

# Processamento de Sinal

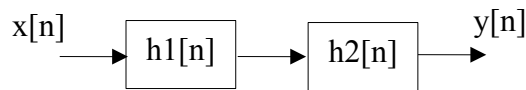
## Teste 1 (2017-2018)

1. Determine e esboce a resposta do conjunto dos 2 sistemas LTI discretos

mostrados na figura seguinte ao sinal  $x[n] = \sum_{k=-1}^{+1} \delta(n-kN)$ , sabendo que as respostas a impulso  $h_1[n] = (1/2)^n (u[n-2] - u[n-N_1])$  e  $h_2[n] = u[n+2] - u[n-N_2]$  com  $N_2 > N_1 > 0$ .

a) Considere  $N = 2(N_1 + N_2)$ .

b) Refira-se à causalidade e estabilidade de cada um dos sistemas. Justifique.



2. Considere o sinal  $f(t)$  mostrado na figura seguinte.

a) Determine e represente graficamente  $x(t) = f(t) * p(t)$  com

$$p(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t+1-8k)$$

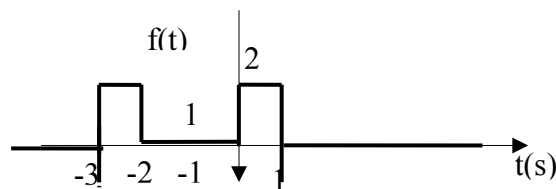
b) Determine  $X(w)$ .

$$H(w) = \begin{cases} 2e^{-3jw}, & |w| \leq \frac{\pi}{2} \\ 0, & \text{elsewhere} \end{cases}$$

c) Considere o sistema LTI com

Determine a resposta deste sistema a  $x(t)$ .

d) Utilize a relação de Parseval para caracterizar o sistema em termos de estabilidade.



3. Considere o sistema LTI discreto caracterizado pela seguinte equação de

diferenças:  $y[n] = \frac{1}{4}y[n-2] - \frac{1}{2}y[n-1] + x[n]$

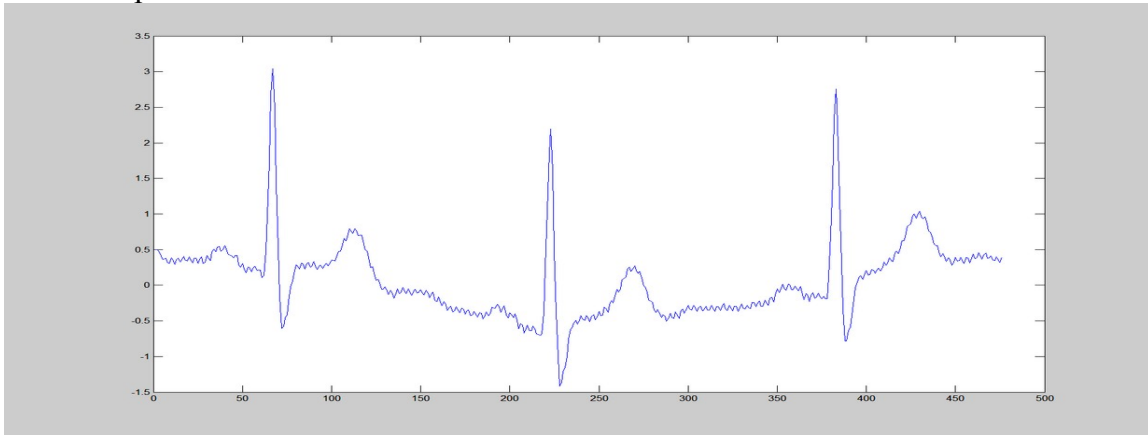
a) Determine a resposta em frequência e a resposta impulsional do sistema.

b) Determine a resposta do sistema ao sinal

$$x[n] = \frac{1}{\pi} \cos\left(\frac{\pi}{3}n\right)$$

$$y[n] = (-1)^n x[n] \quad \text{c) Determine a resposta do sistema ao sinal}$$

4. A figura seguinte representa um sinal de ECG com flutuação de linha de base que se pretende atenuar.



- a) Derive a resposta em frequência de um sistema baseado na primeira diferença da entrada. Explique as limitações deste sistema ao nível da alteração de componentes importantes do ECG.
- b) Proponha justificadamente alterações ao sistema derivado na alínea anterior que melhorem o seu desempenho.

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t}$$

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$a_k = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$$

$$x(t)=\frac{1}{2\pi}\int\limits_{-\infty}^{+\infty}X(w)e^{j\omega t}dw$$

$$y[n]=\sum_{k=-\infty}^{+\infty}x[k]h[n-k]$$

$$y(t)=\int\limits_{-\infty}^{+\infty}x(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

$$\left\{a_k=\frac{w_0}{2\pi}F\left(kw_0\right)\right.$$

$$AT\sin c^2\left(\frac{\omega T}{2\pi}\right)$$

$$2\,AT\sin c\left(\frac{\omega T}{\pi}\right)$$