# 多8 着当标准形介绍

- 一、 若当(Joran) 形矩阵
- 二、若当(Jordan)标准形

### 引入

由§7.5知,n维线性空间V的线性变换在某组基下的矩阵为对角形 $\Leftrightarrow \sigma$  有n个线性无关的特征向量.

⇔ $\sigma$ 的所有不同特征子空间的维数之和等于n.

可见,并不是任一线性变换都有一组基,使它在这组基下的矩阵为对角形.

本节介绍,在适当选择基下,一般的线性变换的 矩阵能化简成什么形状.

## 一、若当(Jordan)形矩阵

定义:形式为

$$J(\lambda,t) = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 1 & \lambda & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \cdots & \cdots & & & & \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & \lambda \end{pmatrix}_{t \times t}$$

的矩阵称为若当(Jordan)块,其中 $\lambda$ 为复数;

由若干个若当块组成的准对角矩阵称为若当形矩阵.

如: 
$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$
,  $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} i & 0 \\ 1 & i \end{pmatrix}$  都是若当块;

而下面的准对角形则是一个若当形矩阵.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} J(1,2) \\ J(4,1) \\ J(-i,3) \end{pmatrix}$$

注:一级若当块就是一级矩阵,从而对角矩阵都是若当形矩阵.

# 二、若当(Jordan)标准形

- 1、设 $\sigma$ 是复数域C上n维线性空间的一个线性变换,在V中必存在一组基,使 $\sigma$ 在这组基下的矩阵是若当形矩阵,并除若当块的排列次序外,该若当形由 $\sigma$ 唯一决定,称之为 $\sigma$ 的若当标准形.
- 2、任一n级复矩阵A总与某一若当形矩阵相似,并且除若当块的排列次序外,该若当形矩阵由矩阵A唯一决定,称之为矩阵A的若当标准形.

、在一个线性变换 $\sigma$ 的若当标准形中,主对角线上的元素是 $\sigma$ 的特征多项式的全部根(重根按多数计算).

#### 附:有时也规定形式为

$$J(\lambda,t) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \cdots & \cdots & & & & \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}_{t \times t}$$

的矩阵为若当(Jordan)块.

# § 9 最小多项式

- 一、最小多项式的定义
- 二、最小多项式的基本性质

## 引入

由哈密尔顿—凯莱定理, $\forall A \in P^{n \times n}, f(\lambda) = |\lambda E - A|$ 是A的特征多项式,则 f(A) = 0.

因此,对任定一个矩阵  $A \in P^{n \times n}$ ,总可以找到一个多项式  $f(x) \in P[x]$ ,使 f(A) = 0. 此时,也称多项式 f(x) 以A为根.

本节讨论,以矩阵A为根的多项式的中次数最低的那个与A的对角化之间的关系.

## 一、最小多项式的定义

定义: 设  $A \in P^{n \times n}$ , 在数域P上的以A为根的多项

式中,次数最低的首项系数为1的那个多项式,称

为A的最小多项式.

### 二、最小多项式的基本性质

1. (引理1) 矩阵A的最小多项式是唯一的.

2. (引理2) 设 g(x) 是矩阵A的最小多项式,则

$$f(x)$$
以A为根  $\Leftrightarrow$   $g(x)|f(x)$ 

3. 矩阵A的最小多项式是A的特征多项式的一个 因子. 例1、数量矩阵 kE的最小多项式是一次多项式x-k;特别地,单位矩阵的最小多项式是 x-1;

零矩阵的最小多项式是 x .

反之,若矩阵A的最小多项式是一次多项式,则A一定是数量矩阵.

例2、求 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 的最小多项式.

解: A的特征多项式为

$$f(x) = |xE - A| = \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 \\ 0 & x-1 & 0 \\ 0 & 0 & x-1 \end{vmatrix} = (x-1)^3$$

$$X A - E \neq 0$$

$$(A - E)^2 = A^2 - 2A + E$$
(1 2 0) (2 2 0) (1 0

$$= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

∴ A的最小多项式为 (x-1)².

#### 4. 相似矩阵具有相同的最小多项式.

证:设矩阵A与B相似, $g_A(x)$ , $g_B(x)$ 分别为它们的最小多项式.

由A相似于B,存在可逆矩阵T,使  $B = T^{-1}AT$ .

从而 
$$g_A(B) = g_A(T^{-1}AT) = T^{-1}g_A(A)T = 0$$

 $\therefore g_A(x)$ 也以B为根, 从而  $g_B(x)|g_A(x)$ .

同理可得  $g_A(x) | g_B(x)$ .

又  $g_A(x)$ ,  $g_B(x)$  都是首1多项式,  $\therefore g_A(x) = g_B(x)$ .

注: 反之不然, 即最小多项式相同的矩阵未必相似.

如:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

的最小多项式皆为 $(x-1)^2(x-2)$ ,但A与B不相似.

: 
$$|\lambda E - A| = (x-1)^3 (x-2),$$
  
 $|\lambda E - B| = (x-1)^2 (x-2)^2$ 

即  $|\lambda E - A| \neq |\lambda E - B|$ . 所以,A与B不相似.

#### 5. (引理3)设A是一个准对角矩阵

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}$$

并设  $A_1, A_2$  的最小多项式分别为  $g_1(x), g_2(x)$ .

则A的最小多项式为  $g_1(x),g_2(x)$ 的最小公倍式.

#### 推广: 若A是一个准对角矩阵

$$egin{pmatrix} A_1 & & & & \ & A_2 & & & \ & & \ddots & & \ & & & A_s \end{pmatrix}$$

且  $A_i$  的最小多项式为  $g_i(x)$ , i=1,2,...,s

则A的最小多项式是为  $[g_1(x),g_2(x),...,g_s(x)]$ .

特别地, 若  $g_1(x), g_2(x), ..., g_s(x)$  两两互素, 即  $(g_1(x), g_2(x), ..., g_s(x)) = 1$ 

则A的最小多项式是为  $g_1(x)g_2(x)...g_s(x)$ .

6. (引理4) k 级若当块

$$J = \begin{pmatrix} a \\ 1 & a \\ & 1 & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & a \end{pmatrix}$$

的最小多项式为  $(x-a)^k$ .

证: J的特征多项式为  $(x-a)^k$ 

$$\therefore (J-aE)^k=0.$$

$$\overrightarrow{III} \qquad J - aE = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ 1 & 0 & & & \\ & 1 & 0 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & 0 \end{pmatrix} \neq 0,$$

$$(J - aE)^2 = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ 0 & 0 & & & \\ 1 & 0 & 0 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \neq 0, \qquad \cdots$$

$$(J - aE)^{k-1} = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ \vdots & \ddots & & \\ 0 & & \ddots & \\ & 1 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \neq 0.$$

 $\therefore$  J的最小多项式为  $(x-a)^k$ .

7. (定理13)  $A \in P^{n \times n}$ 与对角矩阵相似  $\Leftrightarrow$  A的最小多项式是P上互素的一次因式的积.

 $8. A ∈ C^{n \times n}$ 与对角矩阵相似  $\Leftrightarrow A$  的最小多项式没有重根.

#### 练习:

求矩阵 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$
 的最小多项式.

解: A 的特征多项式

$$f(x) = |\lambda E - A| = \begin{vmatrix} x - 1 & -1 & \cdots & 1 \\ -1 & x - 1 & \cdots & 1 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ -1 & -1 & \cdots & x - 1 \end{vmatrix}$$

$$= (x-n)x^{n-1}$$

$$X A \neq 0, A-nE \neq 0, A^2 \neq 0$$

$$\overrightarrow{\Pi}$$
  $A(A-nE)=0.$ 

 $\therefore A$  的最小多项式为 x(x-n).