

遙控探測器

第十組

資工四-103321023-許家愷

資工四-103321036-李明皓

資工四-103321041-何承燁

簡介

- 在車體上加裝相機，達到類似遙控無人機的功能
- 原用意在尋找掉落在床底下、桌下等地方的小東西，比如鑰匙圈

製作流程(一)

- 因為pi要獨立行動，所以我們必須以ssh連線控制車體，因此必須讓pi有自己的ip

```
wlan0: flags=4163<UP,BROADCAST,RUNNING,MULTICAST> mtu 1500
    inet 192.168.137.61 netmask 255.255.255.0 broadcast 192.168.137.255
    inet6 fe80::ba27:ebff:fef9:b30b prefixlen 64 scopeid 0x20<link>
    ether b8:27:eb:f9:b3:0b txqueuelen 1000 (Ethernet)
    RX packets 5 bytes 1180 (1.1 KiB)
    RX errors 0 dropped 0 overruns 0 frame 0
    TX packets 29 bytes 5402 (5.2 KiB)
    TX errors 0 dropped 0 overruns 0 carrier 0 collisions 0

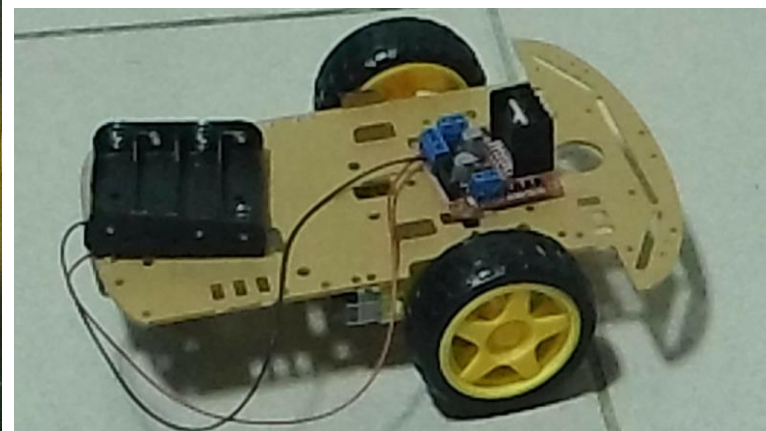
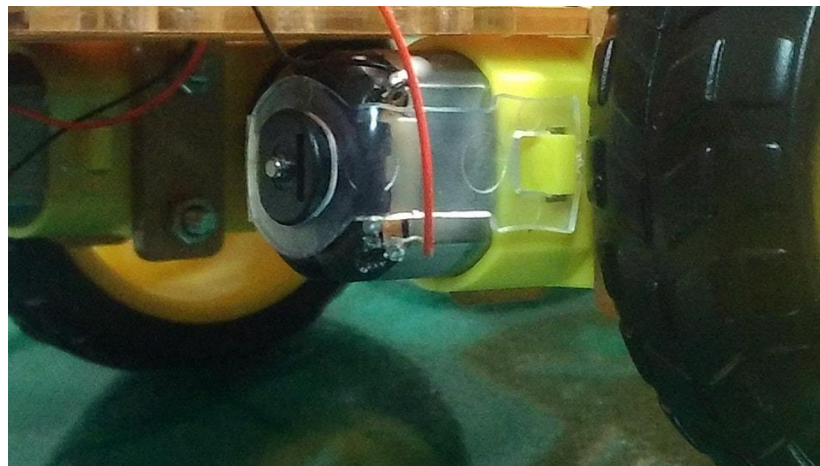
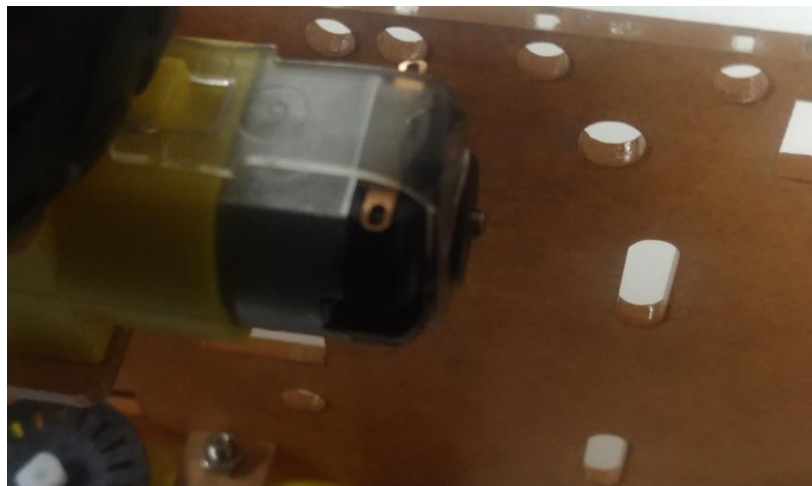
pi@raspberrypi:~$
```

製作流程(二)

- 因錄影須即時更新，所以將影像上傳至網路由瀏覽器檢視

製作流程(三)

- 自走車實體組裝
- 馬達焊接、電路測試



製作流程(四)

- 自走車測試
- https://drive.google.com/file/d/1fLWBfmpYYZmxTsMdCZoKF4_ddP6DUITG/view

完成品

- 功能已完成，硬體尚未固定
- 實機演示

