



操作系统

Operating system

胡燕

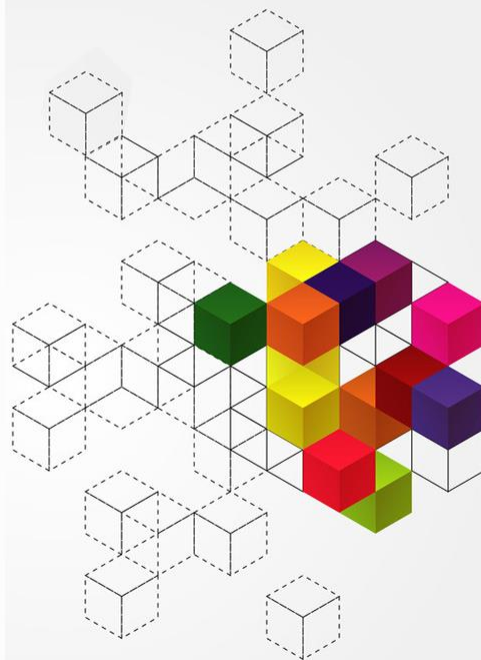
大连理工大学

第6章 进程同步

• Process Synchronization

分为三大部分：

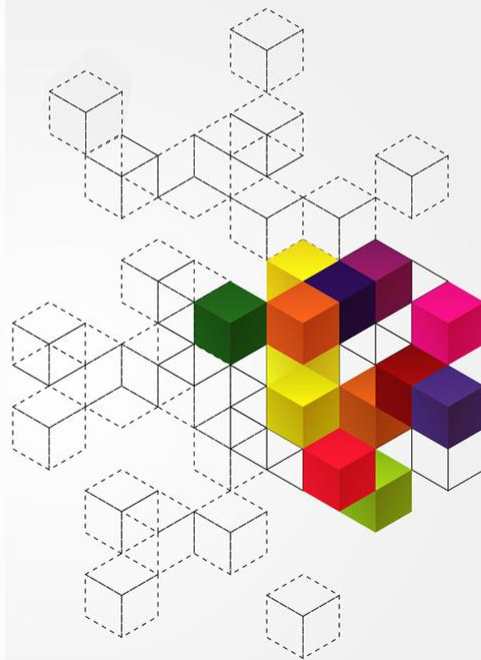
- 上：进程同步概念、临界区（互斥）
- 中：信号量
- 下：经典同步问题、管程



一、 进程同步概念

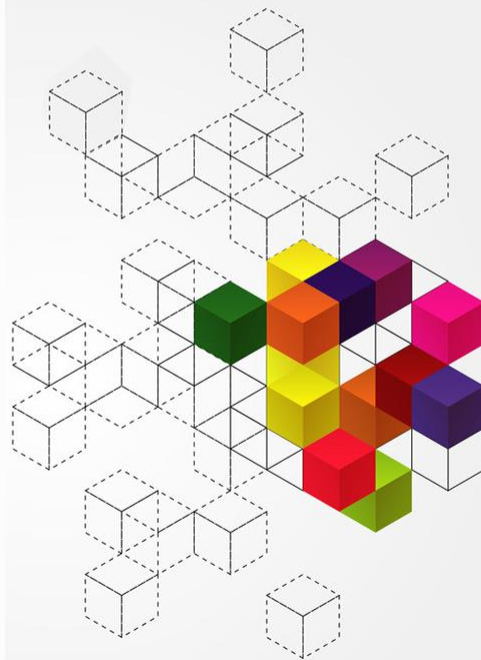
二、 进程直接协作

三、 进程间接协作



一、进程同步概念

- Cooperation



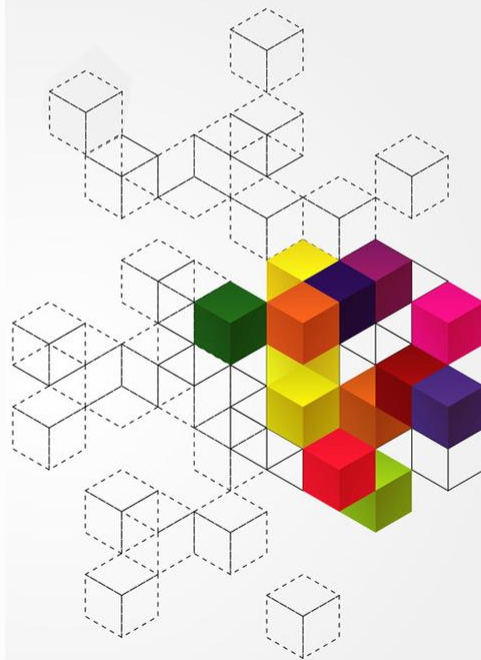
一、进程同步概念

• 现代OS的典型特点：Multitasking



- 进程（任务）在**独立地址空间**中各自运行
- 不同进程**异步**执行

进程间存在协作需求 => Synchronization



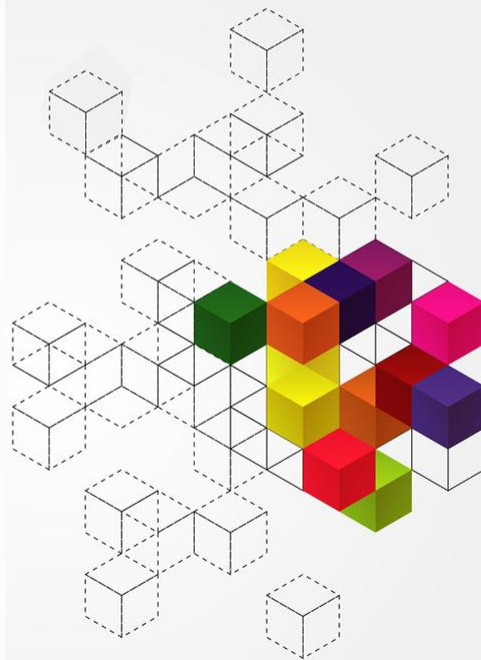
一、进程同步概念

- 异步为主，同步为辅



- 当某个进程进行到特定点（如baby睡醒），需要博得另外一个进程关注时，系统必须提供必要的协助

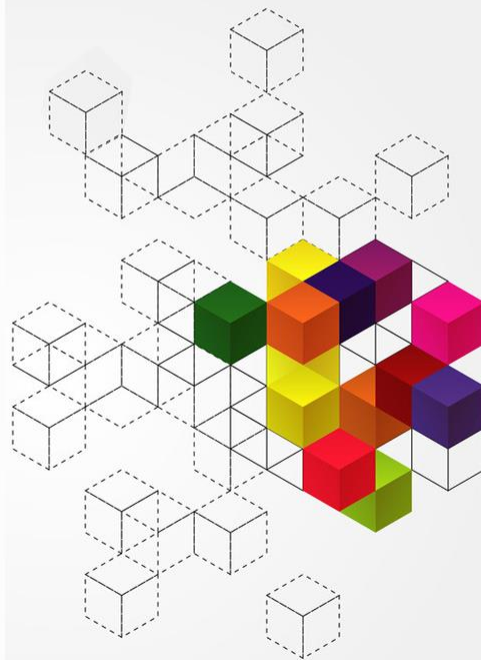
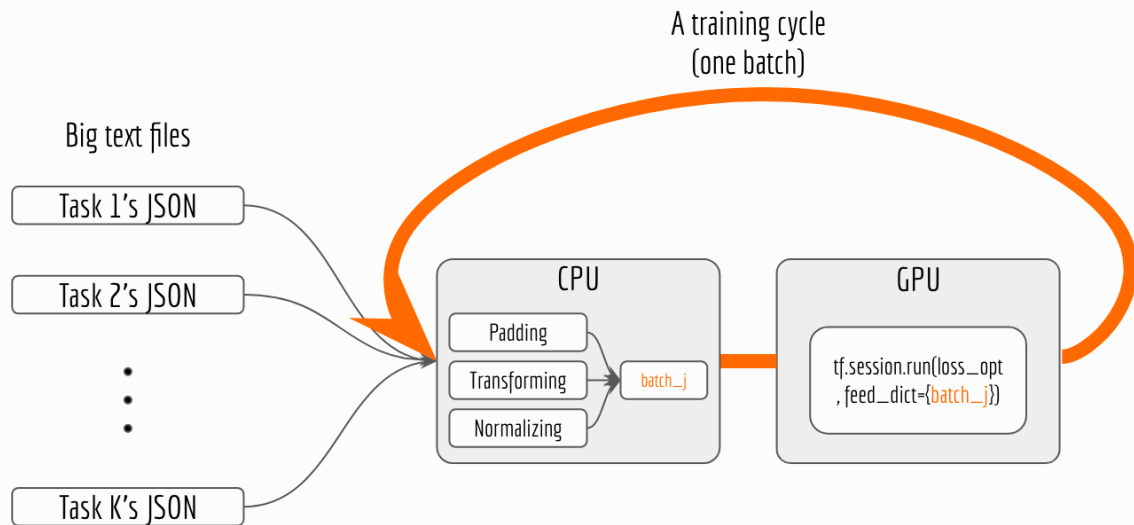
进程异步执行是为了效率，进程同步是为了将多个相关进程联系在一起，保证系统环境正确、和谐



一、进程同步概念

• Why Process Synchronization?

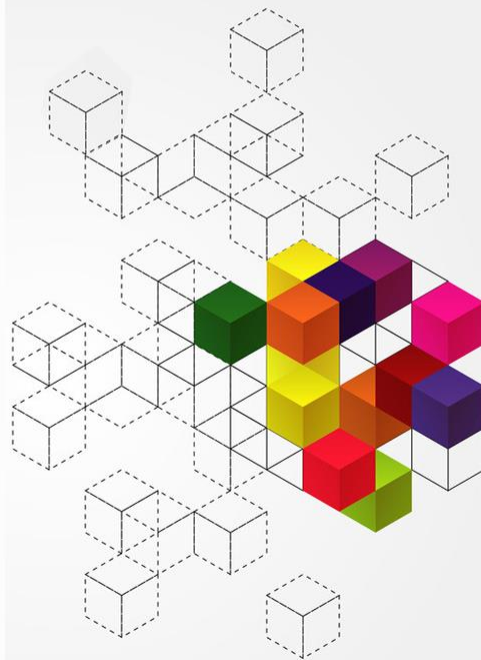
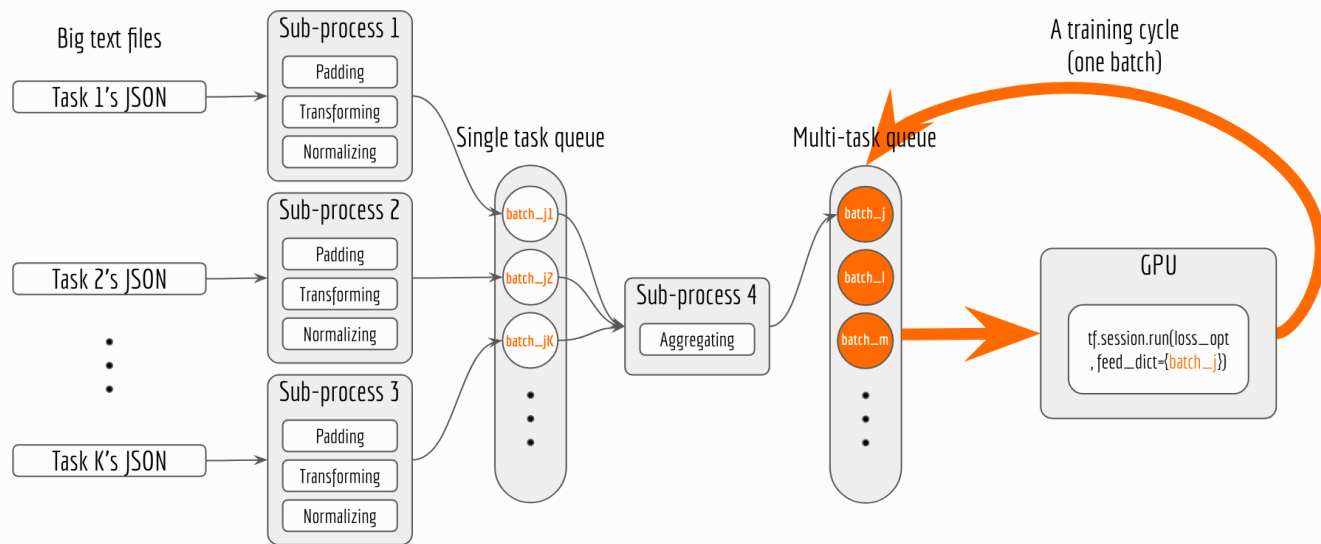
• 多进程协同样例：一个基于RNN的训练过程



一、进程同步概念

• Why Process Synchronization?

• 多进程协同样例：多进程协同



一、进程同步概念

• Why Process Synchronization?

现代操作系统上的应用日益复杂

多任务是常态

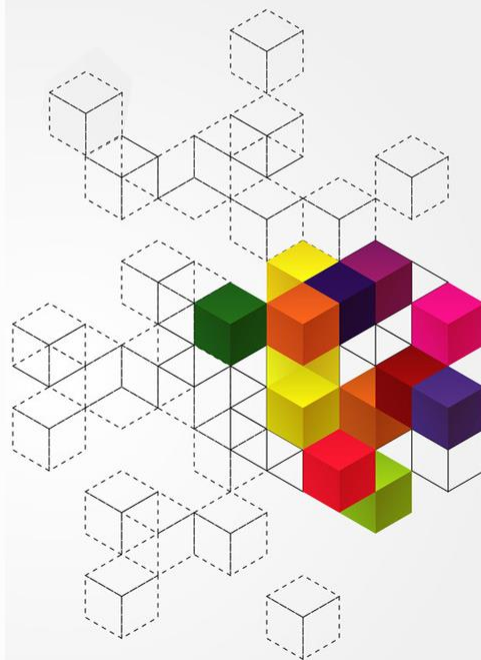
- 模块化划分后，用多进程、多线程实现，充分利用多核算力

- 任务之间需要传递信息进行协同

任务更频繁涉及I/O：文件I/O，网络I/O等

- 不同任务可能同时访问相同设备

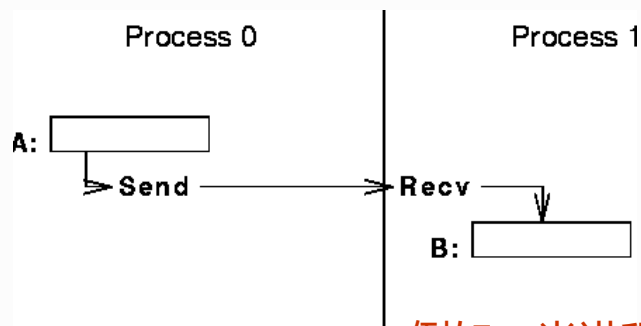
现代应用程序：以异步为基础，同步为辅助



二、进程直接协作

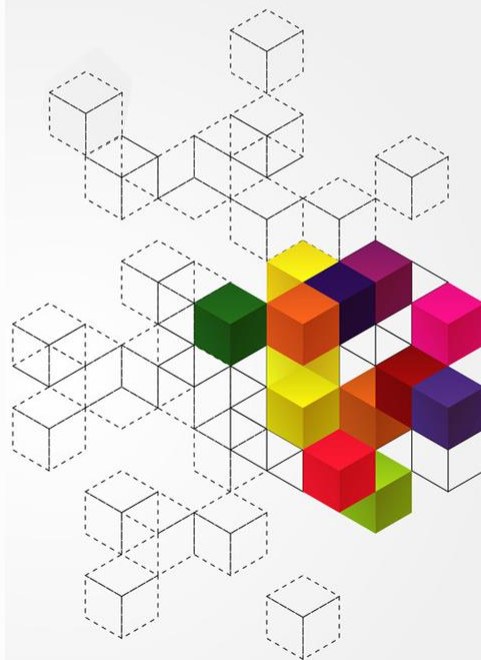
- 进程协作的两种类型:直接协作和间接协作

直接协作 (Direct Cooperation)



例如：当进程运行到某一点时要求另一伙伴
进程为它提供消息

在未获得消息之前，该进程处于等待状态
获得消息后被唤醒进入就绪态



二、进程直接协作

- Direct Cooperation: 示例
 - 司机与售票员之间的协作

司机 P_1

While(true)

{

启动车辆;

正常运行;

到站停车;

}

售票员 P_2

While(true)

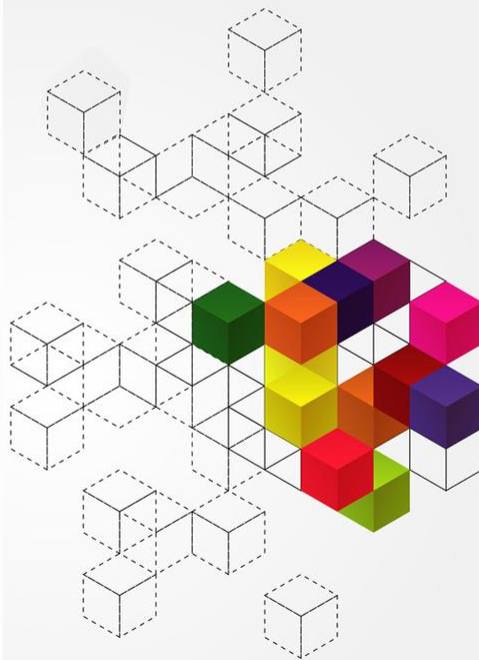
{

关门;

售票;

开门;

}



试分析，司机与售票员之间的协作关系，并用箭头在合适的位置加以表示。

司机 P_1

```
While(true)
```

```
{
```

```
    启动车辆;
```

```
    正常运行;
```

```
    到站停车;
```

```
}
```

售票员 P_2

```
While(true)
```

```
{
```

```
    关门;
```

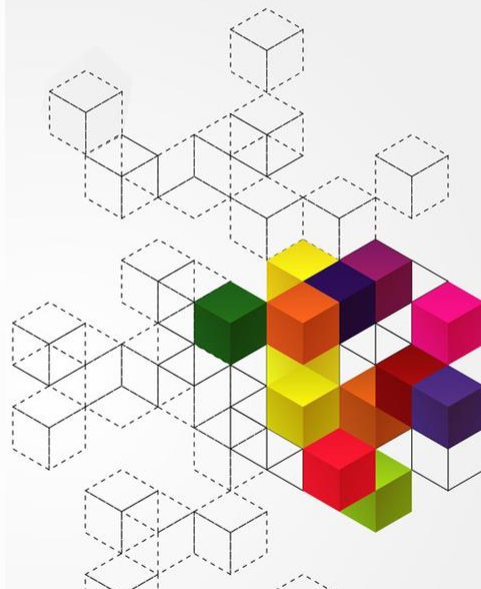
```
    售票;
```

```
    开门;
```

```
}
```

正常

雨课堂



作答

三、进程间接协作

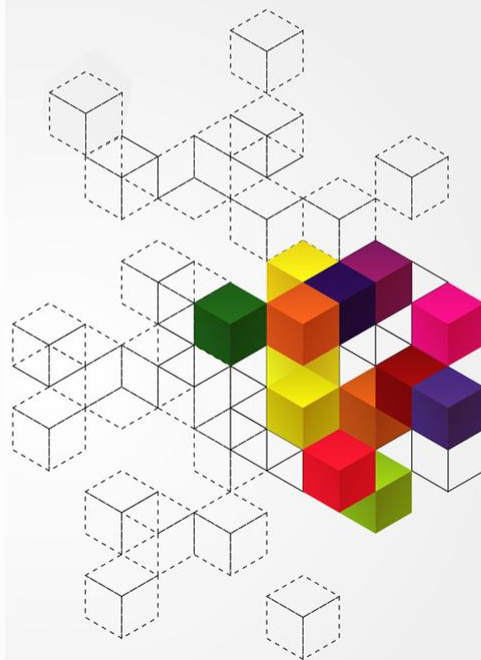
- 进程协作的两种类型:直接协作和间接协作

直接协作 (Direct Cooperation)

间接协作 (Indirect Cooperation)

进程之间间接作用

- 多个进程竞争使用共享数据 (资源)
- 间接作用不会强制合作进程之间遵循特定的先后顺序
- 间接合作进程必须保证对共享数据的一致性访问



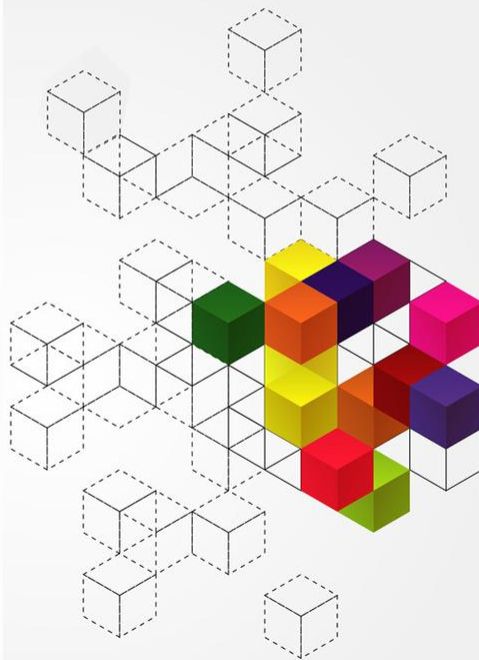
三、进程间接协作

- 进程之间间接作用示例

```
P1:  
if(x ≥ 100){  
    x -= 100;  
}
```

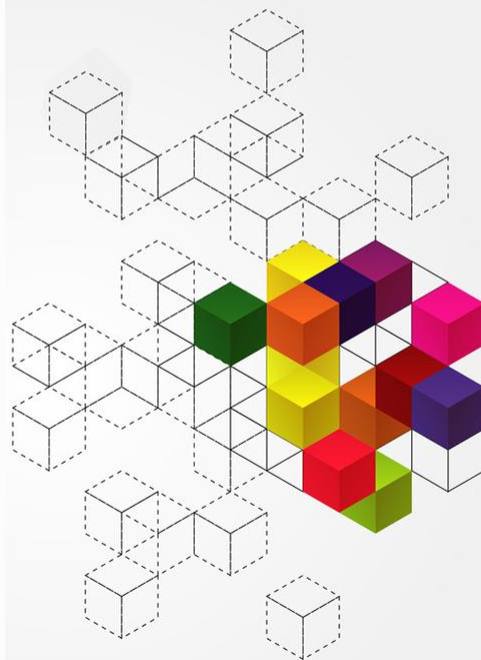
```
P2:  
if(x ≥ 100){  
    x -= 100;  
}
```

x为共享变量，初值=100



本讲小结

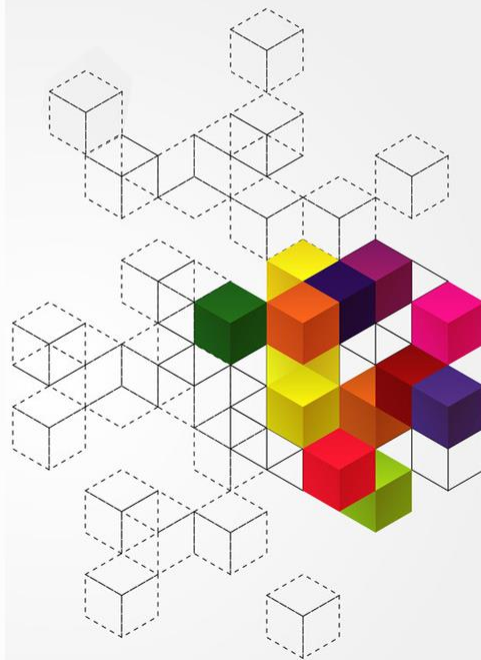
- 进程同步概念
- 进程直接协作
- 进程间接协作



一、互斥概念

二、临界区

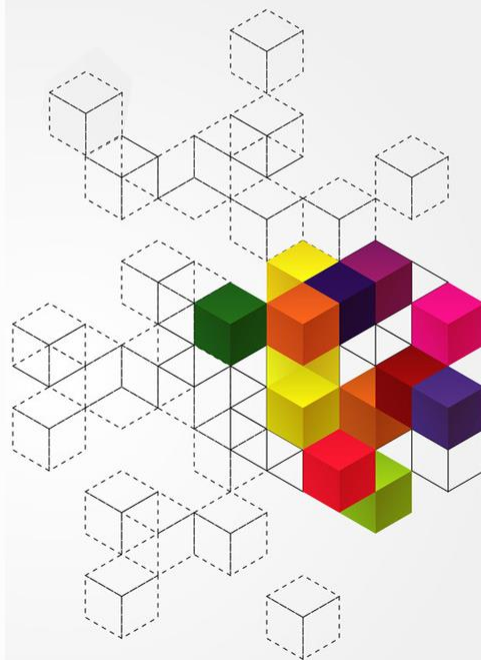
三、临界资源



一、互斥概念

- **互斥是进程间接协作的关键性质**

- 间接进程协作下的进程推进的无序性，导致对其处理的难度相对较大
- 对共享数据的并发访问可能导致数据不一致
- 为了保证数据一致性，需保证协作进程按照特定的操作执行顺序进行



一、互斥概念

• 为什么需要分析间接协作性质 (示例)

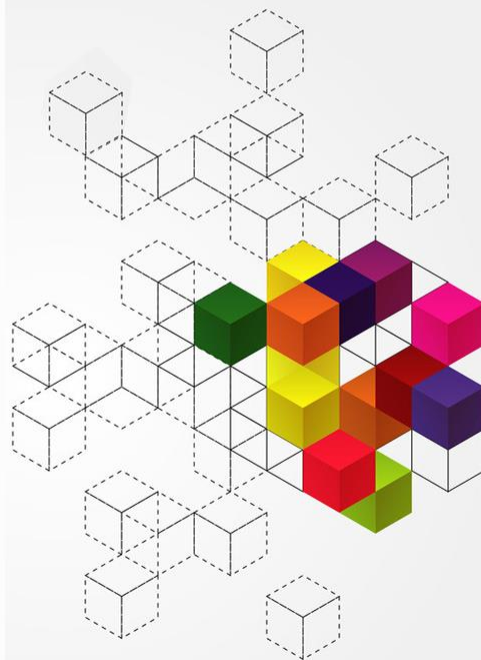
- 不同的进程推进顺序, 导致不同的结果 (不一致)

P1:
if($x \geq 100$){
 $x -= 100$;
}

P2:
if($x > 100$){
 $x -= 100$;
}

进程P1 if($x \geq 100$);
进程P2 if($x \geq 100$)
进程P1 $x -= 100$;
进程P2 $x -= 100$;

进程P1 if($x \geq 100$);
进程P1 $x -= 100$;
进程P2 if($x > 100$)
进程P2 $x -= 100$;



二、临界区

● 何谓临界区?

进程中访问共享资源（如共享变量、共享数据结构等）的代码

临界区示例：网上银行取款

P_1 :

```
while (true)
```

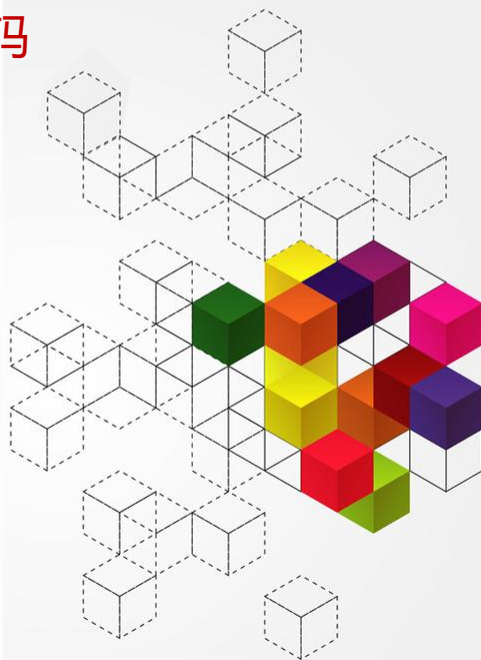
```
{  
    if( $x \geq 100$ ){  
         $x -= 100$ ;  
    }  
}
```

P_2 :

```
while (true)
```

```
{  
    if( $x \geq 100$ ){  
         $x -= 100$ ;  
    }  
}
```

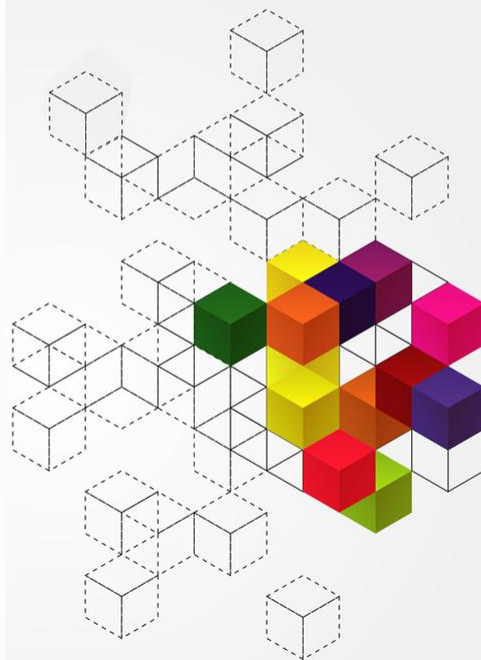
红框区域: **Critical Section**
(Access to shared variable x)



二、临界区

● 临界区一般表示

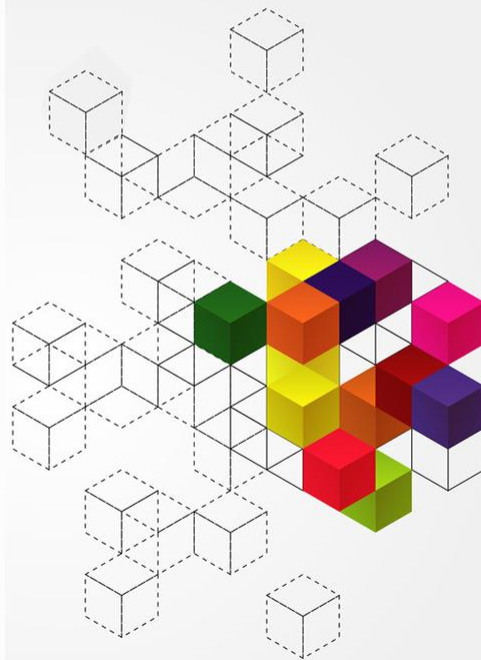
```
While (true)
{
    进入区; //CS Entry
    CS;
    退出区; //CS Exit
    剩余区;
}
```



三、临界资源

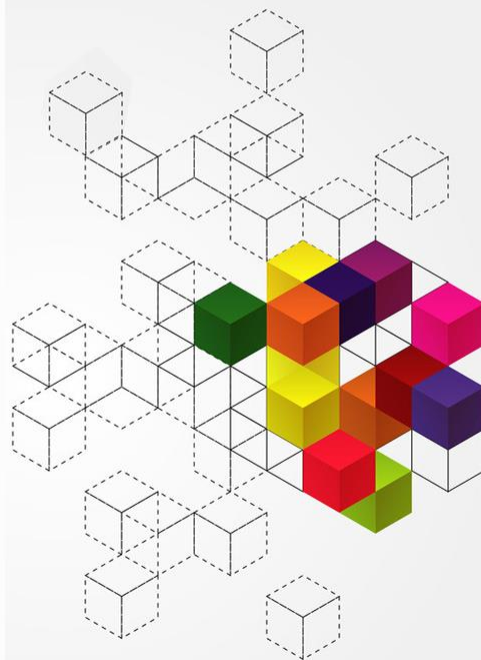
- 典型的临界资源

临界资源类型	临界资源实例
硬件资源	打印机、磁带机
软件资源	消息缓冲队列、共享变量、 全局数组、共享缓冲区



本讲小结

- 互斥概念
- 临界区
- 临界资源

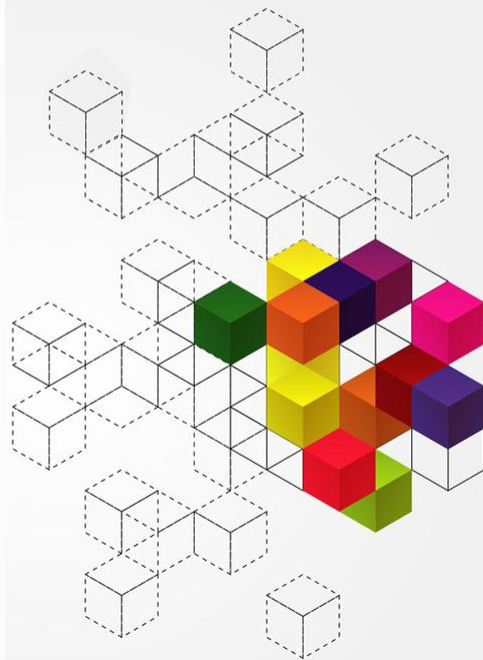


临界区正确实现



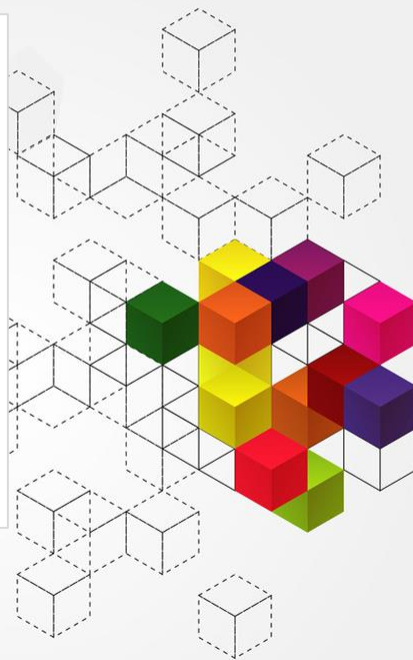
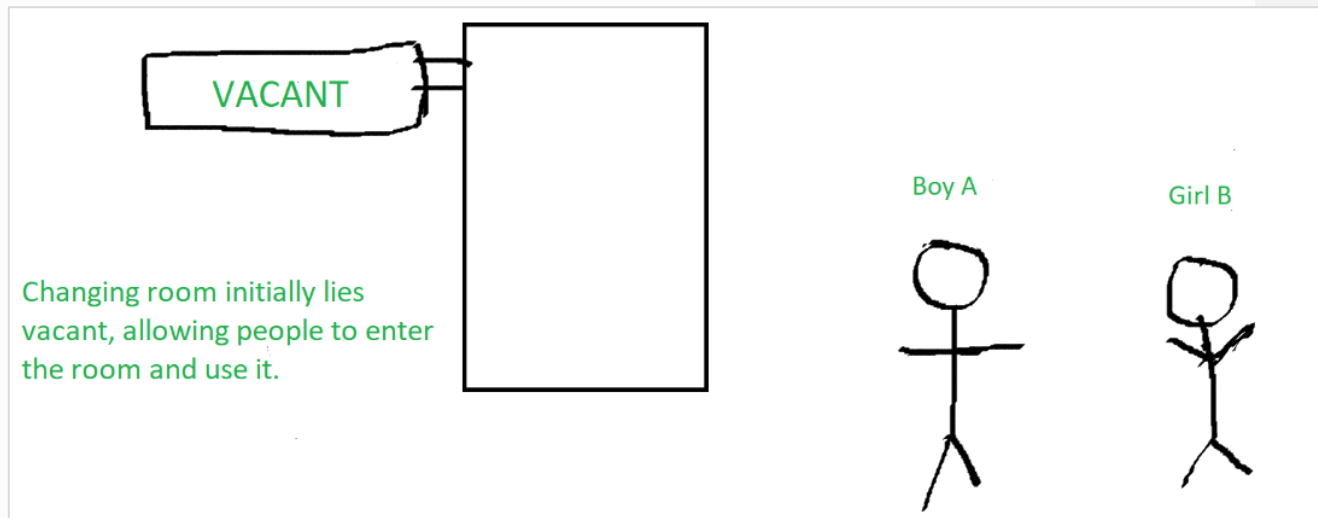
临界区正确实现的基本要求

- 互斥（忙则等待）
- 空闲让进
- 优先等待



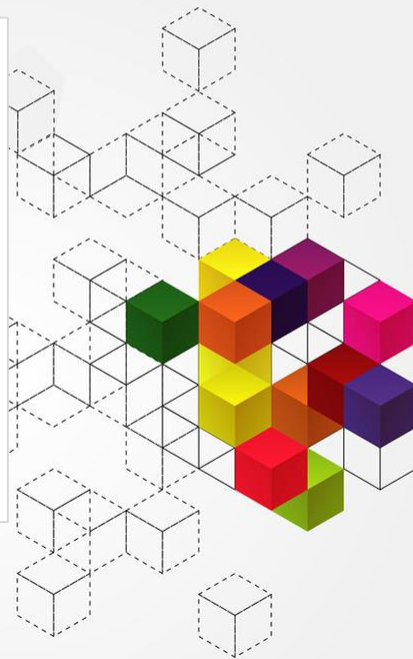
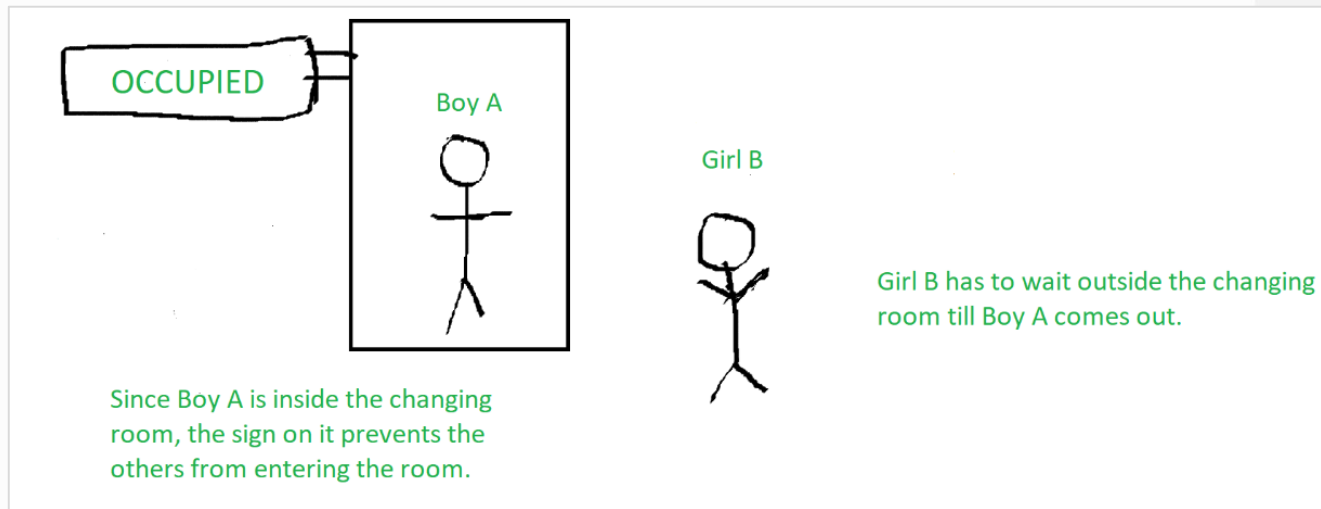
临界区正确实现

- 进程之间间接作用示例：商场更衣室



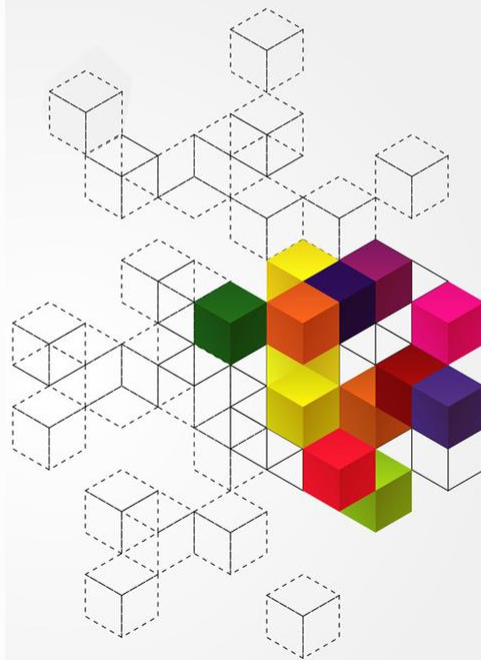
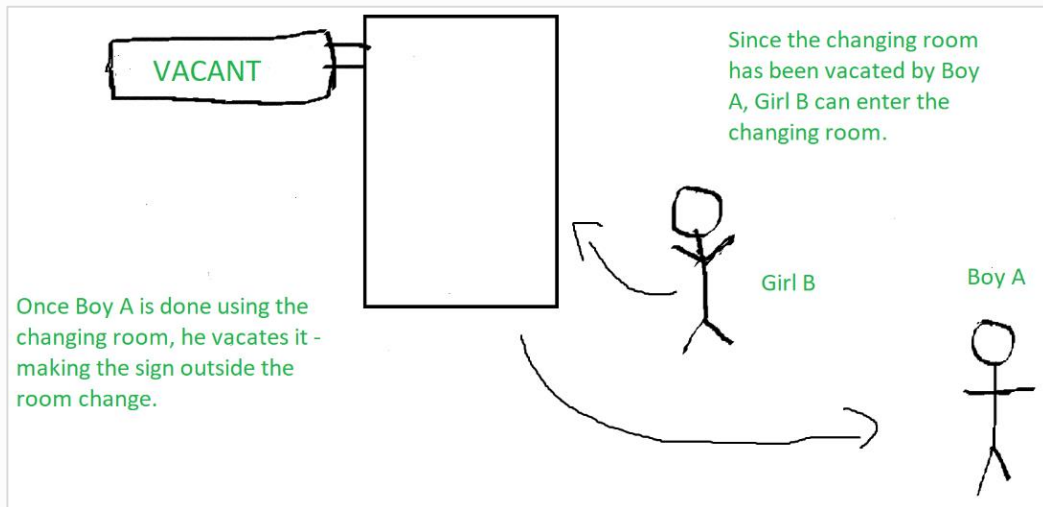
临界区正确实现

- 进程之间间接作用示例：商场更衣室



临界区正确实现

- 进程之间间接作用示例：商场更衣室

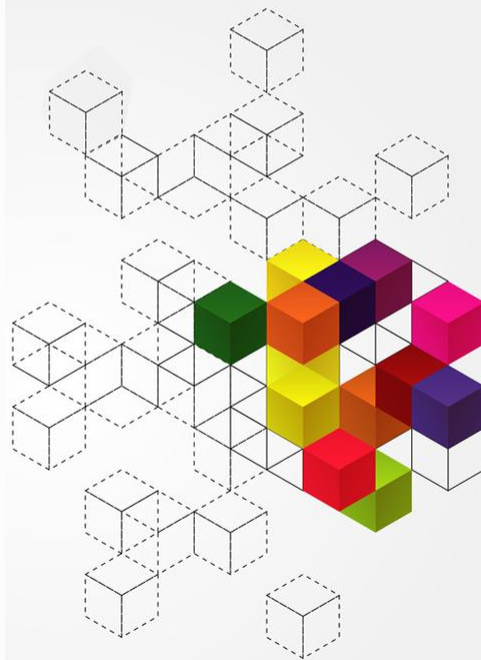


一、两进程解法-尝试1

二、两进程解法-尝试2

三、Peterson算法

四、多进程软件解法



一、两进程解法-尝试1

两进程P0,P1

```
do{  
    <进入区>  
    <临界区>  
    <退出区>  
  
    <剩余区>  
}while(1);
```

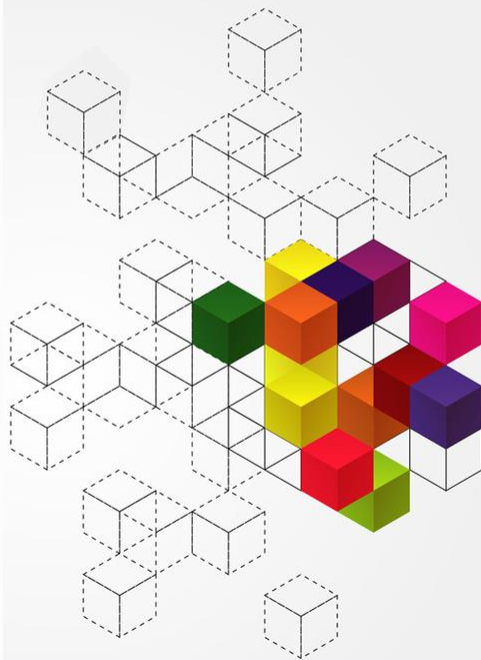
Try1: 使用一个共享变量 $turn$,
初值为0(或1)

$i=0$ 或 1
 $j=1-i$

进程 P_i :

```
do{  
    while( $turn \neq i$ );  
    <临界区>  
     $turn = j$ ;  
  
    <剩余区>  
}while(1);
```

问题: 如果 P_0 循环体执行速度快于 P_1 , 可能会出现 P_0 处于 $turn=1$, 但是 P_1 实质是在剩余区
(P_0 空闲不让进)



二、两进程解法-尝试2

两进程P0,P1

进程Pi:

```
do{  
    while(turn!=i);  
    <临界区>  
    turn=j;
```

单个共享变量turn显得不够用

```
}while(1);
```

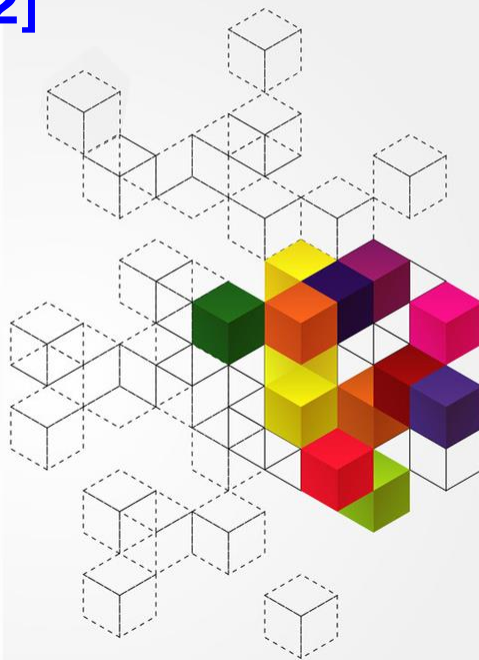
i=0或1
j=1-i

Try2: 用共享布尔数组flag[2]
来替代共享变量turn

进程Pi:

```
do{  
    flag[i]=true;  
    While(flag[j]);  
    <临界区>  
    Flag[i]=false;
```

```
    <剩余区>  
}while(1);
```



二、两进程解法-尝试2

两进程P0,P1

Try2解决方案

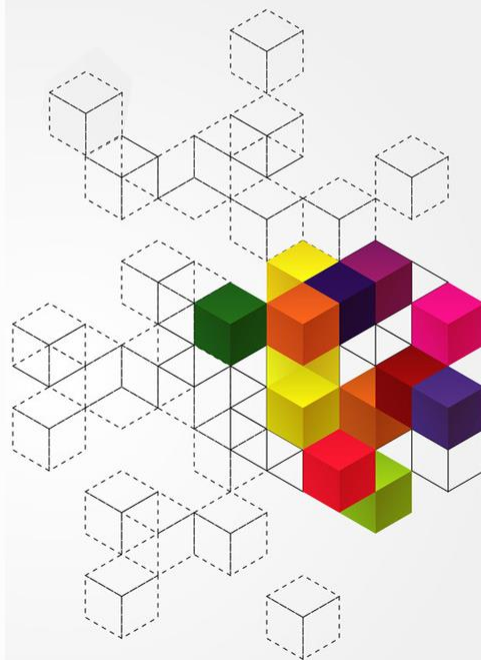
进程Pi:

```
do{  
    flag[i]=true;  
    While(flag[j]);  
    <临界区>  
    Flag[i]=false;  
    <剩余区>  
}while(1);
```

i=0或1

j=1-i

问题: 考虑到进程P0、P1执行时的异步并发特性,可能会出现P0和P1的准入标志flag[0],flag[1]均为true,使得进程P0, P1陷入死循环的问题
(P0, P1空闲不让进)



三、两进程解法-Peterson算法

两进程P0,P1

Try2解决方案

进程Pi:

```
do{
```

```
    flag[i]=true;  
    while(flag[j]);
```

```
    <临界区>
```

```
    Flag[i]=false;
```

```
    <剩余区>
```

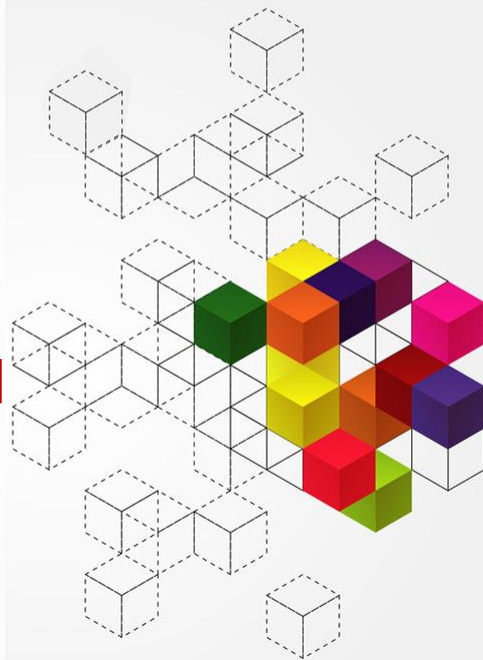
```
}while(1);
```

i=0或1

j=1-i

如果解决了死循环问题，两进程互斥的问题即可解决

Peterson给出的方案：
共享变量turn + 数组flag[2]



三、两进程解法-Peterson算法

两进程P0,P1

Try2解决方案

进程Pi:

```
do{
```

```
    flag[i]=true;  
    while(flag[j]);
```

```
    <临界区>
```

```
    Flag[i]=false;
```

```
    <剩余区>
```

```
    }while(1);
```

i=0或1

j=1-i

Try3 (Peterson算法)

进程Pi:

```
do{
```

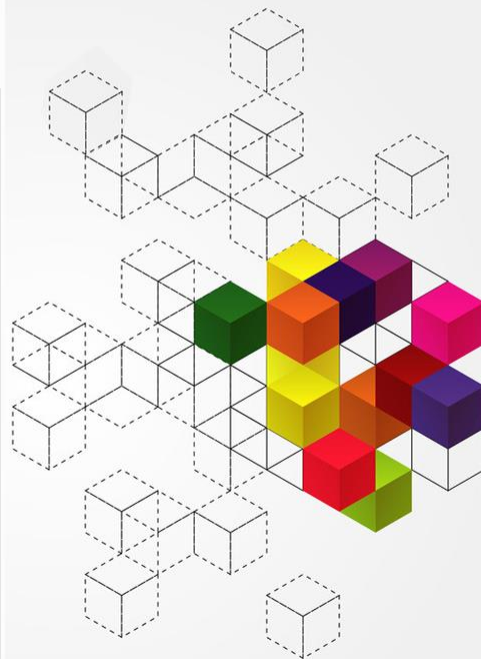
```
    flag[i]=true;  
    turn=j;  
    while(flag[j]  
          &&turn==j);
```

```
    <临界区>
```

```
    Flag[i]=false;
```

```
    <剩余区>
```

```
    }while(1);
```



四、多进程软件解法

● 多进程互斥（面包店算法）

do{

```
    choosing[i]=true;  
    number[i]=max(number[0],...,number[n-1])+1;  
    choosing[i]=false;
```

取时间戳

```
    for(j=0;j<n;j++){  
        while(choosing[j]);  
        while((number[j]!=0) &&(number[j],j)<(number[i],i));
```

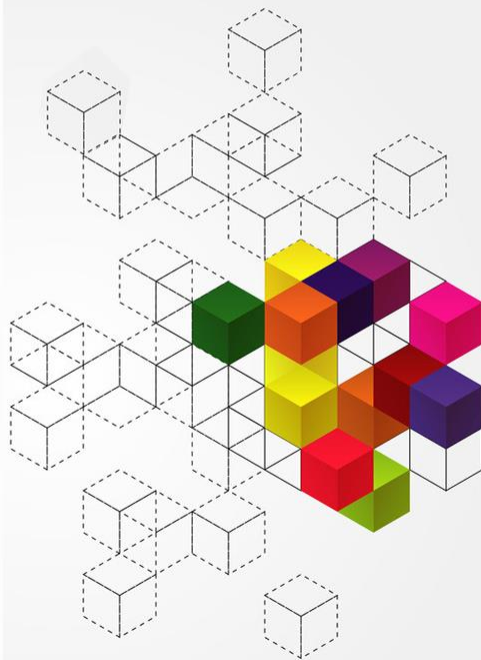
```
    }
```

临界区

```
    number[i]=0;
```

剩余区

```
}while(1);
```



四、多进程软件解法

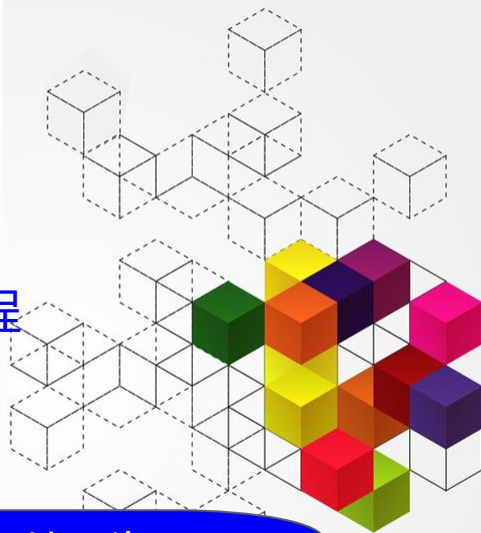
● 多进程互斥（面包店算法）

```
do{
    choosing[i]=true;
    number[i]=max(number[0],...,number[n-1])+1;
    choosing[i]=false;

    for(j=0;j<n;j++){
        while(choosing[j]);
        while((number[j]!=0) &&(number[j],j)<(number[i],i));
    }
    临界区
    number[i]=0;
    剩余区
}while(1);
```

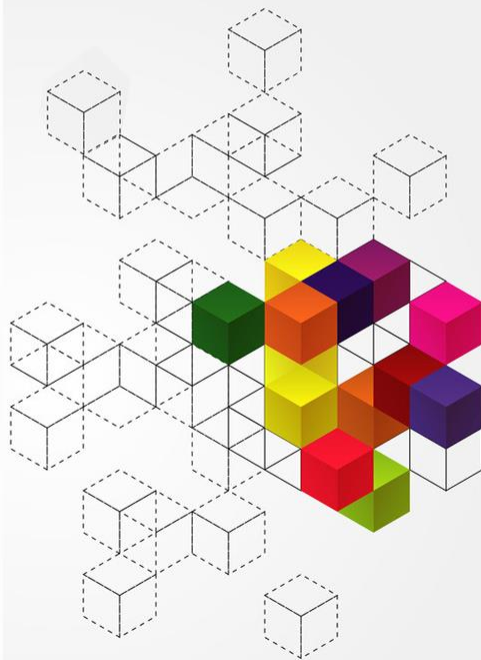
看有没有更“老”的进程

当 $\text{number}[i] < \text{number}[j]$, 结果为true;
当 $\text{number}[j] == \text{number}[i]$, 且 $j < i$, 结果为true

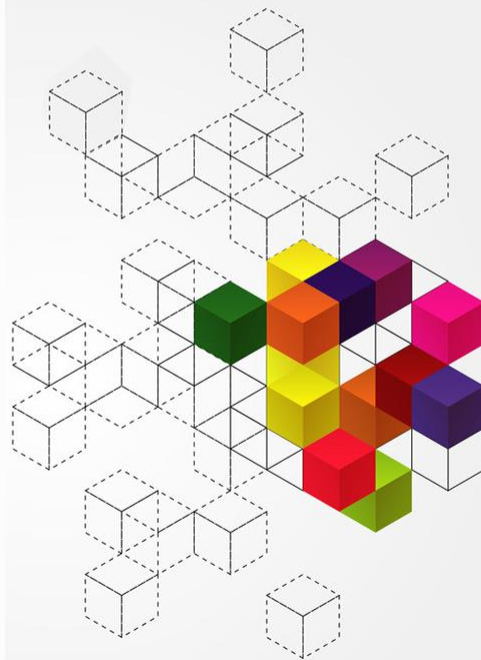


本讲小结

- 两进程解法-尝试1
- 两进程解法-尝试2
- 两进程解法-Peterson算法
- 多进程软件解法



- 一、 引入互斥硬件解法的意义
- 二、 互斥硬件解法的思路
- 三、 基于加锁操作的互斥实现



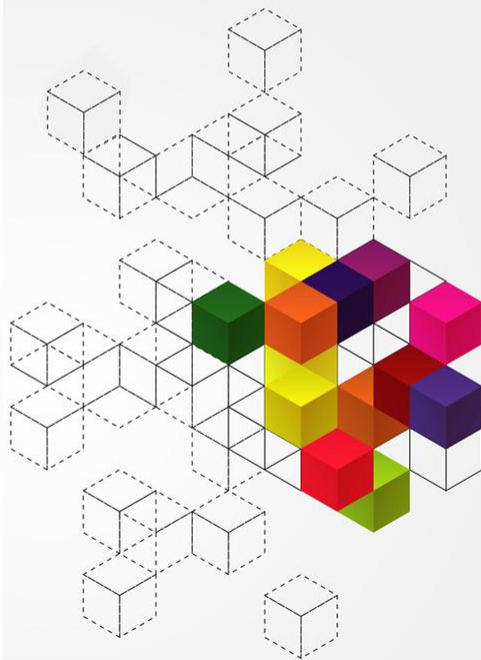
一、引入互斥硬件解法的意义

- **互斥，用软件方法实现代价非常大**

- 一般性的多进程解法（面包店算法），其进入区保护代码的实现成本很高，无法实际应用

- **互斥实现的最大难题**

- 判断进入临界区条件，同时设置本进程已经进入临界区的状态，这两个操作之间可能存在时间窗



二、互斥硬件解法的思路

解决互斥问题的最直观实现

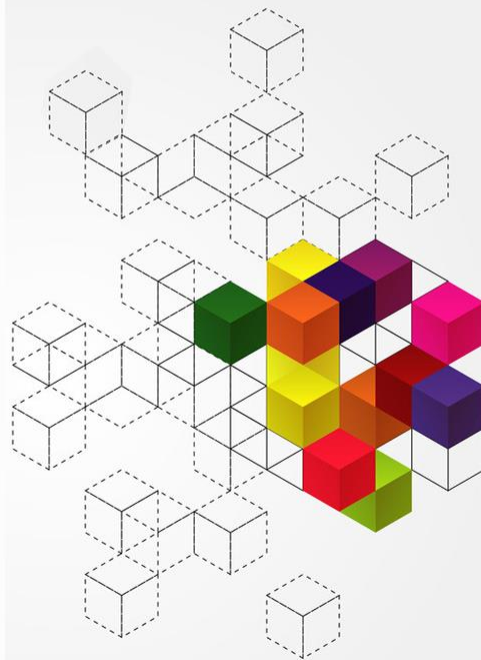
lock = 0

进程A

```
While(lock != 0)  
    NULL;  
lock = 1;  
Critical_region();  
lock = 0;
```

进程B

```
While(lock != 0)  
    NULL;  
lock = 1;  
Critical_region();  
lock = 0;
```

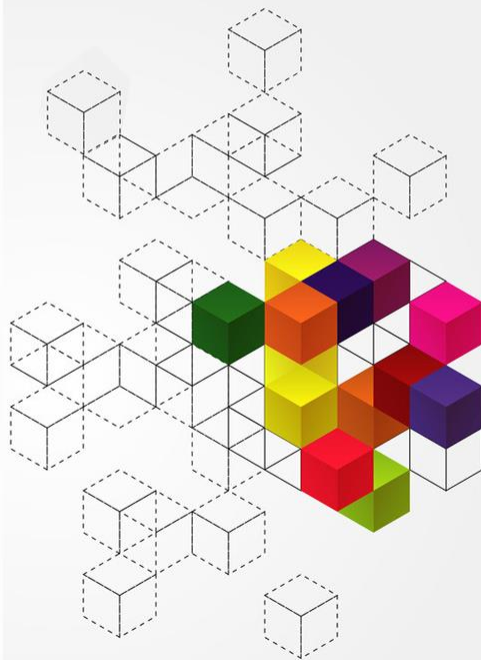


二、互斥硬件解法的思路



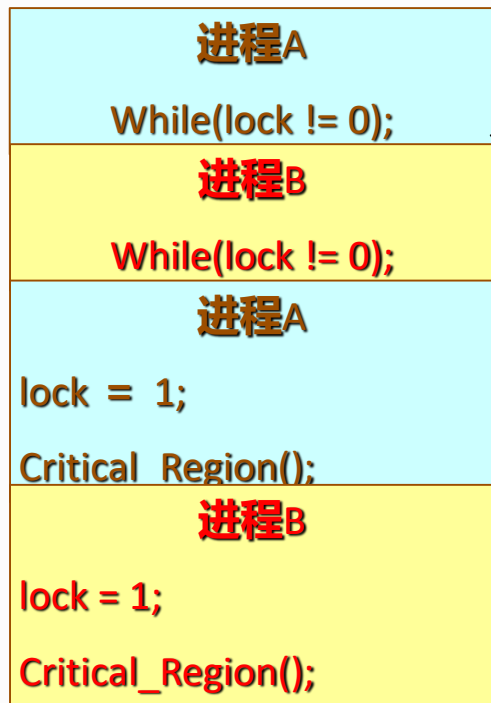
互斥问题的直观加锁解决方案的问题

- 在检查临界区是否被上锁（while循环），以及获准进入后上锁(lock=1)之间存在一个时间窗



二、互斥硬件解法的思路

● 互斥问题的直观加锁解决方案的问题（问题调度）

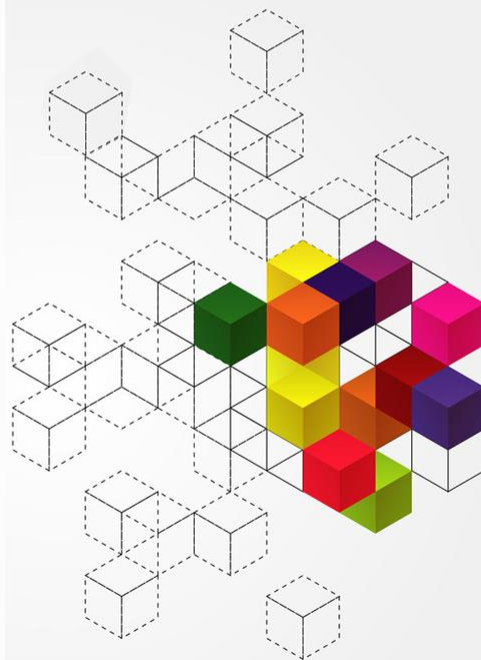


lock = 0

发生进程调度，互斥的
进程开始运行

发生进程调度，A并不知道
B也进入临界区

发生进程调度，B并不知道
A也进入临界区



二、互斥硬件解法的思路

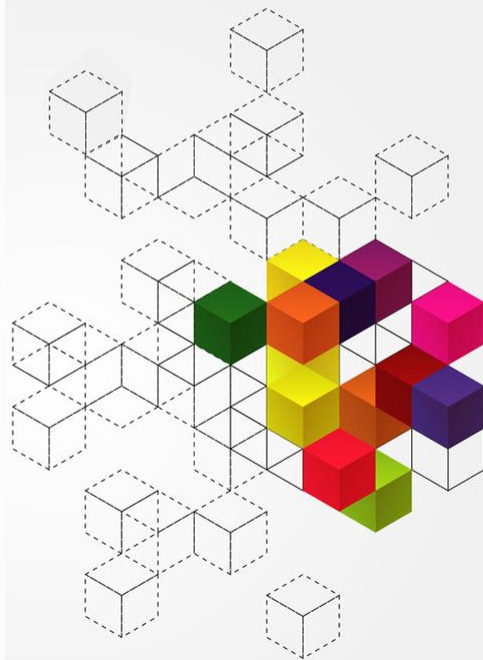
● 互斥问题的直观加锁解决方案的问题

```
While(lock!=0);  
Lock=1;
```

✗

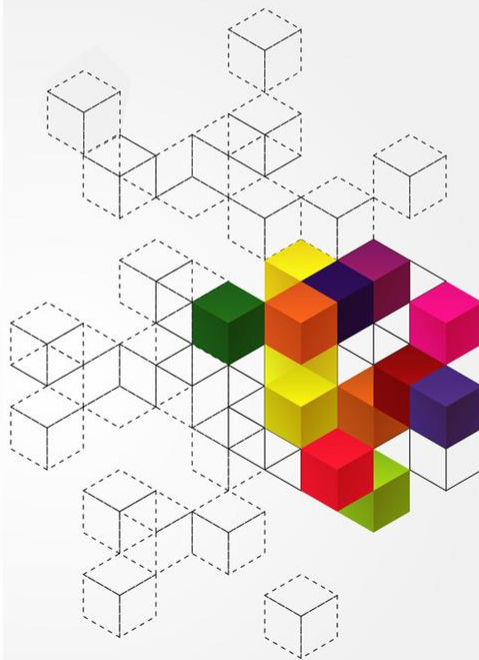
其他任务的指令

- 保证检查lock状态的while循环、lock置1的操作一起执行，不需被中断。
- 这种执行期间不会被中断的指令序列，称为原子操作 (Atomic Operation)



二、互斥硬件解法的思路

- 最终实现思路归结为：提供TestAndSet指令
 - 使用TestAndSet来处理上述临界区问题
 - TestAndSet(lock)指令语义：
 - lock=0, 则将lock置1, 返回0
 - lock=1, 则直接返回1
 - TestAndSet实例：x86上的xchg指令

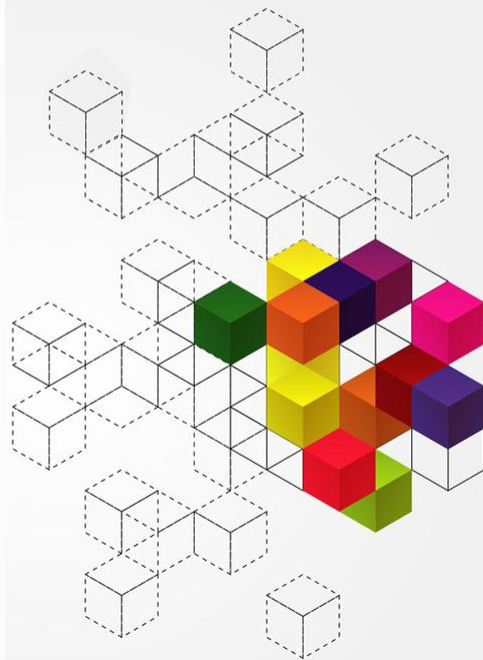


二、互斥硬件解法的思路

- 终于实现



“躲进厕所锁上门，我把全世界的人都锁在外面”



三、基于加锁操作的互斥实现

● 临界区通过基于TestAndSet原子操作实现的锁对象保护，方式如下

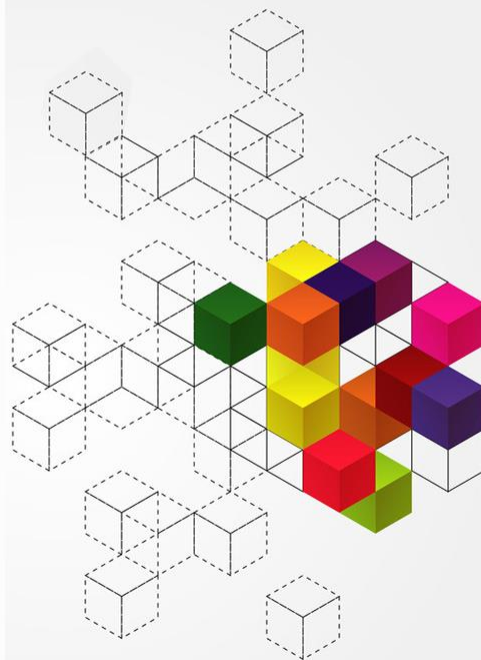
```
do{  
    while(TestAndSet(lock));  
    临界区  
    lock = false;  
    剩余区;  
}while(1);
```

满足临界区条件(1)和(2):

-互斥

-空闲让进

不满足临界区条件 (3) :
非有限等待



三、基于加锁操作的互斥实现

```
do{
```

```
    waiting[i] = true;  
    key = true;  
    while(waiting[i] && key)  
        key = TestAndSet(lock);  
    waiting[i] = false;
```

表示进程 P_i 处于
等待获取锁的状态

如果进程 P_i 抢到了锁,
记录 $key=false$

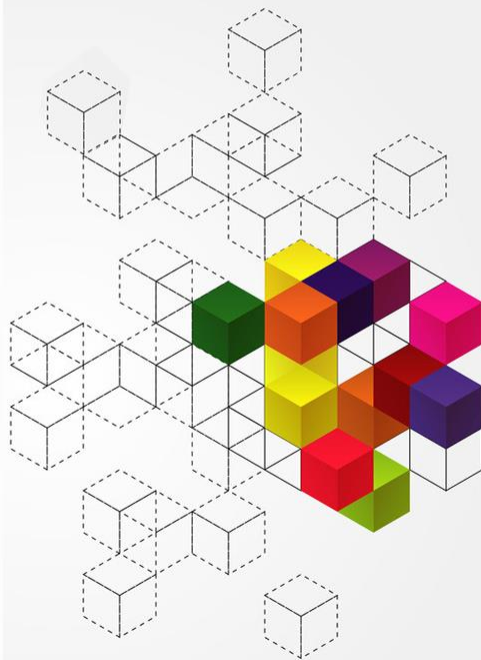
临界区

```
    j = (i+1)%n;  
    while(j != i && !waiting[j])  
        j = (j+1)%n;  
    if(j == i)  
        lock = false;  
    else  
        waiting[j] = false;
```

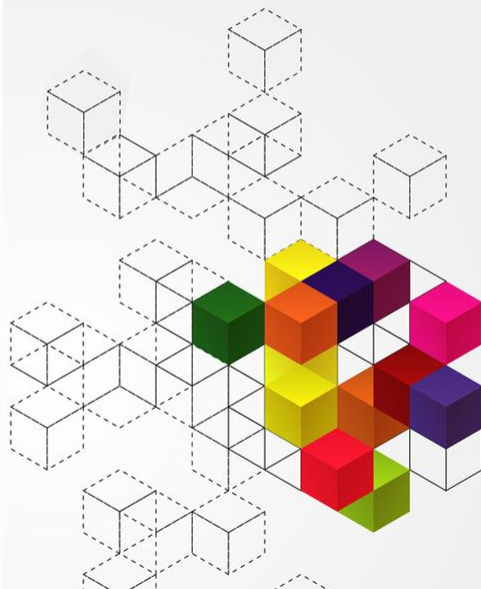
进程 P_i 处于
等待获取锁的状态

剩余区

```
}while(1);
```



请从你的日常生活经验中，发掘涉及互斥的场景，并加以生动描述。

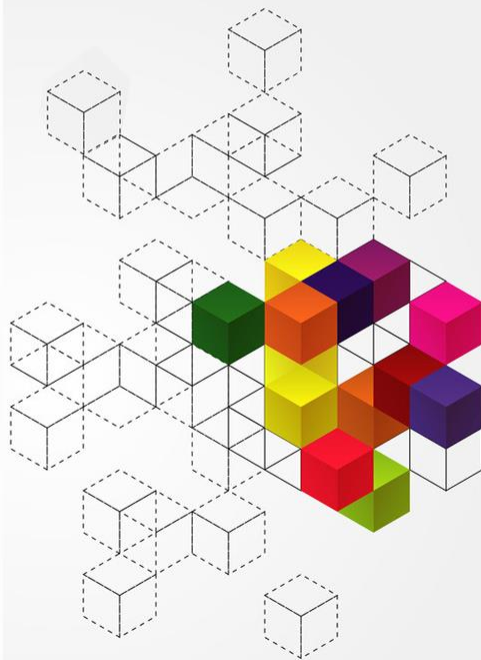


正常使用主观题需2.0以上版本雨课堂

作答

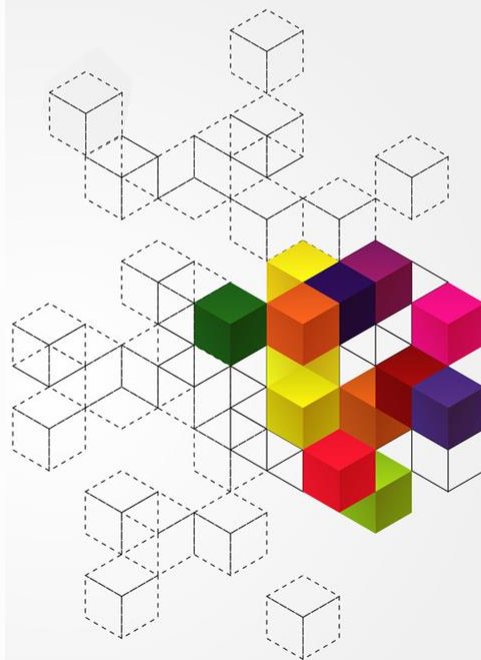
本讲小结

- 引入互斥硬件解法的意义
- 互斥硬件解法的思路
- 基于加锁操作的互斥实现



L08 课后思考题

1.旅客在购票网站上购买同一家航空公司的机票。这个过程中涉及的临界区问题及其互斥解决方案，请用伪码加以表示。



L08 课后思考题

2.编写存在临界区的多线程代码，实际体验互斥问题。

