# 计算方法实验2

System of Linear Equations Nonlinear Equations

何军辉 hejh@scut.edu.cn



# 实验说明

- □ 实验内容:
  - 编写程序调试,用作业题验证算法;
- □ 考核方式:
  - 实验报告 (90%)
  - 实验考勤 (10%)
- □ 提交方式:
  - 文件命名: 学号-XXX-LAB2
  - 以班级为单位提交电子版至下面邮箱: hejh@scut.edu.cn



### 2.1 顺序高斯消去法

- ① 输入系数矩阵A右端项b及 $\epsilon$
- ②消元
  - □ 对 $k = 1,2,\cdots,n-1$ 循坏
  - $\square$  若 $|a_{kk}| \le \epsilon$ ,则打印"求解失败",停止;否则 for i=k+1 to n do  $T = \frac{a_{ik}}{a_{kk}}$   $b_i = b_i T \times b_k$  for j=k+1 to n do  $a_{ij} = a_{ij} T \times a_{kj}$

### 2.1 顺序高斯消去法

- ③ 回代:
  - □ 若 $|a_{nn}| \le \epsilon$ ,则打印"求解失败",停止;否则

$$x_n = \frac{b_n}{a_{nn}}$$
for  $i = n - 1$  downto 1 do
$$x_i = \frac{b_i - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j}{a_{ii}}$$

④ 打印 $x_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ 



#### 2.2 列主元高斯消去法

- ① 输入A, b及 $\epsilon$
- ② 选主元及消元:

for 
$$k = 1$$
 to  $n - 1$  do

选主元: 
$$T = |a_{i_k,k}| = \max_{k \le i \le n} |a_{i_k}|$$

若 $T < \epsilon$ ,则打印"求解失败",停止;否则 若 $i_k \neq k$ ,则交换A的第 $i_k$ 行与第k行,交换 $b_{i_k}$ 与 $b_k$ 否则 消元:

for 
$$i = k + 1$$
 to  $n$  do
$$T = \frac{a_{ik}}{a_{kk}}; b_i = b_i - T \times b_k$$
for  $j = k + 1$  to  $n$  do
$$a_{ij} = a_{ij} - T \times a_{kj}$$



### 2.2 列主元高斯消去法

- ③ 回代:

$$x_n = \frac{b_n}{a_{nn}}$$
for  $i = n - 1$  downto 1 do
$$x_i = \frac{b_i - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j}{a_{ii}}$$

④ 打印 $x_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ 



### 2.3 全主元高斯消去法

- ① 输入A, b及 $\epsilon$
- ② for i = 1 to n do  $d_i = i / / 记录未知量位置变化$
- ③ 选主元消元:

for 
$$k = 1$$
 to  $n - 1$  do

- 求 $i_k, j_k$ 使得 $T = \left| a_{i_k, j_k}^{(k)} \right| = \max_{k \leq i, j \leq n} \left| a_{ij}^{(k)} \right|$
- 若 $T < \epsilon$ ,则打印"求解失败",停止;否则
- 若 $j_k \neq k$ ,则交换A的第 $j_k$ 列与第k列,交换 $d_{j_k}$ 与  $d_k$



# 2.3 全主元高斯消去法

for 
$$i = k + 1$$
 to  $n$  do
$$T = \frac{a_{ik}}{a_{kk}}; b_i = b_i - T \times b_k$$
for  $j = k + 1$  to  $n$  do
$$a_{ij} = a_{ij} - T \times a_{kj}$$

4 回代

$$Z_n = \frac{b_n}{a_{nn}}$$
for  $i = n - 1$  downto 1 do
$$Z_i = \frac{b_i - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} Z_j}{a_{ii}}$$

- ⑥ 打印 $x_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$



#### 2.4 LU直接分解法

- ① 输入A, b及 $\epsilon$
- ② 对 $k = 1, 2, \cdots, n$ 循环

如果 $|u_{kk}| < \epsilon$ ,则打印"求解失败",停止;否则



### 2.4 LU直接分解法

- ③ 求解LY = b
  - $\square$   $y_1 = b_1$
  - □ 对 $i = 2,3,\cdots,n$ 计算

$$y_i = b_i - \sum_{j=1}^{i-1} l_{ij} y_j$$

- 4 求解UX = Y
  - $\square x_n = \frac{y_n}{u_{nn}}$
- ⑤ 打印 $x_i$



#### 2.5 Jacobi 迭代算法

- ① 输入A, b, 初始向量Y, 容许误差 $\epsilon$ , 容许最大 迭代次数M
- $\bigcirc$   $\diamondsuit k = 1$
- ③ 形成迭代矩阵B(存放在A中)
  - 对 $i = 1,2,\cdots,n$ 循环
    - □ 若 $|a_{ii}| < \epsilon$ ,则打印"求解失败",停机;否则
    - $\Box T = a_{ii}$
    - □ 对 $j = 1,2,\cdots,n$ 计算

$$a_{ii} = -rac{a_{ij}}{T}$$
,  $a_{ii} = 0$ ,  $g_i = rac{b_i}{T}$ 



#### 2.5 Jacobi 迭代算法

- 4 迭代:
  - 对 $i = 1,2,\cdots,n$ 计算

$$x_i = g_i + \sum_{j \neq i} a_{ij} y_j$$

- 5 若 $||X Y|| < \epsilon$ ,输出X, k,停机;否则
- ⑥ 若k < M,则k = k + 1, 将X赋值给Y,转④;否则,输出求解失败信息,停机



### 2.6 Seidel迭代算法

- ① 输入A, b,初始向量Y,容许误差 $\epsilon$ ,容许最大 迭代次数M
- ③ 形成迭代矩阵B(存放在A中)
  - 对 $i=1,2,\cdots,n$ 循环
    - □ 若 $|a_{ii}| < \epsilon$ ,则打印"求解失败",停机;否则
    - $\Box T = a_{ii}$
    - □ 对 $j = 1,2,\cdots,n$ 计算

$$a_{ii} = -rac{a_{ij}}{T}$$
,  $a_{ii} = 0$ ,  $g_i = rac{b_i}{T}$ 



#### 2.6 Seidel迭代算法

- 4 迭代:
  - 对 $i = 1,2,\cdots,n$ 计算

$$x_i = g_i + \sum_{j \neq i} a_{ij} x_j$$

- 5 若 $||X Y|| < \epsilon$ , 输出X, k, 停机; 否则
- ⑥ 若k < M,则k = k + 1, 将X赋值给Y,转④;否则,输出求解失败信息,停机



#### 2.7 松弛迭代算法

- ① 输入A, b, 初始向量Y, 松弛因子 $\omega$ , 容许误差  $\epsilon$ , 容许最大迭代次数M
- ③ 形成迭代矩阵B(存放在A中)
  - 对 $i=1,2,\cdots,n$ 循环
    - □ 若 $|a_{ii}| < \epsilon$ ,则打印"求解失败",停机;否则
    - $\Box T = a_{ii}$
    - $\square$  对 $j=1,2,\cdots,n$ 计算

$$a_{ii} = -\omega \times \frac{a_{ij}}{T}$$
,  $a_{ii} = 1 - \omega$ ,  $g_i = \omega \times \frac{b_i}{T}$ 



#### 2.7 松弛迭代算法

- 4 迭代:
  - 对 $i = 1,2,\cdots,n$ 计算

$$x_i = g_i + \sum_j a_{ij} x_j$$

- 5 若 $||X Y|| < \epsilon$ , 输出X, k, 停机; 否则
- ⑥ 若k < M,则k = k + 1, 将X赋值给Y,转④;否则,输出求解失败信息,停机



#### 2.8 对分法求根

- ① 给出精度 $\delta$ ,  $\epsilon \diamondsuit a_0 = a$ ,  $b_0 = b$ , k = 0
- ②  $\diamondsuit x_k = (a_k + b_k)/2$ ,计算 $f(x_k)$
- ③ 若 $|f(x_k)| < \delta$ ,则 $x_k$ 是f(x) = 0的根,停止计算,输出结果 $\xi = x_k$ 若 $f(a_k) \cdot f(x_k) < 0$ ,则令 $a_{k+1} = a_k, b_{k+1} = x_k$ ; 否则令 $a_{k+1} = x_k, b_{k+1} = b_k$
- ④ 若 $b_{k+1} a_{k+1} \le \epsilon$ ,退出计算,输出结果 $\xi = (a_{k+1} + b_{k+1})/2$ ;反之,令k = k+1,返回②



### 2.9 松弛法迭代求根

- ① 给定初值 $x_0$ ,精度 $\epsilon$ , k=0
- ② 计算:

$$\omega_k = \frac{1}{1 - \varphi'(x_k)}$$
$$x_{k+1} = (1 - \omega_k)x_k + \omega_k \varphi(x_k)$$

③ 若 $|x_{k+1} - x_k| < \epsilon$ 输出 $x_{k+1}$ ; 否则取k = k + 1, 返回②



#### 2.10 牛顿法求根

- ① 给定初值 $x_0$ ,精度 $\epsilon$ , k=0
- ②计算

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

③ 若 $|x_{k+1} - x_k| < \epsilon$ 输出 $x_{k+1}$ ; 否则取k = k+1, 返回②



## 非线性方程求根应用

- □ 参考文档 Lab2-GGD 完成任选一频率位置 (*u*, *v*) GGD 模型参数的估计。
  - 图像: 4.2.04.tiff (Lena)
  - 只考虑Y通道 (灰度图像)

#### □ 模型和方法文献:

E. Y. Lam and J. W. Goodman, "A mathematical analysis of the DCT coefficient distributions for images," *IEEE Transactions on Image Processing*, vol. 9, no. 10, pp. 1661–1666, 2000, doi: 10.1109/83.869177.

M. N. Do and M. Vetterli, "Wavelet-based texture retrieval using generalized Gaussian density and Kullback-Leibler distance," *IEEE Transactions on Image Processing*, vol. 11, no. 2, pp. 146–158, Feb. 2002, doi: 10.1109/83.982822.



