### Univerzita Tomáše Bati ve Zlíně

Ústav elektrotechniky a měření

# A/D a D/A převodníky

Přednáška č. 14

Milan Adámek

<u>adamek@fai.utb.cz</u> <u>U5 A711</u> +420576035251

# Důvody převodu signálů z analogového tvaru na číslicový a obráceně

- analogové signály lze *přenášet* po převodu na číslicový signál s menším zkreslením a s menšími nároky na přenosové cesty
- je li třeba pomocí číslicového řídicího systému (počítač) *řídit* zařízení ovládaná analogově, je třeba vypočtené řídicí hodnoty převézt z číslicové na analogové hodnoty
- při měření fyzikálních veličin jsou ze senzorů získávány analogové hodnoty, je třeba pro jejich *zpracování (zobrazení)* v PC převod do číslicové podoby

#### Označení:

- **DA převodník, D/A převodník, DAC** (Digital to Analog Convertor) jde o digitálně-analogový převodník
- **AD převodník, A/D převodník, ADC** (Analog to Digital Convertor) jde o analogovědigitální převodník

### Převod signál z analogového tvaru na číslicový

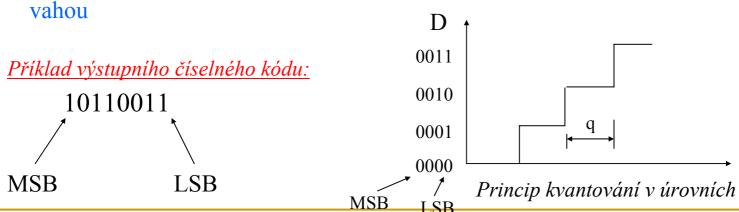
#### Digitalizace signálu se sestává ze:

- *vzorkování signálu v čase* jde o odběr vstupního signálu v definovaných okamžicích, daných vzorkovacími impulsy
- kvantování vzorků v úrovni odebraný vzorek je zaokrouhlen na hodnotu odpovídající nejbližší kvantovací úrovni
- kódování kvantované hodnoty jsou vyjádřeny čísly v určitém kódu

#### Základní pojmy:

- *kvantovací krok q* jde o vzdálenost dvou kvantovacích hladin
- *bit LSB* (Least Significant Bit) jde o bit ve výstupním číselném kódu, který má nejmenší váhu

• *bit MSB* (Most Significant Bit) – jde o bit ve výstupním číselném kódu s největší



### Vlastnosti A/D převodníků

#### <u>Chyby A/D převodníků</u>:

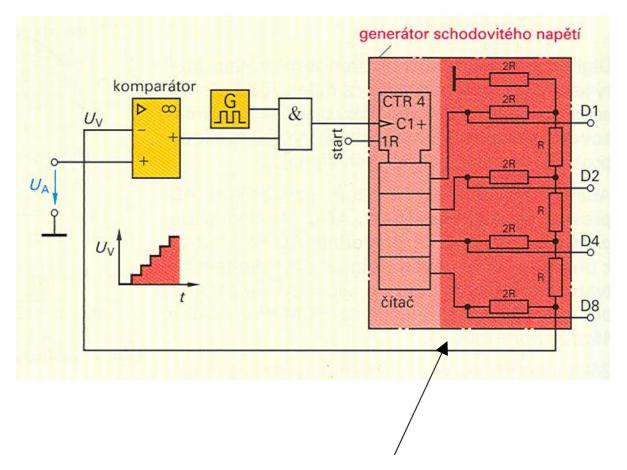
- chyba zesílení je dána odchylkou sklonu skutečné převodní charakteristiky
   A/D od ideální
- chyba nuly je dána posunem převodní charakteristiky ve směru osy N
- chyba linearity převodu

**Kvantizační šum** - je důsledkem kvantování, je to rozdíl kvantovaného a vstupního spojitého signálu, může nabývat až hodnoty ±q/2

#### Typy A/D převodníků:

- unipolárni vstupní rozsah 0 až  $U_{max}$
- $\emph{bipolární}$  vstupní rozsah – $U_{max}$  až  $U_{max}$
- *komparační* (neintegrační) převádí na číslo okamžitou hodnotu vstupního napětí v určitém časovém okamžiku převodu
- *integrační* převádí na číslo průměrnou hodnotu napětí za určitý časový interval

# AD převodník s generátorem schodovitého napětí

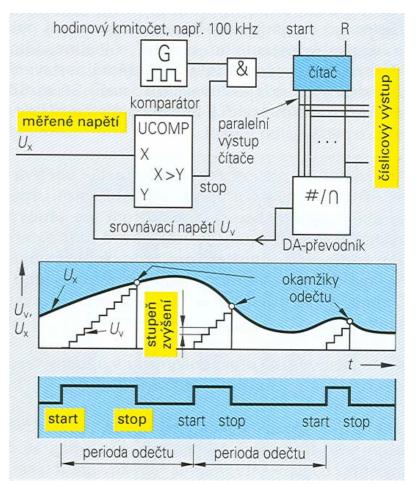


varianta s odporovou sítí

# AD převodník s generátorem schodovitého napětí

#### Nevýhoda:

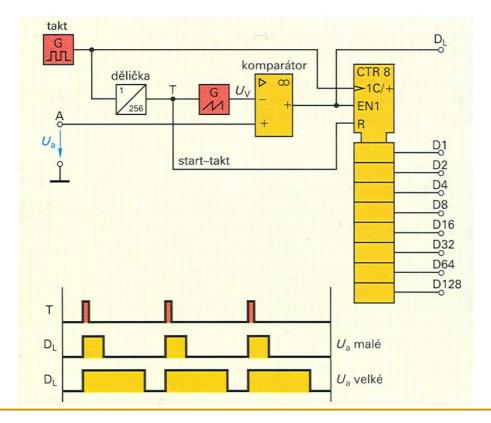
perioda odečtu je závislá na velikosti měřeného napětí



## AD převodník s generátorem pilovitého napětí

#### Princip:

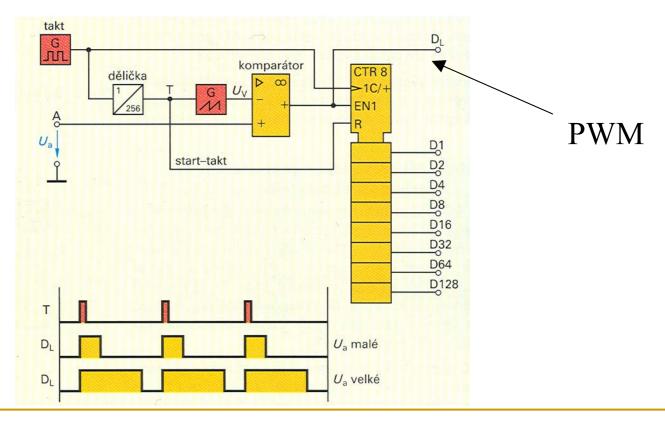
- pilovité napětí generuje OZ v zapojení integrátoru
- čítač je aktivní do doby než měřené a pilovité napětí dosáhnou stejné hodnoty
- ullet v okamžiku rovnosti  $U_V = U_A$  komparátor zablokuje čítač, na paralelních výstupech čítače je odečtena digitalizovaná hodnota měřeného napětí



## AD převodník s generátorem pilovitého napětí

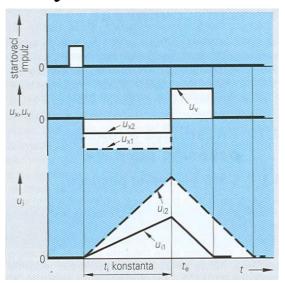
#### *Využití:*

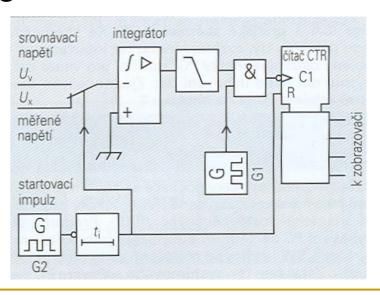
- lze použít jako převodník napětí na šířku pulsu
- ullet tento číslicový puls (s proměnlivou šířkou pulsu) lze brát na výstupu  $\mathbf{D}_{\mathrm{L}}$
- jde o pulzní šířkovou modulaci = PWM (Pulse Width Modulation) nebo také PDM (Pulse Duration Modulation = modulace trváním pulsu)



# AD převodník integrující (dvouhranový, dual slope converter)

- využívá dvou šikmých hran napěťového signálu na kondenzátoru integrátoru
- převod je dvoukrokový:
  - 1. krok za konstantní dobu t<sub>i</sub> je nabit kondenzátor
  - 2. krok nabitý kondenzátor je vybíjen, je čítána doba nutná k vybití kondenzátoru integrátoru

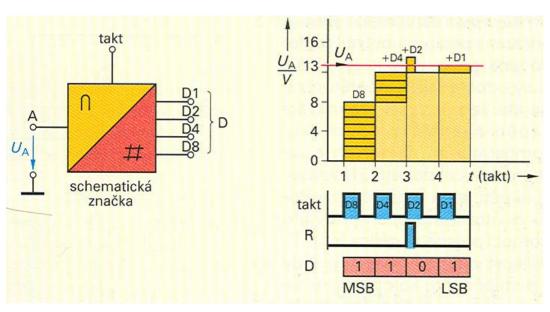




### Aproximativní AD převodník

#### <u>Princip</u>

- nastavuje srovnávací napětí s postupně se zmenšujícím krokem
- postupně korigovaná číselná hodnota je uložena v *registru* postupného přibližování **SAR** (Succesive Approximation Register)

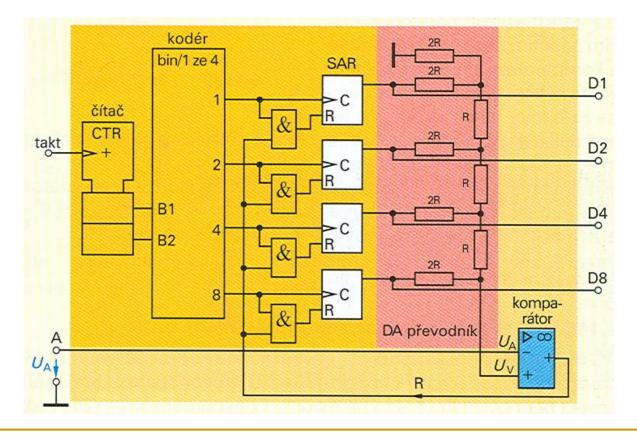


#### Ukázka převodu 13V:

- 1.aproximativní krok nastaví 1000
- 2.aproximativní krok nastaví 1100
- 3.aproximativní krok nastaví 1110 hodnota přetekla – upraví na 1100
- 4. aproximativní krok nastaví 1101

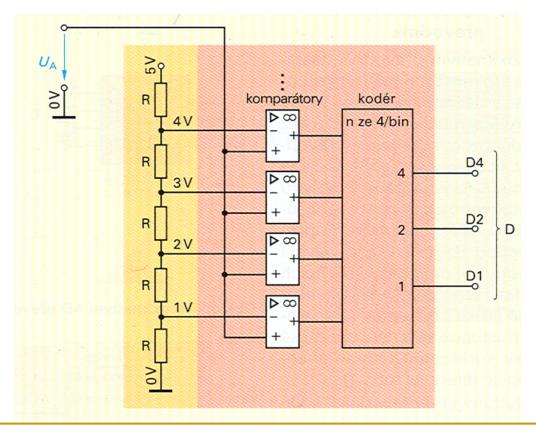
### Aproximativní AD převodník

- aproximativní převodník potřebuje k nastavení každého bitu jeden pracovní takt
- $je-li\ U_A>U_V$ , otevírá komparátor cestu mezi kodérem (binární 1 ze 4) a registrem SAR, umožňuje tedy v prvním kroku nastavit D8, ve druhém kroku D4, ve třetím D2 a ve čtvrtém D1



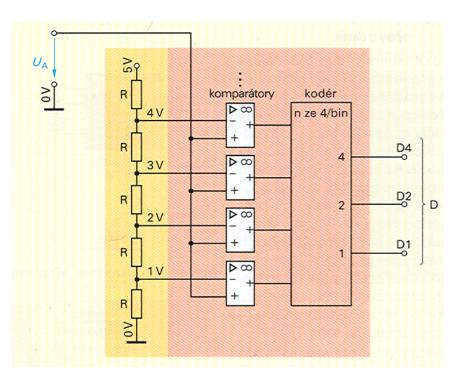
## Paralelní AD převodník

- jde o velmi rychlý převodník, označovaný jako **Flash Convertor** (bleskový)
- srovnává okamžitou hodnotu vstupního napětí současně s $2^n 1$  hodnotami srovnávacích napětí, kde n je počet míst binárního čísla
- srovnávání realizuje pomocí analogových komparátorů



### Paralelní AD převodník

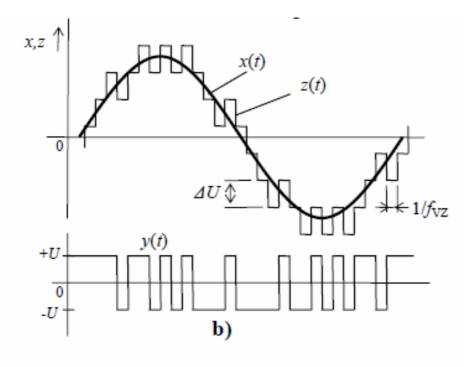
- převodník má celkem 5 rozlišitelných napěťových úrovní: n + 1 = 5
- počet komparátorů je 4, tedy n = 4
- n bitový kód z komparátorů je dekódován na m bitový kód pomocí kodéru, přičemž pro jeho délku platí  $2^m \le (n+1)$ , v tomto případě m=3
- $p\check{r}$ . 8 bitový komparátor má  $2^8-1=255$  komparátorů



#### Vlastnosti a použití:

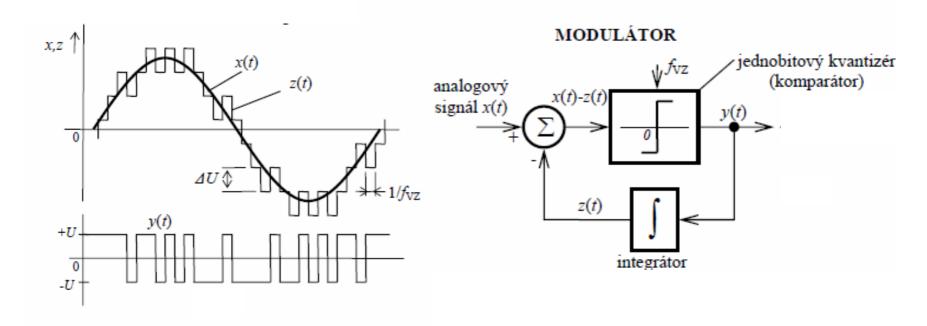
- je velmi rychlý převodník
- pracuje se vzorkovacími frekvencemi nad 100 MHz
- používá se k digitalizaci obrazu

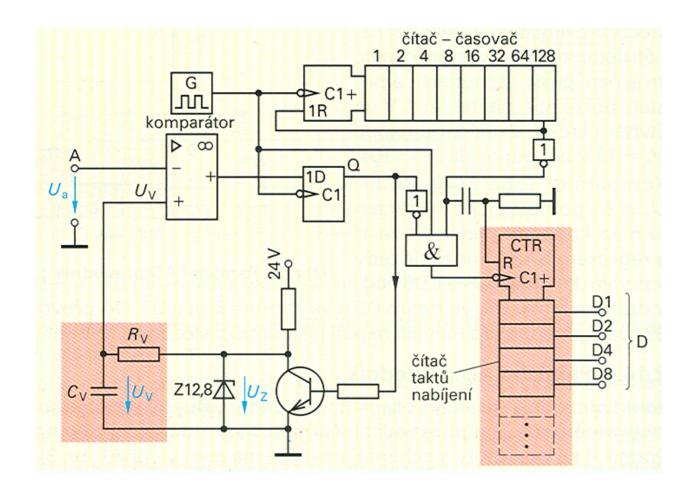
- původní myšlenka delta modulace byla využít ji pro kompresi analogového signálu pro přenos komunikačním kanálem
- delta modulace je založena na kvantování změny signálu mezi dvěma vzorky, přičemž u základního typu modulátoru delta se hodnota sousedních vzorků může odlišovat pouze o jeden kvantovací krok  $(\Delta U)$



 $f_{VZ}$  – vzorkovací frekvence  $\Delta U$  – kvantovací krok

- analogový signál x(t) je aproximován segmenty o stejné amplitudě  $\Delta U$  a šířce  $1/f_{VZ}$  (signál z(t))
- každý vzorek je porovnán s původním analogovým signálem a z toho porovnání se určuje, zda má být následující vzorek na výstupu kvantizéru y(t) kladný či záporný
- na výstupu modulátoru se získá pouze informace o změně vstupního signálu, tj. pouze zda vstupní signál za daný segment rostl nebo klesal





- kondenzátor  $C_V$  je nabíjen přes odpor  $R_V$  ze ZD (12,8V) do stavu  $U_V = U_A$
- ullet při dosažení stavu  $U_V = U_A$  bude na výstupu komparátoru stav 1, s následujícím taktovacím impulsem je nastaven D klopný obvod, jeho výstup Q je nastaven na stav 1, to způsobí otevření tranzistoru; stav Q je načten s taktovacím pulsem do čítače
- při otevření tranzistoru je ZD zkratována tranzistorem a kondenzátor je přes R<sub>V</sub> vybíjen
- poklesne li srovnávací napětí  $U_V$  na kondenzátoru pod úroveň  $U_A$  natolik, že výstup komparátoru přepne do stavu 0, dojde při následném taktovacím pulsu k přenosu této 0 na výstup Q klopného obvodu. Tranzistor se uzavře a děj se opakuje
- během jedné periody převodu vyhrazené časovačem na 128 taktovacích impulsů jsou do čítače taktů načítány taktovací impulsy jen během dobíjení kondenzátoru
- $\bullet$ počet taktů připadajících na celkovou dobu nabíjení je úměrný vstupnímu napětí  $\boldsymbol{U}_{\!A}$

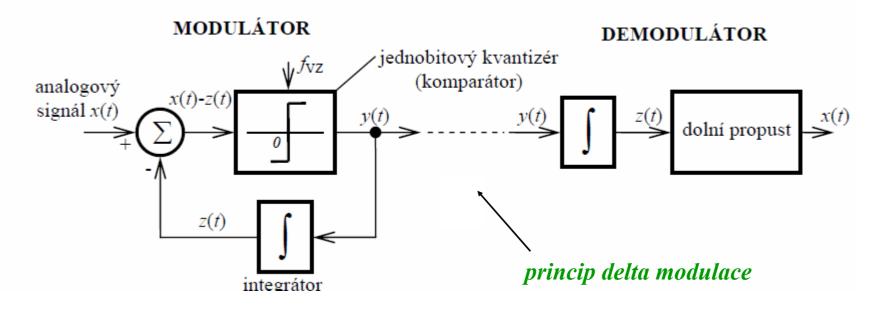
### <u>AD převodník se Sigma – delta modulací</u>

#### Poznámka:

ullet totožné označení pro uvedený typ převodníku je  $\Sigma$  -  $\Delta$ 

#### Princip ∆ modulace

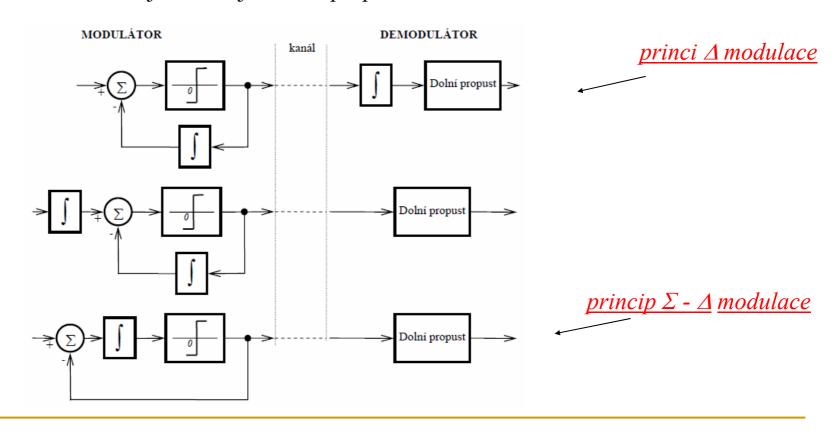
- původně byla delta modulace navržena pro kompresi analogového signálu pro přenos komunikačním kanálem
- po přenosu je signál demodulován, demodulátor je tvořen integrátorem a dolní propustí



# AD převodník se Sigma – delta modulací

#### Princip Σ - Δ převodníku

- u tohoto typu převodníku se vychází z principů  $\Sigma$   $\Delta$  modulace:
  - integrátor je z demodulátoru přesunut do části modulátoru
  - demodulátor je tvořen jen dolní propustí

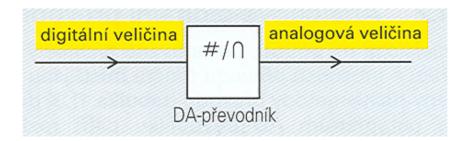


### AD převodník se Sigma – delta modulací

#### <u>Vlastnosti Σ - Δ převodníku</u>

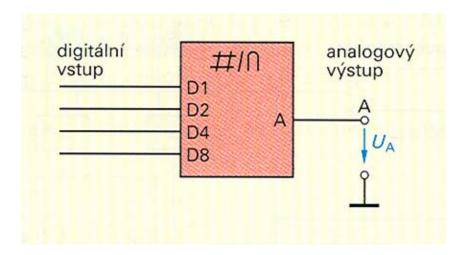
- umožňují dosáhnout velmi vysoké linearity převodu při vysokém rozlišení, které dosahuje až 24 bitů
- rychlost převodu je nižší, lze digitalizovat signály v pásmu do desítek kHz
- vzhledem k pomalejší reakci výstupu na změnu vstupního napětí (až 10ms) se využívají pro měření stejnosměrných signálů nebo pomalu se měnících napětí

# <u>Digitálně – analogový převodník</u>



#### **Princip**

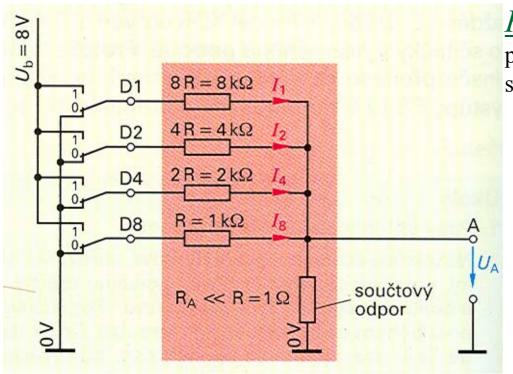
- převádí binární datová slova D na analogovou hodnotu napětí U
- využívají se např. k nastavení analogových regulátorů pomocí PC



### DA převodník s odstupňovanými rezistory

#### **Princip**

 obsahuje odporový převodník jednotlivých cifer binárního čísla na proudy odpovídající vahám těchto cifer



#### Příklad:

při převodu binárního čísla (datového slova) **D=1011** bude celkový proud:

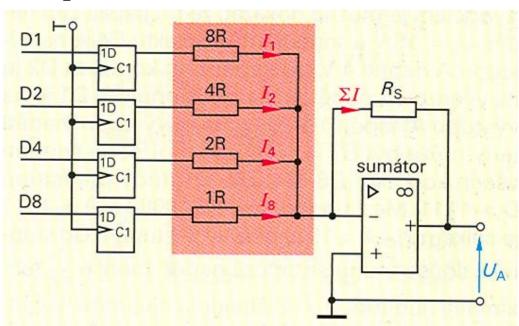
$$\sum I = 1 \cdot I_8 + 0 \cdot I_4 + 1 \cdot I_2 + 1 \cdot I_1$$
  
 $\sum I = 8 \text{ mA} + 0 \text{ mA} + 2 \text{ mA} + 1 \text{ mA}$   
 $\sum I = 11 \text{ mA}$ 

$$U_A = \sum I \cdot R_A$$
  
 $U_A = 11 \text{ mA} \cdot 1 \Omega$   
 $U_A = 11 \text{ mV}$ 

### DA převodník s odstupňovanými rezistory

#### **Prakticky**

- spínače jsou elektronické řešeny pomocí D klopných obvodů
- při každém taktu jsou vstupy přeneseny na výstupy KO typu D
- celkový proud je sečten pomocí OZ



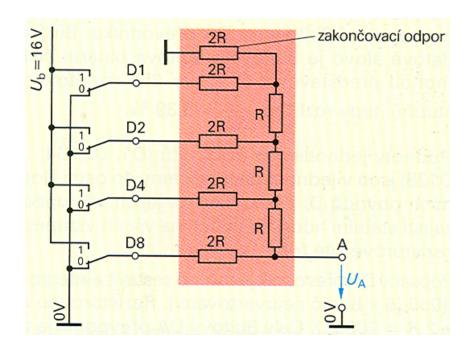
#### <u>Nedostatek</u>

• mají příliš odstupňované hodnoty odporů (např. u 8 bitového jsou odpory v rozmezí R až 128R, u 4 bitového jsou odpory v rozmezí R až 8R)

### DA převodník s rezistorovou sítí

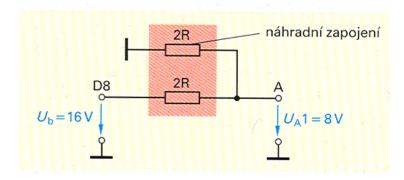
#### **Princip**

- využívá pouze dvou velikostí odporů, a to s hodnotami R a 2R
- celkový (náhradní odpor) mezi bodem A a zemí je R



#### Příklad:

při převodu 4 binárního čísla (datového slova) **D=1000** bude výstupní napětí:  $U_{\Delta} = 8V$ 



### DA převodník s rezistorovou sítí

### <u>Příklad realizace 8 bitového</u> převodníku

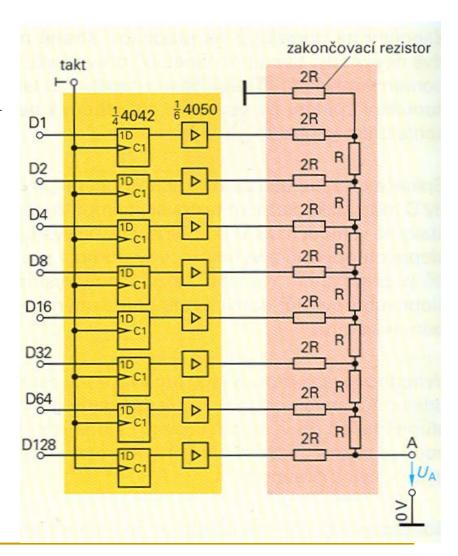
- u 8 bitového převodníku je celkem  $2^8 1 = 255$  napěťových stupňů
- tedy rozlišení je 1/255 = 0.39%

#### Pozn. lze realizovat pomocí:

- CMOS 4042 střadač D
- CMOS 4050 budič neinvertovaný

#### Pozn. integrovaná verze

- AD 7523 JN v pouzdře DIP 16
- DAC 08



# AD převodník s generátorem schodovitého napětí

#### **Princip**

- schodovité napětí generuje čítač
- čítač je spuštěn start bitem
- výstupní napětí z čítače je přivedeno na komparátor
- pokud je U<sub>V</sub>>U<sub>A</sub>,pak na hradle NAND bude log. O a čítač se vynuluje

varianta s odstupňovanými odpory

