

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «МИРЭА – Российский технологический университет»

РТУ МИРЭА

Институт информационных технологий Кафедра вычислительной техники

КУРСОВАЯ РАБОТА

П		«Объектно-ориентированное программирование»
По дисциплине		(наименование дисциплины)
Тема курсовой работы Модели		ирование движения падающих шариков (наименование темы)
Студент группы	<u>ИВБО-08-21</u> (учебная группа)	Хворостин Никита Романович (Фамилия Имя Отчество) (родилсь студента)
Руководитель кур	совой работы	доцент каф.ВТ Путуридзе З.Ш.
Консультант		(Должность, звание, ученая степень) (подпись руководителя) доцент каф.ВТ Путуридзе З.Ш. (Должность, звание, ученая степень) (подпись консультанта)
Работа представле Допущен к защите		« 16 » мая 2022 г. мая 2022 г. Москва 2022 г.



МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «МИРЭА – Российский технологический университет» РТУ МИРЭА

	PTYN	ИРЭА		
	Институт информа	ционных технол	огий	
	Кафедра вычисл	ительной техник	и	
		$\mathbf{y}_{\mathbf{T}}$	верждаю	
	Заве	дующий кафедр	ой	Moonings
		Плат	онова О.В. <i>ФИО</i>	1
		« <u>14</u> »	марта 2022	г.
	ЗАД	АНИЕ		
	На выполнение			
	по дисциплине «Объектно-ориев	тированное про	граммиров	вание»
Студент	Хворостин Никита Романович		_ Группа	ИВБО-08-21
Тема	Моделирование д	цвижения падаю	цих шарико	В
Исходные	ланные:			
		- 5 ₇ - 24		
	исания исходной иерархии дерева о исание схемы взаимодействия объ			
	ожество команд для управления фу		ем молепир	уемой системы
Пе́речень				
- материала				
2. Пос 3. Вза 4. Бло 5. Упр	троение версий программ. троение и работа с деревом иерартимодействия объектов посредство к-схемы алгоритмов. вавление функционированием модеставления к защите курсовой ра	м интерфейса си елируемой систе		
- L				
	а курсовую работу выдал а курсовую работу получил	Подпись Подпись	« <u>28</u> » ф	туридзе З.Ш.) ИО консультанта евраля 2022 г. Осмин М.Р.)
			« <u>28</u> » <u>ф</u>	<u>евраля</u> 2022 г.

Москва 2022г.

ОТЗЫВ

на курсовую работу

по дисциплине «Объектно-ориентированное программирование»

Хворостин Никита Романович группа <u>ИВБО-08-21</u> (*Группа*)

Критерий	Да	Нет	Не полностью
1. Соответствие содержания курсовой работы указанной теме	V		
2. Соответствие курсовой работы заданию			V
3. Соответствие рекомендациям по оформлению текста, таблиц, рисунков и пр.	·V		
4. Полнота выполнения всех пунктов задания		V	
5. Логичность и системность содержания курсовой работы	V		
6. Отсутствие фактических грубых ошибок	V		
Замечаний: Рекомендуемая оценка:	He lee 1 3 (yes	esto la la ser l	low atten
	<u> </u>	ДОЦЕНТ Ка	ьф.ВТ Путуридзе З.Г (ФИО руководителя)

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	6
1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ	8
1.1 Описание входных данных	9
1.2 Описание выходных данных	11
2 МЕТОД РЕШЕНИЯ	13
3 ОПИСАНИЕ АЛГОРИТМОВ	18
3.0 Алгоритм метода get_object_by_coordinate класса base	18
3.1 Алгоритм метода bild_tree_objects класса application	21
3.2 Алгоритм метода exec_app класса application	24
3.3 Алгоритм функции main	26
3.4 Алгоритм метода find_object_by_name класса base	27
3.5 Алгоритм метода print_object_tree класса base	29
3.6 Алгоритм метода print_state класса base	30
3.7 Алгоритм метода install_state класса base	32
3.8 Алгоритм метода turn_off_state класса base	33
3.9 Алгоритм метода get_object_by_name класса base	33
3.10 Алгоритм метода get_root класса base	34
3.11 Алгоритм конструктора класса base	35
3.12 Алгоритм метода change_parent класса base	36
3.13 Алгоритм метода get_parent класса base	38
3.14 Алгоритм метода set_state класса base	38
3.15 Алгоритм метода get_state класса base	39
3.16 Алгоритм метода get_child_by_name класса base	39
3.17 Алгоритм деструктора класса base	40
4 БЛОК-СХЕМЫ АЛГОРИТМОВ	42
5 КОД ПРОГРАММЫ	61

5.0 Файл application.cpp	61
5.1 Файл application.h	62
5.2 Файл base.cpp	63
5.3 Файл base.h	66
5.4 Файл cl_1.cpp	67
5.5 Файл cl_1.h	67
5.6 Файл cl_2.cpp	67
5.7 Файл cl_2.h	67
5.8 Файл cl_3.cpp	68
5.9 Файл cl_3.h	68
5.10 Файл cl_4.cpp	68
5.11 Файл cl_4.h	69
5.12 Файл cl_5.cpp	69
5.13 Файл cl_5.h	69
5.14 Файл cl_6.cpp	69
5.15 Файл cl_6.h	70
5.16 Файл main.cpp	70
6 ТЕСТИРОВАНИЕ	71
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	72
СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ	73

ВВЕДЕНИЕ

Объектно-ориентированное программирование (ООП) в наши дни это одна из самых популярных парадигм программирования, основанная на представлении программы в виде совокупности объектов, каждый из которых является экземпляром определённого класса, а классы образуют иерархию наследования.

ООП это максимально простой и понятный для человека способ описать окружающий мир и построить работу программы по подобию реального мира, она позволяет структурировать информацию с точки зрения управляемости, что существенно улучшает управляемость самим процессом моделирования, что, в свою очередь, особенно важно при создании крупных проектов.

Основные принципы структурирования в случае ООП связаны с различными аспектами базового понимания предметной задачи, которое требуется для оптимального управления соответствующей моделью :

Инкапсуляция для быстрой и безопасной организации собственно иерархической управляемости: чтобы было достаточно простой команды "что делать", без уточнения, как именно делать;

Наследование для быстрой и безопасной организации родстенных понятий: чтобы было достаточно на каждом иерархическом шаге учитывать только изменения, не дублируя все остальное, учтённое в предидущих шагах;

Полфирмизм для определения точки, в которой удиное управление лучше разделить или наоборот - собрать воедино;

Язык С++ также прекрасно подходит для изучения ООП благодаря тому, что он сочетает в себе высокоуровневые и низкоуровневые средства. Использование таких средств, как указатели и динамическое выделение памяти, позволяет понять (или в дальнейшем способствует пониманию), что такое стек, куча, стек вызовов, раскрутка и т.д. Помимо этого, на практике понимание консепции адрессов и адресной арифметики. На примерах демонстрируется, что память надо выделять и освобождать, что существуют утечки памяти. Чётко разграниченные уровни доступа к членам класса, возможность множественного наследования и динамический полиморфизм дают возможность быстро усвоить основне концепции ООП. Так-же С++ не ограничивает использованием только ООП, позволяет понимать функциональное программирование, что учит сочетать разные средства разработки, ведь ООП не может существовать полностью без процедурного программирования

1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Иметь возможность доступа из текущего объекта к любому объекту системы, «мечта» разработчика программы.

В составе базового класса реализовать метод получения указателя на любой объект в составе дерева иерархии объектов согласно пути (координаты). В качестве параметра методу передать путь (координату) объекта. Координата задается в следующем виде:

```
/ - корневой объект;
```

//«имя объекта» - поиск объекта по уникальному имени от корневого (для однозначности уникальность требуется в рамках дерева);

```
. - текущий объект;
```

«имя объекта 1»[/«имя объекта 2»] . . . - относительная координата от текущего объекта, «имя объекта 1» подчиненный текущего;

/«имя объекта 1»[/«имя объекта 2»] . . . - абсолютная координата от корневого объекта.

Примеры координат:

```
/
//ob_3
.
ob_2/ob_3
ob_2
/ob_1/ob_2/ob_3
```

Если координата пустая строка или объект не найден, то вернуть нулевой указатель.

Система содержит объекты пяти классов, не считая корневого. Номера классов: 2,3,4,5,6.

Состав и иерархия объектов строиться посредством ввода исходных данных. Ввод организован как в версии № 2 курсовой работы.

Единственное различие, в строке ввода первым указано не наименование головного объекта, а абсолютный путь к нему.

При построении дерева уникальность наименования относительно множества непосредственно подчиненных объектов для любого головного объекта соблюдены.

Добавить проверку допустимости исходной сборки. Собрать дерево невозможно, если по заданной координате головной объект не найден (например, ошибка в наименовании или еще не расположен на дереве объектов).

Система отрабатывает следующие команды:

SET «координата» – устанавливает текущий объект;

FIND «координата» – находит объект относительно текущего;

END – завершает функционирование системы (выполнение программы).

Изначально, корневой объект для системы является текущим.

При вводе данных в названии команд ошибок нет. Условия уникальности имен объектов для однозначной отработки соответствующих команд соблюдены.

1.1 Описание входных данных

Состав и иерархия объектов строится посредством ввода исходных данных. Ввод организован как в версии № 2 курсовой работы.

Единственное различие, в строке ввода первым указано не наименование головного объекта, а абсолютный путь к нему.

После ввода состава дерева иерархии построчно вводятся команды:

SET «координата» - установить текущий объект;

FIND «координата» - найти объект относительно текущего;

END — завершить функционирование системы (выполнение программы). Команды SET и FIND вводятся произвольное число раз. Команда END

присутствует обязательно.

root

FIND.

```
Пример ввода иерархии дерева объектов.
```

```
/ object_1 3
/ object_2 2
/object_2 object_4 3
/object_2 object_5 4
/ object_3 3
/object_2 object_3 6
/object_1 object_7 5
/object_2/object_4 object_7 3
endtree
FIND object_2/object_4
SET /object_2
FIND //object_5
FIND //object_15
```

FIND object 4/object 7

1.2 Описание выходных данных

Первая строка:

Object tree

Со второй строки вывести иерархию построенного дерева как в курсовой работе версия №2.

При ошибке определения головного объекта, прекратить сборку, вывести иерархию уже построенного фрагмента дерева, со следующей строки сообщение: The head object «координата головного объекта» is not found и прекратить работу программы.

```
Если дерево построено, то далее построчно: для команд SET если объект найден, то вывести: Object is set: «имя объекта» в противном случае: Object is not found: «имя текущего объекта» «искомая координата объекта» для команд FIND вывести: «искомая координата объекта» Object name: «наименование объекта» Если объект не найден, то: «искомая координата объекта» Object is not found
```

Пример вывода иерархии дерева объектов.

```
Object tree
root
object_1
object_7
object_2
object_4
object_7
object_5
object_3
object_3
object_2/object_4 Object name: object_4
Object is set: object_2
//object_5 Object name: object_5
```

/object_15 Object is not found
. Object name: object_2
object_4/object_7 Object name: object_7

2 МЕТОД РЕШЕНИЯ

Для решения задачи используются:

- Объект стандартного потока вывода на экран cout;
- Объект стандартного потока ввода с клавиатуры сіп;
- Стандартная функция substr(pos, count) библиотеки <string> -возвращает подстроку данной строки начиная с символом с индексомроѕ количеством count или до конца строки.
- Объект ob application класса application;
- Объекты классов cl 2, cl 3, cl 4, cl 5, cl 6 (имена и количествозадаются пользователем);
- Класс base:

Свойства/поля:

- Поле, отвечающее за наименование объекта
- Наименование object_name;
- Тип строковый;
- Модификатор доступа private.
- Поле, отвечающее за указатель на головной объект для текущего объекта.
- Наименование p_parent;
- Тип указатель на объект класса base (или его наследников);
- Модификатор доступа private.
- Поле, отвечающее за состояние объекта
- Наименование state;
- Тип целочисленный;
- Модификатор доступа private.
- Поле, отвечающее за массив указателей на объекты, подчиненные к текущему объекту в дереве иерархии:
- Наименование children;
- Тип вектор;
- Модификатор доступа priva
- методы:
- Конструктор base:
- Функционал параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дереве иерархии и наименованием объекта (имеет значение по умолчанию).
- set object name:
- Функционал используется для установки имени объекта.
- get_object_name:
- Функционал используется для получения имени объекта.
- change parent:
- Функционал используется для переопределения головного объекта для текущего в дереве иерархии.
- get parent:
- Функционал используется для получения указателя на головной объект текущего объекта.
- set state:
- Функционал используется для определения состояние объекта.
- get state:
- Функционал используется для получения состояние объекта.
- get child by name:
- Функционал используется для получения указателя объект-потомок по имени объекта
- print object tree:
- Функционал используется для вывода наименований объектов в дереве иерархии слева направо и сверху вниз.

- Деструктор ~base:
- Функционал деструктор, удаление объектов иерархического дерева.
- get object by coordinate()
- Функционал получения указателя на любой объект всоставе дерева иерархии объектов согласно пути(координаты).
- Класс applicatoin
- методы:
- Конструктор application:
- Функционал параметризированный конструктор с параметром указателя на головной объект в дереве иерархии
- bild tree objects ()
- Функционал построение дерева иерархии объектов.
- exec_app()
- Функционал метод запуска приложения (начало функционирования системы, выполнения алгорит марешения задачи).
- Класс cl 1 (наследуется от base):
- Методы
- Конструктор сl 1
- Функционал параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дереве иерархии и наименованием объекта.
- Класс cl 2 (наследуется от base):
- Методы:
- Конструктор cl 2()
- Функционал параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дереве иерархии и наименованием объекта.
- Класс cl 3 (наследуется от base):
- Методы:
- Конструктор cl_3()
- Функционал параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дереве иерархии и наименованием объекта.
- Класс cl 4 (наследуется от base):
- Методы:
- Конструктор cl 4()
- Функционал параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дереве иерархии и наименованием объекта.
- Класс cl 5 (наследуется от base):
- Методы:
- Конструктор cl_5()
- Функционал параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дереве иерархии и наименованием объекта.
- Класс cl 6(наследуется от base):
- Методы:
- Конструктор cl 6()

• Функционал - параметризированный конструктор с параметрами указателя на головной объект в дере иерархии и наименованием объекта.		
13		

3 ОПИСАНИЕ АЛГОРИТМОВ

Согласно этапам разработки, после определения необходимого инструментария в разделе «Метод», составляются подробные описания алгоритмов для методов классов и функций.

3.0 Алгоритм метода get_object_by_coordinate класса base

Функционал: получения указателя на любой объект в составе дерева иерархии объектов согласно пути (координаты).

Параметры: строковый, path - путь(координата) объекта.

Возвращаемое значение: указатель на объект класса класса base.

Алгоритм метода представлен в таблице 1.

Таблица 1 - Алгоритм метода get object by coordinate класса base

№	Предикат	Действия	No
	_		перехода
1	Значение	Возврат результата	Ø
	параметра path равно "/"	вызова метода get_root()	
	Значение	Возврат значения	Ø
	параметра path равно "."	указателя на текущий объект	
	Два первых символа параметра path равны "//"	Возврат результата вызова метода get_object_by_name() от корневого объекта с	Ø
		параметром значения подстроки path, начиная с третьего символа	
	Первый символ параметра path равен '/'	Возврат результата вызова метода get_object_by_coordinate () для корневого объекта с параметром значения подстроки, начиная со второго символа	Ø
			2

№	Предикат	Действия	№
			перехода
2		Инициализация	3
		целочисленной	
		переменной index	
		значением равным	
		размерности строки	
		path	
3		Инициализация	4
		целочисленной	
		переменной счетчика і	
		значением 0	
4	Значение		5
	переменной і		
	меньше		
	размерности		
	строки path		
	1 1		
-	n :	-	6
5	Значение і - го	Присвоение	6
	элемента строки	переменной index	
	равно '/'	значения переменной і	
		Увеличение	4
		переменной счетчика і	
		на 1	
6		Инициализация	7
		строковой переменной s	
		значением подстроки с	
		первого элемента	
		длиной index	
7		Инициализация	8
		целочисленной переменной счетчика і	
		значением 0	
8	значение		9
	переменной і		
	меньше размера		
	массива children		
		Возврат нулевого	Ø
		указателя	
9	Результат вызова		10
	метода		
	get_object_name		
	подчиненного		
	объекта равен		
	значению		
	переменной ѕ		
	1		11

№	Предикат	Действия	№
			перехода
10	Размер строки path равен значению переменной index	Возврат указателя на подчиненный объект для текущего	Ø
		Возврат результата вызова метода get_object_by_name() подчиненного объекта к текущему с параметром значения подстроки path, начиная с символа index+1	Ø
11		Увеличение переменной счетчика і на 1	8

3.1 Алгоритм метода bild_tree_objects класса application

Функционал: Постраение дерева иерархии объектов.

Параметры: нет.

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 2.

Таблица 2 – Алгоритм метода bild_tree_objects класса application

№	Предикат	Действия	№
			перехода
1		Объявление строковых	2
		переменных string,path	
2		Объявление	3
		целочисленной	
		переменной number	
3		Ввод с клавиатуры	4
		значения переменной	
		name	
4		Вызов метода	5
		set_object_name()	
		текущего объекта с	
		значением параметра	
		name	
5		Объявление указателя	6

No	Предикат	Действия	No
			перехода
		obj на объект класса base	
6	Осуществляется		7
	ввод данных		
			Ø
7	Значение		Ø
	переменной path =		
	"endtree"		
		Ввод с клавиатуры	8
		значения переменных	
		name,number	
8	Результат вызова	вызов метода	9
O	метода	print object tree c	9
	get object by coordinate c	параметрами указателя	
	параметром path равен 0	на текущий объект и 0	
	параметром расп равен о	на текущий объект и о	
			11
9		Вывод перехода на	10
		новую строку + "The	
		head object + path +" is	
		not found"	
10		завершение программы	Ø
11	Значения	Создание объекта класса	6
	переменной	cl_2 посредством	
	number = 2	параметризированного	
		конструктора	
			12
12	Значения	Создание объекта класса	6
	переменной	с1_3 посредством	
	number = 3	параметризированного	
		конструктора	1.0
1.0	2		13
13	Значения	Создание объекта класса	6
	переменной	cl_4 посредством	
	number = 4	параметризированного	
		конструктора	14
14	Значения	Создание объекта класса	6
14	переменной	создание объекта класса	U
	number = 5	параметризированного	
	114111001 – 3	конструктора	
		Konorpykropu	15
15	Значения	Создание объекта класса	6
	переменной	сі 6 посредством	
	number = 6	параметризированного	
		конструктора	
		1.7	6

3.2 Алгоритм метода exec_app класса application

Функционал: метод запуска приложения (начало функционирования системы, выполнения алгоритма решения задачи).

Параметры: нет.

Возвращаемое значение: целочисленное, 0 - при успешном выполнении, вдругом случае - код ошибки.

Алгоритм метода представлен в таблице 3.

Таблица 3 – Алгоритм метода exec_app класса application

No	Предикат	Действия	No
	-		перехода
1		Вывод "Object tree"	2
2		вызов метода	3
		print object tree c	
		параметрами указателя на	
		текущий объект и 0	
3		Объявление строковых	4
		переменных	
		command,path	
4		Инициализация указателя	5
		р на класс base значением	
		указателя на текущий	
		объект	
5	конец входных данных		Ø
			6
6	Значение		Ø
	переменной		
	command =		
	"END"		
		ввод значения	7
		переменной path	
7	Значение		8
	переменной		
	command =		
	"SET"		
			10
8	Результат вызова метода	Присвоение указателю р результата вызова метода	9
	get_object_by_co	get_object_by_coordinate()	
	ordinate() по	по указателю р	
	указателю р не		
	равен 0		
		Вывод перехода на новую	5

№	Предикат	Действия	№
			перехода
		строку +"Object is not	
		found: "+ результат	
		вызова метода	
		get_object_name() πo	
		указателю p+ значения	
		переменной path	
9		Вывод перехода на новую	5
		строку + "Object is set: " +	
		результат вызова метода	
		get_object_name() πo	
		указателю р	
10	Значение		11
	переменной		
	command =		
	"FIND"		
			5
11	Результат вызова	вывод перехода на новую	5
	метода	строку+значения	
	get_object_by_co	переменной path + "Object	
	ordinate() по	is found: "+результат	
	указателю р не	вызова метода	
	равен 0	get_object_name c	
		координатой path	
			5

3.3 Алгоритм функции main

Функционал: основаная функция.

Параметры: нет.

Возвращаемое значение: целочисленное, результат выполнения программы.

Алгоритм функции представлен в таблице 4.

Таблица 4 – Алгоритм функции таіп

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1		Создание объекта ob_application	2
		класса application посредством	
		параметризированного	
		конструктора с параметром	

No	Предикат	Действия	№
			перехода
		нулевого указателя	
2		вызов метода bild_tree_objects для объекта ob application	3
3		возврат результата вызова метода ехес_арр для объект ob_applicaton	Ø

3.4 Алгоритм метода find_object_by_name класса base

Функционал: Поиск объекта на дереве иерархии по имени (метод возвращаетуказатель на найденный объект или nullptr).

Параметры: строковый, пате - наименование объекта.

Возвращаемое значение: указатель на объект класса base.

Алгоритм метода представлен в таблице 5.

Таблица 5 – Алгоритм метода find_object_by_name класса base

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1		Инициализация	2
		указателя р на	
		объект класса base	
		значением нулевого	
		указателя	
2	Результат вызова	вовращение	Ø
	метода	указателя на	
	get_object_name для	текущий объект	
	текущего объекта		
	равен значению		
	параметра name		
		Указателю р	3
		присвоить значение	
		указателя на	
		текущий объект	
3		Инициализация	4
		целочисленной	
		переменной	
		счетчика і значением	
		0	
4	Значение переменной і		5

Ŋ	Предикат	Действия	№ перехода
	меньше размера массива children		
			7
5	Результат вызова метода get_object_name для объекта подчиненного текущему с именем пате равно значению параметра name	возврат результата вызова метода find_object_by_name для объекта подчиненного текущему	Ø
			6
6		Увеличение переменной счетчика і на 1	4
7	Указатель на головной объект для текущего равен нулевому и результат вызова метода get_object_name не равен значению параметра name	возврат нулевого указателя	Ø
		возврат значение указателя р	Ø

3.5 Алгоритм метода print_object_tree класса base

Функционал: вывод дерева иерархии объектов.

Параметры: указатель на класс base, parent - указатель на головной объект; целочисленный, level - уровень вывода объекта.

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 6.

Таблица 6 – Алгоритм метода print_object_tree класса base

Ŋ	Предикат	Действия	N₂
			перехода
1		Объявление строковой	2

Ŋ	Предикат	Действия	No
			перехода
		переменной s	
2	Значение	Добавление к строке s	3
	параметра level	количество пробелов	
	больше нуля	равное level*4	
			3
3		вывод переменной s+	4
		результата вызова метода	
		get_object_name+переход	
		на новую строку	
4	размер массива		Ø
	children равен 0		
			5
5		Инициализация	6
		целочисленной	
		переменной счетчика і	
		значением 0	
6	Значение	вызов метода	7
	переменной і	<pre>print_object_tree c</pre>	
	меньше размера	параметрами значения	
	массива children	указателя на	
		подчиненный объект и	
		level+1	
			Ø
7		Увеличение переменной счетчика і на 1	6

3.6 Алгоритм метода print_state класса base

Функционал: вывод дерева иерархии объектов и отметок их готовности.

Параметры: указатель на класс base, parent - указатель на головной объект;целочисленный, level - уровень вывода объекта.

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 7.

Таблица 7 – Алгоритм метода print_state класса base

N	Предикат	Действия	№
			перехода
1		Объявление строковой	2
		переменной s	
2	Значение	Добавление к строке s	3

N	Предикат	Действия	N₂
	_		перехода
	параметра level	количество пробелов	
	больше нуля	равное level*4	
			3
3		вывод перехода на новую	4
		строку+переменной s+	
		результата вызова метода	
		get_object_name+пробел	
4	Результат вызова	вывод "is ready"	5
	метода get_state		
	не равен 0		
		вывод "is not ready"	5
5	размер массива		Ø
	children равен 0		
			6
6		Инициализация	7
		целочисленной	
		переменной счетчика і	
		значением 0	
7	Значение	вызов метода print_state с	8
	переменной і	параметрами значения	
	меньше размера	указателя на	
	массива children	подчиненный объект и	
		level+1	
			Ø
8		Увеличение переменной	7
		счетчика і на 1	

3.7 Алгоритм метода install_state класса base

Функционал: установка готовности объекта.

Параметры: целочисленный, _state - состояние готовности объекта.

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 8.

Таблица 8 – Алгоритм метода install state класса base

No	Предикат	Действия	N₂
			перехода
1	Значение параметра		2
	state не равно 0		

N	Предикат	Действия	№
			перехода
			4
2	Значение указателя	Присвоение полю	Ø
	на головной объект	state текущего	
	для текущего равен	объекта значение	
	нулевому	параметра _state	
			3
3	Значение поля state	Присвоение полю	Ø
	для головного	state текущего	
	объекта не равно 0	объекта значение	
		параметра _state	
			Ø
4	Значение поля state	вызов метода	Ø
	для текущего	turn_off_state	
	объекта не равно 0		
			Ø

3.8 Алгоритм метода turn_off_state класса base

Функционал: Функцинал - отключение готовности для головного объекта иего подчиненных.

Параметры: НеТ.

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 9.

Таблица 9 – Алгоритм метода turn off state класса base

Νo	Предикат	Действия	№
			перехода
1		Присвоение полю state	2
		для текущего объекта	
		значение 0	
2	размер массива		Ø
	children равен 0		
			3
3		Инициализация	4
		целочисленной	
		переменной счетчика і	
		значением 0	
4	Значение	вызов метода	5
	переменной і	turn off state для	
	меньше размера	объекта подчиненного к	
	массива children	текущему	

№	Предикат	Действия	No
			перехода
			Ø
5		Увеличение переменной	4
		счетчика і на 1	

3.9 Алгоритм метода get_object_by_name класса base

Функционал: получение значения указателя на объект по имени.

Параметры: строковый, пате - наименование объекта.

Возвращаемое значение: указатель на объект класса base.

Алгоритм метода представлен в таблице 10.

Таблица 10 – Алгоритм метода get_object_by_name класса base

No	Предикат	Действия	№
			перехода
1		возврат результата метода find_object_by_name с параметром name для корневого объекта	Ø

3.10 Алгоритм метода get_root класса base

Функционал: Получение указателя на головной объект.

Параметры: нет.

Возвращаемое значение: указатель на объект класса base(указатель накорневой объект).

Алгоритм метода представлен в таблице 11.

Таблица 11 – Алгоритм метода get root класса base

No	Предикат	Действия	№
			перехода
1		Инициализация указателя	2
		р на класс base значением	
		указателя на текущий	
		объект	
2	Значение	Присвоение указателю р	2

No	Предикат	Действия	№
			перехода
		значение указателя на головной объект	
			3
3		возврат значения р	Ø

3.11 Алгоритм конструктора класса base

Функционал: параметризированный конструктор, устанавливается имяобъекта и головной объект для текущего.

Параметры: p_parent - указатель на объект класса base (указатель на головнойобъект в дереве иерархии); object_name - строковый, наименование объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 12.

Таблица 12 – Алгоритм конструктора класса base

№	Предикат	Действия	№
			перехода
1		Присвоение полю	2
		object_name текущего	
		объекта значение	
		параметра object_name	
2		Присвоение полю	3
		p_parent текущего	
		объекта значение	
		параметра p_parent	
3		Присвоение полю state	4
		текущего объекта	
		значения 0	
4 Указ	атель на	Добавление для	Ø
	вной объект	головного объекта	,
p pa	rent для	текущий объект в	
	щего объекта	массив подчиненных	
	/левой	объектов	
			Ø

3.12 Алгоритм метода change_parent класса base

Функционал: используется для переопределения головного объекта длятекущего в дереве иерархии.

Параметры: .

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 13.

Таблица 13 – Алгоритм метода change parent класса base

Ŋ	Предикат	Действия	№
1	Указатель на головной объект для текущего объекта равен нулевому указателю или значение параметра пеw_parent равно нулевому указателю		перехода Ø
_		***	2
2		Инициализация целочисленной переменной счетчика і значением 0	3
3	Значение переменной счетчика меньше размера массива подчиненных объектов children для текущего головного		4
	· ·		5
4	Значение i-ого элемента массива children текущего головного равно указателю на текущий объект	удаление текущего объекта из списка наследников объектародителя	5
		увеличение переменной счетчика і на 1	3
5		Присвоение полю	6

№	Предикат	Действия	№
			перехода
		p_parent текущего	
		объекта значения	
		параметра new_parent	
6		добавление текущего	Ø
		объекта в массив	
		наследников нового	
		головного объекта	
		new_parent	

3.13 Алгоритм метода get_parent класса base

Функционал: используется для получения указателя на головной объект длятекущего объекта.

Параметры: нет.

Возвращаемое значение: указатель на объект класса base (указатель наголовной объект для текущего объекта).

Алгоритм метода представлен в таблице 14.

Таблица 14 – Алгоритм метода get parent класса base

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1		возврат указателя p_parent на	Ø
		головной объект для текущего	
		объекта	

3.14 Алгоритм метода set_state класса base

Функционал: определение состояния объекта.

Параметры: целочисленный, state, состояние объекта.

Возвращаемое значение: нет.

Алгоритм метода представлен в таблице 15.

Таблица 15 – Алгоритм метода set state класса base

J	№ Предикат	Действия	№
			перехода
1		Присвоение полю state текущего	Ø
		объекта значение параметра state	

3.15 Алгоритм метода get_state класса base

Функционал: используется для получения состояние объекта.

Параметры: нет.

Возвращаемое значение: целочисленное, состояние объекта.

Алгоритм метода представлен в таблице 16.

Таблица 16 – Алгоритм метода get_state класса base

N	Предикат	Действия	№
			перехода
1		возврат поля state текущего объекта	Ø

3.16 Алгоритм метода get_child_by_name класса base

Функционал: Получение указателя на подчиненный объект по имени объекта.

Параметры: строковый, object_name, наименование объекта.

Возвращаемое значение: указатель на объект класса base (указатель наподчиненный объект).

Алгоритм метода представлен в таблице 17.

Таблица 17 – Алгоритм метода get_child_by_name класса base

No	Предикат	Действия	No
			перехода
1	Размер массива		Ø
	подчиненных		
	объектов children		
	равен 0		

N	Предикат	Действия	№
			перехода
		Инициализация	2
		целочисленной	
		переменной счетчика	
		і значением 0	
2	Значение переменной счетчика і меньше размера массива children		3
			Ø
3	Имя объекта і-ого	возврат і-ого	Ø
	элемента массива	элемента массива	
	children равен	children	
	значению параметра		
	object_name		
		Увеличение	2
		переменной счетчика	
		і на 1	

3.17 Алгоритм деструктора класса base

Функционал: дестркутор.

Параметры: нет.

Алгоритм деструктора представлен в таблице 18.

Таблица 18 – Алгоритм деструктора класса base

№	Предикат	Действия	№
	_		перехода
1		Инициализация	2
		целочисленной	
		переменной счетчика і	
		значением 0	
	Значение	Удаление значения іого элемента массива	3
	переменной	children	
	счетчика і меньше		
	размера массива		
	children		
			Ø
3		увеличение переменной счетчика і на 1	2

4 БЛОК-СХЕМЫ АЛГОРИТМОВ

Представим описание алгоритмов в графическом виде на рисунках 1-19.

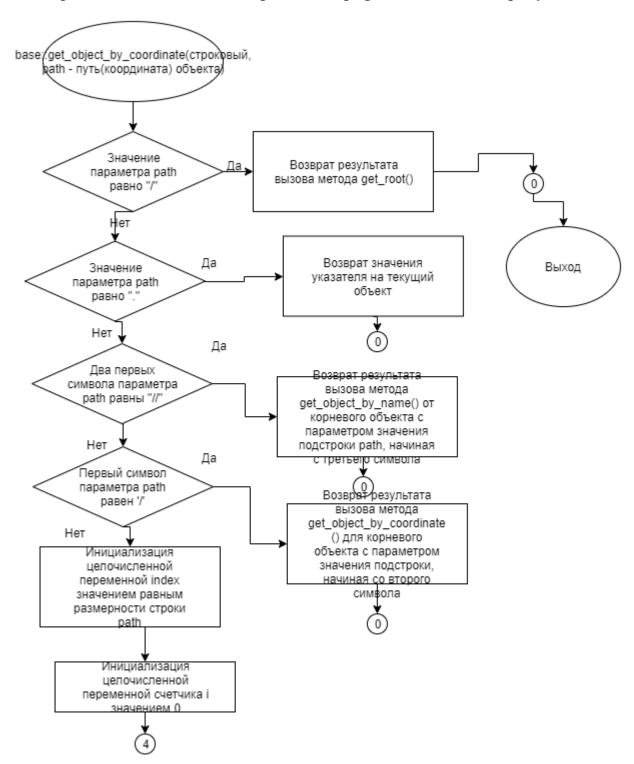


Рисунок 1 – Блок-схема алгоритма

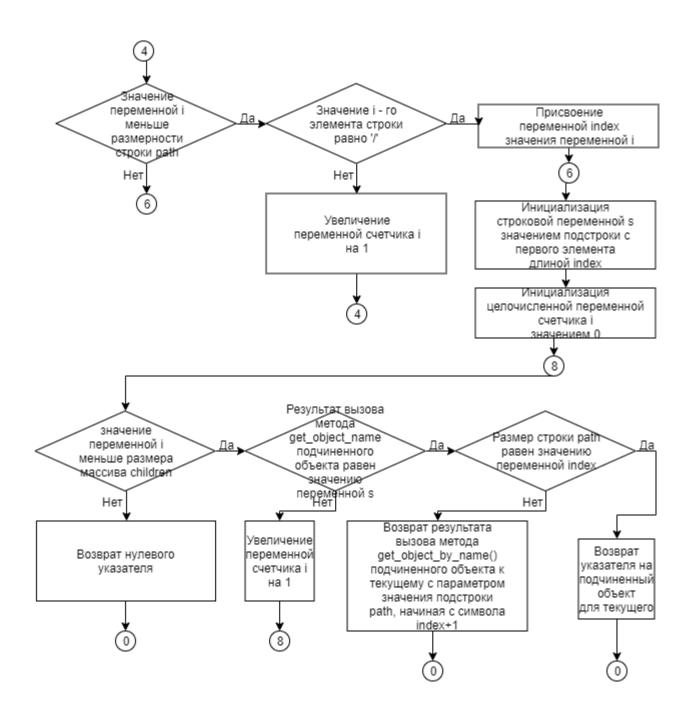


Рисунок 2 – Блок-схема алгоритма

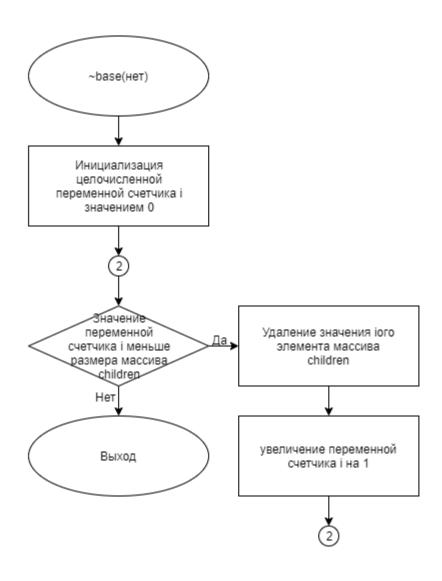


Рисунок 3 – Блок-схема алгоритма

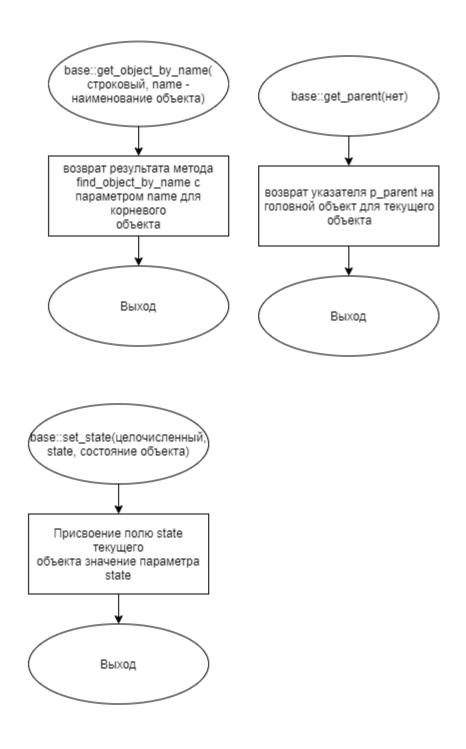


Рисунок 4 – Блок-схема алгоритма

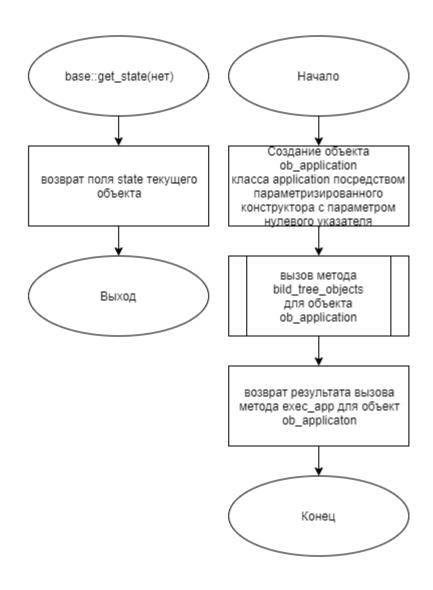


Рисунок 5 – Блок-схема алгоритма

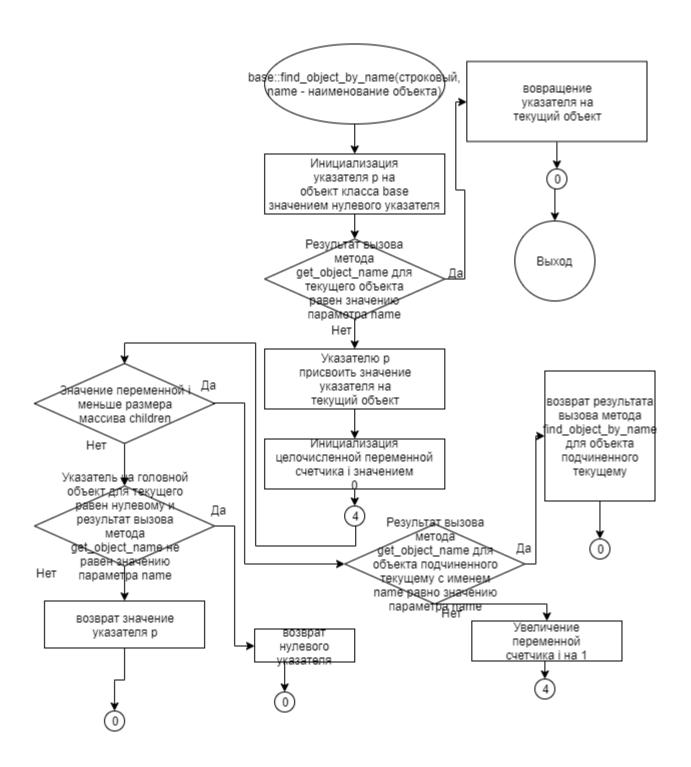


Рисунок 6 – Блок-схема алгоритма

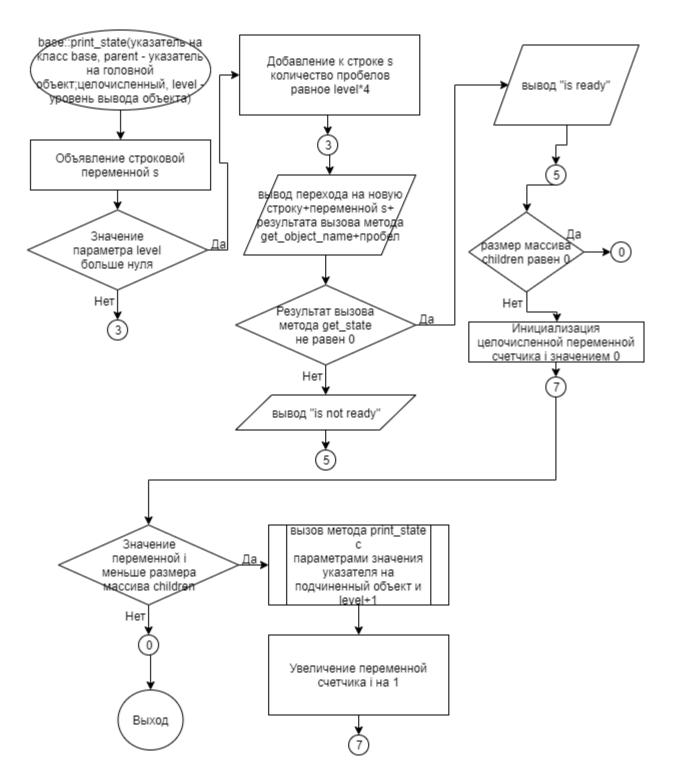


Рисунок 7 – Блок-схема алгоритма

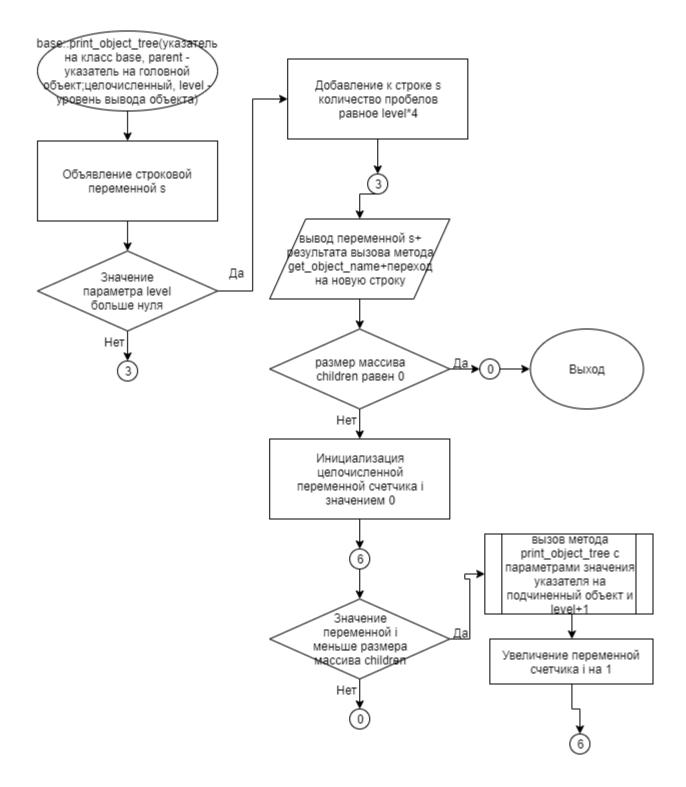


Рисунок 8 – Блок-схема алгоритма

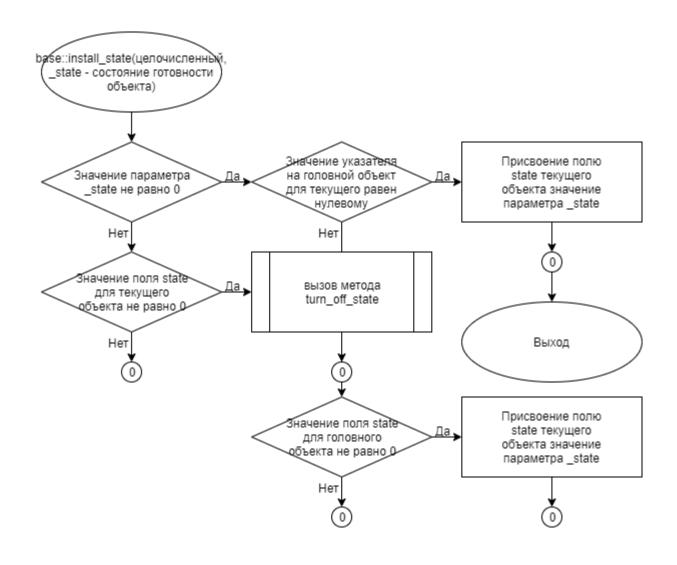


Рисунок 9 – Блок-схема алгоритма

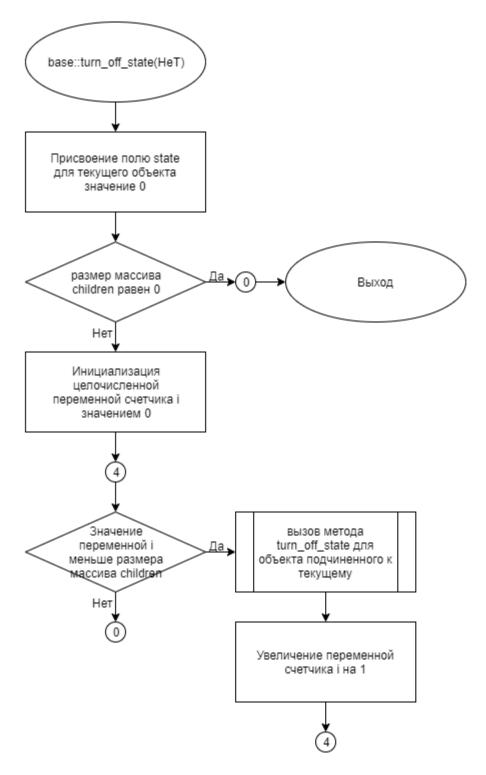


Рисунок 10 – Блок-схема алгоритма

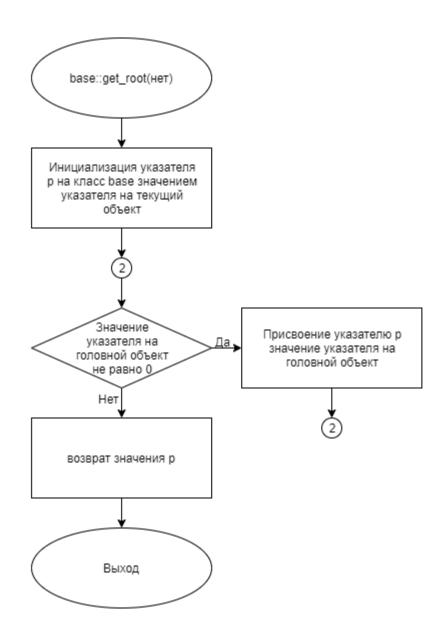


Рисунок 11 – Блок-схема алгоритма

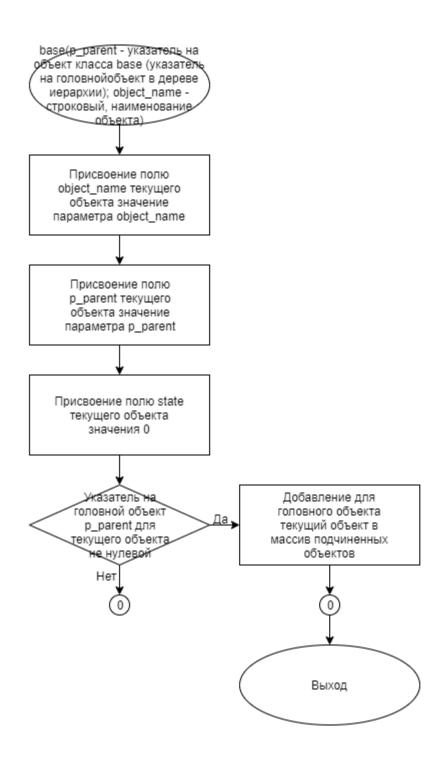


Рисунок 12 – Блок-схема алгоритма

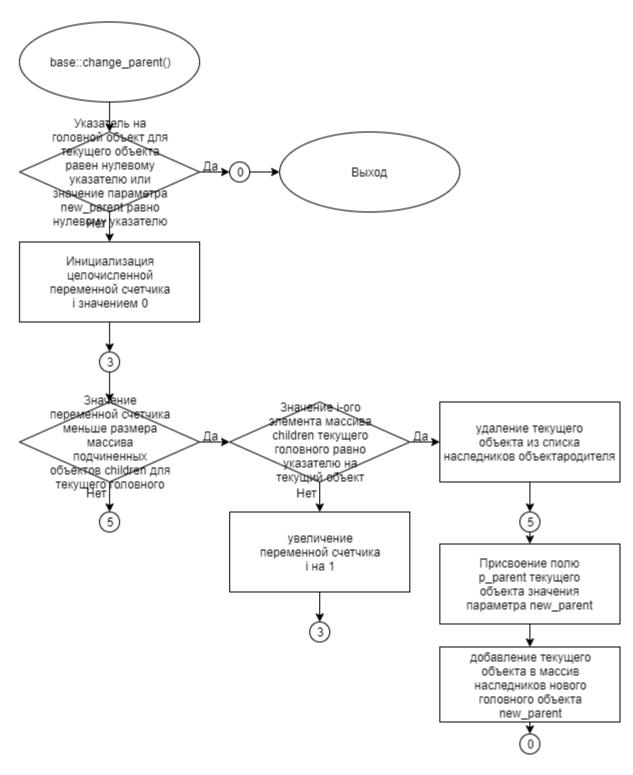


Рисунок 13 – Блок-схема алгоритма

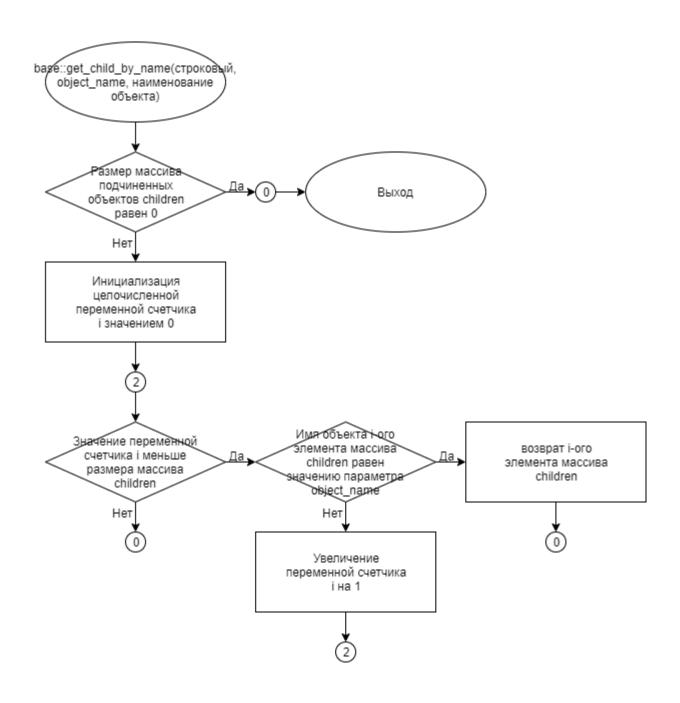


Рисунок 14 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 15 – Блок-схема алгоритма

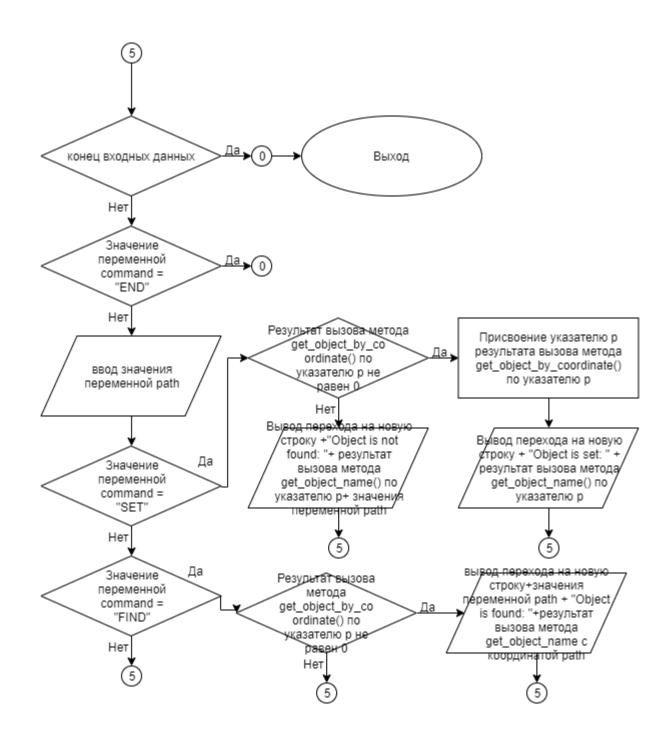


Рисунок 16 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 17 – Блок-схема алгоритма

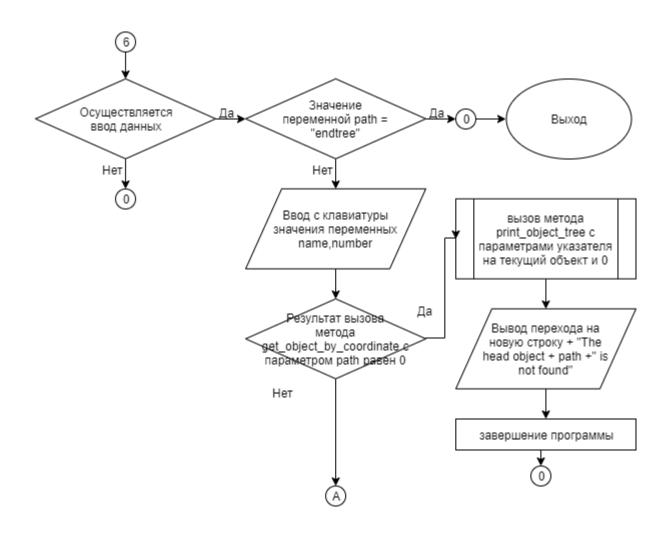


Рисунок 18 – Блок-схема алгоритма

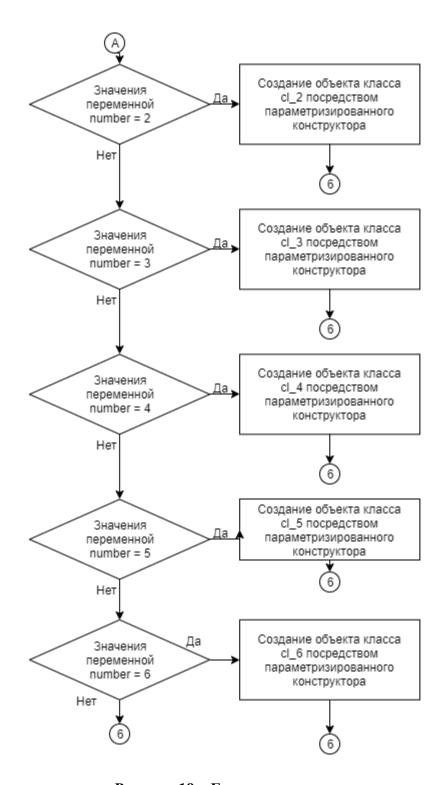


Рисунок 19 – Блок-схема алгоритма

5 КОД ПРОГРАММЫ

Программная реализация алгоритмов для решения задачи представлена ниже.

5.0 Файл application.cpp

```
#include "application.h"
application::application(base* p parent):base(p parent)
void application:: bild_tree objects()
      string path, name;
      int number;
      cin>>name;
      this->set object name(name);
      base* obj;
      string s;
      while (cin>>path)
            if (path == "endtree")
                  return ;
            if (!get object by coordinate(path))
                  cout<<"Object tree"<<endl;</pre>
                  print_object_tree(this,0);
                  cout <<endl<<"The head object "<< path <<" is not found";</pre>
                  exit(0);
            else
                  cin>>name>>number;
                  if (number == 2) obj = new cl_2(get_object_by_coordinate(path),
name);
                  else
                           if
                                    (number
                                                         3)
                                                                 obj
cl 3(get object by coordinate(path), name);
                  else
                           if
                                    (number
                                                         4)
                                                                 obj
                                                                                 new
cl 4(get object by coordinate(path), name);
                  else if
                                    (number
                                                         5)
                                                                 obj
                                                                                 new
cl 5(get object by coordinate(path), name);
                                                         6)
                  else
                        if
                                                                 obj
                                                 ==
                                                                          =
                                                                                 new
cl_6(get_object_by_coordinate(path), name);
int application::exec app()
```

```
cout<<"Object tree"<<endl;</pre>
      print object tree(this,0);
      string command, path;
      base* p = this;
      while (cin>>command)
            if (command == "END")
                  return 0;
            cin>>path;
            if (command == "SET")
                  if (p-> get object by coordinate(path))
                         p = p->get object by coordinate(path);
                         cout<<endl<<"Object is set: "<<p->get object name();
                   }
                  else
                         cout<<endl<<"Object
                                                  is
                                                           not
                                                                    found:
                                                                                 "<<p-
>get_object_name()<<' '<<path;</pre>
            if (command == "FIND")
                  if (p-> get object by coordinate(path))
                         cout<<endl<<path<<"
                                                             Object
                                                                       name:
                                                                                "<<p->
get_object_by_coordinate(path) ->get_object_name();
                  else
                         cout<<endl<<path<<"
                                                Object is not found";
      }
      return 0;
```

5.1 Файл application.h

Листинг 2 - application.h

```
#ifndef APPLICATION_H_
#define APPLICATION_H_
#include <string>
#include "base.h"
#include "cl_2.h"
#include "cl_3.h"
#include "cl_4.h"
#include "cl_5.h"
#include "cl_6.h"
class application : public base
{
public:
application(base* p_parent);
void bild_tree_objects();// метод построения дерева иерархии
int exec_app();//метод запуска приложения
};
```

5.2 Файл base.cpp

Листинг 3 - base.cpp

```
#include "base.h"
base::base(base* p parent, string object name)//конструктор базового класса
      this->object name=object name;
      this->p parent=p parent;
      state = 0;//отметка неготовности объекта
      if (p parent)
           p parent->children.push back(this);
}
void base::set object name(string object name)
      this->object name = object name;
}
string base::get object name()
     return object name;
void base:: change parent (base* new parent)//переопределить головной объект для
текущего
      if (this ->p parent==nullptr || new parent == nullptr)
            return;
      for (int i = 0; i  children.size(); i++)
            if (p parent->children[i] == this)
                  p parent->children.erase(p parent-
>children.begin()+i);//удаление текущего объекта из списка наследников объекта-
родителя
                 return ;
      this->p parent;
      new parent->children.push back(this);//добавление текущего объекта в список
наследников нового головного объекта
base* base :: get parent() //получение указателя на головной объект
{return p parent;}
int base::get state()//получить состояние объекта
{
     return state;
```

```
base* base::get child by name(string object name)
      if (children.size() == 0)
            return nullptr;
      for( int i = 0; i<children.size(); i++)</pre>
             if (children[i]->get object name() == object name)
                   return children[i];
      return nullptr;
}
base* base :: get root()
      base* p = this;
      while (p->p_parent)
            p = p->p_parent;
      return p;
base* base::get object by name(string name)
{
      return get_root()->find_object_by_name(name);
}
base* base::find_object_by_name(string name )
      base* p;
      if (this->object_name==name) return this;
      for (int i = 0; i < children.size(); i++)
            p = children[i] -> find object by name(name);
            if (p!= nullptr)
                   return p;
      return nullptr;
void base:: install state(int state)
      if (_state)
            if (p parent==nullptr)
                   state =_state;
             else if (p parent->state)
                   state = state;
      else if (state)
             turn off state();
}
void base::turn off state()
      this \rightarrow state = 0;
      if (children.size()==0)
            return;
      for (int i = 0; i<children.size();i++)</pre>
```

```
children[i]->turn off state();
      }
}
void base::print object tree(base* parent, int level)
      string s;
      if (level>0)
            s.append(4*level,' ');
      if (parent== this)
            cout<<parent->get object name();
      else
            cout<<endl<<s<<pre>parent->get object name();
      if (parent->children.size() == 0)
            return;
      for (int i = 0; i<parent->children.size();i++)
            print object tree(parent->children[i],level+1);
}
void base::print state(base* parent, int level)
      string s;
      if (level>0) s.append(4*level,' ');
      cout<<endl<<s<<pre>parent->get object name()<<' ';</pre>
      if (parent->get state())
            cout<<"is ready";</pre>
      else
            cout<<"is not ready";</pre>
      if (parent->children.size() == 0)
            return;
      for (int i =0; i<parent->children.size();i++)
            print state(parent->children[i],level+1);
}
base* base::get object by coordinate(string path)
      if (path == "/")
            return get root();
      if (path == ".")
            return this;
      if (path.find("//") == 0)
            return get_root()->get_object_by_name(path.substr(2,path.size()-2));
      if (path[0] == '/')
            return get root()->get object by coordinate(path.substr(1,path.size()-
1));
      int index = path.size();
      for (int i = 0; i < path.size(); i++)
            if (path[i] == '/')
            {
                   index = i;
                  break;
      string s = path.substr(0,index);
      for (int i = 0; i< this->children.size(); i++)
      {
```

5.3 Файл base.h

Листинг 4 - base.h

```
#ifndef BASE H
#define BASE H
#include <iostream>
#include <string>
#include <vector>
using namespace std;
class base
private:
string object name;//наименование объекта
base* p parent;//указатель на головной объект
int state; //состояние объекта
vector <base*>children;//массив указателей на объекты, подчиненные к текущему
объекту в дереве иерархии
base* get root();//получение указателя на корневой объект
public:
base( base* p parent , string object name = "base" );
void set object name(string object name);
string get object name();//получить имя объекта
void change parent( base* new parent);//переопределить головной объект для
текущего
base* get parent();//получить указатель на головной объект для текущего
int get state ();//получить состояние объекта
base* get child by name(string object name);//получить указатель на объект потомок
по имени объекта
base* get object by name(string name);//получить указатель на объект по имени
base* get object by coordinate(string path);
base* find object by name(string name);//поиск объекта на дереве иерархии по имени
void print_object_tree(base* parent, int level);//вывод дерева иерархии
void install_state(int state);//установка готовности объекта
void turn off state();//отключение готовности объекта
```

```
void print_state(base* parent, int level);//вывод дерева иерархии объектов и отметок их готовности ~base();//деструктор }; #endif
```

5.4 Файл cl_1.cpp

 $Листинг 5 - cl_1.cpp$

```
#include "cl_1.h"
cl_1::cl_1(base* p_parent, string object_name):base(p_parent,object_name)
{}
```

5.5 Файл cl 1.h

```
#ifndef CL_1_H
#define CL_1_H
#include "base.h"
class cl_1: public base
{
  public:
  cl_1(base* p_parent, string object_name);
};
#endif
```

5.6 Файл cl_2.cpp

```
#include "cl_2.h"
cl_2::cl_2(base* p_parent, string object_name):base(p_parent, object_name)
{}
```

5.7 Файл cl_2.h

```
#ifndef CL_2_H
#define CL 2_H
```

```
#include "base.h"
class cl_2: public base
{
  public:
  cl_2(base* p_parent, string object_name);
};
#endif
```

5.8 Файл cl_3.cpp

 $Листинг 9 - cl_3.cpp$

```
#include "cl_3.h"
cl_3::cl_3(base* p_parent, string object_name):base(p_parent,object_name)
{}
```

5.9 Файл cl_3.h

```
#ifndef CL_3_H
#define CL_3_H
#include "base.h"
class cl_3: public base
{
public:
cl_3(base* p_parent, string object_name);
};
#endif
```

5.10 Файл cl_4.cpp

 $Листинг 11 - cl_4.cpp$

```
#include "cl_4.h"
cl_4::cl_4(base* p_parent, string object_name):base(p_parent,object_name)
{}
```

5.11 Файл cl_4.h

```
#ifndef CL_4_H
#define CL_4_H
#include "base.h"
class cl_4: public base
{
public:
cl_4(base* p_parent, string object_name);
};
#endif
```

5.12 Файл cl_5.cpp

Листинг 13 – cl_5.cpp

```
#include "cl_5.h"
cl_5::cl_5(base* p_parent, string object_name):base(p_parent,object_name)
{}
```

5.13 Файл cl_5.h

```
#ifndef CL_5_H
#define CL_5_H
#include "base.h"
class cl_5: public base
{
  public:
  cl_5(base* p_parent, string object_name);
};
#endif
```

5.14 Файл cl_6.cpp

Листинг 15 – cl_6.cpp

```
#include "cl_6.h"
cl_6::cl_6(base* p_parent, string object_name):base(p_parent,object_name)
{}
```

5.15 Файл cl_6.h

```
#ifndef CL_6_H
#define CL_6_H
#include "base.h"
class cl_6: public base
{
  public:
    cl_6(base* p_parent, string object_name);
};
#endif
```

5.16 Файл таіп.срр

Листинг 17 – main.cpp

```
#include "application.h"
int main()
{
application ob_application(nullptr);//создание объекта класса application
ob_application.bild_tree_objects();//построение дерева иерархии
return ob_application.exec_app();//запуск системы
}
```

6 ТЕСТИРОВАНИЕ

Результат тестирования программы представлен в таблице 19.

Таблица 19 – Результат тестирования программы

Входные данные	Ожидаемые выходные	Фактические выходные
	данные	данные
root	Object tree	Object tree
/ object_1 3	root	root
/ object_2 2	object_1	object_1
/object_2 object_4 3	object_7	object_7
/object_2 object_5 4	object_2	object_2
/ object_3 3	object_4	object_4
/object_2 object_3 6	object_7	object_7
/object_1 object_7 5	object_5	object_5
/object_2/object_4	object_3	object_3
object_7 3	object_3	object_3
endtree	object_2/object_4	object_2/object_4
FIND object_2/object_4	Object name: object_4	Object name: object_4
SET /object_2	Object is set: object_2	Object is set: object_2
FIND //object_5	//object_5 Object	//object_5 Object
FIND /object_15	name: object_5	<pre>name: object_5</pre>
FIND .	/object 15 Object is	object 15 Object is
FIND object_4/object_7	not found	not found
END	. Object name:	. Object name:
	object_2	object_2
	object 4/object 7	object 4/object 7
	Object_name: object_7	Object_name: object_7

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

За курс объектно-ориентированного программирования я научился: разрабатывать базовый класс для объектов, определять общий функционал для используемых в рамках приложения объектов, разрабатывать операции добавления, удаления, изменения позиции объекта в рамках иерархического дерева, освоил: алгоритмы обработки структур данных в виде дерева, построение дерева иерархии объектов, переключение состояния объектов или по имени, организацию связей между сигналами и обработчиками объектов, выдачу сигналов от объекта и отработку обработчиков, реализацию алгоритма решения задачи посредством последовательной отправки сигналов и отработку соответствующих обработчиков, реализацию алгоритма решения задачи посредством последовательной отправки сигналов и отработку соответствующих обработчиков, моделирование движения падающих шариков, описание метода решения программы, написание алгоритма, создание блок-схем. Так-же хочу от всех души поблагодарить своих преподавателей: Путуридзе Зураба Шотовича и Рыжёву Анастасию Андреевну за столь подробное объяснение материала и терпение

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. Васильев А.Н. Объектно-ориентированное программирование на С++. Издательство: Наука и Техника. Санкт-Петербург, 2016г. 543 стр.
- 2. Шилдт Г. С++: базовый курс. 3-е изд. Пер. с англ.. М.: Вильямс, 2017. 624 с.
- 3. Методическое пособие для проведения практических заданий, контрольных и курсовых работ по дисциплине «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс] URL: https://mirea.aco-avrora.ru/student/files/methodichescoe_posobie_dlya_laboratorny h_rabot_3.pdf (дата обращения 05.05.2021).
- 4. Приложение к методическому пособию студента по выполнению заданий в рамках курса «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс]. URL: https://mirea.aco-avrora.ru/student/files/Prilozheniye_k_methodichke.pdf (дата обращения 05.05.2021).
- 5. Видео лекции по курсу «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс]. ACO «Аврора».
- 6. Антик М.И. Дискретная математика [Электронный ресурс]: Учебное пособие /Антик М.И., Казанцева Л.В. М.: МИРЭА Российский технологический университет, 2018 1 электрон. опт. диск (CD-ROM).