liaisoni



Masse.hpp Stockage.cpp liaisonEthernet.cpp Posturometre Masse.cpp Posturometre.cpp Posturometre.hpp Stockage.hpp § #ifndef POSTUROMETRE_HPP #define POSTUROMETRE_HPP #include <Arduino.h> #include "Stockage.hpp" #include "LiaisonEthernet.hpp" #include "Masse.hpp" /** * @file Posturometre.hpp et Posturometre.cpp * @brief Cette classe est destinée à gérer le posturometre * @author Badin Jeffrey * @version version 1.0 * @date 18/05/2021 */ class Posturometre{ public : /*---Constructeur---*/ /** * @brief Constructeur de la classe Posturometre Posturometre(); /*____*/ /*---Méthodes---*/ /** * @brief Cette méthode sert à gérer la suppression des données précédement récupérées * @return Cette méthode ne renvoie rien */ void viderMemoire (); /** * @brief Cette méthode sert à gérer l'acquisition des données de masse des charges portées par l'utilisateur * @return Cette méthode ne renvoie rien */