

问题求解 (三) 第16周作业

黄奕诚161220049

December 18, 2017

TJ Chapter 12

2

Proof. $O(n)$ 表示所有 n 阶正交矩阵所组成的定义在矩阵乘法运算的群.下面依次证明各性质:

(a) 对于任意的 $A, B, C \in O(n)$, 根据矩阵乘法的结合律可以得到 $(AB)C = A(BC)$.由此证明了结合性.

(b) 对任意的 $A \in O(n)$, 有单位矩阵 I_n , 使得 $I_n A = A I_n = A$, 并且 $I(n)$ 也是正交矩阵, 由此证明了单位元存在性.

(c) 对任意的 $A \in O(n)$, 都必然存在 $A^T \in O(n)$, 又因为 $A^T = A^{-1}$, 所有每一个正交矩阵都有逆矩阵, 使得 $AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$, 由此证明了逆元存在性.

综上所述, $O(n)$ 是一个群.

3

(a)

$$A = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

则易求得

$$A^T = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{1/2 + 1/2} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} = A^T$$

因此 A 是正交矩阵, 又因为 $|A| = 1$, 所以 A 在群 $SO(n)$ 中.

则易求得

$$B = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} \\ -2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{bmatrix}$$

$$B^T = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{bmatrix}$$

$$B^{-1} = \frac{1}{1/5 + 4/5} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{bmatrix} = B^T$$

因此 B 是正交矩阵, 又因为 $|B| = 1$, 所以 B 在群 $SO(n)$ 中.

(c) 对于矩阵的第三列, 因为 $\sqrt{(3/\sqrt{5})^2 + (4/\sqrt{5})^2} = 5 \neq 1$, 所以它不是正交矩阵, 也不属于 $SO(n)$.

(d) 对于矩阵的前两列的向量积, 因为 $\frac{1}{3} \cdot \frac{2}{3} - \frac{2}{3} \cdot \frac{2}{3} - \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{3} = -\frac{4}{9} \neq 0$, 所以它不是正交矩阵, 也不属于 $SO(n)$.

6

Proof. $E(n)$ 所定义的"乘法"运算为: $(A, x)(B, y) = (AB, Ay + x)$, 下面证明三条性质:

(a) 对任意的 $(A, x), (B, y), (C, z) \in E(n)$, 有 $(A(x)(B(y))(C, z)) = (AB, Ay + x)(C, z) = (ABC, ABz + Ay + x)$, 又因

为 $(A, x)((B, y)(C, z)) = (A, x)(BC, Bz + y) = (ABC, A(Bz + y) + x) = (ABC, ABz + Ay + x)$, 因此有 $(A(x)(B(y))(C, z)) = (A, x)((B, y)(C, z))$, 由此证明了结合性.

(b) 存在 $(I_n, 0) \in E(n)$, 对任意的 $(A, x) \in E(n)$, 有 $(I_n, 0)(A, x) = (I_n A, x I_n) = (A, x)$ 且 $(A, x)(I_n, 0) = (A I_n, A 0 + x) = (A, x)$, 因此有 $(I_n, 0)(A, x) = (A, x)(I_n, 0) = (A, x)$, 所以 $(I_n, 0)$ 是单位元, 由此证明了单位元存在性.

(c) 因为对任意的 $(A, x) \in E(n)$, 有 $A \in O(n)$, 所以 A 是可逆矩阵, 因为总有 $(A, x)(A^{-1}, -A^{-1}x) = (-A^{-1}x, A^{-1})(A, x) = (I_n, 0)$, 由此证明了逆元的存在性.

综上所述, $E(n)$ 是一个群. \square

11

Proof. 假设存在 $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n$ 并且 $f(x_1) = f(x_2)$, 根据定义 $\|f(x_1) - f(x_2)\| = \|x_1 - x_2\|$ 可得 $\|x_1 - x_2\| = 0$, 可以得到 $x_1 = x_2$, 所以 f 是 \mathbb{R}^n 上的单射. \square

TJ Chapter 14

2

(a) 根据 14.1-Example 2 的描述可以得出:

$$\begin{aligned} X_{(1)} &= X, X_{(12)} = \{3\}, X_{(13)} = \{2\} \\ X_{(23)} &= \{1\}, X_{(123)} = X_{(132)} = \emptyset \\ G_1 &= \{(1), (23)\}, G_2 = \{(1), (13)\}, G_3 = \{(1), (12)\} \end{aligned}$$

(b) 同理可得

$$\begin{aligned} X_{(1)} &= X, X_{(12)} = \{3, 4, 5, 6\}, X_{(345)} = \{1, 2, 6\} \\ X_{(354)} &= \{1, 2, 6\}, X_{(12)(345)} = \{6\} \\ X_{(12)(354)} &= \{6\}. \\ G_1 &= G_2 = \{(1), (345), (354)\}, G_3 = G_4 = G_5 = \{(1), (12)\}, \\ G_6 &= \{(1), (12), (345), (354), (12)(345), (12)(354)\}. \end{aligned}$$

共有 21 种涂色方案.

(a) $O_1 = O_2 = O_3 = \{1, 2, 3\}$, 对任意的 $x \in \{1, 2, 3\}$, 都有 $|O_x| = 3$, 满足 $|G| = 6 = 3 \cdot 2 = |O_x| \cdot |G_x|$.

(b) $O_1 = O_2 = \{1, 2\}, O_3 = O_4 = O_5 = O_6 = \{3, 4, 5\}$. 也满足 $|G| = |O_x| \cdot |G_x|$.

4

(a) *Proof.* 当 $\theta = 0$ 时, 对任意的 $x \in X$, 相当于没有进行旋转, 故 $ex = x$. 对于

$$g_1 = \begin{bmatrix} \cos \theta_1 & -\sin \theta_1 \\ \sin \theta_1 & \cos \theta_1 \end{bmatrix}$$

$$g_2 = \begin{bmatrix} \cos \theta_2 & -\sin \theta_2 \\ \sin \theta_2 & \cos \theta_2 \end{bmatrix}$$

对于 $x = (x_1, x_2)^T$, 有

$$(g_1 g_2)x = \begin{bmatrix} \cos(\theta_1 + \theta_2) & -\sin(\theta_1 + \theta_2) \\ \sin(\theta_1 + \theta_2) & \cos(\theta_1 + \theta_2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

又根据矩阵乘法的结合律, 可知 $g_1(g_2x) = (g_1 g_2)x$. 综上, \mathbb{R}^2 是一个 G -集. \square

(b) 以原点为圆心, OP 为半径的一个圆周.

(c) 则 $G_P = \{\theta | \theta = 2k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$.

8

由 Burnside's Theorem, $|G| = 8$, 类似于书中 P217 的例子, 可得

$$\begin{aligned} k &= \frac{1}{8}(3^4 + 2 \cdot 3^3 + 3 \cdot 3^2 + 2 \cdot 3^1) \\ &= 21 \end{aligned}$$

11

(a) 不变: $(1)(2)(3)(4)(5)(6)$.

(b) 面心为轴, 旋转90或270度(6个): $(1)(2345)(6), (1)(5432)(6)$.

(c) 面心为轴, 旋转180度(3个): $(1)(24)(35)(6)$.

(d) 对边中心点为轴, 旋转180度(6个): $(16)(25)(43)$.

(e) 体对角线为轴, 旋转120或240度(8个): $(346)(152), (643)(251)$.

因此 $k = \frac{1}{24}(3^6 + 6 \cdot 3^3 + 3 \cdot 3^4 + 6 \cdot 3^3 + 8 \cdot 3^2) = 57$. 因此共有57种方案.

12

(a) 不变:
 $(1)(2) \cdots (12)$.

(b) 面心为轴, 旋转90度或270度(6个):
 $(3214)(7658)(9cba), (3412)(7856)(9abc)$.

(c) 面心为轴, 旋转180度(3个):
 $(13)(24)(57)(68)(9b)(ac)$.

(d) 体对角线为轴, 旋转120度或240度(8个):
 $(5ab)(372)(18c)(496), (5ba)(273)(1c8)(694)$

(e) 对棱棱心为轴, 旋转180度(6个):
 $(3)(b)(19)(47)(28)(5c)(6a)$

因此 $k = \frac{1}{24}(2^12 + 6 \cdot 2^3 + 3 \cdot 2^6 + 8 \cdot 2^4 + 6 \cdot 2^7) = 218$. 因此共有218种方案.

16

(a) 一氯取代: 共1种; 二氯取代(对、邻、间): 共3种; 三氯取代: 共3种; 四氯取代相当于二氢取代: 共3种; 五氯取代相当于一氢取代: 共1种; 六氯取代: 共1种;

(b) 用Burnside引理也可以得到
首先考虑过六边形中心垂直于该面的轴: 不变: $(1)(2)(3)(4)(5)(6)$; 旋转60度或300度: (123456) ; 旋转120度或240度: $(135)(246)$; 旋转180度: $(14)(25)(36)$.
其次考虑过六边形对角线的轴: 旋转180度(同类3个): $(1)(4)(26)(35)$;
再者考虑过六边形对边中心的轴: 旋转180度(同类3个): $(12)(36)(45)$;
又考虑到其中保持不变的方案数, 不变时为 $C(6,3)=20$ 种, 沿中心旋转120或240度为2种, 沿对角线旋转180度为4种. 因此总方案数为 $(20 + 2 \cdot 2 + 4 \cdot 3)/12 = 3$. 共有3种方案.

17

(a) 类似于 S_3 , 有 $(a)(b)(c), (a)(bc), (ab)(c), (abc), (acb), (ac)(b)$, 结合转移方程可知方案数为 $(1 \cdot 2^8 + 3 \cdot 2^6 + 2 \cdot 2^4)/6 = 80$ 种.

(b) 类似于 S_4 , 有 $(a)(b)(c)(d), (abcd) \times 6, (a)(bcd) \times 8, (ac)(bd) \times 3, (a)(b)(cd) \times 6$, 结合转移方程可知方案数为 $(1 \cdot 2^{16} + 6 \cdot 2^6 + 6 \cdot 2^{12} + 3 \cdot 2^{10} + 8 \cdot 2^{10})/24 = 4240$ 种.

19

将该领带视为一条直线, 则除了自身不变, 唯一的操作就是绕垂直于它且过中点的直线旋转180度, 此时方案数为 $(4^{12} + 4^6)/2 = 8390656$.