

Séance 8

Rouillon Cyril

- **Création du système de fermeture du filet**

Afin d'éviter que les déchets sortent du filet nous avons fait un système de fermeture des filets grâce à deux servo moteur qui peuvent relever le filet et le fermer.

Ce qui nous a pris le plus de temps à été de résoudre un phénomène qui faisait que lorsque nous activons les moteurs de déplacement les servos moteurs bougeait de manière aléatoire.

- **Fixation de l'électronique**

J'ai fixé l'électronique, les moteurs ainsi que les servo moteur sur le bateau. Pour cela j'ai eu besoin de rallonger les câble reliant les moteurs à la carte Arduino.