

PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE FACULTAD DE MATEMÁTICAS DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA

Tarea 1

Geometría Diferencial - MAT2305

Fecha de Entrega: 2020-03-26

Problema 1:

Un disco de radio 1 en el plano xy rueda sin deslizarse a lo largo del eje x. La figura que describe un punto de la circunferencia del disco se llama cicloide.

- (a) Encuentre una curva parametrizada cuya traza sea la cicloide, y determine sus puntos críticos.
- (b) Calcule la longitud del arco de la cicloide correspondiente a una vuelta del disco.

Solución problema 1:

- (a) Sea θ el ángulo como el reloj de giro del círculo respecto al eje y, entonces el centro del círculo está en $(\theta, 1)$ y el punto en la circunferencia está en $(\theta, 1) + (\cos(\theta \pi/2), \sin(\theta \pi/2))$, lo cual se puede expresar como $(\theta + \sin(\theta), 1 + \cos(\theta))$.
- (b) Usando la formula para calcular la longitud de arco se llega a la siguiente integral $\int_0^{2\pi} \left\| (\theta + \sin(\theta), 1 + \cos(\theta))' \right\| d\theta \text{ la cual se desarrolla de la siguiente forma}$

$$\int_0^{2\pi} \left\| (\theta + \sin(\theta), 1 + \cos(\theta))' \right\| d\theta = \int_0^{2\pi} \left\| (1 + \cos(\theta), -\sin(\theta)) \right\| d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} \sqrt{(1 + \cos(\theta))^2 + \sin^2(\theta)} d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} \sqrt{2 + 2\cos(\theta)} d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} 2\sqrt{\cos^2(\theta/2)} d\theta$$

$$= 4 \int_0^{\pi} \cos(\theta/2) d\theta$$

$$= 8$$

Problema 2:

Sea $\alpha:(-1,\infty)\to\mathbb{R}^2$ dada por

$$\alpha(t) = \left(\frac{3at}{1+t^3}, \frac{3at^2}{1+t^3}\right)$$

demuestre que:

(a) En t = 0, α es tangente al eje x.

- (b) Cuando $t \to \infty$, $\alpha(t) \to (0,0)$ y $\alpha'(t) \to (0,0)$
- (c) Cuando $t \to -1$, α y su tangente tienden a la recta x+y+a=0.
- (d) El arco con $t \in (0, \infty)$ es simétrico con respecto a la recta y = x.

La figura que se obtiene completando la traza para que sea simétrica con respecto a la recta y = x en todo punto se denomina el folium de Descartes.

Solución problema 2: Se nota que $\alpha'(t) = \left(3a\frac{1-2t^3}{(1+t^3)^2}, -3a\frac{t(-2+t^3)}{(1+t^3)^2}\right)$

- (a) Se ve que $\alpha(0) = (0,0)$ y que $\alpha'(t) = (1,0)$, por lo que se tiene lo pedido.
- (b) Se nota que $\alpha(t) = 3a\left(\frac{t}{1+t^3}, \frac{t^2}{1+t^3}\right)$, y se nota que $\alpha(t) = 3a\left(\frac{p_x(t)}{q_x(t)}, \frac{p_y(t)}{q_y(t)}\right)$ donde deg $p_i < \deg q_i$ para i = x, y, por lo que se tiene que $\lim_{t \to \infty} \alpha(t) = (0, 0)$. Similarmente se cumple lo mismo para α' , por lo que de nuevo $\lim_{t \to \infty} \alpha'(t) = (0, 0)$.
- (c) Se nota que $\frac{3at}{1+t^3} + \frac{3at^2}{1+t^3} = \frac{3at}{t^2-t+1}$, por lo que cuando $t \to -1$ se tiene que α tiene a x+y+a=0. Más aún, se nota que $\alpha_x'(t)+\alpha_y'(t)=3a\frac{1-t^2}{(t^2-t+1)^2}$, por lo que α' tambien tiende a x+y+a.
- (d) Aplicando la reflexión respecto la recta y=x y además usando la transformación $t\mapsto \frac{1}{t}$ la cual es una biyección entre $(0,\infty)$ y el mismo intervalo que cambia la dirección (i.e. $t\to 0^+ \implies \frac{1}{t}\to \infty$ y $t\to \infty \implies \frac{1}{t}\to 0$), usando esto se nota que al aplicar ambos se tiene la curva original.

Problema 3:

(Líneas rectas son las más cortas.) Sea $\alpha:[a,b]\to\mathbb{R}^3$ una curva parametrizada con $\alpha(a)=p$ y $\alpha(b)=q$.

(a) Demuestre que para cualquier vector unitario v se cumple

$$(q-p) \cdot v = \int_a^b \alpha'(t) \cdot v \, dt \le \int_a^b \|\alpha'(t)\| \, dt$$

(b) Use lo anterior para demostrar que

$$\|\alpha(b) - \alpha(a)\| \le \int_a^b \|\alpha'(t)\| dt$$

Solución problema 3:

(a) Descomponiendo en la base canónica se nota que dado un vector v se tiene que

$$(q-p) \cdot v = q \cdot v - p \cdot v = \alpha(b) \cdot v - \alpha(a) \cdot v = \int_a^b \alpha'(t) \cdot v \, dt$$

Ahora si v es unitario además se tiene lo siguiente

$$(q-p)\cdot v \le |(q-p)\cdot v| = \left| \int_a^b \alpha'(t)\cdot v \, \mathrm{d}t \right| \le \int_a^b |\alpha'(t)\cdot v| \, \mathrm{d}t \le \int_a^b \|\alpha'(t)\| \, \mathrm{d}t$$

(b) Sea $v = \frac{q-p}{\|q-p\|}$ un vector unitario, luego $(q-p) \cdot \left(\frac{q-p}{\|q-p\|}\right) = \|q-p\|$, por lo que usando la desigualdad anterior se tiene lo pedido.

Problema 4:

Demuestre que si todos los planos normales a una curva pasan por un punto fijo entonces la curva está contenida en una esfera.

Solución problema 4: Sea p el punto donde se intersectan todos los planos normales de una curva γ , s.p.d.g. $p = \mathbf{0}$, luego se tiene que $n(t) = \frac{\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|}$, y se sabe que un plano con vector normal n y p un punto del plano, entonces la ecuación del plano está dada por $n \cdot ((x, y, z) - p) = 0$, con lo que se sabe que γ cumple lo siguiente

$$n(t) \cdot \gamma(t) = 0$$

Luego usando eso y la definición de n(t), se tiene que $\frac{\gamma(t)\cdot\gamma'(t)}{\|\gamma'(t)\|}=0$, específicamente $\gamma(t)\cdot\gamma'(t)=0$. Integrando la expresión anterior en el intervalo $[t_0,T]$ se tiene lo siguiente

$$\int_{t_0}^{T} \gamma'(t) \cdot \gamma(t) dt = \int_{t_0}^{T} 0 dt$$
$$\int_{t_0}^{T} 2\gamma'(t) \cdot \gamma(t) dt = 2 \cdot 0$$
$$\|\gamma(T)\|^2 - \|\gamma(t_0)\|^2 = 0$$
$$\|\gamma(T)\|^2 = \|\gamma(t_0)\|^2$$

Se nota que $\|\gamma(t_0)\|^2$ es una constante positiva por lo que se puede reescribir como r^2 , y se tiene que $\|\gamma(T)\|^2 = r^2$, que en el caso de \mathbb{R}^3 corresponde a ser una curva en una esfera.

Problema 5:

Sea $\alpha: I \to \mathbb{R}^3$ una curva parametrizada regular (no necesariamente arcoparametrizada) y sean s = s(t) su longitud de arco y t = t(s) la inversa de este. Denotamos ()' a las derivadas respecto a t. Demuestre que:

(a) $\frac{\mathrm{d}t}{\mathrm{d}s} = \frac{1}{\|\alpha'\|} \ \mathrm{y} \ \frac{\mathrm{d}^2t}{\mathrm{d}s^2} = -\frac{a'\cdot\alpha''}{\|a'\|^4}$

(b) La curvatura de α en t es

$$\kappa(t) = \frac{\|\alpha' \wedge \alpha''\|}{\|\alpha'\|^3}$$

(c) La torsión de α en t es

$$\tau(t) = -\frac{(\alpha' \wedge \alpha'') \cdot \alpha'''}{\|\alpha' \wedge \alpha''\|^2}$$

Solución problema 5:

(a) Sea $\beta: J \to \mathbb{R}^3$ una curva parametrizada por s tal que $\beta = \alpha \circ t$, con esto se tiene que $1 = \left\| \frac{\mathrm{d}\beta}{\mathrm{d}s} \right\| = \left\| \alpha'(t) \left(\frac{\mathrm{d}t}{\mathrm{d}s} \right) \right\|$, lo que nos da $\frac{\mathrm{d}t}{\mathrm{d}s} = \frac{1}{\|\alpha'\|}$. Usando lo anterior y la siguiente identidad $\|\gamma\|' = \frac{\gamma' \cdot \gamma}{\|\gamma\|}$ se desarrolla lo siguiente

$$\frac{\mathrm{d}^2 t}{\mathrm{d}s^2} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}s} \frac{1}{\|\alpha'\|}$$

$$= -\frac{1}{\|\alpha'\|^2} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}s} \|\alpha'\|$$

$$= -\frac{1}{\|\alpha'\|^2} \frac{\alpha'' \cdot \alpha'}{\|\alpha'\|} \frac{dt}{ds}$$

$$= -\frac{\alpha'' \cdot \alpha'}{\|\alpha'\|^4}$$

(b) Se recuerda que T es el vector tangente a α en t y se nota que $\alpha' = \frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t}T$, con $\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} = \|\alpha'\|$.

Dado lo anterior se ve lo siguiente:

$$\alpha'' = \frac{\mathrm{d}^2 s}{\mathrm{d}t^2} T + \left(\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t}\right)^2 T'$$

$$\alpha' \wedge \alpha'' = \frac{\mathrm{d}^2 s}{\mathrm{d}t^2} (\alpha' \wedge T) + \left(\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t}\right)^2 (\alpha' \wedge T')$$

$$= \frac{\mathrm{d}^2 s}{\mathrm{d}t^2} \cdot \frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} (\alpha' \wedge \alpha') + \|\alpha'\|^2 (\alpha' \wedge T')$$

$$= \frac{\mathrm{d}^2 s}{\mathrm{d}t^2} \cdot \frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} \mathbf{0} + \|\alpha'\|^2 (\alpha' \wedge T')$$

$$\|\alpha' \wedge \alpha''\| = \|\alpha'\|^2 \|\alpha'\| \|T'\|$$

$$= \|\alpha'\|^3 \kappa(t)$$

Reescribiendo la última linea se llega a lo pedido.

Problema 6:

Sea $\alpha:I\to\mathbb{R}^3$ una curva arcoparametrizada regular con $k(s)\neq 0$ en todo I. Demuestre que:

- (a) El plano osculador es el límite de los planos que pasan por $\alpha(s)$, $\alpha(s+h_1)$ y $\alpha(s+h_2)$ cuando $h_1, h_2 \to 0$.
- (b) El límite de los círculos que pasan por $\alpha(s)$, $\alpha(s+h_1)$ y $\alpha(s+h_2)$ cuando $h_1, h_2 \to 0$ es un círculo en el plano osculador con centro en la recta normal y radio el radio curvatura de $\alpha, r = 1/\kappa(s)$. Este círculo se conoce como el círculo osculador de α en s.

Solución problema 6:

(a)