Algebra Abstracta I

Nicholas Mc-Donnell

 $2 {\rm do~semestre}~2017$

Índice general

1.	Gru	pos	3
	1.1.	Grupos	3
		1.1.1. Grupos	4
		1.1.2. Motivación para estudiar esto:	4
	1.2.	Subgrupos	5
		1.2.1. Subgrupos triviales	5
	1.3.	Relación de equivalencia y particiones	6
		1.3.1. Relación de equivalencia	6
		1.3.2. Meta	9
	1.4.	Restricción de morfismos a subgrupos	10
	1.5.	Producto de grupos	10
		1.5.1. Porqué es grupo?	
2.	Sim	etrías 1	13
	2.1.	Simetrías en figuras planas	13
	2.2.	Acciones de grupo	14
		2.2.1. Acción en clases laterales	16
	2.3.	Simetrías en \mathbb{R}^3	17
3.	Más	s Teoría de Grupos	21
	3.1.	Acciones de grupos en sí mismos	21
	3.2.	Acciones de grupos en subconjuntos	21
	3.3.	Teoremas de Sylow	22

 $\acute{\text{INDICE GENERAL}}$

Capítulo 1

Grupos

1.1. Grupos

Una operación en un conjunto S es una función.

$$S \times S \to S$$

$$(a,b) \mapsto ab$$

Ejemplo: $S = \text{Matrices de } n \times n$

La multiplicación y la suma son operaciones en este conjunto.

La operación puede ser asociativa: (ab)c = a(bc)

Esto implica que se le puede dar un y solo un sentido a $a_1 \cdot a_2 \cdot ... \cdot a_n$

La operación es conmutativa: ab = ba

Ejemplo: Dado un conjunto T

$$S = \{ \text{funciones de } T \text{ en } T \}$$

En este conjunto la operación de composición es asociativa.

La operación tiene identidad (o neutro) para la operación en S es el clásico neutro y es único:

$$\exists e : \forall a, ae = ea = a$$

Lo operación tiene inverso, con identidad $e: \forall a \exists a^{-1}: aa^{-1} = a^{-1}a = e$

Lema 1.1.1. Si la operación es asociativa, esto implica que los inversos son únicos.

Demostración.

$$b\cdot a=a\cdot b=e=a\cdot b'\quad/b\cdot$$

$$(b\cdot a)\cdot b=(b\cdot a)\cdot b'\quad/\text{Propiedad asociativa}$$

$$e\cdot b=e\cdot b'$$

$$b = b'$$

Además, si a y b tienen inverso y la operación es asociativa, esto implica que ab tiene inverso:

$$(ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1}$$

1.1.1. Grupos

Definición 1.1.1. Un grupo es un conjunto G con operación asociativa e identidad, tal que todo elemento tiene inverso.

Ejemplo:
$$GL_n\begin{pmatrix} \mathbb{Q} \\ \mathbb{R} \\ \mathbb{C} \end{pmatrix} = \{ M \in \text{Matrices}\begin{pmatrix} \mathbb{Q} \\ \mathbb{R} \\ \mathbb{C} \end{pmatrix} : det(M) \neq 0 \}$$
 (Grupo general lineal)

Este es un grupo no abeliano con el producto.

Definición 1.1.2 (Orden). El orden de un grupo G es su cardinalidad |G|

Sea T un conjunto (no vacío).

$$S_{|T|} = \{ \text{Las biyecciones de } T \text{ en si mismo} \}$$

Entonces, $(S_{|T|}, \circ)$ es un grupo.

Explicación:

- Asociatividad, esta aparece como propiedad de la composición de las funciones
- Identidad, $e = 1|_T$, la función identidad (biyectiva)
- \bullet Dada $f:T\to T$ biyección $\implies \exists f^{-1}:T\to T$ tal que $f\circ f^{-1}=f^{-1}\circ f=1|_T$

Si |T| = n finito, $S_{|T|} =$ grupo de simetría de n elementos. Y $|S_n| = n!$.

1.1.2. Motivación para estudiar esto:

Resolver: $p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + ... + a_1 x + a_0 = 0$ por radicales, donde $a_i \in \mathbb{Q}$ Existe cierta manera de asociar un grupo a p(x).

$$Gal(p) = Gal(K|\mathbb{Q} \text{ donde } K = \mathbb{Q}(\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n) \text{ (cuerpo)}.$$

Teorema 1.1.2. Sea $f(x) \in \mathbb{Q}[x]$ irreducible:

$$f(x)$$
 se resuelve por radicales \iff $Gal(f)$ es soluble

Ser soluble es la siguiente propiedad:

$$\exists 1 \triangleleft G_1 \triangleleft G_2 \triangleleft ... \triangleleft Gal(f) : G_{i+1}/G_i$$
 es grupo abeliano y G_i subgrupo de $G_i + 1$

1.2. SUBGRUPOS 5

Ejemplo:
$$f(x) = 2x^5 - 10x + 5$$

Gal(f) es isomorfo a S_5 , pero S_5 no es soluble, lo que implica que f(x) = 0 no se resuelve por radicales (fórmula).

1.2. Subgrupos

Def: Sea G un grupo, $H \subset G$ es subgrupo $\iff H$ es grupo (con la misma operación).

1.2.1. Subgrupos triviales

Sea (G,\cdot) grupo y e su neutro. $(G,\cdot)<(G,\cdot)$ y $(\{e\},\cdot)<(G,\cdot)$ (Notación de subgrupo).

Subgrupos de $(\mathbb{Z},+)$

Los pares son subgrupo de $(\mathbb{Z}, +)$, además los múltiplos de n son subgrupo de $(\mathbb{Z}, +)$ $b\mathbb{Z} := \{bk, k \in \mathbb{Z}\}$

Proposición 1.2.1. Todo subgrupo de \mathbb{Z} es de la forma $b\mathbb{Z}$ $(H < \mathbb{Z} \iff H = b\mathbb{Z})$

Demostración. 1. Caso: H sin números positivos $\iff H = \{0\} = 0\mathbb{Z}$, esto es por los inversos (sin positivos no hay negativos)

2. Caso: H tiene números positivos $\implies \exists m \in \mathbb{Z}^+ : \forall a > 0 \in H \implies m \leq a$ Demostrar que $H = m\mathbb{Z}$.

 \supset

Clausura e inducción $(\forall x \in H \implies x \in m\mathbb{Z})$ y también tirar inversos.

 \subseteq

Todo elemento de H es divisible por m.

Sea $a \in H$ no divisible por $m \implies a = mc + r$ con 0 < r < m

Como $a \in H, m \in H \implies mc \in H \implies -mc \in H$

Por clausura $a-mc=r\in H.$ Pero por buen orden es el más pequeño.

 $\rightarrow \leftarrow$

Subgrupos Generados

Sea (G,\cdot) grupo y $S\subseteq G$, con $S\neq\emptyset$. $< S>=\bigcap_{S\subseteq H< G}=$ es el subgrupo más pequeño que contiene a S.

Subgrupos generados por un elemento

Subgrupo de G generado por x

$$\langle x \rangle := \{e, x^1, x^{-1}, x^2, x^{-2}, \dots\}$$

Lema 1.2.2.

$$x \in G, (G, \cdot)$$

 $\{Los\ K\ tal\ que\ x^k=e\}\ es\ subgrupo\ de\ \mathbb{Z}$

Definición 1.2.1 (Centro). Si G es grupo, el centro de G es:

$$Z(G) = \{z \in G : zg = gz \, \forall g \in G\} \trianglelefteq G$$

Si
$$g \in G, z \in Z \implies gzg^{-1} = z$$

1.3. Relación de equivalencia y particiones

Definición 1.3.1 (Partición). Sea $S \neq \emptyset$ conjunto. Una partición P de S es una subdivisión S en un subconjuntos disjuntos.

Ejemplos:

 $\{1,3\},\{2,5\},\{4\}$ es partición de $\{1,2,3,4,5\}$

Pares e impares en \mathbb{Z}

1.3.1. Relación de equivalencia

Definición 1.3.2 (Relaciones de equivalencia). Una <u>relación de equivalencia</u> en S es una forma de relacionar elementos de S, $a \sim b$, tal que:

- (1) Si $a \sim b, b \sim c \implies a \sim c$ (transitivo)
- (2) Si $a \sim b \implies b \sim a$ (simétrico)
- (3) $a \sim a$ (reflexivo)

Eiemplo:

Los isomorfismos particionan el conjunto de objetos. Luego tenemos un conjunto que clasifica los objetos.

En Matemáticas clasificamos. Cómo?

Buscamos <u>isomorfismos</u> entre objetos que se presentan en formas distintas, pero estructuralmente son lo mismo.

Dado $S \neq \emptyset$

Partición de $S \equiv$ una relación de equivalencia

Despues de particionar se crea un nuevo conjunto, $\overline{S}=S/\sim=$ Conjunto de las particiones. Ejemplo:

$$\mathbb{Z} \to \overline{\mathbb{Z}} = \{\text{pares, impares}\}, \text{impares} = \overline{1}, \overline{-1}, \overline{3}, \text{pares} = \overline{0}, \overline{-2}, \overline{2}$$

Queremos: $\overline{a} + \overline{b} = \overline{a+b}$

... Siempre hay un función sobreyectiva:

$$S \to \overline{S}$$

$$a \mapsto \overline{a}$$

Cualquier función entre conjuntos $S \xrightarrow{\varphi} T$ define una partición en $S: a \sim b$ si $\varphi(a) = \varphi(b)$

$$\therefore \overline{S} = \{ \varphi^{-1}(t) : t \in T \}$$

Asá tenemos morfismo biyectivo (isomorfismo)

$$\overline{S} \xrightarrow{\overline{\varphi}} \Im(\varphi)$$

Volviendo a grupos: Sea $\varphi: G \to G'$ morfismo entre grupos.

Ejemplo:

$$\mathbb{C}^{\times} \xrightarrow{\varphi} \mathbb{R}_{>0}^{\times} \quad \varphi(a) = |a|$$

$$\varphi(a \cdot b) = |a \cdot b| = |a| \cdot |b| = \varphi(a) \cdot \varphi(b)$$

Esta partición es $\{z\in\mathbb{C}^\times:|z|=r,r\in\mathbb{R}_{>0}\}$

Notar que: $\ker(\varphi) = \{z \in \mathbb{C}^{\times} : |z| = 1\}$

Proposición: $G \xrightarrow{\varphi} G'$ morfismo de grupo con kernel N. Sean $a, b \in G \implies$

$$\varphi(a) = \varphi(b) \iff a = b \cdot n \quad \text{para algún } n \in N$$

$$\iff a \cdot b^{-1} \in N$$

Notación: $aN = \{an : n \in N\}$

$$|aN| = |N|$$

Dem:

$$N \to aN$$

$$n \mapsto an$$

(Invectiva)
$$an = an' \implies n = n'$$

(Sobreyectiva)
$$an' \in aN \implies \varphi n' = an'$$

Dem:

$$\varphi(a) = \varphi(b) \iff \varphi(a)\varphi(b)^{-1} = e$$

$$\iff \varphi(ab^{-1}) = e$$

$$\iff ab^{-1} \in \ker(\varphi) = N$$

Def: Dado $H \leq G, a \in G$.

$$aH = \{a \cdot h : h \in H\}$$

se llama clase lateral izquierda. (clases laterales derechas Ha)

Proposición: Dado $H \leq G$, las clases laterales izquierdas particionan G.

Ejemplos:

- Si G es abeliano $\implies aH = Ha \quad \forall a \in G \implies$ la misma partición.
- S_3 = permutaciones de 3 elementos \iff simetráas del triángulo equilátero Si $H=\{1|,\sigma_1\}=<\sigma_1>$

Tarea: verificar que clases laterales coinciden o no coinciden.

Notación: la cardinalidad de las clases laterales se denota por [G:H] (indice de H en G)

Corolario: Teorema de Lagrange

Si G es finito y $H \leq G \implies |H| \cdot [G:H] = |G|$

En particular: |H| |G|

Más particular, $|a| | |G| \quad \forall a \in G$

Corolario: Si G tiene orden p primo y $a \in G \setminus \{e\} \implies G = < a >$

En efecto, G es isomorfo a $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$.

Dem:

Si $a \neq e \implies |a| \neq 1$

Pero |a| |G| = p primo $\implies G = \langle a \rangle \implies |a| = p$

$$\therefore \{a, a^2, a^3, ..., a^{p-1}, e\} = G = < a >$$

Isomorfismo:

$$\mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \to G$$

$$\bar{i} \mapsto a^i$$

 $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$

Sea $n \in \mathbb{Z}_{>0}$.

En \mathbb{Z} definir la relacion de equivalencia:

 $a \sim b \iff a - b$ es divisible por n

$$\therefore \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \{i\mathbb{Z} : i \in \mathbb{Z}\} = \{\overline{0}, \overline{1}, \overline{2}, ..., \overline{n-1}\}\$$

Tarea: la suma designada por $\overline{a} + \overline{b} = \overline{a+b}$ no depende de a,b sino de su clase.

$$\therefore (\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$$
 es un grupo de n elementos, y $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = <\overline{1}>$

Tarea: $G = \bigcup_{g \in G} gH = \bigcup_{g \in G} Hg$ y para $g, g' \in G$ $gH \cap f'H = \emptyset$ o gH = g'H, por relación de equivalencia $(a \sim b \iff a = bh$ para algún $h \in H$)

Notación: [G:H] = # de clases lat. izq.=# de clases lat. der.

$$|G| = |G:H| \cdot |H|$$

1.3.2. Meta

Dado n > 0 entero. Cuántos grupos G existen |G| = n?

Si n es primo \implies hay sólo 1

Si $n=4 \implies$ hay sólo 2

$$\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}, \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$$

Si $n = 6 \implies$ hay sólo 2

$$\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}, S_3$$

Si $n = 8 \implies \text{hay 5}$.

Corolario

Sea $\varphi: G \to G'$ morfismo entre grupos finitos

$$\implies \ker(\varphi) \unlhd G, \varphi(G) \unlhd G'$$

$$|G| = |\ker \varphi| \cdot [G : \ker \varphi] = |\ker \varphi| \cdot |\varphi(G)|$$

Prop: $H \subseteq G \iff$ Toda clase lateral izquierda es derecha $\iff gH = Hg \forall g \in G$

Dem: Tenemos siempre

$$gh = (ghg^{-1})g \forall g \in G$$

Suponer $H \triangleleft G \implies ghg^{-1} \in H \implies gH \subseteq Hg$. También

$$hg = g(g^{-1}hg) \forall g \in G$$

$$\implies Hg \subseteq gH \implies gH = Hg$$

Si
$$H \not \triangleleft G \implies \exists ghg^{-1} \notin H$$

$$\implies gh \in Hg$$

$$\therefore Hg \neq gH$$

Hg=g'H? No, ya que las clases laterales izquierda y derecha particionan. Luego, si Hg=g'H

$$\implies g \in g'H \text{ y } g \in gH$$

$$\implies g'H \cap gH \neq \emptyset \implies g'H = gH$$

$$\rightarrow \leftarrow$$

1.4. Restricción de morfismos a subgrupos

Obs:
$$K, H \leq G \implies K \cap H \leq H$$

$$K \triangleleft G \implies K \cap H \triangleleft H$$

Obs: $\varphi: G \to G'$ morfismo

$$\implies \varphi|_H: H \to G'$$
 es morfismo

Prop: $\varphi: G \to G'$ morfismo, $h' \leq G$. Sea $\varphi^{-1}(H') = \tilde{H}$

- (a) $\tilde{H} \leq G$
- (b) $H' \triangleleft G' \implies \tilde{H} \triangleleft G$
- (c) \tilde{H} contiene a ker φ
- (d) $\varphi|_H: \tilde{H} \to H'$ tiene kernel ker φ

Dem: p.d. $\tilde{H} \leq G$

1.
$$e \in \tilde{H}$$
 ya que $\varphi(e) = e' \in H'$

2.
$$x, y \in \tilde{H} \implies \varphi(xy) = \varphi(x)\varphi(y) \in H'$$

$$3. \ x \in \tilde{H} \implies x^{-1} \in \tilde{H}$$

1.5. Producto de grupos

Def: Dados g, G' grupos, podemos formar un nuevo grupo:

$$G\times G'=\{(g,g'):g\in G,g'\in G'\}$$

Con la operación:

$$(a,b) \cdot_{G \times G'} (c,d) = (a \cdot_G b, c \cdot_{G'} d)$$

11

1.5.1. Porqué es grupo?

- (a) Identidad: (e, e')
- (b) Invertibilidad: Para $(a,b), (a,b)^{-1} = (a^{-1},b^{-1})$

Ejemplos:

- \bullet $S_3 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ es un grupo de orden 12 y no es abeliano
- $\blacksquare \ \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ es grupo de orden 4 y
 no es $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$
- Z/2Z × Z/3Z es grupo abeliano de orden 6.
 Notar que es generado por el (1,1), por lo que es isomorfo a Z/6Z

Sean n, m coprimos enteros

$$\implies \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \simeq \mathbb{Z}/m, \mathbb{Z}$$

Capítulo 2

Simetrías

2.1. Simetrías en figuras planas

Definición 2.1.1 (Isometría). Una función $m: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ es una <u>isometría</u> si preserva distancia, es decir $\forall p,q \in \mathbb{R}^2$

$$dist(P,Q) = dist(m(P), m(Q))$$

Proposición 2.1.1. $m: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ isometría

$$\implies m\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} + M\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

$$Con\ M^t M = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Notar \ que \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} = m \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \end{pmatrix}$$

Demostración.

$$\mathbb{R}^2 \xrightarrow{m} \mathbb{R}^2 \xrightarrow{-m \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}} \mathbb{R}^2$$

$$T = \text{ isometría con } T \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore \text{ Sea } v \in \mathbb{R}^2 \setminus \mathbf{0}, T(v)$$

$$T(\lambda v) = \lambda T(v) \quad (ejercicio)$$

$$T(u+v) = T(u) + T(v)$$

Luego T es transformación lineal: $\exists M \in M_{2\times 2}$

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = M \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}, M = \begin{bmatrix} A & C \\ B & D \end{bmatrix}$$

$$M \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} \implies A^2 + B^2 = 1$$

$$M \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} \implies C^2 + D^2 = 1$$

$$\begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = 0 \implies AC + BD = 0$$

$$\therefore \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & C \\ B & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Corolario. Isometrías son biyecciones

Corolario. Isometrías forman un grupo con la composición.

Definición 2.1.2 (Simetría). Sea $F \subseteq \mathbb{R}^2$ una figura. Una simetría es una isometría tal que

$$m(F) = F$$
$$Sim(F) < Sim(\mathbb{R}^2)$$

2.2. Acciones de grupo

Definición 2.2.1. G= Grupo, $S\neq\emptyset$ conjunto. Sea $G\times S\to S, (g,s)\mapsto g\cdot s$ tal que:

(a)
$$e \cdot s = s, \forall s \in S$$

(b)
$$(gg') \cdot s = g \cdot (g' \cdot s) \forall g, g' \in G, \forall s \in S$$

Si tenemos esto decimos que G actua en S

(GS)

Ejemplos:

• $F \subseteq \mathbb{R}^2$ figura.

$$Sim(F) = G, S = F$$

$$\therefore GS$$

$$G \times S \to S$$

$$(g,p) \mapsto g \cdot p = g(p)$$

• $G = \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}, S = \mathbb{C}$ GS por conjugación

$$\{0,1\} \times \mathbb{C} \to \mathbb{C}$$
$$0 \cdot z = z$$
$$1 \cdot z = \bar{z}$$

Observación 2.2.1. Si GS y $g \in G$

$$\implies m_g: S \to S, m_g(s) = g \cdot s$$
 y es biyección:

• Inyectiva:

$$g \cdot s = g \cdot s' \quad /g^{-1} \cdot$$
$$g^{-1} \cdot (g \cdot s) = g^{-1} \cdot (g \cdot s') \implies e \cdot s = e \cdot s'$$
$$\implies s = s'$$

• Sobreyectiva: Dado $s \in S$, $g \cdot ? = s : ? = g^{-1} \cdot s$

Lo principal de GS es que particiona a S en órbitas.

$$O_s = \{s' \in S : g \cdot s = s' \text{ para algún } g \in G\}$$

Ejemplo: $G = D_4, S = \square, D_4$ verlo como $Sim(\square)$

Las órbitas de $G \circlearrowleft S$ definen una relación de equivalencia:

$$s \sim s' \iff s' = g \cdot s \exists g \in G$$

 $\therefore S$ es unión de órbitas disjuntas

Definición 2.2.2. Si S es una órbita \implies decimos que G actua <u>transitivamente</u>. \iff Dados $s, s' \in S \exists g \in G$ tal que $s = g \cdot s'$

Ejemplo: $Sim(\mathbb{R}^2 \text{ actua en } \mathbb{R}^2 \text{ transitivamente.}$

Definición 2.2.3. El <u>estabilizador de $s \in S$ </u> es $G_s = \{g \in G : g \cdot s = s\}$

Ejemplo: $G_{(0,0)}$ para $G = Sim(\mathbb{R}^2) \circlearrowleft \mathbb{R}^2$

$$\therefore G_{(0,0)} = \{ M \in Mat_{2 \times 2}(\mathbb{R}) : M^tM = Id \} = \text{ grupo ortogonal } = O(2,\mathbb{R})$$

Observación 2.2.2. $G_s \leq G$

Ejemplo: $G = Sim(\mathbb{R}^2), S = \{ \Delta \in \mathbb{R}^2 \} \implies \text{las \'orbitas son los } \Delta_s \text{ congruentes.}$

$$G_{\triangle} = \{e\}$$
 $G_{\triangle \text{ (equilátero)}} \simeq S_3$

$$G_{\triangle \text{ (isosceles)}} \simeq \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$$

2.2.1. Acción en clases laterales

Definición 2.2.4. $H \leq G \implies$ clases laterales izquierdas particionan G

Notación: part.= G/H

G actua en G/H!

$$G \times G/H \to G/H$$

$$(g, aH) \mapsto gaH = g \cdot aH$$

es acción y transitiva.

Proposición 2.2.1. $G \circlearrowleft S, s \in S, H = G_s, O_s$ la órbita de s. Luego $G/H \xrightarrow{\varphi} O_s, \varphi(aH) = a \cdot s$ es biyección.

Demostración. • Bien definido: Sean $aH = bH \iff \exists h \in H : b = ah$

$$\implies b \cdot s = ah \cdot s = a \cdot (h \cdot s) = a \cdot s$$

• Inyectiva:

$$a \cdot s = b \cdot s \implies s = a^{-1}b \cdot s \implies a^{-1}b \in G_s = H$$

$$\iff aH = bH$$

• Sobreyectiva: Si $g \cdot s \in O_s \implies \varphi(gH) = gs$

Proposición 2.2.2.

$$G \cap S, s \in S, \exists a \in G : s' = a \cdot s$$

(a)
$$aG_s = \{g \in G : g \cdot s = s'\}$$

(b)
$$G_{s'} = aG_sa^{-1}$$

Demostración. (a) Si $b \in aG_s \implies b = ah$ para algún $h \in G_s$

$$\implies b \cdot s = ah \cdot s = a \cdot (h \cdot s) = a \cdot s = s' \implies b \in Derecha$$

$$b \in Derecha, b \cdot s = s' = a \cdot s \implies a^{-1}bs = s$$

$$a^{-1}b \in G_s \implies b \in aG_s$$

(b) Si $h \in G_s$

$$\implies h \cdot s' = s' \implies h \cdot (a \cdot s) = a \cdot s$$

$$\implies a^{-1}ha \cdot s = s \implies a^{-1}ha \in G_s$$

$$\implies h \in aG_sa^{-1}$$

$$h \in aG_sa^{-1}$$

$$\implies h = ah'a^{-1} \implies h \cdot s' = ah'a^{-1} \cdot s' = ah'a^{-1} \cdot as = s'$$

Ejemplo: Sea $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$\therefore G_{(a,b)} = t_{(a,b)} G_{(0,0)} t_{(a,b)}^{-1}$$
$$G_{(a,b)} = \{ f \in Sim(\mathbb{R}^2) : f(x,y) = t^{-1} (M(t_{(a,b)}(x,y))) \}$$

2.3. Simetrías en \mathbb{R}^3

Teorema 2.3.1. Todo grupo finito G de SO_3 es uno de los siguientes:

- C_k : grupo ciclico de orden k
- D_k : Diedral de orden 2k (isometrías de un poligono regular de k lados)
- T: Tetraedral; 12 rotaciones de llevar un tetraedro en si mismo.
- O: Octaedral; 24 rotaciones que llevan un cubo o un octaedro en si mismo.
- I: Icosaedral; 60 rotaciones que llevan dodecaedros o icoseaedros en si mismo.

Demostración. Sea $G \leq SO_3$ finito: |G| = NSi $g \in G$ y $g \neq Id \implies g$ fija 2 puntos en la esfera.

$$P = \{Pg, P'gLg \in G\} = \text{Polos de } G$$

 $G \circlearrowright P : G$ envia polos en polos.

Demostración. $p \in P, g \in G$. Necesitamos $gp \in P$ fijo por algún $g' \in G$. Asumir $x \neq Id, x \in G$ tal que $xp = p \implies gxg^{-1}(gp) = gp$

<u>La Idea</u> es contar polos. Creemos que hay 2n-2 polos, pero no ya que el estabilizador de $p \in P$ es ciclico de orden r_p .

$$G_p$$
 es cíclico

$$\therefore |O_p| = \frac{|G|}{|G_p|}$$

Digamos que $|O_p| = n_p$

$$r_p \cdot n_p = N$$

#elementos en Gcon ppolo $=r_p-1$

$$\implies \sum_{p \in P} (r_p - 1) = 2(N - 1)$$

Dividir P en órbitas:

$$O_1, ..., O_s$$

disjuntas: $|O_i| = n_i$

$$\therefore \sum_{i=1}^{s} n_i(r_i - 1) = 2N - 2$$

Como $r_i n_i = N$, entonces

$$\sum_{i=1}^{s} \frac{N}{r_i} (r_i - 1) = 2N - 2$$

$$\therefore 2 - \frac{2}{N} = \sum_{i=1}^{s} \left(1 - \frac{1}{r_i}\right)$$

Notar que:

$$2 - \frac{2}{N} < 2 \text{ y } 1 - \frac{1}{r_i} \ge \frac{1}{2}$$

$$\therefore 2 > \frac{1}{2}s \implies 4 > s \implies s \le 3$$

(1 órbitas):
$$2 - 2/N = 1 - 1/r_1$$
, $2 - 2/N \ge 1$ y $1 - 1/r_1 < 1$

 ${\rightarrow} \leftarrow$

Por lo que no existe este caso.

(2 órbitas): s = 2

$$2 - \frac{2}{N} = 1 - \frac{1}{r_1} + 1 - \frac{1}{r_2}$$

$$\implies \frac{2}{N} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$$

Pero $r_i \leq N$

$$r_1 = r_2 = N$$

$$n_1 = n_2 = 1$$

$$G_p = G = G_{p'}$$

Rotaciones $2\pi/N$

(3 órbitas): s = 3

$$\frac{2}{N} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2} + \frac{1}{r_3} - 1$$

Asumir que $r_1 \leq r_2 \leq r_3$

$$\therefore r_1 = 2$$

(I) Asumimos $r_1 = r_2 = 2, r_3 = r$

$$\therefore N = 2r \implies n_3 = 2.$$

$$O_3 = \{p, p'\}$$

$$G \simeq D_r$$

(II) Asumimos $r_1=2, r_i\geq 3$, pero $r_2\geq 4, r_3\geq 4 \implies \to \leftarrow$ y $r_2=3, r_3\geq 6 \implies \to \leftarrow$

$$\therefore r_2 = 3$$

a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a

Capítulo 3

Más Teoría de Grupos

3.1. Acciones de grupos en sí mismos

3.2. Acciones de grupos en subconjuntos

Ej: O = grupo de octaedro de 24 rotaciones del cubo

$$O \bigcirc \square$$

$$S =$$
Conjunto de vértices del cubo $\implies O \circlearrowleft S$

$$S'=$$
 Pares no ordenados de vértices de \square (es decir, $\binom{8}{2}=28$ pares.)

$$\implies O ? S'$$

- (I) {Pares de vértices en un lado}= 12
- (II) {Pares de vértices opuestos en una cara}= 12
- (III) {Pares de vértices opuestos en el cubo}= 4

$$\therefore 28 = 12 + 12 + 4$$

Si $G \circlearrowleft S$

$$\implies G \circlearrowright$$
 Subconjuntos de S

$$U\subset S, g\cdot U=\{g\cdot u:u\in U\}$$

$$G_u = \{ g \in G : gU = U \}$$

Proposición 3.2.1. $H \circlearrowright S \ y \ U \subset S$

Entonces:

$$H$$
 estabiliza a $U \iff U = \bigcup$ algunas órbitas

Demostración. Dibujo

Proposición 3.2.2.

$$U \subset G, |G| < \infty$$

 $G \circlearrowright G$ por multiplicación por la izquierda así $G \circlearrowleft$ subconjuntos de G.

$$\implies |G|||U||$$

Demostración. $H=G_u$ y así H estabiliza a $U\iff U=\bigcup$ algunas órbitas = $\bigcup_{\text{algunos }g\in G}g\cdot H$, pero $|gH|=|H|\implies |U|=\lambda|H|$

 $G \circlearrowleft$ subconjuntos de G por conjugación.

Un subgrupo $H \triangleleft G \iff$ su órbita contiene sólo a H.

Qué sucede si $H \not \triangleleft G$?

Respuesta: Definir Normalizador de H en G:

Definición 3.2.1 (Normalizador).

$$H \subseteq N(H) = \{ g \in G : gHg^{-1} = H \}$$

3.3. Teoremas de Sylow

"Describir subgrupos de orden primo de un grupo finito"

Sea G un grupo de orden $n = p^e \cdot m$ p primo, $e \ge 1$, p no divide a m.

Ejm:
$$n = 100, p = 2e = 2 \implies 100 = 2^2 \cdot 25$$

Teorema 3.3.1 (Sylow 1). \exists un subgrupo de orden p^e .

Lema 3.3.2. Si S es un conjunto con $n = p^e \cdot m$ elementos, con p primo y p no divide a m, y $p^e < n \implies El$ número de subconjuntos de cardinalidad p^e es

$$N = \binom{n}{p^e} \quad pno \ divide \ aN$$

Demostración. $N = \binom{n}{p^e}$ por introducción al álgebra.

$$\binom{n}{p^e} = \frac{n \cdot (n-1) \cdot \ldots \cdot (n-(p^e-1))}{p^e \cdot (p^e-1) \cdot \ldots \cdot 1}$$

Notar que n-k y p^e-k tienen exactamente la misma cantidad de p^i como factor. Simplemente escribir $k=p^i\cdot l$, donde p no divide a l, $i\geq 0$ y e>i.

$$n - k = p^e \cdot m - p^i \cdot l = p^i (p^{e-i} \cdot m - l)$$

$$p^e - k = p^e - p^i \cdot l = p^i (p^{e-i} - l)$$

Demostración. Sea $S = \{$ subconjuntos de G de cardinalidad $p^e \}$ $G \circlearrowleft S$ por multiplicación por la izquierda

$$N = \sum_{\text{\'orbitas disjuntas}} |O|$$

por el lema anterior, p no divide a N

$$\implies \exists O : \operatorname{mcd}(|O|, p) = 1$$

Sea $U \in O$

$$|G_u||O| = p^e \cdot m$$

Como G_U estabiliza a U

$$\implies U = \bigcup$$
órbitas

órbitas= $g \cdot G_U$

$$\therefore |G_U| \mid |U|$$

$$\implies |U| = p^e$$

Corolario. Si p primo divide a $|G| \implies G$ tiene un elemento de orden p.

Demostración. Sea H < G con $|H| = p^e$, por Sylow 1

Sea $x \in H, x \neq e$.

Entonces ord $(x) = p^{\alpha}, 1 \le 1\alpha \le e$

Si $\alpha = 1$, listo.

Si $\alpha > 1 \implies$

$$1| = x^{p^{\alpha}} = x^{p^{\alpha - 1} \cdot p} = (x^{p^{\alpha - 1}})^p$$
$$\therefore x^{p^{\alpha - 1}} \text{ tiene orden } p$$

Corolario. |G|=6

$$\implies G \simeq \mathbb{Z}_6 \vee G \simeq D_3$$

Demostración. Sea x de orden 3 e y de orden 2 en G.

$$\implies x^i y^i \quad 0 \le i \le 2, 0 \le j \le 1$$

Son todos distintos.

$$x^{i}y^{j} = x^{i'}y^{j'}$$

$$\therefore x^{i-i'} = y^{j'-j} = e$$

$$\therefore G = \{e, x, x^{2}, y, xy, x^{2}y\}$$

Notar que $yx \neq e, x, x^2, y$

$$\implies yx = xy \lor yx = x^2y$$

Definición 3.3.1 (Sylow p). G finito de orden $p^e m$, p primo, $p \nmid m$. Un H < G de orden p^e se llama Sylow p.

Teorema 3.3.3 (Sylow 2). Sea $K < G, p \mid |K| y H$ es un Sylow p.

$$\implies \exists g \in G : K \cap gHg^{-1} \subset K$$

es un Sylow p de K

Demostración. $S = \{ \text{ clases laterales izquierdas de } H \} = G/H$

 $G \circlearrowleft S$ por multiplicación por izquierda es acción transitiva, H estabiliza a H

Clave: hacer actuar $K \circlearrowright S$ por multiplicación izquierda. Descomponer S en K-órbitas.

H Sylow-p

$$\implies |S| = [G:H] = m \implies p \nmid m$$

$$\therefore \exists K$$
-órbita $O : mcd(|O|, p) = 1$

Digamos

$$O = O(aH)$$

Sea $H' = aHa^{-1}$. [Es Sylow-p para G]

Notar que H' es estabilizador de aH por la acción de G.

 \implies El estabilizador de aH por K es $H'\cap K$ y $[K:H'\cap K]=|O(aH)|.$ Y $[K:K\cap H']$ es coprimo a p.

Notar que H' es p-grupo de K y así $K \cap H'$ es p-grupo.

$$\implies H' \cap K$$
 es Sylow-p para K

Corolario.

- (a) K < G p-grupo $\implies K \subset algún \ Sylow \ p$
- (b) Sylow p de G aon conjugados entre si.
- (a) Demostración. gHg^{-1} es Sylow p si H es Sylow p, $\forall g \in G$. Sea K un p-grupo en G. Por teo Sylow 2, $gHg^{-1} \cap K = K$ es p-grupo de K

$$\implies gHg^{-1}\supset K$$

(b) Demostración. K y H Sylow p. Por Sylow 2 $\exists g: gHg^{-1}\supset K$ es Sylow p para K.

$$\therefore gHg^{-1} \cap K = K$$

$$\therefore gHg^{-1} \supset K$$

$$\implies gHg^{-1} = K$$

Teorema 3.3.4 (Sylow 3). $|G| = p^e \cdot m$

$$s = \#\{Sylow\ p\ en\ G\}$$

$$\implies s||G| \land s \equiv 1 \mod p$$

Demostraci'on. Por Corolario (b): Todos los Sylow-p
 son conjugados a uno: H#{Sylow-p} = s[G:N(H)]
 N(H) =normalizador de H en G

$$\therefore s \mid m$$

 $S = \{H_1 = H, H_2, ..., H_s\}$ =Sylow-p $H \circlearrowleft S$ conjugar con elementos de H.

Una órbita consiste de 1 elemento $\iff H \subset N_i = \text{normalizador de } H_i$

$$\implies H = H_i$$

 \therefore la única órbita por 1 elemento es la de H

$$s = \sum_{O \text{ disjuntas}} |O| = 1 + \sum_{\text{resto}} |O|$$

$$\implies s \equiv 1 \mod p$$

Corolario. H Sylow-p de G.

$$H \triangleleft G \iff s = 1$$

Demostración. Si $H \triangleleft G \implies gHg^{-1} = H \quad \forall g \in G$. Teo Sylow 2, tenemos s=1. Si $s=1 \implies gHg^{-1} \in$ Sylow p= $\{H\}$

$$\implies gHg^{-1} = H \forall g \in G$$