```
A 6.1.1 Gg: P = r + X C V affiner Raum;
(a) Sei A, & A.
Zz: Ry ist affined UR von R =
A, # Ø und Ya, 6, c & A, c * [a-6] = A1.
" Sei A, affiner UR von A. Insbesondere, ist
Fly ein affiner Raum, d.h.
BSEVBUESUB(V): A= 5+U, sowie
S & A und U & X.
A * Ø, weil 5 * Ø E An.
Seien a,6, c e A.
U lässt sich als Exty | x, y & A, 3 darstellen und
3 x & U : c = 5 + x.
Weil a, b & A, und x & U, gilt x + [a-6] & U.
s + (x + [a-6]) & A1.
C UR VON U
" Weil A, # Ø, Is & A, 's & A.
Wähle U = {x - y | x, y e A, 3.
Zz: 37 = 5 + U:
" 5" Sei a E An, so gilt
a = 5 + (a - 5) E 5 + U.
       EU, weil a, 5 E FLA
"2" Sei a E s + U , also Ix, y & FL '
a = 5 + (x + y) & 5 + [x - y] & A1.
```

```
Sei nun u e U, so gilt s + v & A, & A.
Weil s & A, Bz & X 's = r + z, also
+ z + u & A. Daher z + u & X und somit
auch U E X.
U ist tatsachlich ein Unterraum, weil wenn a, 6 € U,
dann 3 xx, xz, yx, yz & Fl, sodass Yc & K'
a+6c = (x, + c(xz - yz)) - yz, weil x, + [xz - yz]
€ 92.
Alternativ, sight man UEX dadurch, dass R, E A =>
{x-y|x,y ∈ A,3 ⊆ {x-y|x,y ∈ R3.
(6) R, Rz seien affine UR von R.
Zz: A, 11 Az =>
( Y g, & A, Igz & R2 g, llg2 ) V
(∀gz ⊆ Az ∃g1 ⊆ A1 'g2 ||g1).
" Es seien An = sat Un und Az = sz + Uz,
also U, E Uz V Uz E U, (oBdA.).
Sei g, E Fl, eine Gerade, also g, = 1, + [u, - v,].
Daher Univer EUz, also Igz = 12 [Un Va] & Hz:
gall 92.
" Seien non va, va E Va und ga = (1 toa-va].
oBdA. gelte 6603, 3g2 = 12 + [Uz-V2] = R2:
Uz, Vz & Uz.
Weil dim gr = 1 = dim qz, folgt [u, -v, ] & [uz - vz]
=> [U1-V2] = [U2-V2], also U1-V1 E [U2-V2] = Uz
Somit gilt Univa & Uz.
```

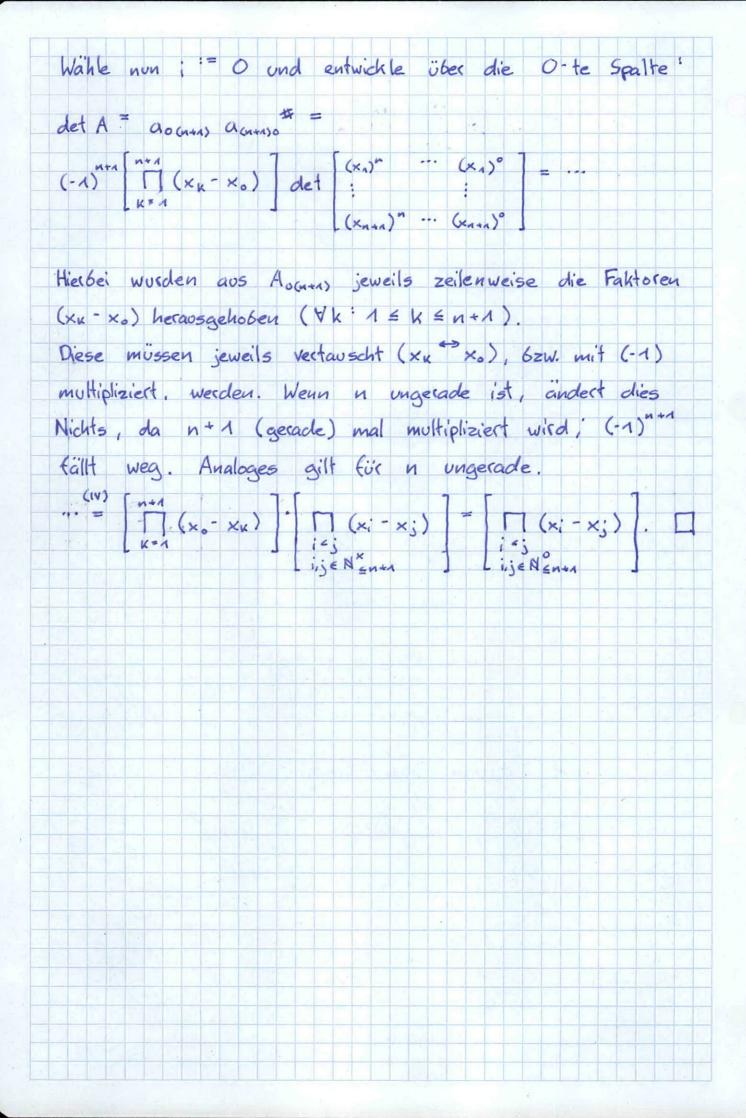
A 7.2. X (1) det ((0g) = det (det g Stimmt, laut Multiplikationssatz. (2) det (1 a) = r det a Stimmt nicht, weil a aus jeder Zeile/Spalte der Mavica zu a herausgezogen wird ' det (r g) = r det q. Gegen beispiel $\det\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = 4 = 2^2 \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$ (3) det (f + g) = det f + det g Stimmt nicht. Betrachte Gegenbeispiel aus (2), mit det En anstatt 2° und " + " statt ".". (4) det f = det (B*, f(B)) Stimmt, weil laut Definition von det f. gilt $\det \left\{ \begin{array}{c|c} [\Delta \circ \xi^{(m)}](B) & \Delta(\xi^{(m)}(B)) & \Delta(B) & \Delta(B) \end{array} \right.$ $\det \left\{ \begin{array}{c|c} \Delta(B) & \Delta(B) & \Delta(B) & \Delta(B) \end{array} \right.$ (5) deff = det(B*, f(c)) Stimmt nicht, weil det (= det (B*, f(c)) = det (B*, c) det (c*, f(c)) det t und i.A. det (B*, C) = En.

Gegenbeispiel B = Ez, C = 2B, und f = idy, dann 1 = det idv = det (E2*, id(2E2)) = det (20) = 4. (6) det (= det (C*, f(C)) Stimmt, wegen (4). (7) (=0 = detf=0 " > Stimmt, weil die Nullmatrix nicht in GLn (K) enthalten ist, also det (= 0. " Stimmt nicht, weil es auch singulate Matrizen gibt, die nicht die Nullmatrix sind. (8) { ist injektiv = det f = 0 Stimmt, weil f injektiv => f bijektiv => deff = 0. (9) { ist sociely to det (= 0 Stimms, and wild analog to (8) beginndet.

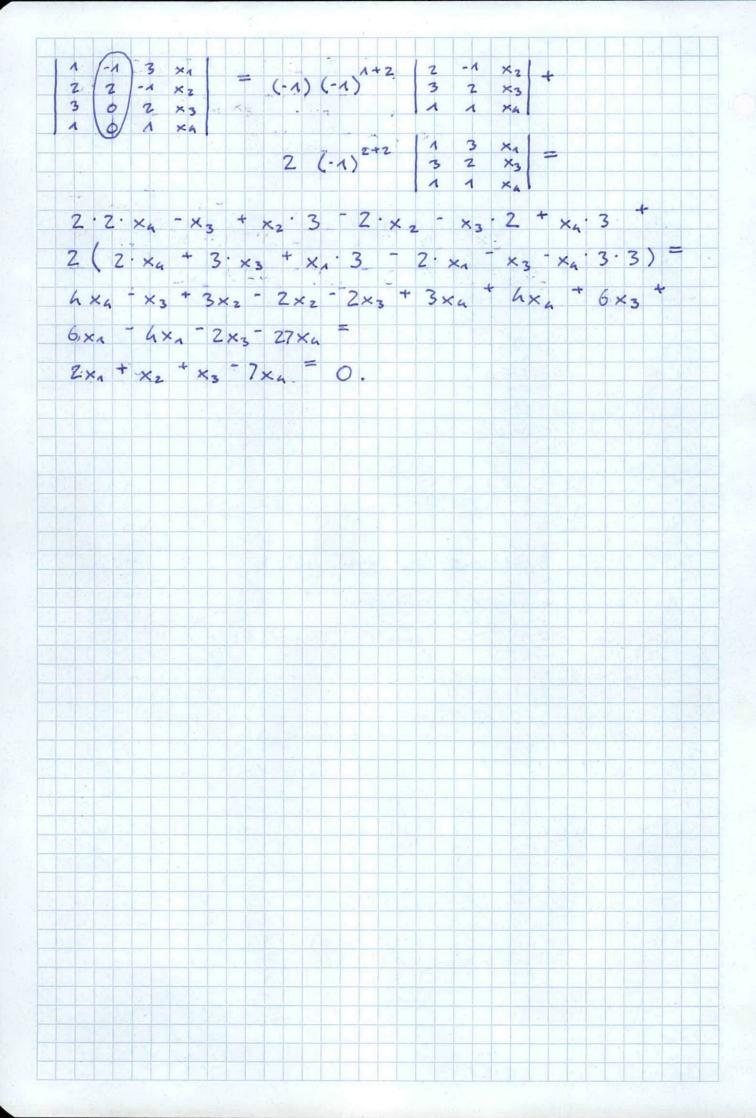
```
A 7.3.6 4: GLn(K) - GLn(K)
(a) QA: X > AXA-1 ist homomorph (A & aln(K)):
QA(XY) = AXYA-1 = AXA-1 AYA-1 = QA(X)QA(Y).
Ker QA = {En3 :
(A (En) = A En A-1 = En;
Sei X & GLn (K) \ { En }, dann
QA(X) = (AX)A" = En, weil Inversen eindeutig sind.
         # A
(8) eq: X > Y (det X) En ist homomorph (Y : K > K*
homomorph):
(XY) = Y(det(XY))En = Y(det X det Y) En =
Y (det X) Y (det Y) En = Y (det X) En Y (det Y) En =
φ(X)φ(Y).
i. A. Ker & 2 SLn(K), 6zw. EXE GLn(K) det X E Ker 43:
Sei X & SLn(K), dann
(X) = 4 (det X) En = 4(1) En = 1. En = En.
Sei nun X E GLn (K) \ SLn (K), dann
4 (X) = 4 (det X) En = ?
        i.A. # 1, außer det X E Kex 4
```

A 7.4.2 1A Sei n = 0, so gilt M (x; -x;) = 1 = (x0) = det V(x0) ije Nan IV: M (x: -x;) = det V (x, ..., x, x). injENENTA Wir wenden Spaltenumformungen an und subtrahieren (links nach rechts) ein Vielfaches der jeweils rechten Spalte von der linken. Die Determinante bleibt dabei unverändert. $V_{N+1} = \begin{bmatrix} (x_0)^{N+1} & \cdots & (x_{N+1})^{\circ} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (x_{N+1})^{N+1} & \cdots & (x_{N+1})^{\circ} \end{bmatrix}$ (x_A)^{n+A} - (x_A)ⁿ ×_o ··· (x_A)^A - (x_A)^o ×_o 1 = (xn+1) x+1 - (xn+1) x0 ... (xn+1) - (xn+1) x0 1 (x_A)ⁿ (x_A - x_O) ... (x_A)ⁿ (x_A - x_O) 1 =: A. (xn+1)" (xn+1 - x0) ... (xn+1)" (x1 - x0) 1 Nun gilt aber laut dem Entwicklungssatz, dass Vi,j & N = n+1 det A = \(\sum_{k=0}^{n+1} \alpha_{ik} \alpha_{ki} = \sum_{k=0}^{n+1} a_{ik} = \sum_{ki}^{n+1} a_ axi = det Aix = (-1) + det Aix, wobei [aso o a a (non) o] und Aix = [A3 A4] Aik " 0 ... 1 ... 0 = K-te Zeile

A3 : A4 0 (44)(44) (a(+1)0 ite Spatte



```
A 7.4.8
(a) Zz: a*: V > K: x > D(a, ..., and, x) und
U := [a,..., an-1] = Ker a.
a* & L(V, K), last Definition und dec Determinanten
Form Axiome (i) und (ii).
Sei x e U, so ist {a,..., an-1, x } l.a. und
Δ (a, ..., an-1, x) = 0, laut Axiom (iii), 6zw. Satz 7.2.12.
Also ist x & Ker a".
(6) Zz: U Hyperebene von V = U = Kera*.
" > " Zz: U 2 Ker a".
Sei x & Ker a*
Weil U eine Hyperebene ist, moss dim U = n-1. Also.
ist (an,..., ann) eine Basis von U.
Ware nun x & U, so ware \( \( \alpha_1, ..., \alpha_{n-1}, \times \) + O,
da ja {a,..., an, x} L.U.
" Zz: Kera* + V, d.h. ]x & V \ kera*.
Nun, Keca = U = [an,..., an-1, aber dim V = n > n 1.
(c) (x) Sei H = (z), (-1) eine Hyperebene,
 so bilden wir eine Linearform
a^*: V \rightarrow X: \times \rightarrow \Delta(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, \times), \text{ wobeing } A
 Ker a* = H.
```



A 7.5.1										
(A 3.5.3 \(\pi\)) A =	0	-1 1 0 -2	0 -3 0 -1	2 .						
Wix besechnen die	. Ko	fakto	slen							
ans# = (-1)1+3	-1 1 -2	-3 -1	1 2 1	=						
(-1)(-3) + (-1) -	(-2)	(-3)	- (-1)2	(-1)					
= 3 - 1 - 6 - 2 =	- 6	,								
$a_{23}^{\#} = (-1)^{2+3}$										
7 [(-3) - (-3) -										
$\alpha_{33}^{4} = (-1)^{3+3}$	0	-1 1 -2	1 2 1	=						
1 + (-2) -1 -										
a43 = (-1)4+3				=						
[(-1) + (-1)(-3) -[-1+3-6]=] =						
Wir entwickeln 06	es a	die	3.	Zeile	und					
det A = a 31 a 3								# =	-	2.
Laut Satz 7.5. Z 3. Spalte von A	60	kom	mer	ı wic	du	ch		Α,	di	e

