Low-rank self-play fine-tuning for small LLMs

 Π . Ю. $Myн^1$, Н. В. Охотников 2 , А. В. Грабовой 3

В работе исследуется проблема дообучения больших языковых моделей (LLM) в условиях ограниченных ресурсов. Под ограниченными ресурсами понимается видеопамять, человеческое участие и время обучения. В работе рассматриваются модели до 0.5В. Предлагается метод дообучения, основанный на внедрении адаптеров LoRA, малоранговых разложений матриц, в слои архитектуры трансформера, и использовании стратегии self-play - текущая итерация генерирует предсказания, а обучающаяся повышает качество с помощью разграничения настоящих предсказаний от сгенерированных. Метод может снизить требования по видеопамяти для обучения на доступных GPU: Google Colab T4 (16Gb), а также не требует размеченных данных помимо используемых на этапе SFT. Для анализа качества метода будет использована группа датасетов таких, как gsm8k, ultrachat 200k.

Ключевые слова: LLM, LoRA, selp-play, SFT

DOI:

1 Введение

14

15

16

17

Большие языковые модели (LLM) демонстрируют исключительные возможности в широком спектре областей, которые могут требовать специализированных знаний. Примерами таких областей могут служить: программирование [1], генерация текстов [6], обращения к базам данных [8]. Обычно процесс обучения LLM состоит из нескольких этапов: предварительного обучения, и этапов дообучения: SFT, обучение на предварительно размеченом наборе данных, и RLHF, во время которого необходим эксперт-человек, оценивающий ответы модели. Предварительное обучение требует огромных вычислительных ресурсов, поэтому часто используют публичные предобученные модели (Llama3 [4], Qwen2.5 [7]) и настраивают под целевую задачу. Но также проблема ограниченности ресурсов встречается и на этапах дообучения SFT и RLHF. Ограниченность ресурсов проявляется в недостатке видеопамяти для хранения и обновления параметров модели, необходимости в размеченных данных для повышения качества и времени обучения.

В работе исследуются методы повышения эффективности обучения моделей в условиях ограниченных ресурсов. В частности предлагается метод дообучения LLM, который значительно снижает потребление видеопамяти, а также убирает необходимость в прямом человеческом участии, как на этапе RLHF. Метод основан на двух идеях.

- Во-первых, внедрение адаптеров LoRA в слои трансформера. Предполагается сравнительно маленькая внутренняя размерность пространства параметров, и рассматриваемый метод снижает размерность пространства параметров.
- Во-вторых, механизме self-play для обучения адаптеров. Механизм состоит из последовательных игр модели со своей предыдущей версией. Предыдущая версия генерирует ответы по промптам части датасета на этапе SFT, а модель пытается различить настоящий ответ от сгенерированного. Общий метод исследуется в статье [2], а в данной работе он применяется исключительно к адаптерам LoRA.

Предложенный метод развивается в двух направлениях: снижение требований к видео памяти и снижение человеческого участия. В обоих направлениях есть близкие альтернативы:

- Многие существующие решения по снижению требуемой памяти также применяют 29 адаптеры LoRA с использованием других инструментов. Одним из лучших методов 30 является QLoRA [3], который предлагает 4-х битные float и квантизацию, значительно 31 снижая необходимую память. В отличие от LoRA, которая снижает количество обу-32 чаемых параметров, QLoRA также уменьшает размер параметров модели с помощью 33 4-х битных NormalFloat, что приводит в меньшим требованиям к видеопамяти. С дру-34 гой стороны, QLoRA требует передового оборудования для применения, что может 35 являться существенным ограничением в условиях нехватки ресурсов. 36
- В направлении снижения человеческого участия можно выделить методы оптимизирующие этап RLHF. Одним из таких является метод DPO [5], который снижает зависимость от человеческого оценивания результата. В то же время предложенный метод не требует размеченных данных, помимо тех, что используются на SFT.
- Конечной целью работы является исследование оправданности применения предложенного метода к маленьким LLM в условиях ограниченных ресурсов.

43 2 Постановка задачи

Будем обозначать за Θ - пространство всевозможных параметров трансформера, p_{θ} - модель, а $\theta \in \Theta$ - ее параметры. В задаче ставится ограничение на количество параметров модели, то есть $\|\Theta\| \leq K$. В качестве аргумента функция p_{θ} принимает последовательность $\mathbf{x} = [x_1, ..., x_n]$ и возвращает последовательность $\mathbf{y} = [y_1, ..., y_m]$, которые интерпретируются как промпт, ответ модели. Модель p_{θ} представима в виде условной плотности, которую можно представить как:

$$p_{\boldsymbol{\theta}}(\mathbf{y}|\mathbf{x}) = \prod_{j=1}^{m} p_{\boldsymbol{\theta}}(y_j|\mathbf{x}, y_{< j})$$

где $y_{\leq j} = [y_1, ..., y_{j-1}, \text{ для } j \in [2, ..., m], \text{ а } p_{\theta}(y_1|x, y_{\leq 1}) = p_{\theta}(y_1|x).$

На этапе SFT ставится задача минимизации следующей лосс-функции:

$$L_{SFT}(\boldsymbol{\theta}) = -\mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim q(\cdot), \mathbf{y} \sim p_{data}(\cdot|\mathbf{x})}[log p_{\boldsymbol{\theta}}(\mathbf{y}|\mathbf{x})]$$
(1)

где ${\bf x}$ - случайный элемент из распределения промптов $q(\cdot),\,{\bf y}$ - случайный элемент из распределения ответов $p_{data}(\cdot|{\bf x})$

3 Метод

50

51

52

55

57

59

61

62

63

В данной секции будет рассмотрен предложенный метод, позволяющий в условиях ограниченных ресурсов повысить метрики в сравнении с метриками на этапе SFT. Процесс дообучения начинается с определения базовой модели p_{θ_0} , где $\theta_0 \in \Theta$ - параметры базовой модели. Далее, на этапе SFT обучение проходит на размеченном тренировочном датасете $\{(\mathbf{x},\mathbf{y})\}_{i=1}^n$ из распределения $q(\cdot)$ и $p_{data}(\cdot|\mathbf{x})$. Предложенный метод является итеративным, поэтому в дальнейшем будем обозначать за θ_t - параметры обучаемой модели на итерации t.

Теперь перейдем к введению понятий для обозначения методов.

3.1 Адаптеры LoRA

Адаптер LoRA представлен произведением двух матриц $A \cdot B$ и может быть встроен в любую обучаемую матрицу весов W_0 . Во время дообучения матрица весов W_0 заморожена, то есть не меняется, и обучаются только матрицы A и B, что может помочь снизить количество обучаемых параметров и соответственно требуемую память для дообучения. В конце модель использует сумму изначальной матрицы с адаптером, $W = W_0 + A \cdot B$.

В данной работе адаптеры LoRA встраиваются на всех слоях в матрицы: W_q, W_k, W_v - query/key/value матрицы блоков self-attention в архитектуре трансформера. Обозначим значения всех встраиваемых параметров на шаге t за $\Delta \theta_t$, тогда

$$\boldsymbol{\theta}_t = \boldsymbol{\theta}_0 + \boldsymbol{\Delta} \boldsymbol{\theta}_t$$

3.2 Подробное описание SPIN

В центре механизма self-play находится игра между: моделью игроком и моделью противником. Цель противника сгенерировать ответы, которые были бы неразличимы с настоящими ответами, а цель игрока уметь различать настоящие ответы от сгенерированных. В рамках дообучения противником является прошлая итерация модели, а игроком текущая итерация, которая обучается.

Рассмотрим итерацию t+1, противником на данной итерации является p_{θ_t} , которая по промптам \mathbf{x} генерирует ответы \mathbf{y}' , а игроком $p_{\theta_{t+1}}$. Метод состоит из двух шагов: обучение игрока, обновление противника

– В качестве целевой функции для первого шага используется:

$$f_{t+1} = \underset{f \in \mathcal{F}_t}{\operatorname{arg \, min}} \, \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim q(\cdot), \mathbf{y} \sim p_{data}(\cdot|\mathbf{x})} \left[l(f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) - f(\mathbf{x}, \mathbf{y}')) \right], \tag{2}$$

, где l = log(1 + exp(-t)), а \mathcal{F}_t - некоторое семейство функций.

– Для обновления противника используется следующая функция:

$$p_{\boldsymbol{\theta}_{t+1}} = \arg\max_{p} \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim q(\cdot), \mathbf{y} \sim p(\cdot|\mathbf{x})} [f_{t+1}(\mathbf{x}, \mathbf{y})] - \lambda \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim q(\cdot)} \mathrm{KL} (p(\cdot|\mathbf{x}) || p_{\boldsymbol{\theta}_{t}}(\cdot|\mathbf{x})),$$
(3)

, где λ - коэффициент регуляризации похожести итераций, а KL - дивергенция Кульбака-Лейблера. Регуляризация добавлена с целью контроля обучаемой итерации, чтобы $p_{\theta_{t+1}}$ не сильно отличалась от p_{θ_t}

。 3.3 Одношаговое описание SPIN

примечательно, что последнее выражение (3) на $p_{\theta_{t+1}}$ имеет аналитическое решение $\hat{p}_{\theta_{t+1}}$:

$$\hat{p}_{\boldsymbol{\theta}_{t+1}}(\mathbf{y}|\mathbf{x}) \propto p_{\boldsymbol{\theta}_t}(\mathbf{y}|\mathbf{x}) \exp\left(\lambda^{-1} f_{t+1}(\mathbf{x}, \mathbf{y})\right). \tag{4}$$

Важно упомянуть, что у такого аналитического решения может не быть представления в виде функции, параметризованной элементами из Θ , то есть $\hat{p}_{\theta_{t+1}}$ не обязательно принадлежит семейству $\{p_{\theta} | \theta \in \Theta\}$. Тогда рассмотрим класс функций для f_{t+1} :

$$\mathcal{F}_{t} = \left\{ \lambda \cdot \log \frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\mathbf{y}|\mathbf{x})}{p_{\boldsymbol{\theta}_{t}}(\mathbf{y}|\mathbf{x})} \middle| \boldsymbol{\theta} \in \boldsymbol{\Theta} \right\}, \tag{5}$$

Подставляя элементы полученного семейства в формулу 1, получим искомый критерий качества, используемый при обучении.

$$L_{SPIN} = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim q(\cdot), \mathbf{y} \sim p_{data}(\cdot|\mathbf{x})} \left[\ell \left(\lambda \log \frac{p_{\theta}(\mathbf{y}|\mathbf{x})}{p_{\theta_{t}}(\mathbf{y}|\mathbf{x})} - \lambda \log \frac{p_{\theta}(\mathbf{y}'|\mathbf{x})}{p_{\theta_{t}}(\mathbf{y}'|\mathbf{x})} \right) \right], \tag{6}$$

Тогда правило обновление параметров имеет вид:

$$\boldsymbol{\theta}_{t+1} = \underset{\boldsymbol{\theta} \in \boldsymbol{\Theta}}{\arg \min} L_{SPIN}(\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\theta}_t) \tag{7}$$

3.4 Применение SPIN к адаптерам

Обозначим за $\Omega \subset \Theta$ - подпространство весов адаптеров LoRA в архитектуре трансформера. Заметим, что использование параметров адаптеров LoRA $\Delta \theta$ сужает рассматриваемый класс функций $\{p_{\theta_0+\Delta\theta}|\Delta\theta\in\Omega\}\subset\{p_{\theta}|\theta\in\Theta\}$, или же снижает размерность пространства обучаемых параметров, но все равно может быть применим в полученному критерию качества L_{SPIN}

$$\Delta \theta_{t+1} = \underset{\Delta \theta \in \Omega}{\operatorname{arg \, min}} L_{SPIN}(\theta_0 + \Delta \theta, \theta_0 + \Delta \theta_t)$$
(8)

Алгоритм 1 Self-Play Fine-Tuning с адаптерами LoRA

```
Дано: \{(\mathbf{x}_i, \mathbf{y}_i)\}_{i \in \{1...n\}}: SFT датасет, T: Количество итераций. для t = 0, \ldots, T-1 для i = 1, \ldots N Генерация ответов моделью противником: \mathbf{y}_i' \sim p_{\boldsymbol{\theta}_0 + \Delta \boldsymbol{\theta}_t}(\cdot | \mathbf{x}_i). \Delta \boldsymbol{\theta}_{t+1} = \arg\min_{\boldsymbol{\Delta}\boldsymbol{\theta} \in \Omega} \sum_{i=1}^n \ell \left(\lambda \log \frac{p_{\boldsymbol{\theta} + \Delta \boldsymbol{\theta}}(\mathbf{y}_i | \mathbf{x}_i)}{p_{\boldsymbol{\theta}_0 + \Delta \boldsymbol{\theta}_t}(\mathbf{y}_i | \mathbf{x}_i)} - \lambda \log \frac{p_{\boldsymbol{\theta} + \Delta \boldsymbol{\theta}}(\mathbf{y}_i' | \mathbf{x}_i)}{p_{\boldsymbol{\theta}_0 + \Delta \boldsymbol{\theta}_t}(\mathbf{y}_i' | \mathbf{x}_i)}\right). Вывод: \Delta \boldsymbol{\theta}_T.
```

4 Вычислительный эксперимент

Целью данного эксперимента является подтверждение сохранения или повышению качества модели при дообучении предложенным методом, по сравнению с обычным применением метода SPIN. Особое внимание уделяется контролю затрачиваемых ресурсов и измерению времени обучения.

Для начало необходимо задать ограничение $\mathbf{K} = 5 \cdot 10^8$, отвечающий за ограничение на количество параметров модели $\|\mathbf{\Theta}\| \leq \mathbf{K}$. Значение обусловлено используемым оборудованием Tesla T4 из Google Colab, память 16 GB, количество ядер 2560.

4.1 Описание эксперимента

В качестве предобученной модели взята трансформерная модель qwen2.5-0.5B-Instruct для задачи генерации текстов, так как она является sota-решением среди моделей с небольшим количеством параметров и достигает верхней границы на параметры.

Обучение происходит на датасете ultrachat 200k, состоящем из более чем 200000 элементов вида вопрос-ответ. Во время обучения использовалась лишь небольшая часть данных, а именно 2000 элементов, в силу ограничения по времени.

Рассмотрены три вариации архитектур, зависящие от наличия и размера адаптеров LoRA: две модели с адаптерами (lora_r = 8, lora_r = 16) и одна модель без адаптеров (without lora). Обучения моделей с адаптерами происходило на заявленных вычислительных ресурсах, а именно Google Colab T4, а модель без адаптеров обучалась на видеокарте A100, так как для ее обучения требуется больше видеопамяти.

Каждая модель обучалась 3 эпохи на этапе SFT, а также по 3 эпохи на двух итерациях SPIN.

В качестве метрики использовалась метрика ВLEU

С результатами эксперимента можно ознакомиться в репозитории

134 4.2 Результаты

model	trainable params	BLEU (SFT)	\mid BLEU (LoRA + SPIN) \mid
$\overline{\text{qwen2.5 (lora_r = 8)}}$	1M	0.06454 (93.4%)	0.06554 (93.2%)
$qwen 2.5 (lora_r = 16)$	2.2M	0.06420 (92.9%)	0.06895 (98.0%)
qwen2.5 (without lora)	494M	0.06912 (100%)	0.07035 (100%)

Видно, что после этапа SFT модели с адаптерами проигрывают модели без адаптеров примерно на 6.6% и 7.1%, но после дообучения предложенным методом вариация с lora_r = 16 проигрывает модели без адаптеров только на 2%.

Говоря о времени обучения и пиковых значений нагрузки видеокарты, то модели с адаптерами обучались 8 часов 40 минут, а модель без адаптеров 2.5 часа. В это время входит время обучения на этапе SFT, время генерации датасета для применения SPIN моделью-противником, то есть предыдущей итерацией модели, а также применения непосредственного обучения модели-игрока.

В данном эксперименте внедрение адаптеров LoRA снижает количество обучаемых параметров примерно в 500 и 250 раз соответственно. Но при этом разница между пиковой нагрузкой на GPU несущественна, а именно максимальное значение используемой видеопамяти достигало 15.2 GB для обеих моделей с адаптерами. С другой стороны, обучение модели без адаптеров достигало 38GB с увеличенным размером batch_size на A100.

5 Заключение и выводы

В работе был предложен метод, являющийся комбинацией двух уже существующих методов, LoRA и SPIN, которые направлены на дообучение моделей в условиях ограниченных ресурсов. Внедрение адаптеров LoRA снизило необходимое количество видеопамяти примерно в 2 раза, что позволило обучать модель Qwen2.5-0.5B-Instruct на доступных вычислительных ресурсах, Google Colab T4, при этом качество модели по метрике BLEU падает лишь на 2% по сравнению с обычным применением метода SPIN.

6 *

Список литературы

- 158 [1] Mark Chen и др. «Evaluating Large Language Models Trained on Code». B: CoRR abs/2107.03374 (2021). DOI: 10.48550/arxiv.2107.03374. arXiv: 2107.03374. URL: https://arxiv.org/abs/2107.03374.
- [2] Zixiang Chen и др. «Self-Play Fine-Tuning Converts Weak Language Models to Strong Language Models». B: Forty-first International Conference on Machine Learning, ICML 2024, Vienna, Austria, July 21-27, 2024. OpenReview.net, 2024. URL: https://openreview.net/forum?id=04cHTxW9BS.
- 165 [3] Tim Dettmers и др. «QLoRA: Efficient Finetuning of Quantized LLMs». B: Advances
 166 in Neural Information Processing Systems 36: Annual Conference on Neural Information
 167 Processing Systems 2023, NeurIPS 2023, New Orleans, LA, USA, December 10 16, 2023.
 168 Под ред. Alice Oh и др. 2023. URL: http://papers.nips.cc/paper_files/paper/2023/
 169 hash/1feb87871436031bdc0f2beaa62a049b-Abstract-Conference.html.
- 170 [4] Abhimanyu Dubey и др. «The Llama 3 Herd of Models». В: CoRR abs/2407.21783 (2024). DOI: 10.48550/ARXIV.2407.21783. arXiv: 2407.21783.
- 172 [5] Rafael Rafailov и др. «Direct Preference Optimization: Your Language Model is Secretly a Reward Model». B: Advances in Neural Information Processing Systems 36: Annual Conference on Neural Information Processing Systems 2023, NeurIPS 2023, New Orleans, LA, USA, December 10 16, 2023. Под ред. Alice Oh и др. 2023. URL: http://papers.nips.cc/paper_files/paper/2023/hash/a85b405ed65c6477a4fe8302b5e06ce7-Abstract-Conference.html.
- 178 [6] Hugo Touvron и др. «Llama 2: Open Foundation and Fine-Tuned Chat Models». В: CoRR abs/2307.09288 (2023). DOI: 10.48550/ARXIV.2307.09288. arXiv: 2307.09288.
- 180 [7] An Yang и др. «Qwen2.5-1M Technical Report». B: CoRR abs/2501.15383 (2025). DOI: 10.48550/ARXIV.2501.15383. arXiv: 2501.15383.
- Victor Zhong, Caiming Xiong μ Richard Socher. «Seq2SQL: Generating Structured Queries from Natural Language using Reinforcement Learning». B: CoRR abs/1709.00103 (2017).

 DOI: 10.48550/arxiv.1709.00103. arXiv: 1709.00103. URL: http://arxiv.org/abs/1709.00103.