

- **1.** Num sistema de eixos Oxyz as coordenadas de dois pontos A e B são, respetivamente (2,2,0) e (4,2,0).
 - a) Desenhe os vetores de posição dos pontos A e B.
 - b) Determine os vetores \overrightarrow{AB} e \overrightarrow{BA} .
 - c) Calcule o módulo, a direção e o sentido do vetor \overrightarrow{AB} .
- **2.** Um vector \vec{a} , no plano xy, tem de módulo 5 unidades e faz com o semi-eixo positivo dos xx um ângulo de 60° .
 - a) Determine as componentes do vector
 - b) Determine as componentes e o módulo do vector $\vec{a} \vec{b}$, sabendo que $\vec{b} = 2\hat{i} 5\hat{j}$.
- **3.** Considere os vetores: $\vec{A} = 3\hat{e}_1 2\hat{e}_2 \hat{e}_3$ e $\vec{B} = \hat{e}_1 + 2\hat{e}_2 3\hat{e}_3$.
 - a) Determine os vetores $-\vec{B}$ e $2\vec{B}$ Verifique qual a relação entre $\left|-\vec{B}\right|$, $\left|2\vec{B}\right|$ e $-\left|\vec{B}\right|$.
 - b) Determine os vetores $\vec{A} \vec{B}$ e $\vec{A} + \vec{B}$.
- c) Calcule $|\vec{A} \vec{B}|$ e $|\vec{A} + \vec{B}|$. Compare os resultados obtidos com $|\vec{A}| |\vec{B}|$ e com $|\vec{A}| + |\vec{B}|$. Comente os resultados.
 - d) Calcule os versores \hat{A} e \hat{B} . Calcule o versor da direção \overrightarrow{AB} .
 - e) Calcule os produtos escalares $\vec{A} \cdot \vec{B}$ e $\vec{A} \cdot 2\vec{B}$. Qual o ângulo formado por \vec{A} e \vec{B} ?
 - f) Determine o produto vetorial $\vec{A} \times \vec{B}$ e $\vec{B} \times \vec{A}$. Compare os resultados e comente.
- 4. Calcule a distância entre os dois pontos de coordenadas (6, 8, 10) e (-4, 4, 10).
- 5. Determinar as componentes de um vetor cujo módulo é 13 unidades e cujo ângulo, θ, com o eixo dos zz é de 22.6°. A projeção desse vector no plano xy faz um ângulo, φ, de 37° com o eixo +Ox. Calcule também os ângulos com os eixos x e y. (R: v_x=4, v_y=3, v_z=12, α_x=72°, α_y=76.7°)



- 6. Dê exemplos de grandezas físicas tensoriais.
- 7. Qual a definição de um tensor da ordem n?
- 8. Construa um tensor simétrico S_{ij} a partir das componentes de dois vetores, A_i e B_j. Qual é o traço deste tensor?
- 9. Simplificar até onde for possível as seguintes expressões escritas usando a convenção de Einstein:

a)
$$\delta_{ii}$$
 a_{ii} ;

b)
$$\delta_{ik} \delta_{ki} \delta_{ii}$$

a)
$$\delta_{ij} \ a_{ij};$$
 b) $\delta_{ik} \ \delta_{kj} \ \delta_{ji};$ c) $a_{ij} \ b_{jk} = a_{ij} \ c_{jk};$ b) $\delta_{ij} \ \delta_{ij}$

b)
$$\delta_{ij} \delta_{ij}$$

- **10.** Escreva a expressão $a_i = g_k c_k h_i h_k c_k g_i$ em notação simbólica.
- 11. Escreva as seguintes expressões por extenso, ou seja, sem usar a convenção de Einstein:

a)
$$\delta_{ij}$$
 a_{ij}

b)
$$a_{ij} x_i x_j$$

a)
$$\delta_{ij} a_{ij}$$
; b) $a_{ij} x_i x_j$; c) $\frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial x'_j}$

12. O tensor absolutamente antissimétrico de 3^a ordem (tensor Levi-Civita), ε_{ijk}, tem os seguintes elementos:

$$\varepsilon_{123} = \varepsilon_{231} = \varepsilon_{312} = 1$$

$$\epsilon_{123}=\epsilon_{231}=\epsilon_{312}=1 \qquad \qquad \epsilon_{321}=\epsilon_{213}=\epsilon_{132}=-1$$

e os restantes são nulos. Mostre que:

a)
$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \varepsilon_{ijk} a_i b_j c_k$$

b)
$$\varepsilon_{ijm}\varepsilon_{klm} = \delta_{ik}\delta_{jl} - \delta_{il}\delta_{jk}$$

13. Mostre que as matrizes abaixo são ambas raízes quadradas da matriz identidade (ou seja, que o seu quadrado dá a matriz identidade).

a)
$$\begin{pmatrix} 5 & 2 \\ -12 & -5 \end{pmatrix}$$

a)
$$\begin{pmatrix} 5 & 2 \\ -12 & -5 \end{pmatrix}$$
 b) $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$



- 14. Explique o que são os valores próprios de um tensor. Explique o que significa "diagonalizar uma matriz". Dê exemplos de problemas físicos onde isto seja necessário.
- 15. Ache os valores próprios e as direções principais dos tensores:

a)
$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$
 b) $\begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ c) $\begin{pmatrix} -1 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

16. Mostre que as seguintes relações são verdadeiras

a)
$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{a}) = 0$$

b)
$$\nabla \times (\nabla \phi) = 0$$

c)
$$\nabla \times (\nabla \times \vec{a}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{a}) - (\nabla \cdot \nabla) \vec{a}$$

17. Considere o vetor $\vec{r} = x_i \hat{e}_i$, que tem uma magnitude de $r^2 \equiv |\vec{r}|^2 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2$. Determine:

- a) grad(r) d) $div(r^n\vec{r})$
- b) $grad(r^{-n})$ e) $rot(r^n\vec{r})$
- c) $\nabla^2 (1/r)$