

Informações Adicionais Driver Motor



Descrição:

Com este programa a placa ESP-12 é capaz de dar comandos específicos para diferentes motores conectados à portas pré-definidas.

1. Funcionamento do programa

Este código define entradas padrões na placa Driver Motor. Este programa permite o funcionamento de motores de maior potência, um servomotor e um buzzer.

O código faz com que ações específicas sejam realizadas de acordo com o recebimento de comandos da web vindos do Dashboard:

Comando	Ação
A	Ambos motores andam para frente.
a	Ambos motores param.
B	Os motores são acionados em direções opostas durante 2 segundos e, em seguida, ambos

	andam para frente continuamente.
b	Os motores são acionados em direções opostas durante 2 segundos e, em seguida, ambos param.
C	Os motores são acionados em direções opostas durante 2 segundos e, em seguida, ambos andam para frente continuamente.
c	Os motores são acionados em direções opostas durante 2 segundos e, em seguida, ambos param.
D	Os motores são acionados de forma invertida continuamente.
d	Os motores são acionados de forma invertida por 3 segundos e então param.
E	Um atuador “bip” é acionado apitando 3 vezes com delays de 200 milissegundos entre eles.
e	O servomotor vai até 120 graus, aguarda 1 segundo, e depois volta.

2. Conexões de sensores e atuadores

As conexões podem ser vistas no diagrama abaixo. O botão branco, na parte inferior esquerda, permite que a energia seja fornecida à ESP12.

