

# lab4

2112547张玉硕 2113099祝天智 2111288杜金轩

## 练习1：分配并初始化一个进程控制块（需要编码）

alloc\_proc函数（位于kern/process/proc.c中）负责分配并返回一个新的struct proc\_struct结构，用于存储新建立的内核线程的管理信息。ucore需要对这个结构进行最基本的初始化，你需要完成这个初始化过程。

【提示】在alloc\_proc函数的实现中，需要初始化的proc\_struct结构中的成员变量至少包括：state/pid/runs/kstack/need\_resched/parent/mm/context/tf/cr3/flags/name。

请在实验报告中简要说明你的设计实现过程。请回答如下问题：

- 请说明proc\_struct中struct context context和struct trapframe \*tf成员变量含义和在本实验中的作用是啥？（提示通过看代码和编程调试可以判断出来）

```
1  alloc_proc(void) {
2      struct proc_struct *proc = kmalloc(sizeof(struct proc_struct)); //
   分配空间
3      if (proc != NULL) {
4          //LAB4:EXERCISE1 YOUR CODE
5          /*
6           * below fields in proc_struct need to be initialized
7           *      enum proc_state state;                // Process
   state
8           *      int pid;                               // Process ID
9           *      int runs;                               // the running
   times of Proces
10          *      uintptr_t kstack;                       // Process
   kernel stack
11          *      volatile bool need_resched;             // bool value:
   need to be rescheduled to release CPU?
12          *      struct proc_struct *parent;             // the parent
   process
13          *      struct mm_struct *mm;                   // Process's
   memory management field
14          *      struct context context;                 // Switch here
   to run process
15          *      struct trapframe *tf;                   // Trap frame
   for current interrupt
16          *      uintptr_t cr3;                           // CR3
   register: the base addr of Page Directroy Table(PDT)
17          *      uint32_t flags;                          // Process
   flag
18          *      char name[PROC_NAME_LEN + 1];          // Process
   name
19          */
```

```

20 // 初始化进程状态为 PROC_UNINIT, 设置进程为“初始”态
21 proc->state = PROC_UNINIT;
22 // 初始化进程 ID 为 -1, 设置进程pid的未初始化值
23 proc->pid = -1;
24 // 初始化运行次数为 0
25 proc->runs = 0;
26 // 初始化内核栈指针为 0
27 proc->kstack = 0;
28 // 初始化是否需要重新调度为 false
29 proc->need_resched = 0;
30 // 初始化父进程指针为 NULL
31 proc->parent = NULL;
32 // 初始化内存管理结构为 NULL
33 proc->mm = NULL;
34 // 初始化上下文结构
35 memset(&proc->context, 0, sizeof(struct context));
36 // 初始化中断帧指针为 NULL
37 proc->tf = NULL;
38 // 初始化 CR3 寄存器值为 boot_cr3?
39 proc->cr3 = boot_cr3;
40 // 初始化进程标志位为 0
41 proc->flags = 0;
42 // 初始化进程名字为空字符串, set_proc_name中以实现
43 memset(proc->name, 0, PROC_NAME_LEN);
44 }
45 return proc;
46 }

```

在 `struct proc_struct` 中, `struct context context` 和 `struct trapframe *tf` 是用于处理进程上下文切换和中断处理的关键成员。

#### 1. `struct context context`:

- 该成员用于保存进程在被内核调度之前的上下文信息。
- 上下文切换是指从一个进程切换到另一个进程时, 需要保存当前进程的状态, 以便在将来再次执行该进程时能够从切换前的状态继续执行。
- `struct context` 可能包含处理器寄存器的信息, 如静态寄存器 (一般用于保存在函数调用之间需要保持不变的局部变量或全局变量)、栈指针等, 以便在切换回进程时能够还原其执行状态。

```

1 struct context { // 用于进程或线程的上下文切换
2     uintptr_t ra;
3     uintptr_t sp;
4     uintptr_t s0;
5     uintptr_t s1;
6     uintptr_t s2;
7     uintptr_t s3;
8     uintptr_t s4;
9     uintptr_t s5;
10    uintptr_t s6;

```

```

11     uintptr_t s7;
12     uintptr_t s8;
13     uintptr_t s9;
14     uintptr_t s10;
15     uintptr_t s11;
16 };

```

## 2. struct trapframe \\*tf:

- 该成员是一个指针，指向一个用于存储中断或异常发生时CPU状态的数据结构，通常称为"trap frame"（陷阱帧）。
- 在中断或异常发生时，CPU会将当前的执行状态保存到 `tf` 指向的结构中，包括寄存器的值、各种指针等。
- 这个结构允许内核捕获和处理中断，然后在中断处理结束后恢复被中断的进程的状态，以确保进程可以从中断发生的地方继续执行。

```

1 struct trapframe { // 用于保存和表示一个中断或异常发生时的处理状态
2     struct pushregs gpr; // 通用寄存器的值
3     uintptr_t status; // 保存处理状态寄存器
4     uintptr_t epc; // 保存异常程序计数器
5     uintptr_t badvaddr; // 保存异常的虚拟地址
6     uintptr_t cause; // 用于保存异常的原因或中断号
7 };

```

## 练习2：为新创建的内核线程分配资源（需要编码）

创建一个内核线程需要分配和设置好很多资源。kernel\_thread函数通过调用do\_fork函数完成具体内核线程的创建工作。do\_kernel函数会调用alloc\_proc函数来分配并初始化一个进程控制块，但alloc\_proc只是找到了一小块内存用以记录进程的必要信息，并没有实际分配这些资源。ucore一般通过do\_fork实际创建新的内核线程。do\_fork的作用是，创建当前内核线程的一个副本，它们的执行上下文、代码、数据都一样，但是存储位置不同。因此，我们**实际需要"fork"的东西就是stack和trapframe**。在这个过程中，需要给新内核线程分配资源，并且复制原进程的状态。你需要完成在kern/process/proc.c中的do\_fork函数中的处理过程。它的大致执行步骤包括：

- 调用alloc\_proc，首先获得一块用户信息块。
- 为进程分配一个内核栈。
- 复制原进程的内存管理信息到新进程（但内核线程不必做此事）
- 复制原进程上下文到新进程
- 将新进程添加到进程列表
- 唤醒新进程
- 返回新进程号

请在实验报告中简要说明你的设计实现过程。

```

1 // 分配并初始化进程控制块（alloc_proc函数）
2 // 分配并初始化内核栈（setup_stack函数）
3 // 根据clone_flags决定是复制还是共享内存管理系统（copy_mm函数）
4 // 设置进程的中断帧和上下文（copy_thread函数）
5 // 把设置好的进程加入链表

```

```

6 // 将新建的进程设为就绪态
7 // 将返回值设为线程id
8 // Step 1: Call alloc_proc to allocate a proc_struct
9 if ((proc = alloc_proc()) == NULL) {
10     goto bad_fork_cleanup_proc;
11 }
12 // Step 2: Call setup_kstack to allocate a kernel stack for the
child process
13 if (setup_kstack(proc) != 0) {
14     goto bad_fork_cleanup_kstack;
15 }
16
17 // Step 3: Call copy_mm to duplicate or share memory management
18 if (copy_mm(clone_flags, proc) != 0) { // 本实验没有用
19     goto bad_fork_cleanup_kstack;
20 }
21
22 // Step 4: Call copy_thread to set up the trapframe and context
23 copy_thread(proc, stack, tf);
24
25 // Step 5: Call hash_proc to add the child process to the hash list
26 bool intr_flag;
27 local_intr_save(intr_flag);
28 {
29     // 生成并设置新的pid
30     proc->pid = get_pid();
31     // 把proc加入全局线程控制块哈希表
32     hash_proc(proc);
33     // 把proc加入全局线程控制块双向链表
34     list_add(&proc_list, &(proc->list_link));
35     nr_process ++;
36 }
37 local_intr_restore(intr_flag);
38 // Step 6: Call wakeup_proc to mark the new child process as
RUNNABLE
39 wakeup_proc(proc); // PROC_RUNNABLE
40
41 // Step 7: Set the return value using the child process's PID
42 cprintf("THIS MY: do_fork proc create over thread: %d! isNULL:%d
\n", proc->pid, proc == NULL);
43 ret = proc->pid;
44 goto fork_out;
45

```

请回答如下问题：

- 请说明ucore是否做到给每个新fork的线程一个唯一的id？请说明你的分析和理由。

```

1 get_pid(void) {
2     static_assert(MAX_PID > MAX_PROCESS); // PID 的范围应该大于最大进
程数

```

```

3   struct proc_struct *proc;
4   list_entry_t *list = &proc_list, *le;
5   static int next_safe = MAX_PID, last_pid = MAX_PID;
6   if (++ last_pid >= MAX_PID) {
7       last_pid = 1;
8       goto inside;
9   }
10  if (last_pid >= next_safe) {
11      inside:
12          next_safe = MAX_PID;
13      repeat:
14          le = list;
15          while ((le = list_next(le)) != list) {
16              proc = le2proc(le, list_link);
17              if (proc->pid == last_pid) {
18                  if (++ last_pid >= next_safe) {
19                      if (last_pid >= MAX_PID) {
20                          last_pid = 1;
21                      }
22                      next_safe = MAX_PID;
23                      goto repeat;
24                  }
25              }
26              else if (proc->pid > last_pid && next_safe > proc->pid)
27          {
28              next_safe = proc->pid;
29          }
30      }
31      return last_pid;
32  }

```

- **PID的分配方式:**

- 通过 `last_pid` 和 `next_safe` 变量, `get_pid` 函数找到一个尚未分配的PID。  
`last_pid` 是上一个分配的PID, 而 `next_safe` 用于跟踪下一个安全的PID。当需要分配新的PID时, `get_pid` 会递增 `last_pid` 直到找到一个未被使用的PID, 并确保这个PID 小于 `next_safe` 。

- **唯一性保证:**

- 在进程创建过程中, `get_pid` 函数通过遍历进程列表, 检查每个进程的PID, 确保新分配的PID不与现有进程的PID冲突。这是通过在列表中查找相同PID的进程来实现的。
- 如果当前分配的PID已经存在 (即与某个进程的PID相同), 则会递增 `last_pid` 并重新检查, 确保分配的PID是唯一的。

### 练习3: 编写proc\_run 函数 (需要编码)

`proc_run`用于将指定的进程切换到CPU上运行。它的大致执行步骤包括:

- 检查要切换的进程是否与当前正在运行的进程相同, 如果相同则不需要切换。
- 禁用中断。你可以使用 `/kern/sync/sync.h` 中定义好的宏 `local_intr_save(x)` 和 `local_intr_restore(x)` 来实现关、开中断。

- 切换当前进程为要运行的进程。
- 切换页表，以便使用新进程的地址空间。 `/libs/riscv.h` 中提供了 `lcr3(unsigned int cr3)` 函数，可实现修改CR3寄存器值的功能。
- 实现上下文切换。 `/kern/process` 中已经预先编写好了 `switch.S`，其中定义了 `switch_to()` 函数。可实现两个进程的context切换。
- 允许中断。

请回答如下问题：

- 在本实验的执行过程中，创建且运行了几个内核线程？

两个

创建第 0 个内核线程 `idleproc`，第0个内核线程主要工作是完成内核中各个子系统的初始化，然后通过执行 `cpu_idle` 函数开始过退休生活了。

创建第 1 个内核线程 `initproc`

## 扩展练习 Challenge:

- 说明语句 `local_intr_save(intr_flag);...local_intr_restore(intr_flag);` 是如何实现开关中断的？

```

1 // 保存中断状态并关闭中断
2 static inline bool __intr_save(void) {
3     // 读取 SSTATUS 寄存器，检查 SIE 位（中断使能位）
4     if (read_csr(sstatus) & SSTATUS_SIE) {
5         // 如果中断已经使能，关闭中断并返回1表示中断在调用函数之前是开
        启的
6         intr_disable();
7         return 1;
8     }
9     // 如果中断未使能，返回0表示中断在调用函数之前是关闭的
10    return 0;
11 }
12
13 // 恢复中断状态
14 static inline void __intr_restore(bool flag) {
15     // 根据保存的中断状态 flag 决定是否开启中断
16     if (flag) {
17         intr_enable();
18     }
19 }

```

- `local_intr_save` 宏通过调用 `__intr_save` 函数保存中断状态并关闭中断。
- `local_intr_restore` 宏通过调用 `__intr_restore` 函数根据保存的中断状态决定是否恢复中断。