Projekt Foto past

Vypracoval Barnabáš Bernášek 2022/2023

<u>Obsah</u>

1. Úvod 3

2. Postup práce

<u>Úvod</u>

Mým cílem je vytvořit funkční foto/video past pro Raspberry Pi počítače s využitím Raspberry Pi Camera V2. Zařízení je vhodné pro zachytávání fotek svých mazlíčků, rekreativnímu sledování divých zvířat nebo i pro domácí zabezpečení.

S fotopastí můžete buďto vyfotit fotky nebo nahrávat video, jestli to bude fotka nebo video a jak bude video dlouhé si určuje uživatel pomocí jednoduchých příkazů přes terminál. Jako jméno jsem vybral 'motcam' pro anglickou zkratku z 'motion camera' -> 'motcam'.

Postup práce

Jako hlavní jazyk jsem si vybral Python 3, kvůli lehkému ovládání kamery s Python knihovnami. Můj skript zejména využívá knihovnu cv2 – OpenCV, která značně zlehčuje práci s kamerou a detekcí pohybu.

Celý projekt se skládá z hlavního Python skrtiptu(motcam_script.py), který se stará o zachytávání fotek/videí, konfiguračního souboru(config.ini), zde se ukládají informace o nastavení foto pasti, vybral jsem si konfigurační soubor s koncovkou .ini kvůli lehké čitelnosti a zápisu. Soubor motcam se stará o komunikaci s uživatelem přes terminál, zda-li chce uživatel spustit motcam, upravit, nebo zastavit, poslední soubor je set_up.sh, který by se měl po stáhnutí spustit jako první, stará se o nastavení vlastních příkazů(motcam –start, motcam –edit, motcam –stop).

1. Hlavní skript(motcam script.py)

Hlavní skript se skládá z jednotlivých částí, které teď budu popisovat.

```
1  # Load configuration settings from config.ini file
2  config = configparser.ConfigParser()
3  config.read(config_path)
4  mode = config.get('Settings', 'mode')
5  time_limit = config.getint('Settings', 'time')
6  sensitvity= config.getint('Settings', 'sensitivity')
7  is_running = config.getboolean('Settings', 'is_running')
```

Jako první si načteme hodnoty z config.ini souboru, s těmito hodnotami budeme pracovat později.

```
if mode != 'photo' and mode != 'video':
   print(mode)
   print("Wrong input at mode")
   can_start = False

if time_limit < 0:
   print("Wrong input at time limit, cannot be 0 or less then 0")
   can_start = False

if sensitvity < 1000 or sensitvity <= 0:
   print("Wrong input at sensitvity")</pre>
```

Dále se musíme ujistit zda jsou hodnoty správně zadané uživatelem. Když nejsou, vypíše se kde udělal uživatel chybu.

```
1 if can_start:
2  # Initialize camera and motion detector
3  camera = None
4  detector = cv2.createBackgroundSubtractorMOG2()
```

Zde nastavíme kameru a detektor.

```
1 # Create folder to store captured files if it does not already exist
2    if not os.path.exists('Captures'):
3        os.makedirs('Captures')
4
```

Dále vytvoříme novou složku Captures, kam se budou ukládat naše fotky/videa zachycené pastí.

```
# Main loop to capture photos or videos when motion is detected
while is_running:
try:

# Initialize camera if it has not already been initialized
if camera is None:
camera = cv2.VideoCapture(0)

# Capture a frame from the camera and convert it to grayscale
ret, frame = camera.read()
if not ret:
raise Exception("Error: Camera read failed")

gray = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2GRAY)

# Apply background subtraction to the frame to detect motion
mask = detector.apply(gray)

# Check if enough motion has been detected to trigger a capture
motion = (cv2.countNonZero(mask) > sensitvity)
```

Hlavní cyklus zachycování - vytvoření šedé první fotky podle které se dále zkoumá pohyb.

```
# If motion has been detected, capture a photo or video based on the configuration settings
if motion:

filename = f"motion_captured_on_{datetime.now()}"

if mode == 'photo':
    time.sleep(0.5)
    cv2.imwrite(f'captures/{filename}.jpg', frame)

elif mode == 'video':
    time.sleep(0.5)
    cv2.imwrite(f'captures/{filename}.mp4', fourcc, 20.0, (640, 480))

stare_time = time.time()

while (time.time() - start_time) < time_limit:
    ret, frame = camera.read()

if not ret:
    raise Exception("Error: Camera read failed")
    out.write(frame)

out.release()</pre>
```

Dále už jen vyfotíme/nahrajeme pokud jsme zachytili pohyb.

```
# Wait for a short period of time before capturing the next frame time.sleep(0.1)

# Check the is_running setting in the config file to see if the loop should be stopped config.read(config_path)
is_running = config.getboolean('Settings', 'is_running')

# Except KeyboardInterrupt:
# If the user presses TRL+c, release the camera and video writer objects
print('NStopping the script...')
if camera is not hone:
camera.release()
cv2.destroyAllWindows()
break

# If any other exception occurs, release the camera and video writer objects and print the error message
print('Ferror occurred' (e)')
crit camera is not hone:
camera.release()
cv2.destroyAllWindows()
cv2.destroyAllWindows()
break
```

Dále máme výjimky na nečekané ukončení.

```
1 # Release the camera and video writer objects
2 if camera is not None:
3    camera.release()
4 cv2.destroyAllWindows()
```

A nakonec uvolnění kamery.

2. Webová stránka

Součástí mého projektu je také webová stránka, přístupná na doméně www9.spse.1984.cz/ nebo pomocí QR kódu.

Webová stránka obsahuje fotky mých koček, fotky byli pořízeny přes celý den co jsem se účastnil vyučování ve škole. Tento test proběhl úspěšně - past zachytila přes 1500 fotek. Pár z těchto fotek jsem se rozhodl použít pro tuto webovou stránku, jako ukázku funkčnosti.