

# **Bölüm 4. BİLGİSAYAR SİSTEMLERİNİN HİYERARŞİK YAPISI**

**Hiyerarşik Yapı**

**Von-Neumann Mimarisi**

**Yol Kavramı**

Bire Bir Bağlantı

Ortak Yol

# Bilgisayar Sistemlerinin Hiyerarşik Yapısı

Nasıl ki programlamada, büyük ölçekli problemler modüllere bölünür ve her modül de ayrı ayrı tasarlanırsa, bilgisayar organizasyonunda da benzer yapı vardır. Temel olarak bilgisayar hiyerarşisi 7 seviyeden oluşur.

<b>Seviye 6</b>	<b>Kullanıcı Seviyesi</b>	Çalıştırılabilir programlar
<b>Seviye 5</b>	<b>Yüksek Seviyeli Diller</b>	C, Java gibi
<b>Seviye 4</b>	<b>Assembly Dili</b>	Assembly kodu
<b>Seviye 3</b>	<b>Sistem Yazılımları</b>	İşletim Sistemi, Derleyiciler gibi
<b>Seviye 2</b>	<b>Makine Dili</b>	Komut seti mimarisi
<b>Seviye 1</b>	<b>Kontrol</b>	Donanımsal ya da mikro programlanmış
<b>Seviye 0</b>	<b>Lojik Seviye</b>	Kapılar, devreler, ...

# Bilgisayar Sistemlerinin Hiyerarşik Yapısı

---

**Seviye 6**, kullanıcı seviyesidir. Herkesin kullandığı kelime işlemci programlarının, grafik, e-posta, oyun gibi programların çalıştırıldığı seviyedir.

**Seviye 5**, yüksek seviyeli diller seviyesidir. C, Java gibi dilleri içerir. Bu diller derleyiciler ya da yorumlayıcılar kullanılarak makinenin anlayacağı dile çevrilmelidirler. Bu seviyede kullanıcı, veri tiplerini ve bu veriler üzerindeki gerçekleştirebileceği işlemleri bilmek zorunda olmasına rağmen daha düşük seviyelerde bu işlemlerin nasıl gerçekleştirileceğini bilmek zorunda değildir.

**Seviye 4**, assembly dili seviyesidir. Assembly dilinde, yerine getirilmek istenen işlevin manasını içeren kısaltmalar kullanılır (örneğin toplama işlemi için *add*, çıkartma işlemi için *sub* kullanılması gibi). Bu seviyeden sonra, oluşturulan assembly kodları bire bir makine kodlarına dönüştürülebilirler.

# Bilgisayar Sistemlerinin Hiyerarşik Yapısı

---

**Seviye 3**, sistem yazılımları seviyesidir. Özellikle işletim sisteminin sorumlulukları ile ilgilidir. Bu seviye, çoklu programlama, bellek organizasyonu, bir arada çalışan programlar arası senkronizasyon gibi fonksiyonları içerir. Bu konular, işletim sistemleri dersinin kapsamındadır. Assembly dilinden makine kodlarına çevrilen komutlar, değişime uğratılmadan bu seviyeye geçirilirler.

**Seviye 2**, makine seviyesidir. Bu seviyede, belli bir mimariye sahip bilgisayar sistemi tarafından tanınabilen makine komutları vardır. Her işlemcinin kendine has bir komut seti mimarisi vardır. Makine dilinde yazılan programlar derleyici, yorumlayıcı ya da bir dönüştürücüye gereksinim duymazlar ve elektronik devreler üzerinde direkt olarak icra edilirler.

# Bilgisayar Sistemlerinin Hiyerarşik Yapısı

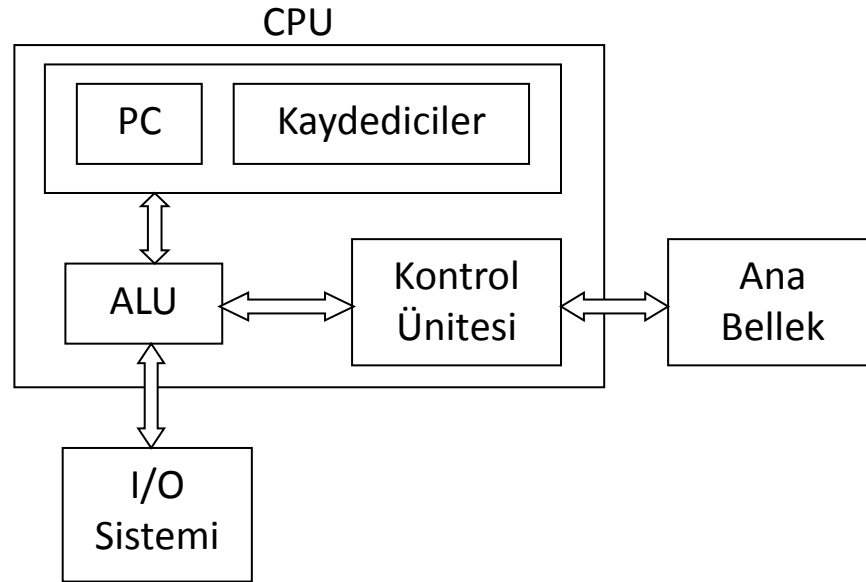
---

**Seviye 1**, kontrol seviyesidir. Kontrol ünitesi, bir üst seviyeden gelen makine komutlarını yorumlar ve gerekli işlemi yerine getirir. Kontrol ünitesi, donanımsal (hardwired) ya da mikro programlanmış (microprogrammed) kontrol olmak üzere 2 türlü gerçekleştirilebilir. Donanımsal kontrolde, komutların icra edilmesi için gerekli olan kontrol sinyalleri direkt olarak elektronik düzenekler vasıtasıyla oluşturulur ve bu sinyaller bilgisayarı oluşturan temel bileşenlere (Merkezi işlem birimi, bellek gibi) uygulanırlar. Mikro programlanmış kontrolde ise komutlar bir mikro program sayesinde işletilirler. Mikro program donanım tarafından direkt olarak icra edilebilen düşük seviyeli bir dille yazılır. Seviye 2'deki makine komutları mikro programa yönlendirilir ve burada her makine seviyeli komut birden fazla mikro koda dönüştürülür. Bu mikro kodlar sayesinde de gerekli işlemler yapılır.

**Seviye 0**, lojik seviyedir. Bu seviyede kapılar, elektronik devreler, yollar gibi temel fiziksel komponentler vardır.

# von-Neumann Mimarisi

Bu mimari 3 temel bileşenden oluşur; CPU (Central Processing Unit), bellek ve Giriş/Çıkış cihazları. CPU, ALU (Arithmetic and Logic Unit), kontrol ünitesi, program sayacı (Program Counter-PC) ve kaydedicilerden oluşur.

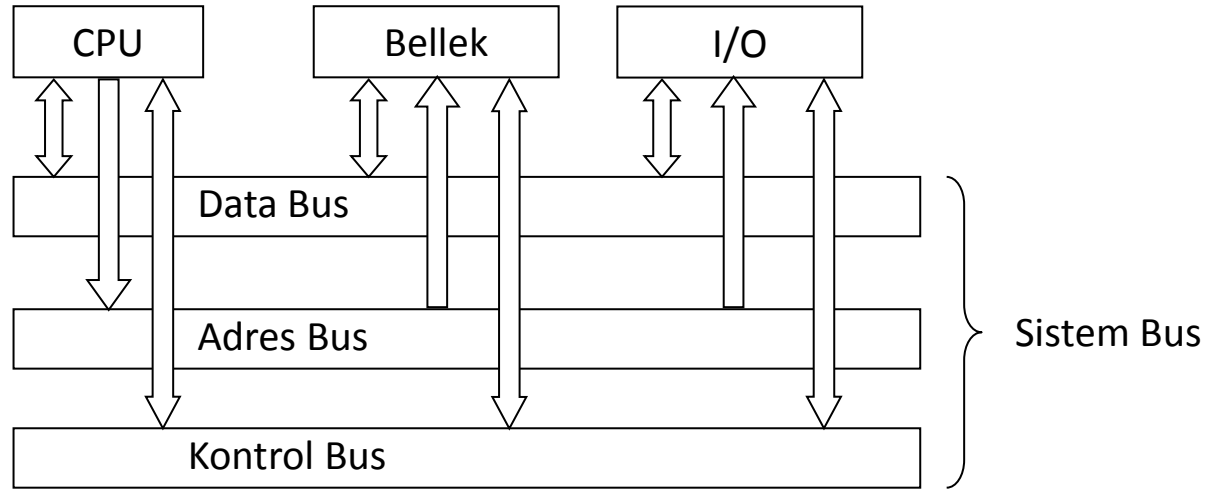


Bu mimari ardışıl olarak komut işleme yeteneğine sahiptir.

- Kontrol ünitesi, PC aracılığıyla bir sonraki komutu alır,
- Komut, ALU'nun anlayabileceği dile çevrilir,
- Operand söz konusu ise bellekten ya da I/O birimlerinden CPU kaydedicilerine alınır,
- ALU komutu işletir ve sonucu kaydedicilere, belleğe ya da I/O birimlerine koyar.

# von-Neumann Mimarisi

Günümüz bilgisayarları da bu mimariye dayanmaktadır. Ancak bazı genişletmeler yapılmıştır. Özellikle CPU, ana bellek ve I/O cihazları arasındaki sınırlı bağlantılar yerine sistem yolu ile tüm bileşenlerin birbirine bağlanması sağlanmıştır. Ayrıca kayan noktalı sayılar için ek işlemci desteği ve paralel işlem yapabilme yeteneği de kazandırılmıştır.



# BUS (Yol) Yapısı

---

Bir bilgisayar sisteminde genel olarak 3 tip bus vardır;

- Adres yolu
- Data yolu
- Kontrol yolu

Bus'lar iki şekilde organize edilebilir;

- Tekli (Adres ve data için aynı hatlar kullanılır)
- Çoklu (Adres ve data için ayrı yollar kullanılır)

Genellikle çoklu bus yapısı kullanılır.



## Bağlantı Türleri

---

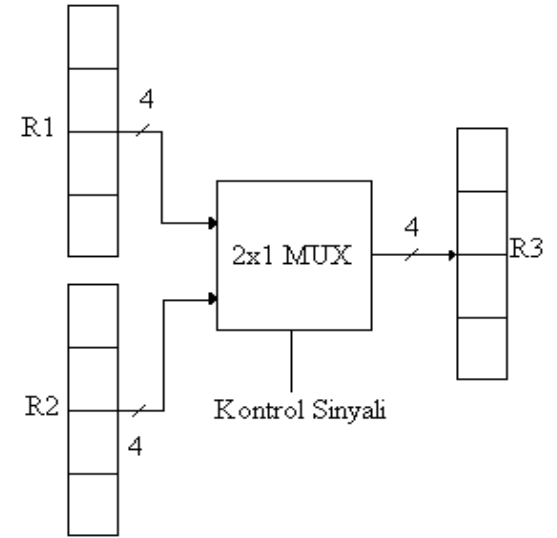
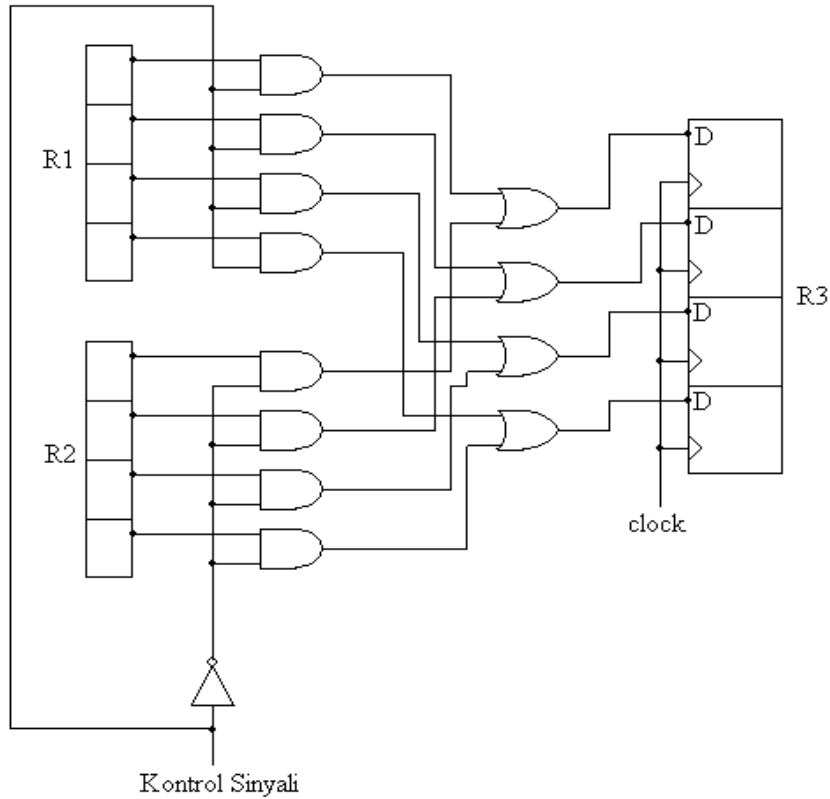
Bilgisayar programlarının önemli bir kısmını kaydediciler arası veri transferi oluşturur.

Bir kaydedicideki veri, birkaç kaydediciye transfer edilebilir veya bir kaydediciye bir ya da daha fazla kaydediciden bilgi gelebilir.

Bu bileşenler arasındaki bağlantılar, bire bir olabilir. Bileşen sayısı arttıkça bağlantı sayısı da artacağından bir kablo karmaşası meydana gelecektir. Fakat veri transferi daha hızlıdır.

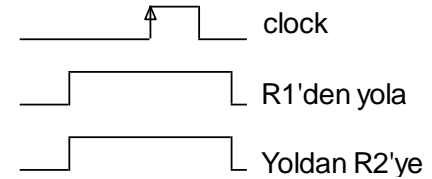
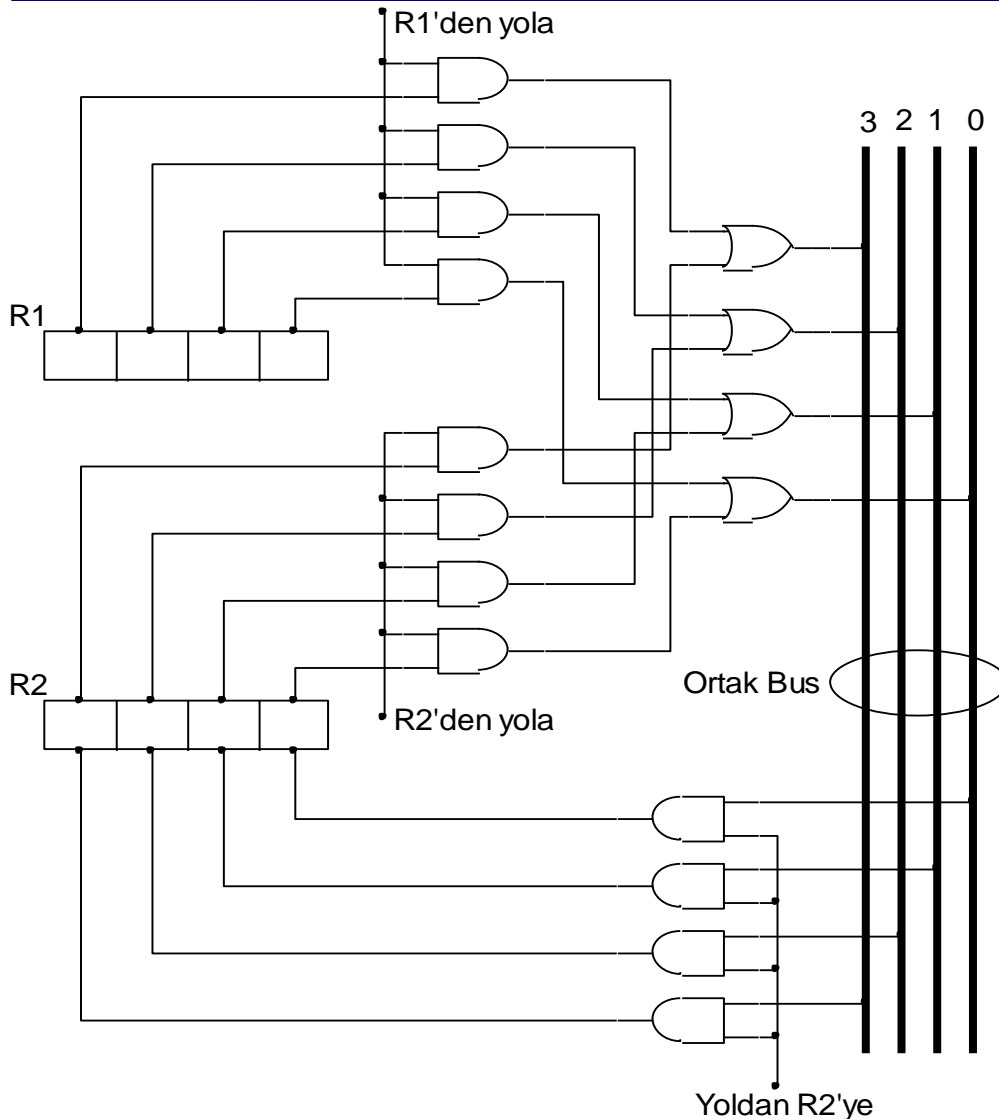
Ortak bir bus yapısı kullanıldığında ise daha sade bir yapı elde edilir. Tüm bileşenler arasındaki bağlantılar, bu yollar vasıtasıyla olur. Ortak bus, zaman paylaşımli olarak kullanılır. Aynı anda tek bir kaydedicinin içeriği ortak yola aktarılabilirken, ortak yoldan birden fazla kaydediciye veri aktarılabilir.

# Bire Bir Bağlantı



Kontrol sinyalinin değerine göre R1'in ya da R2'nin içeriği R3'e aktarılmaktadır.

# Ortak Bus Yapısı



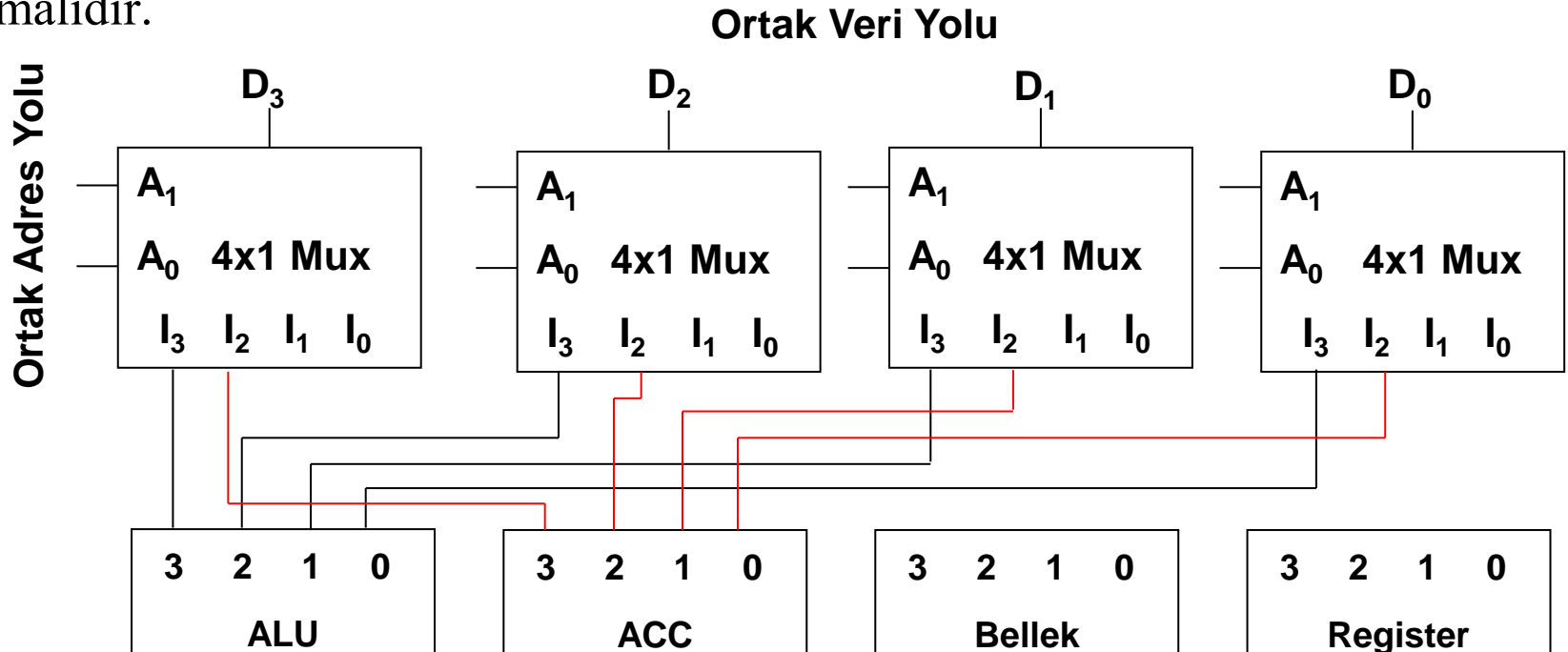
R1'den R2'ye veri transferi yapılmak istenirse, ilk olarak R1'in içeriğinin yola daha sonra da yoldan R2'ye aktarılması gerekir.

# Ortak Yol Oluşturma Yöntemleri

1. Multiplexer'lar (MUX) kullanılarak,
2. Üç durumlu buffer'lar (tristate) kullanılarak.

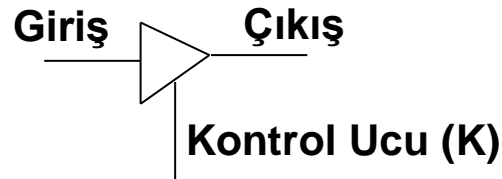
**Örnek:** MUX kullanarak 4 bitlik bir ortak yol tasarımı.

Ortak yolumuz 4 bitlik olacağından 4 adet MUX kullanılmalıdır. Bu ortak yola 4 tane bileşenin bağlanacağını düşünürsek MUX'lar 4 adet girişe sahip olmalıdır.



## Üç Durumlu Buffer (Tristate)

Ortak yol oluşturmak için kod çözücü ve üç durumlu tamponlardan da faydalanılabilir. Bu komponentin çalışma şekli aşağıda özetlenmiştir.

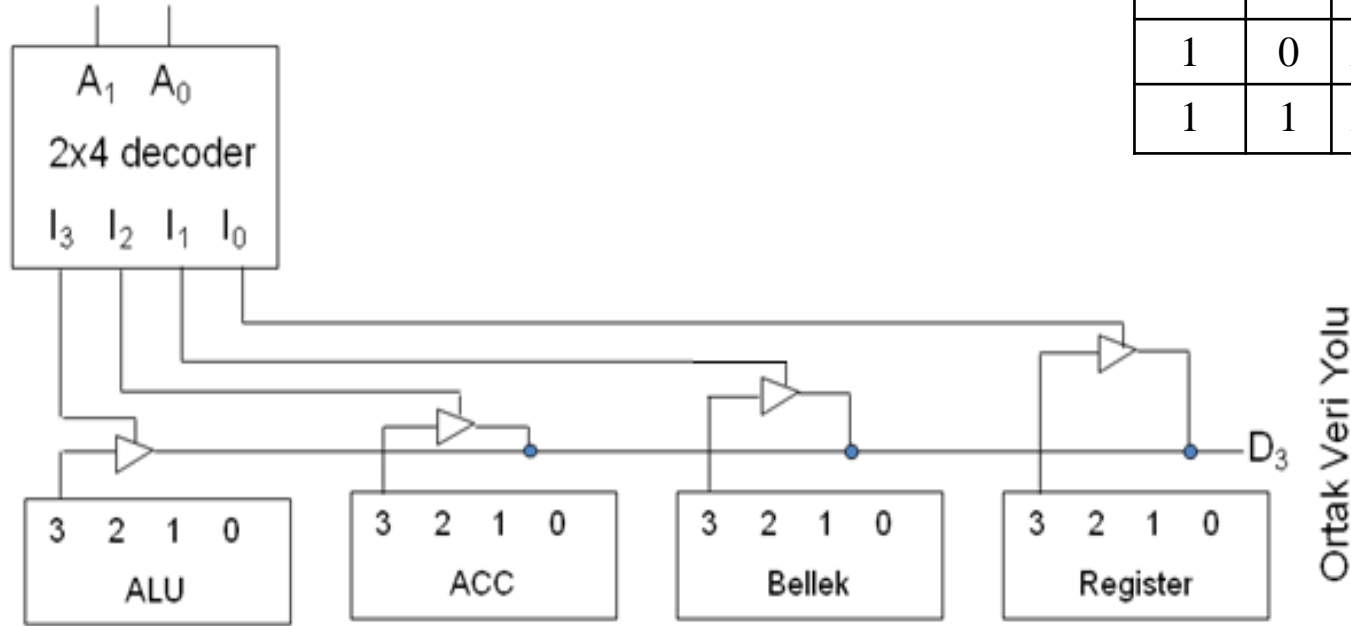


$K = 1$  ise  $\text{Çıkış} \leftarrow \text{Giriş}$

$K = 0$  ise Çıkışta yüksek empedans görülür (yalıtım sağlanır).

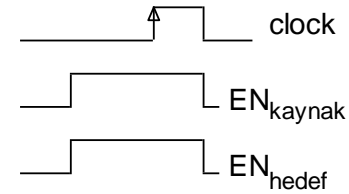
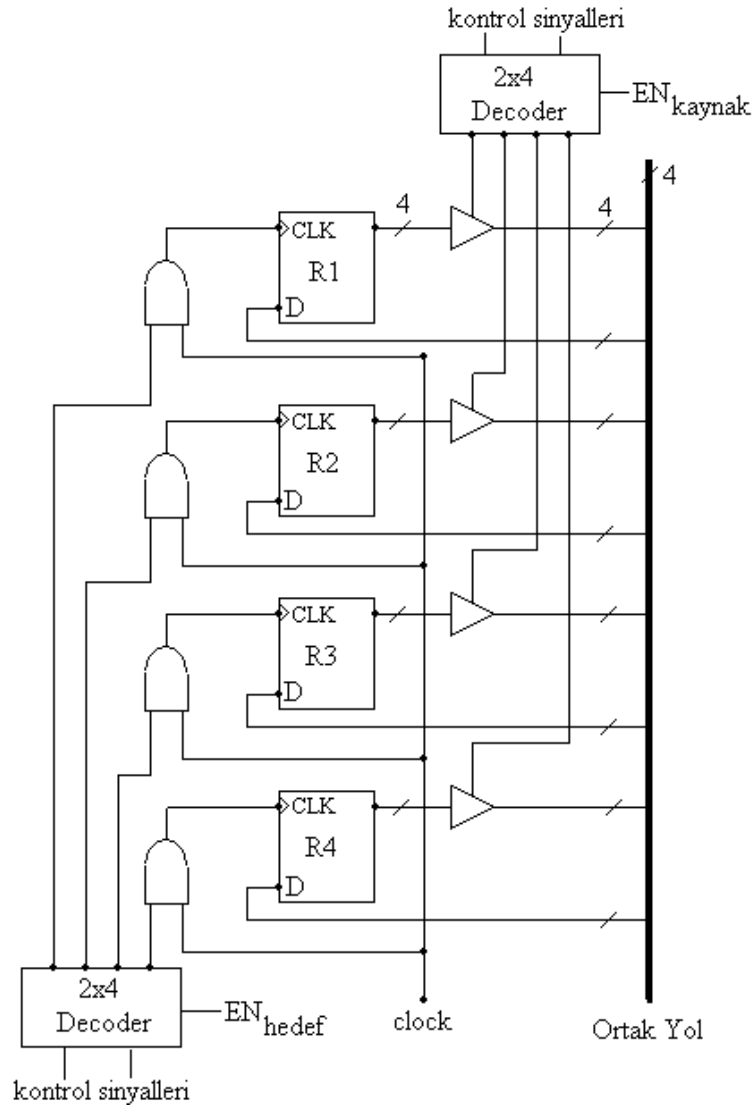
# Tristate'ler Kullanılarak Ortak Yol Tasarımı

Ortak Adres Yolu



$A_1$	$A_0$	Yolu kullanacak eleman
0	0	Register
0	1	Bellek
1	0	ACC
1	1	ALU

# Kaydedicilerin içeriğinin yola aktarılmasını ve kaydediciye yoldan veri alınmasını sağlayan düzenek



Aktarım için gerekli sinyaller