专题 (1)

时不变系统的判断

- 1. 时不变系统的概念: 若系统的特性和行为不随时间而变, 该系统是时不变的。
- 2. 性质:如果输入信号上有一个时移,而在输出信号产生同样的时移,那么这个系统是时不变的;即若离散时不变系统y[n]是在输入为x[n]时的输出,当输入为 $x[n-n_0]$ 时,输出为 $y[n-n_0]$;若连续时间情况下,y[t]是在输入为x[t]时的输出,当输入为 $x[t-t_0]$ 时,输出为 $y[t-t_0]$ 的结果。
- 3. 下面各式是否是时不变系统
 - 1) $y(n) = x(n) \sin \left(\omega_0 n + \frac{\pi}{4}\right)$ 是否是时不变系统
 - 2) y(n) = 2x(n) + 3
 - 3) y(n) = x(2t)
 - $4) \quad y(n) = x(-n)$

解:出发点:为了确认系统是时不变的,必须判定对于任何输入和任何时移 t_0 ,时不变性是否成立

1) 令 $x_1(n)$ 是系统的任一输入,则 $y_1(n)=x_1(n)\sin\left(\omega_0n+\frac{\pi}{4}\right)$ 是其相应的输出 然后考虑将 $x_1(n)$ 时移作为第二个输入,即 $x_2(n)=x_1(n-n_0)$,对于这个输入的输出是 $y_2(n)=x_1(n-n_0)\sin\left(\omega_0n+\frac{\pi}{4}\right)$

根据式 $y_1(n) = x_1(n) \sin\left(\omega_0 n + \frac{\pi}{4}\right)$ 可以得到:

$$y_1(n-n_0) = x_1(n-n_0) \sin\left(\omega_0 (n-n_0) + \frac{\pi}{4}\right)$$

可以得到:

$$y_1(n-n_0) \neq y_2(n)$$

所以 $y(n) = x(n) \sin \left(\omega_0 n + \frac{\pi}{4}\right)$ 是时变系统。

YIHONG 1

$$y_2(n) = 2x_1(n - n_0) + 3$$

根据式 $y_1(n) = 2x_1(n) + 3$ 可以得到:

$$y_1(n-n_0) = 2x_1(n-n_0) + 3$$

可以得到:

$$y_1(n - n_0) = y_2(n)$$

所以y(n) = 2x(n) + 3是时不变系统。

3) $\phi x_1(n)$ 是系统的任一输入,则 $y_1(n) = x_1(2n)$ 是其相应的输出

然后考虑将 $x_1(n)$ 时移作为第二个输入,即 $x_2(n) = x_1(n - n_0)$,对于这个输入的输出是

$$y_2(n) = x_1(2n - n_0)$$

根据式 $y_1(n) = x_1(2n)$ 可以得到:

$$y_1(n-n_0) = x_1(2n-2n_0)$$

可以得到:

$$y_1(n-n_0) \neq y_2(n)$$

所以y(n) = x(2n)是时变系统。

4) $\phi x_1(n)$ 是系统的任一输入,则 $y_1(n) = x_1(-n)$ 是其相应的输出

然后考虑将 $x_1(n)$ 时移作为第二个输入,即 $x_2(n) = x_1(-n + n_0)$,对于这个输入的输出是

$$y_2(n) = x_1(-n + n_0)$$

根据式 $y_1(n) = x_1(-n)$ 可以得到:

$$y_1(n-n_0) = x_1(-(n-n_0)) = x_1(-n+n_0)$$

可以得到:

$$y_1(n - n_0) = y_2(n)$$

所以y(n) = x(-n)是时不变系统。