```
001 //Гиль Никита Александрович
002 //группа 150501
003 //Микропроцессорное устройство контроля
004 //параметров велосипеда
005
006 //библиотека для ИК приемника
007 #include <NecDecoder.h>
008 //библиотека для датчика температура
009 #include <Adafruit_AHTX0.h>
010 //библиотека для lcd дисплея
011 #include <LiquidCrystal_I2C.h>
012 //библиотека для gps датчика
013 #include <TinyGPS++.h>
014 //библиотека для порта передачи с gps датчиком
015 #include <SoftwareSerial.h>
016 //библиотека для часов реального времени
017 #include <iarduino_RTC.h>
018 //библиотека для EEPROM
019 #include <EEPROM.h>
020
021 #define _RX 0
                          //вывод RX ардуино
022 #define _TX 1
                          //вывод ТX ардуино
023 #define _PIN_13 13
                          //вывод D13 ардуино
024 #define _PIN_12 12
025 #define _PIN_11 11
                          //вывод D12 ардуино
                          //вывод D11 ардуино
026 #define _PIN_10 10
                          //вывод D10 ардуино
027 #define _PIN_8 8
                          //вывод D8 ардуино
028 #define _PIN_4 4
                          //вывод D4 ардуино
029 #define _PIN_3 3
                          //вывод D3 ардуино
030
031 #define INTO 0
                          //прерывание 0 ардуино
032 #define _INT1 1
                          //прерывание 1 ардуино
033
034 //скорость передачи порта gps
035 #define speedGPSPort 9600
036
037 //количество стартовых сигналов
038 #define startSygnals 3
039 //стартовая задержка
040 #define startDelay 400
042 //стартовая скорость ограничения
043 #define startControlSpeed 25
044 //нижняя граница скорости ограничения
045 #define lowSpeed 10
046 //верхняя граница скорости ограничения
047 #define highSpeed 40
048
049 //размеры колес
050 #define size26 "26"
051 #define size27_5 "27.5"
052 #define size29<sup>-</sup>"29"
053
054 //длины окружности колес
055 #define length26 2.1
056 #define length27_5 2.2
057 #define length29 2.3
058
059 //значения для вывода информации
060 #define time 0
                           //вывод времени
061 #define speedDir 1
                          //вывод скорости и направления
062 #define speedParams 2 //вывод параметров скорости
```

```
063 #define tempHum 3
                          //вывод температуры и влажности
064 #define distance 4
                          //вывод расстояний
065
066 //окно коллизий
067 #define windowCollision 80
068
069 //адреса данных в EEPROM
070 #define addressAllDist 0
                               //адрес всего расстояния
071 #define addressTodayDist 8 //адрес сегоднешнего расстояния
072 #define addressDay 16
                               //адрес дня последнего измерения
073 #define addressMonth 24
                               //адрес месяца последнего измерения
074
075 //задержки
076 #define delay1sec 1000 // 1 секунда
077 #define delay2sec 2000 // 2 секунда
078 #define delay4sec 4000 // 4 секунда
079
080 //частота пьезодинамика
081 #define freq_2000 2000
083 //количество цифр в числе
084 #define have1Digit 10 //1 цифра
085 #define have2Digit 100 //2 цифры
086
087 //коды кнопок
088 #define button_0 48
                              //обнуление расстояний
089 #define button_1 48
                              //выбор 26 размера колеса
090 #define button_2 24
                              //выбор 27.5 размера колеса
091 #define button_3 122
                              //выбор 29 размера колеса
092 #define button minus 224
                              //уменьшение скорости контроля на 1
093 #define button plus 168
                              //увеличение скорости контроля на 1
094 #define button pause 194 //включить/выключить контроль скорости
095
096 #define button ch1 2
                              //вывод времени
097 #define button ch2 98
                              //вывод скорости и направления
098 #define button_ch3 34
                              //вывод параметров скорости
099 #define button_ch4 162
                              //вывод температуры и влажности
100 #define button_ch5 226
                              //вывод расстояний
101
102 //структура времени
103 typedef struct timeStruct {
104
        int hour; //часы
105
        int min; //минуты
106
        int sec; //секунды
107 };
109 //структура для хранения времени
110 timeStruct tm;
111
112 //gps датчик
113 TinyGPSPlus gps;
114 //порт для соединения к gps
115 SoftwareSerial SoftSerial(_RX, _TX);
116
117 //lcd дисплей
118 LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 20, 4);
119
120 //часы реального времени
121 iarduino_RTC clock(RTC_DS1302, _PIN_12, _PIN_8, _PIN_10);
123 //ИК приемник
124 NecDecoder ir;
```

```
125
126 //датчик температуры
127 Adafruit AHTX0 aht;
128 //значения измерений
129 sensors event t humidity, temp;
130
131 //скорость ограничения
132 int speedControl = startControlSpeed;
133 //флаг контроля скорости
134 volatile bool flagControlSpeed = true;
135 //скорость
136 int speedKmh;
137
138 //последнее измерение скорости
139 unsigned long lastFlash;
141 //последнее снятие значения с датчика температуры
142 unsigned long takeInfoAht;
144 //последняя запись в EEPROM и получение информации от gps
145 unsigned long writing;
146
147 //текущая длина окружности колеса
148 volatile float nowLength = length26;
149
150 //флаг для вывода информации
151 volatile int flagOut = 0;
152 //значение до изменения флага вывода
153 int lastFlagOut = 0;
154
155 //значение времени
156 unsigned long mill;
158 //расстояние за поездку
159 volatile double travelDist = 0;
160 //все расстояние
161 volatile double allDist = 0;
162 //расстояние за сегодня
163 volatile double todayDist = 0;
164
165 int day;
                //день
166 int month; //месяц
168 //флаг очистки расстояний
169 bool flagClearDist = false;
171 //функция перевода секунд во время
172 void secondsToTime(unsigned long seconds) {
173
      tm.sec = seconds % 60;
                                        //получение секунд
174
      tm.min = (seconds / 60) % 60;
                                       //получение минут
      tm.hour = (seconds / 3600) % 24; //получение часов
175
176 }
177
178 //функция обработки нажатия клавиш
179 void irIsr() {
180
     ir.tick(); //начать обработку
181
     //если доступно
182
      if (ir.available()) {
183
        //чтение значения кнопки
184
        int value = ir.readCommand();
185
186
        //если нажата кнопка 1 и установлен флаг вывода параметров скорости
```

```
if(value == button_1 && flagOut == speedParams) {
187
188
          nowLength = length26;
                                 //изменить размер колеса
189
190
        //если нажата кнопка 2 и установлен флаг вывода параметров скорости
191
        if(value == button 2 && flagOut == speedParams) {
192
          nowLength = length27_5; //изменить размер колеса
193
194
        //если нажата кнопка 3 и установлен флаг вывода параметров скорости
195
        if(value == button_3 && flagOut == speedParams) {
196
          nowLength = length29;
                                 //изменить размер колеса
197
198
199
        //если нажата кнопка минус, контролируемая скорость больше минимальной
200
        // и установлен флаг вывода параметров скорости
201
        if(value == button_minus && speedControl > lowSpeed
202
                                 && flagOut == speedParams) {
203
          speedControl--; //уменьшение контролируемой скорости
        }
204
205
        //если нажата кнопка плюс, контролируемая скорость меньше максимальной
206
        // и установлен флаг вывода параметров скорости
207
        if(value == button_plus && speedControl < highSpeed</pre>
208
                                && flagOut == speedParams) {
209
          speedControl++; //увеличение контролируемой скорости
210
        }
211
212
        //если нажата кнопка канал1
213
        if(value == button_ch1) {
214
          flagOut = speedDir; //установить вывод скорости и направления
215
216
        //если нажата кнопка канал2
217
        if(value == button ch2) {
218
          flagOut = tempHum;
                              //установить вывод температуры и влажности
219
220
        //если нажата кнопка канал3
221
        if(value == button ch3) {
222
          flagOut = speedParams;//установить вывод параметров скорости
223
224
        //если нажата кнопка канал4
225
        if(value == button ch4) {
226
          flagOut = time;
                                //установить вывод времени
227
228
        //если нажата кнопка канал5
229
        if(value == button_ch5) {
230
          flagOut = distance;
                                //установить вывод расстояний
231
232
        //если нажата кнопка 0 и флаг вывода установлен на расстояние
233
234
        if(value == button_0 && flagOut == distance) {
235
          //обнуление всех расстояний
236
          allDist = 0;
237
          todayDist = 0;
238
          travelDist = 0;
239
          //установка флага обнуления расстояний
240
          flagClearDist = true;
241
242
243
        //если нажата кнопка пауза и установлен флаг вывода
244
        //параметров скорости
245
        if(value == button_pause && flagOut == speedParams) {
246
          if(flagControlSpeed){
247
            flagControlSpeed = false; //сброс флага котроля скорости
248
          } else {
```

```
249
            flagControlSpeed = true; //установка флага котроля скорости
250
          }
251
        }
252
      }
253 }
254
255 //функция измерения скорости
256 void speed() {
      //сохранение времени измерения
257
258
      mill = millis();
259
      //ожидание окна коллизий
      if(mill - lastFlash > windowCollision){
260
261
        //вычисление скорости
262
        speedKmh = (nowLength / (((float)(mill - lastFlash)) / 1000)) * 3.6;
263
        //сохранение последнего времени измерения
264
        lastFlash = mill;
265
        //увеличение расстояний
266
        travelDist += nowLength;
267
        allDist += nowLength;
268
        todayDist += nowLength;
      }
269
270 }
271
272 //функция вывода температуры и влажности
273 void outTempHum() {
274
      //установка курсора в позицию 0 0
275
      lcd.setCursor(0, 0);
276
      //вывод температуры
277
      lcd.print("Temperature: ");
278
      lcd.print((int)temp.temperature);
279
      lcd.print(" C");
280
      //установка курсора в позицию 1 1
281
      lcd.setCursor(0, 1);
282
      //вывод влажности
283
      lcd.print("Humidity: ");
      lcd.print((int)humidity.relative_humidity);
284
      lcd.print(" %");
285
286 }
287
288 //функция вывода скорости и направления
289 void outSpeedDir() {
290
      //установка курсора в позицию 0 0
291
      lcd.setCursor(0, 0);
292
      //вывод скорости
293
      lcd.print("SPEED (km/h): ");
294
      lcd.print(speedKmh);
295
      lcd.print("
                     ");
296
      //установка курсора в позицию 0 1
297
      lcd.setCursor(0, 1);
298
      lcd.print("DIRACTION");
299
      //установка курсора в позицию 0 2
      lcd.setCursor(0, 2);
lcd.print("degrees: ");
300
301
302
      //если курс определен
303
      if(gps.course.isValid()) {
304
        //получение градусов
305
        int deg = gps.course.deg();
306
        //вывод градусов
307
        lcd.print(deg);
308
        //если цифр меньше 2
309
        if(deg < have2Digit) {</pre>
310
          lcd.print(" ");
                            //удаление оставшейся цифры
```

```
311
312
        //если цифр меньше 1
313
        if(deg < have1Digit) {
314
          lcd.print(" ");
                           //удаление оставшейся цифры
315
316
      }
317 }
318
319 //функция вывод параметров скорости
320 void outSpeedParams() {
321
      //установка курсора в позицию 0 0
322
      lcd.setCursor(0, 0);
323
      lcd.print("SIZE: ");
324
      //если размер 26 дюймов
325
      if(nowLength == length26){
326
        lcd.print(size26);
                              //вывод размера
327
        lcd.print(" ");
328
      //если размер 27.5 дюймов
329
      } else if(nowLength == length27_5) {
330
        lcd.print(size27_5); //вывод размера
331
      //если размер 29 дюймов
332
      } else {
333
        lcd.print(size29);
                              //вывод размера
        lcd.print(" ");
334
335
336
      //установка курсора в позицию 0 1
      lcd.setCursor(0, 1);
337
338
      lcd.print("CONTROL: ");
339
      //если скорость контролируется
340
      if(flagControlSpeed) {
341
        lcd.print("ON");
                           //вывод сообщения "включено"
342
        lcd.print(" ");
343
      //если скорость не контролируется
344
      } else {
345
        lcd.print("OFF"); //вывод сообщения "отключено"
346
347
      //установка курсора в позицию 0 2
348
      lcd.setCursor(0, 2);
349
      //вывод контролируемой скорости
350
      lcd.print("CONTROL SPEED: ");
351
      lcd.print(speedControl);
352 }
353
354 //функция вывода времени
355 void outTime() {
      //установка курсора в позицию 0 0
356
357
      lcd.setCursor(0, 0);
358
      //вывод текущей даты
359
      lcd.print("DATE: ");
      lcd.print(clock.gettime("d-m-Y"));
360
361
      //установка курсора в позицию 0 1
362
      lcd.setCursor(0, 1);
363
      //вывод текущего времени
      lcd.print("TIME: ");
364
365
      lcd.print(clock.gettime("H:i:s"));
366
      //установка курсора в позицию 0 2
367
      lcd.setCursor(0, 2);
368
      //вывод времени поездки
369
      lcd.print("TRAVEL: ");
370
      secondsToTime(millis() / 1000);
371
      //если число состоит 1 цифры
372
      if(tm.hour < have1Digit) {</pre>
```

```
373
        lcd.print("0");
374
      }
375
      //вывод часов
376
      lcd.print(tm.hour);
377
      lcd.print(":");
378
      //если число состоит 1 цифры
379
      if(tm.min < have1Digit) {</pre>
380
        lcd.print("0");
381
      //вывод минут
382
383
      lcd.print(tm.min);
384
      lcd.print(":");
385
      //если число состоит 1 цифры
386
      if(tm.sec < have1Digit) {</pre>
387
        lcd.print("0");
388
      }
389
      //вывод секунд
390
      lcd.print(tm.sec);
391 }
392
393 //вывод расстояний
394 void outDistance() {
395
      //если установлен флаг очистки
      if(flagClearDist) {
396
397
        flagClearDist = false; //сброс флага очистки
398
        lcd.clear();
                                //очистка экрана
399
      }
400
      //установка курсора в позицию 0 0
401
      lcd.setCursor(0, 0);
402
      lcd.print("DISTANCE (m)");
403
      //установка курсора в позицию 0 1
404
      lcd.setCursor(0, 1);
405
      //вывод расстояния за все время
      lcd.print("ALL TIME: ");
406
407
      lcd.print((long)allDist);
408
      //установка курсора в позицию 0 2
409
      lcd.setCursor(0, 2);
410
      //вывод расстояния за сегодня
      lcd.print("TODAY: ");
411
412
      lcd.print((long)todayDist);
413
      //установка курсора в позицию 0 3
414
      lcd.setCursor(0, 3);
415
      //вывод расстояния за поездку
      lcd.print("NOW: ");
416
417
      lcd.print((long)travelDist);
418 }
419
420 //установка начальных значений
421 void setup() {
422
      //включение порта GPS
423
      SoftSerial.begin(speedGPSPort);
424
425
      //установка выводов на выход
      pinMode(_PIN_13, OUTPUT);
426
      pinMode(_PIN_11, OUTPUT);
427
428
      pinMode(_PIN_4, OUTPUT);
429
430
      //установка 0 прерывания (ик приемник)
431
      attachInterrupt(_INTO, irIsr, FALLING);
432
433
      //установка 1 прерывания (герконовый датчик)
434
      attachInterrupt(_INT1, speed, RISING);
```

```
435
436
      //запуск работы с датчиком температуры
437
      aht.begin();
438
439
      //запуск дисплея
440
      lcd.init();
441
      lcd.backlight();
442
443
      //цикл сигнализирования о запуске устройства
444
      for(int i = 0; i < startSygnals; ++i){</pre>
445
        //включение диода
446
        digitalWrite(_PIN_13, HIGH);
447
        //задержка
448
        delay(startDelay);
449
        //выключение диода
450
        digitalWrite( PIN 13, LOW);
451
        //задержка
452
        delay(startDelay);
      }
453
454
455
      //запуск работы с часами реального времени
456
      clock.begin();
457
      //установка времени (при необходимости расскомментировать)
458
      //clock.settime(0, 14, 18, 21, 11, 23, 2);
459
      //получение из памяти всего пути
460
      EEPROM.get(addressAllDist, allDist);
461
      //получение из памяти пути за день
462
      EEPROM.get(addressTodayDist, todayDist);
463
      //получение дня последнего запуска
464
      EEPROM.get(addressDay, day);
465
      //получение месяца последнего запуска
466
      EEPROM.get(addressMonth, month);
467
      //если дни не совпадают
468
      if(day != clock.day || month != clock.month) {
469
        //обнуление расстояния за сегодня
470
        todayDist = 0;
471
        //запись в память расстояния, дня и месяца
472
        EEPROM.put(addressTodayDist, todayDist);
473
        EEPROM.put(addressDay, (int)clock.day);
474
        EEPROM.put(addressMonth, (int)clock.month);
475
      }
476 }
477
478 //цикл выполнения программы
479 void loop() {
480
      //если пришло время записи в память и чтения из порта qps
      if(millis() - writing > delay1sec) {
481
        writing = millis(); //сохрание времени последней записи
482
483
        //сохранение всего расстояния
        EEPROM.put(addressAllDist, allDist);
484
485
        //сохранение расстояния за сегодня
486
        EEPROM.put(addressTodayDist, todayDist);
487
        //если порт доступен
488
        if(SoftSerial.available() > 0) {
489
          //декодирование данных
490
          gps.encode(SoftSerial.read());
491
        }
492
      }
493
494
      //если долгое время не было измерений
495
      if (millis() - lastFlash > delay2sec) {
496
        speedKmh = 0; //обнуление скорости
```

```
497
      }
498
499
      //если пришло время получить вданные с датчика температуры
500
      if(millis() - takeInfoAht > delay4sec) {
501
        //сохранение времени обращения к датчику температуры
502
        takeInfoAht = millis();
        //получение значений с датчика
503
504
        aht.getEvent(&humidity, &temp);
505
      }
506
507
      //фиксация превышения скорости
      if(speedKmh > speedControl && flagControlSpeed) {
508
509
        digitalWrite(_PIN_11, HIGH); //открытие реле
510
        tone(_PIN_4, freq_2000);
                                     //запустили звучание
511
      } else {
512
        digitalWrite( PIN 11, LOW); //закрытие реле
513
        noTone(_PIN_4);
                                      //остановили звучание
514
515
516
      //если флаг вывода был изменен
      if(flagOut != lastFlagOut) {
517
518
        lcd.clear();
                               //очистка экрана
519
        //сохранение последнего значения флага
520
        lastFlagOut = flagOut;
      }
521
522
523
      //если флаг установлен в вывод параметров скорости
524
      if(flagOut == speedParams) {
525
        outSpeedParams(); //вывод параметров скорости
526
527
528
      //если флаг установлен в вывод скорости и направления
529
      if(flagOut == speedDir) {
530
        outSpeedDir();
                           //вывод скорости и направления
531
532
533
      //если флаг установлен в вывод температуры и влажности
      if(flagOut == tempHum) {
534
535
        outTempHum();
                           //вывод температуры и влажности
536
537
538
      //если флаг установлен в вывод времени
539
      if(flagOut == time) {
540
        outTime();
                           //вывод времени
541
542
543
      //если флаг установлен в вывод расстояния
      if(flagOut == distance) {
544
545
        outDistance();
                        //вывод расстояния
      }
546
547 }
548
```