



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ _____ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА _____ «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ по курсу «Моделирование»

«Марковские процессы»

Студент:	<u>ИУ7-73Б</u> (группа)	_____ (подпись, дата)	<u>М. Д. Маслова</u> (И. О. Фамилия)
Руководитель:		_____ (подпись, дата)	<u>И. В. Рудаков</u> (И. О. Фамилия)

2022 г.

СОДЕРЖАНИЕ

1	Задание	4
2	Теоретическая часть	5
2.1	Марковские процессы	5
2.2	Предельные вероятности состояний	5
2.3	Точки стабилизации	6
3	Практическая часть	7
3.1	Текст программы	7
3.2	Полученный результат	7

1 Задание

Разработать программное обеспечение, предоставляющее возможность определения вероятности и времени пребывания системы массового обслуживания в каждом состоянии в установившемся режиме работы.

Реализовать графический интерфейс, позволяющий задать количество состояний системы (их не более десяти) и матрицу интенсивностей переходов.

2 Теоретическая часть

2.1 Марковские процессы

Случайный процесс, протекающий в некоторой системе S , называется **марковским**, если для каждого момента времени вероятность любого состояния системы в будущем зависит только от ее состояния в настоящем времени и не зависит от того, когда и каким образом система пришла в это состояние, то есть не зависит от того, как процесс развивался в прошлом.

2.2 Предельные вероятности состояний

Для марковских процессов используются уравнения Колмогорова, составляющиеся по следующему правилу:

1. В левой части каждого уравнения стоит производная вероятности состояния.
2. Правая часть содержит столько членов, сколько стрелок связано с этим состоянием; если стрелка направлена из состояния соответствующий член имеет знак «-», если в состояние — знак «+».
3. Каждый член равен плотности вероятности перехода (интенсивности), соответствующей данной стрелке, умноженной на вероятность того состояния, из которого исходит стрелка.

То есть строится система уравнений, которые имеют вид:

$$P'_i(t) = \sum_{j=1}^n \lambda_{ji} P_j(t) - P_i(t) \sum_{j=1}^n \lambda_{ij}, \quad (2.1)$$

где $P_i(t)$ — вероятность того, что система находится в i -ом состоянии;

n — число состояний в системе;

λ_{ij} — интенсивность перехода системы из i -ого состояния в j -ое.

Одно из уравнений данной системы заменяется условием нормировки:

$$\sum_{i=1}^n P_i(t) = 1. \quad (2.2)$$

В силу того, что **предельные вероятности состояний постоянны**, для их определения в уравнениях Колмогорова необходимо **заменить их про-**

изводные нулями и решить полученную систему линейных алгебраических уравнений.

Отметим, что предельная вероятность состояния показывает *среднее относительное время пребывания* системы в этом состоянии.

2.3 Точки стабилизации

Для определения точек стабилизации системы определяются вероятности состояний с некоторым малым шагом Δt . Точка стабилизации считается найденной, если приращение вероятности, а также разница между ранее найденной предельной вероятностью состояния и вычисленной вероятностью, достаточно малы, то есть выполняются соотношения:

$$|P_i(t + \Delta t) - P_i(t)| < \varepsilon, \quad (2.3)$$

$$|P_i(t) - \lim_{t \rightarrow \infty} P_i(t)| < \varepsilon, \quad (2.4)$$

где ε — заданная точность.

3 Практическая часть

3.1 Текст программы

3.2 Полученный результат