

Interpolacja Newtona z optymalizacją położenia węzłów

Tomasz Chwiej

17 kwietnia 2018

1 Wstęp

Dla funkcji

$$f(x) = \frac{1}{1+x^2} \quad (1)$$

należy przeprowadzić interpolację wielomianową Newtona. Wzór interpolacyjny zapiszemy w postaci:

$$W_n(x) = \sum_{j=0}^n f^{(j)}(x_0) \cdot \Pi_{i=0}^{j-1} (x - x_i) \quad (2)$$

gdzie: $f^{(j)}(x_0)$ to iloraz rzędu j liczony dla węzła x_0 , a x_i są położeniami węzłów. Wartości ilorazów różnicowych wyznaczamy zgodnie z poniższą (prawą) tabelką

y_0	0	0	0	0	0
y_1	$f_{x_0, \dots}^{(1)}$	0	0	0	0
y_2	$f_{x_1}^{(1)}$	$f_{x_0}^{(2)}$	0	0	0
y_3	$f_{x_2}^{(1)}$	$f_{x_1}^{(2)}$	$f_{x_0}^{(3)}$	0	0
\dots	\dots	\dots	\dots	\ddots	0
y_n	$f_{x_{n-1}}^{(1)}$	$f_{x_{n-2}}^{(2)}$	$f_{x_{n-3}}^{(3)}$	\dots	$f_{x_0}^{(n)}$

 \Rightarrow

$f_{0,0}$	0	0	0	0	0
$f_{1,0}$	$f_{1,1}$	0	0	0	0
$f_{2,0}$	$f_{2,1}$	$f_{2,2}$	0	0	0
$f_{3,0}$	$f_{3,1}$	$f_{3,2}$	$f_{3,3}$	0	0
\dots	\dots	\dots	\dots	\ddots	0
$f_{n,0}$	$f_{n,1}$	$f_{n,2}$	$f_{n,3}$	\dots	$f_{n,n}$

(3)

gdzie: zerowa kolumna (y_i) to wartości funkcji w węzłach, a elementy $f_{j,j}$ to ilorazy różnicowe rzędu j występujące we wzorze (2).

Do wyznaczenia prawej tabelki użyjemy pseudokodu

$$\begin{aligned} &for(j = 1; j \leq n; j++) \{ \\ &\quad for(i = j; i \leq n; i++) \{ \\ &\quad \quad f_{i,j} = \frac{f_{i,j-1} - f_{i-1,j-1}}{x_i - x_{i-j}}; \\ &\quad \} \\ &\} \end{aligned}$$

Mając wartości ilorazów różnicowych możemy zastosować wzór interpolacyjny (2) do wyznaczenia przybliżonych wartości funkcji w przedziale $[x_{min}, x_{max}]$

2 Zadania do wykonania

1. Węzły indeksujemy $i = 0, 1, 2, \dots, n$. Interpolację wykonujemy kolejno dla $n = 5, 10, 15, 20$.
2. Dla przedziału $x \in [-5, 5]$, określamy liczbę węzłów jako $n+1$, ustalamy położenia węzłów (równoodległe) i wyznaczamy wartości funkcji (1) w węzłach.
3. Wyznaczamy niezerowe elementy prawej tabelki (3).
4. Dla każdego n sporządzamy wykresy funkcji $f(x)$ i wielomianu interpolacyjnego $W_n(x)$ na jednym rysunku.
5. Punkty 1-4 powtarzamy dla zoptymalizowanych położzeń węzłów (podmieniamy tylko instrukcję określającą położenia węzłów)

$$x_i = \frac{1}{2} \left[(x_{\min} - x_{\max}) \cos \left(\pi \frac{2i+1}{2n+2} \right) + (x_{\min} + x_{\max}) \right], \quad i = 0, 1, \dots, n \quad (4)$$

które są zerami wielomianów Czebyszewa.