Informações Adicionais Projeto de Robótica Guindaste



Descrição:

Este código faz com que um projeto de robótica de guindaste possa ser controlado e monitorado pela internet através do Dashboard.

1. Funcionamento do programa

Este código permite o controle da movimentação vertical e horizontal do "braço" de um guindaste a partir de comandos enviados pelo Dashboard. Além disso, sensores comunicam ao *Dashboard* se alguém está obstruindo o movimento do guindaste, ao mesmo tempo que bloqueiam seu movimento como medida de segurança!

Os comandos programados são os seguintes::

- "a" ligar o motor SH (direita)
- "A" ligar o motor SAH (esquerda)
- b desce o guindaste
- B sobe o guindaste
- c para a movimentação horizontal
- C para a movimentação vertical

2. Conexões de sensores e atuadores

Motor a1	D4
Motor a2	D5
Motor b1	D6
Motor b2	D7

Sensor IR	A2
-----------	----