

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технологический университет «СТАНКИН» (ФГБОУ ВО «МГТУ «СТАНКИН»)

Институт автоматизации и робототехники

Кафедра "Робототехника и мехатроника"

Учебный курс "Пакет прикладных программ MATLAB для

исследований и разработок"

Лабораторная работа №2

«Построение графиков функций в MATLAB. М-файлы»

| Выполнил: студент группы АДБ-17-11 | (подпись) | Абдулзагиров М.М. (ФИО) |
|------------------------------------|-----------|--------------------------|
| Принял преподаватель: | (подпись) | <u>Ким В.Л.</u> (ФИО) |
| Оценка: | | Дата: |

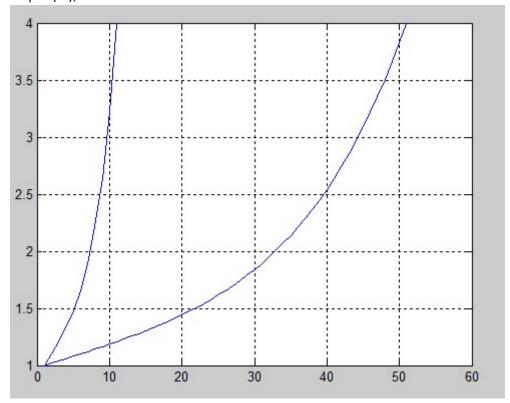
Москва 2019

Цель работы: получение базовых знаний для работы с двумерной и трёхмерной графикой в среде MATLAB, создание графиков функций одной переменной, построение поверхностей, использование М-файлов, создание пользовательских функций.

Задание №1

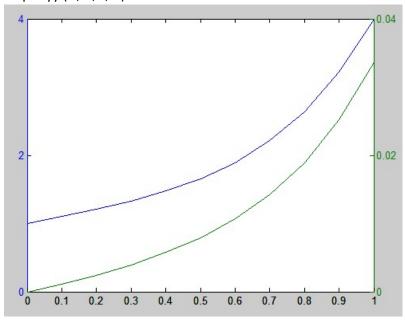
```
>> N = [0.1:0.1:1];
>> A = \cos(N + 100);
>> C= log(5.*N +2);
>> B = sqrt(N)./(N.^3 +N.^2 + 1);
>> M = A.^2.*tan(B+C.^3);
>> A = \cos (N + 100);
>> B = sqrt(N)/(N.^3 + N.^2 + 1)
B =
  0.3128
>> C= log(5.*N +2)
C =
  0.9163
>> D = A.^2.*tan(B+C.^3)
D =
  1.5525
>> N = [0:0.1:1];
>> M = [0:0.02:1];
>> f1 = N.^5 + N.^3 + N + 1;
>> f2 = M.^5 + M.^3 + M + 1;
>> plot(f1);
>> hold on;
>> grid on;
```

>> plot(f2);

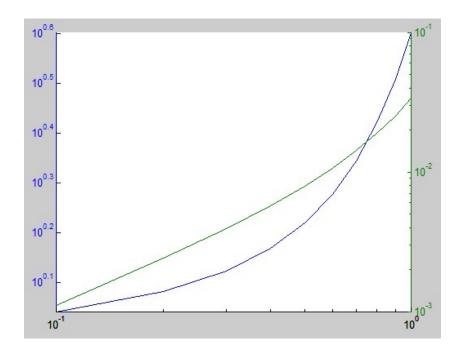


>>f3 = 10.^(-2) .*f1 .*sin(N);

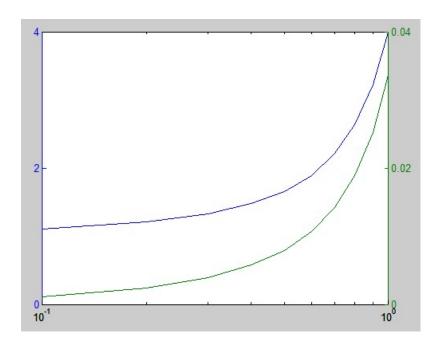
>> plotyy (N,f1,N,f3)



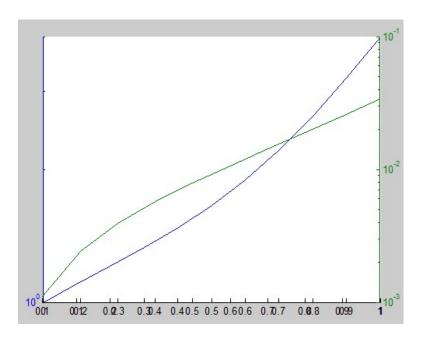
plotyy (N,f1,N,f3,'loglog')



>> plotyy (N,f1,N,f3,@semilogx)



>> plotyy (N,f1,N,f3,@semilogy)



>> J = [2 4 5 6 7 1; 2 6 7 5 3 2; 9 8 7 4 1 3; 7 6 5 8 9 8; 3 4 3 2 1 3]

J =

V =

2 3 4 5 6 7 8

>> imagesc(A)

>> plot(J);

>> hold on;

>> grid on;

>> imagesc(J);

>> colorbar

>> imagesc(A)

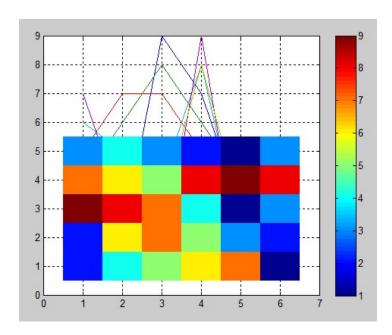
>> plot(J);

>> hold on;

>> grid on;

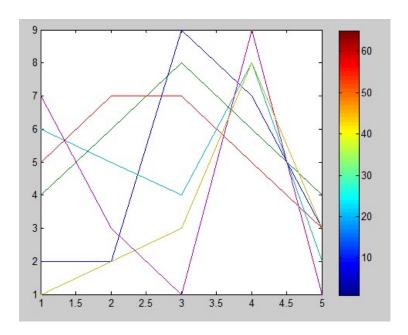
>> imagesc(J);

>> colorbar



>> plot(J)

>> colorbar



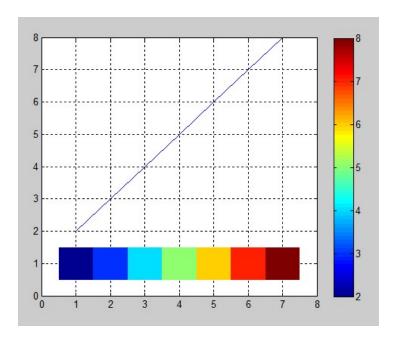
>> plot(V)

>> hold on;

>> grid on;

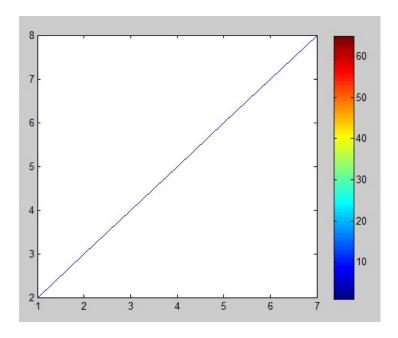
>> imagesc(V);

>> colorbar



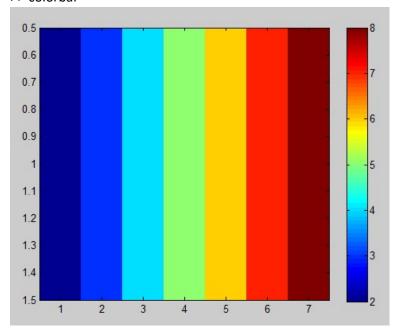
>> plot(V)

>> colorbar



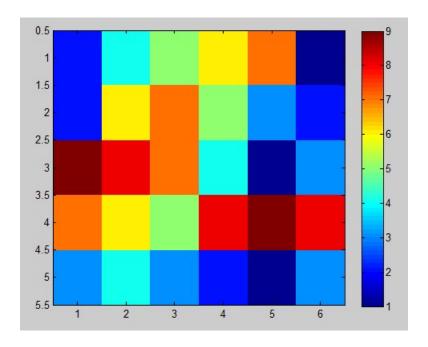
>> imagesc(V)

>> colorbar



>> imagesc(J)

>> colorbar



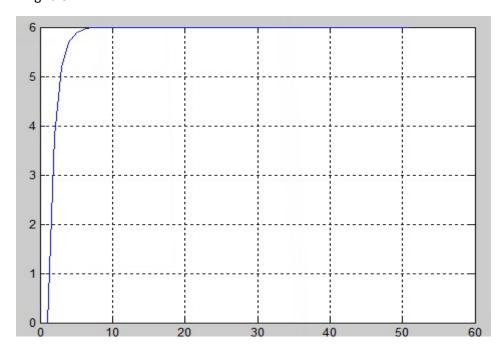
Задание №2- двумерная графика

1)x=0:0.1:5;

>> y1=6*(1-exp(-x/0.1));

>> plot(y);

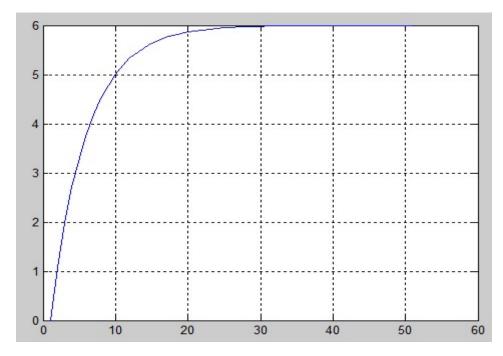
>> grid on



>> y2=6*(1-exp(-x/0.5));

>> plot(y);

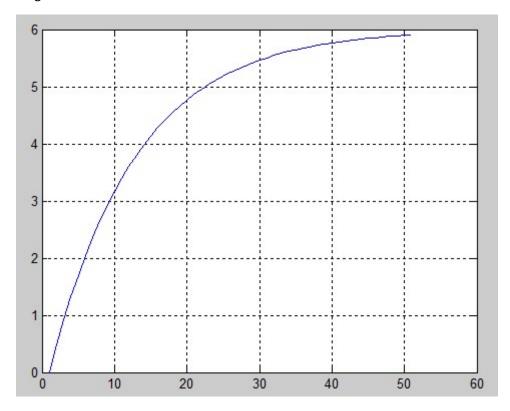
>> grid on



>> y3=6*(1-exp(-x/1.2));

>> plot(y);

>> grid on



2) >> plot(x,y2,'m:+');

>> hold on

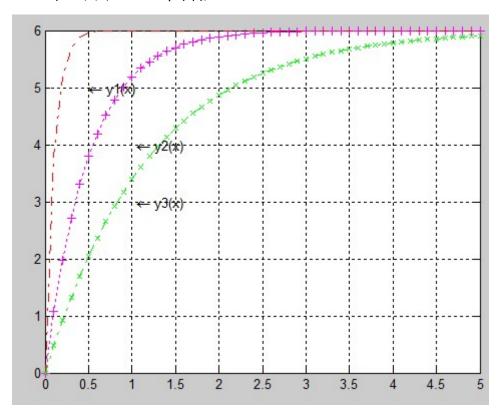
```
>> plot(x,y1,'r-.');
>> plot(x,y3,'g-.X');
```

>> grid on

>> text(0.5,5,'\leftarrow y1(x)');

>> text(1.05,4,'\leftarrow y2(x)');

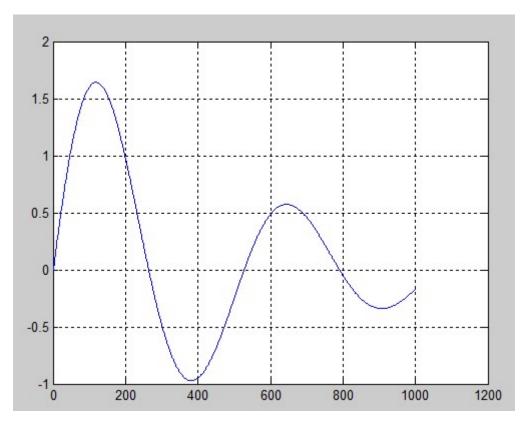
>> text(1.05,3,'\leftarrow y3(x)');



3) f1=exp((-0.1/0.5).*x).*sin((sqrt(1-0.1.*0.1)/0.5.*x).*6.*0.1)/(0.5.*(sqrt(1-0.1)));

>> plot(f1);

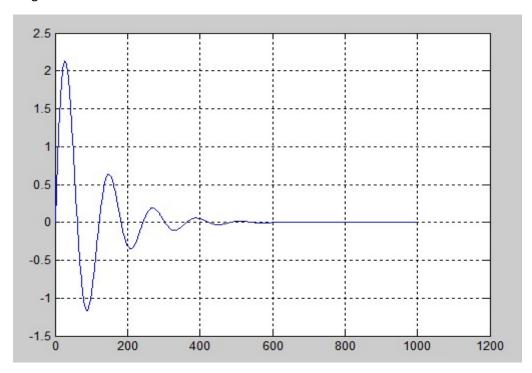
>> grid on



 $f2 = \exp((-0.5/0.5).*x).*\sin((sqrt(1-0.5.*0.5)/0.5.*x).*6.*0.5)/(0.5.*(sqrt(1-0.5)));$

>> plot(f2);

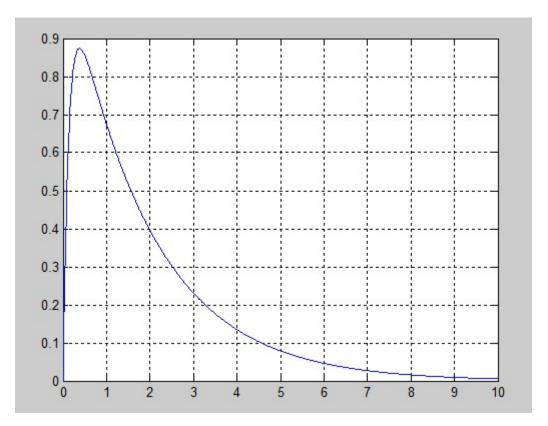
>> grid on



 $>> f3=exp((-2/0.5).*x).*sin(x.*((1-2.*2)^(0.5)/0.5)).*1.*2./(0.5.*((1-2.*2)^(0.5)));$

>> plot(x,real(f3));

>> grid on



4>> plot(x,f2,'g--X');

>> hold on

>> plot(x,f1,'m-.');

>> plot(x,f3,'r-*');

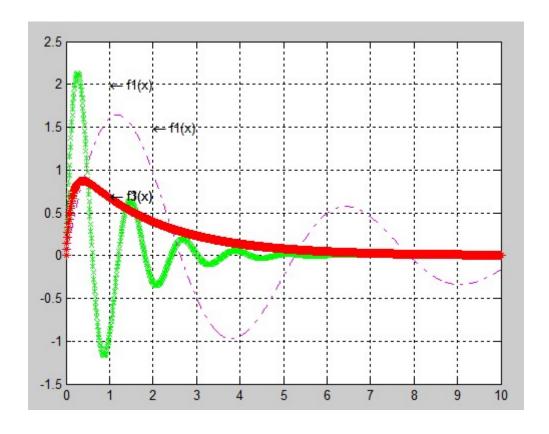
Warning: Imaginary parts of complex X and/or Y arguments ignored

>> grid on

>> text(2,1.5,'\leftarrow f1(x)');

>> text(1,2,'\leftarrow f1(x)');

>> text(1,0.7,'\leftarrow f3(x)');



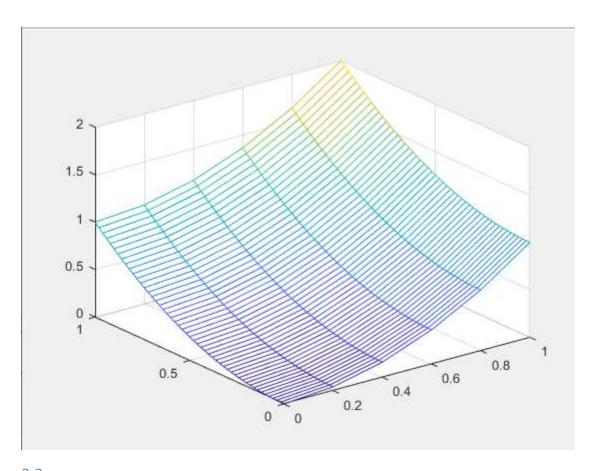
Задание №3 – трёхмерная графика

3,1

Постройте сетчатый график функции 2 2 z x y x y (,) = + на области определения в виде квадрата $x \in [0,1]$ и $y \in [0,1]$ с шагом 0.2 и шагом 0.02.

```
>> [x,y]=meshgrid(-1:0.1:1,-1:0.1:1);
>> z=x.^2+y.^2;
```

>> mesh(x,y,z)

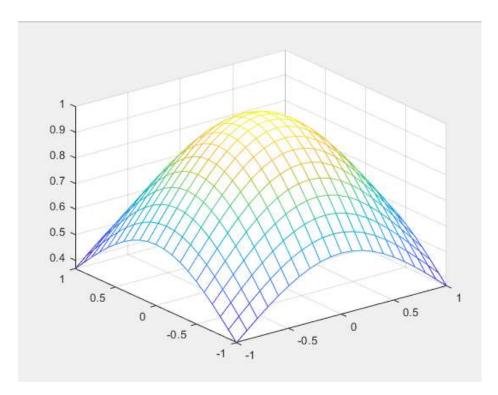


3,2 Постройте сетчатый график функции.

>> [x,y]=meshgrid(-1:0.1:1,-1:0.1:1);

>> z=exp(-((((x-0).^2)/2)+(((y-0).^2)/2)));

>> mesh(x,y,z)



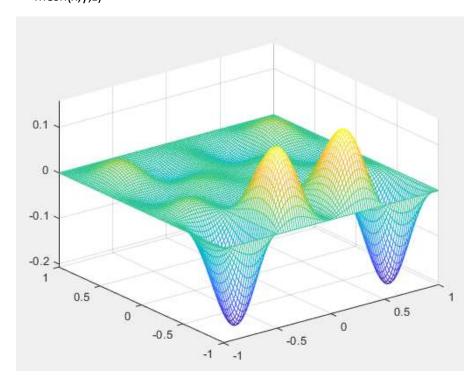
3,3

>> N=1;

>> [x,y]=meshgrid(-1:0.02:1, -1:0.02:1);

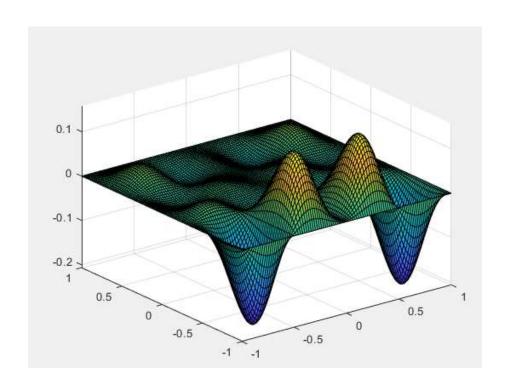
>> z=(N/2)*sin(2*pi*x).*cos(1.5*pi*y).*(1-x.^2).*y.*x.*(1-y);

>> mesh(x,y,z)

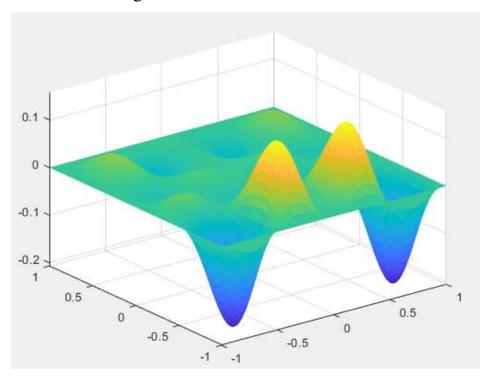


3.4

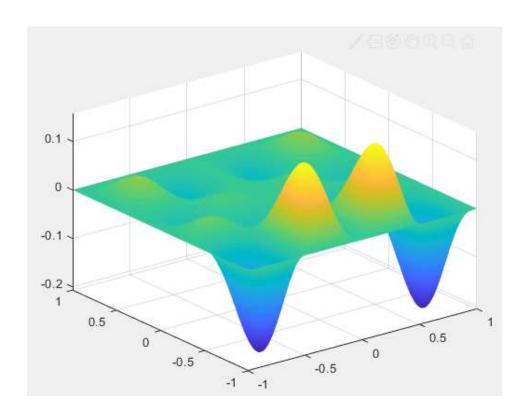
>> surf(x,y,z)



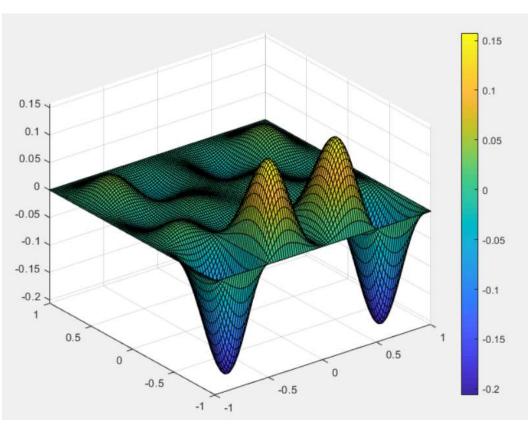
>> shading flat



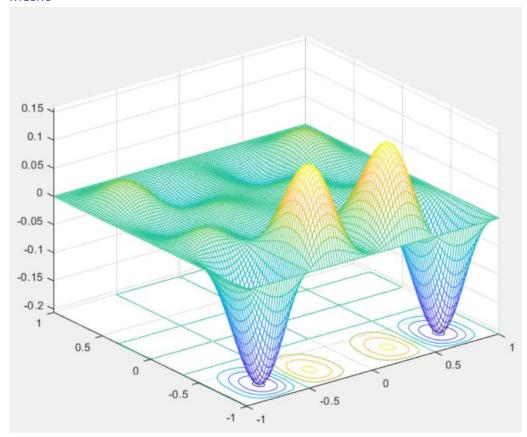
>> shading interp



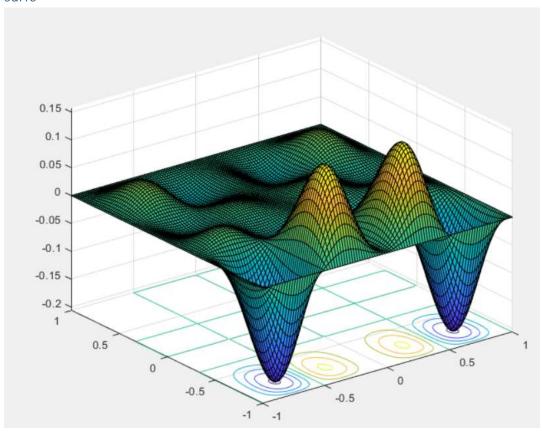
3.5
>> surf(x,y,z)
>> colorbar



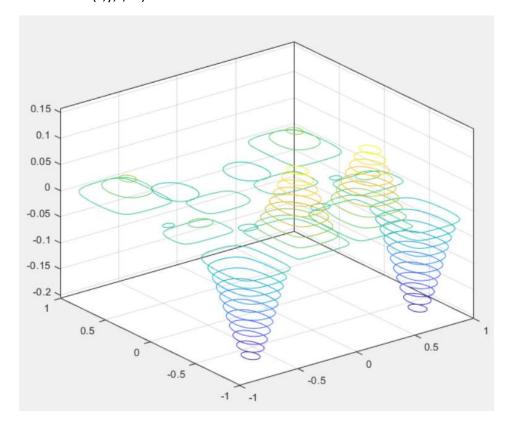
3.6 meshc



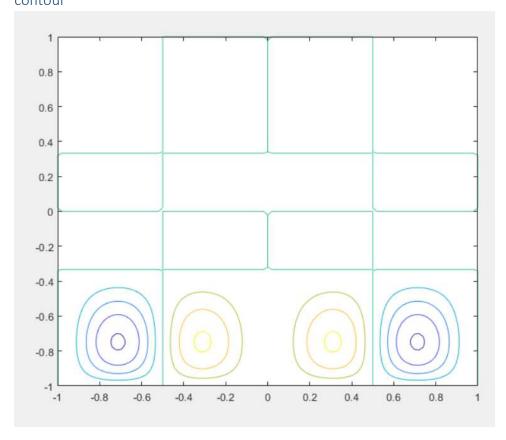
surfc



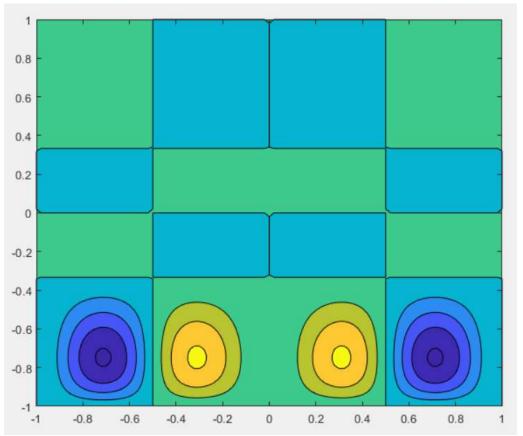
3.7 >> contour3(x,y,z,20)



3.8 contour

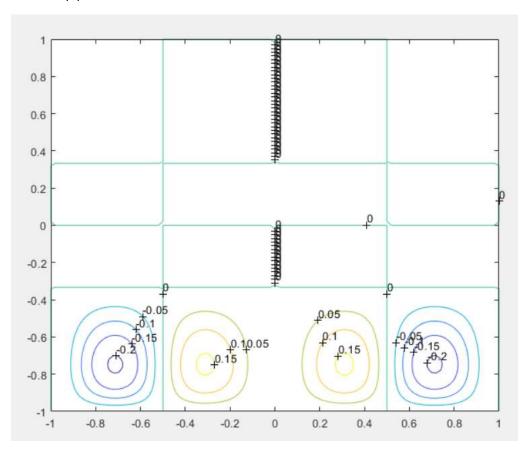


contourf



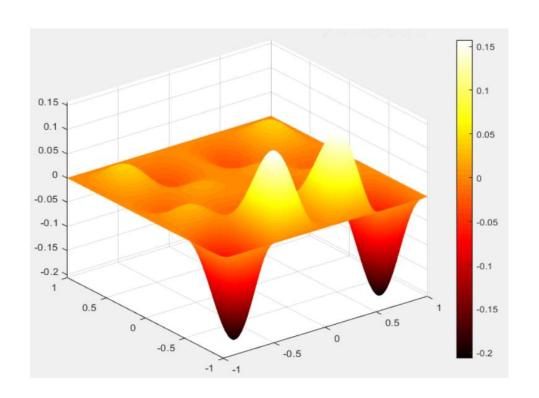
>> C=contour(x,y,z);

>> clabel(C)

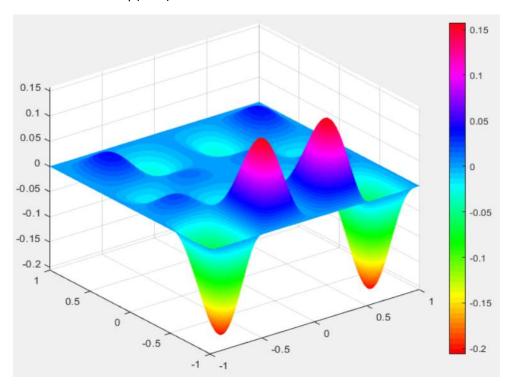


3.9. Выполните три разных цветовых оформления графика функции.

- >> surf(x,y,z)
- >> colorbar
- >> shading interp
- >> colormap('hot')

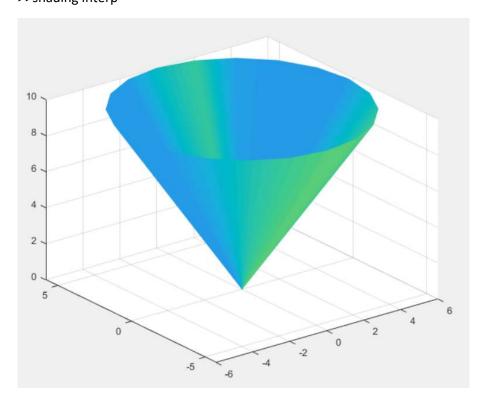


>> colormap('hsv')



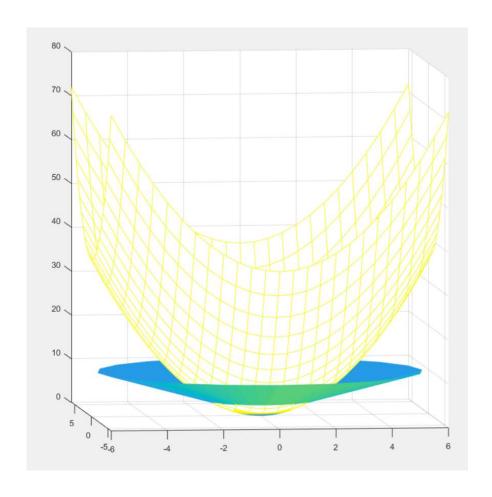
3.10. Выполните построение конуса и плоскости в соответствии с рекомендациями пунктов 3.3 и 3.4

```
>> t=0:2*pi/20:2*pi;
>> z=0:0.2:10;
>> [t,z]=meshgrid(t,z);
>> x=z.*cos(t)*tan(pi/6);
>> y=z.*sin(t)*tan(pi/6);
>> surfl(x,y,z)
>> shading interp
>> hidden off
>>shading interp
```



3.11. Пересеките конус плоскостью.

```
>> hold on
>> [x,y]=meshgrid(-1:0.1:1,-1:0.1:1);
z=x.^2+y.^2;
mesh(x,y,z)
```



Задание №4**4.** Работа с М-файлами и пользовательскими функциями.

- 1. Создайте в корневом каталоге диска каталог со своей фамилией, например, Work_ivanov.
- 2. Создайте M-файл и сохраните его в только что созданный каталог под именем mydemo.
 - 3. В этот файл вставьте следующий код:

```
>> x = [0:0.1:7];

f = exp(-x);

subplot(1, 2, 1)

plot(x, f)

g = sin(x);

subplot(1, 2, 2)

plot(x, g)

1)

B mu_file:
```

х = [0:0.1:7]; %задаем значения для построения грифика

f = exp(-x); %задаем 1-ую функцию

subplot(1, 2, 1) %разбиваем окно графика на подокна

plot(x, f)%строим 1-ый график

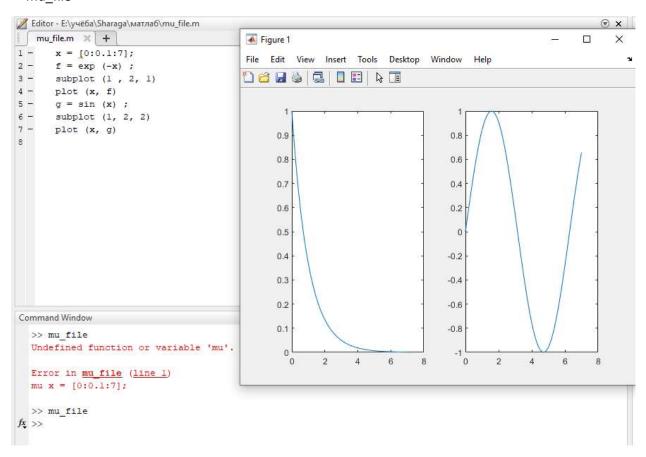
g = sin(x); %задаем 2-ую функцию

subplot(1, 2, 2)% разбиваем окно графика на подокна

plot(x, g)%строим 2-ой график

Пример использования:

>>mu file



M-файлы позволяют сохранять множество команд программы MATLAB в одном файле, а затем запускать их одной командой.

4.2. Постройте график файл-функции myfun с помощью команд plot и fplot. В файле-функции myfun должно рассчитываться следующее выражение:

$$y = k \left[t - T \left(1 - e^{-\frac{t}{T}} \right) \right],$$

где $k=N\,,\ N$ - номер варианта по списку, $T=\frac{N}{50}\,.$ В качестве входного

аргумента файл-функция должна принимать вектор t, который должен быть задан на интервале [0, 5] с шагом 0.01. Таким образом, М-файл функции должен иметь следующее «заглавие»:

function
$$f = myfun(t)$$

В командной строке MATLAB вызов этой функции происходит следующим образом:

$$>> y = myfun(t)$$

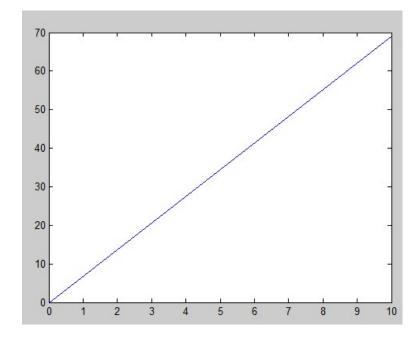
В результате чего создастся вектор-строка у с тем же числом элементов, что и вектор t .

2) B myfun:

```
Function f= myfun(t);
N=1;
k = N;
T=N/50;
y=k*(t-T*(1-exp(-t/T)));
plot(t,y)
%fplot(t,y)
```

Пример использования:

>> myfun([0:0.1;10])



4.3. Напишите файл-функцию root, которая находит только действительные корни квадратного уравнения, а при наличии комплексного корня выдает сообщение об ошибке. В демонстрационных примерах второй коэффициент квадратного уравнения должен быть равен вашему номеру по списку в журнале группы.

```
function [x1, x2] =root(a, b, c);

D = b^2 - 4*a*c;

if D<0

disp(' the result is complex')

else

x1=-lo+3qrt(D) / (2*a)

x2=-b-sqrt(D) / (2*a)

end

Пример использования:

>> [a,b]=root2(1,5,3);

x1 = -3.1972

x2 = -6.8028
```

4.4. Напишите файл-функцию, которая находит наибольший общий делитель (НОД) z двух натуральных чисел a и b с помощью алгоритма Евклида.

```
function N=Nod(a, b)
while (a~=0 && b~=0)
if a>b
a=mod(a, b);
else
b=mod(b, a);
end;
end;
N=a+b;
Пример использования:
>> N= Nod (45,3)
N=3
```

4.5. В мобильной робототехнике в задачах планирования движения робота в среде широкое применение находят кривые Безье. Благодаря своей непрерывности и гладкости кривые Безье используются как идеальные траектории, которые должен отслеживать мобильный робот - осуществлять перемещение по ним. Для построения кривых Безье используются опорные точки и параметр t, который изменяется диапазоне [0, 1]. Рассмотрим кубические кривые Безье. Это параметрические кривые, которые задаются следующим выражением:

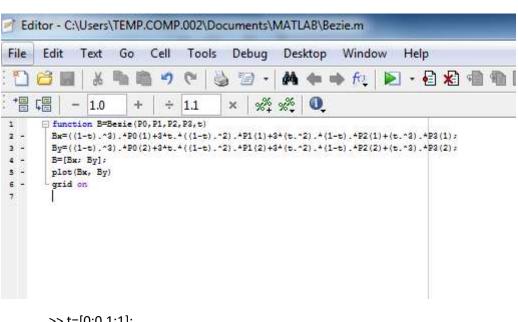
$$\mathbf{B}(t) = (1-t)^3 \mathbf{P}_0 + 3t(1-t)^2 \mathbf{P}_1 + 3t^2(1-t)\mathbf{P}_2 + t^3 \mathbf{P}_3, \ t \in [0,1],$$

где P_0, P_1, P_2, P_3 - опорные точки, которые определяют форму кривой: кривая берёт начало из точки P_0 и заканчивается в точке P_3 .

Напишите файл-функцию, которая в качестве входных аргументов принимает четыре опорные точки и шаг изменения параметра t, а возвращает координаты точек кривой Безье ($\mathbf{B}(t)$) и строит эту кривую:

```
>> B = Bezie (P0, P1, P2, P3, step)
```

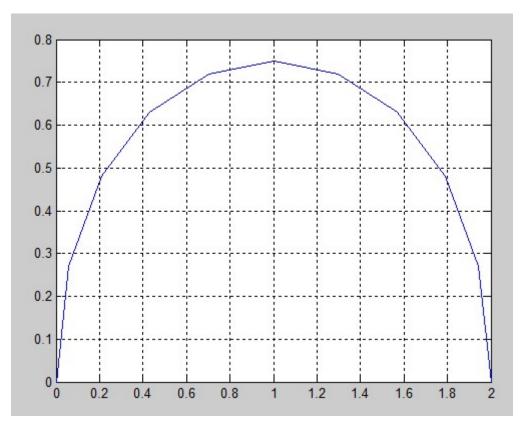
В отчёте приведите не менее 5 графиков кривых Безье для различных комбинаций опорных точек P_0, P_1, P_2, P_3 .



>> t=[0:0.1:1];

>> P0=[0.0, 0.0]; P1=[0.0, 1]; P2=[2, 1]; P3=[2, 0];

>> B=Bezie(P0,P1,P2,P3,t);



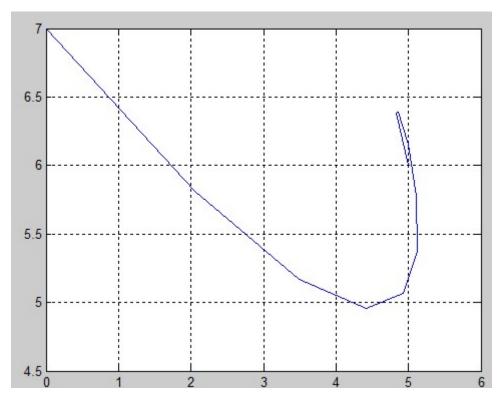
>> P0=[0.0, 0.5]; P1=[0.0, 2]; P2=[2, 2]; P3=[2, 1];

>> B=Bezie(P0,P1,P2,P3,t);



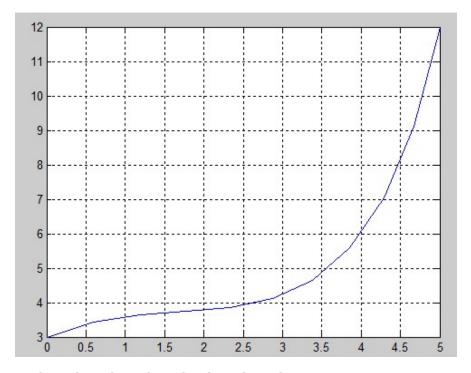
>> P0=[0.0, 7]; P1=[8, 2]; P2=[4, 8]; P3=[5, 6];

>> B=Bezie(P0,P1,P2,P3,t);



>>P0=[0.0, 3]; P1=[2, 5]; P2=[4, 1]; P3=[5, 12];

>> B=Bezie(P0,P1,P2,P3,t);



P0=[0.0, 3]; P1=[0.2, 9]; P2=[2, 9]; P3=[1, 0.0];

>> B=Bezie(P0,P1,P2,P3,t);

