



Posturometre

Masse.cpp

Masse.hpp

Posturometre.cpp

Posturometre.hpp

Stockage.cpp

Stockage.hpp

liaisonEthernet.cpp

liaisonE

```
#include "Posturometre.hpp"
```

```
#include <Arduino.h>
```

```
Posturometre::Posturometre(){
    //Implémentation du constructeur...
```

```
//Appel de méthode de façon implicite ce qui en appel d'autres venant d'autres classes
```

```
void Posturometre::viderMemoire(){
    memoire.vidageMemoire();
}
```

```
void Posturometre::stockerDonnees(){
    memoire.stockageDonnees();
}
```

```
void Posturometre::connexionServeur(){
    communication.connexion();
}
```

```
double Posturometre::acquisitionCharge(){
    charge.acquisitionMasseCharge();
}
```