

Algebra Abstracta I

Nicholas Mc-Donnell

2do semestre 2017

Índice general

1. Grupos	3
1.1. Grupos	3
1.1.1. Grupos	4
1.1.2. Motivación para estudiar esto:	4
1.2. Subgrupos	5
1.2.1. Subgrupos triviales	5
1.3. Relación de equivalencia y particiones	6
1.3.1. Relación de equivalencia	6
1.3.2. Meta	9
1.4. Restricción de morfismos a subgrupos	10
1.5. Producto de grupos	10
1.5.1. Porqué es grupo?	11
2. Simetrías	13
2.1. Simetrías en figuras planas	13
2.2. Acciones de grupo	14
2.2.1. Acción en clases laterales	16
2.3. Simetrías en \mathbb{R}^3	17
3. Más Teoría de Grupos	21
3.1. Acciones de grupos en sí mismos	21
3.2. Acciones de grupos en subconjuntos	21
3.3. Teoremas de Sylow	22

Capítulo 1

Grupos

1.1. Grupos

Una operación en un conjunto S es una función.

$$S \times S \rightarrow S$$

$$(a, b) \mapsto ab$$

Ejemplo: $S =$ Matrices de $n \times n$

La multiplicación y la suma son operaciones en este conjunto.

La operación puede ser asociativa: $(ab)c = a(bc)$

Esto implica que se le puede dar un y solo un sentido a $a_1 \cdot a_2 \cdot \dots \cdot a_n$

La operación es conmutativa: $ab = ba$

Ejemplo: Dado un conjunto T

$$S = \{\text{funciones de } T \text{ en } T\}$$

En este conjunto la operación de composición es asociativa.

La operación tiene identidad (o neutro) para la operación en S es el clásico neutro y es único:

$$\exists e : \forall a, ae = ea = a$$

La operación tiene inverso, con identidad e : $\forall a \exists a^{-1} : aa^{-1} = a^{-1}a = e$

Lema 1.1.1. *Si la operación es asociativa, esto implica que los inversos son únicos.*

Demostración.

$$b \cdot a = a \cdot b = e = a \cdot b' \quad /b \cdot$$

$$(b \cdot a) \cdot b = (b \cdot a) \cdot b' \quad / \text{Propiedad asociativa}$$

$$e \cdot b = e \cdot b'$$

$$b = b'$$

Además, si a y b tienen inverso y la operación es asociativa, esto implica que ab tiene inverso:

$$(ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1} \quad \square$$

1.1.1. Grupos

Definición 1.1.1. Un grupo es un conjunto G con operación asociativa e identidad, tal que todo elemento tiene inverso.

$$\text{Ejemplo: } GL_n \begin{pmatrix} \mathbb{Q} \\ \mathbb{R} \\ \mathbb{C} \end{pmatrix} = \{M \in \text{Matrices} \begin{pmatrix} \mathbb{Q} \\ \mathbb{R} \\ \mathbb{C} \end{pmatrix} : \det(M) \neq 0\} \text{ (Grupo general lineal)}$$

Este es un grupo no abeliano con el producto.

Definición 1.1.2 (Orden). El orden de un grupo G es su cardinalidad $|G|$

Sea T un conjunto (no vacío).

$$S_{|T|} = \{\text{Las biyecciones de } T \text{ en si mismo}\}$$

Entonces, $(S_{|T|}, \circ)$ es un grupo.

Explicación:

- Asociatividad, esta aparece como propiedad de la composición de las funciones
- Identidad, $e = 1|_T$, la función identidad (biyectiva)
- Dada $f : T \rightarrow T$ biyección $\implies \exists f^{-1} : T \rightarrow T$ tal que $f \circ f^{-1} = f^{-1} \circ f = 1|_T$

Si $|T| = n$ finito, $S_{|T|} =$ grupo de simetría de n elementos. Y $|S_n| = n!$.

1.1.2. Motivación para estudiar esto:

Resolver: $p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 = 0$ por radicales, donde $a_i \in \mathbb{Q}$

Existe cierta manera de asociar un grupo a $p(x)$.

$Gal(p) = Gal(K|\mathbb{Q})$ donde $K = \mathbb{Q}(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ (cuerpo).

Teorema 1.1.2. Sea $f(x) \in \mathbb{Q}[x]$ irreducible:

$$f(x) \text{ se resuelve por radicales} \iff Gal(f) \text{ es soluble}$$

Ser soluble es la siguiente propiedad:

$$\exists 1 \triangleleft G_1 \triangleleft G_2 \triangleleft \dots \triangleleft Gal(f) : G_{i+1}/G_i \text{ es grupo abeliano y } G_i \text{ subgrupo de } G_i + 1$$

Ejemplo: $f(x) = 2x^5 - 10x + 5$

$Gal(f)$ es isomorfo a S_5 , pero S_5 no es soluble, lo que implica que $f(x) = 0$ no se resuelve por radicales (fórmula).

1.2. Subgrupos

Def: Sea G un grupo, $H \subset G$ es subgrupo $\iff H$ es grupo (con la misma operación).

1.2.1. Subgrupos triviales

Sea (G, \cdot) grupo y e su neutro. $(G, \cdot) < (G, \cdot)$ y $(\{e\}, \cdot) < (G, \cdot)$ (Notación de subgrupo).

Subgrupos de $(\mathbb{Z}, +)$

Los pares son subgrupo de $(\mathbb{Z}, +)$, además los múltiplos de n son subgrupo de $(\mathbb{Z}, +)$
 $b\mathbb{Z} := \{bk, k \in \mathbb{Z}\}$

Proposición 1.2.1. *Todo subgrupo de \mathbb{Z} es de la forma $b\mathbb{Z}$ ($H < \mathbb{Z} \iff H = b\mathbb{Z}$)*

Demostración. 1. Caso: H sin números positivos $\iff H = \{0\} = 0\mathbb{Z}$, esto es por los inversos
 (sin positivos no hay negativos)

2. Caso: H tiene números positivos $\implies \exists m \in \mathbb{Z}^+ : \forall a > 0 \in H \implies m \leq a$

Demostrar que $H = m\mathbb{Z}$.

\supseteq

Clausura e inducción ($\forall x \in H \implies x \in m\mathbb{Z}$) y también tirar inversos.

\subseteq

Todo elemento de H es divisible por m .

Sea $a \in H$ no divisible por $m \implies a = mc + r$ con $0 < r < m$

Como $a \in H, m \in H \implies mc \in H \implies -mc \in H$

Por clausura $a - mc = r \in H$. Pero por buen orden es el más pequeño.

$\rightarrow \leftarrow$

□

Subgrupos Generados

Sea (G, \cdot) grupo y $S \subseteq G$, con $S \neq \emptyset$.

$\langle S \rangle = \bigcap_{S \subseteq H < G} H$ es el subgrupo más pequeño que contiene a S .

Subgrupos generados por un elemento

Subgrupo de G generado por x

$$\langle x \rangle := \{e, x^1, x^{-1}, x^2, x^{-2}, \dots\}$$

Lema 1.2.2.

$$x \in G, (G, \cdot)$$

$\{K \text{ tal que } x^k = e\}$ es subgrupo de \mathbb{Z}

Definición 1.2.1 (Centro). Si G es grupo, el centro de G es:

$$Z(G) = \{z \in G : zg = gz \forall g \in G\} \trianglelefteq G$$

$$\text{Si } g \in G, z \in Z \implies gzg^{-1} = z$$

1.3. Relación de equivalencia y particiones

Definición 1.3.1 (Partición). Sea $S \neq \emptyset$ conjunto. Una partición P de S es una subdivisión S en un subconjuntos disjuntos.

Ejemplos:

$\{1, 3\}, \{2, 5\}, \{4\}$ es partición de $\{1, 2, 3, 4, 5\}$

Pares e impares en \mathbb{Z}

1.3.1. Relación de equivalencia

Definición 1.3.2 (Relaciones de equivalencia). Una relación de equivalencia en S es una forma de relacionar elementos de S , $a \sim b$, tal que:

- (1) Si $a \sim b, b \sim c \implies a \sim c$ (transitivo)
- (2) Si $a \sim b \implies b \sim a$ (simétrico)
- (3) $a \sim a$ (reflexivo)

Ejemplo:

Los isomorfismos particionan el conjunto de objetos. Luego tenemos un conjunto que clasifica los objetos.

En Matemáticas clasificamos. Cómo?

Buscamos isomorfismos entre objetos que se presentan en formas distintas, pero estructuralmente son lo mismo.

Dado $S \neq \emptyset$

Partición de $S \equiv$ una relación de equivalencia

Despues de particionar se crea un nuevo conjunto, $\bar{S} = S / \sim =$ Conjunto de las particiones.

Ejemplo:

$$\mathbb{Z} \rightarrow \bar{\mathbb{Z}} = \{\text{pares, impares}\}, \text{impares} = \bar{1}, \overline{-1}, \bar{3}, \text{pares} = \bar{0}, \overline{-2}, \bar{2}$$

$$\text{Queremos: } \bar{a} + \bar{b} = \overline{a + b}$$

\therefore Siempre hay un función sobreyectiva:

$$S \rightarrow \bar{S}$$

$$a \mapsto \bar{a}$$

Cualquier función entre conjuntos $S \xrightarrow{\varphi} T$ define una partición en $S : a \sim b$ si $\varphi(a) = \varphi(b)$

$$\therefore \bar{S} = \{\varphi^{-1}(t) : t \in T\}$$

Asá tenemos morfismo biyectivo (isomorfismo)

$$\bar{S} \xrightarrow{\bar{\varphi}} \mathfrak{S}(\varphi)$$

Volviendo a grupos: Sea $\varphi : G \rightarrow G'$ morfismo entre grupos.

Ejemplo:

$$\mathbb{C}^\times \xrightarrow{\varphi} \mathbb{R}_{>0}^\times \quad \varphi(a) = |a|$$

$$\varphi(a \cdot b) = |a \cdot b| = |a| \cdot |b| = \varphi(a) \cdot \varphi(b)$$

Esta partición es $\{z \in \mathbb{C}^\times : |z| = r, r \in \mathbb{R}_{>0}\}$

Notar que: $\ker(\varphi) = \{z \in \mathbb{C}^\times : |z| = 1\}$

Proposición: $G \xrightarrow{\varphi} G'$ morfismo de grupo con kernel N . Sean $a, b \in G \implies$

$$\varphi(a) = \varphi(b) \iff a = b \cdot n \quad \text{para algún } n \in N$$

$$\iff a \cdot b^{-1} \in N$$

Notación: $aN = \{an : n \in N\}$

$$|aN| = |N|$$

Dem:

$$N \rightarrow aN$$

$$n \mapsto an$$

$$(\text{Inyectiva}) \quad an = an' \implies n = n'$$

$$(\text{Sobreyectiva}) \quad an' \in aN \implies \varphi n' = an'$$

Dem:

$$\varphi(a) = \varphi(b) \iff \varphi(a)\varphi(b)^{-1} = e$$

$$\iff \varphi(ab^{-1}) = e$$

$$\iff ab^{-1} \in \ker(\varphi) = N$$

Def: Dado $H \leq G, a \in G$.

$$aH = \{a \cdot h : h \in H\}$$

se llama clase lateral izquierda. (clases laterales derechas Ha)

Proposición: Dado $H \leq G$, las clases laterales izquierdas particionan G .

Ejemplos:

- Si G es abeliano $\implies aH = Ha \quad \forall a \in G \implies$ la misma partición.
- $S_3 =$ permutaciones de 3 elementos \iff simetrías del triángulo equilátero
Si $H = \{1, \sigma_1\} = \langle \sigma_1 \rangle$

Tarea: verificar que clases laterales coinciden o no coinciden.

Notación: la cardinalidad de las clases laterales se denota por $[G : H]$ (índice de H en G)

Corolario: Teorema de Lagrange

Si G es finito y $H \leq G \implies |H| \cdot [G : H] = |G|$

En particular: $|H| \mid |G|$

Más particular, $|a| \mid |G| \quad \forall a \in G$

Corolario: Si G tiene orden p primo y $a \in G \setminus \{e\} \implies G = \langle a \rangle$

En efecto, G es isomorfo a $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$.

Dem:

Si $a \neq e \implies |a| \neq 1$

Pero $|a| \mid |G| = p$ primo $\implies G = \langle a \rangle \implies |a| = p$

$$\therefore \{a, a^2, a^3, \dots, a^{p-1}, e\} = G = \langle a \rangle$$

Isomorfismo:

$$\mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \rightarrow G$$

$$\bar{i} \mapsto a^i$$

$\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$

Sea $n \in \mathbb{Z}_{>0}$.

En \mathbb{Z} definir la relacion de equivalencia:

$$a \sim b \iff a - b \text{ es divisible por } n$$

$$\therefore \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \{i\mathbb{Z} : i \in \mathbb{Z}\} = \{\bar{0}, \bar{1}, \bar{2}, \dots, \overline{n-1}\}$$

Tarea: la suma designada por $\bar{a} + \bar{b} = \overline{a+b}$ no depende de a, b sino de su clase.

$\therefore (\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$ es un grupo de n elementos, y $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \langle \bar{1} \rangle$

Tarea: $G = \bigcup_{g \in G} gH = \bigcup_{g \in G} Hg$ y para $g, g' \in G$ $gH \cap g'H = \emptyset$ o $gH = g'H$, por relación de equivalencia ($a \sim b \iff a = bh$ para algún $h \in H$)

Notación: $[G : H] = \#$ de clases lat. izq. = $\#$ de clases lat. der.

$$\therefore |G| = [G : H] \cdot |H|$$

1.3.2. Meta

Dado $n > 0$ entero. Cuántos grupos G existen $|G| = n$?

Si n es primo \implies hay sólo 1

Si $n = 4 \implies$ hay sólo 2

$$\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}, \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$$

Si $n = 6 \implies$ hay sólo 2

$$\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}, S_3$$

Si $n = 8 \implies$ hay 5.

Corolario

Sea $\varphi : G \rightarrow G'$ morfismo entre grupos finitos

$$\implies \ker(\varphi) \trianglelefteq G, \varphi(G) \trianglelefteq G'$$

$$|G| = |\ker \varphi| \cdot [G : \ker \varphi] = |\ker \varphi| \cdot |\varphi(G)|$$

Prop: $H \trianglelefteq G \iff$ Toda clase lateral izquierda es derecha $\iff gH = Hg \forall g \in G$

Dem: Tenemos siempre

$$gh = (ghg^{-1})g \forall g \in G$$

Suponer $H \triangleleft G \implies ghg^{-1} \in H \implies gH \subseteq Hg$. También

$$hg = g(g^{-1}hg) \forall g \in G$$

$$\implies Hg \subseteq gH \implies gH = Hg$$

Si $H \not\triangleleft G \implies \exists ghg^{-1} \notin H$

$$\implies gh \in Hg$$

$$\therefore Hg \neq gH$$

$Hg = g'H$? No, ya que las clases laterales izquierda y derecha particionan. Luego, si $Hg = g'H$

$$\implies g \in g'H \text{ y } g \in gH$$

$$\implies g'H \cap gH \neq \emptyset \implies g'H = gH$$

$$\rightarrow \leftarrow$$

1.4. Restricción de morfismos a subgrupos

$$\text{Obs: } K, H \leq G \implies K \cap H \leq H$$

$$K \triangleleft G \implies K \cap H \triangleleft H$$

Obs: $\varphi : G \rightarrow G'$ morfismo

$$\implies \varphi|_H : H \rightarrow G' \text{ es morfismo}$$

Prop: $\varphi : G \rightarrow G'$ morfismo, $H' \leq G$. Sea $\varphi^{-1}(H') = \tilde{H}$

$$(a) \tilde{H} \leq G$$

$$(b) H' \triangleleft G' \implies \tilde{H} \triangleleft G$$

$$(c) \tilde{H} \text{ contiene a } \ker \varphi$$

$$(d) \varphi|_H : \tilde{H} \rightarrow H' \text{ tiene kernel } \ker \varphi$$

Dem: p.d. $\tilde{H} \leq G$

$$1. e \in \tilde{H} \text{ ya que } \varphi(e) = e' \in H'$$

$$2. x, y \in \tilde{H} \implies \varphi(xy) = \varphi(x)\varphi(y) \in H'$$

$$3. x \in \tilde{H} \implies x^{-1} \in \tilde{H}$$

1.5. Producto de grupos

Def: Dados G, G' grupos, podemos formar un nuevo grupo:

$$G \times G' = \{(g, g') : g \in G, g' \in G'\}$$

Con la operación:

$$(a, b) \cdot_{G \times G'} (c, d) = (a \cdot_G b, c \cdot_{G'} d)$$

1.5.1. Porqué es grupo?

- (a) Identidad: (e, e')
- (b) Invertibilidad: Para (a, b) , $(a, b)^{-1} = (a^{-1}, b^{-1})$

Ejemplos:

- $S_3 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ es un grupo de orden 12 y no es abeliano
- $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ es grupo de orden 4 y no es $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$
- $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$ es grupo abeliano de orden 6.

Notar que es generado por el $(1, 1)$, por lo que es isomorfo a $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}$

Sean n, m coprimos enteros

$$\implies \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \simeq \mathbb{Z}/m, \mathbb{Z}$$

Capítulo 2

Simetrías

2.1. Simetrías en figuras planas

Definición 2.1.1 (Isometría). Una función $m : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ es una isometría si preserva distancia, es decir $\forall p, q \in \mathbb{R}^2$

$$\text{dist}(P, Q) = \text{dist}(m(P), m(Q))$$

Proposición 2.1.1. $m : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ isometría

$$\Rightarrow m \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} + M \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

$$\text{Con } M^t M = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Notar que } \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} = m \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$$

Demostración.

$$\mathbb{R}^2 \xrightarrow{m} \mathbb{R}^2 \xrightarrow{-m \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}} \mathbb{R}^2$$

$$T = \text{isometría con } T \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore \text{ Sea } v \in \mathbb{R}^2 \setminus \mathbf{0}, T(v)$$

$$T(\lambda v) = \lambda T(v) \quad (\text{ejercicio})$$

$$T(u + v) = T(u) + T(v)$$

Luego T es transformación lineal: $\exists M \in M_{2 \times 2}$

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = M \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}, M = \begin{bmatrix} A & C \\ B & D \end{bmatrix}$$

$$M \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} \implies A^2 + B^2 = 1$$

$$M \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} \implies C^2 + D^2 = 1$$

$$\begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = 0 \implies AC + BD = 0$$

$$\therefore \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & C \\ B & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

□

Corolario. *Isometrías son biyecciones*

Corolario. *Isometrías forman un grupo con la composición.*

Definición 2.1.2 (Simetría). Sea $F \subseteq \mathbb{R}^2$ una figura. Una simetría es una isometría tal que

$$m(F) = F$$

$$Sim(F) \leq Sim(\mathbb{R}^2)$$

2.2. Acciones de grupo

Definición 2.2.1. $G =$ Grupo, $S \neq \emptyset$ conjunto. Sea $G \times S \rightarrow S, (g, s) \mapsto g \cdot s$ tal que:

$$(a) \quad e \cdot s = s, \forall s \in S$$

$$(b) \quad (gg') \cdot s = g \cdot (g' \cdot s) \forall g, g' \in G, \forall s \in S$$

Si tenemos esto decimos que G actúa en S

$$(GS)$$

Ejemplos:

- $F \subseteq \mathbb{R}^2$ figura.

$$Sim(F) = G, S = F$$

$$\therefore GS$$

$$G \times S \rightarrow S$$

$$(g, p) \mapsto g \cdot p = g(p)$$

- $G = \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}, S = \mathbb{C}$ GS por conjugación

$$\{0, 1\} \times \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$$

$$0 \cdot z = z$$

$$1 \cdot z = \bar{z}$$

Observación 2.2.1. Si GS y $g \in G$

$$\implies m_g : S \rightarrow S, m_g(s) = g \cdot s \quad \text{y es biyección:}$$

- Inyectiva:

$$g \cdot s = g \cdot s' \quad / g^{-1}.$$

$$g^{-1} \cdot (g \cdot s) = g^{-1} \cdot (g \cdot s') \implies e \cdot s = e \cdot s'$$

$$\implies s = s'$$

- Sobreyectiva: Dado $s \in S$, $g \cdot ? = s \therefore ? = g^{-1} \cdot s$

Lo principal de GS es que particiona a S en órbitas.

$$O_s = \{s' \in S : g \cdot s = s' \text{ para algún } g \in G\}$$

Ejemplo: $G = D_4, S = \square$, D_4 verlo como $Sim(\square)$

Las órbitas de $G \curvearrowright S$ definen una relación de equivalencia:

$$s \sim s' \iff s' = g \cdot s \exists g \in G$$

$\therefore S$ es unión de órbitas disjuntas

Definición 2.2.2. Si S es una órbita \implies decimos que G actúa transitivamente. \iff Dados $s, s' \in S \exists g \in G$ tal que $s = g \cdot s'$

Ejemplo: $Sim(\mathbb{R}^2)$ actúa en \mathbb{R}^2 transitivamente.

Definición 2.2.3. El estabilizador de $s \in S$ es $G_s = \{g \in G : g \cdot s = s\}$

Ejemplo: $G_{(0,0)}$ para $G = Sim(\mathbb{R}^2) \curvearrowright \mathbb{R}^2$

$$\therefore G_{(0,0)} = \{M \in Mat_{2 \times 2}(\mathbb{R}) : M^t M = Id\} = \text{grupo ortogonal} = O(2, \mathbb{R})$$

Observación 2.2.2. $G_s \leq G$

Ejemplo: $G = Sim(\mathbb{R}^2)$, $S = \{\Delta \in \mathbb{R}^2\} \implies$ las órbitas son los Δ_s congruentes.

$$G_\Delta = \{e\} \quad G_\Delta \text{ (equilátero)} \simeq S_3$$

$$G_\Delta \text{ (isosceles)} \simeq \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$$

2.2.1. Acción en clases laterales

Definición 2.2.4. $H \leq G \implies$ clases laterales izquierdas particionan G

Notación: $\text{part.} = G/H$

G actúa en G/H !

$$G \times G/H \rightarrow G/H$$

$$(g, aH) \mapsto gaH = g \cdot aH$$

es acción y transitiva.

Proposición 2.2.1. $G \curvearrowright S$, $s \in S$, $H = G_s$, O_s la órbita de s . Luego $G/H \xrightarrow{\varphi} O_s$, $\varphi(aH) = a \cdot s$ es biyección.

Demostración. ■ Bien definido: Sean $aH = bH \iff \exists h \in H : b = ah$

$$\implies b \cdot s = ah \cdot s = a \cdot (h \cdot s) = a \cdot s$$

■ Inyectiva:

$$a \cdot s = b \cdot s \implies s = a^{-1}b \cdot s \implies a^{-1}b \in G_s = H$$

$$\iff aH = bH$$

■ Sobreyectiva: Si $g \cdot s \in O_s \implies \varphi(gH) = gs$

□

Proposición 2.2.2.

$$G \curvearrowright S, s \in S, \exists a \in G : s' = a \cdot s$$

$$(a) \quad aG_s = \{g \in G : g \cdot s = s'\}$$

$$(b) \quad G_{s'} = aG_s a^{-1}$$

Demostración. (a) Si $b \in aG_s \implies b = ah$ para algún $h \in G_s$

$$\implies b \cdot s = ah \cdot s = a \cdot (h \cdot s) = a \cdot s = s' \implies b \in \text{Derecha}$$

$$b \in \text{Derecha}, b \cdot s = s' = a \cdot s \implies a^{-1}bs = s$$

$$a^{-1}b \in G_s \implies b \in aG_s$$

(b) Si $h \in G_s$

$$\implies h \cdot s' = s' \implies h \cdot (a \cdot s) = a \cdot s$$

$$\implies a^{-1}ha \cdot s = s \implies a^{-1}ha \in G_s$$

$$\implies h \in aG_s a^{-1}$$

$$h \in aG_s a^{-1}$$

$$\implies h = ah'a^{-1} \implies h \cdot s' = ah'a^{-1} \cdot s' = ah'a^{-1} \cdot as = s'$$

□

Ejemplo: Sea $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$\therefore G_{(a,b)} = t_{(a,b)} G_{(0,0)} t_{(a,b)}^{-1}$$

$$G_{(a,b)} = \{f \in \text{Sim}(\mathbb{R}^2) : f(x, y) = t^{-1}(M(t_{(a,b)}(x, y)))\}$$

2.3. Simetrías en \mathbb{R}^3

Teorema 2.3.1. *Todo grupo finito G de SO_3 es uno de los siguientes:*

- C_k : grupo ciclico de orden k
- D_k : Diedral de orden $2k$ (isometrías de un poligono regular de k lados)
- T : Tetraedral; 12 rotaciones de llevar un tetraedro en si mismo.
- O : Octaedral; 24 rotaciones que llevan un cubo o un octaedro en si mismo.
- I : Icosaedral; 60 rotaciones que llevan dodecaedros o icoseaedros en si mismo.

Demostración. Sea $G \leq SO_3$ finito: $|G| = N$

Si $g \in G$ y $g \neq Id \implies g$ fija 2 puntos en la esfera.

$$P = \{Pg, P'gLg \in G\} = \text{Polos de } G$$

$G \curvearrowright P$: G envia polos en polos.

Demostración. $p \in P, g \in G$. Necesitamos $gp \in P$ fijo por algún $g' \in G$. Asumir $x \neq Id, x \in G$ tal que $xp = p \implies gxg^{-1}(gp) = gp$ □

La Idea es contar polos. Creemos que hay $2n - 2$ polos, pero no ya que el estabilizador de $p \in P$ es ciclico de orden r_p .

G_p es cíclico

$$\therefore |O_p| = \frac{|G|}{|G_p|}$$

Digamos que $|O_p| = n_p$

$$r_p \cdot n_p = N$$

elementos en G con p polo $= r_p - 1$

$$\implies \sum_{p \in P} (r_p - 1) = 2(N - 1)$$

Dividir P en órbitas:

$$O_1, \dots, O_s$$

disjuntas: $|O_i| = n_i$

$$\therefore \sum_{i=1}^s n_i (r_i - 1) = 2N - 2$$

Como $r_i n_i = N$, entonces

$$\sum_{i=1}^s \frac{N}{r_i} (r_i - 1) = 2N - 2$$

$$\therefore 2 - \frac{2}{N} = \sum_{i=1}^s \left(1 - \frac{1}{r_i}\right)$$

Notar que:

$$2 - \frac{2}{N} < 2 \text{ y } 1 - \frac{1}{r_i} \geq \frac{1}{2}$$

$$\therefore 2 > \frac{1}{2}s \implies 4 > s \implies s \leq 3$$

(1 órbitas): $2 - 2/N = 1 - 1/r_1$, $2 - 2/N \geq 1$ y $1 - 1/r_1 < 1$

$\rightarrow \leftarrow$

Por lo que no existe este caso.

(2 órbitas): $s = 2$

$$2 - \frac{2}{N} = 1 - \frac{1}{r_1} + 1 - \frac{1}{r_2}$$

$$\implies \frac{2}{N} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}$$

Pero $r_i \leq N$

$$\therefore r_1 = r_2 = N$$

$$\therefore n_1 = n_2 = 1$$

$$\therefore G_p = G = G_{p'}$$

Rotaciones $2\pi/N$

(3 órbitas): $s = 3$

$$\frac{2}{N} = \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2} + \frac{1}{r_3} - 1$$

Asumir que $r_1 \leq r_2 \leq r_3$

$$\therefore r_1 = 2$$

(I) Asumimos $r_1 = r_2 = 2, r_3 = r$

$$\therefore N = 2r \implies n_3 = 2.$$

$$O_3 = \{p, p'\}$$

$$\therefore G \simeq D_r$$

(II) Asumimos $r_1 = 2, r_i \geq 3$, pero $r_2 \geq 4, r_3 \geq 4 \implies \rightarrow\leftarrow$ y $r_2 = 3, r_3 \geq 6 \implies \rightarrow\leftarrow$

$$\therefore r_2 = 3$$

a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a
a	a	a	a	a	a

□

Capítulo 3

Más Teoría de Grupos

3.1. Acciones de grupos en sí mismos

3.2. Acciones de grupos en subconjuntos

Ej: O = grupo de octaedro de 24 rotaciones del cubo

$$O \curvearrowright \text{cubo}$$

$$S = \text{Conjunto de vértices del cubo} \implies O \curvearrowright S$$

$$S' = \text{Pares no ordenados de vértices de } \text{cubo} \quad (\text{es decir, } \binom{8}{2} = 28 \text{ pares.})$$

$$\implies O \curvearrowright S'$$

$$(I) \quad \{\text{Pares de vértices en un lado}\} = 12$$

$$(II) \quad \{\text{Pares de vértices opuestos en una cara}\} = 12$$

$$(III) \quad \{\text{Pares de vértices opuestos en el cubo}\} = 4$$

$$\therefore 28 = 12 + 12 + 4$$

Si $G \curvearrowright S$

$$\implies G \curvearrowright \text{Subconjuntos de } S$$

$$U \subset S, g \cdot U = \{g \cdot u : u \in U\}$$

$$G_u = \{g \in G : gU = U\}$$

Proposición 3.2.1. $H \curvearrowright S$ y $U \subset S$

Entonces:

$$H \text{ estabiliza a } U \iff U = \bigcup \text{ algunas } \text{órbitas}$$

Demostración. Dibujo

□

Proposición 3.2.2.

$$U \subset G, |G| < \infty$$

$G \curvearrowright G$ por multiplicación por la izquierda así $G \curvearrowright$ subconjuntos de G .

$$\implies |G| |U|$$

Demostración. $H = G_u$ y así H estabiliza a $U \iff U = \bigcup$ algunas órbitas $= \bigcup_{\text{algunos } g \in G} g \cdot H$, pero $|gH| = |H| \implies |U| = \lambda |H|$ □

$G \curvearrowright$ subconjuntos de G por conjugación.

Un subgrupo $H \triangleleft G \iff$ su órbita contiene sólo a H .

Qué sucede si $H \not\triangleleft G$?

Respuesta: Definir Normalizador de H en G :

Definición 3.2.1 (Normalizador).

$$H \subseteq N(H) = \{g \in G : gHg^{-1} = H\}$$

3.3. Teoremas de Sylow

”Describir subgrupos de orden primo de un grupo finito”

Sea G un grupo de orden $n = p^e \cdot m$ p primo, $e \geq 1$, p no divide a m .

Ejm: $n = 100, p = 2, e = 2 \implies 100 = 2^2 \cdot 25$

Teorema 3.3.1 (Sylow 1). \exists un subgrupo de orden p^e .

Lema 3.3.2. Si S es un conjunto con $n = p^e \cdot m$ elementos, con p primo y p no divide a m , y $p^e < n \implies$ El número de subconjuntos de cardinalidad p^e es

$$N = \binom{n}{p^e} \quad p \text{ no divide a } N$$

Demostración. $N = \binom{n}{p^e}$ por introducción al álgebra.

$$\binom{n}{p^e} = \frac{n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot (n - (p^e - 1))}{p^e \cdot (p^e - 1) \cdot \dots \cdot 1}$$

Notar que $n - k$ y $p^e - k$ tienen exactamente la misma cantidad de p^i como factor. Simplemente escribir $k = p^i \cdot l$, donde p no divide a l , $i \geq 0$ y $e > i$.

$$n - k = p^e \cdot m - p^i \cdot l = p^i (p^{e-i} \cdot m - l)$$

$$p^e - k = p^e - p^i \cdot l = p^i (p^{e-i} - l)$$

□

Demostración. Sea $S = \{ \text{subconjuntos de } G \text{ de cardinalidad } p^e \}$
 $G \curvearrowright S$ por multiplicación por la izquierda

$$N = \sum_{\text{órbitas disjuntas}} |O|$$

por el lema anterior, p no divide a N

$$\implies \exists O : \text{mcd}(|O|, p) = 1$$

Sea $U \in O$

$$\therefore |G_u||O| = p^e \cdot m$$

Como G_U estabiliza a U

$$\implies U = \bigcup \text{órbitas}$$

órbitas = $g \cdot G_U$

$$\therefore |G_U| \mid |U|$$

$$\implies |U| = p^e$$

□

Corolario. Si p primo divide a $|G| \implies G$ tiene un elemento de orden p .

Demostración. Sea $H < G$ con $|H| = p^e$, por Sylow 1

Sea $x \in H, x \neq e$.

Entonces $\text{ord}(x) = p^\alpha, 1 \leq \alpha \leq e$

Si $\alpha = 1$, listo.

Si $\alpha > 1 \implies$

$$1 \mid x^{p^\alpha} = x^{p^{\alpha-1} \cdot p} = (x^{p^{\alpha-1}})^p$$

$$\therefore x^{p^{\alpha-1}} \text{ tiene orden } p$$

□

Corolario. $|G| = 6$

$$\implies G \simeq \mathbb{Z}_6 \vee G \simeq D_3$$

Demostración. Sea x de orden 3 e y de orden 2 en G .

$$\implies x^i y^j \quad 0 \leq i \leq 2, 0 \leq j \leq 1$$

Son todos distintos.

$$x^i y^j = x^{i'} y^{j'}$$

$$\therefore x^{i-i'} = y^{j'-j} = e$$

$$\therefore G = \{e, x, x^2, y, xy, x^2y\}$$

Notar que $yx \neq e, x, x^2, y$

$$\implies yx = xy \vee yx = x^2y \quad \square$$

Definición 3.3.1 (Sylow p). G finito de orden $p^e m$, p primo, $p \nmid m$. Un $H < G$ de orden p^e se llama Sylow p.

Teorema 3.3.3 (Sylow 2). Sea $K < G, p \mid |K|$ y H es un Sylow p.

$$\implies \exists g \in G : K \cap gHg^{-1} \subset K$$

es un Sylow p de K

Demostración. $S = \{ \text{clases laterales izquierdas de } H \} = G/H$

$G \curvearrowright S$ por multiplicación por izquierda es acción transitiva, H estabiliza a H

Clave: hacer actuar $K \curvearrowright S$ por multiplicación izquierda. Descomponer S en K -órbitas.

H Sylow-p

$$\implies |S| = [G : H] = m \implies p \nmid m$$

$$\therefore \exists K\text{-órbita } O : \text{mcd}(|O|, p) = 1$$

Digamos

$$O = O(aH)$$

Sea $H' = aHa^{-1}$. [Es Sylow-p para G]

Notar que H' es estabilizador de aH por la acción de G .

\implies El estabilizador de aH por K es $H' \cap K$ y $[K : H' \cap K] = |O(aH)|$. Y $[K : K \cap H']$ es coprimo a p .

Notar que H' es p-grupo de K y así $K \cap H'$ es p-grupo.

$\implies H' \cap K$ es Sylow-p para K \square

Corolario.

(a) $K < G$ p-grupo

$\implies K \subset \text{algún Sylow } p$

(b) Sylow p de G son conjugados entre si.

(a) *Demostración.* gHg^{-1} es Sylow p si H es Sylow p, $\forall g \in G$. Sea K un p-grupo en G .

Por teo Sylow 2, $gHg^{-1} \cap K = K$ es p-grupo de K

$$\implies gHg^{-1} \supset K \quad \square$$

(b) *Demostración.* K y H Sylow p. Por Sylow 2 $\exists g : gHg^{-1} \supset K$ es Sylow p para K .

$$\therefore gHg^{-1} \cap K = K$$

$$\begin{aligned} \therefore gHg^{-1} &\supset K \\ \implies gHg^{-1} &= K \end{aligned}$$

□

Teorema 3.3.4 (Sylow 3). $|G| = p^e \cdot m$

$$\begin{aligned} s &= \#\{\text{Sylow } p \text{ en } G\} \\ \implies s \mid |G| \wedge s &\equiv 1 \pmod{p} \end{aligned}$$

Demostración. Por Corolario (b): Todos los Sylow-p son conjugados a uno: H
 $\#\{\text{Sylow-p}\} = s[G : N(H)]$ $N(H)$ =normalizador de H en G

$$\therefore s \mid m$$

$S = \{H_1 = H, H_2, \dots, H_s\} = \text{Sylow-p}$
 $H \cap S$ congregar con elementos de H .

Una órbita consiste de 1 elemento $\iff H \subset N_i = \text{normalizador de } H_i$

$$\implies H = H_i$$

\therefore la única órbita por 1 elemento es la de H

$$\begin{aligned} s &= \sum_{O \text{ disjuntas}} |O| = 1 + \sum_{\text{resto}} |O| \\ \implies s &\equiv 1 \pmod{p} \end{aligned}$$

□

Corolario. H Sylow-p de G .

$$H \triangleleft G \iff s = 1$$

Demostración. Si $H \triangleleft G \implies gHg^{-1} = H \quad \forall g \in G$. Teo Sylow 2, tenemos $s = 1$.
Si $s = 1 \implies gHg^{-1} \in \text{Sylow } p = \{H\}$

$$\implies gHg^{-1} = H \forall g \in G$$

□