



EVROPSKÁ UNIE  
Evropské strukturální a investiční fondy  
Operační program Výzkum, vývoj a vzdělávání



# Operační systémy

## Komunikace mezi procesy

### **IPC-** Inter Process Communication

Strategický projekt UTB ve Zlíně, reg. č. CZ.02.2.69/0.0/0.0/16\_015/0002204



Martin Sysel  
Fakulta aplikované informatiky  
Univerzita Tomáše Bati ve Zlíně

# Spolupráce mezi procesy

- ❑ Nezávislý proces - pokud nemůže ovlivnit nebo být ovlivněn jinými procesy
  - Každý proces, který nesdílí data s žádným jiným procesem, je nezávislým procesem.
- ❑ Spolupracující proces - pokud může ovlivnit nebo být ovlivněn jinými procesy
  - Jakýkoli proces, který sdílí data s jinými procesy, je spolupracujícím procesem.
- Výhody spolupracujících procesů
  - Sdílení informací
  - Zrychlení výpočtu
    - Pokud má počítač více jader, je možné rozdělit úkol na dílčí úkoly a provádět je paralelně.
  - Modularita
    - Modulární systém umožňuje rozdělit systémové funkce do samostatných procesů nebo vláken.
  - Pohodlí
    - Dokonce i jeden uživatel může pracovat na mnoha úkolech současně.

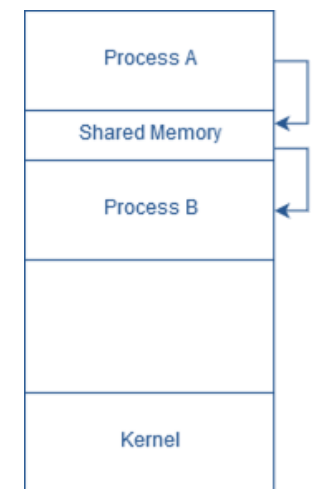
# Meziprocesová komunikace

- ❑ **InterProcess Communication (IPC)**
- ❑ Mechanismus, který umožňuje vzájemnou komunikaci a synchronizaci akcí.
  - Komunikace mezi procesy je metoda spolupráce mezi nimi.
- ❑ Procesy mohou spolu komunikovat různými způsoby
  - Sdílená paměť (Shared Memory)
  - Předávání zpráv (Message Passing)
    - Roury (Pipes)
    - Sokety (síťové nebo uvnitř jádra)
  - Soubory
- ❑ Synchronizace procesů (vláken) nebo spouštění akcí jinými procesy.
  - Signály
  - Semaforey
  - Spinlocks
  - ...
- ❑ Vzdálené volání procedur (RPC)

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Stallings, 2014)

# Sdílená paměť

- ❑ Nejrychlejší forma meziprocesové komunikace
- ❑ Jedná se o společný blok virtuální paměti sdílené více procesy.
- ❑ Procesy čtou a zapisují do sdílené paměti pomocí stejných instrukcí, jaké používají pro přístup do vlastního prostoru virtuální paměti.
  - Oprávnění je pro proces jen pro čtení nebo pro čtení a zápis
  - Komunikace je pod kontrolou uživatelských procesů, nikoli OS.
    - Zabezpečení přístupu (vzájemné vyloučení - Mutual exclusion) nejsou součástí správy sdílené paměti, ale musí být poskytováno samotnými procesy.



(Stallings, 2014)

# Zápis do sdílené paměti

```
#include <iostream>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <stdio.h>
using namespace std;

int main()
{
    // ftok to generate unique key
    key_t key = ftok("shmfile",65);

    // shmget returns an identifier in shmid
    int shmid = shmget(key,1024,0666|IPC_CREAT);

    // shmat to attach to shared memory
    char *str = (char*) shmat(shmid,(void*)0,0);

    cout<<"Write Data : ";
    gets(str);

    printf("Data written in memory: %s\n",str);

    //detach from shared memory
    shmdt(str);

    return 0;
}
```

# Čtení ze sdílené paměti

```
#include <iostream>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <stdio.h>
using namespace std;

int main()
{
    // ftok to generate unique key
    key_t key = ftok("shmfile",65);

    // shmget returns an identifier in shmid
    int shmid = shmget(key,1024,0666|IPC_CREAT);

    // shmat to attach to shared memory
    char *str = (char*) shmat(shmid,(void*)0,0);

    printf("Data read from memory: %s\n",str);

    //detach from shared memory
    shmdt(str);

    // destroy the shared memory
    shmctl(shmid,IPC_RMID,NULL);

    return 0;
}
```

(<https://www.geeksforgeeks.org/ipc-shared-memory/>)

# Předávání zpráv (Message Passing)

- ❑ Systémy pro předávání zpráv mohou mít mnoho podob.

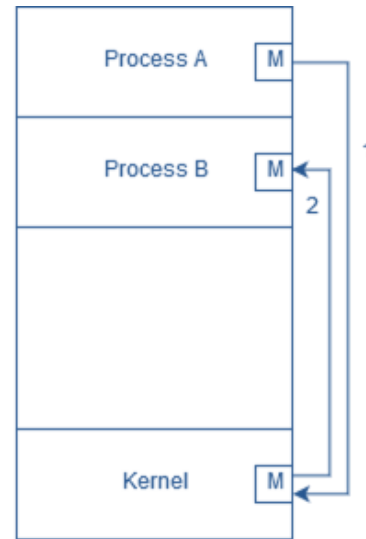
- obvykle ve formě dvojice primitivních operací (primitives):

odeslat (cíl, zpráva)                      *send (destination, message)*

- Proces odešle informace ve formě zprávy jinému procesu označenému jako cíl.

přijmout (zdroj, zpráva)                      *receive (source, message)*

- Proces přijímá informace ze zdroje



Message Passing  
s použitím fronty zpráv

- ❑ Procesy vytvoří komunikační spojení a mohou komunikovat

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Stallings, 2014)

# Návrhové charakteristiky systému zpráv pro IPC

- ❑ Synchronizace
  - Odesílání a přijímání může být blokováno nebo neblokováno (synchronní, asynchronní)
- ❑ Ukládání do vyrovnávací paměti
  - Nulová kapacita, omezená nebo neomezená kapacita fronty.
- ❑ Adresování
  - Přímé - odesílání nebo příjem (automatické nebo explicitní „ruční“)
  - Nepřímé - statické nebo dynamické nebo vlastnictví. (mail-box)
- ❑ Formát
  - Obsah - pouze zpráva nebo záhlaví a tělo
  - Délka - pevná nebo variabilní
- ❑ Řazení ve frontě
  - FIFO (nestačí, pokud jsou některé zprávy naléhavější než jiné) nebo Priorita

# Návrhové charakteristiky systému zpráv pro IPC

- ❑ Další možné problémy s implementací:
  - Jak je vytvářeno spojení?
  - Může být spojení využito více procesy?
  - Kolik spojení může být využito párem procesů?
  - Je odkaz jednosměrný nebo obousměrný?
- ❑ Ošetření chyb při zasílání zpráv musí zahrnovat tyto situace:
  - jeden z partnerských procesů skončil
  - ztráta zprávy
  - duplicita zprávy
  - zkomolení zprávy



# Synchronizace systému zpráv

- ❑ Předávání zpráv může být blokující nebo neblokující
- ❑ Blokující je synchronní
  - Blokující odeslání: odesílatel je zablokován, dokud zprávu nepřijme druhá strana
  - Blokující příjem: příjemce je blokován, dokud není k dispozici zpráva
  - Rendezvous: blokující dokud příjemce nepřijme a nepotvrdí zprávu
- ❑ Neblokující je asynchronní
  - Neblokující odeslání: odesílatel odešle zprávu a pokračuje ve provádění
  - Neblokující příjem: příjemce obdrží platnou zprávu nebo nulovou zprávu (pokud do příjemce nebylo nic zasláno)
- ❑ Častou kombinací je neblokující odesílání a blokující příjem.

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Ukládání do vyrovnávací paměti

- ❑ Žádné ukládání do vyrovnávací paměti
  - Odesílatel musí počkat, než příjemce přijme zprávu
  - Rendezvous u každé zprávy
- ❑ Omezená velikost vyrovnávací paměti
  - Konečná velikost
  - Odesílatel je blokován pokud je vyrovnávací paměť plná
  - K vyřešení problému lze použít monitor
- ❑ Neomezená velikost
  - Odesílatele není třeba nikdy blokovat

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

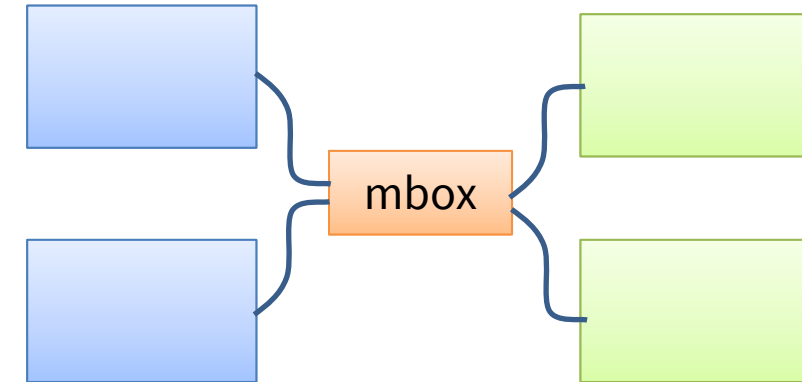
# Přímé spojení

- ❑ Jedna vyrovnávací paměť v přijímači
  - Více než jeden proces může odesílat zprávy příjemci
  - Pro příjem od konkrétního odesílatele je nutné prohledat celou vyrovnávací paměť
- ❑ Vyrovnávací paměť u každého odesílatele
  - Odesílatel může odesílat zprávy více příjemcům
  - Pro získání zprávy je také nutné prohledat celou vyrovnávací paměť

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Nepřímé spojení

- ❑ Jako abstrakce se použije poštovní schránka
  - Umožňuje mnohostrannou komunikaci
  - Větší flexibilita
    - One-to-one (privátní spojení), Many-to-one (client/server), One-to-many (broadcast)
- ❑ Ukládání do vyrovnávací paměti
  - Vyrovnávací paměť a synchronizace by měly být implementovány v poštovní schránce
- ❑ Velikost zprávy
  - Velkou zprávu lze rozdělit na pakety



(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Roury (Pipes)

- ❑ Komunikace mezi dvěma souvisejícími procesy.
- ❑ Umožňuje tok dat pouze v jednom směru.
  - Mechanismus je half duplex, což znamená, že první proces komunikuje s druhým procesem.
  - Data zapsaná do potrubí jsou operačním systémem ukládána do vyrovnávací paměti, dokud nejsou načtena z konce potrubí.
- ❑ K dosažení full duplex je vyžadováno další potrubí
- ❑ Pojmenovaná roura (named pipe) je implementována prostřednictvím souboru v systému souborů
  - Jiný název pro FIFO
  - Lze použít pro obousměrnou komunikaci
  - Soubor lze použít jako vyrovnávací paměť pro dva nebo více nesouvisejících procesů

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

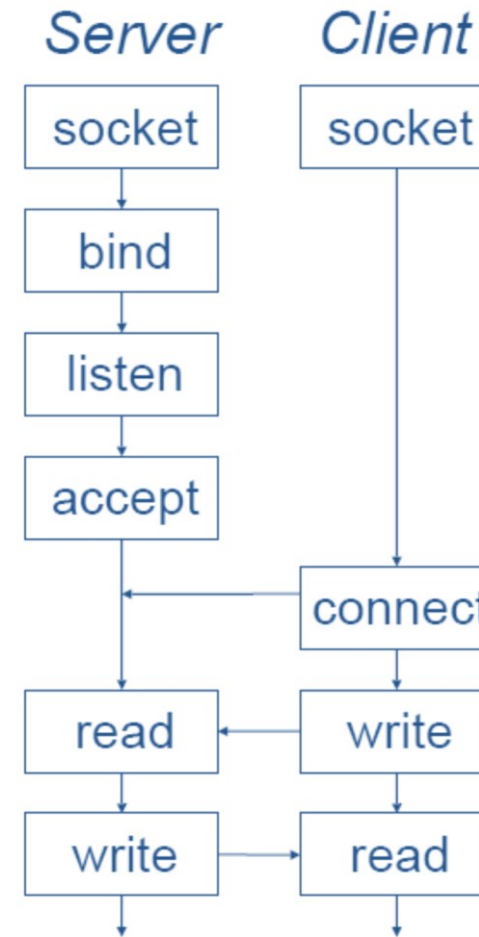
# Sokety

- ❑ Soket je definován jako koncový bod pro komunikaci.
  - Dvojice komunikačních procesů používá pár soketů - jeden pro každý proces.
- ❑ Data odesílaná přes síťové rozhraní
  - buď do jiného procesu na stejném počítači nebo do jiného počítače v síti.
  - TCP, UDP, ...
- ❑ Unix domain socket
  - Podobně jako síťový soket, ale veškerá komunikace probíhá v jádře.
  - Doménové sokety používají systém souborů jako svůj adresní prostor.
  - Procesy odkazují na doménové sokety na i-uzel (i-node)
    - více procesů může používat ke komunikaci jeden soket

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Sockety

- ❑ Abstrakce pro TCP a UDP
- ❑ Adresování
  - IP adresa a číslo portu
- ❑ Vytvoření a uzavření socketu
  - socket (af, typ, protokol);
  - Sockerr = close (sockid);
- ❑ Navázání socketu na místní adresu (bind)
  - sockerr = bind (sockid, localaddr, addrlen);
- ❑ Vyjednat připojení
  - Listen (sockid, délka);
  - accept(sockid, addr, délka);
- ❑ Připojení socketu k cíli
  - connect (sockid, destaddr, addrlen);



(Singh, 2018)

# Soubory

- ❑ Záznam uložený na disku nebo záznam syntetizovaný na vyžádání souborovým serverem
  - Mohou být přístupné několika procesy zároveň (čtení).
- ❑ Soubor mapovaný v paměti
  - Soubor mapovaný v RAM (segment virtuální paměti)
  - Můžeme přistupovat přímo na adresu v paměti místo streams.
    - Stejné výhody jako standardní soubor.



# Signály

- ❑ Asynchronní, jednosměrná systémová zpráva odeslaná z jednoho procesu do druhého.
  - příjemcem signálu je pouze proces, odesílatel je buď proces, nebo jádro OS
- ❑ Nepoužívá se k přenosu dat, ale pro dálkové ovládání partnerského procesu.
  - zaslání jednoduché zprávy (nastavení 1 bitu), která je definována číslem signálu
- ❑ Specifikováno ve standardu POSIX.

# Linuxové signály

- ❑ Linuxové jádro implementuje asi 30 signálů.
  - Každý signál je označen číslem od 1 do 31.
- ❑ Procesy mohou řídit, co se stane, když obdrží signál.
  - S výjimkou SIGKILL a SIGSTOP, který proces vždy ukončí nebo zastaví.
- ❑ Proces může
  - přijmout výchozí akci, což může být ukončení procesu, ukončit a vypsát core dump procesu, zastavit proces
  - Rozhodnout, zda bude ignorovat nebo zpracovávat signály v závislosti na typu signálu.
    - Ignorované signály jsou zahozeny.
    - Zpracovávané signály spouští uživatelskou obsluhu signálu.
      - Program skočí na tuto funkci, jakmile je signál přijat
      - Potom se dále pokračuje od přerušené instrukce
- ❑ Termín raise se používá k označení generování signálu
- ❑ Termín catch se používá k označení přijetí signálu.

(Linux Manual pages)

# Linuxové signály

- ❑ Signál (v základní verzi) je číslo (int) zaslané procesu prostřednictvím rozhraní (pro tento účel definovaného).
- ❑ Signály jsou generovány
  - při chybách (např. aritmetická chyba, chyba práce s pamětí, ...),
  - externích událostech (vypršení časovače, dostupnost I/O, ...),
  - na žádost procesu – IPC (kill, ...).
- ❑ Signály často vznikají asynchronně k činnosti programu
  - není možné jednoznačně předpovědět, kdy signál bude doručen.

(Vojnar, 2011)

# Linuxové signály

- ❑ SIGHUP– odpojení, ukončení terminálu
- ❑ SIGSTOP, SIGTSTP– tvrdé/měkké pozastavení (Ctrl-Z)
- ❑ SIGCONT– pokračuj, jsi-li pozastaven
- ❑ SIGINT– přerušení z klávesnice (Ctrl-C)
- ❑ SIGTERM– měkké ukončení
- ❑ SIGKILL– násilné (tvrdé) ukončení
- ❑ SIGSEGV, SIGBUS– chybný odkaz do paměti
- ❑ SIGPIPE– zápis do roury bez čtenáře
- ❑ SIGALRM– signál od časovače (alarm)
- ❑ SIGUSR1, SIGUSR2– uživatelské signály
- ❑ SIGCHLD– pozastaven nebo ukončen potomek

(man 7 signal; Vojnar, 2011)

# Problémy souběžného vykonávání procesů

- ❑ Souběžný přístup ke sdíleným datům může vést k nekonzistenci dat
  - Udržování konzistence dat vyžaduje koordinaci, která zajistí řádný běh spolupracujících procesů
- ❑ Synchronizace běhu procesů
  - Čekání na událost způsobenou jiným procesem.
- ❑ Mezi procesová komunikace (IPC)
  - Výměna informací (zpráv)
  - Synchronizace, koordinace různých činností
- ❑ Sdílení zdrojů
  - Souběh (Race condition)
  - Uváznutí (Deadlock)

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Souběh (Race condition)

- Situace, kdy několik procesů přistupuje ke sdíleným datům současně a manipuluje s nimi.
  - Konečná hodnota sdílených dat závisí na tom, který proces skončí jako poslední.
  - Alternativně: když dvě různé vlákna přistupují ke stejným datům a nejsou kauzálně uspořádány a alespoň jeden přístup je zápis.
- Aby se zabránilo souběhu, musí být souběžné procesy synchronizovány.

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Problém kritické sekce

- ❑ Procesy lze provádět souběžně
  - Můžou být kdykoli přerušeny
  - Vykonávají svůj kód po částech
- ❑ Souběžný přístup ke sdíleným datům může vést k nekonzistenci dat.
  - Potřeba zajistit konzistenci sdílených údajů.
- ❑  $n$  procesů sdílí společnou vyrovnávací paměť pevné velikosti
- ❑ Každý proces má část kódu, nazvaný *kritická sekce*, ve kterém přistupuje ke sdílené paměti (*kritická oblast*).
- ❑ Problém
  - zajistit, aby v případě, že jeden proces vykonává svou kritickou sekci, nebyl žádný jiný proces ve své (související) kritické sekci.

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Problém kritické sekce

- ❑ Procesy používají a modifikují sdílená data
  - ❑ Operace zápisu musí být vzájemně výlučné
  - ❑ Operace zápisu musí být vzájemně výlučné s operacemi čtení
  - ❑ Operace čtení (bez modifikace) mohou být souběžné
  - ❑ Pro zabezpečení integrity dat se používají zámky
- 
- ❑ Problém čtenářů a písářů

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)



# Příklad

□ `counter++;`

□ Může být implementováno jako

<code>reg1 = counter</code>	<code>mov counter, %eax</code>
<code>reg1 = reg1 + 1</code>	<code>add 1, %eax</code>
<code>counter = reg1</code>	<code>mov %eax, counter</code>

P1 provede

`reg1 = counter`

P1 provede

`reg1 = reg1 + 1`

P2 provede

`reg2 = counter`

P2 provede

`reg2 = reg2 - 1`

P1 provede

`counter = reg1`

P2 provede

`counter = reg2`

□ `counter--;`

□ Může být implementováno jako

<code>reg2 = counter</code>	<code>mov counter, %eax</code>
<code>reg2 = reg2 - 1</code>	<code>sub 1, %eax</code>
<code>counter = reg2</code>	<code>mov %eax, counter</code>

{reg1 = 5}

{reg1 = 6}

{reg2 = 5}

{reg2 = 4}

{counter = 6}

{counter = 4}

Na konci může být counter roven 6 nebo 4, ale správně je 5 (což se většinou podaří).

Chyba je důsledkem nepředvídatelného prokládání procesů/vláken vlivem preempce.

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Štěpán, 2018)

# Řešení problému kritické sekce

- ❑ **Vzájemné vyloučení.** *Mutual Exclusion.* Pokud se proces  $P_i$  nachází ve své kritické sekci, pak žádné další procesy nesmí být kritické sekci sdružené se stejným prostředkem.
- ❑ **Progres.** Pokud není v kritické sekci proces a existují nějaké procesy, které si přejí vstoupit do své kritické sekce, tak nelze výběr procesu pro vstup do kritické sekce odkládat na neurčito.
- ❑ **Konečné čekání.** Musí existovat omezení, kolikrát mohou ostatní procesy vstoupit do svých kritických sekcí poté, co proces podal žádost o vstup do své kritické sekce.
  - Podmínka spravedlivosti
  - Nesmíme dělat předpoklady o rychlosti a počtu CPU (případně procesů)

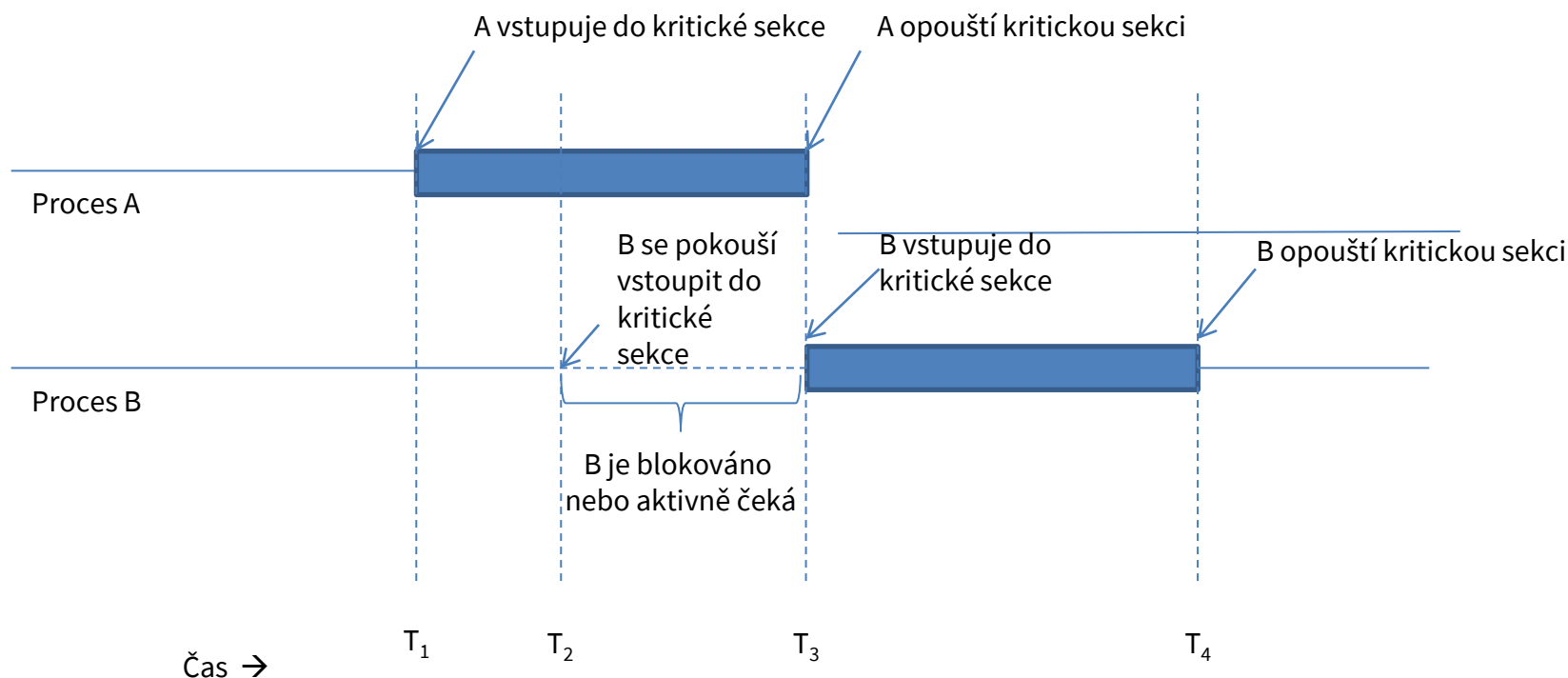
(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Předpoklady

- ❑ Ve své kritické sekci nesmí být současně dva procesy.
- ❑ Žádný proces by neměl čekat věčně, než vstoupí do své kritické sekce.
- ❑ Žádný proces běžící mimo kritickou sekci nemůže blokovat jiné procesy.
- ❑ Nesmíme dělat předpoklady o rychlosti a počtu CPU (případně procesů).
  
- ❑ Některé instrukce jsou *atomické* (nedělitelné)
  - jejich provedení je nepřerušitelné
    - Např. načíst, uložit, test instrukce
- ❑ Hardwarová konfigurace se může lišit
  - Jeden nebo více procesorů

# Vzájemné vyloučení (*Mutual Exclusion*)

- Řešení je založeno na myšlence zamykání
  - Ochrana kritických oblastí pomocí zámků



(Deitel, Deitel & Choffness, 2004)

# Aktivní čekání (Busy Waiting)

- Nepřetržité testování proměnné, dokud se neobjeví nějaká hodnota
  - Obvykle by se tomu snažíte vyhnout, protože plýtváte časem CPU.
- Zámek, který používá aktivní čekání.
  - Pouze pokud existuje důvodný předpoklad, že čekání bude krátké
  - Např. *spinlock*

```
while (turn != 1);  
doSomething();
```

*Vzájemné vyloučení s aktivním čekáním*

- Zákaz přerušení
- Lock proměnné
- Petersonovo řešení
- TSL Instrukce
- ...

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004)

# Možné řešení kritické sekce

## ❑ Software - aplikace

- Algoritmy, které se nespolehlí na další podporu
- Základní řešení, které je vždy s aktivním čekáním

## ❑ Hardware

- Použijte speciální instrukce CPU (tsl, xchg,...)
- Stále s aktivním čekáním

## ❑ Software - jádro

- operační systémy poskytují systémová volání, která blokují proces (pasivní čekání)
  - např. **semafor**, **mutex**, ...
- Podpora synchronizačních služeb (např. monitory, zasílání zpráv)
- Ostatní procesy mohou používat CPU, když je volající blokován.

```
do {  
    entry section  
    critical section  
    exit section  
    remainder section  
} while (true);
```

# Softwarové aplikační řešení synchronizace

- Použití sdílené zamykací proměnné – např. *lock*
  - Před vstupem do kritické sekce proces testuje proměnnou
    - je-li nulová, nastaví hodnotu na 1 a vstoupí do kritické sekce
    - Jestliže není hodnota 0, proces čeká ve smyčce a testuje hodnotu
  - Při opouštění kritické sekce proces tuto proměnnou nuluje
- Vzájemné vyloučení s aktivním čekáním
  - Nic se nevyřešilo, jenom se možnost souběhu přenesla na sdílenou proměnnou *lock*.

# Softwarové aplikační řešení synchronizace

- ❑ Striktní střídání procesů pomocí proměnné *turn*
  - Hodnota *turn* určuje, který proces smí vstoupit do kritické sekce.
    - Je-li *turn*=0, tak vstoupí proces P0
    - Je-li *turn*=1, tak vstoupí proces P1
  - Při ukončení kritické sekce nastaví P0 na jedničku a P1 na nulu.
- ❑ Je porušen požadavek nepřipustné závislosti na rychlosti
  - Předpokládáme, že procesy jsou přibližně stejně rychlé a střídají se.
- ❑ Jestliže bude jeden proces výrazně rychlejší, tak bude muset čekat než druhý projde kritickou sekcí a nastaví hodnotu *turn*.
  - Porušen požadavek na progres.

(Lažanský, 2014; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)



# Hardwarové řešení synchronizace

- ❑ Přístup k zamykacím proměnným musí být atomický
- ❑ Jednoprocesorové systémy mohou vypnout přerušení
  - Pouze jádro, nelze použít na aplikační úrovni. Privilegovaná akce.
- ❑ Speciální atomické (nedělitelné) instrukce
  - Instrukce TestAndSet atomicky přečte obsah adresované buňky a změní její obsah (tsl)
  - Instrukce Swap (xchg) vymění obsah registru a adresované buňky
  - Prefix LOCK (P6 family CPU). Signál LOCK zajistí, že použití v systému s více procesory má procesor výlučný přístup k jakékoliv sdílené paměti.

(Lažanský, 2014)

# Mutex

- ❑ Mutex - *Mutual Exclusion*, vzájemné vyloučení
  - blokovací mechanismus používaný k synchronizaci přístupu ke zdroji.
- ❑ Chrání kritickou sekci nejprve získáním zámku *acquire()*
- ❑ Při opuštění kritické sekce uvolní zámek *release()*
  - Boolean proměnná. Udává, zda je zámek k dispozici nebo ne.
  - Volání na *acquire()* a *release()* musí být atomická
    - Obvykle je implementováno hardwarově pomocí atomických instrukcí
- ❑ Mutex může získat pouze jeden úkol (vlastník mutexu).

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

```
do {  
    acquire lock  
        critical section  
    release lock  
    remainder section  
} while (true);  
  
acquire() {  
    while (!available) ;  
        /* busy wait */  
    available = false;;  
}  
  
release() {  
    available = true;  
}
```

Spinlock

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Pthread Synchronizace

- ❑ Pthreads API je nezávislé na OS
- ❑ Poskytuje:
  - Mutexové zámky
  - Podmínkové proměnné
- ❑ Nepřenosná rozšíření zahrnují:
  - zámky pro čtení a zápis
  - spinlocky

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

Thread call	Description
pthread_mutex_init	Create a mutex
pthread_mutex_destroy	Destroy an existing mutex
pthread_mutex_lock	Acquire a lock or block
pthread_mutex_trylock	Acquire a lock or fail
pthread_mutex_unlock	Release a lock

Thread call	Description
pthread_cond_init	Create a condition variable
pthread_cond_destroy	Destroy a condition variable
pthread_cond_wait	Block waiting for a signal
pthread_cond_signal	Signal another thread and wake it up
pthread_cond_broadcast	Signal multiple threads and wake all of them

# Semafor

- ❑ Semafor je zobecněný mutex. Je to celočíselná proměnná (integer)
- ❑ Lze k němu přistupovat pomocí dvou atomických operací.
- ❑ wait () nebo down () a signal () or up ()
  - Původně pojmenované **P ()** a **V ()** Dijkstra (1965) Proberen / Verhogen

❑ Definice operace down ()

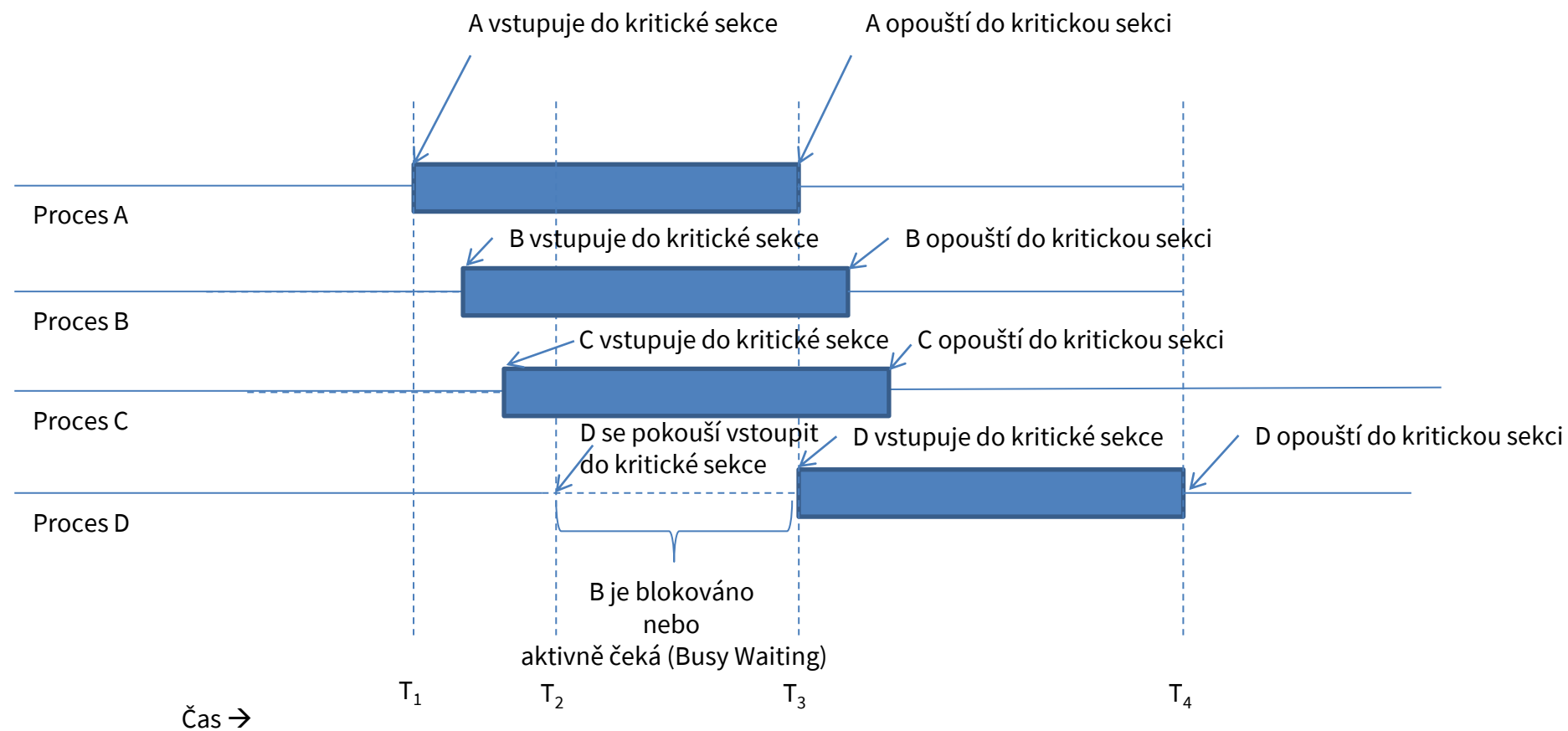
```
down (S) {  
    while (S <= 0)  
        ;    // blokování nebo aktivní čekání  
    S--;  
}
```

❑ Definice operace up ()

```
up(S) {  
    S++; // nebo vzbudit čekající proces  
}
```

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Semafor



(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Rozdíly mezi semaforem a mutexem

- ❑ Mutex je uzamykací mechanismus používaný k synchronizaci přístupu ke zdroji.
  - Pouze jeden úkol (vlákno nebo proces) může získat mutex.
    - S mutexem je spojeno vlastnictví a zámek může uvolnit pouze vlastník.
  - Umožňuje více úkolům přístup k jednomu prostředku, ale pouze jednotlivě.
- ❑ Semafor je signalizační mechanismus - signál „Jsem hotový, můžete pokračovat“
  - Hodnotu semaforu může změnit kterákoliv úloha pracující se zdrojem.
  - Umožňuje více úkolům přistupovat k určitému počtu instancí zdroje.

# Spinlock

- ❑ Spin-lock je obecný semafor (čítač), který používá aktivní čekání
  - Blokování a přepínání mezi procesy (vlákny) by bylo časově náročnější než ztráta času spojená s krátkodobým aktivním čekáním.
- ❑ Používá se ve víceprocesorových systémech pro implementaci krátkých kritických sekcí. Typicky uvnitř jádra.
  - Např. při obsluze přerušení, kde není možné blokování
    - (přerušení není součástí žádného procesu, jedná se o hardwarový koncept)
  - Další možné použití je pro krátké kritické sekce, např. zajištění atomicity operací se semaforey
    - (to se ale většinou řeší efektivnějšími atomickými instrukcemi)

(Štěpán, 2018; Lažanský, 2014)

# Synchronizace v Linuxu

- ❑ Před jádrem verze 2.6 byla krátké kritická sekce implementována pomocí zákazu přerušení.
- ❑ Od verze 2.6, plně preemptivní
- ❑ Linux poskytuje:
  - semaforey
  - spinlocky
  - Reader/writer verze semaforů a spinlocků
- ❑ V systému s jedním procesorem je spinlock nahrazen zákazem preempce jádra

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)



# POSIX Semaphore

- ❑ *sem\_init(sem\_t \*sem, int pshared, unsigned int value);*
  - Semafor je inicializován voláním *sem\_init* (pro procesy nebo vlákna) nebo *sem\_open* (pro IPC).
    - *sem* : Specifies the semaphore to be initialized.
    - *pshared* : This argument specifies whether or not the newly initialized semaphore is shared between processes or between threads.
      - A non-zero value means the semaphore is shared between processes and a value of zero means it is shared between threads.
    - *value* : Specifies the value to assign to the newly initialized semaphore.
- ❑ *int sem\_wait(sem\_t \*sem);*
  - Locks a semaphore or wait
- ❑ *int sem\_post(sem\_t \*sem);*
  - Releases or signal a semaphore
- ❑ *int sem\_getvalue(sem\_t \*sem, int \*valp);*
  - Gets the current value of semaphor and places it in the location pointed to by *valp*
- ❑ *sem\_destroy(sem\_t \*sem);*
  - Destroys a semaphore

# POSIX Semaphore

- ❑ *Vysvětlení kódu*
- ❑ Vytvoření dvou vláken
  - Druhé 2 vteřiny po prvním
- ❑ První vlákno spí 4 vteřiny po získání zámku
- ❑ Takže druhé vlákno nemůže vstoupit ihned
  - Vstoupí po  $4 - 2 = 2$  vteřinách

(SHANDILYA, 2018)

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <unistd.h>

sem_t mutex;

void* thread(void* arg)
{
    //wait
    sem_wait(&mutex);
    printf("\nEntered...\n");

    //critical section
    sleep(4);

    //signal
    printf("\nJust Exiting...\n");
    sem_post(&mutex);
}

int main()
{
    sem_init(&mutex, 0, 1);
    pthread_t t1,t2;
    pthread_create(&t1,NULL,thread,NULL);
    sleep(2);
    pthread_create(&t2,NULL,thread,NULL);
    pthread_join(t1,NULL);
    pthread_join(t2,NULL);
    sem_destroy(&mutex);
    return 0;
}
```

# Monitory

- ❑ Vysokoúrovňová abstrakce, která poskytuje pohodlný a účinný mechanismus pro synchronizaci procesů.
- ❑ Speciální konstrukce programovacího jazyka
  - Abstraktní datový typ
  - Vnitřní proměnné přístupné pouze kódem v rámci funkce.
  - Implementace monitoru je systémově závislá a využívá prostředků JOS
    - Obvykle semaforů
- ❑ Současně může být na monitoru aktivní pouze jeden proces
  - Procedury definované jako monitorové procedury se vždy vzájemně vylučují
  - Procesy, které chtějí vykonávat monitorovou proceduru, jsou řazeny do fronty

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Štěpán, 2018; Lažanský, 2014)

# Negativní důsledky synchronizace

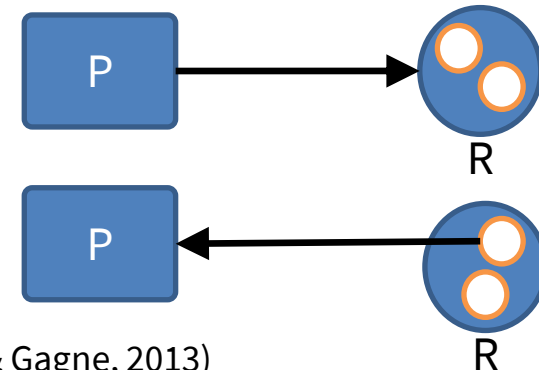
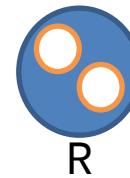
- ❑ Zablokování procesu může způsobit
  - Uváznutí (deadlock)
    - Dva nebo více procesů čekají na událost (zprávu, prostředek), ke které by mohlo dojít jedině v tom případě, že by jeden z těchto procesů pokračoval.
  - Vyhladovění (starvation)
    - Dva procesy se střídají ve své kritické sekci a zamezí tak přístupu třetímu.
  - Aktivní zablokování (livelock)
    - Procesy se snaží aktivně řešit uváznutí, bohužel neúspěšně.
  - Inverze priorit (priority inversion)
    - Proces  $P_0$  s nízkou prioritou vlastní prostředek požadovaný procesem  $P_3$  s vysokou prioritou, což proces  $P_3$  zablokuje. Proces  $P_2$  se střední prioritou, který sdílený prostředek nepotřebuje, poběží stále a nedovolí tak procesu  $P_0$  prostředek uvolnit.

# Uváznutí (Deadlock)

- ❑ Posloupnost událostí potřebných k použití zdroje:
  - Vyžádání zdroje
  - Použití zdroje
  - Uvolnění zdroje

- ❑ Graf přidělování zdrojů (*Resource Allocation Graph*)

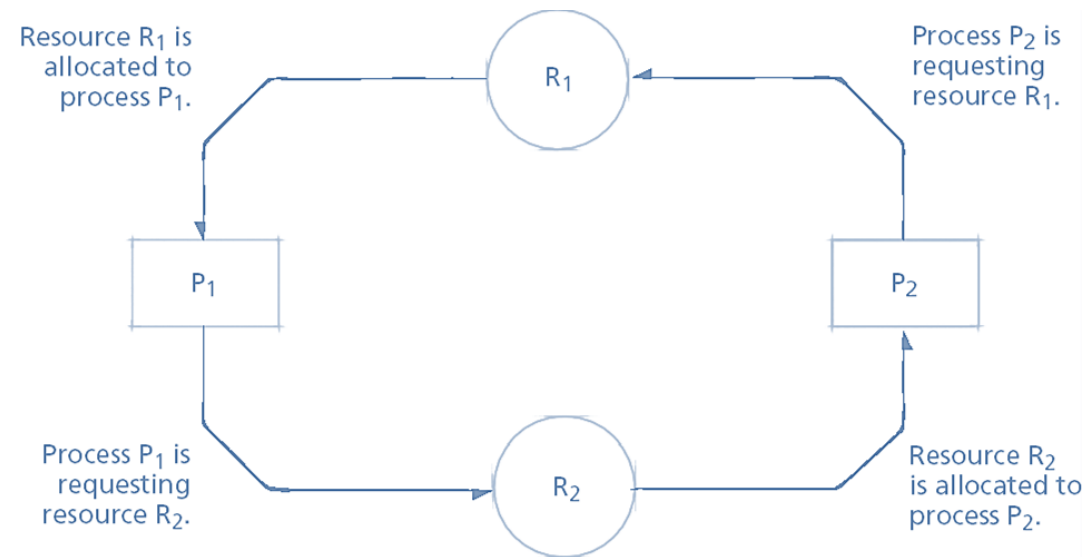
- Proces
- Zdroj se 2 instancemi
- Požadavek procesu na instanci zdroje
- Proces drží (používá) instanci zdroje



# Uváznutí (Deadlock)

## □ Jednoduché uváznutí

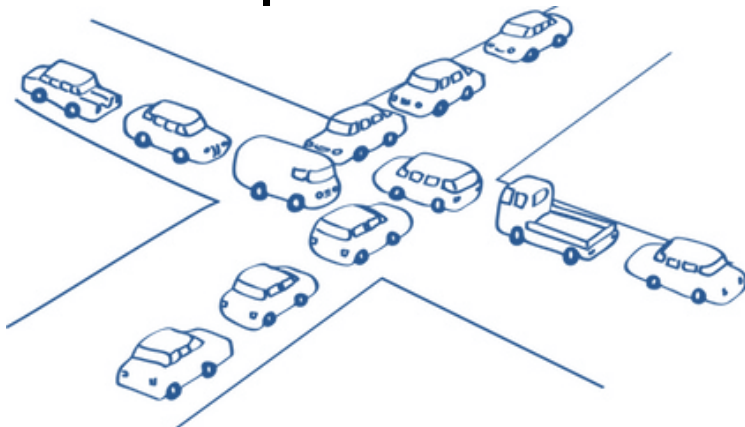
- Tento systém uváznul, protože každý proces drží prostředek požadovaný jiným procesem a žádný proces není ochoten uvolnit prostředek, který drží.



(Deitel ,Deitel & Choffness, 2004)

# Uváznutí (Deadlock)

- Proces nebo vlákno čeká na určitou událost, která nenastane  
(Deitel, Deitel & Choffness, 2004)
- Skupina procesů je zablokována, pokud každý proces ve skupině čeká na událost, kterou může způsobit pouze jiný proces ve skupině.



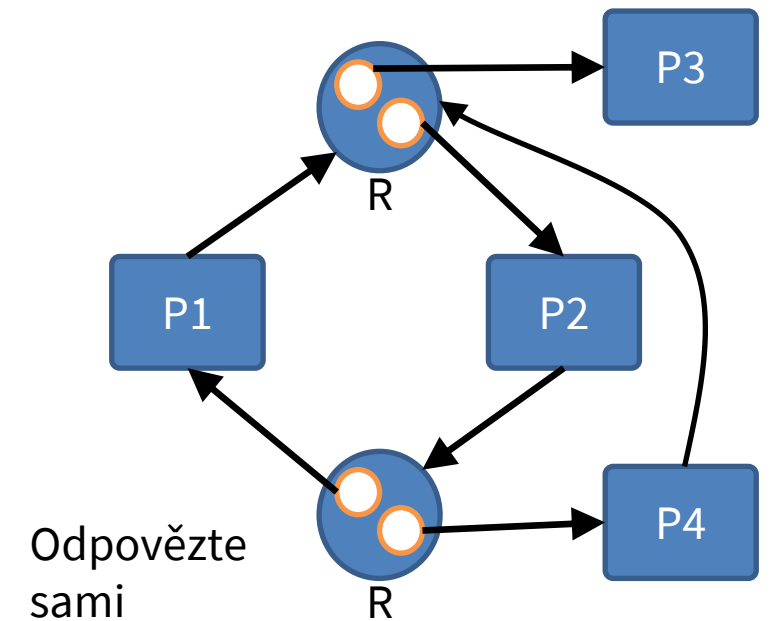
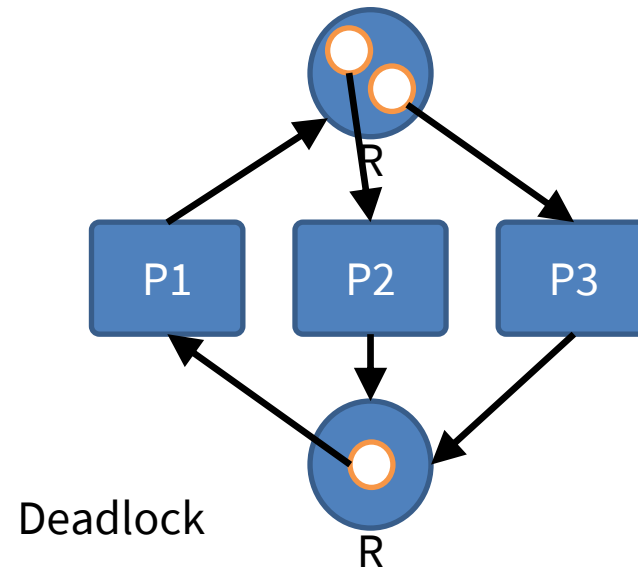
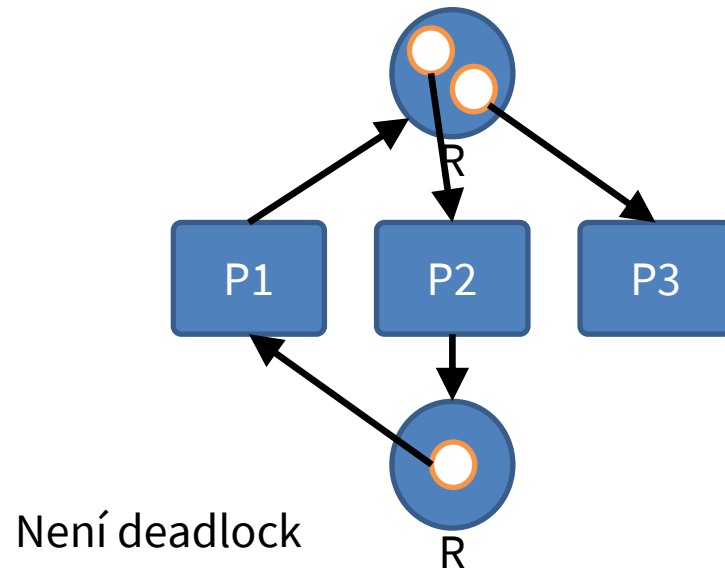
(Source: <https://copycode.tistory.com/78>)



(Tanenbaum, 2015)

(Source: <https://allstarnix.blogspot.com/2012/07/real-life-deadlock.html>)

# Graf přidělování zdrojů





# Podmínky uvážnutí (Coffman's Conditions)

- ❑ *Uvážnutí může nastat*, pouze pokud budou současně splněny všechny čtyři podmínky.
- ❑ Podmínka vzájemného vyloučení (Mutual Exclusion)
  - Zdroj může používat v jednom okamžiku pouze jeden proces. Nesdílitelnost zdrojů.
- ❑ Postupné uplatňování požadavků (Hold&Wait)
  - Proces drží přidělené zdroje a čeká na uvolnění dalších zdrojů, aby je získal.
- ❑ Bez preempce
  - Přidělené zdroje nejdou násilně odebrat.
- ❑ Zacyklení požadavků, cyklické čekání (Circular-wait)
  - Dva nebo více procesů čeká v „kruhovém řetězci“ na jeden nebo více zdrojů, které drží další proces v řetězci.
    - V případě zdrojů s jednou instancí je tato podmínka postačující

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Řešení uváznutí

- ❑ Prevence uváznutí (*Deadlock Prevention*)
  - Zajištění, že uváznutí nemůže nikdy nastat (Porušením podmínek vzniku).
- ❑ Vyhýbání se uváznutí (*Deadlock Avoidance*)
  - Zajištění, že nikdy nenastane možnost vzniku uváznutí (bezpečný stav).
    - Pomocí opatrné alokace zdrojů. Při hrozbě vzniku uváznutí není prostředek přidělen.
      - Nebezpečí vzniku vyhladovění.
- ❑ Detekce uváznutí a obnova (*Deadlock detection and recovery*)
  - Uváznutí může nastat, ale je detekováno a zajistí se obnova stavu před uváznutím.
- ❑ Ignorování hrozby (*Ignoring deadlock*)

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Tanenbaum, 2015)

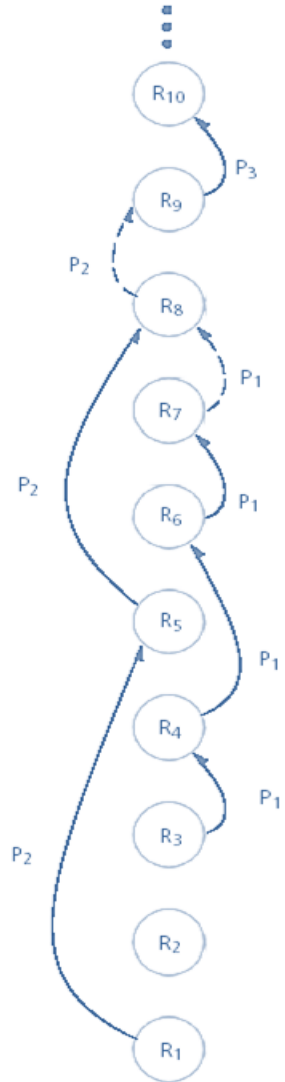
# Prevence uváznutí

- ❑ K uváznutí nemůže dojít, pokud je porušena alespoň jedna ze čtyř podmínek.
- ❑ Vzájemné vyloučení
  - Není požadováno pro sdílitelné prostředky (např. soubory pouze pro čtení), bohužel musí platit pro nesdílitelné prostředky.
  - Virtualizace (Spooling) prostředků
- ❑ Postupné uplatňování požadavků(Hold&Wait)
  - musíme zaručit, že kdykoli proces požaduje zdroj, nemá žádné další zdroje
    - Např. Proces požaduje všechny prostředky na začátku nebo před alokací dalších musí všechny dosavadní vrátit a alokovat je znovu najednou.
      - Problémem je nízké využití zdrojů a možnost vzniku vyhladovění.

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Tanenbaum, 2015; Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Štěpán, 2018; Lažanský, 2014)

# Prevence uvážnutí

- Porušení podmínky „Bez preempce“
  - Povolení násilného odebírání zdrojů je velmi riskantní (ztráta stavu)
  - Přesto některé zdroje mohou být násilně odebírány
    - Dokážeme uchovat jejich stav a následně se vrátit do stavu před přerušením
- Zabránění zacyklení požadavků na zdroje
  - Zdroje jsou očíslovány a procesy je mohou alokovat pouze ve vzrůstajícím pořadí čísel zdrojů.
    - Problematické, protože zdroje vznikají a zanikají dynamicky.



Linear ordering of resources  
(Deitel, 2004)

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Tanenbaum, 2015; Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Štěpán, 2018; Lažanský, 2014)

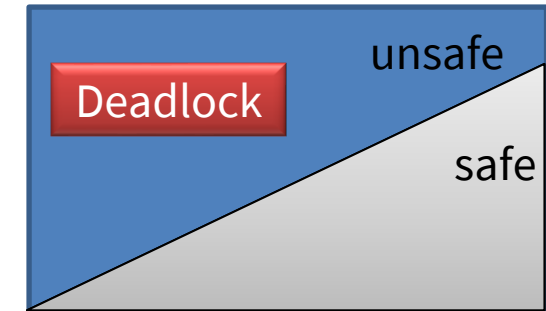
# Vyhýbání se uváznutí (Deadlock Avoidance)

- ❑ Vyžaduje nějaké další a priori informace
  - Např. každý proces musí deklarovat maximální počet zdrojů každého typu, které bude potřebovat.
    - Nejjednodušší a nejužitečnější model.
    - Algoritmus bankéře Dijkstra
- ❑ Dynamicky zkoumá stav přidělování prostředků, aby se zajistilo, že nikdy nebude splněna podmínka cyklického čekání.
  - Stav přidělování prostředků je definován počtem dostupných a přidělených zdrojů a maximálním požadavkem procesů na prostředky
    - Stav může být bezpečný nebo nebezpečný (nesmí se do něj dostat, protože hrozí uváznutí)

(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Dijkstrův Bankeřův algoritmus (Deadlock Avoidance)

- ❑ Když proces požaduje dostupný zdroj, systém musí rozhodnout, zda okamžité přidělení zanechá systém v bezpečném stavu
  - Bezpečný stav
    - OS může zaručit, že všechny procesy dokážou dokončit svou práci v konečném čase.
  - Nebezpečný stav
    - OS nemůže zaručit, že všechny procesy dokážou dokončit práci v konečném čase.
      - Neznamená to, že nastalo uvážnutí
        - » Murphyho zákony: Uvážnutí nastane vždy, když to nejméně čekáte



(Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013)

# Příklad bankéřova algoritmu

Proces	MAX (maximum potřebných)	Alokované zdroje	Požadované zdroje
P1	4	1	3
P2	6	4	2
P3	8	5	3
Celkový počet zdrojů: 12		Dostupné zdroje: 2	

Bezpečný stav (Safe state)

Proces	MAX (maximum potřebných)	Alokované zdroje	Požadované zdroje
P1	10	8	2
P2	5	2	3
P3	3	1	2
Celkový počet zdrojů: 12		Dostupné zdroje: 1	

Nebezpečný stav (Unsafe state)

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004)

# Příklad bankéřova algoritmu

Proces	MAX (maximum potřebných)	Alokované zdroje	Požadované zdroje
P1	5	1	4
P2	3	1	2
P3	10	5	5
Celkový počet zdrojů: 10		Dostupné zdroje: 3	

Odpovězte sami

Proces	MAX (maximum potřebných)	Alokované zdroje	Požadované zdroje
P1	10	8	2
P2	5	1	4
P3	3	1	6
Celkový počet zdrojů: 12		Dostupné zdroje: 2	

Odpovězte sami

(Deitel, Deitel & Choffness, 2004)



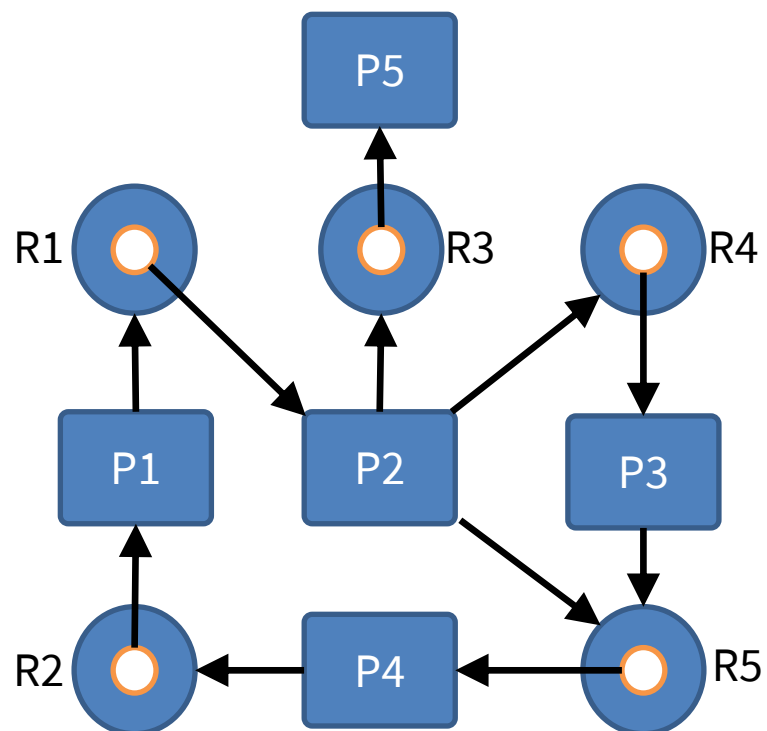
# Detekce uváznutí a obnova

- ❑ Systému může vstoupit do nebezpečného stavu a připouští vznik uváznutí.
- ❑ Algoritmus detekce
  - Udržujte čekací graf (Wait-for Graph) - uzly jsou procesy.
  - Pravidelně vyhledává cyklus v grafu. Pokud existuje cyklus, existuje uváznutí.
- ❑ Obnova systému
  - Zotavení pomocí preempce zdrojů - výběr oběti (minimalizovat náklady)
  - Obnova prostřednictvím návratu do předchozího bezpečného stavu (rollback a restart procesu)
  - Zotavení pomocí zabíjení procesů
    - Zruší všechny uváznuté procesy nebo jeden po druhém, dokud nebude odstraněno zacyklení požadavků
    - V jakém pořadí bychom se měli rozhodnout pro zrušení procesů?
      - Priorita procesu, doba běhu procesu a za jak dlouho se má dokončit, Zdroje, které proces použil. Kolik procesů bude třeba ukončit, Je proces interaktivní nebo dávkový?

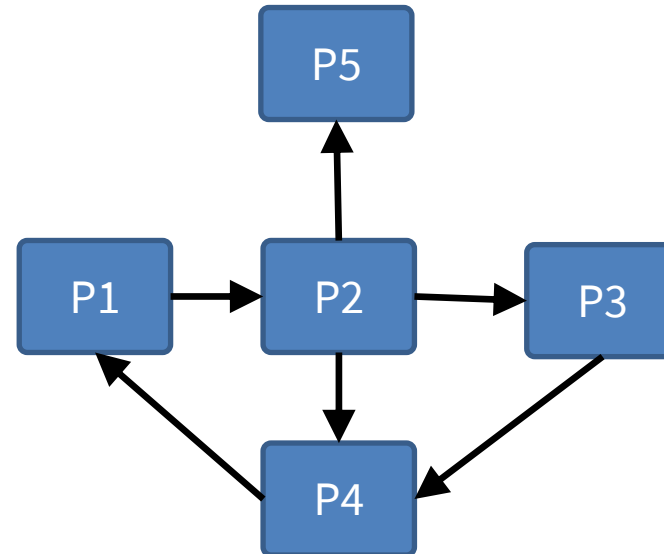
(Deitel, Deitel & Choffness, 2004; Silberschatz, Galvin & Gagne, 2013; Tanenbaum, 2015)

# Detekce uváznutí

Graf přidělování zdrojů  
(*Resource Allocation Graph*)



Čekací graf  
(*Wait-for Graph*)



# Livelock

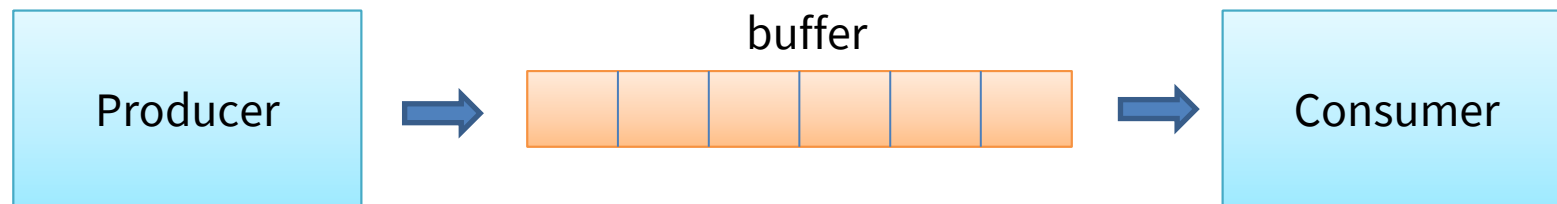
- ❑ Livelock je riziko, kdy se procesy snaží aktivně řešit uváznutí, bohužel neúspěšně.
- ❑ Livelock je zvláštní případ vyhladovění (resource starvation)
- ❑ Příkladem reálného světa v reálném světě je situace, kdy se dva lidé setkávají v úzké chodbě a každý se snaží zdvořile ustoupit stranou a nechat druhého projít. Bohužel obě strany ustupují na stejnou stranu ve stejný čas a pořád stojí před sebou.

# Příklady IPC problémů

- ❑ Literatura o operačních systémech je plná zajímavých problémů
- ❑ Jsou široce diskutované a využívající různé metody synchronizace.
  
- ❑ Producent-konzument
- ❑ Stolující filozofové
- ❑ Čtenáři a písaři
- ❑ Spící kadeřník
- ❑ ...

# Producent-konzument

- ❑ Sdílená vyrovnávací paměť pevné velikosti
- ❑ Proměnná *counter* udržuje počet položek ve vyrovnávací paměti.
- ❑ Producent vkládá položky do sdílené vyrovnávací paměti a inkrementuje počítadlo *counter*.
- ❑ Konzument odebírá položky ze sdílené vyrovnávací paměti a snižuje hodnotu počítadla *counter*.



# Producent-konzument (špatné řešení)

```
# define N 100;                //number of slots in the buffer
int counter = 0;               //number of items in the buffer

void producer(void)
{
    int item;
    while (true) {              //repeat forever
        item = produce_item();  //generate next item
        if (counter == N) sleep(); //if buffer is full, go to sleep
        insert_item();          //put item in the buffer
        counter++;              //increment count of items in the buffer
        if (counter == 1) wakeup(consumer); //if buffer was empty, wake up consumer
    }
}

void consumer(void)
{
    int item;
    while (true) {              //repeat forever
        if (counter == 0) sleep(); //if buffer is empty, go to sleep
        item = remove_item();    //take item out of the buffer
        counter--;               //decrement count of items in buffer
        if (counter == N-1) wakeup(producer); //if buffer was full, wake up producer
        Consume_item();          //do something with item
    }
}
```

(Tanenbaum, 2015)

# Producent-konzument

```
#define N 100
typedef int semaphore;
semaphore mutex = 1;
semaphore empty = N;
semaphore full = 0;
void producer(void)
{
    int item;
    while (TRUE) {
        item = produce_item();
        down(&empty);
        down(&mutex);
        insert_item(item);
        up(&mutex);
        up(&full);
    }
}
void consumer(void)
{
    int item;
    while (TRUE) {
        down(&full);
        down(&mutex);
        item = remove_item();
        up(&mutex);
        up(&empty);
        consume_item(item);
    }
}
```

```
// number of slots in the buffer
/* semaphores are a special kind of int */
/* controls access to critical region */
/* counts empty buffer slots */
/* counts full buffer slots */

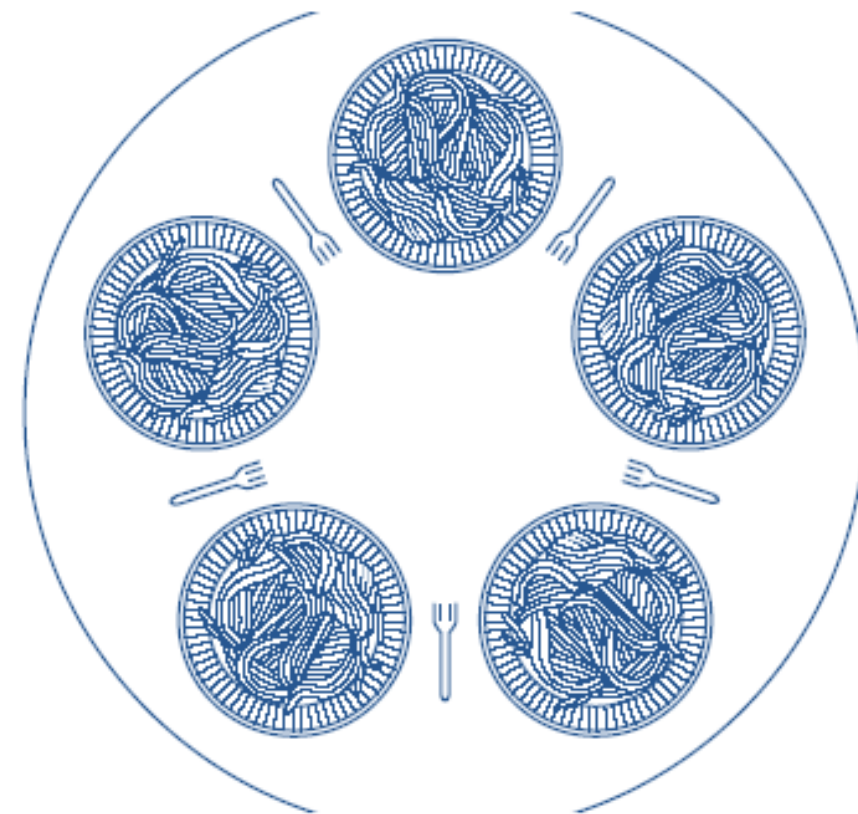
/* TRUE is the constant 1 */
/* generate something to put in buffer */
/* decrement empty count */
/* enter critical region */
/* put new item in buffer */
/* leave critical region */
/* increment count of full slots */

/* infinite loop */
/* decrement full count */
/* enter critical region */
/* take item from buffer */
/* leave critical region */
/* increment count of empty slots */
/* do something with the item */
```

(Tanenbaum, 2015)

# Stolující filozofové

- ❑ Kolem kruhového stolu sedí pět filozofů.
- ❑ Každý střídá jídlo a přemýšlení
- ❑ Před každým filozofem je mísa špaget, která je neustále doplňována.
- ❑ Na stole je přesně pět vidliček tak, že leží mezi filozofy.
- ❑ Špagety vyžadují, aby filozof používal obě dvě vidličky současně.



(Tanenbaum, 2015)



# Stolující filozofové (špatné řešení)

```
#define N 5                                // number of philosophers
void philosopher(int i)                    /* i: philosopher number, from 0 to 4 */
{
    while (TRUE) {
        think();                          /* philosopher is thinking */
        take_fork(i);                     /* take left fork */
        take_fork((i+1) % N);             /* take right fork */
        eat();                            /* yum-yum, spaghetti */
        put_fork(i);                      /* put left fork back on the table */
        put_fork((i+1) % N);              /* put right fork back on the table */
    }
}
```

(Tanenbaum, 2015)

# Stolující filozofové (1)

```
#define N 5                // number of philosophers
#define LEFT (i+N-1)%N    // number of i's left neighbor
#define RIGHT (i+1)%N     // number of i's right neighbor
#define THINKING 0        // philosopher is thinking
#define HUNGRY 1          // philosopher is trying to get forks
#define EATING 2          // philosopher is eating

typedef int semaphore;     /* semaphores are a special kind of int */
int state[N];             /* array to keep track of everyone's state */
semaphore mutex = 1;      /* mutual exclusion for critical regions */
semaphore s[N];           /* one semaphore per philosopher */

void philosopher(int i)   /* i: philosopher number, from 0 to N1 */
{
    while (TRUE){         /* repeat forever */
        think();          /* philosopher is thinking */
        take_forks(i);    /* acquire two forks or block */
        eat();            /* yum-yum, spaghetti */
        put_forks(i);     /* put both forks back on table */
    }
}
```

(Tanenbaum, 2015)

# Stolující filozofové (2)

```
void take_forks(int i)      /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    down(&mutex);           /* enter critical region */
    state[i] = HUNGRY;      /* record fact that philosopher i is hungry */
    test(i);               /* try to acquire 2 forks */
    up(&mutex);             /* exit critical region */
    down(&s[i]);            /* block if forks were not acquired */
}

void put_forks(i)          /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    down(&mutex);           /* enter critical region */
    state[i] = THINKING;    /* philosopher has finished eating */
    test(LEFT);             /* see if left neighbor can now eat */
    test(RIGHT);            /* see if right neighbor can now eat */
    up(&mutex);             /* exit critical region */
}

void test(i)               /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    if (state[i] == HUNGRY && state[LEFT] != EATING && state[RIGHT] != EATING) {
        state[i] = EATING;
        up(&s[i]);
    }
}
```

(Tanenbaum, 2015)

# Čtenáři a písáři

- ❑ Několik procesů přistupuje ke společným datům
  - Některé procesy data jen čtou – čtenáři
  - Jiné procesy potřebují data zapisovat – písáři
- ❑ Libovolný počet čtenářů může přistupovat souběžně
  - Sdílí zdroj – mohou číst současně
- ❑ V jednom okamžiku smí daný zdroj modifikovat nejvýše jeden písář
  - Operace zápisu musí být exklusivní, vzájemně vyloučená s jakoukoli jinou operací (zápisovou i čtecí)
    - Jestliže písář modifikuje zdroj, nesmí ho současně číst žádný čtenář

(Tanenbaum, 2015; Lažanský, 2014)

# Čtenáři a písaři

## □ Dva možné přístupy

### ■ Přednost čtenářů

- Žádný čtenář nebude muset čekat, pokud sdílený zdroj nebude obsazen písařem. Jinak řečeno: Kterýkoliv čtenář čeká pouze na opuštění kritické sekce písařem.
- Písaři mohou stárnout

### ■ Přednost písařů

- Jakmile je některý písař připraven vstoupit do kritické sekce, čeká jen na její uvolnění (čtenářem nebo písařem). Jinak řečeno: Připravený písař předbíhá všechny připravené čtenáře.
- Čtenáři mohou stárnout

(Lažanský, 2014)

# Použitá a doporučená literatura

- ❑ DUARTE, Gustavo. Anatomy of a Program in Memory. *Many But Finite: Tech and science for curious people*. [online]. 2009, Jan 27th, 2009 [cit. 2018-02-28]. Dostupné z: <https://manybutfinite.com/post/anatomy-of-a-program-in-memory/>
- ❑ DEITEL H. M., DEITEL P. J. & CHOFFNES D. R.: *Operating systems*. 3<sup>rd</sup> ed., Pearson/Prentice Hall, 2004. ISBN 0131246968.
- ❑ TANENBAUM A. S.: *Modern operating systems*. 4<sup>th</sup> ed. Boston: Pearson, 2015. ISBN 0-13-359162-x.
- ❑ SILBERSCHATZ A., GALVIN P. B. & GAGNE G.: *Operating system concepts*. 9<sup>th</sup> ed. Hoboken, NJ: Wiley, 2013. ISBN 978-1-118-06333-0.
- ❑ STALLINGS W.: *Operating Systems: Internals and Design Principles*. 8<sup>th</sup> ed., Pearson Education Limited, 2014.

# Použitá a doporučená literatura

- ❑ YOSIFOVICH, P., IONESCU, A., RUSSINOVICH, M.E., SOLOMON, D. A.: Windows Internals, Part 1: System architecture, processes, threads, memory management, and more (7th Edition). Microsoft Press, 2017.
- ❑ Yu-Hsin Hung. *Linux Kernel: Process Scheduling* [online]. Mar 25, 2016 [cit. 2019-02-07]. Dostupné z: <https://medium.com/hungys-blog/linux-kernel-process-scheduling-8ce05939fabd>
- ❑ HOFFMAN, Chris. What Is a “Zombie Process” on Linux?. *How-To Geek* [online]. September 28, 2016 [cit. 2019-02-07]. Dostupné z: <https://www.howtogeek.com/119815/htg-explains-what-is-a-zombie-process-on-linux/>
- ❑ Singh, Jaswinder Pal: Operating systems. Princeton University, 2018. [online]. Dostupné z: <http://www.cs.princeton.edu/courses/cs318/>

# Použitá a doporučená literatura

- ❑ LAŽANSKÝ J.: Operační systémy a databáze. Přednášky A3B33OSD FELK ČVUT, [on-line], 2014.
- ❑ Štěpán P.: Operační systémy. Přednášky FEL ČVUT, [on-line], 2017.
- ❑ SHANDILYA P.: How to use POSIX semaphores in C language. [on-line], 2018, Dostupné z: <https://www.geeksforgeeks.org/use-posix-semaphores-c/>