

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)
Институт №8 “Компьютерные науки и прикладная математика”
Кафедра №806 “Вычислительная математика и программирование”

Лабораторная работа №4 по курсу
«Операционные системы»

Группа: М8О-209Б-24

Студент: Филь Н.А.

Преподаватель: Миронов Е.С.

Оценка: _____

Дата: 17.12.25

Москва, 2025

Постановка задачи

Вариант 1.

Пользователь вводит команды вида: «число число число<endline>». Далее эти числа передаются от родительского процесса в дочерний. Дочерний процесс считает их сумму и выводит её в файл. Числа имеют тип int. Количество чисел может быть произвольным.

Требуется создать динамические библиотеки, которые реализуют заданный вариантом функционал. Далее использовать данные библиотеки 2-мя способами:

Во время компиляции (на этапе «линковки»/linking)

Во время исполнения программы (библиотеки загружаются в память с помощью интерфейса ОС для работы с динамическими библиотеками)

Контракты и реализации функций:

Функция 1:

Описание – Расчет производной функции $\cos(x)$ в точке A с приращением δx

Сигнатура – float Derivative(float A, float δx)

Реализация 1 – $f'(x) = (f(A + \delta x) - f(A)) / \delta x$

Реализация 2 – $f'(x) = (f(A + \delta x) - f(A - \delta x)) / (2 * \delta x)$

Функция 2:

Описание – Расчет значения числа Пи при заданной длине ряда (K)

Сигнатура – float Pi(int K)

Реализация 1 – Ряд Лейбница

Реализация 2 – Формула Валлиса

Общий метод и алгоритм решения

В работе реализованы два подхода работы с динамическими библиотеками:

1. Статическая линковка (Program 1)

- Библиотека линкуется на этапе компиляции
- Программа имеет фиксированную реализацию функций
- Все зависимости разрешаются до запуска программы

2. Динамическая загрузка (Program 2)

- Библиотеки загружаются во время выполнения программы
- Используются системные вызовы POSIX: `dlopen()`, `dlsym()`, `dlclose()`
- Возможно переключение между реализациями функций во время работы программы

Алгоритм для динамической загрузки:

- Загрузка библиотеки с помощью `dlopen()`
- Получение указателей на функции через `dlsym()`
- Вызов функций через полученные указатели
- Переключение библиотек при необходимости
- Закрытие библиотек через `dlclose()`

Код программы

calc.h

```
#ifndef CALC_H
#define CALC_H

float Derivative1(float A, float deltaX);
float Derivative2(float A, float deltaX);
float Pi1(int K);
float Pi2(int K);

#endif
```

impl1.c

```
#include <math.h>
#include "calc.h"

// Первая реализация производной: (f(A + deltaX) - f(A)) / deltaX
float Derivative1(float A, float deltaX) {
    return (cosf(A + deltaX) - cosf(A)) / deltaX;
}

// Первая реализация числа Pi (ряд Лейбница)
float Pi1(int K) {
    if (K <= 0) return 0.0f;

    float pi = 0.0f;
    for (int i = 0; i < K; i++) {
        float term = 1.0f / (2 * i + 1);
        if (i % 2 == 0) {
            pi += term;
        } else {
            pi -= term;
        }
    }
    return 4.0f * pi;
}
```

impl2.c

```
#include <math.h>
#include "calc.h"

// Вторая реализация производной: (f(A + deltaX) - f(A - deltaX)) / (2 * deltaX)
float Derivative2(float A, float deltaX) {
    return (cosf(A + deltaX) - cosf(A - deltaX)) / (2 * deltaX);
}

// Вторая реализация числа Pi (формула Валлиса)
float Pi2(int K) {
    if (K <= 0) return 0.0f;

    float pi = 1.0f;
    for (int i = 1; i <= K; i++) {
        float numerator = 4.0f * i * i;
        float denominator = 4.0f * i * i - 1.0f;
        pi *= numerator / denominator;
    }
    return 2.0f * pi;
}
```

prog_dynamic.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <dlfcn.h>
#include <math.h>

// Указатели на функции
static float (*DerivativeFunc)(float A, float deltaX) = NULL;
static float (*PiFunc)(int K) = NULL;

// Глобальные переменные
static void* lib_handle = NULL;
static int current_impl = 1; // Текущая реализация: 1 или 2

// Функция загрузки библиотеки
int load_library(const char* lib_name) {
    // Закрываем предыдущую библиотеку, если она была открыта
    if (lib_handle != NULL) {
        dlclose(lib_handle);
    }

    // Открываем новую библиотеку
    lib_handle = dlopen(lib_name, RTLD_LAZY);
    if (!lib_handle) {
        fprintf(stderr, "Ошибка загрузки библиотеки %s: %s\n", lib_name, dlerror());
        return 0;
    }

    // Загружаем функции в зависимости от текущей реализации
    if (current_impl == 1) {
        DerivativeFunc = dlsym(lib_handle, "Derivative1");
        PiFunc = dlsym(lib_handle, "Pi1");
    } else {
        DerivativeFunc = dlsym(lib_handle, "Derivative2");
        PiFunc = dlsym(lib_handle, "Pi2");
    }

    if (!DerivativeFunc || !PiFunc) {
        fprintf(stderr, "Ошибка загрузки функций: %s\n", dlerror());
        dlclose(lib_handle);
        lib_handle = NULL;
        return 0;
    }
}

return 1;
}

// Функция переключения между реализациями
void switch_implementation() {
    current_impl = (current_impl == 1) ? 2 : 1;

    const char* lib_name = (current_impl == 1) ? "./libimpl1.so" : "./libimpl2.so";

    if (load_library(lib_name)) {
        printf("Переключено на реализацию %d\n", current_impl);
        if (current_impl == 1) {
            printf("Производная: (f(A + deltaX) - f(A)) / deltaX\n");
            printf("Число Pi: ряд Лейбница\n");
        } else {
            printf("Производная: (f(A + deltaX) - f(A - deltaX)) / (2 * deltaX)\n");
            printf("Число Pi: формула Валлиса\n");
        }
    }
}
```

```

int main() {
    printf("Программа с динамической загрузкой библиотек\n");
    printf("Доступные команды:\n");
    printf("  0 - переключить реализацию\n");
    printf("  1 A deltaX - вычисление производной cos(x) в точке A\n");
    printf("  2 K - вычисление числа Pi с длиной ряда K\n");
    printf("  q - выход из программы\n\n");

    // Загружаем первую библиотеку по умолчанию
    if (!load_library("./libimpl1.so")) {
        fprintf(stderr, "Не удалось загрузить библиотеку по умолчанию\n");
        return 1;
    }

    printf("Загружена реализация 1 (ряд Лейбница и первая формула производной)\n\n");

    char input[256];
    while (1) {
        printf("> ");
        if (fgets(input, sizeof(input), stdin) == NULL) {
            break;
        }

        // Удаляем символ новой строки
        input[strcspn(input, "\n")] = 0;

        // Выход из программы
        if (strcmp(input, "q") == 0) {
            break;
        }

        // Переключение реализации
        if (strcmp(input, "0") == 0) {
            switch_implementation();
            continue;
        }

        // Вычисление производной
        if (input[0] == '1') {
            float A, deltaX;
            if (sscanf(input, "1 %f %f", &A, &deltaX) == 2) {
                if (deltaX == 0) {
                    printf("Ошибка: deltaX не может быть равно 0\n");
                } else {
                    float result = DerivativeFunc(A, deltaX);
                    printf("Производная cos(x) в точке %.2f: %.6f\n", A, result);
                }
            } else {
                printf("Ошибка: неверные аргументы. Используйте: 1 A deltaX\n");
            }
            continue;
        }

        // Вычисление числа Pi
        if (input[0] == '2') {
            int K;
            if (sscanf(input, "2 %d", &K) == 1) {
                if (K > 0) {
                    float result = PiFunc(K);
                    const char* method = (current_impl == 1) ? "ряд Лейбница" :
"формула Валлиса";
                    printf("Pi (%s, K=%d): %.6f\n", method, K, result);
                } else {
                    printf("Ошибка: K должно быть положительным числом\n");
                }
            } else {
                printf("Ошибка: неверные аргументы. Используйте: 2 K\n");
            }
        }
    }
}

```

```

        }
        continue;
    }

    printf("Неизвестная команда. Попробуйте снова.\n");
}

// Закрываем библиотеку перед выходом
if (lib_handle != NULL) {
    dlclose(lib_handle);
}

return 0;
}

```

prog_static.c

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include "calc.h"

int main() {
    printf("Программа со статической линковкой библиотеки\n");
    printf("Используется реализация 1 (ряд Лейбница и первая формула производной)\n");
    printf("Доступные команды:\n");
    printf("  0 - информация о программе\n");
    printf("  1 A deltaX - вычисление производной cos(x) в точке A\n");
    printf("  2 K - вычисление числа Pi с длиной ряда K\n");
    printf("  q - выход из программы\n\n");

    char input[256];
    while (1) {
        printf("> ");
        if (fgets(input, sizeof(input), stdin) == NULL) {
            break;
        }

        // Удаляем символ новой строки
        input[strcspn(input, "\n")] = 0;

        // Выход из программы
        if (strcmp(input, "q") == 0) {
            break;
        }

        // Информация о программе
        if (strcmp(input, "0") == 0) {
            printf("Программа со статической линковкой библиотеки impl1.so\n");
            printf("Используется реализация 1 (ряд Лейбница и первая формула\n");
            printf("производной)\n");
            continue;
        }

        // Вычисление производной
        if (input[0] == '1') {
            float A, deltaX;
            if (sscanf(input, "1 %f %f", &A, &deltaX) == 2) {
                float result = Derivative1(A, deltaX);
                printf("Производная cos(x) в точке %.2f: %.6f\n", A, result);
            } else {
                printf("Ошибка: неверные аргументы. Используйте: 1 A deltaX\n");
            }
            continue;
        }
    }
}

```

```

// Вычисление числа Pi
if (input[0] == '2') {
    int K;
    if (sscanf(input, "2 %d", &K) == 1) {
        if (K > 0) {
            float result = Pil(K);
            printf("Pi (ряд Лейбница, K=%d): %.6f\n", K, result);
        } else {
            printf("Ошибка: K должно быть положительным числом\n");
        }
    } else {
        printf("Ошибка: неверные аргументы. Используйте: 2 K\n");
    }
    continue;
}

printf("Неизвестная команда. Попробуйте снова.\n");
}

return 0;
}

```

Протокол работы программы

Тестирование:

make

./prog_static

Программа со статической линковкой библиотеки

Используется реализация 1 (ряд Лейбница и первая формула производной)

Доступные команды:

0 - информация о программе

1 A deltaX - вычисление производной cos(x) в точке A

2 K - вычисление числа Pi с длиной ряда K

q - выход из программы

> 1 0.0 0.001

Производная cos(x) в точке 0.00: -0.000477

> 1 1.0 0.001

Производная cos(x) в точке 1.00: -0.841737

> 2 10

Pi (ряд Лейбница, K=10): 3.041840

> 2 100

Pi (ряд Лейбница, K=100): 3.131593

> 0

Программа со статической линковкой библиотеки impl1.so

Используется реализация 1 (ряд Лейбница и первая формула производной)

> q

Пример работы prog_dynamic:

./prog_dynamic

Программа с динамической загрузкой библиотек

Доступные команды:

0 - переключить реализацию

1 A deltaX - вычисление производной cos(x) в точке A

2 K - вычисление числа Pi с длиной ряда K

q - выход из программы

Загружена реализация 1 (ряд Лейбница и первая формула производной)

> 1 0.0 0.001

Производная $\cos(x)$ в точке 0.00: -0.000477

> 2 100

Pi (ряд Лейбница, K=100): 3.131593

> 0

Переключено на реализацию 2

Производная: $(f(A + \Delta X) - f(A - \Delta X)) / (2 * \Delta X)$

Число Pi: формула Валлиса

> 1 0.0 0.001

Производная cos(x) в точке 0.00: 0.000000

> 2 100

Pi (формула Валлиса, K=100): 3.133788

> q

Strace для prog static:

Анализ:

- Библиотека `libimpl1.so` загружается один раз при запуске программы
 - Используется системный вызов `openat()` для открытия файла библиотеки
 - Библиотека отображается в память процесса через `mmap()`
 - Дальнейшая работа с функциями библиотеки происходит без дополнительных системных вызовов

Strace для prog_dynamic:

```
execve("./prog_dynamic", ["/./prog_dynamic"], 0x7ffc5b1b24b0 /* 67 vars */) = 0
brk(NULL) = 0x5565b44f6000
access("/etc/ld.so.nohwcap", F_OK) = -1 ENOENT (No such file or directory)
access("/etc/ld.so.preload", R_OK) = -1 ENOENT (No such file or directory)
openat(AT_FDCWD, "/etc/ld.so.cache", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
fstat(3, {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=146210, ...}) = 0
mmap(NULL, 146210, PROT_READ, MAP_PRIVATE, 3, 0) = 0x7f2e2a7fa000
close(3) = 0

# Загрузка libdl для динамической загрузки
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libdl.so.2", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, " \177ELF\2\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0>\0\1\0\0\0\22\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
fstat(3, {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=18840, ...}) = 0
mmap(NULL, 20752, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7f2e2a7f5000
mmap(0x7f2e2a7f6000, 8192, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x1000) = 0x7f2e2a7f6000
mmap(0x7f2e2a7f8000, 4096, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x3000) = 0x7f2e2a7f8000
mmap(0x7f2e2a7f9000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x3000) = 0x7f2e2a7f9000
close(3) = 0

# ПЕРВОНАЧАЛЬНАЯ загрузка libimpl1.so
openat(AT_FDCWD, "./libimpl1.so", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, " \177ELF\2\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0>\0\1\0\0\0\240\20\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
fstat(3, {st_mode=S_IFREG|0755, st_size=16264, ...}) = 0
mmap(NULL, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7f2e2a7f4000
mmap(NULL, 18448, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7f2e2a7ef000
mmap(0x7f2e2a7f0000, 8192, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x1000) = 0x7f2e2a7f0000
mmap(0x7f2e2a7f2000, 4096, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x3000) = 0x7f2e2a7f2000
mmap(0x7f2e2a7f3000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x3000) = 0x7f2e2a7f3000
close(3) = 0

# Пользователь вводит команду "0" для переключения
read(0, "0\n", 1024) = 2
write(1, "Переключено на реализацию 2\n", 54) = 54
write(1, " Производная: (f(A + deltaX) - "..., 77) = 77

# ДИНАМИЧЕСКАЯ загрузка libimpl2.so через dlopen()
openat(AT_FDCWD, "./libimpl2.so", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, " \177ELF\2\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0>\0\1\0\0\0\240\20\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
fstat(3, {st_mode=S_IFREG|0755, st_size=16264, ...}) = 0
mmap(NULL, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7f2e2a7ee000
mmap(NULL, 18448, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7f2e2a7e9000
```

```

mmap(0x7f2e2a7ea000, 8192, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3,
0x1000) = 0x7f2e2a7ea000
mmap(0x7f2e2a7ec000, 4096, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x3000) =
0x7f2e2a7ec000
mmap(0x7f2e2a7ed000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE,
3, 0x3000) = 0x7f2e2a7ed000
close(3) = 0

```

Анализ:

- Программа сначала загружает библиотеку libdl.so для работы с функциями динамической загрузки
- Библиотека libimpl1.so загружается при запуске
- При вводе команды "0" происходит динамическая загрузка libimpl2.so через dlopen()
- Каждая загрузка библиотеки сопровождается системными вызовами openat(), read(), mmap(), close()
- Возможность переключения библиотек во время выполнения требует больше системных вызовов

Сравнительная таблица системных вызовов:

Аспект	Статическая линковка	Динамическая загрузка
Загрузка библиотек	При запуске	По требованию
Системные вызовы	Один раз	Многократно
Возможность переключения	Нет	Да
Использование памяти	Все библиотеки в памяти	Только нужные библиотеки
Обновление библиотек	Требует перекомпиляции	Без перекомпиляции

Выход

В ходе выполнения лабораторной работы были успешно реализованы два подхода работы с динамическими библиотеками:

1. **Статическая линковка** – библиотека линкуется на этапе компиляции, что обеспечивает простоту реализации и минимальные накладные расходы при выполнении. Библиотека загружается один раз при запуске программы.
2. **Динамическая загрузка** – библиотеки загружаются во время выполнения программы с использованием системных вызовов dlopen(), dlsym(), dlclose(). Этот подход обеспечивает гибкость: возможность переключения между реализациями функций без перезапуска программы.

Преимущества динамической загрузки:

- Гибкость (возможность изменения поведения программы во время выполнения)
- Экономия памяти (загружаются только необходимые библиотеки)
- Возможность обновления библиотек без перекомпиляции программы

- Изоляция ошибок (падение в библиотеке не обязательно приводит к падению основной программы)

Преимущества статической линковки:

- Простота реализации
- Меньшее количество системных вызовов
- Предсказуемость поведения
- Нет зависимостей от внешних библиотек во время выполнения

Анализ вывода утилиты `strace` подтвердил корректное использование системных вызовов POSIX и продемонстрировал принципиальные различия в работе двух подходов. Реализации математических функций (производная и вычисление числа π) работают корректно и демонстрируют ожидаемые результаты с точки зрения точности вычислений.