# 課題 1

(1.1)

## M を求める関数

以下の関数は、M を求めるプログラムである。あたえられている関数である Pij を利用して作成した。

(1.1)

```
function make_m(a::Matrix{Float64})::Vector{Matrix{Float64}} 
P_vec::Vector{Matrix{Float64}} = [] 
for j = 1:(size(a)[2]-1) #列 
m = Pij((j + 1), j, -(a[(j+1), j] / a[j, j]), (size(a)[1])) 
for i = (j+2):(size(a)[1]) #行 
m = Pij(i, j, -(a[i, j] / a[j, j]), (size(a)[1])) * m 
end 
a = m * a 
push!(P_vec, m) 
end 
return P_vec 
end
```

#### U を求める関数

以下が U を求める関数である。上記の M を求める関数を U を求める関数の内部で利用している。

(1.1)

```
function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
for i = eachindex(m)
    a = m[i] * a
end
return a
end
```

数值計算法 演習課題 3 提出日:2024年6月27日

202310330 長田悠生

# L を求める関数

以下が L を求める関数である。上記の M を求める関数を L を求める関数の内部で利用している。

(1.1)

```
function make_l(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
l::Matrix{Float64} = inv(m[length(m)])
for i = 1:(length(m)-1)
    l = inv(m[length(m)-i]) * l
end
return l
end
```

## 課題1の全体のプログラム

実行結果に  $M_{(1)}$  から  $M_{(3)}$  と U と L の値などを表示するようにしている。U と L の値はそれぞれ以下の値となった。

課題1の全体のプログラム

```
module Task1LU
using LinearAlgebra

function Pij(i, j, alpha, n)
In = Matrix{Float64}(I, n, n) # n次元の単位行列の作成
P = In + alpha * In[:, i] * In[:, j]'
return P
end
```

```
function make_m(a::Matrix{Float64})::Vector{Matrix{Float64}}
    P_vec::Vector{Matrix{Float64}} = []
    for j = 1:(size(a)[2]-1)
      m = Pij((j + 1), j, -(a[(j+1), j] / a[j, j]), (size(a
         )[1]))
      for i = (j+2):(size(a)[1]) #7
        m = Pij(i, j, -(a[i, j] / a[j, j]), (size(a)[1])) * m
      end
     a = m * a
     push!(P_vec, m)
    end
   return P_vec
  end
  function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
   m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
    for i = eachindex(m)
     a = m[i] * a
    end
   return a
  end
  function make_l(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
    m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
   1::Matrix{Float64} = inv(m[length(m)])
    for i = 1:(length(m)-1)
      l = inv(m[length(m)-i]) * l
    end
    return 1
  end
end
using .Task1LU
a = [
 4.0 3.0 2.0 1.0
  3.0 4.0 3.0 2.0
```

# 課題1のプログラムの実行結果

#### 課題1のプログラムの実行結果

# 課題 2

# (2.1)

以下が、A の第 1 行を  $-\frac{3}{4}$  倍したものを第 2 行に足すことで、A の 2 行 1 列の要素を 0 にする操作をするプログラムである。

(2.1)

```
a[2, :] = (-3 / 4 * a[1, :]) + a[2, :]
```

# (2.2)

以下がUを求める関数である。

(2.2)

```
function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
    u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
    for i = 1:(size(u)[1]-1)
        for j = (i+1):(size(a)[2])
            u[j, :] = -1 * (u[i, j] / u[i, i]) * u[i, :] + u[j, :]
        end
    end
    return u
end
```

```
数値計算法 演習課題 3 提出日:2024 年 6 月 27 日
202310330 長田悠生
```

(2.3)

以下がUとLを求める関数である。

(2.3)

```
function make_lu(a::Matrix{Float64})::Tuple{Matrix{Float64}},
   Matrix{Float64}}
  #aのサイズ
  a_size::Tuple{Int64, Int64} = size(a)
  u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
  1::Matrix{Float64} = Matrix{Float64}(I, a_size[1], a_size[2])
  alpha::Float64 = 1.0
  for i = 1:(size(u)[1]-1)
    for j = (i+1):(size(a)[2])
      alpha = -1.0 * (u[i, j] / u[i, i])
      u[j, :] = alpha * u[i, :] + u[j, :]
      l[:, i] = -1.0 * alpha * l[:, j] + l[:, i]
    end
  end
  return (1, u)
end
```

### 課題2の全体のプログラム

課題 2 の全体のプログラム

```
module Task2LU
  using LinearAlgebra

function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
  u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
  for i = 1:(size(u)[1]-1)
    for j = (i+1):(size(a)[2])
      u[j, :] = -1 * (u[i, j] / u[i, i]) * u[i, :] + u[j, :]
    end
  end
  return u
end
```

```
function make_lu(a::Matrix{Float64})::Tuple{Matrix{Float64}},
     Matrix{Float64}}
    #aのサイズ
    a_size::Tuple{Int64, Int64} = size(a)
    u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
    1::Matrix{Float64} = Matrix{Float64}(I, a_size[1], a_size
       [2])
    alpha::Float64 = 1.0
    for i = 1:(size(u)[1]-1)
      for j = (i+1):(size(a)[2])
        alpha = -1.0 * (u[i, j] / u[i, i])
       u[j, :] = alpha * u[i, :] + u[j, :]
        l[:, i] = -1.0 * alpha * l[:, j] + l[:, i]
      end
    end
   return (1, u)
  end
end
using .Task2LU
a = [
 4.0 3.0 2.0 1.0
 3.0 4.0 3.0 2.0
 2.0 3.0 4.0 3.0
 1.0 2.0 3.0 4.0
]
#(2.1)
a[2, :] = (-3 / 4 * a[1, :]) + a[2, :]
println("(2.1): $a")
a = [
  4.0 3.0 2.0 1.0
  3.0 4.0 3.0 2.0
  2.0 3.0 4.0 3.0
```

```
1.0 2.0 3.0 4.0
]
#(2.2)
#Uの生成
u = Task2LU.make_u(a)
println("U = $u")

#(2.3)
#ULの生成
1, u = Task2LU.make_lu(a)
println("L = $1")
println("U = $u")

# A = LU
println("L * U = $(1 * u)")
```

### 課題2のプログラムの実行結果

#### 課題2のプログラムの実行結果

数值計算法 演習課題 3 提出日:2024年6月27日

202310330 長田悠生

# (2.4)

n 次正方行列を A,n 行ある各要素が実数のベクトルを x,b とおく。

そのとき、以下の式が与えられたとする。

Ax = b

 $\hat{A}$ について、行列 A の i 行の $\alpha$ 倍を j 行に足す操作に当たる計算を  $P_{ij}(\alpha)A$ ,

行列 A の i 列について、i+1 行から n までの要素が 0 になる操作に当たる計算を  $M^{(i)}A$  とする。すると、以下の式が得られる。

$$\hat{A} = (A|\boldsymbol{b}) = [M^{(n-1)} \times M^{(n-2)} \times \dots \times M^{(1)} \times A|\boldsymbol{b'}]$$

$$\left(M^{(i)} = P_{in} \left(-\frac{a_{in}}{a_{ii}}\right) \times P_{in-1} \left(-\frac{a_{n-1i}}{a_{ii}}\right) \times \dots \times P_{i2} \left(-\frac{a_{2i}}{a_{ii}}\right)\right)$$

したがって、以下の式が得られる。

MAx = Mb

MA = U とおく。

Ux = b'

つまり、LU 分解で登場する U は、U = MA である。

さらに、U = MA について式変形を行う。

MA = U

 $A = M^{-1}U$ 

 $M^{-1} = L とおく。$ 

A = LU

つまり、LU 分解で登場する L は、 $L=M^{-1}$ である。

このことから、U を導くために必要な M の逆行列が L となっていることがわかる。

また、L について、

$$L = P_{12}(\alpha_1)^{-1} \times P_{13}(\alpha_2)^{-1} \times \dots \times P_{n-1n}(\alpha_{\frac{n(n-1)}{2}})^{-1}$$
  
=  $E_n \times P_{12}(-\alpha_1) \times P_{13}(-\alpha_2) \times \dots \times P_{n-1n}(-\alpha_{\frac{n(n-1)}{2}})$ 

となる。

U を導くために $\alpha$ を求めるため、U を導く途中で計算した値を L を導くためにも用いることができる。

(2.5)

課題 1 で U や L を導くたときに、行列の積の計算をしていた。そのため、1 回行の基本行列を行う旅に  $O(n^3)$  の計算量が必要になる。行うたびに  $O(n^3)$  の計算量が必要になる。課題 2 で U や L を導くときに、対象の行列に対して、直接行の基本変形の計算をしていた。そのため、1 回行の

数値計算法 演習課題 3 提出日:2024年6月27日

202310330 長田悠生

基本行列を行うたびに O(n) の計算量が必要になる。そのため、課題 2 の方が計算量が少なく、良い実装だと考えられる。

# 課題 3

(3.1), (3.2)

以下のプログラムが、解 x と b - Ax 求めるためのプログラムである。

### 課題3の全体のプログラム

課題3の全体のプログラム

```
module BackwardSubstitution
 using LinearAlgebra
 module Task1LU
 using LinearAlgebra
 function Pij(i, j, alpha, n)
      In = Matrix{Float64}(I, n, n) # n次元の単位行列の作成
      P = In + alpha * In[:, i] * In[:, j]'
      return P
  end
  function make_m(a::Matrix{Float64})::Vector{Matrix{Float64}}
      P_vec::Vector{Matrix{Float64}} = []
      for j = 1:(size(a)[2]-1)
          for i = (j+1):(size(a)[1]) #行
              push!(P_vec, Pij(i, j, -(a[i, j] / a[j, j]), (size
                 (a)[1])))
          end
      end
      return P_vec
  end
  function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
      m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
      for i = eachindex(m)
          a = m[i] * a
      end
```

```
return a
end
function make_l(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
    m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
    1::Matrix{Float64} = inv(m[length(m)])
    for i = 1:(length(m)-1)
        l = inv(m[length(m)-i]) * l
    end
    return 1
end
end
module Task2LU
using LinearAlgebra
function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
 u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
  for i = 1:(size(u)[1]-1)
    for j = (i+1):(size(a)[2])
      u[j, :] = -1 * (u[i, j] / u[i, i]) * u[i, :] + u[j, :]
    end
  end
  return u
end
function make_lu(a::Matrix{Float64})::Tuple{Matrix{Float64}},
   Matrix{Float64}}
  #aのサイズ
  a_size::Tuple{Int64, Int64} = size(a)
  u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
  1::Matrix{Float64} = Matrix{Float64}(I, a_size[1], a_size
     [2])
  alpha::Float64 = 1.0
  for i = 1:(size(u)[1]-1)
    for j = (i+1):(size(a)[2])
```

```
alpha = -1.0 * (u[i, j] / u[i, i])
      u[j, :] = alpha * u[i, :] + u[j, :]
      l[:, i] = -1.0 * alpha * l[:, j] + l[:, i]
    end
  end
  return (1, u)
end
end
using .Task1LU
using .Task2LU
function ly_b(1::Matrix{Float64}, b::Vector{Float64})::Vector{
   Float64}
  #結果の列ベクトル
  result_vec::Vector{Float64} = zeros(Float64, 0)
  l_size::Tuple{Int64, Int64} = size(1)
  term::Float64 = 0.0
  #初期値
  x::Float64 = b[1] / l[1, 1]
  push!(result_vec, x)
  for i = 2:(1_size[1])
    term = 0.0
    for n = 1:(i-1)
      term += l[i,n] / l[i,i] * result_vec[n]
    end
    x = b[i] / l[i,i] - term
    push!(result_vec, x)
  end
  return result_vec
end
function ux_y(u::Matrix{Float64}, y::Vector{Float64})::Vector{
   Float64}
    #結果の列ベクトル
    result_vec::Vector{Float64} = zeros(Float64, 0)
```

```
u_size::Tuple{Int64,Int64} = size(u)
      term::Float64 = 0.0
      result_vec_counter::Int64 = 1
      #初期值
      x::Float64 = y[u_size[1]] / u[u_size[1], u_size[2]]
      pushfirst!(result_vec, x)
      for i = 2:(u_size[1])
          term = 0.0
          result_vec_counter = 1
          for n = (u_size[1]-(i-2)):u_size[1]
              term += (u[(u_size[1]-(i-1)), n] / u[(u_size[1]-(i-1))]
                 -1)), (u_size[2]-(i-1))]) * result_vec[
                 result_vec_counter]
              result_vec_counter += 1
          end
          x = (y[u_size[1]-i+1] / u[(u_size[1]-i+1), (u_size[2]-i+1)]
             i+1)]) - term
          pushfirst!(result_vec, x)
      end
      return result_vec
  end
  function calc_solution(l::Matrix{Float64}, u::Matrix{Float64},
      b::Vector{Float64})::Vector{Float64}
    y::Vector{Float64} = ly_b(1, b)
    x::Vector{Float64} = ux_y(u, y)
    return x
  end
  function solution_error(a::Matrix{Float64}, x::Vector{Float64
     }, b::Vector{Float64})
    return b - a*x
  end
end
using .BackwardSubstitution
```

```
a = [
   4.0 3.0 2.0 1.0
   3.0 4.0 3.0 2.0
   2.0 3.0 4.0 3.0
   1.0 2.0 3.0 4.0
]
b = [
   1.0
   1.0
   1.0
   1.0
]
#課題1のパターン
u1 = BackwardSubstitution.Task1LU.make_u(a)
11 = BackwardSubstitution.Task1LU.make_l(a)
kadai1_solution = BackwardSubstitution.calc_solution(11, u1, b)
println("課題1の関数を用いて計算したときの解")
println(kadai1_solution)
kadai1_error = BackwardSubstitution.solution_error(a,
   kadai1_solution, b)
println("課題1の関数を用いて計算したときの解の誤差")
println(kadai1_error)
a = [
   4.0 3.0 2.0 1.0
   3.0 4.0 3.0 2.0
   2.0 3.0 4.0 3.0
   1.0 2.0 3.0 4.0
]
b = [
   1.0
```

```
1.0
1.0
1.0
1.0
]
#課題2のパターン
12, u2 = BackwardSubstitution.Task2LU.make_lu(a)
kadai2_solution = BackwardSubstitution.calc_solution(12, u2, b)
println("課題2の関数を用いて計算したときの解")
println(kadai2_solution)

kadai2_error = BackwardSubstitution.solution_error(a,
    kadai2_solution, b)
println("課題2の関数を用いて計算したときの解の誤差")
println("課題2の関数を用いて計算したときの解の誤差")
```

# 課題3のプログラムの実行結果

課題3のプログラムの実行結果

```
$ julia --project ./src/3.jl
課題1の関数を用いて計算したときの解
[0.2, 0.0, -2.7755575615628914e-17, 0.2]
課題1の関数を用いて計算したときの解の誤差
[0.0, 0.0, 0.0, 0.0]
課題2の関数を用いて計算したときの解
[0.2, -2.7755575615628914e-17, 0.0, 0.2]
課題2の関数を用いて計算したときの解の誤差
[0.0, 0.0, 0.0, 0.0]
```

# 課題 4

(4.1)

p(z) に対して、初期値  $z^{(0)}$  を与えると近似解をニュートン法で求める関数である。

(4.1)

```
function p(z::ComplexF64)::ComplexF64
```

```
return z^3.0 - 1.0
end
function pd(z::ComplexF64)::ComplexF64
  return 3.0 * z^2.0
end
function newton_p(inital_value::ComplexF64)::Vector{ComplexF64}
 result_array::Vector{ComplexF64} = zeros(ComplexF64, 0)
  z = inital_value
 push!(result_array, z)
  while true
    z_next = z - (p(z) / pd(z))
   push!(result_array, z_next)
    if abs(z_next - z) < 10.0^{-5}
      return result_array
    end
    z = z_next
  end
end
```

(4.2)

(4.1) のプログラムで初期値を  $z^{(0)}=2+2i$  としたとき,反復ごとの近似解  $z^{(n)}$ ,初期値  $z^{(0)}$ ,真の解  $z^*$  を複素平面にプロットしたグラフである。

(4.3)

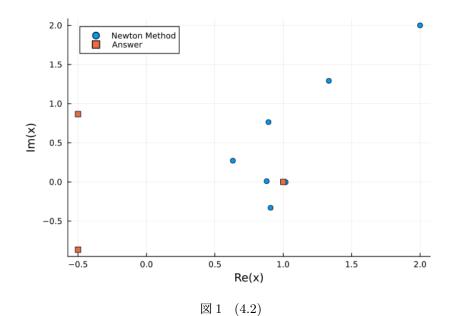
(4.3) のグラフが以下である。

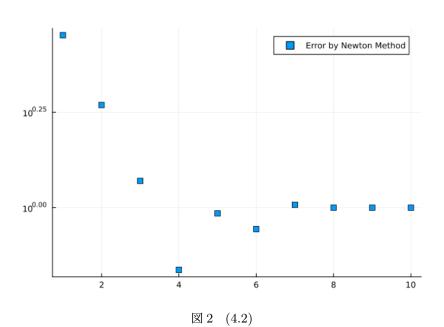
# 課題 4 の全体のプログラム

課題3の全体のプログラム

```
module BackwardSubstitution
using LinearAlgebra

module Task1LU
using LinearAlgebra
```





```
function make_m(a::Matrix{Float64})::Vector{Matrix{Float64}}
    P_vec::Vector{Matrix{Float64}} = []
    for j = 1:(size(a)[2]-1)
        for i = (j+1):(size(a)[1]) #行
            push!(P\_vec, Pij(i, j, -(a[i, j] / a[j, j]), (size)
               (a)[1])))
        end
    end
    return P_vec
end
function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
    m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
    for i = eachindex(m)
        a = m[i] * a
    end
    return a
end
function make_l(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
    m::Vector{Matrix{Float64}} = make_m(a)
    1::Matrix{Float64} = inv(m[length(m)])
    for i = 1:(length(m)-1)
        l = inv(m[length(m)-i]) * 1
    end
    return 1
end
end
module Task2LU
using LinearAlgebra
function make_u(a::Matrix{Float64})::Matrix{Float64}
 u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
  for i = 1:(size(u)[1]-1)
    for j = (i+1):(size(a)[2])
```

```
u[j, :] = -1 * (u[i, j] / u[i, i]) * u[i, :] + u[j, :]
    end
  end
  return u
end
function make_lu(a::Matrix{Float64})::Tuple{Matrix{Float64}},
   Matrix{Float64}}
  #aのサイズ
  a_size::Tuple{Int64, Int64} = size(a)
 u::Matrix{Float64} = deepcopy(a)
  1::Matrix{Float64} = Matrix{Float64}(I, a_size[1], a_size
     [2])
  alpha::Float64 = 1.0
  for i = 1:(size(u)[1]-1)
    for j = (i+1):(size(a)[2])
      alpha = -1.0 * (u[i, j] / u[i, i])
     u[j, :] = alpha * u[i, :] + u[j, :]
      l[:, i] = -1.0 * alpha * l[:, j] + l[:, i]
    end
  end
  return (1, u)
end
end
using .Task1LU
using .Task2LU
function ly_b(1::Matrix{Float64}, b::Vector{Float64})::Vector{
   Float64}
  #結果の列ベクトル
  result_vec::Vector{Float64} = zeros(Float64, 0)
  l_size::Tuple{Int64, Int64} = size(1)
  term::Float64 = 0.0
  x::Float64 = b[1] / l[1, 1]
  push!(result_vec, x)
```

```
for i = 2:(1_size[1])
    term = 0.0
    for n = 1:(i-1)
      term += l[i,n] / l[i,i] * result_vec[n]
    end
    x = b[i] / l[i,i] - term
    push!(result_vec, x)
  end
  return result_vec
end
function ux_y(u::Matrix{Float64}, y::Vector{Float64})::Vector{
   Float64}
    #結果の列ベクトル
    result_vec::Vector{Float64} = zeros(Float64, 0)
    u_size::Tuple{Int64,Int64} = size(u)
    term::Float64 = 0.0
    result_vec_counter::Int64 = 1
    #初期值
    x::Float64 = y[u_size[1]] / u[u_size[1], u_size[2]]
    pushfirst!(result_vec, x)
    for i = 2:(u_size[1])
        term = 0.0
        result_vec_counter = 1
        for n = (u_size[1]-(i-2)):u_size[1]
            term += (u[(u_size[1]-(i-1)), n] / u[(u_size[1]-(i-1))]
               -1)), (u_size[2]-(i-1))]) * result_vec[
               result_vec_counter]
            result_vec_counter += 1
        end
        x = (y[u_size[1]-i+1] / u[(u_size[1]-i+1), (u_size[2]-i+1)]
           i+1)]) - term
        pushfirst!(result_vec, x)
    end
    return result_vec
end
```

```
function calc_solution(1::Matrix{Float64}, u::Matrix{Float64},
      b::Vector{Float64})::Vector{Float64}
   y::Vector{Float64} = ly_b(1, b)
   x::Vector{Float64} = ux_y(u, y)
    return x
  end
 function solution_error(a::Matrix{Float64}, x::Vector{Float64
    }, b::Vector{Float64})
   return b - a*x
 end
end
using .BackwardSubstitution
a = [
   4.0 3.0 2.0 1.0
   3.0 4.0 3.0 2.0
   2.0 3.0 4.0 3.0
   1.0 2.0 3.0 4.0
]
b = [
   1.0
    1.0
    1.0
    1.0
]
#課題1のパターン
u1 = BackwardSubstitution.Task1LU.make_u(a)
11 = BackwardSubstitution.Task1LU.make_l(a)
kadai1_solution = BackwardSubstitution.calc_solution(11, u1, b)
println("課題1の関数を用いて計算したときの解")
println(kadai1_solution)
```

```
kadai1_error = BackwardSubstitution.solution_error(a,
   kadai1_solution, b)
println("課題1の関数を用いて計算したときの解の誤差")
println(kadai1_error)
a = [
   4.0 3.0 2.0 1.0
   3.0 4.0 3.0 2.0
   2.0 3.0 4.0 3.0
   1.0 2.0 3.0 4.0
]
b = Γ
   1.0
   1.0
   1.0
   1.0
]
#課題2のパターン
12, u2 = BackwardSubstitution.Task2LU.make_lu(a)
kadai2_solution = BackwardSubstitution.calc_solution(12, u2, b)
println("課題2の関数を用いて計算したときの解")
println(kadai2_solution)
kadai2_error = BackwardSubstitution.solution_error(a,
   kadai2_solution, b)
println("課題2の関数を用いて計算したときの解の誤差")
println(kadai2_error)
```

# 課題 4 のプログラムの実行結果

## 課題 3 のプログラムの実行結果

# 課題 5

(5.1)

初期値を  $z^{(0)} = 2 + 2i$  としたとき、近似解  $z^{(n)}$  に最も近い真の解  $(z_1^*, z_2^*$  または  $z_3^*$ ) のインデックス (1, 2 または 3) を求めるプログラムである。得られたインデックスは、3 であった。

(5.1)

```
module NewtonMethodAdvanced
  using Polynomials
  using Plots

module NewtonMethod
  using Polynomials
  using Plots

function p(z::ComplexF64)::ComplexF64
   return z^3.0 - 1.0
  end

function pd(z::ComplexF64)::ComplexF64
  return 3.0 * z^2.0
  end

function newton_p(inital_value::ComplexF64)::Vector{ComplexF64}
  }
  result_array::Vector{ComplexF64} = zeros(ComplexF64, 0)
```

```
z = inital_value
  push!(result_array, z)
  while true
    z_next = z - (p(z) / pd(z))
    push!(result_array, z_next)
    if abs(z_next - z) < 10.0^{-5}
      return result_array
    end
    z = z_next
  end
end
function poly_p()::Vector{ComplexF64}
 p = Polynomials.Polynomial([-1, 0, 0, 1])
  return Polynomials.roots(p)
end
function newton_plot(newton_p_vec::Vector{ComplexF64},
   poly_p_vec::Vector{ComplexF64})
  newton_plot = Plots.plot(newton_p_vec, markershape=:circle,
     la=0.0, label="Newton Method")
  display(Plots.plot!(newton_plot, poly_p_vec, markershape=:
     square, la=0.0, label="Answer"))
end
function newton_error(newton_p_vec::Vector{ComplexF64})
  result_vec::Vector{Float64} = zeros(Float64, 0)
  index_vec::Vector{Int64} = range(1, length(newton_p_vec),
     length(newton_p_vec))
  for i = eachindex(newton_p_vec)
    push!(result_vec, abs(newton_p_vec[i]))
  end
  display(Plots.plot(index_vec, result_vec, yaxis=:log,
     markershape=:square, la=0.0, label="Error by Newton
     Method"))
end
end
```

```
using .NewtonMethod
 function search_true_solution(newton_p_vec::Vector{ComplexF64
     }, poly_p_vec::Vector{ComplexF64})::Int64
      approximate_solution::ComplexF64 = newton_p_vec[length(
         newton_p_vec)]
      #初期値
      divergence::Float64 = abs(poly_p_vec[1] -
         approximate_solution)
      after_divergence::Float64 = 0.0
      #結果
     result::Int64 = 1
     for i=2:length(poly_p_vec)
          after_divergence = abs(poly_p_vec[i] -
             approximate_solution)
          if divergence > after_divergence
              divergence = after_divergence
              result = i
          end
      end
     return result
 end
end
```

(5.2)