

# Тестовое задание для тестирования тестировщика :)

Нежин Александр Департамент инженерного анализа и внутренних сервисов

## СОДЕРЖАНИЕ

BE	ВЕДЕНИЕ	2
1	МАТЕРИАЛЫ И ПОРЯДОК РАБОТЫ	3
2	ЗАДАНИЕ	
	2.2 Покрытие тестами	4
3	СПРАВОЧНАЯ ИНФОРМАЦИЯ	_

### ВВЕДЕНИЕ

Здравствуйте, Кандидат!

Рады выслать Вам данный документ, так как это означает, что Вы дошли до этапа выполнения тестового задания!

Здесь в первом разделе указываются материалы для задания и формальные стороны его выполнения. Во втором содержатся подробности Вашей задачи. Третий - справочная информация.

### 1 МАТЕРИАЛЫ И ПОРЯДОК РАБОТЫ

- По данной ссылке находится репозиторий, содержащий файлы, описываемые ниже.
- 2. **MATLAB Overall Requirements.pdf** общие требования и рекомендации по оформлению кода в MATLAB.
- 3. **MATLAB Tests Requirements.pdf** требования и рекомендации по оформлению тестов в MATLAB (в файле не работает часть ссылок это нормально).
- 4. aerodinamicheskiyParadoks.m файл для задания.

Для начала выполнения задания Вам необходимо склонировать ветку репозитория по вышеуказанной ссылке. Когда Вы захотите отправить решение, Вам будет нужно создать Merge Request Вашей ветви в master.

Если Вы не знакомы с функционалом GitHub, то здесь находится справочная информация, в частности: fork, merge requests.

Срок на выполнение задания - 7 рабочих дней, отсчитываемые с 00:00:00 следующего от получения файла рабочего дня.

### 2 ЗАДАНИЕ

Задача состоит из двух частей: рефакторинг и покрытие тестами. Каждая из них разбивается на ряд подзадач.

### 2.1 Рефакторинг

В данной части тестового задания Вам нужно провести перепроектирование кода, который далее Вы будете тестировать. Перепроектирование включает в себя как проверку стилистики, так и изменение логики работы программы там, где это по Вашему мнению необходимо.

В процессе Вы можете создавать дополнительные классы, функции и файлы, однако их также необходимо будет протестировать согласно заданию из 2.2.

При рефакторинге необходимо сохранить следующую цель программы: существует класс, вызов одного из методов которого позволит получить изображение с интересующими данными, основанными на параметрах объекта класса.

При выполнении Вам необходимо руководствоваться здравым смыслом и требованиями и рекомендациями по оформлению кода в MATLAB, которых придерживаются в БЮРО 1440 (см.1).

#### 2.2 Покрытие тестами

В данной части задания Вам необходимо протестировать код, над которым вы произвели перепроектирование.

- 1. Составьте список (чек-лист) позитивных функциональных тестов;
- 2. Составьте список (чек-лист) негативных функциональных тестов;
- 3. Составьте список (чек-лист) юнит-тестов;
- 4. Реализуйте позитивные функциональные тесты.

При выполнении Вам необходимо руководствоваться классическими подходами к составлению тестов, а также требованиями и рекомендациями по оформлению тестов в МАТLAB, которых придерживаются в БЮРО 1440 (см.1).

### 3 СПРАВОЧНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

Программа, предложенная Вам, предназначена для иллюстрации "аэродинамического парадокса спутника" — попадая в верхние слои атмосферы, космический аппарат, испытывая торможение в разреженном газе, увеличивает скорость своего движения.

Сила сопротивления, действующая со стороны разреженного газа на спутник в верхних слоях атмосферы, определяется формулой:

$$F_{\mathsf{Tp}} = C_x S \frac{\rho v^2}{2},\tag{3.1}$$

где:

- $\cdot$   $C_x$  коэффициент лобового сопротивления (для простоты считается равным 2);
- S площадь миделя;
- $\cdot v$  скорость спутника.
- $\cdot$   $\rho$  плотность атмосферы на орбите. Для оценки используется приблизительная формула (3.2), в которой  $\rho_0$  и H выбираются из справочников для соответствующей высоты орбиты h.

$$\rho = \rho_0 e^{-\frac{h}{H}},\tag{3.2}$$

Во вращающейся неинерциальной СО, центр которой совпадает с центром Земли, а угловая скорость соответствует скорости спутника, уравнения движения имеют вид:

$$\begin{cases} \ddot{R} = R\dot{\varphi}^2 - \frac{GM}{R^2} - \frac{F_{\text{Tp}}sin\beta}{m}; \\ \ddot{\varphi} = -\frac{1}{R} \left( \frac{F_{\text{Tp}}cos\beta}{m} - 2\dot{\varphi}\dot{R} \right); \end{cases}$$
 (3.3a)

где:

- $\cdot R$  расстояние от центра СК (центра Земли) до спутника;
- $\cdot \varphi$  полярный угол положения спутника в инерциальной СК с центром в центре Земли;
- $\cdot G$  графитационная постоянная;

- M масса Земли;
- $\cdot \, m$  масса спутника;
- $\cdot$   $\beta$  угол между вектором скорости спутника и касательной к орбите в точке нахождения КА.

Для иллюстративного решения достаточно воспользоваться для построения разностной схемы формулами дифференцирования 1-го порядка.

$$\frac{df(t_j)}{dt} \Longleftrightarrow \frac{f(t_j) - f(t_{j-1})}{\tau} = \frac{f_j - f_{j-1}}{\tau}; \tag{3.4}$$

$$\frac{d^2 f(t_j)}{dt^2} \Longleftrightarrow \frac{f(t_{j+1}) - 2f(t_j) + f(t_{j-1})}{\tau} = \frac{f_{j+1} - 2f_j + f_{j-1}}{\tau}; \tag{3.5}$$

Где au - шаг по сетке времени, то есть разница между  $t_j$  и  $t_{j-1}$  моментами времени.

Подставляя (3.4) и (3.5) в (3.3) и разрешая относительно j+1-ой величины, можно получить выражение, позволяющее легко реализовать алгоритм нахождения следующей точки, когда известны две предыдущих.

В качестве начальных условий используется:

$$\begin{cases} R = R_{earth} + h; \\ \dot{R} = 0; \\ \varphi = 0; \\ \dot{\varphi} = \sqrt{\frac{GM}{R^3}}; \end{cases}$$
 (3.6)

что позволяет легко получить значения R и  $\varphi$  в 0-ом и 1-ом узле.

Проведя численное решение относительно переменных R и  $\varphi$  и их первых производных по времени, можно исследовать зависимость скорости КА  $v=\sqrt{\dot{R}^2+R^2\dot{\varphi}^2}$  и убедиться, что имеет место "парадокс".