

Sistemas con Microprocesadores

Creación del robot de sumo F.E.R.I.A

Fatal Emotionless Robotic Instance of the Awesomeness

Javier Martín Gómez, Pablo Gervilla Palomar, Jerónimo Chaves Caballero

Componentes y materiales utilizados

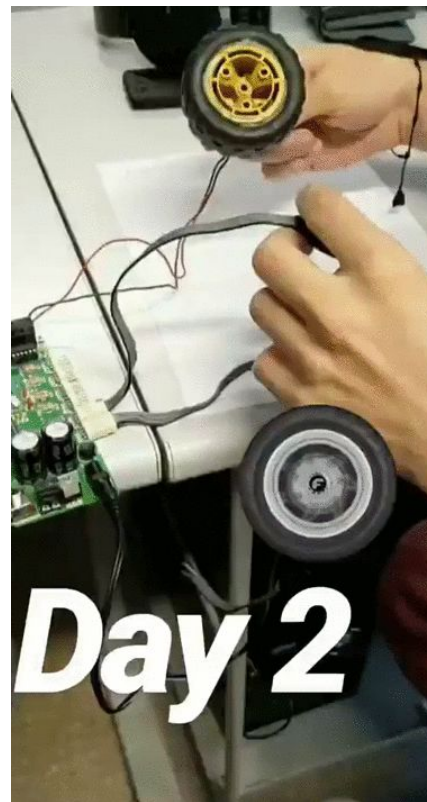
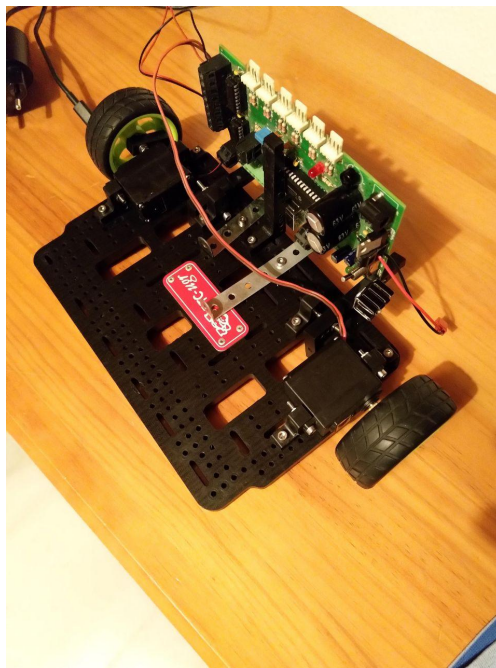
- 4 servos
- 4 bumpers
- 2 sensores ópticos
- 1 placa base
- Madera y plástico
- Cinta aislante
- Velcro
- Muchos cables
- Mucha silicona

Evolución del robot

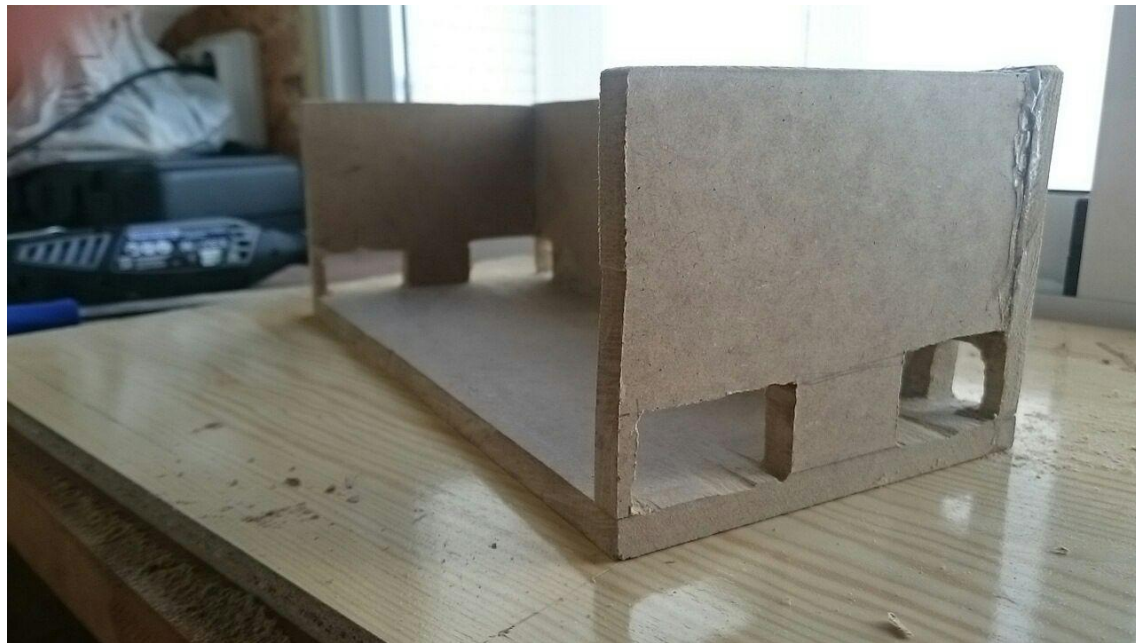
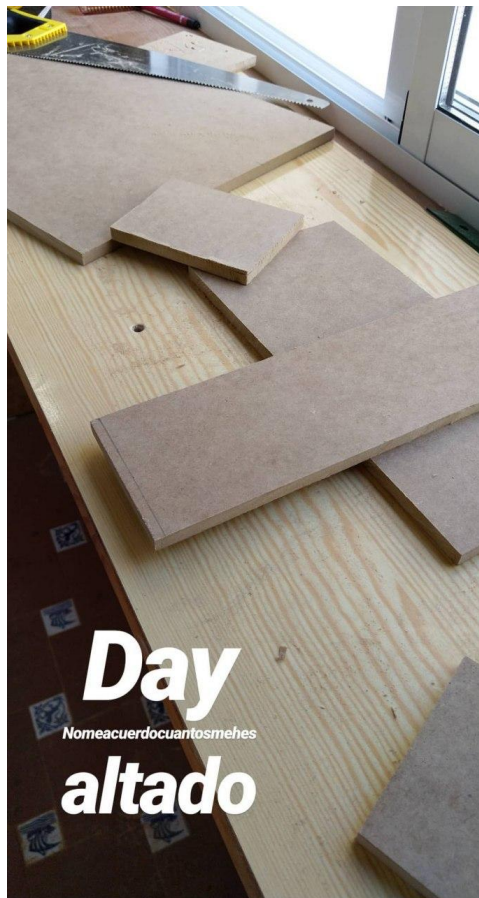
Carrito de Mercadona V1



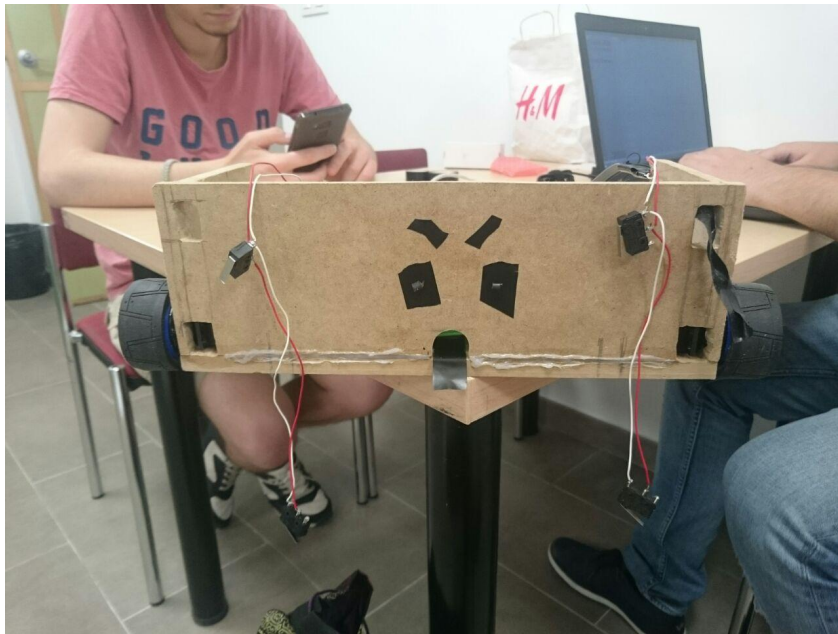
Puestecillo Ambulante V1



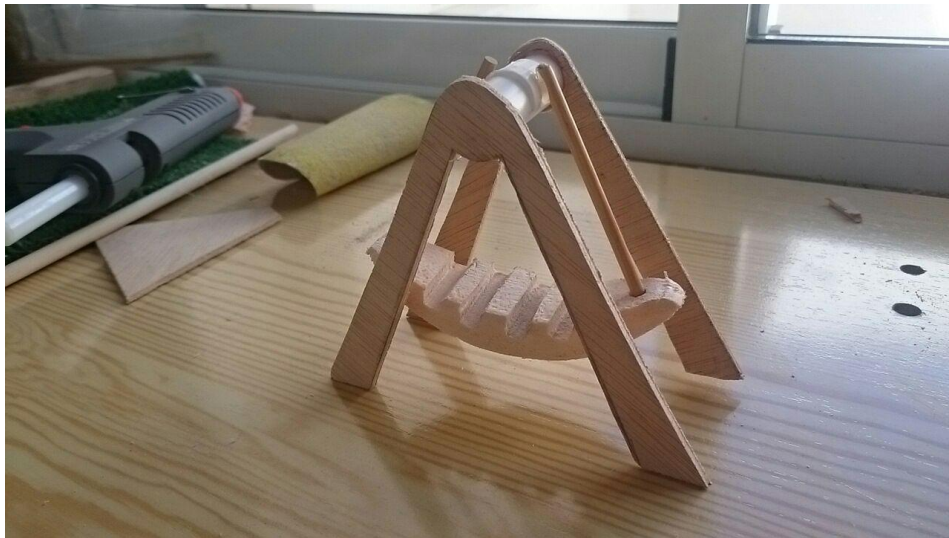
Evolución del robot



Evolución del robot



Evolución del robot



Resultado final



Diseño conceptual vs resultado



Código fuente

[Fichero principal del proyecto](#)