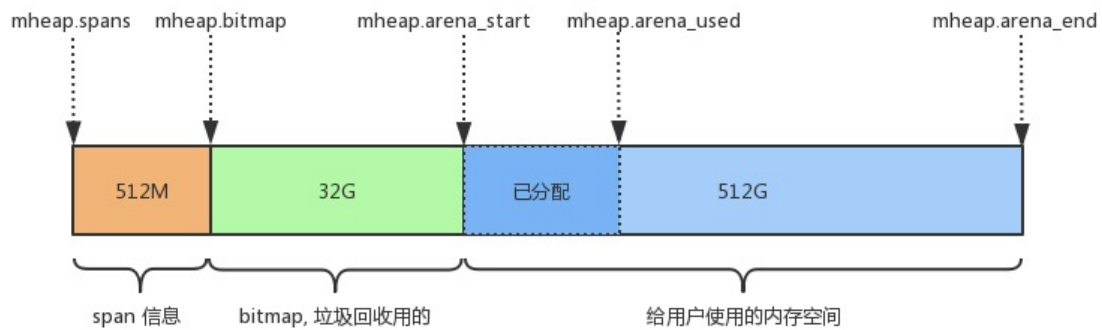


# 1、golang内存管理基础结构概述

## 1、概述

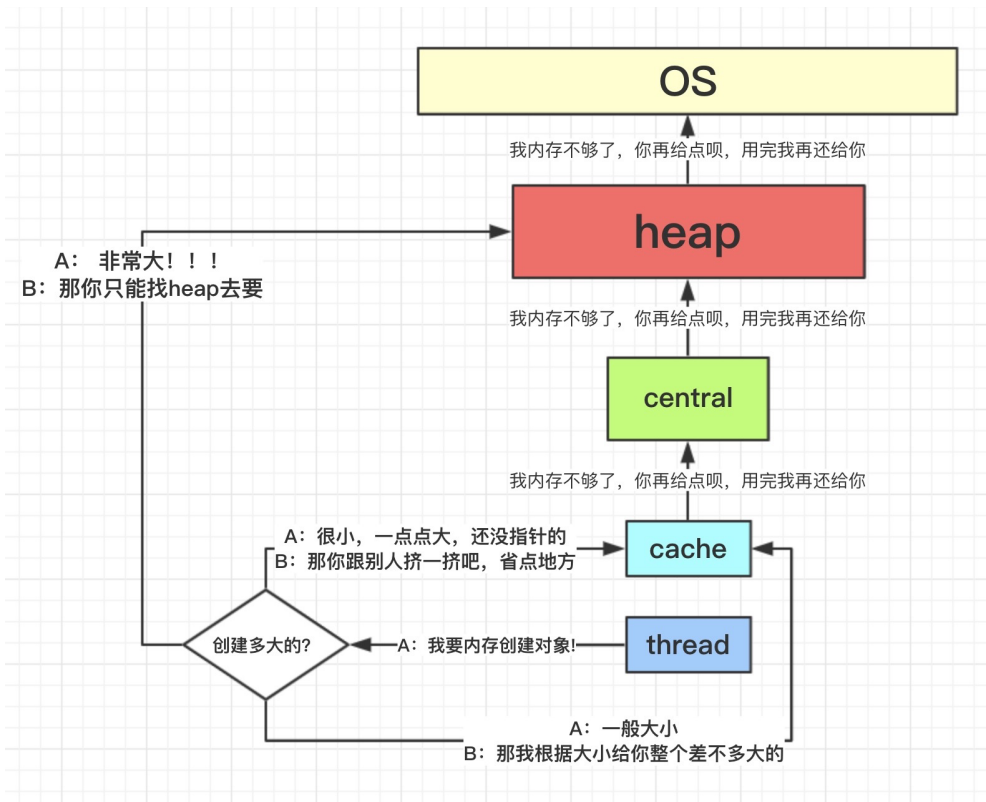
Golang的内存分配器是基于TCMalloc实现的。Golang 的程序在启动之初，会一次性从操作系统那里申请一大块内存(初始堆内存应该是 64M 左右)作为内存池。这块内存空间会放在一个叫 mheap 的 struct 中管理，mheap 负责将这一整块内存切割成不同的区域(spans, bitmap ,arena)，并将其中一部分的内存切割成合适的大小，分配给用户使用。

预申请的内存划分为spans、bitmap、arena三部分。其中arena即为所谓的堆区，应用中需要的内存从这里分配。其中spans和bitmap是为了管理arena区而存在的。  
arena的大小为512G，为了方便管理把arena区域划分成一个个的page，每个page为8KB, 一共有512GB/8KB个页；  
spans区域存放span的指针，每个指针对应一个page，所以span区域的大小为 (512GB/8KB) 乘以指针大小8byte = 512M  
bitmap区域大小也是通过arena计算出来，不过主要用于GC。



## 2、基础概念

概念	描述
page	内存页，一块8K大小的内存空间。Go与操作系统之间的内存申请和释放，都是以page为单位的。
mheap	堆分配器，以8192byte页进行管理
mspan	由mheap管理的页面
mcentral	所有给定大小类的mspan集合，Central组件其实也是一个缓存，但它缓存的不是小对象内存块，而是一组一组的内存page
mcache	运行时分配池，每个线程都有自己的局部内存缓存mCache，实现goroutine高并发的重要因素(分配小对象可直接从mCache中分配，不用加锁)
arena	区域就是heap，是供分配维护的内存池，对应区域大小是512G；
bitmap	区域是标识arena中那些地址保存了对象，及对象中是否包含了指针，其中1个byte（8bit）对应arena中4个指针大小的内存（即：2bit对应1个指针大小），对应大小16G；
span	是页管理单元，是内存分配的基本单位，其中一个指针对应arena中1个虚拟地址页大小（8kb），对应大小512M
sizeclass	空间规格，每个span都带有一个sizeclass，标记着该span中的page应该如何使用。使用上面的比喻，就是sizeclass标志着span是一个什么样的队伍。
object	对象，用来存储一个变量数据内存空间，一个span在初始化时，会被切割成一堆等大的object。假设object的大小是16B，span大小是8K，那么就会把span中的page就会被初始化8K/16B=512个object。所谓内存分配，就是分配一个object出去。



## 分配流程

1. 大对象:  $>32KB$  的对象, 直接从heap上分配
2. 小对象:  $16B < obj \leq 32KB$  计算规格在mcache中找到合适大小的mspan进行分配 (你有多大就住多大的房子尽可能的不要浪费房子的空间)
3. 微小对象:  $\leq 16B$  的对象使用mcache的tiny分配器分配; (如果将多个微小对象组合起来, 用单块内存 (object) 存储, 可有效减少内存浪费。)

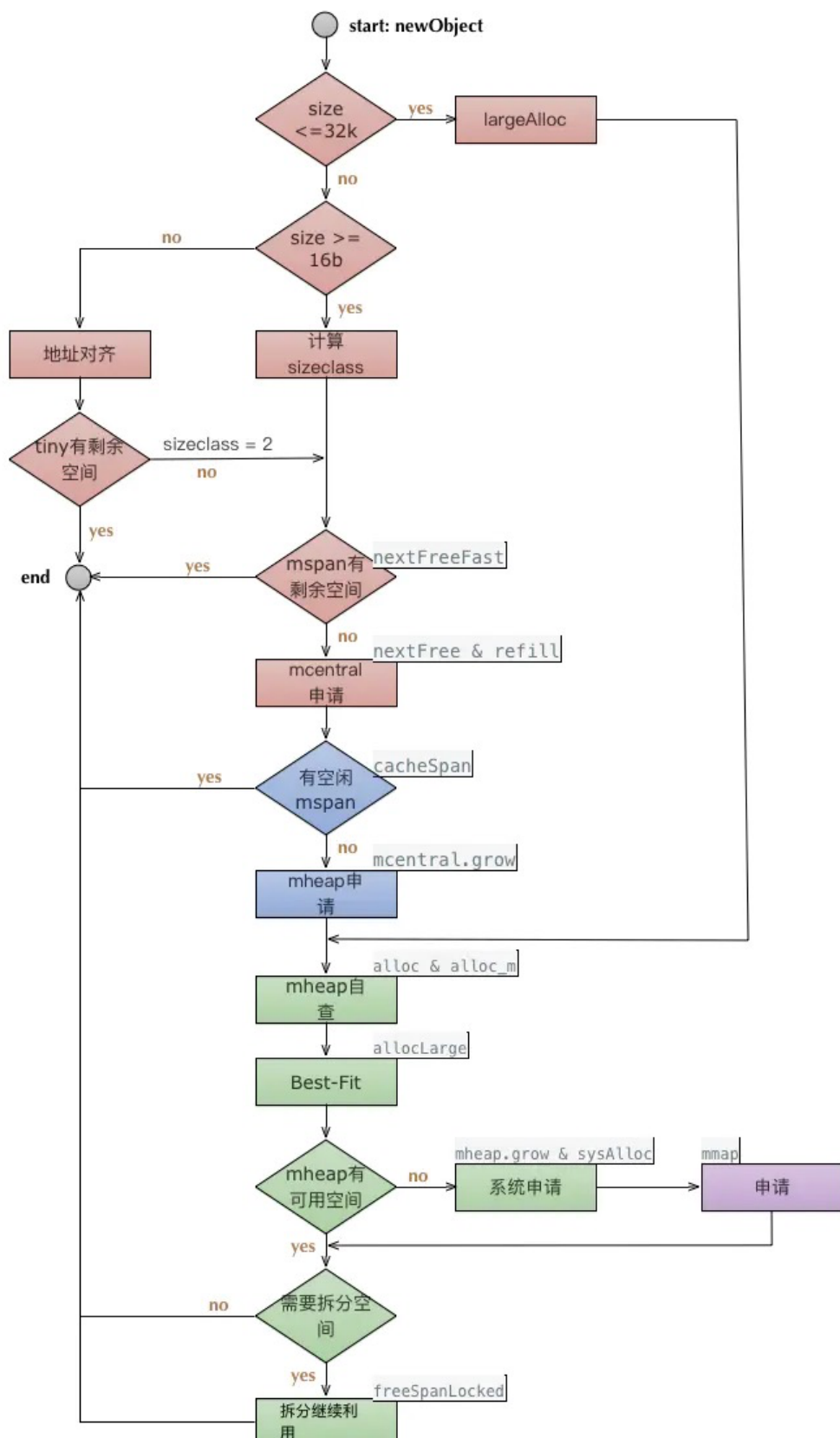
秉持原则: 给到最合适的大小, 然后能凑一起的凑一起挤一挤

## 内存分配算法

针对待分配对象的大小不同有不同的分配逻辑:

- 大于  $32K$  的大对象直接从 **mheap** 分配。
- 小于  $16B$  的使用 **mcache** 的微型分配器分配
- 对象大小在  $16B \sim 32K$  之间的, 首先通过计算使用的大小规格, 然后使用 **mcache** 中对应大小规格的块分配
- 如果对应的大小规格在 **mcache** 中没有可用的块, 则向 **mcentral** 申请
- 如果 **mcentral** 中没有可用的块, 则向 **mheap** 申请, 并根据 **BestFit** 算法找到最合适的 **mspan**。如果申请到的 **mspan** 超出申请大小, 将会根据需求进行切分, 以返回用户所需的页数。剩余的页构成一个新的 **mspan** 放回 **mheap** 的空闲列表。
- 如果 **mheap** 中没有可用 **span**, 则向操作系统申请一系列新的页 (最小  $1MB$ )。

以申请size为n的内存为例, 分配步骤如下:



## tiny object allocation

对于小于maxTinySize(16B)字节对象的内存分配请求。go采取了将小对象合并存储的解决方案。在线程的本地缓存中维护了专门的区域(mcache.tiny)来存储tiny object。

在请求tiny object内存分配的时候，首先查看mcache.tiny的剩余空间是否能够满足tiny object对象的分配。如果足够则直接返回；如果mcache.tiny的内存不够分配，则需要向上一届mcache, mcentral, mheap, system依次申请内存，然后再分配。

```
if noscan && size < maxTinySize {
    off := c.tinyoffset
    // Align tiny pointer for required (conservative) alignment.
    //
    // 1. 8B8B
    // 2. 4B8B4B
    // 3. 1B4B2B
    // 4. 1B TODO lmj
    if size&7 == 0 {
        off = round(off, 8)
    } else if size&3 == 0 {
        off = round(off, 4)
    } else if size&1 == 0 {
        off = round(off, 2)
    }
    /* c.tiny!=0mcachetiny object+size <= maxTinySize
    mcache
    */
    if off+size <= maxTinySize && c.tiny != 0 {
        // The object fits into existing tiny block.
        // x
        x = unsafe.Pointer(c.tiny + off)
        // c.tinyoffsetsize
        c.tinyoffset = off + size
        c.local_tinyallocs++
        mp.mallocing = 0
        releasem(mp)
        return x
    }
    // Allocate a new maxTinySize block.
    /*
    mcache+spanClass(span)
    spanspanspan
    */
    span := c.alloc[tinySpanClass]
    // mcachespan
    v := nextFreeFast(span)
    // v == 0 span
    if v == 0 {
        // mcentral
        v, _, shouldhelpgc = c.nextFree(tinySpanClass)
    }
    //
    x = unsafe.Pointer(v)
    // 64/8 = 8B8B=16BtinySpan16B
```

```

        (*[2]uint64)(x)[0] = 0
        (*[2]uint64)(x)[1] = 0
        // See if we need to replace the existing tiny block with the new
one
        // based on amount of remaining free space.
        // free space tiny block tiny block
        if size < c.tinyoffset || c.tiny == 0 {
            c.tiny = uintptr(x)
            c.tinyoffset = size
        }
        size = maxTinySize
    }
}

```

### big object allocation

对于32KB的对象，跳过mcache和mcentral，直接在mheap上进行分配。

```

var s *mspan
// mheapheavyspshouldhelpgc true
shouldhelpgc = true
systemstack(func() {
    //
    s = largeAlloc(size, needzero, noscan)
})
s.freeindex = 1
s.allocCount = 1
x = unsafe.Pointer(s.base())
size = s.elemsize

```

### small object allocation

对于  $\geq 16B$  且  $\leq 32KB$  的对象

- 如果 mcache 对应的 size class 的 span 已经没有可用的块，则向 mcentral 请求。
- 如果 mcentral 也没有可用的块，则向 mheap 申请，并切分。
- 如果 mheap 也没有合适的 span，则向操作系统申请。

```

// sizeclass()
var sizeclass uint8
if size <= smallSizeMax-8 {
    sizeclass = size_to_class8[(size+smallSizeDiv-1)/smallSizeDiv]
} else {
    sizeclass = size_to_class128[(size-smallSizeMax+largeSizeDiv-1)
/largeSizeDiv]
}
size = uintptr(class_to_size[sizeclass])
spc := makeSpanClass(sizeclass, noscan)
span := c.alloc[spc]
// tiny objectmcache,mcentral,mheap,os
v := nextFreeFast(span)
if v == 0 {
    v, span, shouldhelpgc = c.nextFree(spc)
}
x = unsafe.Pointer(v)
if needzero && span.needzero != 0 {
    //
    memclrNoHeapPointers(unsafe.Pointer(v), size)
}

```

## SpanClass

根据对象大小，划分了一系列class，每个class都代表一个固定大小的对象，以及每个span的大小。如下表所示：

// class	bytes/obj	bytes/span	objects	waste bytes
// 1	8	8192	1024	0
// 2	16	8192	512	0
// 3	32	8192	256	0
// 4	48	8192	170	32
// 5	64	8192	128	0
// 6	80	8192	102	32
// 7	96	8192	85	32
// 8	112	8192	73	16
// 9	128	8192	64	0
// 10	144	8192	56	128
// 11	160	8192	51	32
// 12	176	8192	46	96
// 13	192	8192	42	128
// 14	208	8192	39	80
// 15	224	8192	36	128
// 16	240	8192	34	32
// 17	256	8192	32	0
// 18	288	8192	28	128
// 19	320	8192	25	192
// 20	352	8192	23	96
// 21	384	8192	21	128
// 22	416	8192	19	288

//	23	448	8192	18	128
//	24	480	8192	17	32
//	25	512	8192	16	0
//	26	576	8192	14	128
//	27	640	8192	12	512
//	28	704	8192	11	448
//	29	768	8192	10	512
//	30	896	8192	9	128
//	31	1024	8192	8	0
//	32	1152	8192	7	128
//	33	1280	8192	6	512
//	34	1408	16384	11	896
//	35	1536	8192	5	512
//	36	1792	16384	9	256
//	37	2048	8192	4	0
//	38	2304	16384	7	256
//	39	2688	8192	3	128
//	40	3072	24576	8	0
//	41	3200	16384	5	384
//	42	3456	24576	7	384
//	43	4096	8192	2	0
//	44	4864	24576	5	256
//	45	5376	16384	3	256
//	46	6144	24576	4	0
//	47	6528	32768	5	128
//	48	6784	40960	6	256
//	49	6912	49152	7	768
//	50	8192	8192	1	0
//	51	9472	57344	6	512
//	52	9728	49152	5	512
//	53	10240	40960	4	0
//	54	10880	32768	3	128
//	55	12288	24576	2	0
//	56	13568	40960	3	256
//	57	14336	57344	4	0
//	58	16384	16384	1	0
//	59	18432	73728	4	0
//	60	19072	57344	3	128
//	61	20480	40960	2	0
//	62	21760	65536	3	256
//	63	24576	24576	1	0
//	64	27264	81920	3	128
//	65	28672	57344	2	0
//	66	32768	32768	1	0

```

class class IDspanclass ID, span
bytes/objclass
bytes/spanspan
objects: spanbytes/spans/bytes/objwaste
bytes: spanbytes/spans%bytes/obj32K32Kclassclass ID0class

```

## span数据结构

span是内存管理的基本单位, 每个span用于管理特定的class对象, 跟据对象大小, span将一个或多个页拆分成多个块进行管理。src/runtime/mheap.go:mspan定义了其数据结构:

```
type mspan struct {
    next *mspan          //span
    prev *mspan          //span
    startAddr uintptr //
    npages  uintptr //

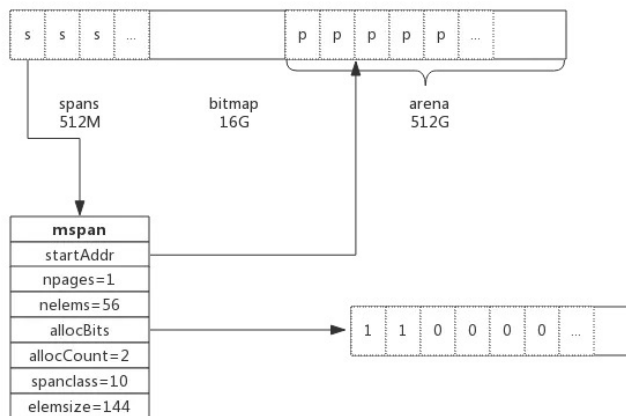
    freeindex uintptr //
    nelems  uintptr //

    allocBits  *gcBits //

    allocCount  uint16 //
    spanclass   spanClass // classclass ID

    elemsize  uintptr // class
}
```

以class 10为例, span和管理的内存如下图所示:



spanclass为10, 参照class表可得出npages=1, nelems=56, elemsize为144。其中startAddr是在span初始化时就指定了某个页的地址。allocBits指向一个位图, 每位代表一个块是否被分配, 本例中有两个块已经被分配, 其allocCount也为2。next和prev用于将多个span链接起来, 这有利于管理多个span, 接下来会进行说明。

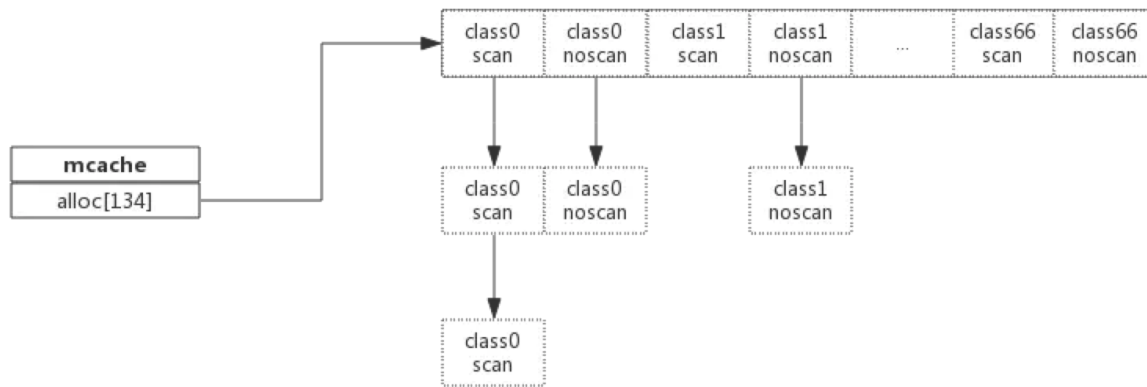
## cache

有了管理内存的基本单位span, 还要有个数据结构来管理span, 这个数据结构叫mcentral, 各线程需要内存时从mcentral管理的span中申请内存, 为了避免多线程申请内存时不断的加锁, Golang为每个线程分配了span的缓存, 这个缓存即是cache。src/runtime/mcache.go:mcache定义了cache的数据结构



```
type mcache struct {
    alloc [67*2]*mspan // classmspan
}
```

alloc为mspan的指针数组，数组大小为class总数的2倍。数组中每个元素代表了一种class类型的span列表，每种class类型都有两组span列表，第一组列表中所表示的对象中包含了指针，第二组列表中所表示的对象不含有指针，这么做是为了提高GC扫描性能，对于不包含指针的span列表，没必要去扫描。根据对象是否包含指针，将对象分为noscan和scan两类，其中noscan代表没有指针，而scan则代表有指针，需要GC进行扫描。mcache和span的对应关系如下图所示：



mcache在初始化时是没有任何span的，在使用过程中会动态的从central中获取并缓存下来，跟据使用情况，每种class的span个数也不相同。上图所示，class 0的span数比class1的要多，说明本线程中分配的小对象要多一些。

## central

cache作为线程的私有资源为单个线程服务，而central则是全局资源，为多个线程服务，当某个线程内存不足时会向central申请，当某个线程释放内存时又会回收进central。src/runtime/mcentral.go:mcentral定义了central数据结构：

```
type mcentral struct {
    lock      mutex    // P
    spanclass spanClass // mspanspanclass
    nonempty  mSpanList // mcentralmspan
    empty     mSpanList // mcentralmspan
}
```

lock: 线程间互斥锁，防止多线程读写冲突

spanclass : 每个mcentral管理着一组有相同class的span列表

nonempty: 指还有内存可用的span列表

empty: 指没有内存可用的span列表

nmalloc: 指累计分配的对象个数线程从central获取span步骤如下：

1. 加锁
2. 从nonempty列表获取一个可用span，并将其从链表中删除
3. 将取出的span放入empty链表
4. 将span返回给线程
5. 解锁
6. 线程将该span缓存进cache线程

将span归还步骤如下：

1. 加锁
2. 将span从empty列表删除
3. 将span加入noneempty列表
4. 解锁上述线程从central中获取span和归还span只是简单流程，为简单起见，并未对具体细节展开。

## heap

从mcentral数据结构可见，每个mcentral对象只管理特定的class规格的span。事实上每种class都会对应一个mcentral, 这个mcentral的集合存放于mheap数据结构中。src/runtime/mheap.go:mheap定义了heap的数据结构：

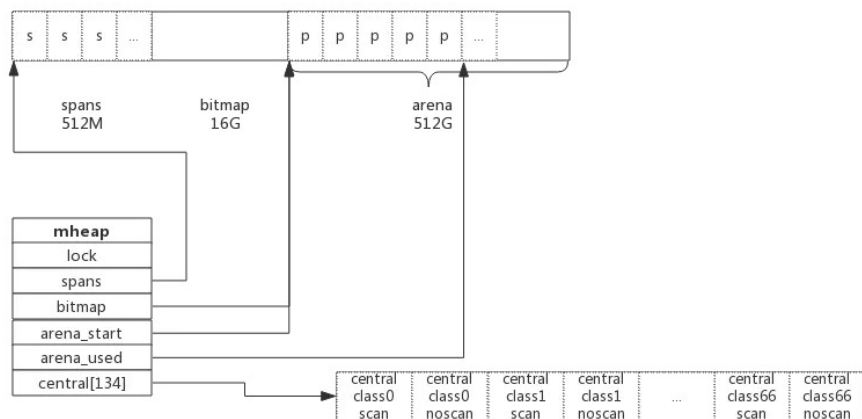
```
type mheap struct {
    lock      mutex

    free      [_MaxMHeapList]mSpanList // spanlistfree[3]3 page mspan
    allspans []*mspan                  // mspan allspans

    allArenas []arenaIdx              // arena

    central [67*2]struct {
        mcentral mcentral
        pad      [sys.CacheLineSize - unsafe.Sizeof(mcentral{})%sys.
CacheLineSize]byte
    }
}
```

从数据结构可见，mheap管理着全部的内存，事实上Golang就是通过一个mheap类型的全局变量进行内存管理的。mheap内存管理示意图如下：



系统预分配的内存分为spans、bitmap、arean三个区域，通过mheap管理起来。接下来看内存分配过程。

## 总结

Golang内存分配是个相当复杂的过程，其中还掺杂了GC的处理，这里仅仅对其关键数据结构进行了说明，了解其原理而又不至于深陷实现细节。1、Golang程序启动时申请一大块内存并划分成spans、bitmap、arena区域  
2、arena区域按页划分成一个个小块。

- 3、span管理一个或多个页。
- 4、mcentral管理多个span供线程申请使用
- 5、mcache作为线程私有资源，资源来源于mcentral。

