

# 第 4 章 数值积分与微分

---

姚遥

南京大学智能科学与技术学院

# 本章目录

---

- 引言
- Newton-Cotes公式
- Romberg算法
- Gauss公式
- 数值微分

## 基本的机械求积公式

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (4.4.1)$$

- 含有  $2n + 2$  个待定参数  $x_k, A_k$  ( $k = 0, 1, \dots, n$ )

## Newton-Cotes公式

- 等距取  $x_k$  , 含有  $n + 1$  个待定参数  $A_k$  , 求积公式具有精度  $n/n + 1$  次代数精度

## Gauss公式

- 适当选择  $x_k, A_k$  , 使求积公式具有  $2n + 1$  次代数精度

# 数值积分 | Gauss公式的构造

**定义4.3** 如果求积公式(4.4.1)具有  $2n + 1$  次代数精度，则称节点  $x_k$  ( $k = 0, 1, \dots, n$ ) 是Gauss点

- 求解Gauss点  $x_k$  及对应的  $A_k$ ：根据代数精度定义，联立  $2n + 2$  个方程求解

**定理4.4** 对于插值型求积公式(4.4.1)，节点  $x_k$  ( $k = 0, \dots, n$ ) 是Gauss点的充分必要条件，是以这些点为零点的多项式  $\omega(x) = \prod_{k=0}^n (x - x_k)$  与任意次数不超过  $n$  的多项式  $P(x)$  均正交，即

$$\int_a^b P(x)\omega(x) dx = 0 \quad (4.4.2)$$

# 数值积分 | Gauss公式的构造

**必要性：** Gauss点 ( $2n + 1$  次代数精度)  $\rightarrow$  正交

- 设  $P(x)$  是任意次数不超过  $n$  的多项式，则  $P(x)\omega(x)$  的次数不超过  $2n + 1$
- 如果  $x_0, x_1, \dots, x_n$  是Gauss点，则求积公式对于  $P(x)\omega(x)$  能准确成立，即有

$$\int_a^b P(x)\omega(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k P(x_k)\omega(x_k)$$

- 但  $\omega(x_k) = 0$  ( $k = 0, 1, \dots, n$ )，故下式成立

$$\int_a^b P(x)\omega(x) dx = 0 \quad (4.4.2)$$

故  $P(x)$  和  $\omega(x)$  正交

# 数值积分 | Gauss公式的构造

**充分性：**正交  $\rightarrow$  Gauss点 ( $2n + 1$  次代数精度)

- 对于任意给定次数不超过  $2n + 1$  的多项式  $f(x)$ ，用  $\omega(x)$  除  $f(x)$ ，记商为  $P(x)$ ，余式为  $Q(x)$ ， $P(x)$  与  $Q(x)$  都是次数不超过  $n$  的多项式：

$$f(x) = P(x)\omega(x) + Q(x)$$

- 利用式正交关系  $\int_a^b P(x)\omega(x) dx = 0$ ，可得

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b Q(x) dx \quad (4.4.3)$$

# 数值积分 | Gauss公式的构造

**充分性：**正交  $\rightarrow$  Gauss点 ( $2n + 1$  次代数精度)

- 求积公式是插值型的，故有  $n$  次代数精度，故对  $Q(x)$  能准确成立（定理4.1）

$$\int_a^b Q(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k Q(x_k)$$

- 注意到  $\omega(x_k) = 0$ ，因此

$$Q(x_k) = P(x_k)\omega(x_k) + Q(x_k) = f(x_k)$$

- 从而有

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b Q(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

知式(4.4.1)对次数不超过  $2n + 1$  的多项式均成立

# 数值积分 | Gauss-Legendre公式

$a = -1, b = 1$  , 考察区间  $[-1, 1]$  的Gauss公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (4.4.4)$$

## Legendre多项式

- 当区间为  $[-1, 1]$ 、权函数  $\rho(x) \equiv 1$  时, 由  $\{1, x, x^2, \dots, x^n\}$  正交化得到的多项式

$$P_0(x) = 1 \quad P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n] \quad (n = 1, 2, \dots)$$

- $P_{n+1}(x)$  与任一次数不超过  $n$  的多项式正交
- $P_{n+1}(x)$  在区间  $(-1, 1)$  内有  $n + 1$  个不同实零点



## Legendre多项式 $P_{n+1}(x)$ 的零点就是求积公式(4.4.4)的Gauss点

- 被称为Gauss-Legendre公式

### $n = 0$ 的情况

- 取  $P_1(x) = x$  的零点  $x_0 = 0$  作节点构造求积公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx A_0 f(0)$$

- 令上式对  $f(x) = 1$  准确成立，即可定出  $A_0 = 2$

- 得到中矩形公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx 2f(0)$$

# 数值积分 | Gauss-Legendre公式

## $n = 1$ 的情况

- 取  $P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1)$  的两个零点  $\pm \frac{1}{\sqrt{3}}$  构造求积公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx A_0 f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + A_1 f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

- 令上式对  $f(x) = 1, x$  准确成立, 有

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = 2 \\ A_0 \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + A_1 \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right) = 0 \end{cases}$$

- 解出  $A_0 = A_1 = 1$ , 得到两点Gauss-Legendre公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

# 数值积分 | Gauss-Legendre公式

继续推导，得到  $n = 2$  的三点Gauss-Legendre公式，四点、五点的公式见表4.5

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \frac{5}{9} f\left(-\frac{\sqrt{15}}{5}\right) + \frac{8}{9} f(0) + \frac{5}{9} f\left(\frac{\sqrt{15}}{5}\right)$$

拓展到任意求积区间  $[a, b]$

- 通过变换  $x = \frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}$  可以化到区间  $[-1, 1]$

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f\left(\frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}\right) dt$$

**定理4.5** 对于Gauss公式 (4.4.1) , 其余项

$$R(x) = \int_a^b f(x) dx - \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) = \frac{f^{(2n+2)}(\xi)}{(2n+2)!} \int_a^b \omega^2(x) dx$$
$$\omega(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$$

**推导如下：**

- 以  $x_0, x_1, \dots, x_n$  为节点构造次数不大于  $2n + 1$  的多项式  $H(x)$  , 使其满足条件

$$H(x_i) = f(x_i) \quad H'(x_i) = f'(x_i)$$

- $H(x)$  为 **Hermite插值多项式**

# 数值积分 | Gauss公式余项

- 由于Gauss公式具有  $2n + 1$  次代数精度，它对于  $H(x)$  能准确成立

$$\int_a^b H(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k H(x_k) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

- 因此余项

$$\begin{aligned} R(x) &= \int_a^b f(x) dx - \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \\ &= \int_a^b f(x) dx - \int_a^b H(x) dx = \int_a^b [f(x) - H(x)] dx \end{aligned}$$

- Hermite插值余项

$$R(x) = f(x) - H_{2n+1}(x) = \frac{f^{(2n+2)}(\xi)}{(2n+2)!} \omega_{n+1}^2(x) \quad (2.6.6)$$

- 因此

$$R(x) = \int_a^b \frac{f^{(2n+2)}(\eta)}{(2n+2)!} \omega^2(x) dx$$

- 由于  $\omega^2(x)$  在  $[a, b]$  上保号，再次使用加权积分中值定理可得

$$R(x) = \frac{f^{(2n+2)}(\xi)}{(2n+2)!} \int_a^b \omega^2(x) dx$$

# 数值积分 | Gauss公式的稳定性：系数非负

---

## Newton-Cotes公式不稳定

- 当 $n \geq 8$ 时，Cotes系数有正有负

## Gauss公式不但是高精度的，而且数值稳定

- 求积系数具有非负性

**定理4.6** Gauss公式(4.4.1) 求积系数  $A_k (k = 0, 1, \dots, n)$  全是正的

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (4.4.1)$$

**证明：**

- 研究  $n$  次的Lagrange多项式基函数  $l_k(x)$

$$l_k(x) = \prod_{j=0(j \neq k)}^n \frac{(x - x_j)}{(x_k - x_j)}$$

- $l_k^2(x)$  是  $2n$  次多项式，故Gauss公式对于  $l_k^2(x)$  能准确成立

$$0 < \int_a^b l_k^2(x) dx = \sum_{i=0}^n A_i l_k^2(x_i) = A_k$$



# 数值积分 | Gauss公式的稳定性：噪声鲁棒

实际计算时，通常不一定能提供准确的数据  $f_k = f(x_k)$ ，而只是给出含有误差（例如舍入误差）的数据  $f_k^*$ ，故实际求得的积分值为  $I_n^* = \sum_{k=0}^n A_k f_k^*$

- $I_n$  和  $I_n^*$  之间的误差为

$$|I_n^* - I_n| = \left| \sum_{k=0}^n A_k (f_k^* - f_k) \right| \leq \sum_{k=0}^n |A_k (f_k^* - f_k)|$$

- 由于Gauss公式求积系数具有非负性

$$|I_n^* - I_n| \leq \sum_{k=0}^n A_k |f_k^* - f_k| \leq \left( \sum_{k=0}^n A_k \right) \max_{0 \leq k \leq n} |f_k^* - f_k|$$

- 由式 (4.1.4) 可得  $\sum_{k=0}^n A_k = b - a$ ，故

$$|I_n^* - I_n| \leq (b - a) \max_{0 \leq k \leq n} |f_k^* - f_k|$$

# 数值积分 | 带权Gauss公式

## 考察积分

$$I = \int_a^b \rho(x) f(x) dx$$

- $\rho(x) \geq 0$  为权函数，当  $\rho(x) \equiv 1$  时即为普通积分

## 仿照普通积分的处理方式，考察求积公式

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

- 如果它对于任意次数不超过  $2n + 1$  的多项式均能准确成立，则称之为Gauss型的
- 上述Gauss公式的求积节点  $x_k$  仍称为Gauss点

# 数值积分 | 带权Gauss公式的构造

$x_k (k = 0, 1, \dots, n)$  是Gauss点的充要条件： $\omega(x) = \prod_{k=0}^n (x - x_k)$  是区间  $[a, b]$  带权  $\rho(x)$  的正交多项式

- 若  $a = -1, b = 1$  , 且取权函数  $\rho(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$  , 则所建立的Gauss公式为

$$\int_a^b \frac{f(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (4.4.6)$$

称为Gauss-Chebyshev公式

- 如何确定  $x_k$  ?

# 数值积分 | 带权Gauss公式的构造

- 回顾：区间  $[-1, 1]$  上关于权函数  $\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$  的正交多项式是Chebyshev多项式

$$T_n(x) = \cos(n \arccos x), |x| \leq 1$$

- 求积公式的Gauss点是  $n + 1$  次Chebyshev多项式的零点，即

$$x_k = \cos\left(\frac{2k+1}{2n+2}\pi\right) \quad (k = 0, 1, \dots, n)$$

# 数值积分 | 带权Gauss公式的构造

运用正交多项式的零点构造Gauss求积公式，只是针对某些特殊的权函数才有效

- 一般权函数的正交化很复杂

一般情况，借鉴4.1.2节的待定系数法

- 求积公式(4.1.3)具有  $m$  次代数精度，只要令其对于  $f(x) = 1, x, x^2, \dots, x^m$  都成立

$$\begin{cases} \sum A_k = b - a \\ \sum A_k x_k = \frac{1}{2} (b^2 - a^2) \\ \vdots \\ \sum A_k x_k^m = \frac{1}{m+1} (b^{m+1} - a^{m+1}) \end{cases} \quad (4.1.4)$$

- 是一个确定参数  $x_k$  和  $A_k$  的代数问题

# 数值积分 | 带权Gauss公式的构造

设要构造下列形式的Gauss公式

$$\int_0^1 \sqrt{x} f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1) \quad (4.4.7)$$

- 令它对于  $f(x) = 1, x, x^2, x^3$  准确成立, 得

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = \frac{2}{3} \\ A_0 x_0 + A_1 x_1 = \frac{2}{5} \\ A_0 x_0^2 + A_1 x_1^2 = \frac{2}{7} \\ A_0 x_0^3 + A_1 x_1^3 = \frac{2}{9} \end{cases} \quad (4.4.8)$$

- 解得  $x_0 = 0.821162, x_1 = 0.289949, A_0 = 0.389111, A_1 = 0.277556$

- 引言
- Newton-Cotes公式
- Romberg算法
- Gauss公式
- 数值微分

按照数学分析的定义，导数是差商的极限

$$f'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

- 如果精度要求不高，则可以取差商作为倒数的近似值，即

$$f'(a) \approx \frac{f(a+h) - f(a)}{h} \qquad f'(a) \approx \frac{f(a) - f(a-h)}{h}$$

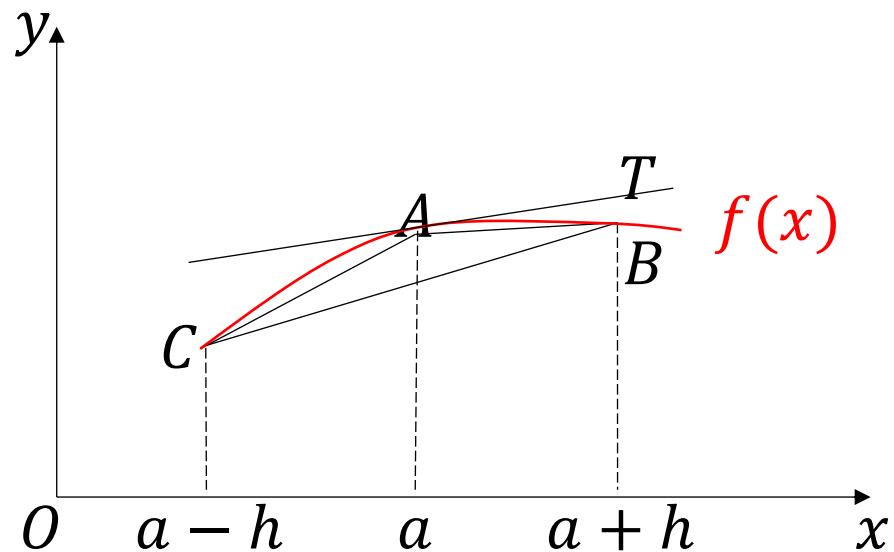
- 中点方法（两者取平均）

$$f'(a) \approx \frac{f(a+h) - f(a-h)}{2h}$$



# 数值微分 | 中点方法

- 三种导数近似值对应向前差商、向后差商、中心差商
- 对应 $AB$ 、 $AC$ 和 $BC$ 的斜率
- 中点方法更为可取



## 机械求导方法

- 将**导数**的计算归结为计算  $f$  在**若干节点上的函数值**

# 数值微分 | 误差分析

- 利用中点公式计算导数  $f'(a)$  的近似值，需要选择合适的步长，为此需要进行误差分析

$$G(h) = \frac{f(a+h) - f(a-h)}{2h}$$

- 分别将  $f(a \pm h)$  在  $x = a$  处作Taylor展开

$$f(a \pm h) = f(a) \pm hf'(a) + \frac{h^2}{2!}f''(a) \pm \frac{h^3}{3!}f'''(a) + \frac{h^4}{4!}f^{(4)}(a) \pm \frac{h^5}{5!}f^{(5)}(a) + \dots$$

# 数值微分 | 误差分析

---

- 代入中点公式，化简

$$G(h) = f'(a) + \frac{h^2}{3!} f'''(a) + \frac{h^4}{5!} f^{(5)}(a) + \dots$$

- **截断误差**：步长  $h$  越小，计算结果越准确
- **舍入误差**：当  $h$  很小时， $f(a + h)$  与  $f(a - h)$  很接近，直接相减会造成有效数字的严重损失

# 数值微分 | 误差分析

举例：中点公式求  $f(x) = \sqrt{x}$  在  $x = 2$  处的一阶导数

$$G(h) = \frac{\sqrt{2+h} - \sqrt{2-h}}{2h}$$

- 取四位数字计算，结果如下表所示

$h$	$G(h)$	$h$	$G(h)$	$h$	$G(h)$
1	0.3660	0.05	0.3530	0.001	0.3500
0.5	0.3564	0.01	0.3500	0.0005	0.3000
0.1	0.3535	0.005	0.3500	0.0001	0.3000

- 导数的准确值  $f'(2) = 0.353553$
- $h = 0.1$  的逼近效果最好，如果进一步缩小步长，则逼近效果会越来越差

# 数值微分 | 插值型求导公式

对于列表函数  $y = f(x)$  , 可以建立插值多项式  $y = P_n(x)$  作为它的近似

- 由于多项式的求导比较容易 , 取  $P'_n(x)$  的值作为  $f'(x)$  的近似值 , 即

$$f'(x) \approx P'_n(x) \quad (4.5.1)$$

统称为插值型求导公式

- 即使  $f(x)$  与  $P_n(x)$  的相差不多 , 导数的近似值  $P'_n(x)$  与导数的真值  $f'(x)$  仍然可能差别很大 , 因而在使用求导公式(4.5.1)时应特别注意误差的分析

# 数值微分 | 插值型求导公式：误差分析

## 插值余项

$$R_n(x) = f(x) - L_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x) \quad (2.2.14)$$

$$\omega_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n) \quad (2.2.12)$$

## 插值型求导公式余项

$$f'(x) - P'_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega'_{n+1}(x) + \frac{\omega_{n+1}(x)}{(n+1)!} \frac{d}{dx} f^{(n+1)}(\xi)$$

- $\xi$  是  $x$  的未知函数，无法对第二项进一步化简
- 对于任意的点  $x$ ，误差  $f'(x) - P'_n(x)$  是无法预估的

# 数值微分 | 插值型求导公式：误差分析

- 如果限定求某个节点  $x_k$  的导数值，根据

$$\omega_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n) \quad (2.2.12)$$

可得  $\omega_{n+1}(x_k) = 0$ ，所以上面第二项变为零

- 节点  $x_k$  处的余项公式为

$$f'(x_k) - P'_n(x_k) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega'_{n+1}(x_k)$$

- 下面仅仅考察节点处的导数值
- 为简化讨论，假定所给的节点是等距的

## 两点公式

- 已给出两个节点  $x_0, x_1$  上的函数值  $f(x_0), f(x_1)$  , 作线性插值公式

$$P_1(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} f(x_0) + \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} f(x_1)$$

- 上式两端求导 , 记  $x_1 - x_0 = h$  , 有

$$P_1'(x) = \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)]$$

- 于是有下列求导公式

$$P_1'(x_0) = \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)] \quad P_1'(x_1) = \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)]$$



## 带余项的两点公式

- 根据余项公式

$$f'(x_k) - P'_n(x_k) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega'_{n+1}(x_k) \quad (4.5.2)$$

- 故带余项的两点公式为

$$\begin{aligned} f'(x_0) &= \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)] - \frac{h}{2} f''(\xi) \\ f'(x_1) &= \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)] + \frac{h}{2} f''(\xi) \end{aligned}$$

## 三点公式

- 设已给出三个节点  $x_0, x_1 = x_0 + h, x_2 = x_0 + 2h$  上的函数值，作二次插值

$$P_2(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} f(x_0) + \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} f(x_1) + \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} f(x_2)$$

- 令  $x = x_0 + th$ ，上式可表示为

$$P_2(x_0 + th) = \frac{1}{2}(t - 1)(t - 2)f(x_0) - t(t - 2)f(x_1) + \frac{1}{2}t(t - 1)f(x_2)$$

## 三点公式

- 两端对  $t$  求导，可以推导出

$$P_2'(x_0 + th) = \frac{1}{2h} [(2t - 3)f(x_0) - (4t - 4)f(x_1) + (2t - 1)f(x_2)] \quad (4.5.3)$$

- 分别取  $t = 0, 1, 2$ ，得到三点公式在三个节点的导数值

$$P_2'(x_0) = \frac{1}{2h} [-3f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2)]$$

$$P_2'(x_1) = \frac{1}{2h} [-f(x_0) + f(x_2)]$$

$$P_2'(x_2) = \frac{1}{2h} [f(x_0) - 4f(x_1) + 3f(x_2)]$$

# 数值微分 | 插值型求导公式：三点公式

## 带余项的三点公式

- 根据余项公式

$$f'(x_k) - P'_n(x_k) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega'_{n+1}(x_k) \quad (4.5.2)$$

- 带余项的三点求导公式

$$\begin{aligned} f'(x_0) &= \frac{1}{2h} [-3f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2)] + \frac{h^2}{3} f'''(\xi) \\ f'(x_1) &= \frac{1}{2h} [-f(x_0) + f(x_2)] - \frac{h^2}{6} f'''(\xi) \\ f'(x_2) &= \frac{1}{2h} [f(x_0) - 4f(x_1) + 3f(x_2)] + \frac{h^2}{3} f'''(\xi) \end{aligned} \quad (4.5.4)$$

- 式(4.5.4)是中点公式，它少用了一个函数值

# 数值微分 | 高阶数值微分公式

用插值多项式  $P_n(x)$  作为  $f(x)$  的近似函数，再用  $P_n(x)$  的  $k$  阶导数作为  $f(x)$   $k$  阶导数的近似

$$f^{(k)}(x) \approx P_n^{(k)}(x) \quad (k = 0, 1, \dots)$$

## 二阶三点公式

- 将式(4.5.3)再对  $t$  求导一次，可以推导出

$$P_2'(x_0 + th) = \frac{1}{2h} [(2t - 3)f(x_0) - (4t - 4)f(x_1) + (2t - 1)f(x_2)] \quad (4.5.3)$$

$$P_2''(x_0 + th) = \frac{1}{h^2} [f(x_0) - 2f(x_1) + f(x_2)]$$

## 二阶三点公式

$$P_2''(x_1) = \frac{1}{h^2} [f(x_1 - h) - 2f(x_1) + f(x_1 + h)]$$

## 带余项的二阶三点公式

$$f''(x_1) = \frac{1}{h^2} [f(x_1 - h) - 2f(x_1) + f(x_1 + h)] - \frac{h^2}{12} f^{(4)}(\xi) \quad (4.5.5)$$

- 直接用泰勒展开即可得

# 数值微分 | 插值型求导公式：五点公式

## 五点公式

- 设已给出五个节点  $x_i = x_0 + ih$ ,  $i = 0, 1, 2, 3, 4$  上的函数值, 类似可得

$$m_0 = \frac{1}{12h} [-25f(x_0) + 48f(x_1) - 36f(x_2) + 16f(x_3) - 3f(x_4)]$$

$$m_1 = \frac{1}{12h} [-3f(x_0) - 10f(x_1) + 18f(x_2) - 6f(x_3) + f(x_4)]$$

$$m_2 = \frac{1}{12h} [f(x_0) - 8f(x_1) + 8f(x_3) - f(x_4)]$$

$$m_3 = \frac{1}{12h} [-f(x_0) + 6f(x_1) - 18f(x_2) + 10f(x_3) + 3f(x_4)]$$

$$m_4 = \frac{1}{12h} [3f(x_0) - 16f(x_1) + 36f(x_2) - 48f(x_3) + 25f(x_4)]$$

$m_i$  代表一阶导数  $f'(x_i)$  的近似值

# 数值微分 | 插值型求导公式：五点公式

## 二阶五点公式

$$M_0 = \frac{1}{12h^2} [35f(x_0) - 104f(x_1) + 114f(x_2) - 56f(x_3) + 11f(x_4)]$$

$$M_1 = \frac{1}{12h^2} [11f(x_0) - 20f(x_1) + 6f(x_2) + 4f(x_3) - f(x_4)]$$

$$M_2 = \frac{1}{12h^2} [-f(x_0) + 16f(x_1) - 30f(x_2) + 16f(x_3) - f(x_4)]$$

$$M_3 = \frac{1}{12h^2} [-f(x_0) + 4f(x_1) + 6f(x_2) - 20f(x_3) + 11f(x_4)]$$

$$M_4 = \frac{1}{12h^2} [11f(x_0) - 56f(x_1) + 114f(x_2) - 104f(x_3) + 35f(x_4)]$$

$M_i$  表示二阶导数  $f''(x_i)$  的近似值



# 数值微分 | 插值型求导公式：五点公式

---

- 对于给定的一张数据表，用五点公式求节点上的导数值往往可以获得满意的结果
- 五个相邻节点的选择原则，一般是在所考察的节点的两侧各取两个邻近的节点
- 如果一侧的节点数不足两个（一侧只有一个或没有节点），则用另一侧的节点补足

# 数值微分 | 插值型求导公式：五点公式

**例子** 利用 $f(x) = \sqrt{x}$ 的一张数据表，按五点公式求节点上的导数值  $m_i$  ,  $M_i$  , 并与准确值比较

$x_i$	$f(x_i)$	$m_i$	$f'(x_i)$	$M_i/\times 10^3$	$f''(x_i) /\times 10^3$
100	10.000000	0.050000	0.050000	-0.24758	-0.25000
101	10.049875	0.049751	0.049752	-0.24591	-0.24630
102	10.099504	0.049507	0.049507	-0.24191	-0.24268
103	10.148891	0.049267	0.049266	-0.23958	-0.23916
104	10.198039	0.049029	0.049029	-0.23691	-0.23572
105	10.246950	0.048795	0.048795	-0.23666	-0.23236

采用样条函数  $S(x)$  作为  $f(x)$  的近似函数，不但函数值很接近，导数值也很接近

- 对于三次样条  $S_3(x)$ ，有

$$\left| f^{(a)}(x) - S_3^{(a)}(x) \right| = O(h^{4-a}) \quad (a = 0, 1, 2, 3)$$

- 用样条函数建立数值微分公式是很自然的，即

$$f^{(a)}(x) \approx S_3^{(a)}(x) \quad (a = 0, 1, 2, 3) \quad (4.5.6)$$

- 与前述插值型微分公式(4.5.1)不同，样条微分公式(4.5.6)可以用来计算插值范围内任何一点  $x$  (不仅是节点  $x_k$ ) 上的导数值

# 数值积分与数值微分 | 总结

---

## 4.1 引言

- 积分中值定理、梯形公式、矩形公式、机械求积、代数精度、插值型求积公式

## 4.2 Newton-Cotes公式

- 定义、Cotes系数、Newton-Cotes公式的稳定性
- 偶阶求积公式的代数精度、低阶求积公式的余项
- 复化求积法、误差的渐近性

## 4.3 Romberg算法

- 梯形法的递推化、误差的事后估计法
- Romberg公式、Richardson外推加速法

## 4.4 Gauss公式

- 定义、Gauss点、充分必要条件
- Gauss-Legendre公式
- Gauss公式的余项和稳定性、带权的Gauss公式
- 构造加权Gauss公式的一般方法

## 4.5数值微分

- 中点方法、机械求导方法
- 插值型的求导公式、误差分析
- 样条求导

## 第四章

习题 2(1)(4) , 5 , 7 , 8 , 12