Analysis 3 - Übung

11. UE am 13.01.2020

Richard Weiss

Florian Schager Paul Winkler Christian Sallinger Christian Göth Fabian Zehetgruber

Aufgabe 89. Bis zu welcher Ordnung sind die Funktionen $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$

$$f(x) = |x|, \quad f(x) = \begin{cases} 0 & x \le 0, \\ x^2 & 0 < x < 1, \\ ax - 1 & x \ge 1, \end{cases}$$

 $a \in \mathbb{R}$ schwach differenzierbar? Berechnen Sie die schwachen Ableitungen.

Zeigen Sie: Für $u(\mathbf{x}) = \log |\mathbf{x}|$ und $\nu_i(\mathbf{x}) = \frac{x_i}{|\mathbf{x}|^2}$ ist ν_i die schwache Ableitung $D^i u$ in \mathbb{R}^n .

Lösung. Trivial!

Aufgabe 90. Sind $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ und $u, v \in W^{1,2}(\Omega)$, so ist $uv \in W^{1,1}(\Omega)$ mit $D_i(uv) = D_iuv + uD_iv$

Lösung. Durch die Hölder-Ungleichung und $u, v \in L^2(\Omega)$, erhält man unmittelbar, dass $||uv||_1 \le ||u||_2 ||v||_2 < \infty$, also $uv \in L^1(\Omega)$.

Laut Blümlinger Satz 6.2.8 bzw. Meyers, Serrin, liegt der Unterraum $W^{m,p}(\Omega) \cap C^{\infty}(\Omega)$, für $1 \leq p < \infty$ und Ω offen in \mathbb{R}^n , dicht in $W^{m,p}(\Omega)$. u,v lassen sich also durch glatte Funktionen, in der Sobolevnorm $\|\cdot\|_{m,p}$, approximieren.

$$\begin{split} \|f\|_{m,p,\Omega} &= \|f\|_{m,p} = \left(\sum_{|\alpha| \leq m} \|D^{\alpha}f\|_p^p\right)^{\frac{1}{p}} \text{ für } 1 \leq p < \infty, \\ \|f\|_{m,\infty} &= \max_{|\alpha| \leq m} \|D^{\alpha}f\|_{\infty} \end{split}$$

$$\exists (u_k), (v_k) \in C^{\infty}(\Omega) : \lim_{k \to \infty} u_k = u, \lim_{k \to \infty} v_k = v$$

Eine, zur Sobolevnorm $\|\cdot\|_{m,p}$, äquivalente Norm $\|\cdot\|_{m,p}^{\sim}$, ist, laut Blümlinger Korollar 6.2.2, gegeben durch

$$||f||_{m,p}^{\sim} := \sum_{|\alpha| \le m} ||D^{\alpha} f||_{p}.$$

Weil $(u_k), (v_k)$ bezüglich der Sobolevnorm $\|\cdot\|_{1,2}$ konvergieren, folgt mit der Hölder-Ungleichung auch, dass

$$\begin{split} \|D_{i}u_{k}v_{k} - D_{i}uv\|_{1} &\leq \|D_{i}u_{k}v_{k} - D_{i}u_{k}v\|_{1} + \|D_{i}u_{k}v - D_{i}uv\|_{1} \\ &\leq \|D_{i}u_{k}(v_{k} - v)\|_{1} + \|(D_{i}u_{k} - D_{i}u)v\|_{1} \\ &\leq \|D_{i}u_{k}\|_{2} \|v_{k} - v\|_{2} + \|v\|_{2} \|D_{i}u_{k} - D_{i}u\|_{2} \xrightarrow{k \to \infty} 0. \end{split}$$

Analog erhält man auch

$$\|u_k D_i v_k - u D_i v\|_1 \xrightarrow{k \to \infty} 0, \ \|u_k v_k - u v\|_1 \xrightarrow{k \to \infty} 0.$$

Laut Kusolitsch Satz 13.25 gilt: Ist $(\Omega, \mathfrak{S}, \mu)$ ein Maßraum und $1 \leq p < \infty$, so konvergiert eine Folge (f_n) aus \mathcal{L}_p genau dann im p-ten Mittel, wenn (f_n) im Maß gegen ein $f \in \mathcal{L}_p$ konvergiert und gilt $\lim_n \|f_n\|_p = \|f\|_p$.

$$||f - f_n||_p \xrightarrow{n \to \infty} 0 \Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 : \lim_{n \to \infty} \mu(|f - f_n| > \epsilon) = 0, \lim_{n \to \infty} ||f_n||_p = ||f||_p$$

Daher sind die folgenden Grenzwertvertauschungen gerechtfertigt. Nachdem, wegen der Produktregel, $D_i(u_k v_k) = D_i u_k v_k + u_k D_i v_k$ durchaus gilt, erhält man also

$$-\int uv D_i \phi \, d\lambda^n = \lim_{k \to \infty} -\int u_k v_k D_i \phi \, d\lambda^n$$

$$= \lim_{k \to \infty} \int D_i (u_k v_k) \, d\lambda^n$$

$$= \lim_{k \to \infty} \left(\int D_i u_k v_k \phi \, d\lambda^n + \int u_k D_i v_k \phi \, d\lambda^n \right)$$

$$= \int D_i uv \phi \, d\lambda^n + \int u D_i v \phi \, d\lambda^n$$

$$= \int (D_i uv + u D_i v) \phi \, d\lambda^n.$$

 $L\ddot{o}sung$. Um zu zeigen, dass $uv\in L^1(\Omega)$ ist benötigt man nur einmal die Ungleichung von Hölder (siehe Kusolitsch Satz 13.4) um

$$||uv||_1 \le ||u||_2 ||v||_2 < \infty$$

einzusehen.

Für den zweiten Teil wollen wir zuerst den Fall betrachten, dass $u \in W^{1,2}(\Omega)$ und $v \in W^{1,2}\Omega \cap C^{\infty}(\Omega)$. Wählen wir eine beliebige Testfunktion $\Phi \in C_c^{\infty}(\Omega)$ so gilt auch $v\Phi \in C_c^{\infty}(\Omega)$ und daher auch $D_i(c\Phi) \in C_c^{\infty}(\Omega)$. Mit diesem Wissen und Proposition 6.2.6 aus dem Analysis 3 Skriptum vom Professor Blümlinger, das es erlaubt $D_i(v\Phi) = D_iv\Phi + vD_i\Phi$ zu schreiben, erhalten wir

$$\int (D_{i}uv + uD_{i}v)\Phi d\lambda = \int (D_{i}uv\Phi + uD_{i}v\Phi)d\lambda$$

$$= \int (D_{i}uv\Phi + uD_{i}(v\Phi) - uvD_{i}\Phi)d\lambda$$

$$= \int D_{i}uv\Phi d\lambda + \int uD_{i}(v\Phi)d\lambda - \int uvD_{i}\Phi d\lambda$$

$$= \int D_{i}uv\Phi d\lambda - \int D_{i}uv\Phi d\lambda - \int uvD_{i}\Phi d\lambda$$

$$= -\int uvD_{i}\Phi d\lambda$$

Damit folgt bereits unmittelbar die gewünschte Aussage $D_i(uv) = D_iuv + uD_iv$.

Nun betrachten wir den Allgemeinen Fall, nämlich $u, v \in W^{1,2}(\Omega)$. Nach dem Satz von Meyers-Serrin (siehe Analysis 3 Skriptum Blümlinger Satz 6.2.8) wissen wir, dass $W^{1,2}(\Omega) \cap C^{\infty}(\Omega)$ dicht in $W^{1,2}(\Omega)$ liegt. Deshalb können wir eine Folge (v_l) aus $W^{1,2}(\Omega) \cap C^{\infty}(\Omega)$ finden mit $\lim_{l\to\infty} v_l = v$ in $W^{1,2}(\Omega)$. Natürlich

ist (v_l) in $W^{1,2}(\Omega)$ auch eine Cauchy-Folge und daher gilt für ein beliebiges $\epsilon > 0$ und hinreichend große $m, l \in \mathbb{N}$ unter Benützung der Ungleichung von Hölder

$$||uv_{l} - uv_{m}||_{1} \leq ||u||_{2} ||v_{l} - v_{m}||_{2} \leq ||u||_{1,2} ||v_{l} - v_{m}||_{1,2} < \frac{\epsilon}{n+1},$$

$$||D_{i}(uv_{l} - uv_{m})||_{1} \leq ||D_{i}uv_{l} - D_{i}uv_{m}||_{1} + ||uD_{i}v_{l} - uD_{i}v_{m}||_{1}$$

$$\leq ||D_{i}u||_{2} ||v_{l} - v_{m}||_{1,2} + ||u||_{1,2} ||v_{l} - v_{m}||_{1,2} < \frac{\epsilon}{n+1}$$

Damit folgt sofort

$$||uv_l - uv_m||_{1,1}^{\sim} = ||uv_l - uv_m||_1 + \sum_{i=1}^n ||D_i(uv_l - uv_m)||_1 < \epsilon,$$

also dass uv_l eine Cauchy-Folge in $W^{1,1}(\Omega)$ ist. Da nach Satz 6.2.3 gilt, dass $W^{1,1}(\Omega)$ ein Banachraum ist konvergiert also $uv_l \to u\tilde{v} \in W^{1,1}(\Omega)$. Da mit der Ungleichung von Hölder offensichtlich $uv_l \to uv$ in $L^1(\Omega)$ muss $u\tilde{v} = uv$ gelten (stimmt das?). Also wissen wir jetzt, dass $uv \in W^{1,1}(\Omega)$ gilt. Genauso kann man zeigen, dass $D_i uv_l + uD_i v_l$ im Banachraum $L^1(\Omega)$ gegen $D_i uv + uD_i v$ konvergiert (hab ich nicht nachgeprüft). Nun können wir nützen, dass für eine beliebige Testfunktion $\Phi \in C_c^{\infty}$ die Funktion $\zeta : W^{1,1}(\Omega) \to \mathbb{R} : u \mapsto \int u\Phi d\lambda$ eine stetiges lineares Funktional auf $W^{1,1}(\Omega)$ ist (vgl. Analysis 3 Skriptum Blümlinger Seite 131). Mit der Ungleichung von Hölder erkennt man auch leicht, dass $\xi : L^1(\Omega) \to \mathbb{R} : u \mapsto \int u\Phi d\lambda$ ein stetiges lineares Funktional auf $L^1(\Omega)$ ist. Damit sind die folgenden Grenzwertvertauschungen erlaubt und wir dürfen

$$\int (D_i uv + uD_i v) \Phi d\lambda = \int \lim_{n \to \infty} (D_i uv_n + uD_i v_n) \Phi d\lambda$$

$$= \lim_{n \to \infty} \int D_i (uv_n) \Phi d\lambda$$

$$= \lim_{n \to \infty} \int uv_n D_i \Phi d\lambda$$

$$= \int \lim_{n \to \infty} uv_n D_i \Phi d\lambda$$

$$= \int uv D_i \Phi d\lambda$$

schreiben und sind fertig.

Aufgabe 91. Verschwindet für eine Funktion $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ die schwache Ableitung der Ordnung n, so ist f ein Polynom der Ordnung n-1 fast überall.

Hinweis: Zeigen Sie, dass jede Testfunktion als Summe der n-ten Ableitung einer Testfunktion und einer Linearkombination der Funktionen $\Psi_0^{(l)}, l < n, \Psi_0$ wie im Beweis von 6.1.4. dargestellt werden kann und berechnen Sie $\int x^k \xi^{(l)}(x) dx$ für Testfunktionen ξ und $k \leq l$.

 $L\ddot{o}sung.$ Trivial!

Aufgabe 92. Zeigen Sie, dass aus der Existenz der schwachen Ableitung der Ordnung 2 im Allgemeinen für $n \ge 2$ nicht die Existenz der schwachen Ableitungen der Ordnung 1 folgt.

Hinweis: Betrachten Sie eine Funktion $f(x,y) = f_1(x) + f_2(y)$.

Zeigen Sie, dass für n=1 aus der Existenz einer schwachen k-ten Ableitung die Existenz der schwachen Ableitungen l-ter Ordnung für l < k folgt.

Lösung. Trivial!

Aufgabe 93. Zeigen Sie, dass $f \in L^p(\Omega), 1 genau dann in <math>W^{m,p}(\Omega)$ liegt, wenn die Abbildungen $\varphi \mapsto \int_{\Omega} f D^{\alpha} \varphi d\lambda^n$ fpr $|\alpha| \leq m$ stetig vom Raum der Testfunktionen versehen mit der L^q -Norm nach $\mathbb R$ ist.

Hinweis: Verwenden Sie, dass der Dualraum von L^p der L^q ist, das heißt jede beschränkte lineare Abbildung von einem dichten Teilraum des L^p nach $\mathbb C$ ist von der Form $\varphi \mapsto \int \varphi g$ mit $g \in L^q$.

Lösung. Trivial!

Aufgabe 94. Ein Punkt $x \in \mathbb{R}^n$ heißt Dichtepunkt einer messbaren Teilmenge E von \mathbb{R}^n , wenn x Lebesguepunkt der Funktion $\mathbb{1}_{E \cup \{x\}}$ ist.

Zeigen Sie: Ist jeder Punkt $x \in [0,1]^n$ ein Dichtepunkt einer messbaren Teilmenge E von \mathbb{R}^n , so gilt $\lambda^n(E) \geq 1$.

Gibt es eine messbare Teilmenge E von \mathbb{R} , für die $\mathbb{R}\setminus\{0\}$ die Menge der Dichtepunkte von E ist? Lösung. Trivial!

Aufgabe 95. Ist X ein Fixpunktraum und Y ein Retrakt von X, so ist Y ein Fixpunktraum.

 $L\ddot{o}sung$. Dass X **Fixpunktraum** ist heißt, X ist ein topologischer Raum, auf dem jede stetige Selbstabbildung einen Fixpunkt besitzt.

X topologischer Raum:
$$\forall T_X \in C(X,X): \exists x \in X: T_X(x) = x$$

Eine Teilmenge Y eines topologischen Raumes X heißt **Retrakt**, wenn es eine stetige Abbildung (**Retraktion**) R von X auf Y mit $R|_{Y} = \mathrm{id}_{Y}$ gibt.

$$Y \subseteq X, \exists R \in C(X,Y) : R|_Y = id_Y$$

Sei R die besagte Retraktion und $T_Y \in C(Y,Y)$ beliebig. Die wohldefinierte Komposition dieser stetigen Funktionen, ist stetig.

$$T_X := T_Y \circ R \in C(X, Y) \subseteq C(X, X).$$

Nun besitzt T_X also laut Voraussetzung einen Fixpunkt, also $\exists x \in X$:

$$T_Y(R(x)) = T_X(x) = x.$$

Weil $T_X(Y) \subseteq Y$, muss $x \in Y$. Wegen $R|_Y = \mathrm{id}_Y$, gilt $x = R|_Y(x) = R(x) =: y$. Zuletzt, erhält man $T_Y(y) = y$, also einen Fixpunkt y von T_Y .

Aufgabe 96. Zeigen Sie (Satz von Perron-Frobenius): Jede $n \times n$ Matrix $A = (a_{i,j})$ mit $a_{i,j} \ge 0$ für $1 \le i, j \le n$ hat einen Eigenwert $\lambda \ge 0$ mit zugehörigem Eigenvektor $x = (x_1, \ldots, x_n)$ mit $x_i \ge 0, 1 \le i \le n$.

Hinw.: Betrachten Sie die Abbildung $\zeta: x \to \frac{1}{\|Ax\|_1} Ax$ auf dem Simplex $\Delta := \{x \in \mathbb{R}^n : x_i \ge 0, \sum_{i=1}^n x_i = 1\}.$

Lösung. ζ ist tatsächlich eine Selbstabbildung in $(\Delta, \|\cdot\|_1)$, weil $\forall x \in \Delta$:

$$A, x \ge 0 \Rightarrow Ax \ge 0 \Rightarrow \zeta(x) = \frac{Ax}{\|Ax\|_1} \ge 0,$$

$$\sum_{i=1}^{n} \langle e_i, \zeta(x) \rangle = \| \zeta(x) \|_1 = \left\| \frac{Ax}{\|Ax\|_1} \right\|_1 = 1.$$

Nachdem $A \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n) = C(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ und $\|\cdot\|_1 \in C(\mathbb{R}^n)$, muss $\zeta \in C(\Delta, \Delta)$ ebenfalls stetig sein. Laut dem Fixpunktsatz von Brouwer, ist unsere (offensichtlich) kompakt und konvexe Menge $\Delta \subseteq \mathbb{R}^n$ ein Fixpunktraum, und ζ besitzt einen Fixpunkt $\exists \, x \in \Delta$:

$$x = \zeta(x) = \frac{1}{\|Ax\|_1} Ax \Leftrightarrow \lambda x = Ax,$$

wobei $\lambda := ||Ax||_1 \ge 0$ und $x \ge 0$.

Aufgabe 97. Zeigen Sie, dass das Gleichungssystem

$$\frac{1}{2}x_1^3 - \frac{1}{8}x_2^3 = x_1$$
$$\frac{1}{2}x_1^5 + \frac{1}{4}x_1^2x_2^4 + \frac{1}{4} = x_2$$

eine Lösung besitzt.

 $L\ddot{o}sung.$ $[-1,1]^2 \in \mathbb{R}^2!!!$ Es ist kompakt, es ist konvex, es ist ein ... (laut Brouwer) ... ein Fixpunktraum! T besitzt darin einen Fixpunkt.

$$T: \begin{cases} [-1,1]^2 & \to [-1,1]^2 \\ x & \mapsto \begin{pmatrix} \frac{1}{2}x_1^3 - \frac{1}{8}x_2^3 \\ \frac{1}{2}x_1^5 + \frac{1}{4}x_1^2x_2^4 + \frac{1}{4} \end{pmatrix} \end{cases}$$

Lieblingsfrage: "Wieso existiert das T?"

Antwort: Dreiecksungleichung, d.h. $\forall x \in [-1, 1]^2$:

$$|\langle e_1, T(x) \rangle| \le \frac{1}{2} + \frac{1}{8} \le 1,$$

 $|\langle e_2, T(x) \rangle| \le \frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \le 1.$

Aufgabe 98. Zeigen Sie, dass es eine eindeutige Lösung u der Gleichung

$$u(x) = x + \frac{1}{2}\sin(u(x) + x)$$

in C[-1,1] gibt.

Lösung. Betrachte die, auf dem vollständigen metrischen Raum $(C[-1,1],d_{\infty})$ lebende, Selbstabbildung

$$T: u \mapsto \left(x \mapsto x + \frac{1}{2}\sin(u(x) + x)\right).$$

Da $\sin' = \cos$, erhalten wir aus dem MWS der Differentialrechnung, dass $\forall a, b \in \mathbb{R} : \exists \xi \in [-1, 1] :$

$$\left| \frac{\sin(a) - \sin(b)}{a - b} \right| = \left| \cos(\xi) \right| \le 1 \Leftrightarrow \left| \sin(a) - \sin(b) \right| \le |a - b|$$

Damit gilt $\forall u, v \in C[-1, 1]$:

$$\begin{split} d_{\infty}(T(u),T(v)) &= \sup_{x \in [-1,1]} \left| \left(x + \frac{1}{2} \sin(u(x) + x) \right) - \left(x + \frac{1}{2} \sin(v(x) + x) \right) \right| \\ &= \frac{1}{2} \sup_{x \in [-1,1]} \left| \sin(u(x) + x) - \sin(v(x) + x) \right| \\ &\leq \frac{1}{2} \sup_{x \in [-1,1]} \left| u(x) + x - (v(x) + x) \right| \\ &= \frac{1}{2} d_{\infty}(u,v). \end{split}$$

Somit ist die Selbstabbildung T eine Kontraktion des vollständigen metrischen Raumes $(C[-1,1],d_{\infty})$ mit Kontraktionsfaktor $\kappa:=\frac{1}{2}<1$. Es existiert also, laut dem Banach'schen Fixpunktsatz, eine eindeutige Lösung.