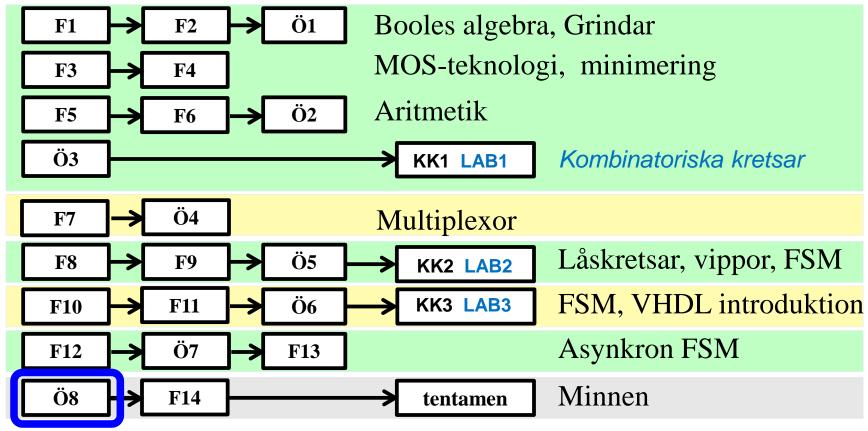
Avkodning av minnen (och I/O)

IE1204 Digital Design



Föreläsningar och övningar bygger på varandra! Ta alltid igen det Du missat! Läs på i förväg – delta i undervisningen – arbeta igenom materialet efteråt!

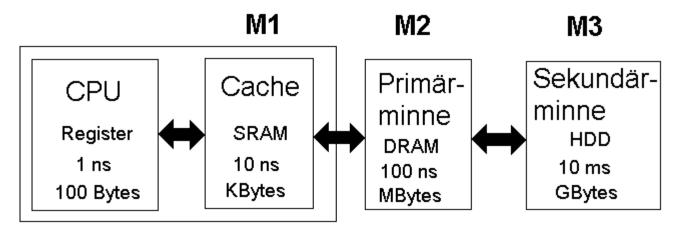
Minnesteknologier

Teknologi	Accesstid	Kostnad \$/GB
SRAM	1 ns	1000
DRAM	50 ns	100
HDD	10 ms	1

Snabba minnen är dyra och billiga minnen är slöa!

Principiella siffror.

Minneshierarki



En tre nivåers minneshierarki. De snabbare minnestyperna används som "buffertar" mot de långsammare.

Minne och minneskapslar

Minne:

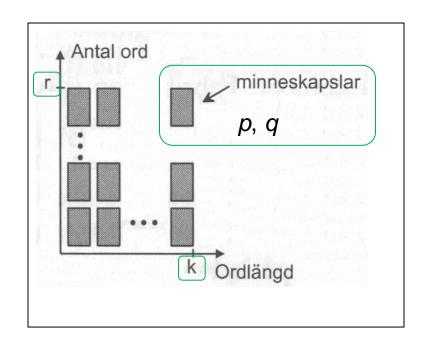
N ord med ordlängden M bitar

Minneskapsel:

p ord med ordlängden q bitar

- Antalet kapselrader r = N/p
- Antalet kapselkolumner k = M/q
- Antalet kapslar $K = r \times k$

$$K = r \times k$$

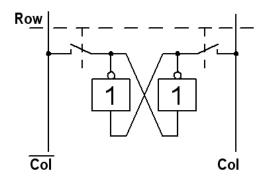


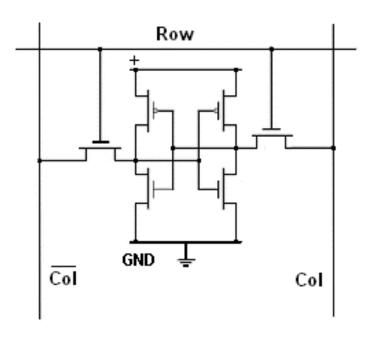
N, M

SRAM

Varje *bit* i ett CMOS SRAM består av en **låskrets** uppbyggd av *sex* MOS-transistorer.

Minnescellen är i princip en SRlatch.



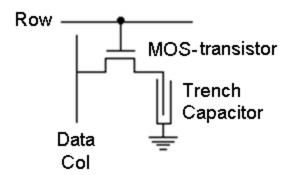


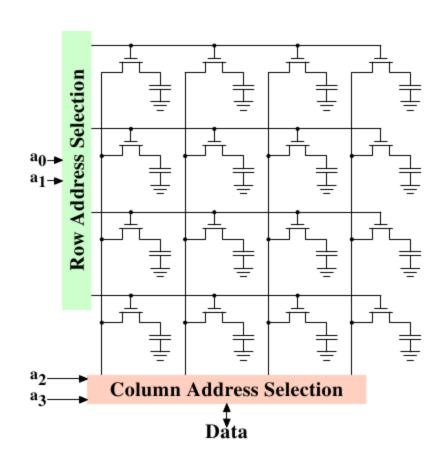
DRAM

Varje bit i ett DRAM består av *en* transistor och *en* minneskondensator.

En laddad kondensator läcker ut laddningen efter ett tag. Periodiskt måste alla kondensatorer undersökas och de som har laddning kvar måste då återladdas. Detta kallas för **Refresh**.

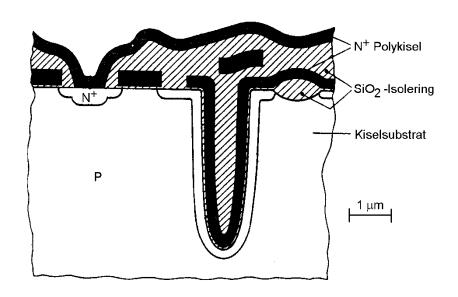
Det sköts av kretsar inuti minnet.



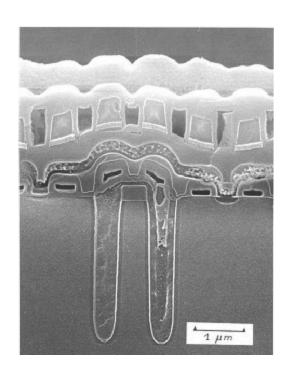


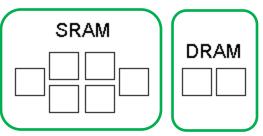
Kondensatorn byggs på djupet

Trench Capacitor (trench = dike)

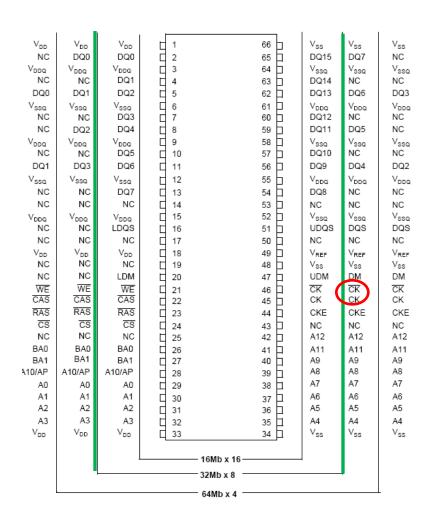


En bit i ett DRAM tar samma plats som *två* MOS-transistorer. En bit i SRAM som *sex* MOS-transistorer!





Infineon HYB25D25640 256 Mbit SDRAM



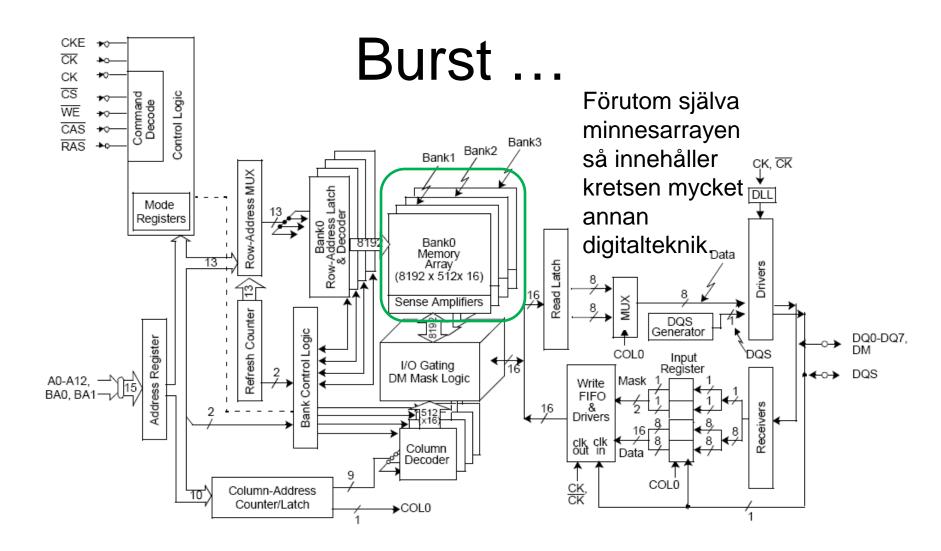


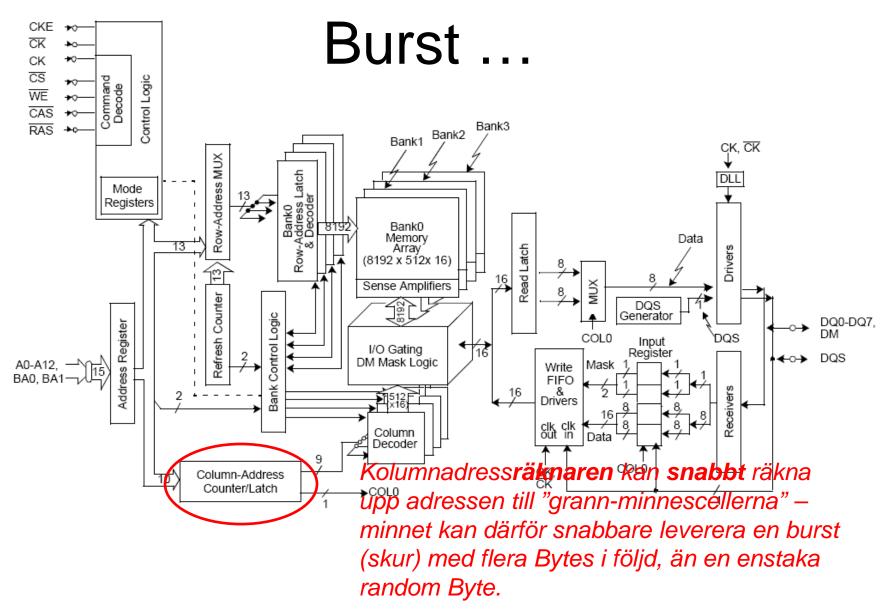
Kapsel 256Mbit (32M×8)

Synkront, använder bussklockan. Dubbel flanktriggat för dubbla datahastigheten ck+ck (även lägre effektförbrukning).

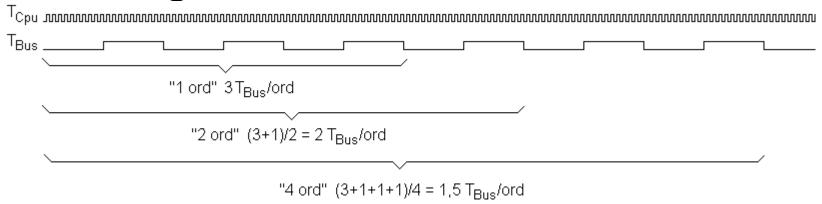
32M 2⁵×2²⁰ = 2²⁵, 25 adressbitar används. Tidsmultiplexad adressering, 13 bitar RAS (rader), 10 bitar CAS (kolumner), två bankbitar BA0 och BA1.

Burst kan vara 2, 4, 8 Byte i följd.





Burst ger snabbare medelaccess



- Att hämta 1 "random" ord i minnet tar tre busscykler 3T_{Bus}/ord (varav 2 T_{BUS} är Waitstates)
- Att hämta en "Burst" med 2 ord tar 3+1 busscykler, 4/2 = 2T_{Bus}/ord
- Att hämta en "Burst" med 4 ord tar 3+1+1+1 busscykler, 6/4 = 1,5T_{Bus}/ord
- Att hämta en "Burst" med 8 ord tar 3+1+1+1+1+1+1 busscykler, 10/8 = 1,25T_{Bus}/ord

Det gäller dock att ha användning för alla hämtade ord – annars slösar man bussklockcykler med Burst-metoden!

Mer om detta i **Datorteknikkursen** i samband med cacheminnen.

ÖH 12.1 Dynamiskt minne





Kapsel 256Mbit (32M×8)

a) Hur många kapslar krävs för 256M×64?

ÖH 12.1 Dynamiskt minne





Kapsel 256Mbit (32M×8)

a) Hur många kapslar krävs för 256M×64?

Minne N = 256M M = 64 bitar. **Kapsel** p = 32M q = 8 bitar.

Antal kolumner k = M/q = 64/8 = 8.

Antalet rader r = N/p = 256M/32M = 8.

Antal kapslar $K = r \times k = 8 \times 8 = 64$.





Kapsel 256Mbit (32M×8)

b) Hur många kapslar krävs för **512M**×**72**?





Kapsel 256Mbit (32M×8)

b) Hur många kapslar krävs för 512M×72?

Minne N = 512M M = 72 bitar. Kapsel p = 32M q = 8 bitar.

Antal kolumner k = M/q = 72/8 = 9.

Antalet rader r = N/p = 512M/32M = 16.

Antal kapslar $K = r \times k = 9 \times 16 = 144$.





Kapsel 256Mbit (32M×8)

b) Hur många kapslar krävs för 512M×72?

Minne N = 512M M = 72 bitar. Kapsel p = 32M q = 8 bitar.

Antal kolumner k = M/q = 72/8 = 9.

Antalet rader r = N/p = 512M/32M = 16.

Antal kapslar $K = r \times k = 9 \times 16 = 144$.

Den "ovanliga" bitbredden 72 (= 64 + 8). De 8 *extra* bitarna används för att korrigera enkelfel, och för att kunna upptäcka dubbelfel.

(På så sätt kan även kapslar med något litet fel användas eftersom felet kan korrigeras. De kapslarna skulle annars behöva kasseras).





Kapsel 256Mbit (32M×8)

b) Hur många kapslar krävs för 512M×72?

Minne N = 512M M = 72 bitar. Kapsel p = 32M q = 8 bitar.

Antal kolumner k = M/q = 72/8 = 9.

Antalet rader r = N/p = 512M/32M = 16.

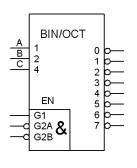
Antal kapslar $K = r \times k = 9 \times 16 = 144$.

Den "ovanliga" bitbredden 72 (= 64 + 8). De 8 *extra* bitarna används för att korrigera enkelfel, och för att kunna upptäcka dubbelfel.

(På så sätt kan även kapslar med något litet fel användas eftersom felet kan korrigeras. De kapslarna skulle annars behöva kasseras).

Eller så kommer ett bra minne att "tåla" att några av minnescellerna "slits ut" med tiden.

ÖH 12.2 ROM och SRAM



Läsminne:



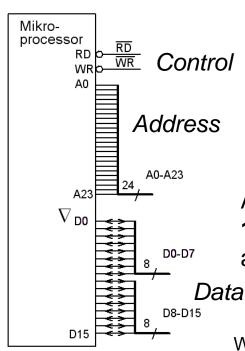
ROM 4M 512k \times 8 bit

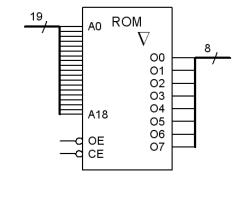
Läs/Skrivminne:

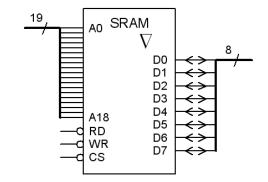


SRAM 4M 512k \times 8 bit

Avkodare 3-to-8

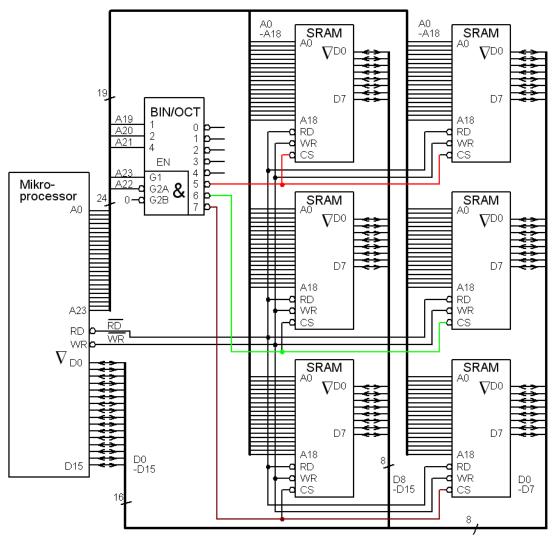






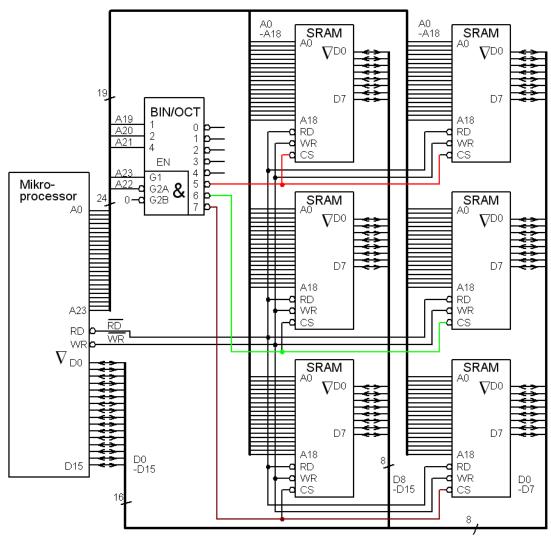
Antag att ROM och SRAM skall anslutas till en **16**-bitars mikroprocessor som har **24** bitars adressering.

SRAM storlek?



Hur stort är figurens SRAM, och vilket är adress-området uttryckt i hexadecimala siffror?

SRAM storlek?



Hur stort är figurens SRAM, och vilket är adress-området uttryckt i hexadecimala siffror?

Minneskapsel:

$$p = 512k \ q = 8 \text{ bitar}$$

Minne:

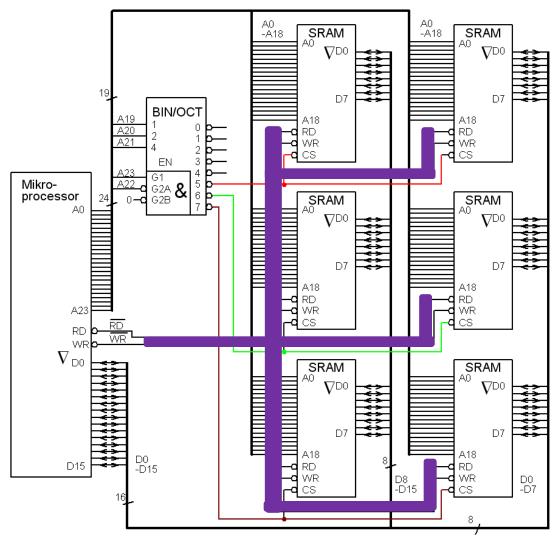
$$r = 3$$
 $k = 2$ $K = 2 \times 3 = 6$

$$M = k \times q = 2 \times 8 = 16$$
 bitar

$$N = p \times r = 512k \times 3 = 1,5M$$

William Sandqvist william@kth.se

SRAM Control?



Hur stort är figurens SRAM, och vilket är adress-området uttryckt i hexadecimala siffror?

• Minneskapsel:

$$p = 512k \ q = 8 \text{ bitar}$$

Minne:

$$r = 3$$
 $k = 2$ $K = 2 \times 3 = 6$

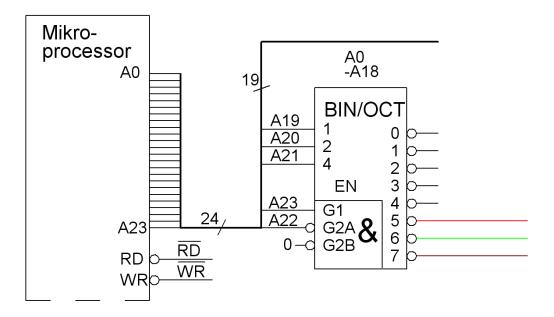
$$M = k \times q = 2 \times 8 = 16$$
 bitar $N = p \times r = 512k \times 3 = 1,5M$

$$\overline{RD} = \overline{RD}$$

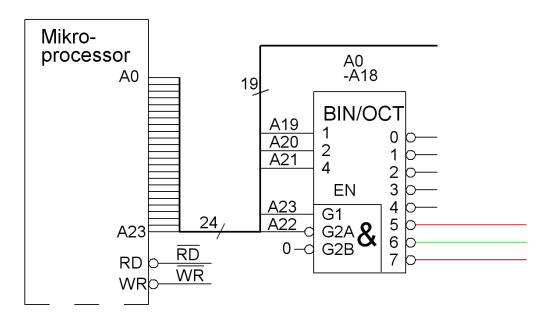
$$\overline{WR} = \overline{WR}$$

William Sandqvist william@kth.se

SRAM adressområde?

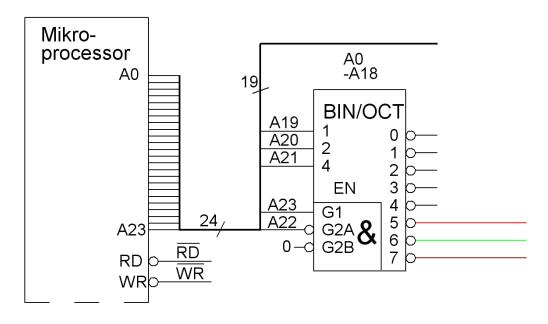


SRAM adressområde?



Computer:	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Decoder:	1	0)	7																			
Mem start:	1	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
• Begin hex	A				8	3		0			0			0			0							
Mem end:	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
• End hex	В]	F		F				F					Ι	7		F			

SRAM adressområde?



Computer:	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Decoder:	1	0)	7																			
Mem start:	1	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
• Begin hex	Ā						3		0			0			0			0						
Mem end:	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
• End hex	В					Ι	F		F				F					Ι	7		F			

SRAM adressområde: A80000 - BFFFFF

Ändra till adressområde 980000 – AFFFFF?

980000 1001|1000|0000|0000|0000|0000|

AFFFFF 1010|1111|1111|1111|1111|

Ändra till adressområde 980000 – AFFFFF?

```
980000
1001|1000|0000|0000|0000|0000|
AFFFFF
1010|1111|1111|1111|1111|
```

Ändra till adressområde 980000 - AFFFFF?

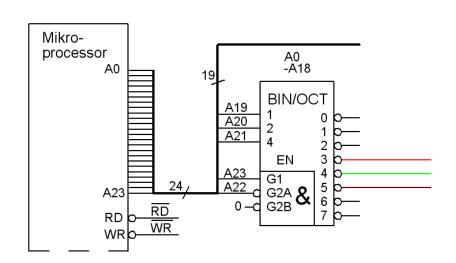
```
980000
1001|1000|0000|0000|0000|0000|
AFFFF
1010|1111|1111|1111|1111|
```

```
"10|011" \rightarrow "3" "10|101" \rightarrow "5"
```

Ändra till adressområde 980000 – AFFFFF?

980000 1001|1000|0000|0000|0000|0000| AFFFF 1010|1111|1111|1111|1111|

 $"10|011" \rightarrow "3"$ $"10|101" \rightarrow "5"$



Ändra till adressområde 480000 – 5FFFFF?

Ändra till adressområde 480000 – 5FFFFF?

```
480000
0100|1000|0000|0000|0000|0000|
5FFFF
0101|1111|1111|1111|1111|
```

Ändra till adressområde 480000 – 5FFFFF?

```
480000

0100|1000|0000|0000|0000|0000|

5FFFF

0101|111|1111|1111|1111|
```

```
"01|001" \rightarrow "1" "01|011" \rightarrow "3"
```

Ändra till adressområde 480000 – 5FFFFF?

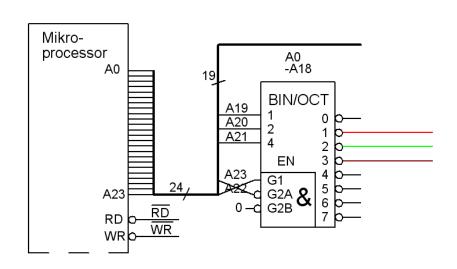
```
480000

0100|1000|0000|0000|0000|0000|

5FFFFF

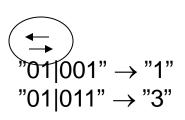
0101|1111|1111|1111|1111|
```

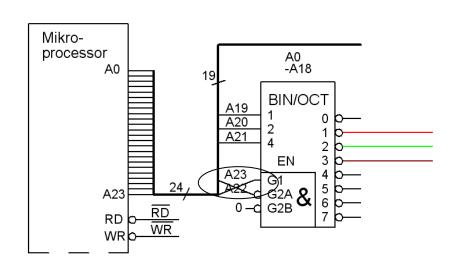
 $"01|001" \rightarrow "1"$ $"01|011" \rightarrow "3"$



Ändra till adressområde 480000 – 5FFFFF?

480000 0100|1000|0000|0000|0000|00000| 5FFFF 0101|1111|1111|1111|1111|





ROM 00 00 00...?

Oftast läser en processor sin första instruktion från adress 0. Då måste det finnas ett läsminne på den adressen.

Antag ett ROM-minne **2M** × **16** bitar adressområde 000000 ... och framåt. ROM Chip 512k×8.

- Hur många kapslar behövs?
- Hur skall avkodaren anslutas?
- Hur skall minneskretsarna anslutas?
- Ange adressområdena för avkodarens utgångar med hexadecimala siffror.

ROM 00 00 00...?

Oftast läser en processor sin första instruktion från adress 0. Då måste det finnas ett läsminne på den adressen.

Antag ett ROM-minne **2M** × **16** bitar adressområde 000000 ... och framåt. ROM Chip 512k×8.

- Hur många kapslar behövs?
- Hur skall avkodaren anslutas?
- Hur skall minneskretsarna anslutas?
- Ange adressområdena för avkodarens utgångar med hexadecimala siffror.

Minne:

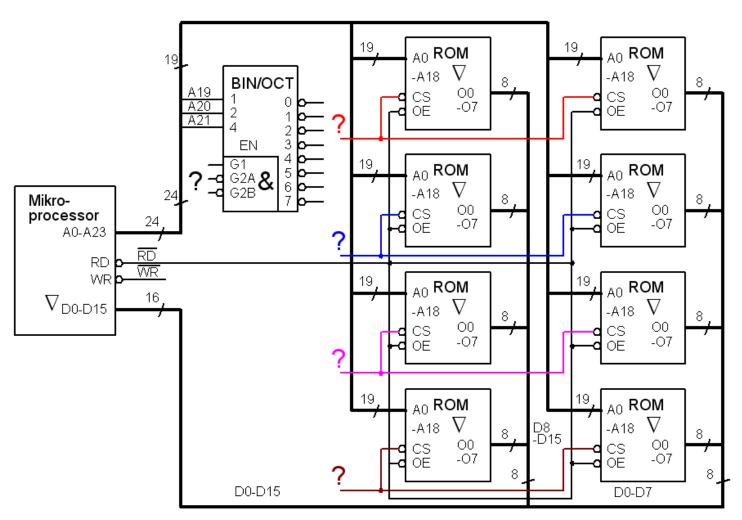
N = 2 M (4.512 k) ordlängden M = 16 bitar

Minneskapsel:

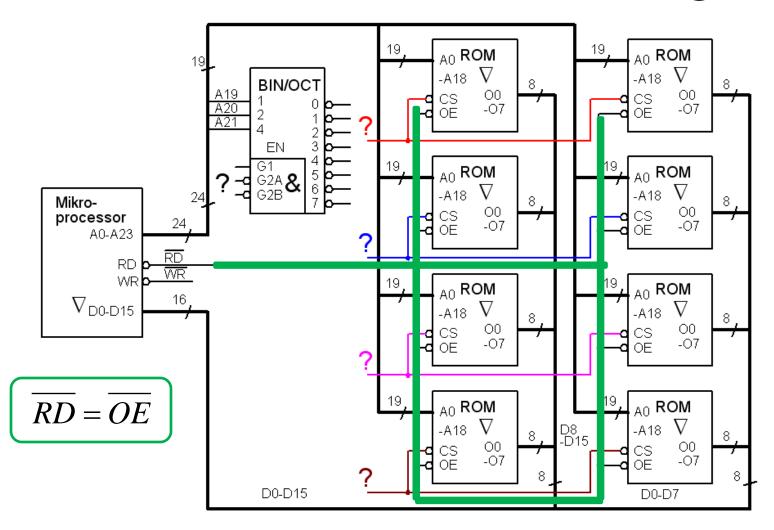
p = 512 k ordlängden q = 8 bitar

- Antalet kapselrader $r \le N/p = 4.512k/512k = 4$
- Antalet kapselkolumner $k \ge M/q = 16/8 = 2$
- Antalet kapslar $K = r \times k = 4 \times 2 = 8$ William Sandqvist william@kth.se

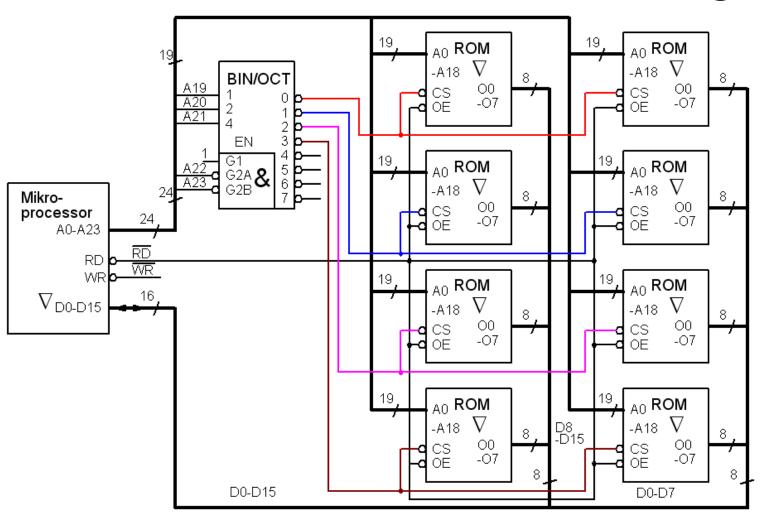
ROM anslutning?



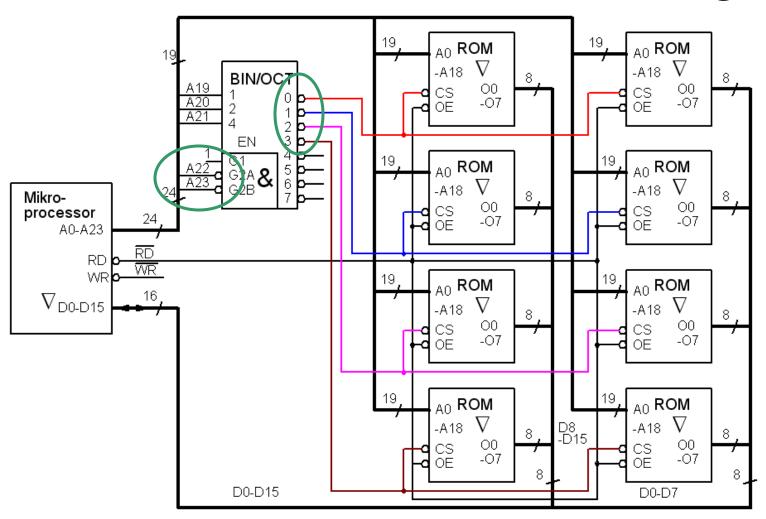
ROM Control anslutning?



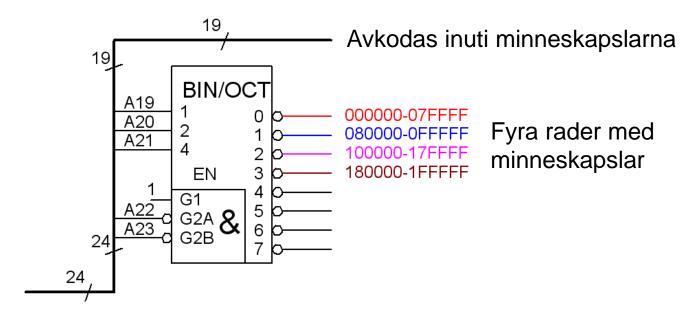
Decoder ROM anslutning?



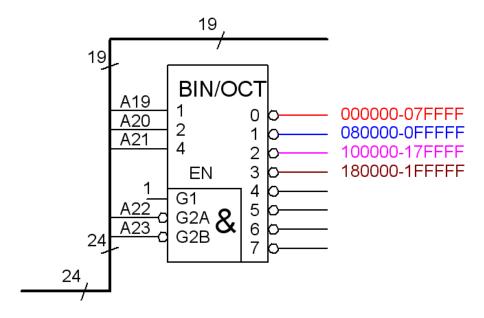
Decoder ROM anslutning?



Decoder ROM adresser?

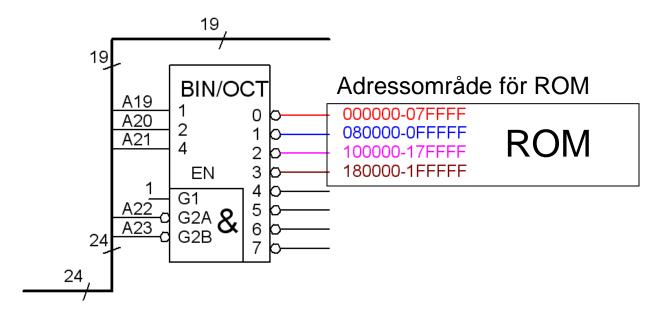


Decoder ROM adresser?



00ab|cmmm|mmmm|mmmm|mmmm

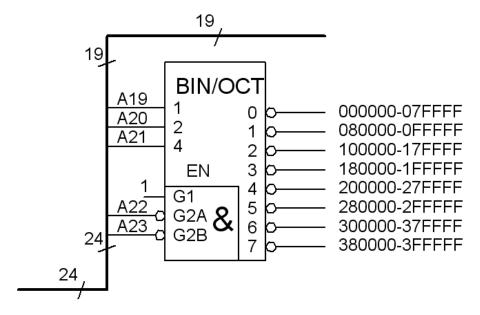
Decoder ROM adresser?



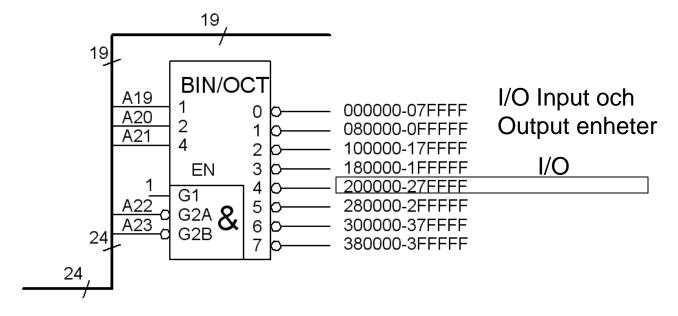
00ab|cmmm|mmmm|mmmm|mmmm

```
0000|0000|0|0|0|0 - 0000|0111|F|F|F|F 000000-07FFFF 0000|1000|0|0|0|0 - 0000|1111|F|F|F|F 080000-0FFFFF 0001|0000|0|0|0|0 - 0001|0111|F|F|F|F 100000-17FFFF 0001|1000|0|0|0|0 - 0001|1111|F|F|F|F 180000-1FFFFF
```

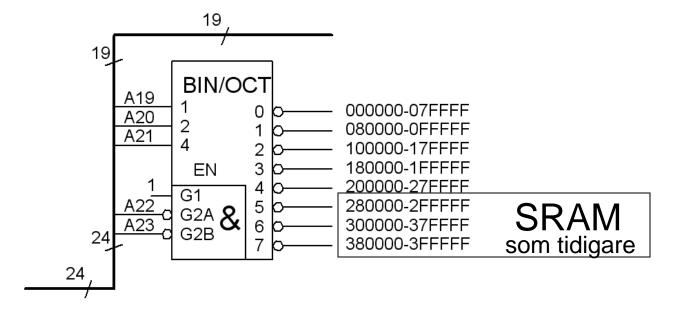
Totalt ROM 000000 – 1FFFFF



00ab|cmmm|mmmm|mmmm|mmmm

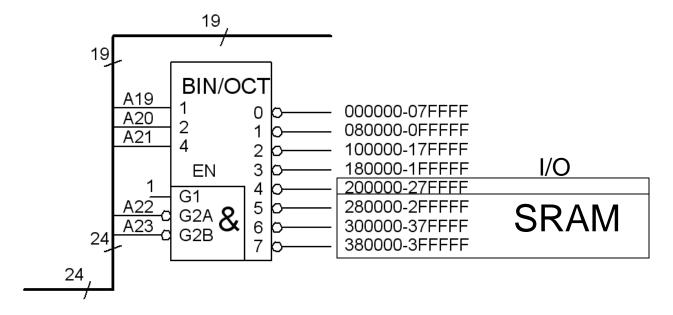


00ab|cmmm|mmmm|mmmm|mmmm|mmmm 00**10**|**0**000|0|0|0|0 - 00**10**|**0**111|F|F|F|F 200000-27FFFF



00ab|cmmm|mmmm|mmmm|mmmm

```
0010|1000|0|0|0|0 - 0010|1111|F|F|F 280000-2FFFFF 0011|0000|0|0|0|0 - 0011|0111|F|F|F| 300000-37FFFF 0011|1000|0|0|0|0 - 0011|1111|F|F|F| 380000-3FFFFF
```

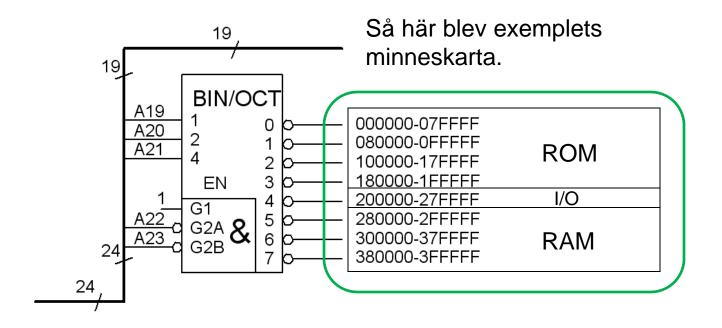


00ab|cmmm|mmmm|mmmm|mmmm

```
0010|0000|0|0|0|0 - 0010|0111|F|F|F|F 200000-27FFFF 0010|1000|0|0|0|0 - 0010|1111|F|F|F|F 280000-2FFFFF 0011|0000|0|0|0|0 - 0011|0111|F|F|F|F 300000-37FFFF 0011|1000|0|0|0|0 - 0011|1111|F|F|F|F 380000-3FFFFF
```

Möjliga SRAM+I/O adresser 200000 – 3FFFFF

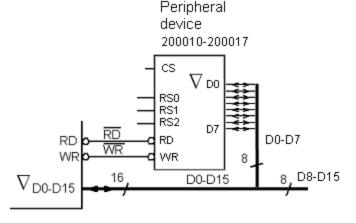
Minneskarta (Memory map)





ÖH 12.3 Input/Output

Periferienheter, I/O, ansluts ofta till en CPU som om dom vore minneskretsar (fast med bara ett fåtal "minnesceller"). Ex. en realtidsklock-krets – håller reda på tid och datum. Den styrs/avläses från 8 inbyggda register.

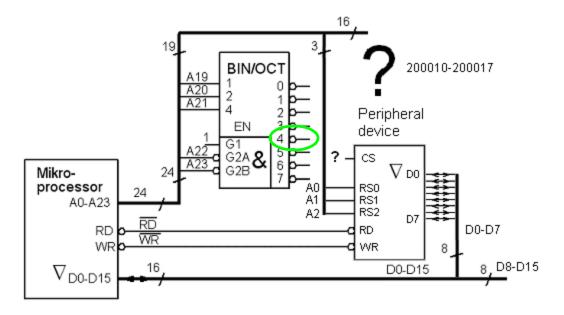


Periferikretsen kopplas in som ett litet RAM-minne. Bara de 8 minst signifikanta databitarna används. CS Chip Select enablar chippet.

Anslut en 8 registers minnesmappad periferienhet (I/O) till en CPU. CPU:n har 16 bitars databuss (använd bara 8), och en 24 bitars adressbuss. Använd en 3:8-avkodare och vid behov grindar. Periferienheten skall kopplas in så att den får registeradresserna 0x200010 ... 0x200017.



ÖH 12.3 Input/Output



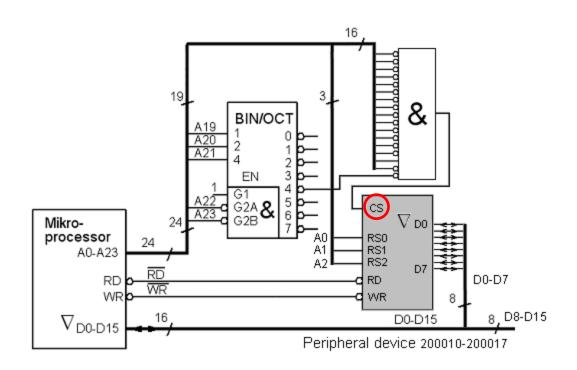
I/O adresser, på avkodarens utgång "4", 200000 – 27FFFF enligt tidigare uppgift.

Avkodningen

 $\overline{A}_{18} \cdot \overline{A}_{17} \cdot \overline{A}_{16} \cdot \overline{A}_{15} \cdot \overline{A}_{14} \cdot \overline{A}_{13} \cdot \overline{A}_{12} \cdot \overline{A}_{11} \cdot \overline{A}_{10} \cdot \overline{A}_{9} \cdot \overline{A}_{8} \cdot \overline{A}_{7} \cdot \overline{A}_{6} \cdot \overline{A}_{5} \cdot A_{4} \cdot \overline{A}_{3}$

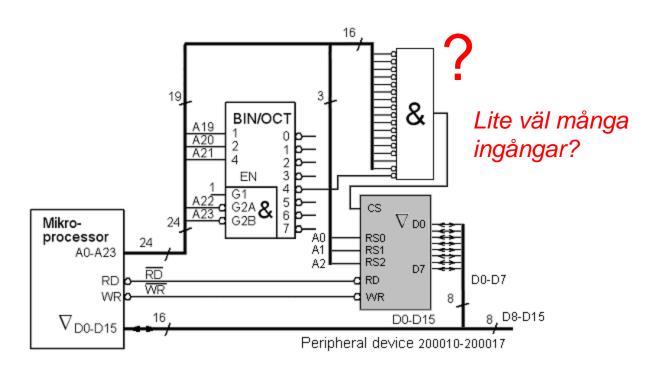


Anslutningarna

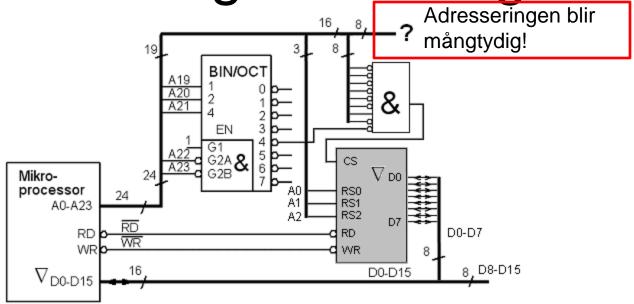




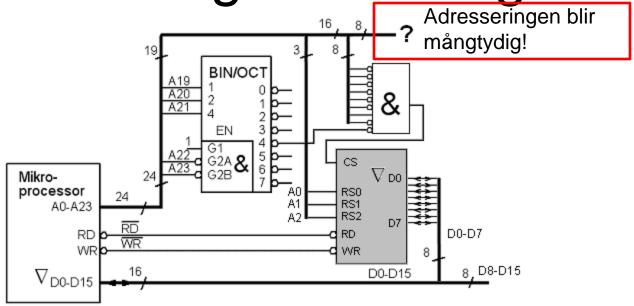
Anslutningarna



Ofullständig avkodning?



Ofullständig avkodning?



För fullständig avkodning använde vi en &-grind med 17 ingångar! I bland gör man en **ofullständig avkodning**. Man struntar då i att ta med alla adress-signalerna och kan därmed använda en grind med färre ingångar.

I/O-enhetens adressering blir mångtydig, den kan adresseras med många olika adresser, men den som skriver programkoden bestämmer ju själv vilka adresser det är som används. Huvudsaken är att man ser till att I/O-enhetens adresser *inte kolliderar* med någon annan enhets adresser.

volatile ?



volatile ?



Eftersom I/O-enheter *inte* är riktiga minnen – det kan verka som om innehållet kan ändras "av sig självt" – så kan man vid programmeringen av processorn behöva "hjälpa" kompilatorn att förstå detta genom att deklarera dem som volatile (= flyktiga) i sina datorprogram.

Detta kommer Du att möta i Datorteknik-kursen.

Hur konstruerar en digitaltekniker

ett större system?



BV 10.5

One approach for implementing integer division is to perform repeated subtraction as indicated in pseudo-code.

```
Q = 0;

R = A

While ((R - B) \ge 0) do

R = R - B;

Q = Q + 1;

End while;
```

- a) Give an ASM chart that represents the pseudo-code.
- b) Show the datapath circuit corresponding to part (a).
- c) Give the **ASM chart** for the control circuit corresponding to part (b).

Algorithmic State Machine

ASM metoden består av följande steg:

- 1. Skapa en algoritm, med *pseudokod*, som beskriver kretsens önskade funktion.
- 2. Omvandla pseudokoden till ett ASM diagram.
- 3. Designa ett *Dataflödes-schema* (*datapath*) utifrån ASM diagrammet.
- **4**. Skapa ett *detaljerat ASM diagram* utifrån dataflödesschemat.
- 5. Designa styrlogik utifrån det detaljerade ASM-diagrammet.

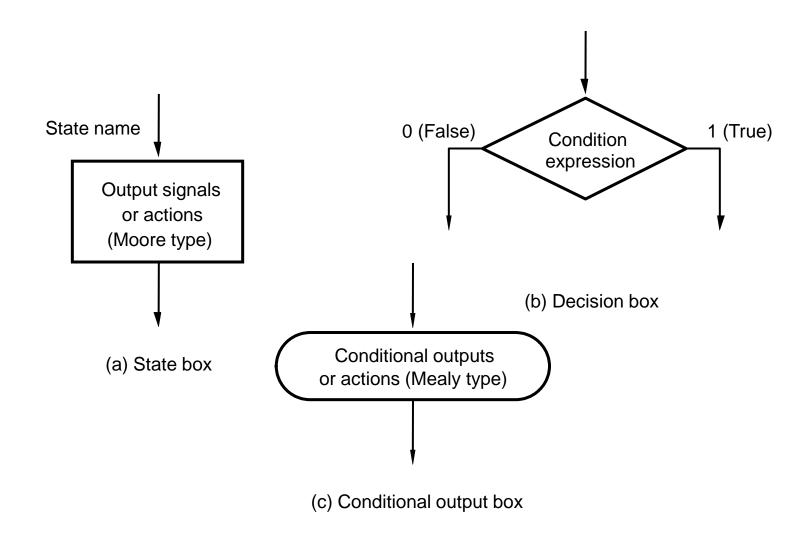


Figure 8.86. Elements used in ASM charts.

• ASM chart för algoritmen

```
Q = 0;

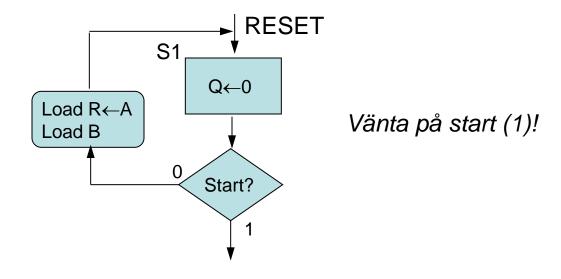
R = A

While ((R - B) \ge 0) do

R = R - B;

Q = Q + 1;

End while;
```



```
Q = 0;

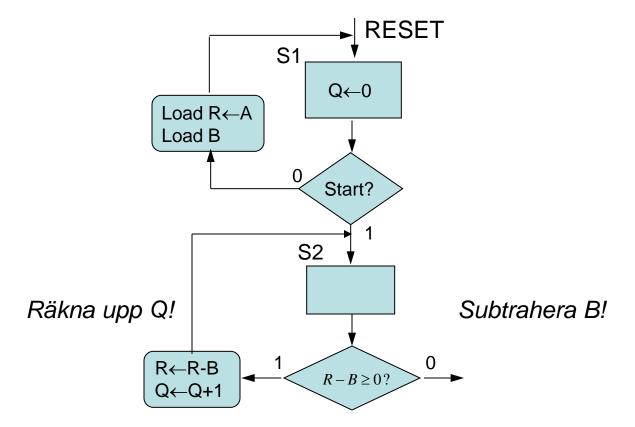
R = A

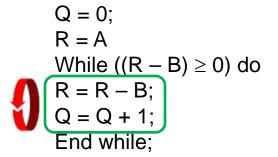
While ((R - B) \ge 0) do

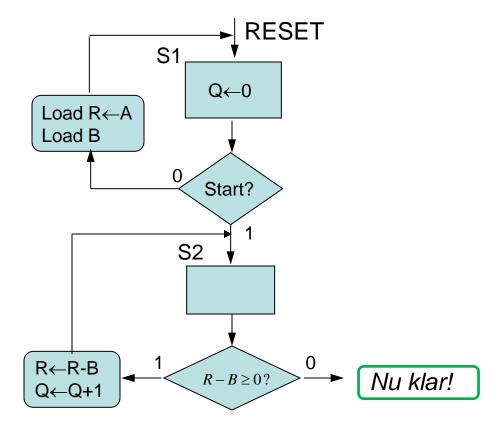
R = R - B;

Q = Q + 1;

End while;
```







```
Q = 0;

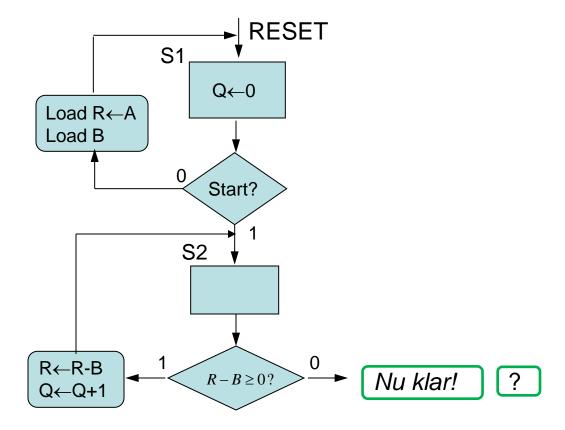
R = A

While ((R - B) \ge 0) do

R = R - B;

Q = Q + 1;

End while;
```



```
Q = 0;

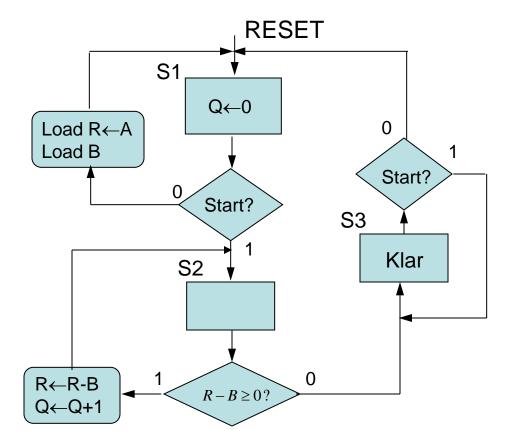
R = A

While ((R - B) \ge 0) do

R = R - B;

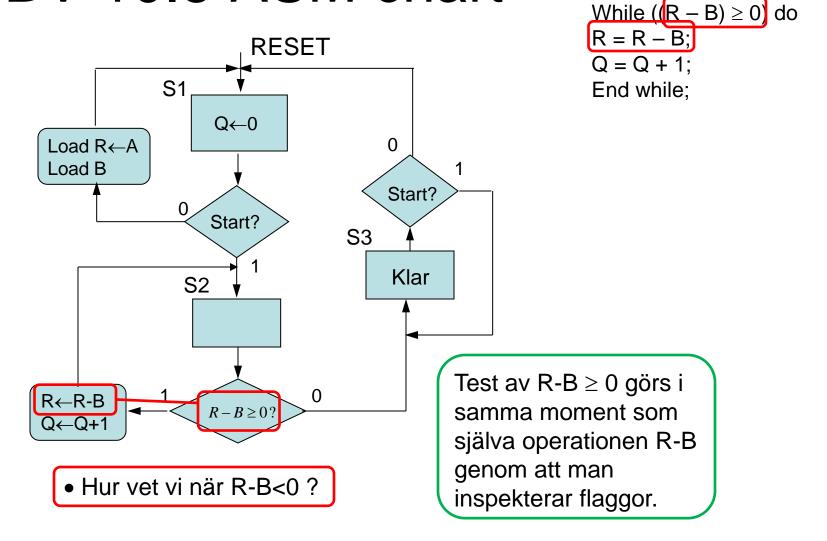
Q = Q + 1;

End while;
```



$$Q = 0$$
;
 $R = A$
While $((R - B) \ge 0)$ do
 $R = R - B$;
 $Q = Q + 1$;
End while;

Vänta på att Start släpps (0), för omstart.

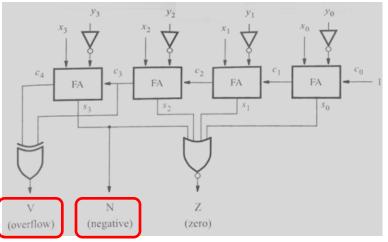


Q = 0;

R = A

Kommer Du ihåg? ≥

Adderare kopplad som komparator



$$X - Y$$

$$V = c_4 \oplus c_3 \quad N = s_3$$

$$Z = \overline{(s_3 + s_2 + s_1 + s_0)}$$

$$X = Y \implies Z = 1$$

$$X < Y \implies N \oplus V$$

$$X \le Y \implies Z + N \oplus V$$

$$X > Y \implies \overline{Z + N \oplus V} = \overline{Z} \cdot (\overline{N \oplus V})$$

$$X \ge Y \quad \Rightarrow \quad \overline{N \oplus V}$$

$$N = 1$$
 R_GE_B

Så här kan en dator

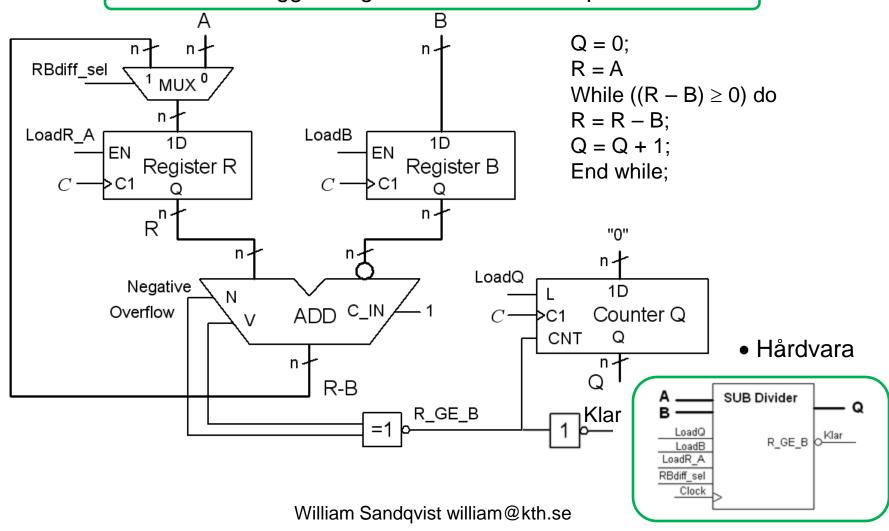
göra de vanligaste

jämförelserna med

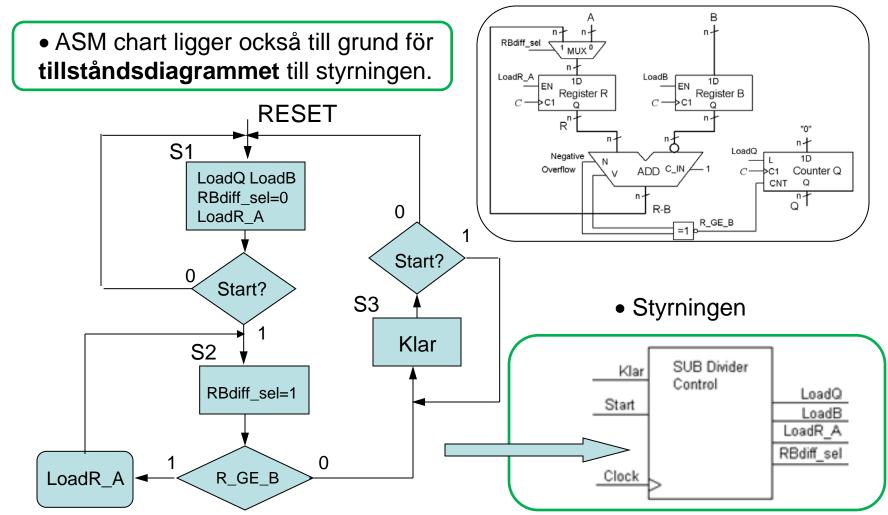
hjälp av flaggorna ...

BV 10.5 datapath circuit

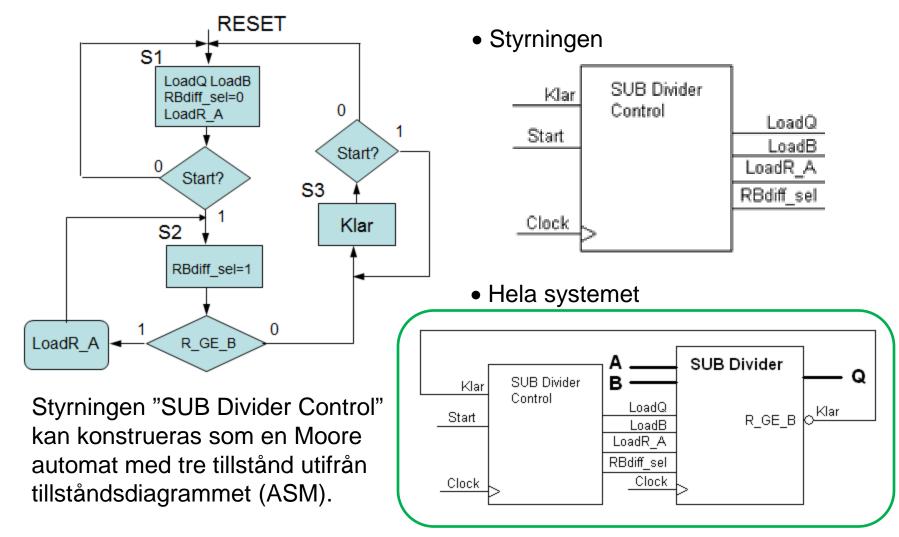
• ASM chart ligger till grund för att sätta ihop hårdvaran.



BV 10.5 ASM control



BV 10.5 Hela systemet



Sin + cos values?

Ett annat större digitalt system system ...



$$x = x + y/2$$

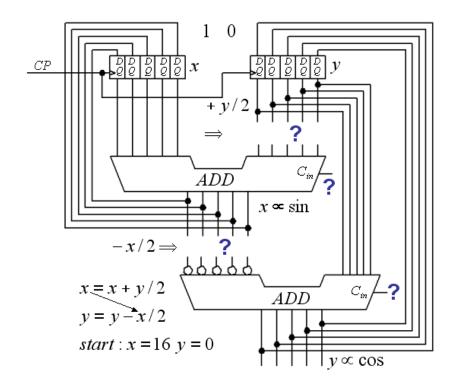
$$y = y - x/2$$

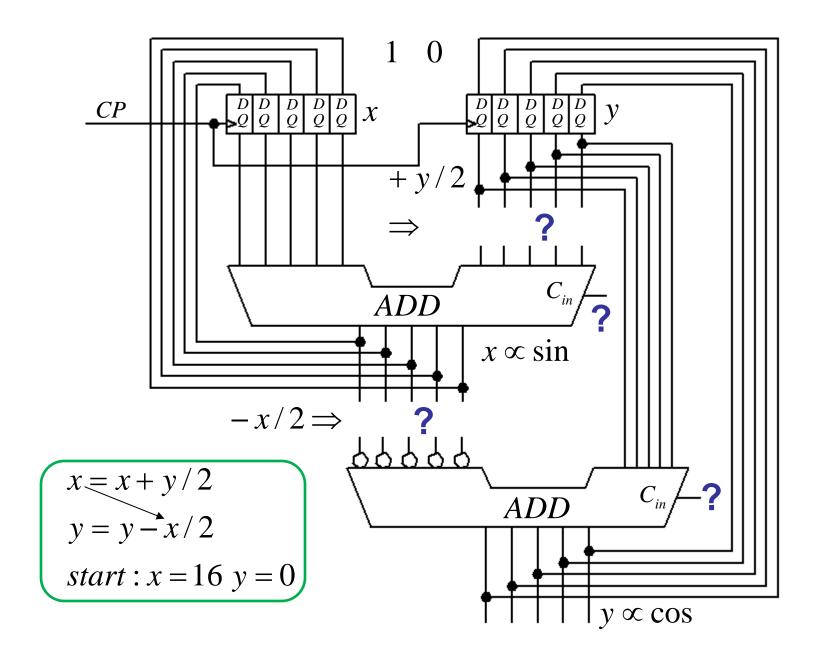
$$start : x = 16 \ y = 0$$

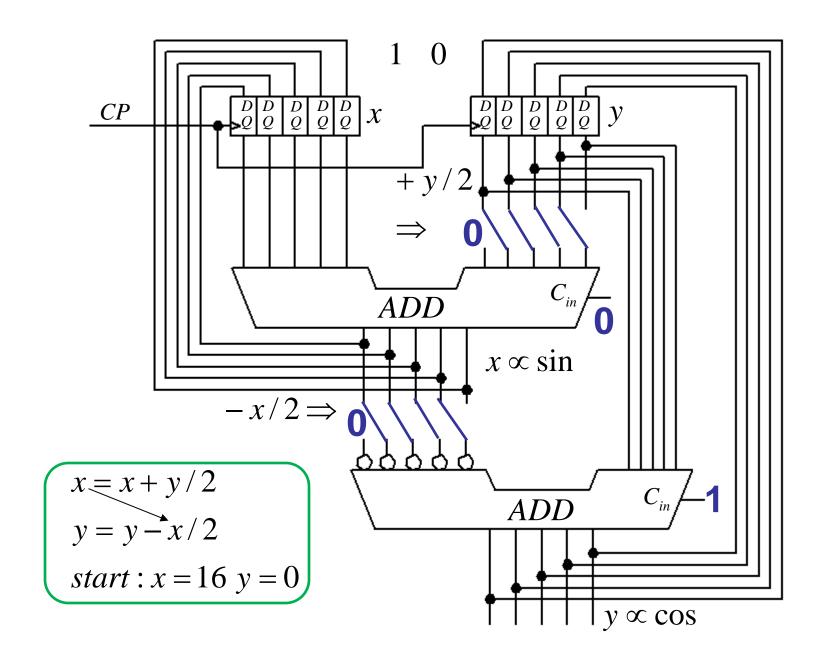
Osquar och Osqulda implementerar en digital design algoritm, till sitt examensarbete. Algoritmen beräknar sinus och cosinusvärden.

$$x = x + y/2$$
; $y = y - x/2$; (startvärden $x = 16$, $y = 0$).

Hjälp dem med hur +y/2 och -x/2 ska införas i figuren (se fyra platser med frågetecken). Konstanterna 1 och 0 finns att tillgå vid behov.







Algoritm för sin + cos Microsoft Excel - sincos...ls _ B × Arkiv Redigera Visa Infoga Format Verktyg Data Fönster Hjälp Diagram 5 В С D 16 -8 12 -14 3 -16 -3 -15 4 5 -10 -10 -15 -3 6 -16 -14 12 8 -8 16 9 16 10 0 11 8 12 14 20 13 16 -3 15 14 15 -10 15 10 -15 10 16 -16 -5 -14 5 18 -12 ◆ Serie1 -8 -16 19 Π -Serie2 20 -16 8 -5 21 -12 14 22 -5 16 -10 23 15 -15 24 10 10 -20 ▶ N Blad1 / Blad2 \ Blad Klar

William Sandqvist william@kth.se

Repetition inför tentamen



 $f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $f = ?$ $\overline{f} = ?$

K-MAP med 5 eller 6 variabler kan dyka upp på tentamen!

	x_4	x_3	x_2	x_1	x_0	f		x_4	x_3	x_2	x_1	x_0	f
0	0	0	0	0	0	0	16	1	0	0	0	0	1
1	0	0	0	0	1	0	17	1	0	0	0	1	0
2	0	0	0	1	0	0	18	1	0	0	1	0	1
3	0	0	0	1	1	0	19	1	0	0	1	1	0
4	0	0	1	0	0	0	20	1	0	1	0	0	0
5	0	0	1	0	1	0	21	1	0	1	0	1	0
6	0	0	1	1	0	0	22	1	0	1	1	0	0
7	0	0	1	1	1	0	23	1	0	1	1	1	0
8	0	1	0	0	0	0	24	1	1	0	0	0	1
9	0	1	0	0	1	1	25	1	1	0	0	1	1
10	0	1	0	1	0	0	26	1	1	0	1	0	1
11	0	1	0	1	1	1	27	1	1	0	1	1	1
12	0	1	1	0	0	1	28	1	1	1	0	0	0
13	0	1	1	0	1	1	29	1	1	1	0	1	0
14	0	1	1	1	0	1	30	1	1	1	1	0	0
15	0	1	1	1	1	1	31	1	1	1	1	1	0

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$$

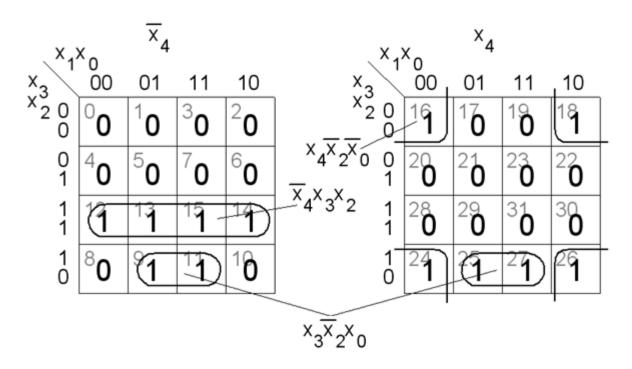
$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $f = ?$

_x ₁ ;	x o	\overline{x}_4		
x ₃	^ 0 00	01	11	10
x ₃ x ₂ 0 0	0 0	¹ 0	³ 0	² 0
0 1	⁴ 0	⁵ 0	⁷ 0	⁶ 0
1 1	¹²	¹ 3	¹⁵	¹ 4
1 0	⁸ 0	⁹ 1	¹ 1	¹ 0

X :	x	^X 4		
x ₃ 1	× 0 00	01	11	10
x ₃ x ₂ 0 0	16	¹ 0	¹⁹ 0	18
0 1	² 0	² 0	²³ 0	²² 0
1 1	²⁸ 0	²⁹	³ 0	30 0
1 0	24	25	27	26

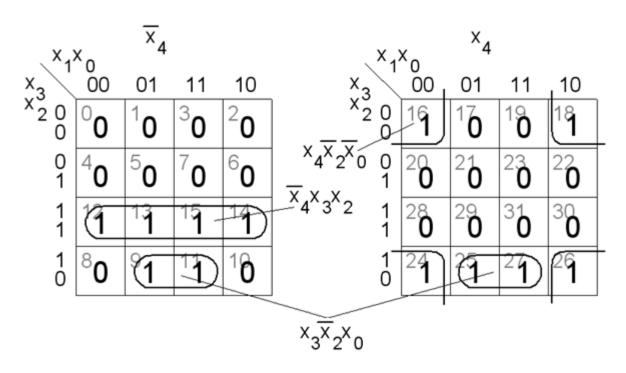
 $f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $f = ?$



 $f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $f = ?$



$$f = \overline{x_4} \, x_3 \, x_2 + x_3 \, \overline{x_2} \, x_0 + x_4 \, \overline{x_2} \, \overline{x_0}$$

William Sandqvist william@kth.se

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$$

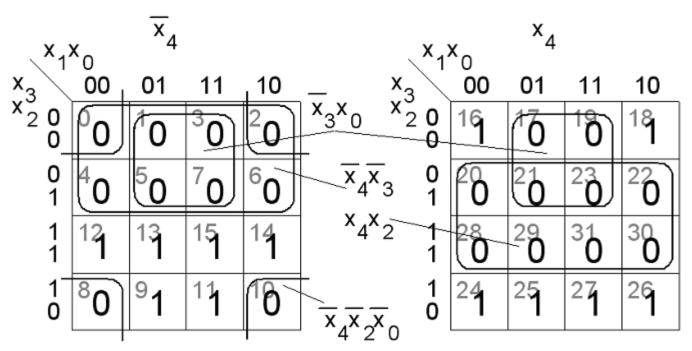
$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $\overline{f} = ?$

_ x ₁	× ₀	\overline{x}_4		
x_3	Ŏ0	01	11	10
x ₃ x ₂ 0 0	0	¹ 0	³ 0	2 0
0 1	⁴ 0	⁵ 0	⁷ 0	⁶ 0
1 1	¹² 1	13	15	14
1 0	⁸ 0	91	11	¹ 0

_x ₁	x ₀	^x ₄		
x ₃ x ₂ 0	00	01	11	10
^X ₂ 0 0	¹⁶	10	10	¹⁸
0 1	²⁰	² 0	²³ 0	²² 0
1 1	²⁸ 0	²⁹	³ 10	0
1 0	24	25	² 7	26

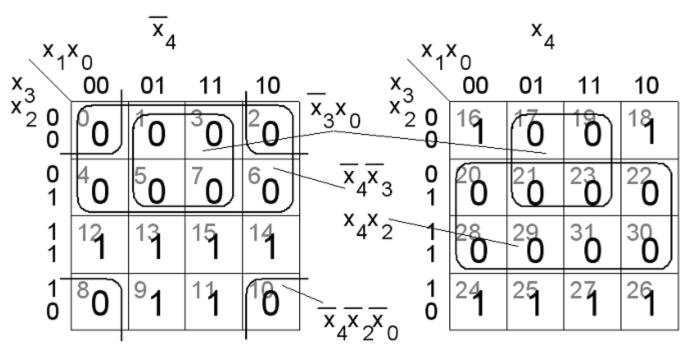
 $f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $\overline{f} = ?$



$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0) = \sum m(9, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 18, 24, 25, 26, 27)$$

$$f(x_4, x_3, x_2, x_1, x_0)$$
 $\overline{f} = ?$



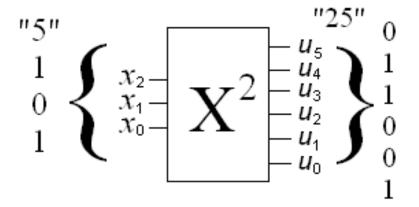
$$\overline{f} = \overline{x_4} \, \overline{x_3} + \overline{x_3} \, x_0 + x_4 \, x_2 + \overline{x_4} \, \overline{x_2} \, \overline{x_0}$$

William Sandqvist william@kth.se

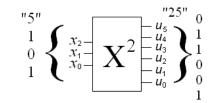
ÖH 8.1 Binär kvadrerare

Ta fram de boolska ekvationerna för ett nät på minimerad SP-form som omvandlar ett trebitars binärkodat tal X (x_2 , x_1 , x_0) till ett binärkodat sexbitstal U (u_5 , u_4 , u_3 , u_2 , u_1 , u_0) som är lika med kvadraten på talet, dvs. $U = X^2$.

Ex.
Kodomvandlare
Typiskt på **A2**delen



8.1 Sanningstabell $\begin{cases} x_2 \\ 1 \\ x_0 \end{cases} \begin{cases} x_2 \\ x_1 \\ x_0 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_2 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\ x_1 \\ x_1 \end{cases} \end{cases} \end{cases} \begin{cases} x_1 \\$

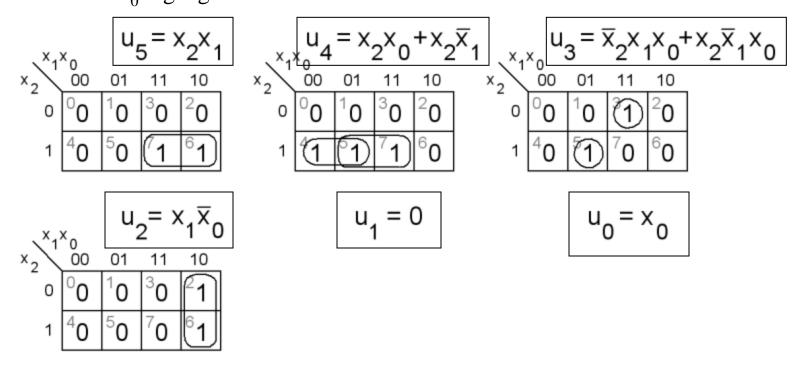


X	x_2	x_1	x_0	$U = X^2$	u_5	u_4	u_3	u_2	u_1	u_0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	1	0	0	0	0	0	1
2	0	1	0	4	0	0	0	1	0	0
3	0	1	1	9	0	0	1	0	0	1
4	1	0	0	16	0	1	0	0	0	0
5	1	0	1	25	0	1	1	0	0	1
6	1	1	0	36	1	0	0	1	0	0
7	1	1	1	49	1	1	0	0	0	1

8.1 Karnaughdiagram $\frac{7}{1} \left\{ \frac{x_2}{x_0} \right\}$

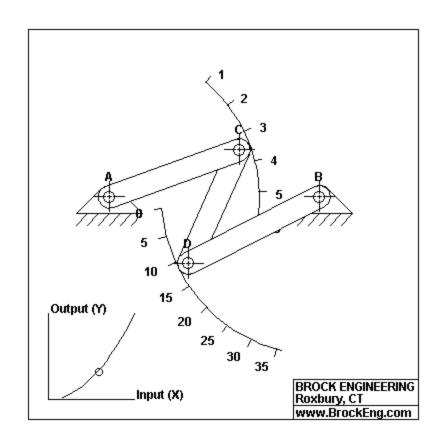
Av sanningstabellen framgår att u_1 alltid är lika med 0. u_1 utgången kan därför anslutas 0V (jord) så att den får konstanten 0. Man kan vidare se att u_0 alltid är samma som x_0 . u_0 utgången kan därför förbindas direkt med x_0 ingången.

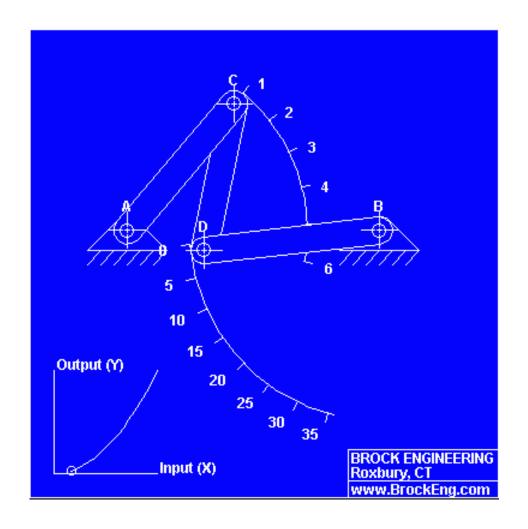
										1_
X	x_2	x_1	x_0	$U = X^2$	u_5	u_4	u_3	u_2	u_1	u_0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	1	0	0	0	0	0	1
2	0	1	0	4	0	0	0	1	0	0
3	0	1	1	9	0	0	1	0	0	1
4	1	0	0	16	0	1	0	0	0	0
5	1	0	1	25	0	1	1	0	0	1
6	1	1	0	36	1	0	0	1	0	0
7	1	1	1	49	1	1	0	0	0	1



Mekanisk "kvadrerare"

På 1800-talet innan det fanns digitalteknik ...





Brock institute for advaced studies function generator

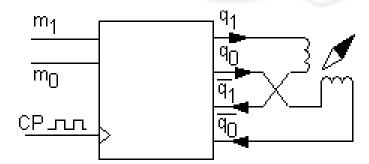
ÖH 10.9 Stegmotorstyrning

AEG SOOM SE

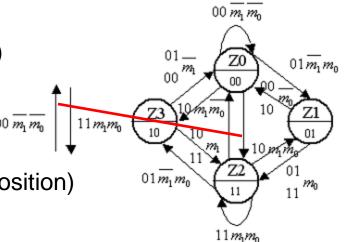
En stegmotor är en digital komponent som drivs med pulser.

Stegmotorer brukar anslutas till räknare som räknar Gray-kod.

Figurens räknare har dessutom en modeingång, $m_1 m_0$.



$$m_1 m_0 = 00 \rightarrow 0$$
-ställning (fix position)
 $m_1 m_0 = 01 \rightarrow \text{upp-räkning (cw)}$
 $m_1 m_0 = 10 \rightarrow \text{ner-räkning (ccw)}$
 $m_1 m_0 = 11 \rightarrow 1$ -ställning (annan fix position)



Synkrona sekvensnät – är den centrala delen av kursen! **A2**-delen. På **B**-delen är tillståndsdiagrammet oftast *inte* givet.

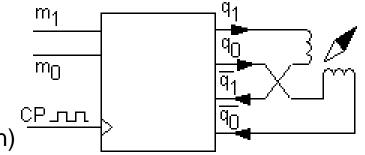
10.9 Tillståndsdiagrammet

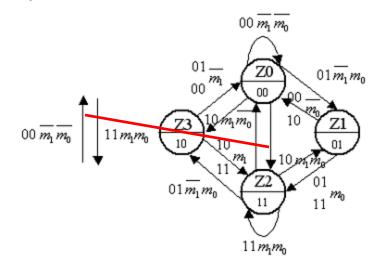
 $m_1 m_0 = 00 \rightarrow 0$ -ställning (fix position)

 $m_1 m_0 = 01 \rightarrow \text{upp-räkning (cw)}$

 $m_1 m_0 = 10 \rightarrow \text{ner-räkning (ccw)}$

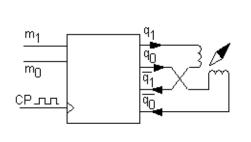
 $m_1 m_0 = 11 \rightarrow 1$ -ställning (annan fix position)

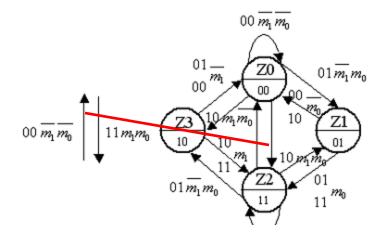




Ibland skriver man boolska vilkor i stället för siffror vid pilarna. I figuren används både vilkor och siffror.

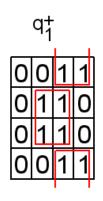
10.9 Tillståndstabell och tillståndsavkodare

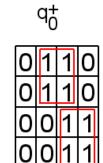




 $q_{1}^{+}q_{0}^{+}(q_{1}q_{0}m_{1}m_{0})$

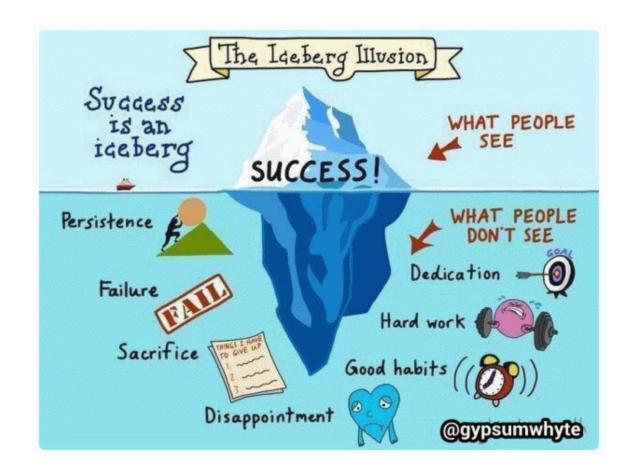
m ₁	ı ^m o	04	44	10
q ₁ q ₀ 0	00	01	11	10
9 ₀ 0	00	01	11	10
0 1	00	11	11	00
1 1	00	10	11	01
1 0	00	00	11	11





$$q_1^+ = q_0^m_0 + \overline{q}_0^m_1$$

 $q_0^+ = q_1^m_1 + \overline{q}_1^m_0$



Lycka till på tentan!