Interpolacja Newtona z optymalizacją położeń węzłów

Tomasz Chwiej

17 kwietnia 2018

1 Wstęp

Dla funkcji

$$f(x) = \frac{1}{1 + x^2} \tag{1}$$

należy przeprowadzić interpolację wielomianową Newtona. Wzór interpolacyjny zapiszemy w postaci:

$$W_n(x) = \sum_{j=0}^n f^{(j)}(x_0) \cdot \prod_{i=0}^{j-1} (x - x_i)$$
 (2)

gdzie: $f^{(j)}(x_0)$ to iloraz rzędu j liczony dla węzła x_0 , a x_i są położeniami węzłów. Wartości ilorazów różnicowych wyznaczamy zgodnie z poniższą (prawą) tabelką

$$\begin{vmatrix}
y_0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
y_1 & f_{x_0,\dots}^{(1)} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
y_2 & f_{x_1}^{(1)} & f_{x_0}^{(2)} & 0 & 0 & 0 & 0 \\
y_3 & f_{x_2}^{(1)} & f_{x_1}^{(2)} & f_{x_0}^{(2)} & 0 & 0 & 0 \\
\vdots & \vdots \\
y_n & f_{x_{n-1}}^{(1)} & f_{x_{n-2}}^{(2)} & f_{x_{n-3}}^{(3)} & \dots & f_{x_0}^{(n)}
\end{vmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{vmatrix}
f_{0,0} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
f_{1,0} & f_{1,1} & 0 & 0 & 0 & 0 \\
f_{2,0} & f_{2,1} & f_{2,2} & 0 & 0 & 0 \\
f_{3,0} & f_{3,1} & f_{3,2} & f_{3,3} & 0 & 0 \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\
f_{n,0} & f_{n,1} & f_{n,2} & f_{n,3} & \dots & f_{n,n}
\end{vmatrix}$$
(3)

gdzie: zerowa kolumna (y_i) to wartości funkcji w węzłach, a elementy $f_{j,j}$ to ilorazy różnicowe rzędu j występujące we wzorze (2).

Do wyznaczenia prawej tabelki użyjemy pseudokodu

$$for(j = 1; j <= n; j + +) \{$$

$$for(i = j; i <= n; i + +) \{$$

$$f_{i,j} = \frac{f_{i,j-1} - f_{i-1,j-1}}{x_i - x_{i-j}};$$

$$\}$$

Mając wartości ilorazów różnicowych możemy zastosować wzór interpolacyjny (2) do wyznaczenia przybliżonych wartości funkcji w przedziale $[x_{min}, x_{max}]$

2 Zadania do wykonania

- 1. Węzły indeksujemy $i=0,1,2,\ldots,n$. Interpolację wykonujemy kolejno dla $n=5,\ 10,\ 15,\ 20.$
- 2. Dla przedziału $x \in [-5, 5]$, określamy liczbę węzłów jako n+1, ustalamy położenia węzłów (równoodległe) i wyznaczamy wartości funkcji (1) w węzłach.
- 3. Wyznaczamy niezerowe elementy prawej tabelki (3).
- 4. Dla każdego n sporządzamy wykresy funkcji f(x) i wielomianu interpolacyjnego $W_n(x)$ na jednym rysunku.
- 5. Punkty 1-4 powtarzamy dla zoptymalizowanych położeń węzłów (podmieniamy tylko instrukcję określającą położenia węzłów)

$$x_{i} = \frac{1}{2} \left[(x_{min} - x_{max}) \cos \left(\pi \frac{2i+1}{2n+2} \right) + (x_{min} + x_{max}) \right], \quad i = 0, 1, \dots, n$$
 (4)

które są zerami wielomianów Czebyszewa.