

Taylor-Polynom sind linear
 $P_{n,\alpha}(f)(x) = \sum_{k=0}^n \underbrace{\frac{f^{(k)}(\alpha)}{k!}}_{\text{Koeffizienten}} \cdot (x-\alpha)^k$

- Approximation einer Funktion durch Polynome
- Entwicklung in einem Punkt α

Satz von Taylor

$$f(\beta) = P_{n-1,\alpha}(f)(\beta) + \underbrace{\frac{f^{(n)}(\alpha)}{n!} (\beta-\alpha)^n}_{\substack{\text{höchstens ein kleiner} \\ \text{Koeffizient}}} \quad \text{Fehler als} \\ \begin{aligned} & \uparrow \qquad \qquad \qquad \uparrow \\ & \text{"interessante"} \qquad \qquad \qquad \text{Taylorsche Polynom} \\ & \text{Funktion"} \qquad \qquad \qquad \text{von Grad } n-1 \\ & \qquad \qquad \qquad \text{als Approximation} \\ & \qquad \qquad \qquad \text{"können wir aus-} \\ & \qquad \qquad \qquad \text{rechnen"} \end{aligned}$$

Ü6

B) a) $f(x) := e^x$ mit $x_0 = 0$

$$\begin{aligned} P_4(f(0)) &= \sum_{n=0}^4 \frac{f^{(n)}(0)}{n!} (x-0)^n \\ &= \frac{1}{1} \cdot x^0 + \frac{1}{1} \cdot x^1 + \frac{1}{2} \cdot x^2 + \frac{1}{6} \cdot x^3 + \frac{1}{24} \cdot x^4 \\ &= x^0 + x^1 + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} \end{aligned}$$

b) $g(x) := \ln(x)$ mit $x_0 = 1$

$$\begin{aligned} P_4(g(1)) &= \sum_{n=0}^4 \frac{g^{(n)}(1)}{n!} \cdot (x-1)^n \\ &= \frac{0}{1} \cdot (x-1)^0 + \frac{1}{1} \cdot (x-1)^1 - \frac{1}{2} \cdot (x-1)^2 + \frac{1}{3} \cdot (x-1)^3 \\ &\quad - \frac{1}{4} \cdot (x-1)^4 \\ &= x-1 - \frac{(x-1)^2}{2} + \frac{(x-1)^3}{3} - \frac{(x-1)^4}{4} \end{aligned}$$

Vorlesung

Definition

Ist $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ beliebig oft differenzierbar, so definieren wir die Taylorreihe um Entwickelpunkt $\alpha \in I$.

$$T_{f,\alpha}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(\alpha)}{n!} \cdot (x-\alpha)^n$$

Bemerkung:

- in A konvergiert $T_{f,x}(x)$ für $x \neq \alpha$ nicht
- Der Satz von Taylor behandelt nicht die Taylorreihe
- Selbst wenn $T_{f,\alpha}(x)$ konvergiert, muss nicht gelten:

$$T_{f,\alpha}(x) = f(x)$$

- Sei $R_n(x) = P_{n,\alpha}(x) - f(x)$

Dann gilt: $P_{n,\alpha}(x) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} f(x) \Leftrightarrow R_n(x) \rightarrow 0$

Satz:

Sei $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \cdot (x-\alpha)^n$ und $R > 0$ der zugehörige Konvergenzradius von f .

Dann ist f auf $(\alpha-R, \alpha+R)$ beliebig oft diffbar und ergibt:

$$f^{(1)}(\alpha) = (! \cdot a_1)$$

d.h. die Taylorreihe $T_{f,\alpha}$ stimmt mit der definierten Potenzreihe überein.

Beweis:

Wir wissen bereits, dass Potenzreihengliederweise differenziert werden. Daher gilt:

$$f'(x) = \left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n \cdot (x-\alpha)^n \right)' = \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot a_n \cdot (x-\alpha)^{n-1}$$

$$f^{(l)}(x) = l! \cdot a_l + \sum_{n=l+1}^{\infty} n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot (n-l) \cdot a_n \cdot (x-\alpha)^{n-l}$$

für $l \in \mathbb{N}$

$$\text{Also: } f^{(1)}(\alpha) = (! \cdot a_1)$$

Bemerkung:

- im A konvergiert $T_{f,x}(x)$ für $x \neq \alpha$ nicht
- Der Satz von Taylor behandelt nicht die Taylorreihe
- Selbst wenn $T_{f,\alpha}(x)$ konvergiert, muss nicht gelten:

$$T_{f,\alpha}(x) = f(x)$$

- Sei $R_n(x) = P_{n,\alpha}(x) - f(x)$

Dann gilt: $P_{n,\alpha}(x) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} f(x) \Leftrightarrow R_n(x) \rightarrow 0$

Satz:

Sei $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \cdot (x-\alpha)^n$ und $R > 0$ der zugehörige Konvergenzradius von f .

Dann ist f auf $(\alpha-R, \alpha+R)$ beliebig oft diffbar und ergibt:

$$f^{(1)}(\alpha) = (! \cdot a_1)$$

d.h. die Taylorreihe $T_{f,\alpha}$ stimmt mit der definierten Potenzreihe überein.

Beweis:

Wir wissen bereits, dass Potenzreihengliederweise differenziert werden. Daher gilt:

$$f'(x) = \left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n \cdot (x-\alpha)^n \right)' = \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot a_n \cdot (x-\alpha)^{n-1}$$

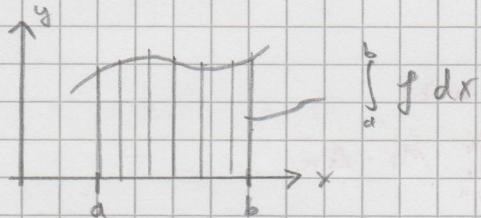
$$f^{(l)}(x) = l! \cdot a_l + \sum_{n=l+1}^{\infty} n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot (n-l) \cdot a_n \cdot (x-\alpha)^{n-l}$$

für $l \in \mathbb{N}$

$$\text{Also: } f^{(1)}(\alpha) = (! \cdot a_1)$$

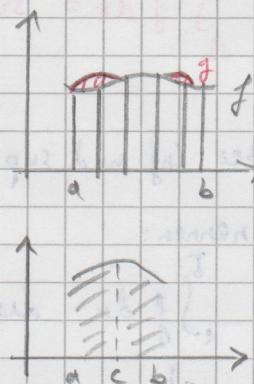
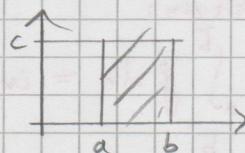
2. Riemann-Integral

Ziel: Wir wollen auf "natürliche" Weise einen Flächeninhaltsbegriff definieren, der uns erlaubt die Fläche zwischen den Graphen einer Funktion und der x -Achse zu bestimmen.



Dabei heißt auf "natürliche Weise" insbesondere:

- gilt $f(x) = c = \text{const.}$ für alle $x \in D(f) = [a, b]$, so soll gelten: $\int_a^b f dx = c \cdot (b - a)$
- gilt $f(x) \leq g(x)$ ($x \in [a, b]$)
so fordern wir $\int_a^b f dx \leq \int_a^b g dx$
- für $c \in [a, b]$ soll gelten
 $\int_a^b f dx = \int_a^c f dx + \int_c^b f dx$



Vorgehen: Man unterteile $[a, b]$ in "vielen" Testintervalle, auf denen f nahezu konstant ist.

Definition: Sei $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$ ein Intervall. Eine Partition P von $[a, b]$ ist eine endliche Menge von Punkten $a \leq x_0 \leq x_1 \dots \leq x_n \leq b$

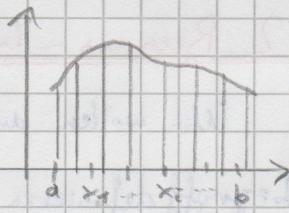
Wir schreiben: $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$

Definition: Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt und $P = \{x_0, \dots, x_n\}$ eine Partition von $[a, b]$.

Wir schreiben:

$$M_i(P) := \sup_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x)$$

$$m_i(P) := \inf_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x)$$



Weiter definieren wir:

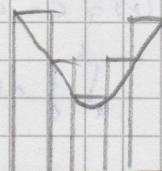
$$S(P, f) := \sum_{i=1}^n M_i \cdot \Delta x_i$$

$$A(P, f) := \sum_{i=1}^n m_i \cdot \Delta x_i$$

Wir setzen:

$$\int_a^b f dx = \inf S(P, f)$$

$$\int_a^b f dx = \sup A(P, f)$$



Wobei inf und sup über alle Partitionen von $[a, b]$ genommen werden.

Wir nennen:

$$\int_a^b f dx \text{ der } \underline{\text{obere}} \text{ und}$$

$$\int_a^b f dx \text{ das } \underline{\text{untere}}$$

Riemannintegral von f über $[a, b]$

Gilt $\int_a^b f dx = \int_a^b f dx$, so sagen wir f ist Riemann-integrierbar (intbar) und nennen

$$\int_a^b f(x) dx := \int_a^b f dx := \int_a^b f dx$$

das Riemannintegral von f über $[a, b]$. Die Menge der Riemann-integrierbaren Funktionen auf $[a, b]$ mit R bzw. $R[a, b]$.

Bemerkung:

- Da f beschränkt ist, gibt es $m \leq M$ in \mathbb{R} mit:
 $m \leq f(x) \leq M \quad (x \in [a, b]).$

Damit gilt für jede Partition P :

$$m \cdot (b-a) \leq s(P, f) \leq S(P, f) \leq M \cdot (b-a)$$

Ergo: $\underline{\int_a^b} f dx$, $\overline{\int_a^b} f dx$ sind wohldefiniert

- Im gesamten Thema 2 werden wir Funktionen stets als beschränkt annehmen

Definition:

Seien P_1, P_2 zwei Partitionen eines Intervalls.

Dann heißt P_1 Verfeinerung von P_2 , wenn gilt:

$$P_2 \subseteq P_1$$

Weiter nennen wir $P_1 \cup P_2$ die gemeinsame Verfeinerung in P_1 und P_2

Satz:

Läßt P' eine Verfeinerung der Partition P von $[a, b]$, dann gilt:

$$S(P, f) \geq S(P', f)$$

$$s(P, f) \leq s(P', f)$$

(wobei f wie in der Definition sei)

Beweis: Wir zeigen nur die obere Ungleichung, die andere folgt analog.

Wir nehmen zunächst an, dass P' sich von P in nur einem Element x' unterscheidet. D.h.

$$P' = P \cup \{x'\}$$

Dann gilt es ein $i \in \mathbb{N}$ mit $x' \in [x_{i-1}, x_i]$

(wobei $P = \{x_0, x_1, \dots, x_{i-1}, x_i, \dots, x_n\}$ sei)

Wir definieren

$$w_1 := \sup_{x \in [x_{i-1}, x_i]} f(x)$$

$$w_2 := \sup_{x \in [x_i, x_{i+1}]} f(x)$$

Dann gilt:

$$S(P, f) - S(P^*, f) = M_i \Delta x_i - w_1 \cdot (x' - x_{i-1}) - w_2 \cdot (x_i - x')$$

$$\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$$

$$\frac{(M_i - w_1) \cdot (x' - x_{i-1})}{\geq 0} + \frac{(M_i - w_2) \cdot (x_i - x')}{\geq 0} \geq 0$$

Enthält von P^* k Punkte, die nicht in P enthalten sind, so führen wir obiges Verfahren insgesamt k -mal durch.

Satz 2:

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt. Dann gilt:

$$\int_a^b f dx \geq \int_a^b g dx$$

Beweis: Seien P_1, P_2 zwei Partitionierungen von $[a, b]$ und P^* die gemeinsame Verfeinerung. Dann gilt:

$$s(P_1, f) \leq s(P^*, f) \leq S(P^*, f) \leq S(P_2, f)$$

Mit anderen Worten:

$$s(P_1, f) \leq s(P_2, f)$$

für alle Partitionierungen P_1, P_2 . Sprich $S(P_2, f)$ ist stets obere Schranke von $s(P_1, f)$ für alle Partitionen P von $[a, b]$.

$$\text{Ergo: } \sup s(P, f) \leq S(P_2, f)$$

Damit ist also $\sup s(P, f)$ untere Schranke von $S(P, f)$ (P beliebiger Partition).

Bemerkung:

- Da f beschränkt ist, gibt es $m \leq M$ in \mathbb{R} mit:
 $m \leq f(x) \leq M \quad (x \in [a, b]).$

Damit gilt für jede Partition P :

$$m \cdot (b-a) \leq s(P, f) \leq S(P, f) \leq M \cdot (b-a)$$

Ergo: $\int_a^b f dx$, $\int_a^b f dx$ sind wohldefiniert

- Im gesamten Thema 2 werden wir Funktionen stets als beschränkt annehmen

Definition:

Seien P_1, P_2 zwei Partitionen eines Intervalls.

Dann heißt P_1 Verfeinerung von P_2 , wenn gilt:

$$P_2 \subseteq P_1$$

Weiter nennen wir $P_1 \cup P_2$ die gemeinsame Verfeinerung in P_1 und P_2 .

Satz:

Ist P' eine Verfeinerung der Partition P von $[a, b]$, dann gilt:

$$S(P, f) \geq S(P', f)$$

$$s(P, f) \leq s(P', f)$$

(wobei f wie in der Definition sei)

Beweis: Wir zeigen nur die obere Ungleichung, die andere folgt analog.

Wir nehmen zunächst an, dass P' sich von P in nur einem Element x' unterscheidet. D.h.

$$P' = P \cup \{x'\}$$

Dann gilt es ein $i \in \mathbb{N}$ mit $x' \in [x_{i-1}, x_i]$

(wobei $P = \{x_0, x_1, \dots, x_{i-1}, x_i, \dots, x_n\}$ sei)

Ergo: ~~$\sup_{\mathcal{P}_1} s(\mathcal{P}_1, f) \leq \inf S(\mathcal{P}_1, f)$~~

Wir haben also gezeigt:

$$\int_a^b f dx = \sup_{\mathcal{P}_1} s(\mathcal{P}_1, f) \leq \inf S(\mathcal{P}_1, f) = \int_a^b f dx$$