## TSSP 方法求解一维 G-P 方程

何翼成\*

April 18, 2022

## Project 1

- 一 题目分析
  - ◆ 用TSSP方法求解一维**GP**方程  $(|\psi(t=0,x)|^2 = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{x^2}{2}})$

$$i\frac{\partial \psi(x,t)}{\partial t} = -\frac{1}{2}\frac{\partial^2 \psi(x,t)}{\partial x^2} + \frac{x^2}{2}\psi(x,t) + 0.5 |\psi|^2 \psi$$

计算0<t<20 时间范围内, $\left\langle x^{2}\right\rangle$  随时间的演化

Figure 1: 题目总览

本题的思路是利用 Strang-Splitting Method 对该方程进行时间算子分裂法的求解,其中还要还要用到对一阶时间偏微分的近似进行求解。

## 二 代码展示

```
clear;clc;
     a=-39;b=39;%求解范围
    dx=0.1;%空间格点距离
    M=(b-a)/dx;
    x=a:dx:b;
    phi20=1/sqrt(2*pi)*exp(-x.^2/2);%粒子初态
    phi0=sqrt(phi20);
    dt=0.1;
    t=0:dt:20;%时间
    tlength=length(t);
10
     eps=1;%eps表示epsilon
11
    phi_series=zeros(tlength,M+1);%存储phi(x,t)
12
    phi_xx=zeros(1,M+1);%临时存储
13
    phi_series(1,:)=phi0;
14
    l=-M/2:1:M/2-1;
15
     *学号:520072910043;
```

邮箱地址: heyicheng@sjtu. edu. cn

```
miu_l=2*pi*1/(b-a);%提前编号
16
     phi_l=zeros(1,length(1));
17
     phi_star2=zeros(1,length(x));
18
     x2=zeros(1,tlength);
20
     for nn=1:tlength-1
21
     %处理第一部分
22
        %更新数据
        phi=phi_series(nn,:);
24
        phi2=phi.^2;
        %phi_pub=[0,phi,0];
     %离散法求解二阶空间导数phi_xx
        %for num=1:M+1
           %phi_xx(num)=(phi_pub(num)+phi_pub(num+2)-2*phi_pub(num+1))/(dx)^2;
30
        %phi=phi+1i*eps/2*phi_xx*dt;
31
        %试用新方法
32
        phi=phi+1i*dt^3/2*phi;
33
     %处理第二部分
34
        phi_star=exp(-1i*(x.^2/2+0.5*phi2)*dt/(2*eps)).*phi;
35
     %phi_1是phi_star的傅里叶系数
36
        for ll=1:length(miu_l)
37
           phi_1(11)=sum(phi_star.*exp(-1i*miu_1(11)*(x-a)));
        end
     %phi**的计算
        for num=1:length(x)
           phi_star2(num)=1/M*sum(exp(-1i*eps*dt.*miu_1.^2/2).*phi_1.*exp(1i*miu_1.*(x(num)-a)));
        end
43
     %phi(n+1/2)的计算
44
        phi=exp(-1i*(x.^2/2+0.5*abs(phi_star2).^2)*dt/(2*eps)).*phi_star2;
45
     %phi(n+1)的计算
46
        %phi_pub=[0,phi,0];
47
        %for num=1:M+1
48
         % phi_xx(num)=(phi_pub(num)+phi_pub(num+2)-2*phi_pub(num+1))/(dx)^2;
        %end
50
        %phi=phi+1i*eps/2*phi_xx*dt;
        phi=phi+1i*dt^3/2*phi;
        %每一轮计算都进行归一化
        co=1/sqrt(sum(abs(phi).^2)*dx);
        phi_series(nn+1,:)=co*phi;%每一轮计算都进行归一化
56
        disp("已完成第"+nn+"轮计算, 总共有"+tlength+"轮, 目前进度"+nn/tlength*100+"%")
57
     %计算<x~2>的期望值
58
        x2(nn)=sum(abs(phi_series(nn,:)).^2.*x.^2*dx)/(sum(abs(phi_series(nn,:)).^2*dx));
59
        if nn==tlength-1
60
           nn=nn+1:
61
           x2(nn)=sum(abs(phi_series(nn,:)).^2.*x.^2*dx)/(sum(abs(phi_series(nn,:)).^2*dx));
62
           disp("已完成第"+nn+"轮计算,总共有"+tlength+"轮,目前进度"+nn/tlength*100+"%")
63
        end
```

```
65 end
66 plot(t,x2,'k')
67 xlabel('Time')
68 ylabel('<x^2>')
```

## 三 结果分析与结论

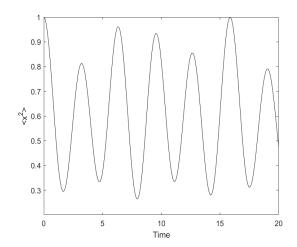


Figure 2:  $\langle x^2 \rangle \ t \in [0, 20]$ 

由此可以得到  $< x^2 >$  在  $t \in [0, 20]$  的演化情况。