

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение

федеральное государственное оюджетное ооразовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технологический университет «СТАНКИН» (ФГБОУ ВО «МГТУ «СТАНКИН»)

Институт автоматизации и робототехники

Кафедра электротехники, электроники и автоматики

Дисциплина «Электротехника»

Отчет

По лабораторной работе №2 «Исследование статических характеристик двигателя постоянного тока »

Выполнил:		
студент группы АДБ-17-11	(подпись)	Абдулзагиров М.М. (ФИО)
Принял преподаватель:	(подпись)	<u>Аверцев В.И.</u> (ФИО)
О	ценка:	Дата:

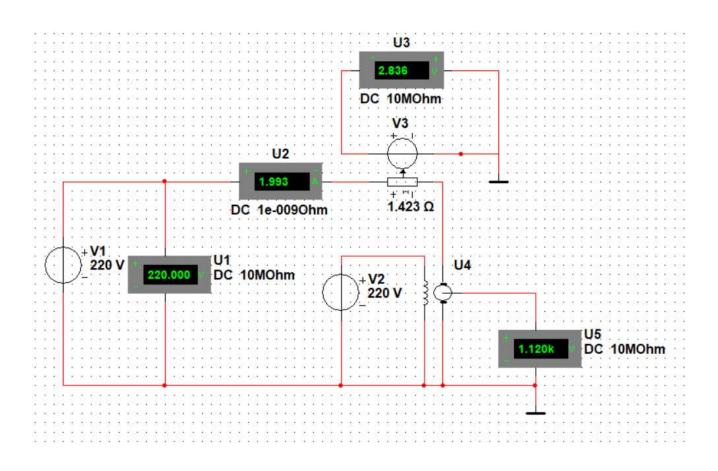
Лабораторная работа 2 Исследование статических характеристик двигателя постоянного тока

Цель работы: исследование статических режимов в двигателе постоянного тока с электромагнитным возбуждением.

В работе студенты создают схемы для проведения виртуальных экспериментов, с помощью которых получают механические и передаточные характеристики двигателя постоянного тока (ДПТ) при различных способах управления.

Анализируют результаты моделирования. Исследуют ограничения мощности на валу двигателя в первой зоне регулирования и момента на валу двигателя во второй зоне регулирования.

Рис.1. Схема виртуального эксперимента для построения идеальных механических характеристик ДПТ с независимым возбуждением



Тип двигателя: ПН90МУХЛ4

№ п/п	Параметры	Обозначени	Обозначение параметра		Размерность
		стандарт	Multisim		
1	2	3	4	5	6
1.	Сопротивление обмотки якоря	R_a	R_a	26,67	Ом
2.	Индуктивность обмотки якоря	L_a	L_a	297	мГн
3.	Сопротивление обмотки возбуждения	Rf	Rf	610	Ом
4.	Индуктивность обмотки возбуждения	L_f	Lf	297	мГн
5.	Коэффициент вязкого скоростного трения	β_f	Bf	0.00599	Н·м·с/рад
6.	Момент инерции ротора двигателя	J	J	0,004	$H \cdot M \cdot c^2 / paд = \kappa \Gamma \cdot M$
7.	Частота вращения ротора в номинальном режиме	n_{HOM} .	NN	1120	об/мин
8.	Ном. напряжение питания обмотки якоря	$U_{a{ m HOM.}}$	Van	220	В
9.	Ток в обмотке якоря в номинальном режиме	$I_{a\text{HOM.}}$	Ian	1.993	A
10.	Ном. напряжение питания обмотки возбуждения	$U_{f ext{hom.}}$	Vfn	220	В
11.	Момент статической нагрузки на валу двигателя	$M_{ m cH}$	Tl	2.133	Н∙м
12.	Угловая скорость в номинальном режиме	$\Omega_{ ext{ iny HOM.}}$		117,227	рад/с
13.	Коэффициент ЭДС двигателя при неизменном потоке полюса	K_E		1,423	В·с/рад
14.	Коэффициент электромагнитного момента при неизменном потоке полюса	$K_{ m M}$		1,423	Н∙м/А
15.	Электромагнитный момент двигателя в номинальном режиме.	$M_{\scriptscriptstyle ext{ m 2HOM}.}$		2,836	Н∙м
16.	Пусковой электромагнитный момент двигателя при прямом пуске с номинальным напряжением на обмотке якоря	$M_{ m II}$		11,74	Н∙м
17.	Электромагнитная постоянная времени двигателя	$T_{\mathfrak{I}}$		0,01114	С
18.	Электромеханическая постоянная времени двигателя	$T_{ m M}$		0,0527	c

Естественная (идеальная) механическая характеристика ДПТ с независимым возбуждением.

№ n/n	n	$M_{\scriptscriptstyle 9}$	I_a	U_a	M_{cH}	M_m	Примечание
-	Об/мин	<i>Н</i> *м	A	В	<i>Н</i> *м	<i>Н</i> *м	
1	1369	0.864	0.604	220	0	0.859	Реальный хол.ход
2	1244	1.847	1.298	220	1.066	0.781	
3	1120	2.836	1.993	220	2.133	0.703	

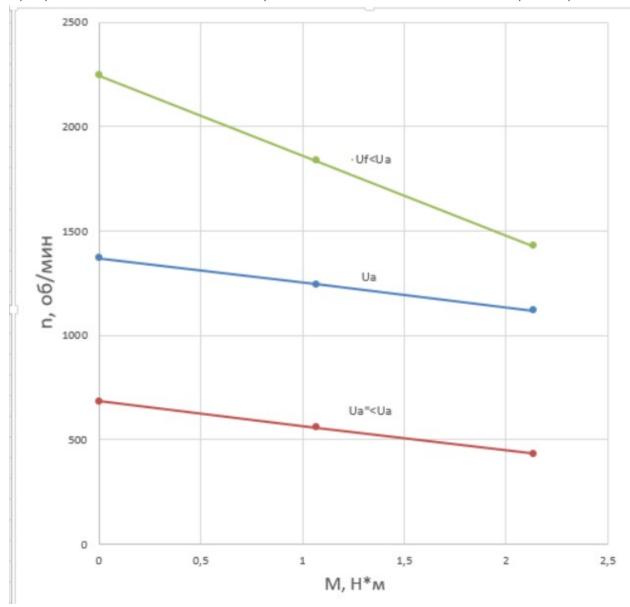
Искусственная механическая характеристика ДПТ с независимым возбуждением при пониженном напряжении на обмотке якоря.

№ n/n	n	M_{\circ}	I_a	U_a	M_{cH}	M_m	Примечание
-	Об/мин	Н*м	A	В	Н*м	<i>Н</i> *м	-
1	684.38	0.429	0.302	110	0	0.429	Реальный хол.ход
2	560	1.418	0.996	110	1.066	0.351	
3	435	2.407	1.691	110	2.133	0.274	

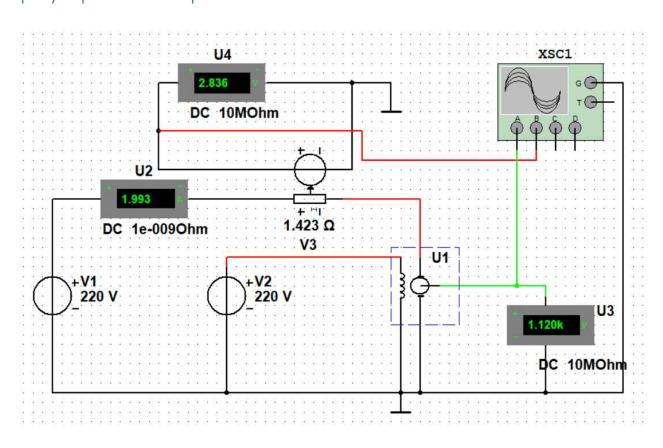
Искусственная механическая характеристика ДПТ с независимым возбуждением при пониженном значении магнитного потока возбуждения и $U_a = U_{a \text{ ном.}}$

№ n/n	n	$M_{\mathfrak{I}}$	I_a	U_a	U_f	M_{cH}	M_m	Примечание
-	Об/мин	<i>Н</i> *м	A	В	В	<i>Н</i> *м	Н*м	-
1	2245	2,817	1,980	220	110	0	2,817	Реальный хол.ход
2	1837	4,438	3,119	220	110	1.066	3,372	
3	1429	6,06	4,259	220	110	2.133	3,927	

Графики естественной и искусственных механических характеристик.



2.Определение границы допустимых значений момента статической нагрузки двигателя постоянного тока с независимым возбуждением при регулировании скорости изменением потока.



Естественная (идеальная) механическая характеристика ДПТ с независимым возбуждением

№ п/п	n	$M_{\mathfrak{I}}$	I_a	U_a	$M_{ m c}$	$M_{\scriptscriptstyle m T}$	Примечание
	об/мин	Н∙м	A	В	Н∙м	Н∙м	
1	1244	1,847	1,298	220	1,066	0,781	U_f =220B
2	1120	2.836	1,993	220	2.133	0,703	U_f =220B

Искусственная механическая характеристика ДПТ с независимым возбуждением для Φ =0,7 Φ $_{\rm H}$

№ п/п	n	$M_{\mathfrak{I}}$	I_a	U_a	$M_{\rm c}$	$M_{\scriptscriptstyle m T}$	Примечание
	об/мин	Н∙м	A	В	Н·м	Н·м	
1	1581	2,941	2,067	220	1.066	1,875	$U_f = 154 B$
2	1345	4,254	2,989	220	2,133	2,121	U_f =154B

Итоговая таблица результатов виртуального эксперимента для построения границы ограничения момента нагрузки двигателя

U_f B	220	198	176	154	132
U _f %	100	90	80	70	60
Мс Н∙м	2,133	1,819	1,525	1.203	0,853
n об/мин	1120	1238	1376	1551	1774
М₃ Н∙м	2.836	2.885	2.986	3.109	2.277
I_a	1.993	2.027	2.099	2.185	2.303

Граница ограничения момента нагрузки двигателя независимого возбуждения при ослаблении потока возбуждения.

