

7.1. Sei  $G \subset \mathbb{R}^d$  Gebiet,  $f \in C^1(G; \mathbb{R}^d)$ . Sei  $y \in C^1(\mathbb{R}; \mathbb{R}^d)$  eine Lösung der autonomen ODE  $y' = f(y)$  mit  $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = y_\infty \in G$ . Zeigen Sie:  $y_\infty$  ist eine Ruhelage der ODE.

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{y(t+h) - y(t)}{h} \stackrel{!}{=} \lim_{h \rightarrow 0} \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{y(t+h) - y(t)}{h} ; \quad U_\varepsilon := \{x \in \mathbb{R} : |x| < \varepsilon\} ; \quad \varepsilon \in \mathbb{R}^+$$

•) Für beliebiger  $t \in \mathbb{R}$  ist  $U_\varepsilon \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}^d : h \mapsto \frac{y(t+h) - y(t)}{h}$  beschränkt, weil  $y \in C^1(\mathbb{R}; \mathbb{R}^d)$

•) Gleichmäßig in  $h$  ist  $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{y(t+h) - y(t)}{h} = 0$ , denn

$\forall \varepsilon \in \mathbb{R}^+ \quad \forall h \in \overline{U_\varepsilon} : \exists s_h \in \mathbb{R} : \forall t \geq s : \left| \frac{y(t+h) - y(t)}{h} \right| < \varepsilon$  und  $\overline{U_\varepsilon}$  ist kompakt, also gilt die Konvergenz

auch gleichmäßig  $\exists s := \max \{s_h \mid h \in \overline{U_\varepsilon}\} : \forall h \in U_\varepsilon : \forall t \geq s : \left| \frac{y(t+h) - y(t)}{h} \right| < \varepsilon$

•) Für alle  $t \in \mathbb{R}$  existiert  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{y(t+h) - y(t)}{h}$ , weil  $y \in C^1(\mathbb{R}; \mathbb{R}^d)$

Nach Kaltenböck Lemma 8.7.1. gilt also

$$\lim_{t \rightarrow \infty} y'(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{y(t+h) - y(t)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{y(t+h) - y(t)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{y_\infty - y_\infty}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} 0 = 0$$

Also:

$$f(y_\infty) = f\left(\lim_{t \rightarrow \infty} y(t)\right) = \lim_{t \rightarrow \infty} f(y(t)) = \lim_{t \rightarrow \infty} y'(t) = 0$$

## 7.2. Betrachten Sie das System

$$\begin{aligned}x' &= -x(x-a)(x-b) - y \\ y' &= \sigma x - \gamma y\end{aligned}$$

wobei  $0 < a < b$  und  $\sigma, \gamma > 0$ .

- Bestimmen Sie die Ruhelagen des Systems. Skizzieren Sie das Phasenportrait, d.h. deuten Sie durch Pfeile das Richtungsfeld (das ist das Vektoreld  $\mathbf{f}(\mathbf{y})$  der autonomen ODE  $\mathbf{y}' = \mathbf{f}(\mathbf{y})$ ) an.
- Ist die Ruhelage  $(0,0)$  asymptotisch stabil?
- Geben Sie die Differentialgleichung an, die von der Ableitung der Lösung nach  $\sigma$  erfüllt wird.

$$f(x, y) = (-x(x-a)(x-b) - y, \sigma x - \gamma y)$$

$$a) f(x, y) = 0 \Leftrightarrow -x(x-a)(x-b) - y = 0 \wedge \sigma x - \gamma y = 0 \Leftrightarrow$$

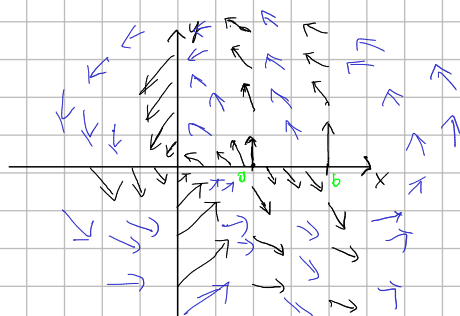
$$\Leftrightarrow -x(x-a)(x-b) - y = 0 \wedge y = \frac{\sigma}{\gamma} x \Leftrightarrow -x(x-a)(x-b) - \frac{\sigma}{\gamma} x = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow x \left( \frac{\sigma}{\gamma} + (x-a)(x-b) \right) = 0 \Leftrightarrow x = 0 \vee \frac{\sigma}{\gamma} + x^2 - x(a+b) + ab = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow x = 0 \vee x = \frac{a+b \pm \sqrt{(a+b)^2 - 4\frac{\sigma}{\gamma} - 4ab}}{2} \Leftrightarrow x = 0 \vee x = \frac{a+b}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{(a-b)^2 - 4\frac{\sigma}{\gamma}}$$

$$\text{Ruhelagen: } 1) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad 2) \left( \frac{a+b}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{(a-b)^2 - 4\frac{\sigma}{\gamma}}, \frac{\sigma}{\gamma} \left( \frac{a+b}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{(a-b)^2 - 4\frac{\sigma}{\gamma}} \right) \right)^T$$

$$3) \left( \frac{a+b}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{(a-b)^2 - 4\frac{\sigma}{\gamma}}, \frac{\sigma}{\gamma} \left( \frac{a+b}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{(a-b)^2 - 4\frac{\sigma}{\gamma}} \right) \right)^T$$



b)

$$Df(x, y) = \begin{pmatrix} -(x-a)(x-b) - x(x-b) - x(x-a) & -1 \\ \sigma & -\gamma \end{pmatrix} \Rightarrow Df(0,0) = \begin{pmatrix} -ab & -1 \\ \sigma & -\gamma \end{pmatrix}$$

$$\det \begin{pmatrix} -ab - \lambda & -1 \\ \sigma & -\gamma - \lambda \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow (-ab - \lambda)(-\gamma - \lambda) + \sigma = \lambda^2 + 2\lambda(\gamma + ab) + \gamma ab + \sigma$$

$$\Leftrightarrow \lambda = \frac{-\gamma - ab \pm \sqrt{(\gamma + ab)^2 - 4\gamma ab - 4\sigma}}{2} = \frac{-\gamma - ab \pm \sqrt{(\gamma - ab)^2 - 4\sigma}}{2}$$

Fall 1: „ $(\gamma - ab)^2 - 4\sigma \leq 0$ “ dann ist  $\operatorname{Re}(\lambda) = \frac{-\gamma - ab}{2} < 0$  nach Satz 5.8 ist  $(0,0)$  asymptotisch stabil

Fall 2: „ $(\gamma - ab)^2 - 4\sigma > 0$ “ dann ist  $(\gamma - ab)^2 - 4\sigma < (\gamma - ab)^2 \Leftrightarrow 4\sigma > 0$

$$\text{und daher } \operatorname{Re}(\lambda) \leq \frac{-\gamma - ab}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{(\gamma - ab)^2 - 4\sigma} < \frac{-\gamma - ab}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{(\gamma - ab)^2} =$$

$$= \frac{-\gamma - ab}{2} + \frac{\gamma - ab}{2} = -ab < 0 \text{ nach Satz 5.8 ist } (0,0) \text{ asymptotisch stabil}$$

Insgesamt also ja,  $(0,0)$  ist asymptotisch stabil.

$$2) \quad \tilde{f}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2: (x, y, \sigma)^T \mapsto (-x(x-a)(x-b)-y, \sigma x - r y)^T \in C^1(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$$

$$\text{Sei } y_{t_0, y_0, \sigma} \in C^1 \text{ Lösung von } \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = f(t, y, \sigma) \text{ mit } \begin{pmatrix} x(t_0) \\ y(t_0) \end{pmatrix} = y_0$$

Dann gilt nach Satz 4.6 (kur. Übung 4.7)

$$\partial_\sigma \partial_t y_{t_0, y_0, \sigma}(t) = \partial_\sigma \tilde{f}(y_{t_0, y_0, \sigma}(t), \sigma) \wedge \partial_\sigma y_{t_0, y_0, \sigma}(t_0) = \partial_\sigma y_0 = 0$$

$$\Rightarrow \partial_t (\partial_\sigma y_{t_0, y_0, \sigma})(t) = \partial_y \tilde{f}(y_{t_0, y_0, \sigma}(t), \sigma) (\partial_\sigma y_{t_0, y_0, \sigma})(t) + \partial_\sigma \tilde{f}(y_{t_0, y_0, \sigma}(t), \sigma) \wedge \partial_\sigma y_{t_0, y_0, \sigma}(t_0) = 0$$

$$\text{also erfüllt } \partial_\sigma y_{t_0, y_0, \sigma} \text{ die DGL } v' = \partial_y \tilde{f}(y_{t_0, y_0, \sigma}(t), \sigma) v(t) + \partial_\sigma \tilde{f}(y_{t_0, y_0, \sigma}(t), \sigma)$$

$$\partial_y \tilde{f}(x, y, \sigma) = \begin{pmatrix} -(x-a)(x-b) - x(x-b) - x(x-a) & -1 \\ \sigma & r \end{pmatrix} \text{ mit } \partial_\sigma \tilde{f}(x, y, \sigma) = \begin{pmatrix} 0 \\ x \end{pmatrix}$$

$$\text{also } \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -(x_{t_0, y_0}(t)-a)(x_{t_0, y_0}(t)-b) - x_{t_0, y_0}(t)(x_{t_0, y_0}(t)-b) - x_{t_0, y_0}(t)(x_{t_0, y_0}(t)-a) & -1 \\ \sigma & r \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ x \end{pmatrix}$$

### 7.3. Versuchen Sie, die Lösung des AWP

$$y'' + y + \varepsilon y^3 = 0, \quad y(0) = 1, \quad y'(0) = 0$$

für kleine  $\varepsilon$  anzunähern. Bestimmen Sie hierzu Funktionen  $t \mapsto y_0(t)$  und  $t \mapsto y_1(t)$ , so daß  $y(t) = y_0(t) + \varepsilon y_1(t) + O(\varepsilon^2)$  ist.

•)  $y_0'' + y_0 = 0$  ; char Poly:  $\chi(\lambda) = \lambda^2 + 1$  und  $\chi(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \lambda(\lambda+1) = 0 \Leftrightarrow \lambda = 0 \vee \lambda = -1$

also ist  $y_0(t) = c_1 + c_2 \exp(-t)$

Beispiel 4.8

$$y_0'(0) = 0 \Leftrightarrow -c_2 = 0 \Leftrightarrow c_2 = 0$$

$$y_0(0) = 1 \Leftrightarrow c_1 = 1$$

wir erhalten:  $y_0 = 1$

•)  $y_1'' = -y_0^3 = -1 \Rightarrow y_1 = \frac{1}{2}t^2 + c_1 t + c_2$

$$y_1(0) = 1 \Leftrightarrow c_2 = 1$$

$$y_1'(0) = 0 \Leftrightarrow c_1 = 0$$

wir erhalten  $y_1 = \frac{1}{2}t^2 + 1$

$$\text{Also: } y = 1 + \varepsilon \left( \frac{1}{2}t^2 + 1 \right) + O(\varepsilon^2)$$

#### 7.4. Betrachten Sie das System

$$\begin{aligned}x' &= y \\y' &= x^2 + x\end{aligned}$$

Zeigen Sie, daß  $h(x, y) := y^2 - x^2 - \frac{2}{3}x^3$  eine Erhaltungsgröße ist. Benutzen Sie diese Information, um das Phaseportrait zu skizzieren. Was können Sie über die Stabilität der beiden Ruhelagen sagen?

$$h' = 2yy' - 2xx' - 2x^2x' = 2y(x^2+x) - 2xy - 2x^2y = 0$$

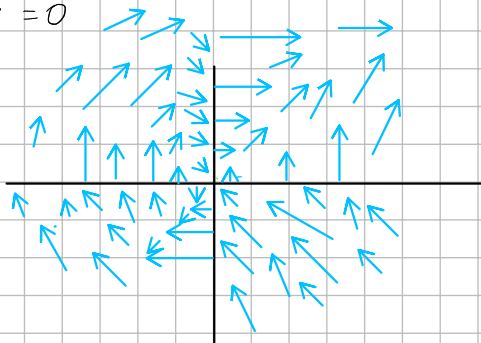
$h$  ist also Erhaltungsgröße

Ruhelagen:

$$y=0 \wedge x^2+x=0 \Leftrightarrow y=0 \wedge x(x+1)=0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow y=0 \wedge (x=0 \vee x=-1) \text{ also}$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ und } \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$



$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2: (x, y)^T \mapsto (y, x^2+x)$$

$$Df(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2x+1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(i): Df(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(ii): Df(-1, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(i): \lambda^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \pm 1$$

Nach Satz 5.8 ist die Ruhelage (0) also instabil

$$(ii): \lambda^2 + 1 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \pm i$$

Nach Satz 5.8 keine Aussage

sondern eine Aussage machen!

7.5. Eine (skalare) ODE der Form

$$p(t, y)y' + q(t, y) = 0 \quad (1)$$

heißt *exakt*, falls es eine Funktion  $F$  gibt, so daß

$$\frac{\partial}{\partial y} F(t, y) = p(t, y), \quad \frac{\partial}{\partial t} F(t, y) = q(t, y).$$

a) Zeigen Sie: Falls  $p(t_0, y_0) \neq 0$ , dann kann das AWP

$$p(t, y)y' + q(t, y) = 0, \quad y(t_0) = y_0$$

für eine exakte ODE durch Lösen der impliziten Gleichung  $F(t, y(t)) = c$  für geeignetes  $c$  gelöst werden.

b) Lösen Sie das AWP

$$(4bt y + 3t + 5)y' + 3t^2 + 8at + 2by^2 + 3y = 0, \quad y(t_0) = y_0.$$

$$a) \quad 0 = \frac{\partial}{\partial t} c = \frac{\partial}{\partial t} F(t, y(t)) = \frac{\partial}{\partial t} F(t, y(t)) + \frac{\partial}{\partial y} F(t, y(t)) y'(t) = p(t, y(t)) y'(t) + q(t, y(t))$$

mit  $c = F(t_0, y_0)$  ist  $F(t, y(t)) = F(t_0, y_0)$  und wegen der lokalen Injektivität  
obwohl  $p(t_0, y_0) \neq 0$  ist  $y(t_0) = y_0$  *wackelig!*

$$b) \quad F(t, y) := 2bt y^2 + 3ty + 5y + 4at^2 + t^3$$

$$\frac{\partial}{\partial y} F(t, y) = 4bt y + 3t + 5 \quad \text{und} \quad \frac{\partial}{\partial t} F(t, y) = 2by^2 + 3y + 8at + 3t^2$$

$$F(t, y) = c \Leftrightarrow 2bt y^2 + 3ty + 5y + 4at^2 + t^3 = c \Leftrightarrow (2bt) y^2 + (3t+5)y + (4at^2 + t^3 - c) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow y(t) = \frac{-3t-5 \pm \sqrt{(3t+5)^2 - 8bt(4at^2 + t^3 - c)}}{4bt}$$

7.6. Wir sagen, daß für eine ODEs der Form (1) die Funktion  $\mu$  ein *integrierender Faktor* ist, falls die (äquivalente) ODE

$$\mu(t, y)p(t, y)y' + \mu(t, y)q(t, y) = 0$$

exakt ist. Lösen Sie die ODE

$$ty' + 3t - 2y = 0$$

indem Sie einen integrierenden Faktor der Form  $\mu(t, y) = \mu(t)$  suchen.

*Bemerkung:* auf der Vorlesungshomepage gibt es ein Extrablatt zum Üben (freiwillig!) mit einer Liste von exakten ODEs und ODEs, die mithilfe eines integrierenden Faktors gelöst werden können (samt Lösungen).

$$F(t, y) := yt^{-2} - 3t^{-1}$$

$$\mu(t) := t^{-3}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} F(t, y) = t^{-2} = t^{-3} t$$

$$\frac{\partial}{\partial t} F(t, y) = -2yt^{-3} + 3t^{-2} = t^{-3} (3t - 2y)$$

$$F(t, y) = c \Leftrightarrow yt^{-2} - 3t^{-1} = c \Leftrightarrow yt^{-2} = c + 3t^{-1} \Leftrightarrow y(t) = t^2(c + 3t^{-1}) = ct^2 + 3t$$

$$y'(t) = 2ct + 3 = t^{-1}(-3t + 2(ct^2 + 3t)) = t^{-1}(-3t + 2y) \Leftrightarrow ty' + 3t - 2y = 0$$

7.7. Betrachten Sie das skalare autonome System  $y' = f(y)$  (mit  $f \in C^1$ ), welches die Ruhelage  $y_0$  habe. Zeigen Sie:

- a) Falls es  $\delta > 0$  gibt, so daß  $f(y) < 0$  für  $y \in (y_0, y_0 + \delta)$  und  $f(y) > 0$  für  $y \in (y_0 - \delta, y_0)$ , dann ist  $y \equiv y_0$  asymptotisch stabil.  
 b) Falls es  $\delta > 0$  gibt, so daß  $f(y) > 0$  für  $y \in (y_0, y_0 + \delta)$  und  $f(y) < 0$  für  $y \in (y_0 - \delta, y_0)$ , dann ist  $y \equiv y_0$  instabil.

a) Wähle  $\varepsilon \in \mathbb{R}^+$  bel. und  $\delta := \min\{\frac{\varepsilon}{2}, \delta\}$

$\tilde{y}_0 \in B_\delta(y_0) := \{x \in \mathbb{R} : |x - y_0| < \delta\}$  bel.

o.B.d.A.  $\tilde{y}_0 > y_0$

Sei nun  $y := y_{t_0, \tilde{y}_0}$  Lsg. von  $y' = f(y)$ ,  $y(t_0) = \tilde{y}_0$

Da sich Lösungen der AWP's nicht schneiden (Kon. 2.10), ist  $y_{t_0, \tilde{y}_0} > y_0$

Ang.  $\exists r, s \in [t_0, \infty[ : r < s \wedge y(r) \leq y(s)$

Nach dem Mittelwertsatz (vgl. Kaltenbacher Satz 7.2.6) gibt es dann  $\xi \in ]r, s[ :$

$0 \geq \frac{y(s) - y(r)}{s - r} = y'(\xi) = f(y(\xi))$  Nun können wir  $\eta := \min\{\xi \in ]t_0, \infty[ : f(y(\xi)) \geq 0\}$  betrachten

Also:  $\forall t \in ]t_0, \eta[ : f(y(t)) = y'(t) < 0$ , also ist  $y$  dort monoton fallend, daraus folgt, dass

$y_0 < y(\eta) < y(t_0) < y_0 + \delta$  also  $0 \leq f(y(\eta)) < 0$   $\nabla$

Wir erhalten, dass  $y$  auf  $[t_0, \infty[$  strikt monoton fallend ist.

Wegen  $y_0 < y < y_0 + \delta$  kann es keinen „blow up“ geben und  $y$  kann auch nicht an den Rand

des Definitionsbereichs laufen, also existiert die Lösung  $y$  für alle Zeiten  $t \in [t_0, \infty[$  und es gilt

für bel.  $t \in [t_0, \infty[ :$

$$|y(t) - y_0| \leq |y(t) - y(t_0)| + |y(t_0) - y_0| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

Die Ruhelage  $y_0$  ist also stabil

Ang.  $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = z > y_0$ . Da  $y$  strikt monoton fallend ist gilt

$$0 = \lim_{t \rightarrow \infty} y'(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} f(y(t)) = f(z) < 0 \nabla$$

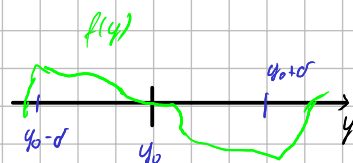
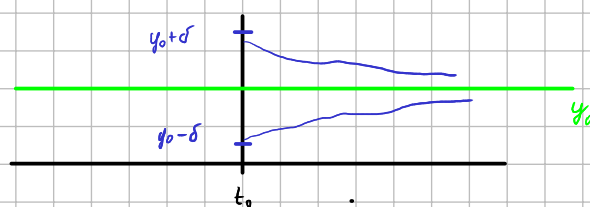
also gilt  $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = y_0$  und daher ist  $y_0$  attraktiv, also sogar asymptotisch stabil.

b) Wie in (a) zeigt man, dass  $y$  strikt monoton steigend ist.

Ang.  $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = z < y_0 - \delta$

$$\text{dann ist } 0 = \lim_{t \rightarrow \infty} y'(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} f(y(t)) = f(z) > 0 \nabla$$

Also ist  $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) > y_0 + \delta$



$f \in C$  nicht?