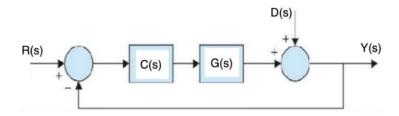
## Sistemas Realimentados

## EP2a - Erro em regime

## Nome de quem fez o exercício: Héber Lima Silva e Lucas Manfioletti

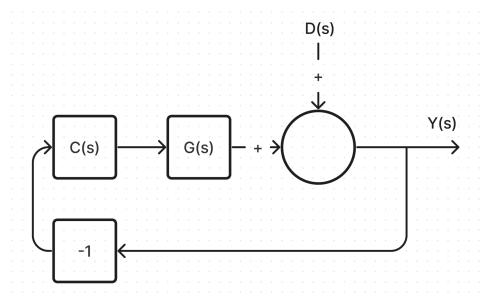
Seja o diagrama de blocos mostrado.

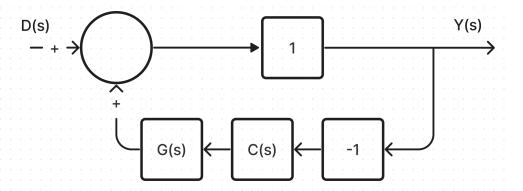


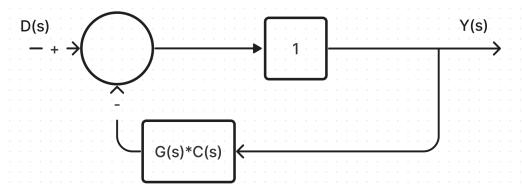
1) Obtenha  $\frac{Y(s)}{D(s)}$  a partir de equações do diagrama, considerando a entrada nula.

Solução:

Considerando a entra R(s) igual a zero, podemos obter  $\frac{Y(s)}{D(s)}$  pela propriedade da superposição uma vez que o sistema é linear, tendo o seguinte diagrama de bloco simplificado:







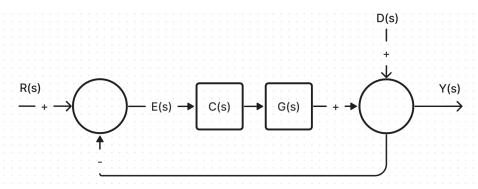
Pela propriedade de feedback, temos então que:

$$\frac{Y(s)}{D(s)} = \frac{1}{1 + G(s)C(s)}$$

2) Obtenha o erro em regime devido ao distúrbio D(s) na forma de degrau unitário com C(s) = K e

$$G(s) = \frac{1}{5s+1}.$$

Solução:



Para um distúrbio D(s) na forma de degrau unitário, e considerando a entrada R(s) igual a zero, temos o seguinte desenvolvimento:

$$E(s) = R(s) - Y(s) \tag{I}$$

$$R(s) = 0 (II)$$

$$Y(s) = E(s) \cdot (C(s) \cdot G(s)) + D(s) \tag{III}$$

$$E(s) = 0 - (E(s) \cdot (C(s) \cdot G(s)) + D(s))$$

$$E(s) \cdot (1 + C(s) \cdot G(s)) = -D(s)$$

$$E(s) = \frac{-D(s)}{1 + C(s) \cdot G(s)}$$
(IV)

Substituindo os valores de C(s) e G(s) na equação IV, e considerando o distúrbio D(s) um degrau unitário, temos:

$$E(s) = \frac{-1}{1 + K \cdot \frac{1}{5s+1}} \cdot \frac{1}{s}$$

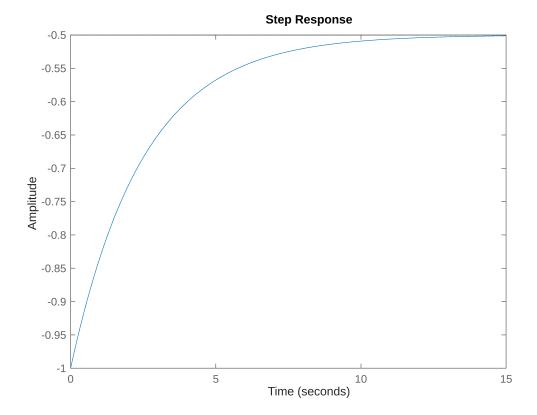
$$E(s) = -\frac{5s+1}{5s+(1+K)} \cdot \frac{1}{s}$$
 (V)

Aplicando o teorema do valor final:

$$e_{ss} = \lim_{s \to 0} sE(s) = -\frac{1}{1+K}$$
 (VI)

Portanto o erro em regime não é zero, mas se aproxima de zero a medida que aumentamos o ganho K.

```
k = 1; %% Escolher um k arbitrário
e = tf([-5 -1], [5 (1+k)]);
figure;
step(e);
```



3) Repita o item 2 com 
$$C(s) = K_1 + \frac{K_2}{s} e^{-G(s)} = \frac{1}{5s+1}$$
.

Solução:

Substituindo os valores de C(s) e G(s) na equação IV, e considerando o distúrbio D(s) um degrau unitário, temos um erro, para um entrada R(s) igual a zero:

$$E(s) = \frac{-1}{1 + \left(K_1 + \frac{K_2}{s}\right) \cdot \frac{1}{5s+1}} \cdot \frac{1}{s}$$

$$E\left(s\right) = \frac{-1s}{s + \left(sK_1 + K_2\right) \cdot \frac{1}{5s + 1}} \cdot \frac{1}{s}$$

$$E(s) = \frac{-1s(5s+1)}{s(5s+1) + (sK_1 + K_2)} \cdot \frac{1}{s}$$

$$E(s) = -\frac{5s^2 + s}{5s^2 + s(1 + K_1) + K_2} \cdot \frac{1}{s}$$
 (VII)

Aplicando o teorema do valor final:

$$e_{ss} = \lim_{s \to 0} sE(s) = -\frac{0}{K_2}$$
 (VIII)

Portanto o erro em regime é zero.

```
k1 = 1; %% Escolher um k1 arbitrário
k2 = 1; %% Escolher um k2 arbitrário

e = tf([-5 -1 0], [5 (1+k1) k2]);

figure;
step(e);
```

