

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
Національний аерокосмічний університет ім. М. Є. Жуковського
«Харківський авіаційний інститут»

Факультет систем управління літальних апаратів
Кафедра систем управління літальних апаратів

Лабораторна робота № 10

з дисципліни «Алгоритмізація та програмування»
на тему «"Створення і обробка структур даних мовою C ++"»
ХАІ.301. електроенергетика, електромеханіка і електротехніка
319а.11ЛР

Виконав студент гр. 319 а _____

(№ групи)

Єфімов Нікіта Максимович _____

(Підпис, дата)

(П.І.Б.)

Перевірів к.т.н., доцент _____

(Науковий ступінь, вчене звання)

_____ О. В. Гавриленко

(Підпис, дата)

(П.І.Б.)

,Використовуючи тип TTime (див. Param71), описати процедуру PrevSec
(T) з

параметром типу TTime, яка змінює час на -1 секунду (якщо час T є
неправильним, то воно не змінюється). Запис T є вхідним і вихідним
параметром. Застосувати процедуру PrevSec до п'яти заданих моментів
часу.

Ось як можна описати процедуру PrevSec у мові C++, використовуючи
тип TTime:

cppCopy code

```
#include <iostream>
```

```
// Припустимо, що TTime вже визначено як тип часу у вашій  
програмі
```

```
// Перевизначення типу TTime для прикладу
typedef int TTime;

// Перевизначення типу TTime може бути яким завгодно
// Наприклад, ви можете використовувати структуру або
// клас для представлення часу
// Наприклад:
// struct TTime {
//     int hour;
//     int minute;
//     int second;
// };

// Функція, що зменшує час на одну секунду
void PrevSec(TTime& time) {
    if (time > 0) { // перевіряємо, щоб час був додатнім
        --time; // зменшуємо на одну секунду
    }
}

int main() {
    // П'ять заданих моментів часу
    TTime time1 = 3600; // 1 година
    TTime time2 = 7200; // 2 години
    TTime time3 = 86399; // 23 години, 59 хвилин, 59 секунд
    TTime time4 = 0; // Півночі
    TTime time5 = -1; // Неправильний час

    // Застосовуємо процедуру PrevSec до п'яти заданих
    // моментів часу
    PrevSec(time1);
```

```

        PrevSec(time2);
        PrevSec(time3);
        PrevSec(time4);
        PrevSec(time5);

        // Виводимо змінені значення часу
std::cout << "Time 1: " << time1 << std::endl; // 3599
        (59 хвилин, 59 секунд)
std::cout << "Time 2: " << time2 << std::endl; // 7199
        (1 година, 59 хвилин, 59 секунд)
std::cout << "Time 3: " << time3 << std::endl; // 86398
        (23 години, 59 хвилин, 58 секунд)
std::cout << "Time 4: " << time4 << std::endl; // 0
        (немає змін, бо 0 - 1 = -1 < 0)
std::cout << "Time 5: " << time5 << std::endl; // -1
        (немає змін, бо неправильний час)

        return 0;
    }

```

У цьому прикладі **PrevSec** зменшує час на одну секунду, якщо час більше нуля. Функція **main** демонструє використання **PrevSec** на п'яти заданих моментах часу.

- A. Описати структуру, яка містить всі вхідні і всі вихідні дані задачі.
- B. Визначити функцію (*метод), що реалізує обробку структури відповідно до задачі.
- C. Визначити функцію (*метод), що перевіряє на коректність і заповнює відповідні поля вхідних даних структури
- D. Викликати функції (*методи) з пунктів C, B після оголошення змінної (об'єкту) структури.
- E. Вивести значення полів вихідних даних мовою C++, Дано діаметр окружності d . Знайти її довжину $L = \pi \cdot d$. Як значення π вважати

рівним 3.14. Дано числа A, B, C (число A не дорівнює 0). Розглянувши дискримінант $D = B^2 - 4 \cdot A \cdot C$, перевірити істинність висловлювання: «Квадратне рівняння $A \cdot x^2 + B \cdot x + C = 0$ має дійсні коріння».

- 4 · A · C, перевірити істинність висловлювання: «Квадратне рівняння $A \cdot x^2 + B \cdot x + C = 0$ має дійсні коріння».

x

2

+

$B \cdot x + C = 0$ має дійсні коріння».

Ось реалізація цих вимог:

cppCopy code

```
#include <iostream>
#include <cmath>

struct CircleData {
double diameter; // вхідний параметр: діаметр окружності
double length; // вихідний параметр: довжина окружності
};

void processCircle(CircleData& data) {
data.length = M_PI * data.diameter; // обчислюємо
довжину окружності
}

bool checkAndFill(double A, double B, double C,
CircleData& data) {
if (A != 0) { // перевіряємо, що A не дорівнює 0
double discriminant = B * B - 4 * A * C; // обчислюємо
дискримінант

if (discriminant >= 0) { // перевіряємо, чи існують
дійсні корені
```

```

        data.diameter = sqrt(discriminant); // користуємося
            дискримінантом для заповнення діаметра
        return true; // повертаємо true, якщо у рівняння є
            дійсні корені
    }
}

return false; // повертаємо false, якщо у рівняння немає
    дійсних коренів
}

int main() {
    CircleData circle; // оголошуємо об'єкт структури
        CircleData

// Викликаємо функцію для перевірки і заповнення вхідних
    даних
    bool hasRealRoots = checkAndFill(1, 2, 1, circle);

    // Викликаємо функцію для обробки структури
        if (hasRealRoots) {
            processCircle(circle);
        }

    // Виводимо значення вихідних даних
        if (hasRealRoots) {
std::cout << "Діаметр окружності: " << circle.diameter
            << std::endl;
std::cout << "Довжина окружності: " << circle.length <<
            std::endl;
        } else {
std::cout << "Рівняння не має дійсних коренів." <<
            std::endl;

```

```

    }

    return 0;
}

```

У цьому коді:

- Створюється структура `CircleData`, яка містить вхідні та вихідні дані задачі.
- Функція `processCircle` обчислює довжину окружності за її діаметром.
- Функція `checkAndFill` перевіряє істинність висловлювання про наявність дійсних коренів квадратного рівняння та, якщо такі є, заповнює діаметр.
- В головній функції `main` створюється об'єкт структури `CircleData`, викликаються функції `checkAndFill` та `processCircle`, а потім виводяться вихідні дані.

Рішення всіх трьох задач реалізувати в одному консольному додатку, *структурувати на модулі. мовою C ++, Використовуючи тип `TTime` (див. Param71), описати процедуру `PrevSec (T)` з параметром типу `TTime`, яка змінює час на -1 секунду (якщо час `T` є неправильним, то воно не змінюється). Запис `T` є вхідним і вихідним параметром. Застосувати процедуру `PrevSec` до п'яти заданих моментів часу. Дано діаметр окружності d . Знайти її довжину $L = \pi \cdot d$. Як значення π вважати

рівним 3.14. Дано числа A, B, C (число A не дорівнює 0). Розглянувши дискримінант $D = B^2 - 4 \cdot A \cdot C$, перевірити істинність висловлювання: «Квадратне рівняння $A \cdot x^2 +$

$B \cdot x + C = 0$ має дійсні коріння».

Щоб структурувати програму на модулі, ми можемо розділити її на три основних модулі: один для операцій з часом (`TimeModule`), один для операцій з окружностями (`CircleModule`) і один для розв'язання квадратного рівняння (`QuadraticEquationModule`). Ось як це можна зробити:

cppCopy code

```
#include <iostream>
#include <cmath>

// Модуль для операцій з часом
namespace TimeModule {
    typedef int TTime;

    // Процедура зміни часу на -1 секунду
    void PrevSec(TTime& time) {
        if (time > 0) {
            --time;
        }
    }
}

// Модуль для операцій з окружностями
namespace CircleModule {
    struct CircleData {
        double diameter; // діаметр окружності
        double length; // довжина окружності
    };

    // Функція обчислення довжини окружності за діаметром
    void calculateLength(CircleData& data) {
```

```

        data.length = M_PI * data.diameter;
    }
}

// Модуль для розв'язання квадратного рівняння
namespace QuadraticEquationModule {
    // Функція перевірки наявності дійсних коренів
    // квадратного рівняння
    bool hasRealRoots(double A, double B, double C) {
        double discriminant = B * B - 4 * A * C;
        return discriminant >= 0;
    }
}

int main() {
    using namespace TimeModule;
    using namespace CircleModule;
    using namespace QuadraticEquationModule;

    // Задані моменти часу
    TTime time1 = 3600; // 1 година
    TTime time2 = 7200; // 2 години
    TTime time3 = 86399; // 23 години, 59 хвилин, 59 секунд
    TTime time4 = 0; // Півночі
    TTime time5 = -1; // Неправильний час

    // Застосовуємо процедуру PrevSec до п'яти заданих
    // моментів часу
    PrevSec(time1);
    PrevSec(time2);
    PrevSec(time3);
    PrevSec(time4);
}

```



```

        PrevSec(time5);

        // Вивід змінених значень часу
std::cout << "Modified Time 1: " << time1 << std::endl;
std::cout << "Modified Time 2: " << time2 << std::endl;
std::cout << "Modified Time 3: " << time3 << std::endl;
std::cout << "Modified Time 4: " << time4 << std::endl;
std::cout << "Modified Time 5: " << time5 << std::endl;

        // Розрахунок довжини окружності
        CircleData circle;
        circle.diameter = 10; // приклад значення діаметра
        calculateLength(circle);
std::cout << "Length of the circle: " << circle.length
        << std::endl;

        // Перевірка наявності дійсних коренів квадратного
        рівняння
        double A = 1, B = 2, C = 1; // приклад коефіцієнтів
        квадратного рівняння
        if (hasRealRoots(A, B, C)) {
std::cout << "The quadratic equation has real roots." <<
        std::endl;
        } else {
std::cout << "The quadratic equation does not have real
        roots." << std::endl;
        }

        return 0;
    }

```

У цьому коді кожен модуль відповідає за свою частину функціональності: час, окружності і квадратні рівняння. В головній функції `main` ми викликаємо функції з кожного модуля та виводимо результати. Такий підхід робить програму більш структурованою та легше зрозумілою.

ВИСНОВКИ

Під час роботи було вивчено та закріплено на практиці використання модульного підходу до програмування в мові C++. Шляхом реалізації функціональності для роботи з часом, окружностями та квадратними рівняннями в коді програми, були отримані навички організації програмних модулів для кращого управління складністю проекту. Виникло розуміння важливості чіткої структуризації та управління залежностями між функціями і модулями.