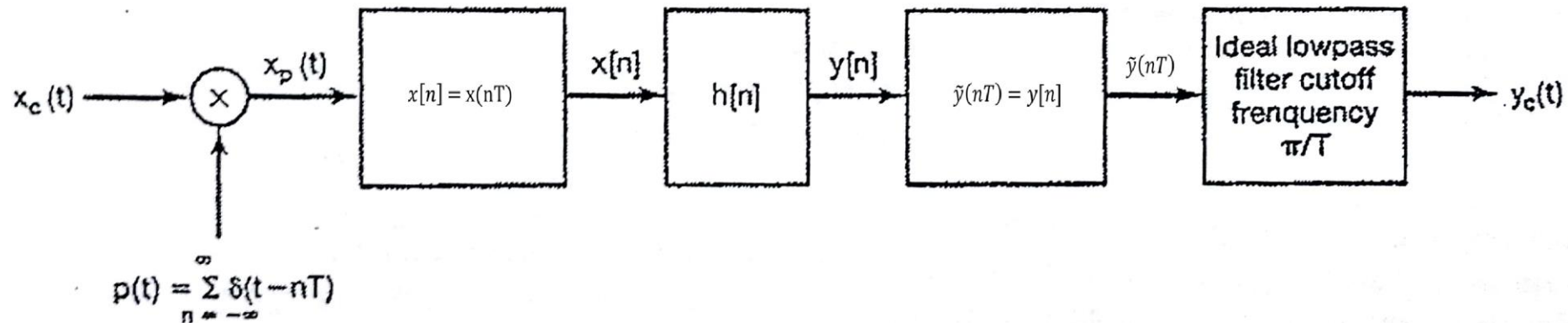


# Resolução de Exercícios

1 – Na figura encontra-se um Sistema de processamento de sinais contínuos no tempo, constituído por um sistema discreto, linear e causal, caracterizado pela equação de diferenças:

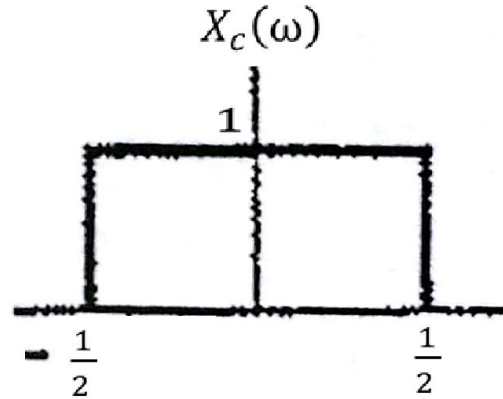
$$y[n] = 0.5y[n - 1] + x[n]$$



a) Determine a resposta em frequência do sistema discreto.

# Resolução de Exercícios

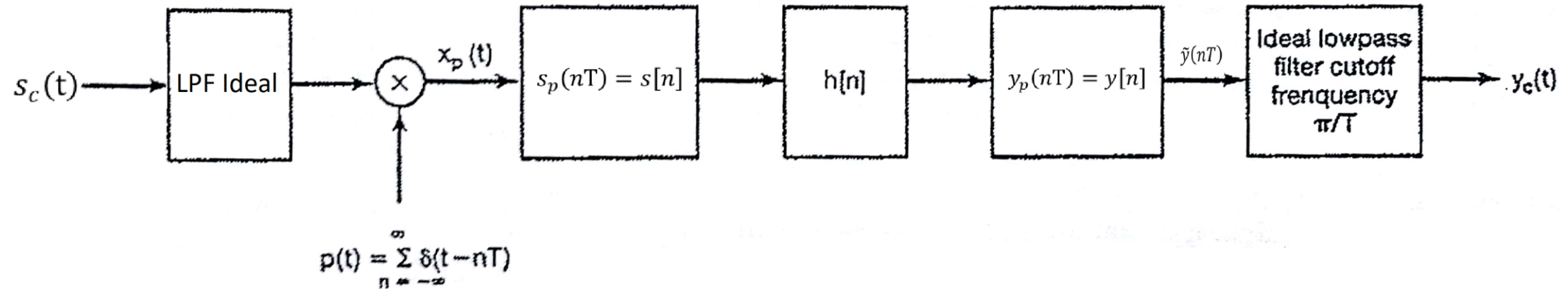
b) Considere representado graficamente por:



Represente graficamente o espectro dos sinais  $p(t)$ ,  $x_p(t)$ ,  $x[n]$ ,  $y[n]$ ,  $\tilde{y}(t)$ ,  $y_c(t)$ .

# Resolução de Exercícios

3 – Considere o sistema de processamento digital de sinais contínuos:



O sistema pretende remover um eco, sendo o sinal de entrada dado por  $s_c(t) = x(t) + \alpha x(t - t_0)$ ,  $|\alpha| < 1$ .

a) Suponha que  $T_0 < \frac{\pi}{\omega_M}$ . Verifique que se pode tomar como período de amostragem  $T_0 = T$ .

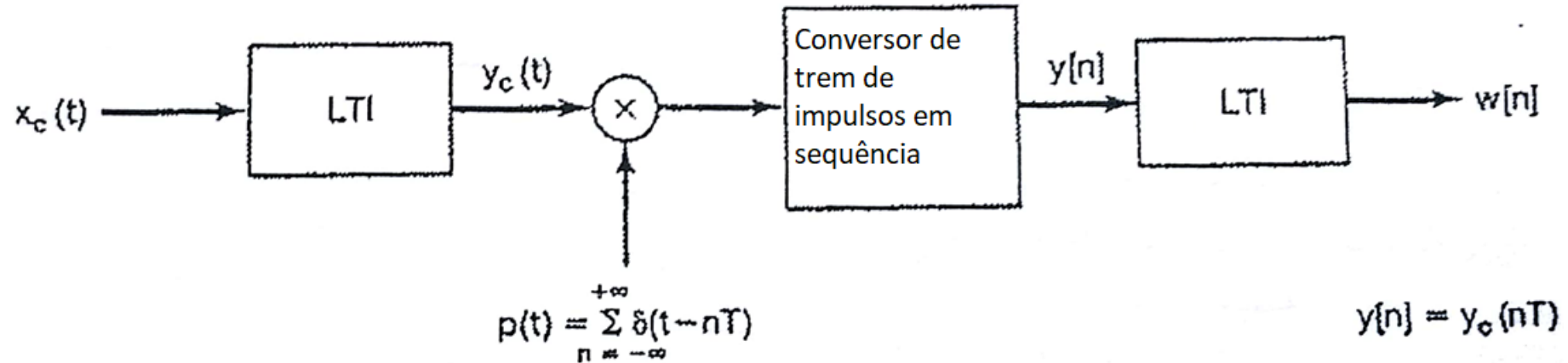
# Resolução de Exercícios

b) Determine a equação de diferenças do filtro digital  $h[n]$  tal que  $y_c(t)$  seja proporcional a  $x(t)$ . Considere a relação  $T_0 = T$ .

c) Suponha que numa aplicação real com fala telefónica amostrada a  $8\text{ KHz}$  e com  $\omega_M = 4\text{ KHz}$  mediu-se um atraso de eco  $T_0 = 0.55\text{ ms}$ . Determine a frequência de amostragem que permite a remoção do eco pelo sistema. Determine  $\omega_M$  que evita o *aliasing*.

# Resolução de Exercícios

3 – Considere o sistema:



O sistema LTI contínuo é causal e satisfaz a seguinte equação diferencial linear de coeficientes constantes:

$$\frac{dy_c(t)}{dt} + y_c(t) = x_c(t)$$

a) Determine  $y_c(t)$ .

# Resolução de Exercícios

b) Determine a resposta em frequência do sistema discreto  $H(\Omega)$ , bem como a sua resposta impulsional  $h[n]$  tal que  $\omega[n] = \delta[n]$ .