega\mu} \nabla \times \mathbf{E}_F \quad (3.34ข)$$

3.4 การแผ่พลังงานย่านสนามระยะไกล

สมการการแผ่พลังงานของสนามระยะไกลจะพิจารณาในระบบพิกัดทรงกลมคือ

$$\mathbf{A} = \hat{\mathbf{a}}_r A_r(r, \theta, \phi) + \hat{\mathbf{a}}_\theta A_\theta(r, \theta, \phi) + \hat{\mathbf{a}}_\phi A_\phi(r, \theta, \phi) \quad (3.35)$$

ขนาดของ r ในแต่ละองค์ประกอบของสมการ (3.35) จะอยู่ในรูปของ $1/r^n$ โดยที่ $n = 1, 2, 3, \dots$ เมื่อพิจารณาสนามระยะไกลพจน์ของ $1/r^n$ ที่ลำดับสูงจะไม่ถูกนำมาคิด นั่นคือ $1/r^n = 0$ เมื่อ $n = 2, 3, \dots$ ดังนั้นสมการ (3.35) จะลดลงเหลือ

$$\mathbf{A} = [\hat{\mathbf{a}}_r A'_r(\theta, \phi) + \hat{\mathbf{a}}_\theta A'_\theta(\theta, \phi) + \hat{\mathbf{a}}_\phi A'_\phi(\theta, \phi)] \frac{e^{-jkr}}{r}, \quad r \rightarrow \infty \quad (3.36)$$

เมื่อทำการแทนสมการ (3.36) ลงในสมการ (3.15) จะได้

$$\mathbf{E} = \frac{1}{r} \left\{ -j\omega e^{-jkr} [\hat{\mathbf{a}}_r(0) + \hat{\mathbf{a}}_\theta A'_\theta(\theta, \phi) + \hat{\mathbf{a}}_\phi A'_\phi(\theta, \phi)] \frac{e^{-jkr}}{r} \right\} + \frac{1}{r^2} \{ \dots \} + \dots \quad (3.37)$$

ซึ่งจะสังเกตเห็นได้ว่าในย่านสนามระยะไกลองค์ประกอบของสนามไฟฟ้าในแนวรัศมีจะมีค่าเท่ากับศูนย์ ในทำนองเดียวกันเมื่อทำการแทนสมการ (3.36) ลงในสมการ (3.2ก) จะได้

$$\mathbf{H} = \frac{1}{r} \left\{ j \frac{\omega}{\eta} e^{-jkr} [\hat{\mathbf{a}}_r(0) + \hat{\mathbf{a}}_\theta A'_\theta(\theta, \phi) - \hat{\mathbf{a}}_\phi A'_\phi(\theta, \phi)] \frac{e^{-jkr}}{r} \right\} + \frac{1}{r^2} \{ \dots \} + \dots \quad (3.38)$$

เมื่อ $\eta = \sqrt{\mu / \epsilon}$ คือ อินทรีนสิกอิมพีแดนซ์ของตัวกลาง และถ้าไม่คิดพจน์อันดับสูงของ $1/r^n$ สนามที่แผ่พลังงาน \mathbf{E} และ \mathbf{H} จะมีเพียงองค์ประกอบ θ และ ϕ ดังนั้นสำหรับบริเวณสนามระยะไกล

*

$$\left. \begin{aligned} E_r &\simeq 0 \\ E_\theta &\simeq -j\omega A_\theta \\ E_\phi &\simeq -j\omega A_\phi \end{aligned} \right\} \Rightarrow \mathbf{E}_A = -j\omega \mathbf{A} \quad (3.39\text{ก})$$

และ



$$\left. \begin{aligned} H_r &\simeq 0 \\ H_\theta &\simeq +j\frac{\omega}{\eta}A_\phi = -\frac{E_\phi}{\eta} \\ H_\phi &\simeq -j\frac{\omega}{\eta}A_\theta = +\frac{E_\theta}{\eta} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \mathbf{H}_A = \frac{\hat{\mathbf{a}}_r}{\eta} \times \mathbf{E}_A = -j\frac{\omega}{\eta} \hat{\mathbf{a}}_r \times \mathbf{A} \quad (3.39\text{ข})$$

3.5 ทฤษฎีคู่ภาวะ

คู่ภาวะ (Duality) ใช้อธิบายพฤติกรรมของตัวแปรที่ต่างกันสองตัวแปรที่อยู่ในรูปแบบของสมการคณิตศาสตร์ที่เหมือนกันและคำตอบของสมการเหล่านั้นยังมีค่าเหมือนกันด้วย โดยตัวแปรที่อยู่ในสมการทั้งสองที่มีลักษณะเหมือนกันจะถูกเรียกว่า ปริมาณคู่ (Dual quantities) และคำตอบของสมการหนึ่งสามารถจัดรูปให้เหมือนกับคำตอบอีกสมการหนึ่งได้โดยการเปลี่ยนสัญลักษณ์ (ตัวแปร) ซึ่งแนวคิดนี้รู้จักกันในชื่อของ ทฤษฎีคู่ภาวะ (Duality theorem)

ดังนั้นถ้ารู้คำตอบของสมการหนึ่งชุด (ตัวอย่างเช่น $\mathbf{J} \neq 0, \mathbf{M} = 0$) ก็สามารถสร้างคำตอบอีกชุดได้ ($\mathbf{J} = 0, \mathbf{M} \neq 0$) โดยการเปลี่ยนตัวแปรที่เหมาะสม โดยสมการที่เป็นคู่กันสำหรับแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า (\mathbf{J}) และกระแสแม่เหล็ก (\mathbf{M}) แสดงในตารางที่ 3.1 และตัวแปรที่เป็นคู่กันแสดงในตารางที่ 3.2

ตารางที่ 3.1 สมการคู่ของแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า (\mathbf{J}) และกระแสแม่เหล็ก (\mathbf{M})

แหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า ($\mathbf{J} \neq 0, \mathbf{M} = 0$)	แหล่งกำเนิดกระแสแม่เหล็ก ($\mathbf{J} = 0, \mathbf{M} \neq 0$)
$\nabla \times \mathbf{E}_A = -j\omega\mu\mathbf{H}_A$	$\nabla \times \mathbf{H}_F = j\omega\varepsilon\mathbf{E}_F$
$\nabla \times \mathbf{H}_A = \mathbf{J} + j\omega\varepsilon\mathbf{E}_A$	$-\nabla \times \mathbf{E}_F = \mathbf{M} + j\omega\mu\mathbf{H}_F$
$\nabla^2 \mathbf{A} + k^2 \mathbf{A} = -\mu\mathbf{J}$	$\nabla^2 \mathbf{F} + k^2 \mathbf{F} = -\varepsilon\mathbf{M}$
$\mathbf{A}(x, y, z) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \mathbf{J}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dv'$	$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{\varepsilon}{4\pi} \iiint_V \mathbf{M}(x', y', z') \frac{e^{-jkR}}{R} dv'$
$\mathbf{H}_A = \frac{1}{\mu} \nabla \times \mathbf{A}$	$\mathbf{E}_F = -\frac{1}{\varepsilon} \nabla \times \mathbf{F}$
$\mathbf{E}_A = -j\omega\mathbf{A} - j\frac{1}{\omega\mu\varepsilon} \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A})$	$\mathbf{H}_F = -j\omega\mathbf{F} - \frac{j}{\omega\mu\varepsilon} \nabla(\nabla \cdot \mathbf{F})$

ตารางที่ 3.2 ตัวแปรคู่ของแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า (\mathbf{J}) และกระแสแม่เหล็ก (\mathbf{M})

แหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้า ($\mathbf{J} \neq 0, \mathbf{M} = 0$)	แหล่งกำเนิดกระแสแม่เหล็ก ($\mathbf{J} = 0, \mathbf{M} \neq 0$)
\mathbf{E}_A	\mathbf{H}_F
\mathbf{H}_A	$-\mathbf{E}_F$
\mathbf{J}	\mathbf{M}
\mathbf{A}	\mathbf{F}
ε	μ
μ	ε
k	k
η	$1 / \eta$
$1 / \eta$	η

3.6 ทฤษฎีภาวะย้อนกลับ

ในการประยุกต์ใช้ทฤษฎีภาวะย้อนกลับ (Reciprocity) สำหรับทฤษฎีวงจรไฟฟ้า ได้กล่าวไว้ว่า ถ้ามีแหล่งกำเนิดกระแส (แรงดัน) ถูกต่อเข้ากับโหนดด้านใดด้านหนึ่งของวงจรเชิงเส้น และทำการต่อมิเตอร์เพื่อวัดแรงดัน (กระแส) ที่โหนดอีกด้านหนึ่งที่เหลือ ซึ่งจะพบว่า ไม่ว่าจะทำการสลับแหล่งกำเนิดกระแส (แรงดัน) และมิเตอร์วัดแรงดันไปที่โหนดด้านใดก็ตาม ผลของการวัดแรงดัน (กระแส) ที่ได้จะมีค่าเหมือนกันทุกประการ

3.6.1 ทฤษฎีภาวะย้อนกลับสำหรับทฤษฎีแม่เหล็กไฟฟ้า

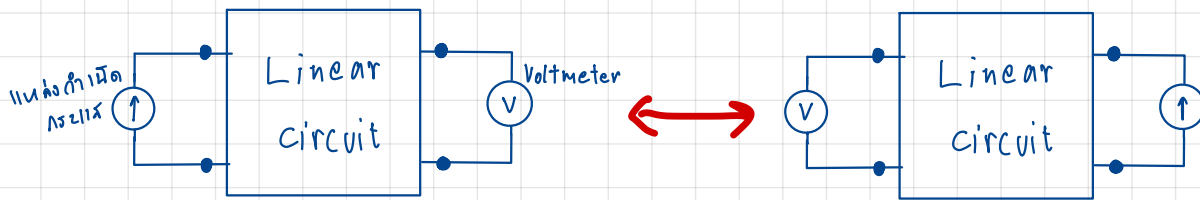
ทฤษฎีภาวะย้อนกลับสำหรับทฤษฎีแม่เหล็กไฟฟ้านั้น สามารถอธิบายได้จากสมการแมกซ์เวลล์ เมื่อพิจารณาภายในตัวกลางหนึ่ง สมมติให้มีแหล่งกำเนิด 2 ชุด ได้แก่ $\mathbf{J}_1, \mathbf{M}_1$ และ $\mathbf{J}_2, \mathbf{M}_2$ ซึ่งกระแส $\mathbf{J}_1, \mathbf{M}_1$ เป็นแหล่งกำเนิดสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก $\mathbf{E}_1, \mathbf{H}_1$ ในทำนองเดียวกันกระแส $\mathbf{J}_2, \mathbf{M}_2$ เป็นแหล่งกำเนิดสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก $\mathbf{E}_2, \mathbf{H}_2$ ซึ่งความสัมพันธ์ระหว่างสนามที่เกิดขึ้นจากแหล่งกำเนิดทั้งสองชุดนี้ภายในตัวกลางเดียวกันและความถี่เหมือนกันคือ

สนาม

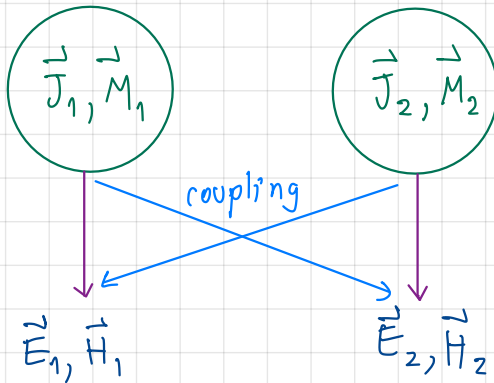
สนาม, source

$$-\nabla \cdot (\mathbf{E}_1 \times \mathbf{H}_2 - \mathbf{E}_2 \times \mathbf{H}_1) = \mathbf{E}_1 \cdot \mathbf{J}_2 + \mathbf{H}_2 \cdot \mathbf{M}_1 - \mathbf{E}_2 \cdot \mathbf{J}_1 - \mathbf{H}_1 \cdot \mathbf{M}_2 \quad (3.40)$$

ทฤษฎี ภาวะย้อนกลับ (Reciprocity)



ทฤษฎี ภาวะย้อนกลับ สำหรับทฤษฎีแม่เหล็กไฟฟ้า



สำหรับ Array ของ Antenna บางทีเราเชื่อมต่อกันอาจจะไม่ได้ส่งผลดี

recoupling อาจมีผลกระทบสนามไฟฟ้าไปกับ \vec{E}, \vec{H}

ของตัวเดิม ทำให้ผิดสมมติฐานที่เราตั้งไว้

กรณี Antenna ใกล้เคียงกัน \rightarrow ต้องพิจารณา recoupling ด้วย

หาระยะห่างกันเท่าไร เพื่อไม่ให้เกิด coupling ระหว่างกัน

$$-\nabla \cdot (\mathbf{E}_1 \times \mathbf{H}_2 - \mathbf{E}_2 \times \mathbf{H}_1) = \mathbf{E}_1 \cdot \mathbf{J}_2 + \mathbf{H}_2 \cdot \mathbf{M}_1 - \mathbf{E}_2 \cdot \mathbf{J}_1 - \mathbf{H}_1 \cdot \mathbf{M}_2$$

ใช้สมบัติสมมาตรที่เกิดจันระหว่างสนามไฟฟ้ากับแม่เหล็กที่เกิดจากแหล่งกำเนิดที่ไม่ใช้ตัวเอง ซึ่งสมการ (3.40) ได้ถูกเรียกว่า ทฤษฎีภาวะย้อนกลับของลอเรนซ์ (Lorentz Reciprocity theorem) ในรูปแบบของสมการอนุพันธ์ นอกจากนี้ยังสามารถแสดงในรูปแบบของสมการอินทิกรัลได้คือ

$$-\oint_S (\mathbf{E}_1 \times \mathbf{H}_2 - \mathbf{E}_2 \times \mathbf{H}_1) \cdot d\mathbf{s}' = \iiint_V (\mathbf{E}_1 \cdot \mathbf{J}_2 + \mathbf{H}_2 \cdot \mathbf{M}_1 - \mathbf{E}_2 \cdot \mathbf{J}_1 - \mathbf{H}_1 \cdot \mathbf{M}_2) dv' \quad (3.41)$$

สำหรับบริเวณที่ไม่มีแหล่งกำเนิด ($\mathbf{J}_1 = \mathbf{J}_2 = \mathbf{M}_1 = \mathbf{M}_2 = 0$) ดังนั้นสมการ (3.40) และ (3.41) สามารถแสดงได้คือ

$$-\nabla \cdot (\mathbf{E}_1 \times \mathbf{H}_2 - \mathbf{E}_2 \times \mathbf{H}_1) = 0 \quad (3.42)$$

และ

$$\oint_S (\mathbf{E}_1 \times \mathbf{H}_2 - \mathbf{E}_2 \times \mathbf{H}_1) \cdot d\mathbf{s}' = 0 \quad (3.43)$$

นอกจากนี้จากสมการ (3.41) เมื่อพิจารณาสนาม $(\mathbf{E}_1, \mathbf{H}_1, \mathbf{E}_2, \mathbf{H}_2)$ และแหล่งกำเนิด ซึ่งอยู่ภายในตัวกลางที่ถูกปิดล้อมโดยทรงกลมที่มีรัศมีเป็นอนันต์ สมมติให้แหล่งกำเนิดถูกวางอยู่ภายในพื้นที่จำกัดหนึ่ง และสนามได้ถูกสังเกตที่บริเวณสนามระยะไกล ดังนั้นด้านซ้ายของสมการ (3.41) จะมีค่าเท่ากับศูนย์ หรือ

$$\oint_S (\mathbf{E}_1 \times \mathbf{H}_2 - \mathbf{E}_2 \times \mathbf{H}_1) \cdot d\mathbf{s}' = 0 \quad (3.44)$$

ซึ่งสามารถดรูปรูปสมการ (3.41) ได้เป็น

$$\iiint_V (\mathbf{E}_1 \cdot \mathbf{J}_2 + \mathbf{H}_2 \cdot \mathbf{M}_1 - \mathbf{E}_2 \cdot \mathbf{J}_1 - \mathbf{H}_1 \cdot \mathbf{M}_2) dv' = 0 \quad (3.45)$$

และสามารถจัดรูปสมการ (3.45) ได้คือ

$$\iiint_V (\mathbf{E}_1 \cdot \mathbf{J}_2 - \mathbf{H}_1 \cdot \mathbf{M}_2) dv' = \iiint_V (\mathbf{E}_2 \cdot \mathbf{J}_1 - \mathbf{H}_2 \cdot \mathbf{M}_1) dv' \quad (3.46)$$

จากสมการ (3.46) การอินทิกรัลในแต่ละด้านของสมการ จะใช้อธิบายให้เห็นถึงพลังงานการเชื่อมต่อหรือ

การคลี่ปลิงพลังงาน (Coupling energy) ระหว่างสนามที่เกิดขึ้นจากแหล่งกำเนิดอื่นที่ไม่ใช่แหล่งกำเนิด *

ของตัวเอง เช่น สนาม $\mathbf{E}_1, \mathbf{H}_1$ เกิดจากแหล่งกำเนิด $\mathbf{J}_2, \mathbf{M}_2$ หรือสนาม $\mathbf{E}_2, \mathbf{H}_2$ เกิดจากแหล่งกำเนิด

$\mathbf{J}_1, \mathbf{M}_1$ เป็นต้น โดยสามารถเขียนสมการใหม่ที่อธิบายถึงปฏิกิริยาพลังงาน (Energy reaction) ของ

สนาม $\mathbf{E}_1, \mathbf{H}_1$ ที่เกิดจากแหล่งกำเนิด $\mathbf{J}_2, \mathbf{M}_2$ ได้คือ

$$\langle 1, 2 \rangle = \iiint_V (\mathbf{E}_1 \cdot \mathbf{J}_2 - \mathbf{H}_1 \cdot \mathbf{M}_2) dv' \quad (3.47)$$

ในทำนองเดียวกันสมการปฏิกิริยาพลังงานของสนาม $\mathbf{E}_2, \mathbf{H}_2$ ที่เกิดจากแหล่งกำเนิด $\mathbf{J}_1, \mathbf{M}_1$ สามารถแสดงได้คือ

$$\langle 2, 1 \rangle = \iiint_V (\mathbf{E}_2 \cdot \mathbf{J}_1 - \mathbf{H}_2 \cdot \mathbf{M}_1) dv' \quad (3.48)$$

ดังนั้นจากสมการ (3.46) จะได้

$$\langle 1, 2 \rangle = \langle 2, 1 \rangle \quad (3.49)$$

3.6.2 ทฤษฎีภาวะย้อนกลับสำหรับสายอากาศสองตัว

ถ้าสมมติให้สายอากาศตัวที่ 1 ทำหน้าที่เป็นสายอากาศส่ง และสายอากาศตัวที่ 2 ทำ

หน้าที่เป็นสายอากาศรับดังแสดงในรูปที่ 3.3 ดังนั้นจากหลักการของทฤษฎีภาวะย้อนกลับที่กล่าวข้างต้น

สามารถกล่าวได้ว่าการรับส่งสัญญาณระหว่างสายอากาศสองตัว อัตราส่วนของกำลังงานในการ

ส่งออกและกำลังงานที่รับได้ จะไม่มีการไม่เปลี่ยนแปลงถ้าสายอากาศตัวที่ 1 เปลี่ยนมาทำหน้าที่เป็น

สายอากาศรับและสายอากาศตัวที่ 2 เปลี่ยนมาทำหน้าที่เป็นสายอากาศส่งแทน แต่จะต้องอยู่ภายใต้

เงื่อนไขที่ตัวกลางต้องเป็นแบบไอโซทรอปิกและแบบเชิงเส้นเท่านั้น เมื่อกำหนดให้วงจรสมมูลของ

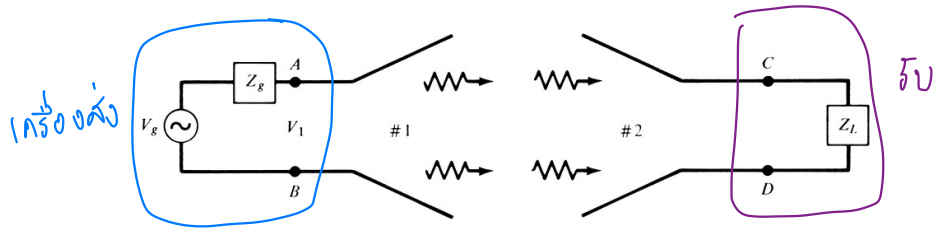
สายอากาศแต่ละตัวแสดงดังรูปที่ 3.4 โดยที่สายอากาศตัวที่ 1 มีอินพุทอิมพีแดนซ์ Z_1 และสายอากาศตัว

ที่ 2 มีอินพุทอิมพีแดนซ์ Z_2 โดยแหล่งจ่ายมีอิมพีแดนซ์ภายใน Z_g และสมมติให้มีการคอนจูเกตแมตช์กับ

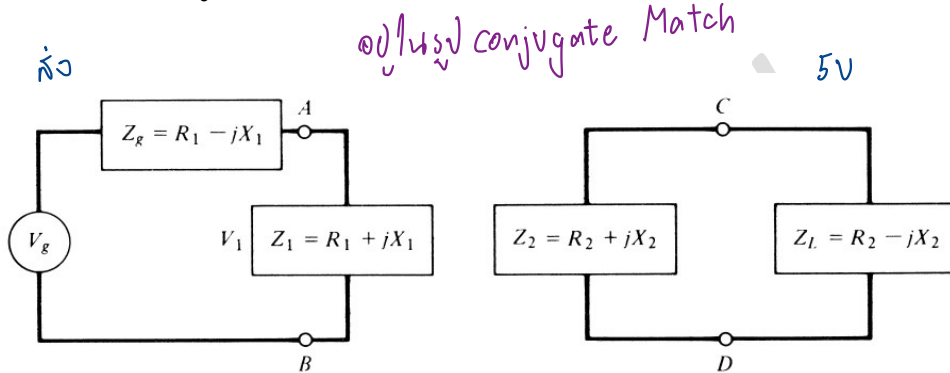
สายอากาศตัวที่ 1 ในขณะที่โหลดมีอิมพีแดนซ์ และสมมติให้มีการคอนจูเกตแมตช์กับสายอากาศตัวที่ 2

$$\frac{P_t}{P_r} = \frac{P_n}{P_t}$$

กลับค่า
วงเงินรับ
รับเงินส่งได้
อัตราส่วน
เท่ากัน



รูปที่ 3.3 ระบบการรับส่งสัญญาณระหว่างสายอากาศสองตัว



รูปที่ 3.4 ระบบสายอากาศสองตัวร่วมกับโหลดคอนจูเกต

กำลังงานที่แหล่งจ่ายป้อนให้กับสายอากาศตัวที่ 1 สามารถหาได้คือ

$$P_1 = \frac{1}{2} \text{Re} [V_1 I_1^*] = \frac{1}{2} \text{Re} \left[\left(\frac{V_g Z_1}{Z_1 + Z_g} \right) \left(\frac{V_g^*}{(Z_1 + Z_g)^*} \right) \right] = \frac{V_g^2}{8R_1} \quad (3.50)$$

ถ้าค่าแอดมิตแตนซ์ถ่ายโอน (Transfer admittance) ที่เกิดขึ้นระหว่างสายอากาศตัวที่ 1 ผ่านอวกาศว่างไปยังสายอากาศตัวที่ 2 คือ Y_{21} จะทำให้ได้กระแสที่ไหลผ่านโหลดคือ $V_g Y_{21}$ ดังนั้นกำลังที่ถูกส่งไปที่ที่โหลดคือ

$$P_2 = \frac{1}{2} \text{Re} [Z_2 (V_g Y_{21}) (V_g Y_{21})^*] = \frac{1}{2} R_2 |V_g|^2 |Y_{21}|^2 \quad (3.51)$$

ดังนั้นจะได้อัตราส่วนกำลังที่รับได้โดยสายอากาศตัวที่ 2 ต่อกำลังที่ถูกส่งออกไปโดยสายอากาศ 1 คือ

$$\frac{P_2}{P_1} = 4R_1 R_2 |Y_{21}|^2 \quad (3.52)$$

ในทางกลับกันหากสลับสายอากาศตัวที่ 2 ทำหน้าที่เป็นสายอากาศส่ง และสายอากาศตัวที่ 1 ทำหน้าที่เป็นสายอากาศรับ จะทำให้สมการ (3.52) เปลี่ยนเป็น

$$\frac{P_1}{P_2} = 4R_1 R_2 |Y_{12}|^2 \quad (3.53)$$

เหมือนกัน

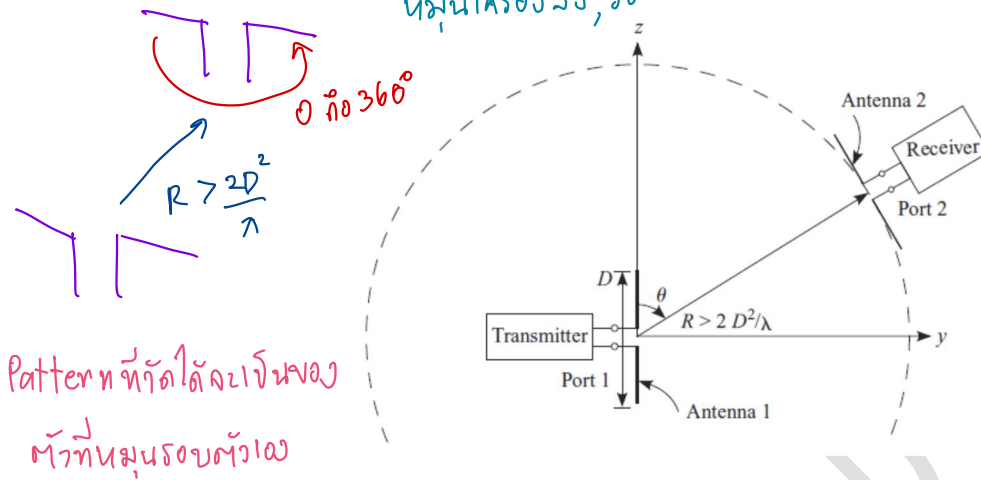
ภายใต้เงื่อนไขภาวะย้อนกลับ ($Y_{21} = Y_{12}$) ดังนั้นอัตราส่วนของกำลังในสมการ (3.52) และ (3.53) จึงยังคงมีค่าเท่าเดิม

3.6.3 ทฤษฎีภาวะย้อนกลับของแบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศ

แบบรูปการแผ่พลังงาน (แบบรูปกำลัง) ของสายอากาศคือ การกระจายของกำลังงานที่ถูกแผ่ออกไปในย่านสนามระยะไกลโดยเป็นฟังก์ชันของมุม ซึ่งสามารถหาได้โดยการวัดความหนาแน่นกำลังงานที่กระจายออกไป ณ ตำแหน่งองศาต่าง ๆ ที่รัศมีคงที่ค่าหนึ่งเมื่อวัดจากสายอากาศ โดยที่กำลังงานที่วัดได้จะถูกนำไปนอร์มอลไนด์เทียบกับกำลังงานสูงสุด ในทำนองเดียวกันเมื่อสายอากาศอยู่ในโหมดรับ กำลังงานที่ถูกส่งไปยังโหลดจะฟังก์ชันกับทิศทางของคลื่นระนาบตกกระทบเมื่อความหนาแน่นกำลังงานคงที่เมื่อ โพลาริเซชันได้ถูกกำหนด ซึ่งจะเรียกว่าแบบรูปการรับของสายอากาศ โดยทั่วไปแล้วแบบรูปการรับจะถูกนอร์มอลไนด์เทียบกับกำลังงานที่รับได้สูงสุด จากทฤษฎีภาวะย้อนกลับ (Reciprocity theorem) สามารถกล่าวได้ว่าแบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศในโหมดส่งหรือโหมดรับจะมีลักษณะเหมือนกัน

พิจารณาสายอากาศไดโพลสองตัวดังแสดงในรูปที่ 3.3 เมื่อระยะห่างระหว่างสายอากาศทั้งสอง (R) อยู่ในย่านสนามระยะไกล โดยสายอากาศตัวที่ 1 เชื่อมต่อกับเครื่องส่ง ส่วนสายอากาศตัวที่ 2 เชื่อมต่อกับเครื่องรับเพื่อทำการวัดกำลังงานที่รับได้ สมมติให้อิมพีแดนซ์ระหว่างสายอากาศส่งและเครื่องส่ง รวมทั้งอิมพีแดนซ์ระหว่างสายอากาศรับกับเครื่องรับมีการแมตช์อิมพีแดนซ์กัน เมื่อเครื่องส่งเชื่อมต่อกับสายอากาศตัวที่ 1 กำลังงานที่ถูกรับได้โดยสายอากาศตัวที่ 2 จะแปรผันโดยตรงกับความหนาแน่นกำลัง ณ ตำแหน่งที่สายอากาศอยู่ ดังนั้นเมื่อนำค่ากำลังงานที่รับได้ไปทำการพล็อตเทียบกับมุม θ องศาต่าง ๆ ที่สายอากาศตัวที่ 2 มีการเคลื่อนที่ไปรอบ ๆ สายอากาศตัวที่ 1 เมื่อรัศมีคงที่ก็จะได้แบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศตัวที่ 1

หมุนตัว Antenna 1 หมุน
หมุนเครื่องส่ง, รับ

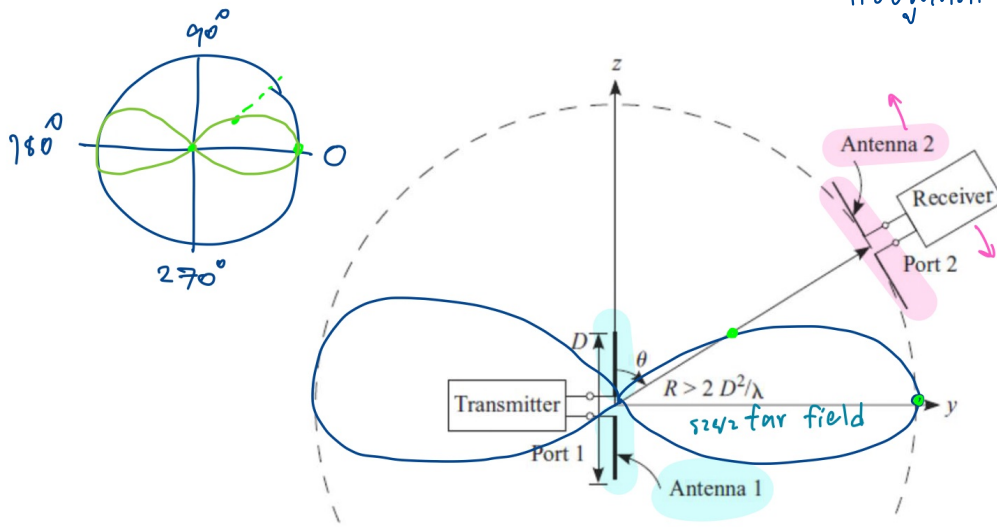


รูปที่ 3.5 การวัดแบบรูปการแผ่พลังงาน

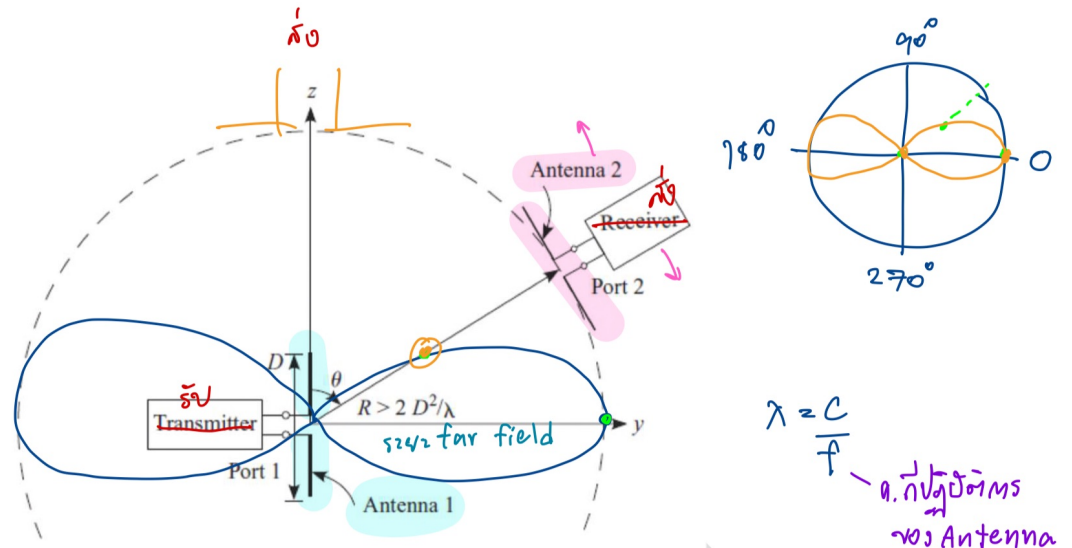
ถ้าเราทำการเปลี่ยนตำแหน่งของเครื่องส่งและเครื่องรับ สายอากาศตัวที่ 2 จะทำหน้าที่สร้างคลื่นระนาบที่มีความหนาแน่นกำลังงานคงที่ไปยังสายอากาศตัวที่ 1 ด้วยมุมตกกระทบ θ องศาต่าง ๆ ตามแนวการเคลื่อนที่ของสายอากาศตัวที่ 2 รอบ ๆ สายอากาศตัวที่ 1 ดังนั้นเมื่อนำค่ากำลังงานที่ได้รับโดยสายอากาศตัวที่ 1 ไปทำการพล็อตเทียบกับมุม θ องศาต่าง ๆ ที่สายอากาศตัวที่ 2 มีการเคลื่อนที่ไปรอบ ๆ สายอากาศตัวที่ 1 เมื่อรัศมี R คงที่ก็จะได้แบบรูปการแผ่กำลังงานของสายอากาศตัวที่ 1 เช่นเดียวกัน ดังนั้นแบบรูปการแผ่พลังงานจะไม่ขึ้นอยู่กับการตำแหน่งของเครื่องส่งและเครื่องรับ โดยแบบรูปการแผ่พลังงานที่พล็อตได้จะมีค่าเหมือนกัน จึงสามารถสรุปได้ว่าแบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศไม่ว่าจะอยู่ในโหมดส่งหรือโหมดรับจะให้ค่าเหมือนกัน

อย่างไรก็ตามในทางปฏิบัติของการวัดแบบรูปการแผ่พลังงาน สายอากาศตัวส่งและตัวรับจะถูกวางในตำแหน่งที่ห่างกันในย่านสนามระยะไกล สำหรับการวัดแบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศตัวที่ 1 จะไม่ใช้วิธีเคลื่อนสายอากาศตัวที่ 2 ไปรอบ ๆ สายอากาศตัวที่ 1 แต่จะใช้วิธีหมุนสายอากาศตัวที่ 1 รอบตัวเองและสายอากาศตัวที่สองวางอยู่กับที่ ซึ่งในทางปฏิบัติจะทำการต่อเครื่องรับเข้ากับสายอากาศตัวที่ 1 และเครื่องส่งต่อเข้ากับสายอากาศตัวที่ 2

ตัวหนึ่งอยู่ด้านบน, อีกตัวเคลื่อนที่
แนวรูปทรงแผ่นพลังงานจะเป็นของตัวที่ 1 เคลื่อนที่



รูปที่ 3.5 การวัดแบบรูปการแผ่พลังงาน



คำถามท้ายบทที่ 3

- ถ้า $\mathbf{H}_e = j\omega\epsilon\nabla \times \Pi_e$ เมื่อ Π_e คือศักย์เอิร์ตเซียนไฟฟ้า จงแสดงว่า
 - $\nabla^2 \Pi_e + k^2 \Pi_e = j \frac{1}{\omega\epsilon} \mathbf{J}$ (ข) $\mathbf{E}_e = k^2 \Pi_e + \nabla(\nabla \cdot \Pi_e)$
 - $\Pi_e = -j \frac{1}{\omega\mu\epsilon} \mathbf{A}$
- ถ้า $\mathbf{E}_h = -j\omega\mu\nabla \times \Pi_h$ เมื่อ Π_h คือศักย์เอิร์ตเซียนแม่เหล็ก จงแสดงว่า
 - $\nabla^2 \Pi_h + k^2 \Pi_h = j \frac{1}{\omega\mu} \mathbf{M}$ (ข) $\mathbf{H}_h = k^2 \Pi_h + \nabla(\nabla \cdot \Pi_h)$
 - $\Pi_h = -j \frac{1}{\omega\mu\epsilon} \mathbf{F}$
- จงแสดงขั้นตอนทางคณิตศาสตร์เพื่อหาที่มาของสมการ (3.40) และ (3.41)

Divergence

$$\text{Cartesian } \nabla \bullet \vec{D} = \frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$

$$\text{Cylindrical } \nabla \bullet \vec{D} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} (\rho D_\rho) + \frac{1}{\rho} \frac{\partial D_\phi}{\partial \phi} + \frac{\partial D_z}{\partial z}$$

$$\text{Spherical } \nabla \bullet \vec{D} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 D_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (D_\theta \sin \theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial D_\phi}{\partial \phi}$$

Gradient

$$\text{Cartesian } \nabla V = \frac{\partial V}{\partial x} \hat{a}_x + \frac{\partial V}{\partial y} \hat{a}_y + \frac{\partial V}{\partial z} \hat{a}_z$$

$$\text{Cylindrical } \nabla V = \frac{\partial V}{\partial \rho} \hat{a}_\rho + \frac{1}{\rho} \frac{\partial V}{\partial \phi} \hat{a}_\phi + \frac{\partial V}{\partial z} \hat{a}_z$$

$$\text{Spherical } \nabla V = \frac{\partial V}{\partial r} \hat{a}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \hat{a}_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial V}{\partial \phi} \hat{a}_\phi$$

Curl

$$\text{Cartesian } \nabla \times \vec{H} = \left(\frac{\partial H_z}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial z} \right) \hat{a}_x + \left(\frac{\partial H_x}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial x} \right) \hat{a}_y + \left(\frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} \right) \hat{a}_z$$

$$\text{Cylindrical } \nabla \times \vec{H} = \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial H_z}{\partial \phi} - \frac{\partial H_\phi}{\partial z} \right) \hat{a}_\rho + \left(\frac{\partial H_\rho}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial \rho} \right) \hat{a}_\phi + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial (\rho H_\phi)}{\partial \rho} - \frac{\partial H_\rho}{\partial \phi} \right) \hat{a}_z$$

$$\text{Spherical } \nabla \times \vec{H} = \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial (H_\phi \sin \theta)}{\partial \theta} - \frac{\partial H_\theta}{\partial \phi} \right) \hat{a}_r + \frac{1}{r} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial H_r}{\partial \phi} - \frac{\partial (r H_\phi)}{\partial r} \right) \hat{a}_\theta + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial (r H_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial H_r}{\partial \theta} \right) \hat{a}_\phi$$

ตัวอย่างที่ 4.1 ถ้า $P = 1000 - x^2 - y^2$ จงหา $\text{grad } P$

วิธีทำ

$$\text{grad } P = \left(\frac{\partial P}{\partial x} \right) \hat{a}_x + \left(\frac{\partial P}{\partial y} \right) \hat{a}_y + \left(\frac{\partial P}{\partial z} \right) \hat{a}_z$$

$$\frac{\partial P}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} (1000 - x^2 - y^2)$$

$$= -2x$$

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} (1000 - x^2 - y^2)$$

$$= -2y$$

$$\frac{\partial P}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z} (1000 - x^2 - y^2)$$

$$= 0$$

ดังนั้น

$$\text{grad } P = (-2x) \hat{a}_x + (-2y) \hat{a}_y + (0) \hat{a}_z$$

$$= -2x \hat{a}_x - 2y \hat{a}_y$$

ตอบ $-2x \hat{a}_x - 2y \hat{a}_y$

ตัวอย่างที่ 4.2 ถ้า $V_x = V_y = \frac{1}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}}$ จงหาค่าไดเวอร์เจนซ์ของ $\vec{V} = V_x \hat{a}_x + V_y \hat{a}_y$

วิธีทำ

$$\text{div } \vec{V} = \left(\frac{\partial V_x}{\partial x} \right) + \left(\frac{\partial V_y}{\partial y} \right) + \left(\frac{\partial V_z}{\partial z} \right)$$

$$\frac{\partial V_x}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}} \right)$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2)^{-\frac{1}{2}}$$

$$\frac{\partial V_x}{\partial x} = -\frac{1}{2} (x^2 + y^2)^{-\frac{3}{2}} \frac{\partial}{\partial x} (x^2 + y^2)$$

$$= -\frac{1}{2} (x^2 + y^2)^{-\frac{3}{2}} (2x)$$

$$= -\frac{x}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}}$$

ตัวอย่างที่ 4.3 ถ้า $V_x = V_y = \frac{1}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}}$ จงหาค่าเคิร์ลของ $\vec{V} = V_x \hat{a}_x + V_y \hat{a}_y$

วิธีทำ

$$\text{curl } \vec{V} = \begin{vmatrix} \hat{a}_x & \hat{a}_y & \hat{a}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ V_x & V_y & V_z \end{vmatrix}$$

เนื่องจาก

V_x และ V_y ไม่แปรตาม z ดังนั้น

$$\frac{\partial}{\partial z} = 0$$

และ

$V_z = 0$ ตามโจทย์กำหนด

$$\text{curl } \vec{V} = \begin{vmatrix} \hat{a}_x & \hat{a}_y & \hat{a}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ V_x & V_y & 0 \end{vmatrix}$$