

解线性代数方程组 的直接法

温丹苹

邮箱: dpwen@nju.edu.cn

办公室:工管院协鑫楼306

第三章 解线性代数方程组的直接法



- 1 Gauss消去法
- 2 矩阵LU分解



第二章 解线性代数方程组的直接法



- ◆ 工程计算和科学研究中的许多问题,最终归结为线性代数方程组的 求解。
- ◆ 线性方程组的解法:

1.直接法

经过有限步算数运算可求得方程组精确解的方法(计算过程中没有舍入误差)。如Gauss消去法、矩阵LU分解法(Gauss消去法变形)。

2.迭代法

用某种极限过程去逐步逼近线性方程组精确解的方法。

具有存储单元较少,程序设计简单、原始系数矩阵在计算过程始终不变等优点,但存在收敛性及收敛速度方面的问题。



3.1 Gauss 消去法



• Gauss 消去法的基本思想是消元。

例 求解下面的线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + 2x_3 = -2 \\ 2x_1 - 3x_2 - 3x_3 = 4 \\ 4x_1 + x_2 + 6x_3 = 3. \end{cases}$$

Gauss 消去法: 先写出增广矩阵, 然后通过初等变换将其转换为阶梯形

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 & -2 \\ 2 & -3 & -3 & 4 \\ 4 & 1 & 6 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{ \begin{array}{cccc} 2 & -0 \\ \hline 3 & -0 & \times 4 \\ \hline \end{array}} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 & -2 \\ \hline 0 & 1 & -7 & 8 \\ \hline 0 & 9 & -2 & 11 \end{bmatrix} \xrightarrow{ \begin{array}{cccc} 3 & -0 & \times 9 \\ \hline \end{array}} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 & -2 \\ \hline 0 & 1 & -7 & 8 \\ \hline 0 & 0 & 61 & -61 \end{bmatrix}$$

通过回代求解可得

$$x_3 = -1$$
, $x_2 = 8 + 7x_3 = 1$, $x_1 = -2 + 2x_2 - 2x_3 = 2$.



3.1 Gauss 消去法

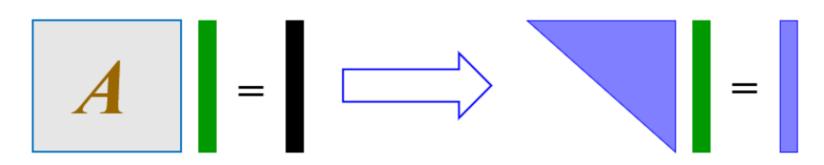


• 推广到一般线性方程

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

高斯消去法的主要思路:

将系数矩阵 A 化为上三角矩阵, 然后回代求解:



3.1 Gauss 消去法



- ◆ 高斯消去法也称为顺序消去法, 它由**消元过程**和回代过程组成。
 - ▶ 消元过程:逐步消去变元的系数,将原方程组化为系数矩阵为三角矩阵的等价方程组的过程。
 - ▶回代过程: 求系数矩阵为三角矩阵的方程组的解的过程。
- ◆ 高斯消去法是**求解线性代数方程组**的一种最基本的直接 法,由它改进后得到的**选主元消去法**是目前**计算机上常 用的有效方法**。





写出相应算法,并编程实现. 记增广矩阵

$$A^{(1)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ a_{21}^{(1)} & a_{22}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_2^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n1}^{(1)} & a_{n2}^{(1)} & \cdots & a_{nn}^{(1)} & b_n^{(1)} \end{bmatrix},$$

其中

$$a_{ij}^{(1)} = a_{ij}, \quad b_i^{(1)} = b_i, \quad i, j = 1, 2, \dots, n.$$



第 1 步: 消第 1 列.

设
$$a_{11}^{(1)} \neq 0$$
,计算 $m_{i1} = \frac{a_{i1}^{(1)}}{a_{11}^{(1)}}$, $i = 2, 3, \ldots, n$. 对增广矩阵 $A^{(1)}$ 进行 $n-1$ 次初

等变换, 即依次将 $A^{(1)}$ 的第 i 行 (i>1) 减去第 1 行的 m_{i1} 倍, 将新得到的矩阵 记为 $A^{(2)}$, 即

$$A^{(2)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ & a_{22}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ & a_{n2}^{(2)} & \cdots & a_{nn}^{(2)} & b_n^{(2)} \end{bmatrix},$$

其中

$$a_{ij}^{(2)} = a_{ij}^{(1)} - m_{i1} a_{1j}^{(1)}, \quad b_i^{(2)} = b_i^{(1)} - m_{i1} b_1^{(1)}, \quad i, j = 2, 3, \dots, n.$$



第 2 步: 消第 2 列.

设
$$a_{22}^{(2)} \neq 0$$
,计算 $m_{i2} = \frac{a_{i2}^{(2)}}{a_{22}^{(2)}}$, $i = 3, 4, \ldots, n$. 依次将 $A^{(2)}$ 的第 i 行 $(i > 2)$ 减

去第 2 行的 m_{i2} 倍, 将新得到的矩阵记为 $A^{(3)}$, 即

$$A^{(3)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ & & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} & b_3^{(3)} \\ & & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ & & a_{n3}^{(3)} & \cdots & a_{nn}^{(3)} & b_n^{(3)} \end{bmatrix},$$

其中

$$a_{ij}^{(3)} = a_{ij}^{(2)} - m_{i2} a_{2j}^{(2)}, \quad b_i^{(3)} = b_i^{(2)} - m_{i2} b_2^{(2)}, \quad i, j = 3, 4, \dots, n.$$



依此类推, 经过 k-1 步后, 可得新矩阵 $A^{(k)}$:

$$A^{(k)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & \cdots & a_{1k}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_{1}^{(1)} \\ & \ddots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ & a_{kk}^{(k)} & \cdots & a_{kn}^{(k)} & b_{k}^{(k)} \\ & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ & a_{nk}^{(k)} & \cdots & a_{nn}^{(k)} & b_{n}^{(k)} \end{bmatrix},$$

$$(1.1)$$

第 k 步: 消第 k 列.

设
$$a_{kk}^{(k)} \neq 0$$
 , 计算 $m_{ik} = \frac{a_{ik}^{(k)}}{a_{kk}^{(k)}}$, $i = k+1, \ldots, n$. 依次将 $A^{(k)}$ 的第 i 行 $(i > k)$

减去第 k 行的 m_{ik} 倍, 将新得到的矩阵记为 $A^{(k+1)}$, 矩阵元素的更新公式为

$$a_{ij}^{(k+1)} = a_{ij}^{(k)} - m_{ik} a_{kj}^{(k)}, \quad b_i^{(k+1)} = b_i^{(k)} - m_{ik} b_k^{(k)}, \quad i, j = k+1, k+2, \dots, n.$$
 (1.2)



这样, 经过 n-1 步后, 即可得到一个上三角矩阵 $A^{(n)}$:

$$A^{(n)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ & a_{22}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ & & \ddots & \vdots & \vdots \\ & & a_{nn}^{(n)} & b_n^{(n)} \end{bmatrix}.$$

最后, 回代求解

$$x_n = \frac{b_n^{(n)}}{a_{nn}^{(n)}}, \quad x_i = \frac{1}{a_{ii}^{(i)}} \left(b_i^{(i)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}^{(i)} x_j \right), \quad i = n-1, n-2, \dots, 1.$$

以上就是 Gauss 消去法的整个计算过程.

• 由上面的计算过程可知, Gauss 消去法能顺利进行下去的**充要条件是** $a_{kk}^{(k)} \neq 0$, k = 1, 2, ..., n, **这些元素被称为**主元.





定理 设 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, 则所有主元 $a_{kk}^{(k)}$ 都不为零的充要条件是 A 的所有顺序主子式都不为零, 即

$$D_1 \triangleq a_{11} \neq 0, \quad D_k \triangleq \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \cdots & a_{kk} \end{vmatrix} \neq 0, \quad k = 2, 3, \dots, n.$$

事实上, 如果 A 的所有顺序主子式都不为零, 则主元为

$$a_{11}^{(1)} = D_1, \quad a_{kk}^{(k)} = \frac{D_k}{D_{k-1}}, \quad k = 2, 3, \dots, n.$$

◆推论 Gauss 消去法能顺利完成的充要条件是 A 的所有顺序 主子式都不为零。

3.1.2 Gauss 消去法的复杂度



在第 k 步中, 我们需要计算

消元过程需要:

加、减法次数: $\frac{n(n^2-1)}{3}$

乘、除法次数: $\frac{n(n^2-1)}{3} + \frac{n(n-1)}{2}$

回代过程需要:

加、减法次数: $\frac{n(n-1)}{2}$

乘法次数: $\frac{n(n-1)}{2}$

除法次数:n

◆ 总运算量:
$$\frac{2n^3}{3} + \frac{3n^2}{2} - \frac{7n}{6} = \frac{2n^3}{3} + O(n^2)$$

3.1.2 Gauss 消去法的复杂度



●计算次数 分析过程

$$A^{(1)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ a_{21}^{(1)} & a_{22}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_2^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{2n}^{(1)} & a_{2n}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_n^{(1)} \end{bmatrix}$$

(1) 消元过程的计算量. 第一步计算乘数 m_{ii} $(i=2,3,\cdots,n)$ 需要 n-1 次除法运算,计算 $a_{ij}^{(3)}$ $(i,j=2,3,\cdots,n)$ 需要 $(n-1)^{ii}$ 次乘法运算及 $(n-1)^{ii}$ 次加、减法运算. 一般可列表(见表 7.1)计算.

表 7.1

第 k 步	加、减法次数	乘法次数	除法次数
1	(n-1) ²	(n-1)2	n-1
2	(n-2) ²	(n-2)2	n-2
1	1	The state of the s	AN 7 T
n-1	1	1	1
合计	n(n-1)(2n-1)/6	n(n-1)(2n-1)/6	n(n-1)/2

这里利用了求和公式

$$\sum_{i=1}^{n} i = n(n+1)/2, \quad \sum_{i=1}^{n} i^2 = n(n+1)(2n+1)/6 \quad (n \ge 1).$$

消元过程所需的乘、除法次数 MD 及加、减法次数 AS 分别为

$$MD = n(n^2 - 1)/3$$
, $AS = n(n-1)(2n-1)/6$.

(2) 计算 b(x) 的计算量。

$$MD = (n-1) + (n-2) + \dots + 2 + 1 = n(n-1)/2$$
, $AS = n(n-1)/2$.

(3) 解 $A^{(n)} x = b^{(n)}$ 所需的计算量. MD = n(n+1)/2, AS = n(n-1)/2, 解式 (7.2.1) 所需的总的乘除法次数及加减法次数分别为

$$MD = n^3/3 + n^2 - n/3 \approx n^3/3$$
 (当 n 比较大时),
 $AS = n(n-1)(2n+5)/6 \approx n^3/3$ (当 n 比较大时).

定理 7.4 如果 A 为 n 阶非奇异矩阵,则用 Gauss 消去法解式(7.2.1)所需乘除 法次数及加减法次数分别为

$$1^{\circ} MD = n^3/3 + n^2 - n/3$$

$$2^{\circ} AS = n(n-1)(2n+5)/6$$
.



3.1.2 Gauss 消去法的复杂度



- ◆评价算法的一个重要指标是 **执行时间**, 但这依赖于计算机硬件和编程技巧等, 因此直接给出算法执行时间是不太现实的。所以我们通常是统计算法中算术运算 (加减乘除)的次数。
- ◆为了尽可能地减少运算量,在实际计算中,数,向量和矩阵做乘法运算时的先后执行次序为:

先计算数与向量的乘法, 然后计算矩阵与向量的乘法, 最后才计算矩阵与矩阵的乘法。



3.1.3 Gauss 消去法的计算步骤



◆消元过程在编程中,需 要**三重循环**,即:

对于
$$k = 1, 2, ..., n-1,$$

 $i = k+1, k+2, ..., n,$
计算:

$$m_{ik} = \frac{a_{ik}^{(k-1)}}{a_{kk}^{(k-1)}};$$

对于 $j = k+1, k+2, ..., n+1,$
计算:

$$a_{ij}^{(k)} = a_{ij}^{(k-1)} - m_{ik}a_{kj}^{(k-1)}$$

◆回代过程在编程中,需 要二**重循环**,即:

计算:

$$x_n = \frac{a_{n,n+1}^{(n-1)}}{a_{nn}^{(n-1)}};$$
对于 $i = n-1, n-2, ..., 1, S = 0;$

$$j = i+1, i+2, ..., n,$$
计算:

$$S = S + a_{ij}^{(i-1)} x_j;$$

$$x_i = \frac{a_{n,n+1}^{(i-1)} - S}{a_{ij}^{(i-1)}}$$

3.1.3 Gauss 消去法的计算步骤



◆用Gauss顺序消去法解方程组
$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 = 6, \\ 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 = 5, \\ 4x_1 + 3x_2 + 30x_3 = 32. \end{cases}$$

解:用箭头表示消元过程。

$$(A:\vec{b}) = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & | & 6 \\ 3 & 5 & 2 & | & 5 \\ 4 & 3 & 30 & | & 32 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & | & 6 \\ \frac{3}{2} & | & \frac{1}{2} & -4 & | & -4 \\ 2 & | & -3 & 22 & | & 20 \end{pmatrix}$$
 从而得上三角形方程组
$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & | & x_1 \\ \frac{1}{2} & -4 & | & x_2 \\ x_2 & | & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -4 \\ -4 \end{pmatrix}$$
 再由回代过程得其解:

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ & \frac{1}{2} & -4 \\ & & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -4 \\ -4 \end{pmatrix}$$

再由回代过程得其解: $x_3 = 2$, $x_2 = 8$, $x_1 = -13$

Demo_4_1_Gauss_S.m

3.1.3 Gauss顺序消去法劣势



◆ 由顺序消去法的消元过程可以看到,其**不足之处**是在消元时一定要假设主元素 $a_{kk}^{(k-1)} \neq 0$,否则消元过程将无法进行下去。

◆如果主元素 $a_{kk}^{(k-1)}$ 很小,由于计算机字长有限,必然有舍入误差等因素的影响,将使解极不准确,甚至可能造成溢出停机。

3.1.4 Gauss完全主元素消去法



◆完全主元素消去法步骤:

- 1. 在执行 Gauss 消去过程的第 k 步之前, 插入选主元过程。
- 2. 选取全主元: $\left|a_{i_k,j_k}^{(k)}\right| = \max_{k \leq i,j \leq n} \{\left|a_{i,j}^{(k)}\right|\}$
- 3. 行交换: 如果 $i_k \neq k$,则交换第k行于第 i_k 行
- 4. 列交换: 如果 $j_k \neq k$,则交换第k列于第 j_k 列

* 如果有列交换,则会改变 x_i 的顺序,因此需要记录每次的列交换次序。

3.1.5 Gauss列主元素消去法



◆列主元素消去法步骤:

- 1. 在执行 Gauss 消去过程的第 k 步之前, 插入选主元过程。
- 2. 选取列主元: $\left|a_{i_k,j_k}^{(k)}\right| = \max_{k < i < n} \left\{\left|a_{i,k}^{(k)}\right|\right\}$
- 3. 行交换: 如果 $i_k \neq k$,则交换第k行于第 i_k 行
- * 即第 k 步时,先在 $A^{(k)}$ 中第 k列的第 k至n的元素

中选取绝对值最大的元素:

* 然后根据需要判断是否需要更换两行。

$$egin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & \cdots & a_{1k}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \ & \ddots & dots & & dots \ & a_{kk}^{(k)} & \cdots & a_{kn}^{(k)} \ dots & \ddots & dots \ & a_{nk}^{(k)} & \cdots & a_{nn}^{(k)} \ \end{bmatrix}$$

3.2 Gauss 消去法与矩阵三角(LU)分解



每次都是做矩阵初等变换,因此也可理解为不断地左乘初等矩阵. 将所有这些初等矩阵的乘积记为 \tilde{L} , 则可得 $\tilde{L}A=U$, 其中 U 是一个上三角矩阵. 记 $L\triangleq \tilde{L}^{-1}$, 则

$$A = LU$$
,

这就是著名的矩阵 LU 分解.

- * 矩阵分解: 将一个较复杂的矩阵分解成若干具有简单结构的矩阵的乘积, 是矩阵计算中的一个很重要的技术。
- ➤ 假定Gauss消去过程能顺利进行,那么U一定是一个非奇异上 三角矩阵。
- ▶ 下面主要研究 L 具有什么样的特殊结构或者特殊性质。



3.1.5 Gauss列主元素消去法



$$A^{(2)} = L_1 A^{(1)}$$

$$L_{1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & & \\ -m_{21} & 1 & & & \\ -m_{31} & 1 & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ -m_{n1} & & & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \\ a_{11}^{(2)} & a_{12}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & a_{n2}^{(2)} & \cdots & a_{nn}^{(2)} \end{bmatrix}$$

3.2 Gauss 消去法与矩阵三角(LU)分解



考察第 k 步的情形, 即 $A^{(k+1)}$ 与 $A^{(k)}$ 之间的关系式. 由 Gauss 消去过程 (1.2) 可得

$$A^{(k+1)} = L_k A^{(k)},$$

其中

$$L_{k} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & -m_{k+1,k} & 1 & \\ & \vdots & & \ddots & \\ & -m_{n,k} & & 1 \end{bmatrix}, \quad m_{ik} = \frac{a_{ik}^{(k)}}{a_{kk}^{(k)}}, \quad i = k+1, \dots, n.$$
 (1.3)

令 k = 1, 2, ..., n - 1, 并将所有 Gauss 消去过程结合在一起即可得

$$A^{(n)} = L_{n-1}L_{n-2}\cdots L_1A^{(1)},$$

即

$$A = A^{(1)} = (L_{n-1}L_{n-2}\cdots L_1)^{-1}A^{(n)}.$$

3.2 Gauss 消去法与矩阵三角(LU)分解



号理
$$L_k^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & m_{k+1,k} & 1 & \\ & & \vdots & & \ddots & \\ & & m_{n,k} & & 1 \end{bmatrix}, \quad L_1^{-1} \cdots L_{n-1}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ m_{21} & 1 & & & \\ m_{31} & m_{32} & 1 & & \\ m_{41} & m_{42} & m_{4,3} & 1 & \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \ddots & \\ m_{n1} & m_{n2} & m_{n3} & \cdots & m_{n,n-1} & 1 \end{bmatrix},$$

记
$$L \triangleq L_1^{-1}L_2^{-1}\cdots L_{n-1}^{-1},\ U \triangleq A^{(n)},\$$
则

$$A = LU. (1.4)$$

由引理 1.1 可知 L 是单位下三角矩阵, U 是非奇异上三角矩阵.

◆ 如果 A 的所有顺序主子式都不为零,则 Gauss 消去过程能顺利进行,因此, LU 分解 (1.4) 也存在.



3.2.1 矩阵的杜立特尔分解



定义 $m \times n$ 矩阵 A 的前 $p(1 \le p \le \min\{m,n\})$ 行和前 p 列相交处的 p^2 个元素组成的矩阵称为 A 的 p 阶 顺序主子矩阵,A 的 p 阶顺序主子矩阵的行列式称为 A 的 p 阶主子行列式,简称 p 阶主子式,记为 $\det(A_p)$

3.2.1 矩阵的杜立特尔分解



引理 设用 m 阶单位下三角方阵 L 左乘 m×n 阶矩阵 A 得矩阵 B,则矩阵 A 和矩阵 B 的 p 阶主子式相等。

证:将单位下三角阵 L 和矩阵A,B 写成分块的形

$$\begin{array}{ll}
\overset{\bigstar}{L} : \\
L = \begin{pmatrix} L_{11} & O \\
L_{21} & L_{22} \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\
A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\
B_{21} & B_{22} \end{pmatrix},$$

其中, L_{11} , A_{11} , B_{11} 分别为 L, A, B 的 P 阶主子 矩阵。由假设 LA=B,有

3.2.1 矩阵的杜立特尔分解



证 (续) :
$$\begin{pmatrix} L_{11} & O \\ L_{21} & L_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix},$$

按照分块矩阵的乘法规则可得

$$L_{11}A_{11} = B_{11}$$
, 于是有

$$\det(B_{11}) = \det(L_{11}A_{11}) = \det(L_{11})\det(A_{11}) = \det(A_{11}).$$

3.2.1 LU 分解的存在性和唯一性



定理 (LU 分解的存在性和唯一性) 设 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. 则存在唯一的单位下三角矩阵 L 和非奇异上三角矩阵 U, 使得 A = LU 的充要条件是 A 的所有顺序主子矩阵

 $A_k = A(1:k,1:k)$ 都非奇异, k = 1, 2, ..., n.

第M于 矩阵 A 的各阶顺序主子式 $\det(A_k) \neq 0$

上述定理是矩阵三角分解的基本定理,分解式A = LU称为矩阵的杜立特尔 (Doolittle) 分解,也称为A的LU分解。

$$L = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ m_{21} & 1 & & \\ \vdots & \ddots & 1 & \\ m_{n1} & \cdots & m_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix}, U = \begin{pmatrix} a_{11}^{(0)} & a_{12}^{(0)} & \cdots & a_{1n}^{(0)} \\ & a_{22}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn}^{(n-1)} \end{pmatrix}$$

3.2.1 LU 分解的存在性和唯一性



定理 (LU 分解的存在性和唯一性) 设 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. 则存在唯一的单位下三角矩阵 L 和非奇异上三角矩阵 U, 使得 A = LU 的充要条件是 A 的所有顺序主子矩阵 $A_k = A(1:k,1:k)$ 都非奇异, $k = 1,2,\ldots,n$.

- ◆ *LU*分解定理在解**线性代数方程组的直接法**中起着重要的作用,它是**直接法**的理论基础。
- ◆ 利用矩阵A = LU,容易计算A的行列式det(A)。 $det(A) = det(LU) = det(L)det(U) = det(U) = u_{11}u_{12} \cdots u_{nn},$ 其中 u_{ii} ($i = 1, 2, \cdots n$)为上三角矩阵U对角线上的元素。

3.2.2 Gauss 消去法与矩阵三角(LU)分解



- ◆对于方程组 $A\vec{x} = \vec{b}$,若A满足定理的条件,即A = LU。
- 则方程组 $A\vec{x} = \vec{b}$ 等价为 $LU\vec{x} = \vec{b}$ 。

个三角形方程组
$$\begin{cases} L\vec{y} = \vec{b} \\ U\vec{x} = \vec{y} \end{cases}$$
的解。

LU分解在本质上是高斯 消去法的一种表达形式。

- ◆再因 L^{-1} $\left(A\middle|\vec{b}\right) = L^{-1}(LU|\vec{y}) = (U|\vec{y})$,故求 \vec{y} 和求U同时进行。
- * 消元过程是将方程组的增广矩阵 $(A|\vec{b})$ 进行LU分解的过程,即: $(A|\vec{b}) = L(U|\vec{y})$.
- * 回代过程是求上三角形方程组 $U\vec{x} = \vec{y}$ 的解。

3.2.2 Gauss 消去法与矩阵三角(LU)分解



例 用直接三角分解(Doolittle)法解方程组

$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 = 6, \\ 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 = 5, \\ 4x_1 + 3x_2 + 30x_3 = 32. \end{cases}$$

解:
$$(A|\vec{b}) = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 6 \\ 3 & 5 & 2 & 5 \\ 4 & 3 & 30 & 32 \end{pmatrix}$$

给出:
$$L = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{3}{2} & 1 \\ 2 & -6 & 1 \end{pmatrix}, U = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ & \frac{1}{2} & -4 \\ & & -2 \end{pmatrix}, \vec{y} = \begin{pmatrix} 6 \\ -4 \\ -4 \end{pmatrix}$$

由
$$(A|\vec{b}) = L(U|\vec{y})$$
, 再由 $U\vec{x} = \vec{y}$ 得方程组的解,

$$x_3 = 2$$
, $x_2 = 8$, $x_1 = -13$.

注:求解L和U的过程后面给出。



◆设方程组 $A\vec{x} = \vec{b}$ 的系数矩阵A的各阶主子式 $\det(A_k) \neq 0$, $(k = 1,2,\dots,n)$ 。则由定理得,存在 唯一Doolittle分解A = LU,其中

$$L = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ l_{21} & 1 & & & \\ \vdots & \ddots & 1 & & \\ l_{n1} & \cdots & l_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix}, U = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ & u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & u_{nn} \end{pmatrix}$$



◆杜立特尔分解法是根据系数矩阵A的元素直接计算L和U的元素来进行分解的方法。

◆计算顺序:

- 1. 求U的第1行和L的第1列元素;
- 2. 求U的第2行和L的第2列元素;
- 3.
- 4. 以此类推,直到求出U的第n行元素。





由矩阵的乘法规则可知,矩阵 A 的第 i 行和第 j 列元素 a_{ij} 等于矩阵 L 的第 i 行 $(l_{i1},\cdots,l_{ii},0,\cdots,0)$ 乘以矩阵 U 的第 j 列 $(u_{1j},\cdots,u_{jj},0,\cdots,0)^T$,

$$\begin{pmatrix}
a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\
a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{ij} & \cdots & a_{in} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 \\
l_{21} & 1 \\
\vdots & \vdots & \ddots \\
l_{i1} & l_{i2} & \cdots & 1 \\
\vdots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots \\
l_{n1} & l_{n2} & \cdots & l_{nj} & \cdots & 1
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1j} & \cdots & u_{1n} \\
u_{2j} & \cdots & u_{2n} \\
\vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\
u_{ij} & \cdots & u_{in} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
u_{nn} & u_{nn}
\end{pmatrix}$$

$$a_{ij} = \sum_{p=1}^{\min(i,j)} l_{ip} u_{pj}, \quad i = 1,2,\dots,n, \quad j = 1,2,\dots,n$$



$$\begin{pmatrix}
a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\
a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 \\
l_{21} \\
\vdots \\
l_{n1}
\end{pmatrix} \begin{bmatrix}
u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\
u_{22} & \cdots & u_{2n} \\
\vdots & \ddots & \ddots \\
\vdots \\
u_{nn}
\end{pmatrix}$$

▶ 计算U第1行:

$$a_{1j} = u_{1j}, \ j = 1, 2, \dots, n \implies u_{1j} = a_{1j}, \ j = 1, 2, \dots, n$$

▶ 计算L第1列:

$$a_{i1} = l_{i1}u_{11}, i = 1, 2, \dots, n \implies$$

$$a_{i1} = l_{i1}u_{11}, i = 1, 2, \dots, n \implies l_{i1} = \frac{a_{i1}}{u_{11}}, i = 1, 2, \dots, n$$



$$\begin{pmatrix}
a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\
a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 \\
l_{21} \\
\vdots \\
l_{n1}
\end{pmatrix} \begin{bmatrix}
u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\
u_{22} & \cdots & u_{2n} \\
\vdots \\
\vdots \\
l_{n2}
\end{bmatrix} \cdots 1$$

→ 计算U第2行:

$$a_{2j} = l_{21}u_{1j} + u_{2j}, \ j = 2, \dots, n \implies$$

▶ 计算L第2列:

$$u_{2j} = a_{2j} - l_{21}u_{1j}, \ j = 1, 2, \dots, n$$

$$a_{i2} = l_{i1}u_{12} + l_{i2}u_{22}, i = 3, \dots, n \implies$$

$$l_{i2} = \frac{a_{i2} - l_{i1}u_{12}}{u_{22}}, i = 3, \dots, n$$



$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ l_{21} \\ \vdots \\ l_{n1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ \vdots \\ u_{2j} & \vdots \\ u_{2j} & \vdots \\ u_{2j} & \vdots \\ u_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\blacktriangleright \text{ if } \text{ if }$$





b 由上述式子,可得计算矩阵 U 的第k 行 $(k=2,3,\dots,n)$ 和 L 的第k 列 $(k=2,3,\dots,n-1)$ 的计算公式如下:

$$\begin{cases} u_{kj} = a_{kj} - \sum_{p=1}^{k-1} l_{kp} u_{pj}, & j = k, k+1, \dots, n, \\ a_{ik} - \sum_{p=1}^{k-1} l_{ip} u_{pk} \\ l_{ik} = \frac{u_{kk}}{u_{kk}}, & i = k+1, k+2, \dots, n \end{cases}$$

》综上所述,利用杜立特尔分解法求解方程组 $A\vec{x} = \vec{b}$,只需在 A = LU 分解的基础上,依次求解三角形方程组 $L\vec{y} = \vec{b}$, $U\vec{x} = \vec{y}$ 即可。



◆计算步骤:

- 杜立特尔分解法的计算步骤如下:
- $lacksymbol{1}$. 利用公式求出U和L的元素 u_{ki} 和 l_{ik}
- 2. 求解单位下三角形方程组 $L\vec{y}=\vec{b}$,即按公式



◆计算步骤:

3. 求解上三角形方程组 $Ux = \vec{y}$, 即按公式

$$\begin{cases} x_{n} = \frac{y_{n}}{u_{nn}}, \\ y_{k} - \sum_{j=k+1}^{n} u_{kj} x_{j} \\ x_{k} = \frac{y_{k+1}}{u_{kk}}, & k = n-1, n-2, \dots, 1 \end{cases}$$

可求得方程组的解 X_n, X_{n-1}, \dots, X_1 。



 \blacktriangleright 例 用杜立特尔分解法解 $A\vec{x} = \vec{b}$, 并求 $\det(A)$,

▶解:按公式计算 U 的第 | 行和 L 的第 | 列元素,有 $u_{11} = 2$, $u_{12} = 1$, $u_{13} = 5$;

$$l_{21} = \frac{a_{21}}{u_{11}} = 2$$
, $l_{31} = \frac{a_{31}}{u_{11}} = -1$.

再计算U的第2行元素:

$$u_{22} = a_{22} - l_{21}u_{12} = -1, \quad u_{23} = a_{23} - l_{21}u_{13} = 2$$

Demo_4_2_Doolittle.m



解(续): 再计算
$$L$$
 的第2列元素: $l_{32} = \frac{a_{32} - l_{31}u_{12}}{u_{22}} = 3$ 最后计算 U 的第3列元素:

$$u_{33} = a_{33} - (l_{31}u_{13} + l_{32}u_{23}) = 4$$

从而完成了A=LU分解,

$$L = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 & 1 \\ -1 & 3 & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 \\ & -1 & 2 \\ & & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = \det(U) = u_{11}u_{22}u_{33} = -8$$



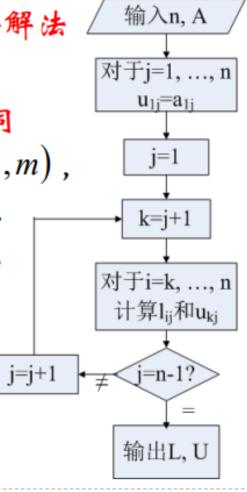
解(鍊): 求解方程组
$$L\vec{y}_1 = \vec{b}_1$$
, 得解: $y_{11} = 11$, $y_{12} = 5$, $y_{13} = 8$; 求解方程组 $U\vec{x}_1 = \vec{y}_1$, 得解: $x_{13} = 2$, $x_{12} = -1$, $x_{11} = 1$. 求解方程组 $L\vec{y}_2 = \vec{b}_2$, 得解: $y_{21} = 1$, $y_{22} = -2$, $y_{23} = 4$; 求解方程组 $U\vec{x}_2 = \vec{y}_2$, 得解: $x_{23} = 1$, $x_{22} = 4$, $x_{21} = -4$.



杜立特尔分解法也称为直接三角分解法

▶主要优点:

2. 矩阵 L 和 U 的元素可采用紧凑 格式存放在系数矩阵 A 的相应 元素的位置上,节省了存储单元。



第二章非线性方程的数值解法



- ◆ Q & A
- ◆ 谢谢

