

### 众微致成(北京)信息服务有限公司 WeCREDO (Beijing) Information Service Co.' Ltd

多模态数据在金融业的发展 进展与落地

信用金融服务体系运营商

见微知著

| 核心技术进展 | O | OOOOOOOOOOO | OO | OO | OO | OO

# 大纲

# 01 公司简介

- 02 多模态数据的应用
- 03 核心技术进展

04 如何加速训练并保证落地



 如何加速训练并保证落地 o ooooo oooo ooooooooo References 0

# 大纲

# 01 公司简介 公司简介

02 多模态数据的应用

- 03 核心技术进展
- 04 如何加速训练并保证落地



# CONTENTS

核心技术进展 000000000000

如何加速训练并保证落地

参考文献

# 大纲

- 01 公司简介 公司简介
- 多模态数据的应用
- 03 核心技术进展
- 如何加速训练并保证落地



如何加速训练并保证落地 000000 0000 000000000 考文献

References

# 公司简介

众微致成(北京)信息服务有限公司(以下简称"众微")成立于 2015 年 1 月,专注于提供面向信用与金融服务的大数据、人工智能等相关技术、产品 与平台的研发与运营服务。核心成员均来自于国际评级公司标普、京东数科、 IBM 等知名公司。公司及团队服务过的机构包括中国银行、中国建设银行、 中信银行、平安银行、浦发银行、华为、百度、三星、亚洲开发银行等。



# 公司简介

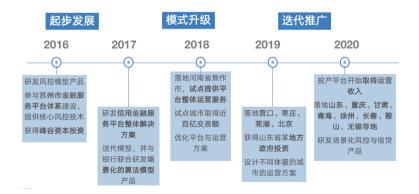
众微在企业信用风险分析、评估及监控方面形成了一系列的专有技术,并以大数据、人工智能等技术为核心,形成具有自主知识产权的平台类产品体"智数-企业全息数据平台"、"智信-大数据企业信用分析平台"和"智融-信用金融服务平台"以及配套的成熟运营与推广方案。在企业信贷领域研发了垂直应用场景的产品,包括企业交易行为分析引擎、财报通等;同时,根据机构用户的应用场景,提供定制化的解决方案。同时,基于核心技术平台建立了垂直行业的解决方案,如面向信贷类的金融机构,方案可以与信贷流程进行充分的融合。



 如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 00000000 参考文献

References

# 公司发展历程





00

# 公司产品线





如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 000000000

# AI Lab 简介

- ▶ 作为一家初创型企业,我们的仅仅在一些重要的领域会投入重要的资源 进行创新;
- ▶ 目前我们的团队主要来自于清华北大的博士和少数硕士, 共七人;
- ▶ 我们合作者主要来自于 DeepMind (一人), Facebook AI (一人), MSRA (三人), 字节跳动实验室 (一人), 第四范式 (一人), 阿里巴巴平台组 (一人), 港科大袁会卓副教授 (尚未入职), 人大严睿教授, 华东师范大学吴贤毅教授和莱顿大学 van der Vaart 教授。



# Al Lab 主要职责

- ▶ 发表论文和比赛;
- 解决两个难题:
  - ▶ 中小微企业违约数据不足的问题。
  - ▶ 自动特征构建的问题。
- 我们今天主要探讨中小微企业违约数据不足的问题。



- 02 多模态数据的应用 小微企业违约预测问题
- 03 核心技术进展
- 04 如何加速训练并保证落地



CONTENTS

公司简介

### 多模态数据的应用 •00000

000000000000

核心技术进展

如何加速训练并保证落地

参考文献

- 公司简介
- 02 多模态数据的应用 小微企业违约预测问题
- 核心技术进展
- 如何加速训练并保证落地



00000

如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 000000000

# 金融违约的核心痛点

- 对于中小微企业而言,大部分金融产品很少有违约数据;
- ▶ 不同金融产品不能借用;
- 大部分披露的结构化数据很少有信息,例如财报;

# 解决的可能突破口

- 大部分企业有很多额外的文本信息,例如招聘信息、变更信息、公司简介等。
- 虽然没有违约信息,但是一般的信息是有的。
- ▶ 思路:是否可以通过类似于 BERT 预训练的方式提升其效果。



# 问题重要性

- 结构化数据和文本数据的结合一直是痛点;
- 从信息量来说,除非非常特殊的应用(比如说内容推荐),结构化数据和文本数据信息量是最大的,反倒是 CV 数据量相对较少。
- ▶ 结构化数据的预训练仅仅在Arik and Pfister (2019) 中尝试过,其他使用 AutoEncoder 的策略效果微乎其微。
- ▶ 很多场景可以应用这种策略,最典型场景是推荐;一些需要高精度分类的也可以采用这种措施。



000000

# 技术挑战

- ▶ 深度学习的表格化数据挖掘不够成熟, Arik and Pfister (2019) 是唯一接近 lightgbm 的 (3%)。
- 中文预训练语言模型普遍效果不佳,并且不支持长文本。
- 整体训练过程十分复杂。不进行训练的话,准确度可能会差到 20% 以上。
- 两者结合目前只有很少的探索,但整体效果不佳。
- 单独训练两者并合并效果极差。



00000

# 其他一些可以使用多模态的场景

- ▶ 投诉分类和流失预警:除去投诉文本本身,过去的表现也可以作为流失 预警的重要标志;
- ▶ 收入分类: 出去注释类别外,收入额度也是很重要的判断因素;
- 客户电话的情感分类:不仅仅可以考虑文本本身,还可以考虑音频,加上投诉历史标签



# 大纲

01 公司简介

02 多模态数据的应用

03 核心技术进展 □ → 表格化数据挖掘提升方法 多模态训练方法 实验结果

04 如何加速训练并保证落地



 如何加速训练并保证落地 OOOOOO OOOO OOOOOOOOOO 参考文献 0

# 大纲

- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用

03 核心技术进展

新训练语言:

结果

预训练语言模型 ■ 表格化数据挖掘提升方法 ■ 多模态训练方法 ■ 实验

04 如何加速训练并保证落地

# 从世界角度I

- 从整体角度来看,预训练语言模型和 CV 的预训练出现了比较尴尬的局面。
- ▶ 一方面来讲,和 CV 不同,不同的预训练模型似乎对提取不同程度的特征有帮助,NLP 的预训练语言模型基本是越大越好(数据集和模型);
- 另一方面,由于大部分研究者负担不起这么大的算力,只能往以下方向 努力
  - ▶ 快速训练和推断 (fine-tune 阶段)。最早是从 Reformer(Kitaev, Kaiser, and Levskaya 2020) 开始到目前最成熟的 Performer(Choromanski et al. 2020)。这些框架对于长文本帮助是很大的。
  - ▶ 快速训练。最典型的研究是Clark et al. (2020),这篇的复现问题导致了很大的争议。



如何加速训练并保证落地 00000 0000 参考文献

References

# 从世界角度 ||

- ▶ 小模型。从Lan et al. (2019) 开始,各种应接乱七八糟的小模型都出来了, 导致效果比较不公平。
- ▶ 和知识图谱融合,例如Ostendorff et al. (2019) 等等。但是由于这里面涉及到工作太多,导致结果未必好。



# 中文角度

- 中文的预训练语言模型可以用惨不忍睹来形容。
- 在中文的比赛中,大部分最终效果最好的,还是谷歌的 BERT 和变体。
- ▶ 很多在英文中测试出来的非常好的方法,到了中文和 BERT 的准确性能差 10% 以上,比如说 Albert。
- 大部分人员由于不理解,以追一科技为典型,直接解释为这些研究成果都是造假。



# 中文语言模型不好的深层原因

- ▶ 语料不足, 我们以 XLNet(Yang et al. 2019) 为例, Common Crawl 是他主要的训练来源、大小为 PB 级。
- ▶ 再以 T5(Raffel et al. 2019) 为例,其除去使用 Common Crawl 外,还使用了大量的任务(主要来自于 GLUE),而对应的中文 CLUE 数据集差的极多。
- ▶ 大部分中文预料, 最多达到 100G 级别。
- 为了处理这么大的数据,需要大量的算力,究竟多大的算力呢?下面我们来做个计算。



如何加速训练并保证落地 000000 0000 000000000 参考文献 O

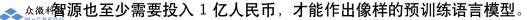
# 算力问题 |

- XLNet 相对来说耗费算力较少,我们来算一下他的算力耗费。XINet 仅仅用了 TPU V3-512。而 T5 用的是 TPU V3-2048。我们以后者为例,因为我们通过和 DeepMind 的合作可以比较便宜的拿到这些算力。
- ► T5 大概训练了一个星期,其公开价格 (见TPU 定价),为 147,6608 美元。
- ▶ 但是这不是问题,问题在于大部分企业没有办法拿 TPU 训练,也申请不到资源。所以只能拿 GPU 训练。
- ▶ 一般来说, TPU V3-8 大概相当于 80 个 V100-32g 的, 根据谷歌云定价, 其价格为 2 美元一小时(抢占式)。
- ▶ TPU V3-2048 相当于 256 块 TPU V3-8 所以,总共需要 20400 块 V100 才能达到其效果。



### 算力问题 ||

- ▶ 但是由于分布式训练 V100 会造成自身效率损失,所以至少时间需要延长 4 倍到 8 倍,我们按照 4 倍算,也就是说,需要 80,000 块 V100 一个星期。
- ▶ 按照谷歌云价格,其成本为 26,880,000 美元,即约 10 亿人民币。这种投入,任何中国企业不可能能承受。
- ▶ 这是假设实验没有失败的情况。一般来说,重新训练五遍是很正常的。
- ▶ 对于不相信 TPU 算力差的, 我们一会会展示一下 TPU V3-8 的算力。
- 所以中国怎么做呢?大部分只用很小的数据,一遍过。比如说 Albert 只用了 1G 的维基百科语料。
- ▶ 目前智源科技和 one-Flow 在联合准备训练超过 GPT3 的模型,即使按照 one-Flow 官方宣传,假设他比 TensorFlow 快 10 倍(这是不可能的),



核心技术进展 ○ ○0○○●○○○○○ 如何加速训练并保证落地 000000 00000 000000000 参考文献

References

### 算力问题 Ⅲ

- 云从则尝试和知识图谱结合,但是中文知识图谱也很糟糕。
- ▶ 百度 ERNIE large 我们尝试过,大概比 BERT 低 10 个百分点。



核心技术进展 ○ ○0000●000000 ○ 如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 000000000 参考文献

Reference

# 提升方法

- 算力和数据问题无法绕过。
- 新的网络架构可以减少复杂度。
- ▶ 新的网络设计 trick 可以提升效果。
- ▶ post-train 方法可以提升。
- ► 不同程度的 embedding 可以进行拼接。
- ▶ 自动化建模 emsemble 可以提升。



### 新的网络架构: Performer

- 目前复杂度最低的网络; 十分适合长文本。
- Performer 结构比较复杂;我们直接看 PyTorch 实现更容易看懂;
- ▶ 唯一问题:QR 在 TPU 的速度。
- ▶ Layer Share 问题:隔层 Share 可以减少消耗的内存,并且提高效果。



如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 000000000 参考文献

Reference

## 其他设计 trick

- ▶ ReZero(Bachlechner et al. 2020): 替代普通的 Residual Connection;
- ▶ Summers and Dinneen (2019) 讨论了 Normalization 的作用。
- ▶ Liu et al. (2020) 和Chen et al. (2019) 都提出了 Normalization 和 Residual Connection 和 Dropout 的关系。
- Correia, Niculae, and Martins (2019) 可能会起作用,但是需要精细的调整 (目前他们的训练方式有问题),而且需要循环用数值求解,所以很危险。
- Mixture of Expert edus2021switch。这方面是非常有效的效果。



如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 000000000 参考文献 O

# Post-train 的方法

- ► Gururangan et al. (2020) 在实际应用中不佳,原因是会破坏掉原始的结构。
- ▶ 更好的方法是采用非常少的轮数,但是非常难的问题进行训练。目前我们发现Lewis et al. (2019) 和Clark et al. (2020) 效果很好,Multi-task 很难得到很好的效果。但是 Triplet Mining 则在一些多任务中有很好的效果(尤其是分类任务)。



多模态数据的应用 ○

 如何加速训练并保证落地 000000 0000 000000000 参考文献

Reference

# 语言模型拼接

- ▶ 目前来看,Transformer 类拼接效果不好。Transformer 类 +ELmo+Word Embedding 效果好一些。
- ► 全局信息目前捕捉的并不好,最接近的在于Thongtan and Phienthrakul (2019),但是效果很一般。



# 拼接后的训练丨

- ▶ 首先 finetune 结束后,固定住下面所有的 backbone。
- 在上层,采用So, Liang, and Le (2019) 的搜索架构,但是采用Dong and Yang (2019),用 EntMax-α 替换掉原来 softmax 方法。搜索差不多可以开始所有 finetune。
- 在最终层,将下面网络直接 concat 进来,前后反向输入,用所有的 pooling methods 后接全联接。注意最终全链接要把 "[cls]"直接连接过来。训练时候不同曾用不同学习率。
- 在快要达到最高时候,开始进行细调。主要策略是
  - ▶ 使用 Lookahead(Zhang et al. 2019)+sgd+momentum, 下不去就减学习率;
  - ► Label Smoothing + Focal Loss + Contrast Loss;



# 拼接后的训练 ||

- ▶ Triplet Loss Mining (Nina, Moody, and Milligan 2019; Chang et al. 2020; Xuan, Stylianou, and Pless 2020)。这种方法中 CV 极多,是最重要的方法。如何构建 triplet 是解决 badcase 的核心。
- ▶ Consistency Regularization。主要使用Xie et al. (2019) 和Sohn et al. (2020)。
- Adversarial Training (Goodfellow, Shlens, and Szegedy 2014; Madry et al. 2017; Wong, Rice, and Kolter 2020)。实验效果不大, 但是不妨可以尝试。
- 注意所有这些方法、都不需要从头训练。每次有典型提高就存个 checkpoint。
- ► 在 k-fold 中重点调低的那个 fold。
- 此外,别忘了关键词拼接。



# 解决方案

- ▶ 目前 Performer 尚未训练完毕; 预计 5 月份可以训练完毕, 开源使用 (效果将会远远超过 bert);
- 以上复杂的调参环节我们将会开发出来一个自动的库。只需要调整部分参数即可训练。
- 仍然存在这调整参数训练量过大的问题。这点我们将会在后面提到。



# 大纲

- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用

03 核心技术进展

■ 预训练语言模型 - 表格化数据挖掘提升方法 ■ 多模态训练方法 ■ 实验结果

04 如何加速训练并保证落地

# 表格化数据挖掘方法

- 对于一般问题,深度学习一般被暴打。
- ▶ 唯一希望在于 TabNet(Arik and Pfister 2019), 但是问题极大。
- 我们在此基础之上构建了新的优化器,训练方式和网络架构,希望在3月份之前能有结果。



- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用

03 核心技术进展

■ 预训练语言模型 ■ 表格化数据挖掘提升方法 多模态训练方法 ■ 实验结果



## 多模态训练方法

- 解决了表格化数据挖掘和语言模型之后,多模态其实反倒简单。
- ▶ 多模态一般是联合进行训练的,单独训练拼接效果不好,大部分抄袭 Bert, 例如 (Sun et al. 2019)。
- ▶ 最近最大的进展是Facebook Hateful Meme Challenge, 其中二等奖获得者 为我们的 intern。我们请他简单介绍一下比赛的创新点。



- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用

03 核心技术进展

■ 预训练语言模型 ■ 表格化数据挖掘提升方法 ■ 多模态训练方法 — 实验结果

04 如何加速训练并保证落地



#### 我们利用小微企业的数据,进行了以下实验(只考虑准确率)

- ▶ 最普通的逻辑回归,使用经验数据: 79.4%
- ▶ 使用 LightGBM 等方法进行精调: 84.5%
- ▶ 使用非常复杂的 Stacking 方法: 85.1%
- ▶ 使用 TabNet: 80.1%
- ▶ 使用我们自创的 AdaTabNet 和 Ada-ranger 优化器: 84.9%
- ▶ 仅仅用 BERT 进行预测: 61.2%
- ▶ 使用各种语言模型进行非常精细的调整: 67.4%
- ▶ 直接单独训练并拼接精调语言模型: 83.2%
- ▶ 使用共同预训练: 89.1%

目前并不确定我们新训练的 Performer 究竟能提高多少。



如何加速训练并保证落地 00000 00000 000000000 参考文献

Reference

### 进展

- 大部分内容将会是我们发表论文后进行公布。
- ▶ 并且将之做成 PyTorch 一套开源工具。
- ▶ 但是还有一个落地问题: 这么复杂的调参过程跑得动么?



- 01 公司简介
- 多模态数据的应用
- 核心技术进展
- 如何加速训练并保证落地 04

为什么要训练加速 对于本地数据如何加速 Jax/Flax 简



- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用
- 03 核心技术进展

04 如何加速训练并保证落地 为什么要训练加速 ■ 对于本地数据如何加速 ■ Jax/Flax 简介



 多模态数据的应用
 核心技术进展

 0
 0

 0
 0

 0
 0

 0
 0

 0
 0

 0
 0

如何加速训练并保证落地 ○

0 0**000** 0000 参考文献 References

## 分布式能不能解决我们的问题

- ▶ 大部分厂商都在吹嘘自己的分布式解决方案;
- ▶ 但是是不是分布式就能解决问题呢?



## 分布式的基本假设

- ► 一般来说,分布式都是通过数据分布实现的;换句话说,我们把数据分散在不同的 GPU 当中,计算梯度并聚合。
- ▶ 那么意味着只有 Batch Size 足够大的时候,我们才有可能能用分布式。
- 问题在于,Batch Size 大了以后,对应的优化器必须做改变,否则的话, 我们并不能减少训练轮数。可惜目前看起来最有希望的 Lamb(you2019large),实践效果极差。
- ▶ 其他优化内部实现,如非常优秀的 DeepSpeed(**rasley2020deepspeed**) 也只能起到微小的作用。



### 一个更现实的问题

- ▶ 训练慢的情况有两种,一种是模型复杂,一种是数据量大;
- 前者没法动,后者的假设常常是如果数据量大,不用调模型就可以解决问题。
- 实际上,目前要调的模型越来越多,精调的模型在极少的数据集上也可以超过极大的数据集。
- 而且很多调整需要从头开始。



### 一个曲线救国的方法

- ▶ 使用 CoLab TPU。
- ▶ 一个 TPU 等于 40 张 V100。
- ▶ 50 人民币一个月随便用。
- ▶ PyTorch 支持更好。
- 虽然不能用数据,但是尝试调参也可以提高效果。
- ▶ 我们正在和 PyTorch XLA 合作提升效果。



- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用
- 03 核心技术进展
- 04 如何加速训练并保证落地
  - 为什么要训练加速 ¬对于本地数据如何加速 Jax/Flax 简介



#### TensorFlow 1.x 和 2.x

- ▶ 整体来说, TF 1.x 已经几乎不再被维护; 除非是 legacy 代码否则没办法 处理;
- ▶ 而且随着 runtime 的更新, legacy 代码也有可能会被干掉;
- ► TF 1.x 的有点主要是静态图,TF 2.x 希望在这基础上改成类似于 PyTorch 一样的 API。
- ▶ 结果 → 水土不服,bug 成堆,官方代码各种跑不通。



#### PyTorch

- 希望通过 XLA 解决运行速度问题;
- ▶ 一堆 Bug。
- 最大问题,在 TF 中我们可以实现一次将多个东西喂给 TPU,加速训练,因为 TPU 的主要平静瓶颈在于 CPU 的数据传输速度问题。最近XLA 终于实现了这点,但是代价是每一次都要复制模型。
- ▶ 此外, PyTorch Lightning理论上可以支持各种训练情况转移, 实际上 bug 极多。



## 我们希望什么样的框架 |

- ▶ PyTorch 的易用性; TensorFlow 的速度;
- Async in nature;
- ▶ JIT 支持;
- ► XLA 支持;
- 代码越简单越好。



- 01 公司简介
- 02 多模态数据的应用
- 03 核心技术进展

- 04 如何加速训练并保证落地
  - 为什么要训练加速 对于本地数据如何加速 Jax/Flax 简介



- ▶ Jax 本身是一个打了鸡血 numpy; 换句话说大部分 numpy 的 api 均可以 直接使用;
- ▶ 常见办法,直接对着 pytorch 代码改,改完就跑。
- ▶ Jax numpy 的问题在于他本身是 immutable 的。所以需要使用一定函数 式编程的技巧。尽量用lax当中的操作替代。
- ▶ vmap 和 pmap可以很容易实现并行。



#### JIT 和 Jaxpr I

- ▶ Jit可以实现 just-in-time compilation。
- 理论上这种方法,可以保证在运行时候运用更多的信息;但是这点 在async dispatch当中更有用。Async Dispatch 的原因在于本身来说函数 都是没有负作用的,所有自动就可以实现。
- ▶ Jit 最有用的两点在于:
  - static\_argnums: 可以帮助确定 compile time constant, 同时可以解决 trace 问题;
  - ▶ Jaxpr 的生成可以帮助我们看到实际运算;见官方文档。
- ▶ 注意几件事情:
  - ▶ static\_argnums 必须一致;不同函数中的 static\_argnums 必须一致;注意 当出现在字典中的时候情况就不一样了;

#### JIT 和 Jaxpr II

- ▶ static\_argnums 会无法对 PyTree 进行操作;
- ▶ 常见工作顺序:
  - ▶ 按照 PyTorch 的代码抄实现;
  - 不加 jit 跑通;
  - ▶ 自己写backward;这部分往往是最浪费算力的地方;
  - ▶ 加 Jit 并跑通;
  - ▶ 检查 Jaxpr 看是否满意;
  - ▶ 用 profiler 看是否有其他地方要修改。



#### **Primitives**

- ► 在之前我们提过 tracable 的问题;基本意思是只有满足一定条件的数据或者操作才可以进行操作。
- 但这意味着,你其实可以自己控制全部编译过程,甚至在不同的硬件上 跑。
- 见Primitives。



#### PyTree

- ▶ PyTree 一般指 nested dict。
- ▶ PyTree 自身有非常好的支持。见PyTree定义。



参考文献

#### Flax

- ► Flax 几乎和 PyTorch 长成一样;
- 例如这个例子。

#### Jax 和 Flax 的应用

- ▶ 使用 CoLab 的 TPU 对模型进行实验;
- 即使不是真实数据,也可以了解模型的性质;
- ▶ CoLab 大概 50 人民币一个月; TPU 随便用。



### Jax 和 Flax 的问题

- ▶ 生态圈不完全;我将会通过博文视点第一本 Jax/Flax 的书
- ▶ Bug 虽然不多,但是文档不全;
- ▶ data 处理依托于 TF datasets;
- 需要自己写大量的基础代码;
- 优化器部分设计有问题,导致实现一些操作(例如不同层不同学习率) 很困难。
- ▶ 没有 Sparse 运算,虽然很容易处理。



- ▶ 建议方式: 聘用 Jax/Flax 专家重写代码;
- ▶ 我们在 GPU 上得到至少 50 倍的加速。

多模态数据的应用 0 000000  如何加速训练并保证落地

0 00000 0000 **000000000**  参考文献 References O

### Questions?







- 01 公司简介
- 多模态数据的应用
- 核心技术进展
- 如何加速训练并保证落地





CONTENTS

公司简介	多模态数据的应用	核心技术进展	如何加速训练并保证落地	参考文献	References
0	0	0	0	0	0
0000000	000000	00000000000	00000		
		00	0000		
		00	000000000		

- Arik, Sercan O and Tomas Pfister (2019). "Tabnet: Attentive interpretable tabular learning". In: arXiv preprint arXiv:1908.07442.
- Bachlechner, Thomas et al. (2020). "Rezero is all you need: Fast convergence at large depth". In: arXiv preprint arXiv:2003.04887.
- Chang, Xinyuan et al. (2020). "Transductive semi-supervised metric learning for person re-identification". In: Pattern Recognition 108, p. 107569.
- Chen, Guangyong et al. (2019). "Rethinking the Usage of Batch Normalization and Dropout in the Training of Deep Neural Networks". In: arXiv preprint
- Choromanski, Krzysztof et al. (2020). "Rethinking attention with performers". In: arXiv preprint arXiv:2009.14794.
  - Clark, Kevin et al. (2020). "Electra: Pre-training text encoders as discriminators rather than generators". In: arXiv preprint arXiv:2003.10555.



- Correia, Gonçalo M, Vlad Niculae, and André FT Martins (2019). "Adaptively sparse transformers". In: arXiv preprint arXiv:1909.00015.
- Dong, Xuanyi and Yi Yang (2019). "Searching for a robust neural architecture in four gpu hours". In: *Proceedings of the IEEE Conference on computer vision and pattern recognition*, pp. 1761–1770.
- Goodfellow, Ian J, Jonathon Shlens, and Christian Szegedy (2014). "Explaining and harnessing adversarial examples". In: arXiv preprint arXiv:1412.6572.
- Gururangan, Suchin et al. (2020). "Don't Stop Pretraining: Adapt Language Models to Domains and Tasks". In: arXiv preprint arXiv:2004.10964.
- Kitaev, Nikita, Łukasz Kaiser, and Anselm Levskaya (2020). "Reformer: The efficient transformer". In: arXiv preprint arXiv:2001.04451.
- Lan, Zhenzhong et al. (2019). "Albert: A lite bert for self-supervised learning of language representations". In: arXiv preprint arXiv:1909.11942.



스 미비기	夕(天心)双油印[四	似心汉小风灰	知門加壓削添开床此宿地	少亏又瞅	References
0000000	000000	0 000000000000 00 00 00	0 00000 0000 00 <b>0</b> 000000	0	0
	NAU . 1 (001)	) "D . D			_

もの/コナッキ ソロシナ ナナ ノロシア オナナル

Deferences

- Lewis, Mike et al. (2019). "Bart: Denoising sequence-to-sequence pre-training for natural language generation, translation, and comprehension". In: arXiv preprint arXiv:1910.13461.
- Liu, Fenglin et al. (2020). "Rethinking Skip Connection with Layer Normalization". In: *Proceedings of the 28th International Conference on Computational Linguistics*, pp. 3586–3598.

4+ 3 4+ 45 4+ F

ハコゕへ

夕档太粉银的应用

- Madry, Aleksander et al. (2017). "Towards deep learning models resistant to adversarial attacks". In: arXiv preprint arXiv:1706.06083.
- Nina, Oliver, Jamison Moody, and Clarissa Milligan (2019). "A Decoder-Free Approach for Unsupervised Clustering and Manifold Learning with Random Triplet Mining". In: *Proceedings of the IEEE International Conference on Computer Vision Workshops*, pp. 0–0.
- Ostendorff, Malte et al. (2019). "Enriching BERT with knowledge graph embeddings for document classification". In: arXiv preprint arXiv:1909.08402.

- Raffel, Colin et al. (2019). "Exploring the limits of transfer learning with a unified text-to-text transformer". In: arXiv preprint arXiv:1910.10683.
- So, David R, Chen Liang, and Quoc V Le (2019). "The evolved transformer". In: arXiv preprint arXiv:1901.11117.
- Sohn, Kihyuk et al. (2020). "Fixmatch: Simplifying semi-supervised learning with consistency and confidence". In: arXiv preprint arXiv:2001.07685.
- Summers, Cecilia and Michael J Dinneen (2019). "Four Things Everyone Should Know to Improve Batch Normalization". In: arXiv preprint arXiv:1906.03548.
- Sun, Chen et al. (2019). "Videobert: A joint model for video and language representation learning". In: *Proceedings of the IEEE International Conference on Computer Vision*, pp. 7464–7473.





- Thongtan, Tan and Tanasanee Phienthrakul (2019). "Sentiment classification using document embeddings trained with cosine similarity". In: *Proceedings of the 57th Annual Meeting of the Association for Computational Linguistics: Student Research Workshop*, pp. 407–414.
- Wong, Eric, Leslie Rice, and J Zico Kolter (2020). "Fast is better than free: Revisiting adversarial training". In: arXiv preprint arXiv:2001.03994.
  - Xie, Qizhe et al. (2019). "Unsupervised data augmentation for consistency training". In: arXiv preprint arXiv:1904.12848.
  - Xuan, Hong, Abby Stylianou, and Robert Pless (2020). "Improved embeddings with easy positive triplet mining". In: *The IEEE Winter Conference on Applications of Computer Vision*, pp. 2474–2482.
- Yang, Zhilin et al. (2019). "XInet: Generalized autoregressive pretraining for language understanding". In: Advances in neural information processing systems, pp. 5753–5763.



Zhang, Michael et al. (2019). "Lookahead optimizer: k steps forward, 1 step back". In: *Advances in Neural Information Processing Systems*, pp. 9597–9608.



如何加速训练并保证落地 0 00000 0000 0000 参考文献

References

## 见微知著

联系我们 010-5395 9954 wedo@wecredo.com 中国北京市朝阳区 SOHO 尚都北塔 A 座 1906 100020

