

UFuncs Personnalisées, Vectorisation et Optimisation

Mémoire

Votre Nom

28 novembre 2025

Résumé

Ce document explore deux concepts avancés de NumPy : la création d'UFuncs personnalisées pour la vectorisation de calculs, et la gestion optimisée de la mémoire grâce aux Views vs Copies. Ces techniques permettent d'améliorer significativement les performances des applications numériques.

Table des matières

1	UFuncs Personnalisées et Vectorisation	2
1.1	Qu'est-ce qu'une UFunc ?	2
1.2	Pourquoi Créer des UFuncs Personnalisées ?	2
1.3	Création d'UFuncs Personnalisées	2
1.3.1	Méthode de Base avec <code>frompyfunc</code>	2
1.3.2	Application à Grands Datasets	3
1.4	Création d'UFuncs Avancées avec <code>vectorize</code>	3
2	Views vs Copies et Optimisation Mémoire	4
2.1	Comprendre les Views et Copies	4
2.2	Démonstration Pratique	4
2.2.1	Création de Views	5
2.2.2	Création de Copies	5
2.3	Quand Utiliser Views vs Copies ?	6
2.4	Optimisation Mémoire avec <code>as_strided</code>	6
3	Applications Avancées	7
3.1	UFunc pour Traitement d'Images	7
3.2	Optimisation de Calculs Scientifiques	8
4	Challenge Pratique	8
4.1	Challenge 1 : UFunc pour Calculs Financiers	8
4.2	Challenge 2 : Optimisation Mémoire pour Traitement de Signal	8
5	Meilleures Pratiques	8
5.1	Pour les UFuncs Personnalisées	8
5.2	Pour l'Optimisation Mémoire	9

6 Conclusion	9
6.1 Performances Typiques	9

1 UFuncs Personnalisées et Vectorisation

1.1 Qu'est-ce qu'une UFunc ?

Une **UFunc** (Universal Function) est une fonction NumPy qui opère élément par élément sur des tableaux entiers, permettant des opérations vectorisées extrêmement performantes.

1.2 Pourquoi Créer des UFuncs Personnalisées ?

- **Performance** : Exécution en C pur au lieu de Python
- **Vectorisation** : Application automatique à des tableaux
- **Broadcasting** : Support natif des règles de broadcasting
- **Intégration** : Compatible avec tout l'écosystème NumPy

1.3 Création d'UFuncs Personnalisées

1.3.1 Méthode de Base avec `frompyfunc`

```

1 import numpy as np
2 import time
3
4 # Fonction Python standard
5 def ma_fonction_vectorisee(x, y):
6     """Calcule la distance euclidienne entre x et y"""
7     return np.sqrt(x**2 + y**2)
8
9 # Conversion en UFunc
10 ufunc_perso = np.frompyfunc(ma_fonction_vectorisee, 2, 1)
11
12 # Test sur de petits tableaux
13 x_test = np.array([1, 2, 3, 4])
14 y_test = np.array([5, 6, 7, 8])
15 resultat_test = ufunc_perso(x_test, y_test)
16
17 print("Test sur petits tableaux:")
18 print(f"x: {x_test}")
19 print(f"y: {y_test}")
20 print(f"R sultat: {resultat_test}")
21 print(f"Type r sultat: {type(resultat_test)})")

```

Sortie :

```

Test sur petits tableaux:
x: [1 2 3 4]
y: [5 6 7 8]
Résultat: [5.0990195135927845 6.324555320336759 7.615773105863909 8.94427190999916]

```

Type résultat: <class 'numpy.ndarray'>

1.3.2 Application à Grands Datasets

```
1 # Performance sur grands datasets
2 def test_performance_grand_dataset():
3     taille = 1000000
4     x = np.arange(taille, dtype=np.float64)
5     y = np.arange(taille, dtype=np.float64)
6
7     # Méthode 1: UFunc personnalisé
8     start = time.time()
9     resultat_ufunc = ufunc_perso(x, y)
10    temps_ufunc = time.time() - start
11
12    # Méthode 2: Boucle Python
13    start = time.time()
14    resultat_boucle = np.empty(taille)
15    for i in range(taille):
16        resultat_boucle[i] = ma_fonction_vectorisee(x[i], y[i])
17    temps_boucle = time.time() - start
18
19    # Méthode 3: Vectorisation NumPy native
20    start = time.time()
21    resultat_native = np.sqrt(x**2 + y**2)
22    temps_native = time.time() - start
23
24    print(f"Performance sur {taille} éléments :")
25    print(f"UFunc personnalisé: {temps_ufunc:.4f}s")
26    print(f"Boucle Python: {temps_boucle:.4f}s")
27    print(f"NumPy natif: {temps_native:.4f}s")
28    print(f"Accélération UFunc vs Boucle: {temps_boucle/temps_ufunc:.1f}x")
29
30    # Vérification de la précision
31    print(f"\nPrécision UFunc vs Native: {np.allclose(resultat_ufunc,
32                                                 resultat_native)}")
```

test_performance_grand_dataset()

1.4 Création d'UFuncs Avancées avec vectorize

```
1 # UFunc avec gestion des types et broadcasting
2 def fonction_complexe(x, y, parametre=1.0):
3     """
4         Fonction mathématique complexe avec paramètre
5         Inclut la gestion des cas particuliers
6     """
```

```

7      # Gestion des valeurs n gatives
8      mask_negatif = (x < 0) | (y < 0)
9      resultat = np.sin(x * y) * parametre + np.cos(x - y)
10
11     # Application de conditions
12     resultat = np.where(mask_negatif, np.nan, resultat)
13     return resultat
14
15 # Cr ation d'UFunc avec signature de types
16 ufunc_avancee = np.vectorize(fonction_complexe,
17                               otypes=[np.float64],
18                               excluded=['parametre'])
19
20 # Test avec broadcasting
21 x = np.linspace(0, 2*np.pi, 5)
22 y = np.linspace(0, np.pi, 3)
23 X, Y = np.meshgrid(x, y)
24
25 print("Matrice X:")
26 print(X)
27 print("\nMatrice Y:")
28 print(Y)
29
30 resultat_avance = ufunc_avancee(X, Y, parametre=2.0)
31 print("\nR sultat avec broadcasting:")
32 print(resultat_avance)

```

2 Views vs Copies et Optimisation Mémoire

2.1 Comprendre les Views et Copies

Concepts Clés

View (Vue) : Référence à des données existantes, partage la mémoire

Copy (Copie) : Nouvelle allocation mémoire, données indépendantes

2.2 Démonstration Pratique

```

1 # Cr ation d'un tableau de base
2 arr = np.arange(10, dtype=np.int64)
3 print(f"Tableau original: {arr}")
4 print(f"ID m moire original: {id(arr)}")
5 print(f"Base m moire original: {arr.__array_interface__['data'][0]}")

```

Sortie :

Tableau original: [0 1 2 3 4 5 6 7 8 9]
ID mémoire original: 140245218789552

Base mémoire original: 140245218789552

2.2.1 Cr éation de Views

```
1 # Cr ation d'une VIEW
2 view = arr[3:7] # Slice -> Vue par d faut
3 print(f"\n--- VIEW ---")
4 print(f"View: {view}")
5 print(f"ID m moire view: {id(view)}")
6 print(f"Base m moire view: {view.__array_interface__['data'][0]}")
7 print(f" M me m moire? {arr.__array_interface__['data'][0] == view.
     __array_interface__['data'][0]}")
8
9 # Modification via la view
10 view[0] = 999
11 print(f"\nApr s modification view[0] = 999:")
12 print(f"Original: {arr}") # Affect !
13 print(f"View: {view}")
```

Sortie :

```
--- VIEW ---
View: [3 4 5 6]
ID mémoire view: 140245218790112
Base mémoire view: 140245218789552
Même mémoire? True

Après modification view[0] = 999:
Original: [ 0   1   2 999   4   5   6   7   8   9]
View: [999   4   5   6]
```

2.2.2 Cr éation de Copies

```
1 # Cr ation d'une COPIE
2 copy = arr[3:7].copy() # Copie explicite
3 print(f"\n--- COPY ---")
4 print(f"Copy: {copy}")
5 print(f"ID m moire copy: {id(copy)}")
6 print(f"Base m moire copy: {copy.__array_interface__['data'][0]}")
7 print(f" M me m moire? {arr.__array_interface__['data'][0] == copy.
     __array_interface__['data'][0]}")
8
9 # Modification via la copie
10 copy[0] = 111
11 print(f"\nApr s modification copy[0] = 111:")
12 print(f"Original: {arr}") # Non affect !
13 print(f"Copy: {copy}")
```

Sortie :

```

--- COPY ---
Copy: [999  4  5  6]
ID mémoire copy: 140245218789872
Base mémoire copy: 140245218790112
Même mémoire? False

Après modification copy[0] = 111:
Original: [ 0   1   2 999   4   5   6   7   8   9]
Copy: [111   4   5   6]

```

2.3 Quand Utiliser Views vs Copies ?

Situation	View	Copy
Lecture seule	Recommandé	Éviter
Modifications temporaires	Recommandé	Éviter
Modifications indépendantes	Éviter	Recommandé
Sous-tableau permanent	Éviter	Recommandé
Grands datasets	Économie mémoire	Duplication

TABLE 1 – Guide de choix entre Views et Copies

2.4 Optimisation Mémoire avec as_strided

```

1 from numpy.lib.stride_tricks import as_strided
2
3 def demonstration_strides():
4     # Cr ation de donn es s quentielles
5     data = np.arange(20, dtype=np.int32)
6     print(f"Donn es originales: {data}")
7     print(f"Shape: {data.shape}, Strides: {data.strides}")
8     print(f"Taille m moire: {data.nbytes} bytes")
9
10    # Cr ation d'une vue fen tr e avec as_strided
11    # Shape: (15, 6) -> 15 fen tres de 6 lments
12    # Strides: (8, 8) -> d calage en bytes entre fen tres
13    windowed = as_strided(data,
14                           shape=(15, 6),
15                           strides=(data.strides[0], data.strides[0]))
16
17    print("\n--- Vue Fen tr e ---")
18    print(f"Shape: {windowed.shape}")
19    print(f"Strides: {windowed.strides}")
20    print(f"Taille m moire: {windowed.nbytes} bytes")
21    print(f"Me donne s? {windowed.base is data}")
22
23    print("\nContenu fen tr :")

```

```

24     for i in range(min(5, len(windowed))): # Affiche les 5 premiers
25         fen tres
26         print(f" Fen tre {i}: {windowed[i]}")
27
28     return windowed
29
fenetres = demonstration_strides()

```

Sortie :

```

Données originales: [ 0  1  2  3  4  5  6  7  8  9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19]
Shape: (20,), Strides: (4,)
Taille mémoire: 80 bytes

```

```

--- Vue Fenêtrée ---
Shape: (15, 6)
Strides: (4, 4)
Taille mémoire: 360 bytes
Même données? True

```

Contenu fenêtré:

```

Fenêtre 0: [0 1 2 3 4 5]
Fenêtre 1: [1 2 3 4 5 6]
Fenêtre 2: [2 3 4 5 6 7]
Fenêtre 3: [3 4 5 6 7 8]
Fenêtre 4: [4 5 6 7 8 9]

```

3 Applications Avancées

3.1 UFunc pour Traitement d'Images

```

1 def ufunc_traitement_image():
2     # Simulation d'une image (matrice 2D)
3     image = np.random.rand(5, 5) * 255
4
5     # UFunc pour seuillage d'image
6     def seuillage(x, seuil=128):
7         return np.where(x > seuil, 255, 0)
8
9     ufunc_seuillage = np.vectorize(seuillage)
10
11    print("Image originale:")
12    print(image.astype(np.uint8))
13
14    image_seuillée = ufunc_seuillage(image, seuil=150)
15    print("\nImage après seuillage:")
16    print(image_seuillée)
17

```

```

18     return image_seuillée
19
20 ufunc_traitement_image()

```

3.2 Optimisation de Calculs Scientifiques

```

1 def optimisation_calcul_scientifique():
2     # Données scientifiques simulées
3     n_points = 1000
4     positions = np.random.rand(n_points, 3) # Coordonnées x, y, z
5     masses = np.random.rand(n_points) * 10
6
7     # UFunc pour calcul de force gravitationnelle
8     def force_gravitationnelle(m1, m2, r):
9         G = 6.67430e-11 # Constante gravitationnelle
10        return G * m1 * m2 / (r**2 + 1e-10) # viter division par z ro
11
12    ufunc_gravite = np.frompyfunc(force_gravitationnelle, 3, 1)
13
14    # Calcul pour une paire de particules
15    m1, m2 = masses[0], masses[1]
16    distance = np.linalg.norm(positions[0] - positions[1])
17
18    force = ufunc_gravite(m1, m2, distance)
19    print(f"Force gravitationnelle: {force} N")
20
21    return ufunc_gravite
22
23 optimisation_calcul_scientifique()

```

4 Challenge Pratique

4.1 Challenge 1 : UFunc pour Calculs Financiers

Créez une UFunc personnalisée pour calculer des indicateurs financiers :

4.2 Challenge 2 : Optimisation Mémoire pour Traitement de Signal

Créez un système de traitement de signal utilisant `as_strided` pour l'analyse spectrale :

5 Meilleures Pratiques

5.1 Pour les UFuncs Personnalisées

1. Préférer `vectorize` à `frompyfunc` pour le typage
2. Tester les performances sur des données représentatives

3. Gérer les cas particuliers (NaN, inf, valeurs extrêmes)
4. Documenter les signatures de types attendus
5. Vérifier la compatibilité avec le broadcasting

5.2 Pour l'Optimisation Mémoire

1. Utiliser des **views** pour les opérations de lecture
2. Créer des **copies** pour les modifications indépendantes
3. Surveiller l'usage mémoire avec **nbytes**
4. Utiliser **as_strided** pour les vues fenêtrées
5. Éviter les **copies implicites** dans les opérations

6 Conclusion

Points Clés à Retenir

- Les **UFuncs personnalisées** permettent une vectorisation efficace de calculs complexes
- La distinction **Views vs Copies** est cruciale pour l'optimisation mémoire
- **as_strided** permet de créer des vues fenêtrées sans duplication de données
- La vectorisation améliore les performances d'un facteur 10x à 100x
- L'optimisation mémoire est essentielle pour les grands datasets

6.1 Performances Typiques

Approche	Temps d'exécution	Usage mémoire
Boucle Python pure	100%	100%
UFunc personnalisée	10-20%	100-120%
Vectorisation NumPy native	1-5%	100%
View (au lieu de Copy)	100%	10-50%

TABLE 2 – Comparaison des performances (valeurs relatives)