アルゴリズム論 1 第 3 回

正規表現と有限オートマトンの関係

関川浩

2017/04/26

第1回から第3回の内容

言語理論とオートマトンの主題

無限集合である言語をいかに表現するか

一つの方法:

言語が満たすルールをうまく書いて、それを言語の表現とする手法. 文法がその代表

第1回:正規表現というシステムを紹介

第 2 回: 有限オートマトンという表現法を紹介

第3回: 正規表現と有限オートマトン (見掛けはかなり違う) は

言語の表現能力が等しいことを証明

有限オートマトン (正規表現) の能力の限界を説明

- 🚺 有限オートマトンと正規表現の等価性
 - fa と正規表現の等価性の証明手順
 - nfa の dfa による模倣
 - εnfa の nfa による模倣
 - 正規表現と εnfa の関係
 - nfa と正規表現の関係
 - fa と正規表現の等価性
- ② 有限オートマトンの能力の限界
 - fa, 正規表現の言語表現能力
 - 正規言語ではない言語の存在

- 有限オートマトンと正規表現の等価性
- ② 有限オートマトンの能力の限界

fa と正規表現の等価性の証明手順

等価性: 言語の表現能力が等しいこと

fa と正規表現の等価性 (定理 1) の証明手順:

- dfa と nfa の等価性, nfa と ε nfa の等価性を証明. dfa は nfa で, nfa は ε nfa なので, 以下を示せば十分
 - nfa が dfa で模倣できること (補題 1)
 - εnfa が nfa で模倣できること (補題 2)
- ② fa と正規表現の等価性を証明. 以下を示す
 - 正規表現が ε nfa で模倣できること (補題 3)
 - nfa が正規表現で模倣できること (補題 4)

nfa の dfa による模倣 (1/2)

補題 1

言語 L が nfa で認識可能なら, L は dfa で認識可能

証明

nfa $N = (K, \Sigma, \delta, s_0, F)$: L を認識

L を認識する dfa $D = (2^K, \Sigma, \delta', \{s_0\}, F')$ を構成

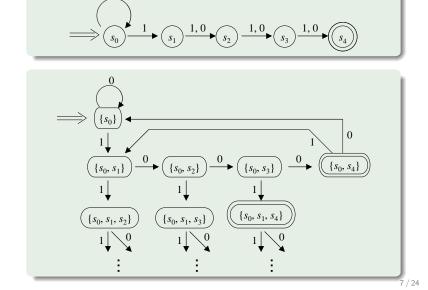
- D の状態は N の状態集合の部分集合
- $\delta'(S, a) \stackrel{\text{def}}{=} \bigcup_{s \in S} \delta(s, a)$ $(S \subseteq K, a \in \Sigma)$
- $F' \stackrel{\text{def}}{=} \{ S \mid S \subseteq K, \ S \cap F \neq \emptyset \}$

 $\Longrightarrow D$ は N と同じ言語を認識

nfa の dfa による模倣 (2/2)

0, 1





fa:

arepsilonnfa の arepsilonよる模倣 (1/2)

補題 2

言語 L が ε nfa で認識可能なら, L は nfa で認識可能

証明

 ε nfa $E = (K, \Sigma, \delta, s_0, F)$: L を認識

L を認識する nfa $N=(K',\Sigma,\delta',s'_0,F')$ を構成

$$\bullet K' \stackrel{\text{def}}{=} \{(s, S(s)) \mid s \in K\}$$

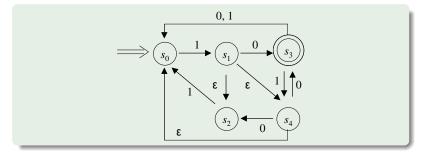
- $s_0' \stackrel{\text{def}}{=} (s_0, S(s_0))$
- $\delta'((s, S(s)), a) \stackrel{\text{def}}{=} \left\{ (t, S(t)) \mid t \in \bigcup_{s' \in S(s)} \delta(s', a) \right\}$ $F' \stackrel{\text{def}}{=} \left\{ (s, S(s)) \mid S(s) \cap F \neq \emptyset \right\}$

 $S(s) \stackrel{\text{def}}{=} \{s\} \cup \{s \text{ から } \varepsilon$ 遷移のみで到達できる状態 }

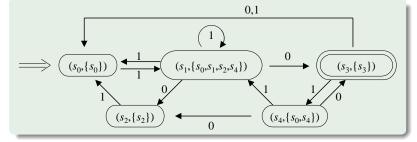
- $\implies N$ は E と同じ言語を認識

ε nfa の nfa による模倣 (2/2)

 ε nfa:



nfa:



正規表現と arepsilonnfa の関係 (1/5)

補題 3

言語 L が正規表現で表現可能なら, L は arepsilonnfa で認識可能

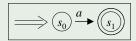
証明 (1/5)

L: アルファベット Σ 上の正規表現 R で表現

 $oldsymbol{0}$ $R=\emptyset$ のとき, L(R) $(=\emptyset)$ は下図の nfa で認識可能



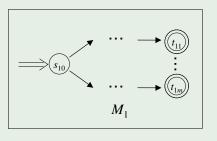
② $R = a \in \Sigma$ のとき, L(R) (= $\{a\}$) は下図の nfa で認識可能

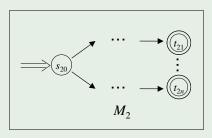


正規表現と ε nfa の関係 (2/5)

証明 (2/5)

③ R_1 , R_2 : 正規表現 M_1 , M_2 : $L(R_1)$, $L(R_2)$ を認識する arepsilonnfa



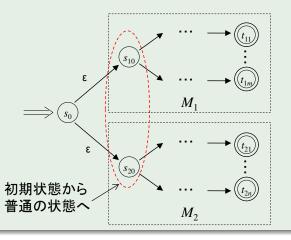


 $L(R_1+R_2)$, $L(R_1R_2)$, $L(R_1^*)$ を認識する arepsilonnfa を構成すればよい

正規表現と arepsilonnfa の関係 (3/5)

証明 (3/5)

• $L(R_1+R_2)$ (= $L(R_1)\cup L(R_2)$) を認識する ε nfa:



正規表現と ε nfa の関係 (4/5)

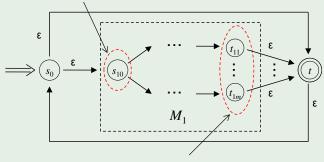
証明 (4/5) • $L(R_1R_2)$ (= $L(R_1) \cdot L(R_2)$) を認識する ε nfa: M_1 M_2 受理状態から普通の状態へ 初期状態から普通の状態へ

正規表現と ε nfa の関係 (5/5)

証明 (5/5)

• $L(R_1^*)$ (= $L(R_1)^*$) を認識する ε nfa:

初期状態から普通の状態へ



受理状態から普通の状態へ

nfa と正規表現の関係 (1/5)

補題 4

言語 L が nfa で認識可能なら, L は正規表現によって表現可能

証明 (1/5)

 $\mathsf{nfa}\ N$ が認識する言語を $ilde{L}(N)$ と書く

N における状態遷移を表す矢印の数による帰納法

- 矢印の数が 0 のとき
 - $s_0 \in F$ のとぎ $\tilde{L}(N) = \{\varepsilon\} = L(\emptyset^*)$
 - $s_0 \not\in F$ のとぎ $\tilde{L}(N) = \emptyset = L(\emptyset)$

⇒ 成立

nfa と正規表現の関係 (2/5)

証明 (2/5)

ullet 矢印の数が n のとき成立と仮定して n+1 のとき

 $x \in \tilde{L}(N) \Longleftrightarrow s_0$ から x の記号にしたがって うまく矢印をたどれば受理状態に到達

受理状態に到達する道筋をパスと呼ぶ (矢印の列で書ける)

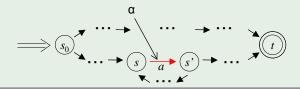
 α : N の一つの矢印 (s から s' への a による遷移とする) N': N から α を取り除いた nfa

 $x \in \tilde{L}(N)$ とし、そのことを表すパスの一つを p とする (a) p が α を含まないなら $x \in \tilde{L}(N')$

nfa と正規表現の関係 (3/5)

証明 (3/5)

- (b) p が α をちょうど m 個 $(m \ge 1)$ 含むなら, p は,
 - s_0 から α を通らずに s へ,
 - 「s から α を通って s' へ, s' から α を通らずに s へ」を m-1 回,
 - ullet s から lpha を通って s' へ, s' から lpha を通らずに受理状態に到達



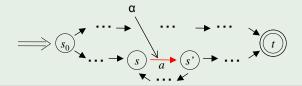
nfa と正規表現の関係 (4/5)

証明 (4/5)

N'(t,G): N' の初期状態を t に, 受理状態集合を G に変えた nfa

(a), (b) より, $ilde{L}(N)$ は以下と等しい

$$\tilde{L}(N') \cup \left(\tilde{L}(N'(s_0, \{s\})) \cdot \left(\{a\} \cdot \tilde{L}(N'(s', \{s\}))\right)^* \cdot \{a\} \cdot \tilde{L}(N'(s', F))\right)$$



nfa と正規表現の関係 (5/5)

証明 (5/5)

$$\tilde{L}(N) = \tilde{L}(N') \cup \left(\tilde{L}(N'(s_0, \{s\})) \cdot \left(\{a\} \cdot \tilde{L}(N'(s', \{s\}))\right)^* \cdot \{a\} \cdot \tilde{L}(N'(s', F))\right)$$

帰納法の仮定より, ある正規表現 R_1 , R_2 , R_3 , R_4 が存在して,

$$\tilde{L}(N') = L(R_1),$$
 $\tilde{L}(N'(s_0, \{s\})) = L(R_2),$
 $\tilde{L}(N'(s', \{s\})) = L(R_3),$ $\tilde{L}(N'(s', F)) = L(R_4).$

よって,

$$\tilde{L}(N) = L(R_1) \cup (L(R_2) \cdot (L(a) \cdot L(R_3))^* \cdot L(a) \cdot L(R_4))$$

$$= L(R_1) \cup (L(R_2) \cdot L((aR_3)^*) \cdot L(a) \cdot L(R_4))$$

$$= L(R_1) \cup L(R_2(aR_3)^* aR_4)$$

$$= L(R_1 + R_2(aR_3)^* aR_4)$$

fa と正規表現の等価性 (1/2)

定理 1

faと正規表現は等価

(⇔ fa で認識可能な言語は正規表現で表現可能, 逆に,正規表現で表現可能な言語は fa で認識可能)

証明

補題 3,4 より成立

fa と正規表現の等価性 (2/2)

定理 2

 L_1 , L_2 : Σ 上の言語

lacksquare L_1 , L_2 が正規表現で表現可能なら, 以下も同様

$$L_1 \cup L_2$$
, $L_1 \cap L_2$, $\Sigma^* \setminus L_1$, L_1L_2 , L_1^*

② L_1 , L_2 が fa で認識可能なら, 以下も同様

$$L_1 \cup L_2$$
, $L_1 \cap L_2$, $\Sigma^* \setminus L_1$, L_1L_2 , L_1^*

証明

- 定理 1 (fa と正規表現の等価性)
- ullet 第 1 回の定理 1 $(L_1, L_2 \ ilde{r}$ が正規表現で表現可能なら $L_1 \cup L_2, L_1L_2, L_1^*$ も同様)
- 第 2 回の定理 1 (L_1 , L_2 が fa で認識可能なら $L_1 \cap L_2$ も同様) 定理 3 (L が fa で認識可能なら $\Sigma^* \setminus L$ も同様)

より成立

- 1 有限オートマトンと正規表現の等価性
- 2 有限オートマトンの能力の限界

fa, 正規表現の言語表現能力

fa, 正規表現: 簡潔で分かりやすく, 実用性も高い

- fa: 状態遷移図の形でいろいろな場面で利用
- 正規表現: 文字列を表現する道具として UNIX の一部分

しかし. 言語表現能力はあまり高くない

- 理由: fa の状態が有限個しかないから
- たとえば、カッコ文 (第1回の例) は fa では認識できない

定義 1 (正規言語)

fa によって認識できる言語 (正規表現で表現できる言語) を<mark>正規言語</mark>と いう

正規言語ではない言語の存在

定理 3

言語 $L = \{0^n 1^n \mid n \ge 0\}$ は正規言語ではない

証明

L がある fa $M = (K, \{0,1\}, \delta, s_0, F)$ で認識できたと仮定

m: M の状態数

$$t_i \stackrel{\text{def}}{=} \delta(s_0, 0^i) \ (i \ge 0)$$

$$\Longrightarrow t_0, t_1, \ldots, t_m$$
 の中には同じ状態が存在

$$t_j = t_{j+k} \ (k > 0)$$
 とする

$$0^{j}1^{j}$$
 は受理されるので, $\delta(t_{j},1^{j}) \in F$

$$\Longrightarrow \delta(t_{j+k},1^j) = \delta(t_j,1^j) \in F$$
 より $0^{j+k}1^j \in L$ となり矛盾