Aufgabe 1 (1 Punkt): Aufgabe 2 (4 Punkte): Aufgabe 3 (1 Punkt): Aufgabe 4 (3 Punkte): Aufgabe 5 (2 Punkte): Aufgabe 6 (3 Punkte): Familienname: Aufgabe 7 (1 Punkt): Aufgabe 8 (2 Punkte): Aufgabe 9 (2 Punkte): Aufgabe 10 (1 Punkt): Vorname: Aufgabe 11 (3 Punkte): Aufgabe 12 (2 Punkte): Aufgabe 13 (2 Punkte): Matrikelnummer: Aufgabe 14 (2 Punkte): Aufgabe 15 (3 Punkte): Aufgabe 16 (8 Punkte): Gesamtpunkte (40 Punkte):

Schriftlicher Test (120 Minuten) VU Einführung ins Programmieren für TM

27. Februar 2018

Aufgabe 1 (1 Punkt). Was sind Lifetime und Scope einer Variable?

Lösung zu Aufgabe 1.

Aufgabe 2 (4 Punkte). Was ist der Shell-Output des folgenden Programms?

```
#include <iostream>
using std :: cout;
class dp {
private:
  int x;
  int y;
public:
  dp(int x, int y) {
     this -> x = x;
     this \rightarrow y = y;
     \mathbf{cout} \;<<\;"\,\mathrm{new}\colon\; x="\;<<\;x\;<<\;"\;,\;\;y="\;<<\;y\;<<"\,\backslash\,\mathrm{n"}\;;
   ~dp() {
     cout << "old: x=" << x << ", y=" << y <<"\n";
  dp(const dp& input) {
     int a = input.x;
     int b = input.y;
     int c = 0;
     while ( a != b ) {
        if (a < b) {
          c = a;
          a = b;
          b = c;
        }
        a = a - b;
       \mathbf{cout} \;<<\;"a="\;<<\;a\;<<\;"\;,\;\;b="\;<<\;b\;<<\;"\;,\;\;c="\;<<\;c\;<<\;"\;\backslash n"\;;
     x = input.x/a;
     y = input.y/b;
};
int main() {
  dp q(20,45);
  dp r = q;
  return 0;
}
```

Lösung zu Aufgabe 2.

 ${\bf Aufgabe~3~(1~Punkt).}~{\rm Was~ist~eine~rekursive~Funktion~und~was~darf~dabei~nicht~fehlen?}$

Lösung zu Aufgabe 3.

Aufgabe 4 (3 Punkte). Schreiben Sie eine rekursive Funktion binomial, die mit Hilfe des Additionstheorems

$$\binom{n}{k} = \binom{n-1}{k} + \binom{n-1}{k-1} \quad \text{für } k, n \in \mathbb{N} \text{ mit } 2 \le k < n$$

den Binomialkoeffizienten berechnet. Beachten Sie dabei die Grenzfälle

$$\binom{n}{1} = n$$
 und $\binom{n}{n} = 1$ für alle $n \ge 1$.

Stellen Sie mittels assert sicher, dass $1 \le k \le n$ gilt.

Lösung zu Aufgabe 4.

Hinweis. In den folgenden Aufgaben betrachten wir Matrizen $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ als Objekte der C++ Klasse Matrix, die unten definiert ist. Neben Konstruktor, Kopierkonstruktor, Destruktor und Zuweisungsoperator, gibt es eine Methode, um die Dimension n auszulesen (dim) und um zu bestimmen, ob A symmetrisch ist (isSymmetric). Die Koeffizienten A_{jk} erhält man mittels A(j,k). Intern wird eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ spaltenweise in einem dynamischen Vektor der Länge n^2 gespeichert.

```
1 class Matrix {
2 private:
   int n;
   double* entry;
6 public:
   Matrix(int n = 0);
    ~ Matrix ();
   Matrix (const Matrix &);
   const Matrix& operator = (const Matrix&);
10
11
   int dim() const;
12
   double& operator()(int j, int k);
13
   const double& operator()(int j, int k) const;
14
15
   bool isSymmetric() const;
16
17 };
```

Aufgabe 5 (2 Punkte). Matrizen sollen intern spaltenweise gespeichert werden, d.h. die Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ liegt als Vektor

$$a = (A_{00}, A_{10}, A_{20}, \dots, A_{n-1,0}, A_{01}, A_{11}, \dots, A_{n-1,1}, \dots, A_{n-1,n-1}) \in \mathbb{R}^{n^2}$$
(1)

im Speicher. Leiten Sie eine Formel her, die jedem Indexpaar (j,k) mit $j,k \in \{0,\ldots,n-1\}$ den eindeutigen Index $\ell \in \{0,\ldots,n^2-1\}$ zuordnet, sodass $a_\ell = A_{jk}$ gilt. Begründen Sie Ihre Antwort!

Lösung zu Aufgabe 5.

Aufgabe 6 (3 Punkte). Schreiben Sie den Konstruktor der Klasse Matrix, der für $n \in \mathbb{N}_0$ eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ anlegt und die Koeffizienten mit Null initialisiert. Für n = 0 soll kein zusätzlicher Speicher angelegt werden. Stellen Sie mittels assert sicher, dass $n \geq 0$ gilt.

Lösung zu Aufgabe 6.

 ${\bf Aufgabe~7~(1~Punkt)}.~{\bf Schreiben~Sie~den~Destruktor~der~Klasse~Matrix}.$

Lösung zu Aufgabe 7.

Aufgabe 8 (2 Punkte). Schreiben Sie den Kopierkonstruktor der Klasse Matrix. Lösung zu Aufgabe 8. Aufgabe 9 (2 Punkte). Schreiben Sie den Zugriffsoperator der Klasse Matrix für nicht-konstante Objekte, sodass A(j,k) für eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ den Eintrag A_{jk} zurückgibt. Stellen Sie mittels assert sicher, dass die Indizes j und k zulässig sind, d.h. $0 \le j, k \le n-1$. Nutzen Sie Ihre Formel aus Aufgabe 5.

Lösung zu Aufgabe 9.

Aufgabe 10 (1 Punkt). Erklären Sie die Bedeutung der folgenden C++ Zeile const Matrix& A = *this;

wenn Sie diese in einer Methode der Klasse Matrix verwenden.

Lösung zu Aufgabe 10.

Aufgabe 11 (3 Punkte). Schreiben Sie die Methode isSymmetric der Klasse Matrix. Falls $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ symmetrisch ist, d.h. $A_{jk} = A_{kj}$ für alle $j,k \in \{0,\ldots,n-1\}$, soll die Methode true zurückgeben, anderenfalls false.

Lösung zu Aufgabe 11.

Aufgabe 12 (2 Punkte). Bestimmen Sie den Aufwand Ihrer Funktion is Symmetric aus Aufgabe 11. Falls die Methode für eine symmetrische Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mit n = 5.000 eine Laufzeit von 2 Sekunden hat, welche Laufzeit erwarten Sie für n = 20.000?

Lösung zu Aufgabe 12.

Hinweis. In den folgenden Aufgaben seien Vektoren $x \in \mathbb{R}^n$ in Objekten der C++ Klasse Vector gespeichert, die unten definiert ist. Neben Konstruktor, Kopierkonstruktor, Destruktor und Zuweisungsoperator gibt es eine Methode, um die Dimension n auszulesen (dim). Auf die Koeffizienten x_j des Vektors kann mittels $\mathbf{x}(\mathbf{j})$ für $0 \le j \le n-1$ zugegriffen werden. Sie müssen keine der genannten Methoden implementieren!

```
class Vector {
private:
   int n;
   double* entry;

public:
   Vector(int n = 0);
   ~Vector();
   Vector(const Vector&);
   const Vector& operator=(const Vector&);

   int dim() const;
   double& operator()(int j);
   const double& operator()(int j) const;
};
```

Aufgabe 13 (2 Punkte). Überladen Sie den Operator * so, dass er für einen Skalar $\lambda \in \mathbb{R}$ und einen Vektor $x \in \mathbb{R}^n$ den skalierten Vektor

$$y := \lambda x = (\lambda x_0, \dots, \lambda x_{n-1}) \in \mathbb{R}^n$$

zurückgibt. Verwenden Sie die Signatur

const Vector operator*(double lambda, const Vector& x);

Lösung zu Aufgabe 13.

Aufgabe 14 (2 Punkte). Überladen Sie den Operator * so, dass er für zwei Vektoren $x,y\in\mathbb{R}^n$ das Skalarprodukt

$$x * y := \sum_{k=0}^{n-1} x_k y_k$$

berechnet. Stellen Sie mittels ${\tt assert}$ sicher, dass x und y dieselbe Dimension haben. Verwenden Sie die Signatur

double operator *(const Vector& x, const Vector& y);

Lösung zu Aufgabe 14.

Aufgabe 15 (3 Punkte). Überladen Sie den Operator * so, dass er für eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ und einen Vektor $x \in \mathbb{R}^n$ das Matrix-Vektor-Produkt $b = A * x \in \mathbb{R}^n$ berechnet, d.h.

$$b_j = \sum_{k=0}^{n-1} A_{jk} x_k$$
 für alle $j = 0, \dots, n-1$.

Stellen Sie mittels assert sicher, dass A und x dieselbe Dimension haben. Verwenden Sie die Signatur const Vector operator *(const Matrix& A, const Vector& x);

Lösung zu Aufgabe 15.

Aufgabe 16 (8 Punkte). Die Power-Iteration ist ein numerisches Verfahren, um einen Eigenvektor zum größten Eigenwert einer symmetrischen Matrix A zu approximieren. Die Funktion poweriteration, die Sie schreiben sollen, nimmt als Input eine symmetrische Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, einen Startvektor $x^{(0)} \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ und eine Toleranz $\tau > 0$. Zunächst wird folgende Startrechnung durchgeführt:

- Berechne das Matrix-Vektor-Produkt $y^{(0)} = A * x^{(0)}$.
- Berechne $\lambda^{(0)} = (x^{(0)} * y^{(0)})/(x^{(0)} * x^{(0)}) \in \mathbb{R}$.

Anschließend werden für $k \in \mathbb{N}_0$ die folgenden Schritte ausgeführt:

- Berechne $\mu^{(k)} = 1/\sqrt{y^{(k)} * y^{(k)}} \in \mathbb{R}$.
- Berechne den Vektor $x^{(k+1)} = \mu^{(k)} * y^{(k)} \in \mathbb{R}^n$.
- Berechne das Matrix-Vektor-Produkt $y^{(k+1)} = A * x^{(k+1)} \in \mathbb{R}^n$.
- Berechne das Skalarprodukt $\lambda^{(k+1)} = x^{(k+1)} * y^{(k+1)} \in \mathbb{R}$.

Die Rechnung werde beendet, sobald für ein $k \in \mathbb{N}_0$ gilt

$$|\lambda^{(k+1)} - \lambda^{(k)}| \le \begin{cases} \tau & \text{falls } |\lambda^{(k)}| \le \tau, \\ \tau |\lambda^{(k)}| & \text{anderenfalls.} \end{cases}$$

In diesem Fall, soll die Funktion den Vektor $x^{(k+1)} \in \mathbb{R}^n$ zurückgeben. Stellen Sie mittels **assert** sicher, dass die Matrix A symmetrisch ist, dass A und $x^{(0)}$ dieselbe Dimension haben, dass $x^{(0)} * x^{(0)} > 0$ ist (d.h. $x^{(0)}$ ist nicht der Nullvektor) und dass $\tau > 0$ gilt.

Hinweis. Ihre Implementierung muss nur einen x-Vektor und einen y-Vektor und zwei λ -Werte gleichzeitig im Speicher halten! Sie können die Funktionen fabs (Absolutbetrag) und sqrt (Wurzel) aus der cmath-Bibliothek verwenden.

Lösung zu Aufgabe 16.