# Модули на АСМ

Владимир Милосердов, Владимир Шабанов  $27\ \text{ноября}\ 2014\ \Gamma.$ 



# Оглавление

1	Геометрия								
2	Гра	фы	7						
	2.1	Основы	7						
	2.2	Определение свойств графа	8						
		2.2.1 Поиск цикла и проверка на ацикличность	8						
		2.2.2 Гамильтонов граф	9						
		2.2.3 Двудольный граф $\mathrm{O}(n)$	9						
		2.2.4 Компоненты связности $O(n)$	9						
		2.2.5 Компоненты сильной связности $O(n+m)$	10						
		2.2.6 Минимальное остовное дерево $O(M*log(M))$	11						
		2.2.7 Точки сочленения	11						
		2.2.8 Эйлеров путь/цикл	12						
	2.3	Кратчайший путь	13						
		2.3.1 Дейкстра	13						
		$2.3.2$ Флой-Уоршелл $O(N^3)$	14						
		2.3.3 Форд-Беллман $O(M*N)$	14						
2.4 Паросочетания									
		2.4.1 Наибольшее паросочетание $\mathcal{O}(N*M)$	15 15						
3	Стр	ооки	17						
	3.1	Алгоритмы, которых нет на е-тахх	17						
		3.1.1 Наибольшая общая подпоследовательность $ S_1  \cdot  S_2  \dots \dots$	17						
		3.1.2 Наибольшая общая подстрока	17						
4	ДΠ		19						
5	Стр	руктуры данных	21						
	5.1	Дерево отрезков	21						
	0.1	5.1.1 Операции на отрезке в дереве отрезков							
	5.2	Декартово дерево	$\frac{24}{24}$						
	5.3	Реализация дерамиды	$\frac{24}{25}$						
6	_	отировки	<b>29</b>						
		Сортировка пузырьком $O(N^2)$	29						
	6.2	Сортировка выбором $O()$	29						

ОГЛАВЛЕНИЕ ОГЛАВЛЕНИЕ

7	Алг	ебра													
	7.1	Алгоритм Евкл	ида												
		7.1.1 НОД, Н	OK (gcd, lcm)												
		7.1.2 Расшире	нный алгоритм l	Евклида											
		7.1.3 Восстано	вление в кольце	по модуль	Э.										
	7.2	Решето Эратосо	фена												
		7.2.1 Классич	еский вариант .												
		7.2.2 Линейно	е решето												
8	Разное														
	8.1	Разбор выраже	ний												
	8.2	Перевод между	системами счист	гления .											

# Геометрия

# Графы

### 2.1 Основы

Граф - множество вершин и ребер(заданных явно или не явно). Понятия используемые в дальнейшем:

• Ациклический граф

Граф без циклов

• Влентность/Степень вершины

Количество ребер входящих/выходящих в вершину

• Взвешенный граф

Граф в котором у каждого ребра есть стоимость

• Висячая вершина

Вершина со степенью один

• Гамильтонов путь

Путь в графе содержащий каждую вершину ровно один раз

• Гамильтонов шикл

Цикл содержащий каждую вершину ровно один раз

• Двудольный граф

Граф в котором можно выделить два множества такие, что между любыми двумя вершинами одного множества нет ребер.

#### • Компонента связности

Множество вершин и ребер графа такое, что из каждой его вершины достижима любая другая вершина этого множества

#### • Компонента сильной связности

Множество вершин и ребер ориентированного графа такое, что из каждой его вершины достижима любая другая вершина этого множества

### • Кратные ребра

Ребра связывающие одну и ту же пару вершин

#### • Минимальный каркас

Множество ребер соеденяющих все вершины графа без циклов и имеющее минимальный суммарный вес

### • Паросочетания

Множество попарно не смежных ребер

#### • Точка сочленения

Вершина после удаления которой количество компонент связности возрастает

#### • Эйлеров путь

Путь в графе содержащий каждое ребро ровно один раз

#### • Эйлеров цикл

Цикл содержащий каждое ребро ровно один раз

## 2.2 Определение свойств графа

### 2.2.1 Поиск цикла и проверка на ацикличность

Воспользуемся поиском в глубину. Окрасим все вершины в белый. Запускаясь от вершины перекрашиваем ее в серый, а выходя из нее красим в черный. Если dfs попытается пойти в серую вершину, значит мы нашли цикл, который сможем вывести с помощью массива предков, иначе граф циклов не имеет. Далее реализация на списках смежности.

```
bool dfs (int v) {
1
2
       cl[v] = 1; //colors
3
        for (int i = 0; i < g[v].size(); i++) {
4
            int to = g[v][i];
5
            if (cl[to] == 0) {
6
                p[to] = v;
7
                if (dfs(to)) //if son have cycle then parent have cycle
8
                     return true;
            }
9
10
            else if (cl[to] == 1) {
11
                cycle_end = v;
12
                cycle_st = to;
13
                return true;
            }
14
        }
15
16
        cl[v] = 2;
17
        return false;
18 }
```

### 2.2.2 Гамильтонов граф

Пусть n количесттво вершин графа, а  $\delta$  минимальная степень вершины в графе, тогда граф имеет гамильтонов цикл если  $n \geq 3$  и  $\delta \geq \frac{n}{2}$ 

### 2.2.3 Двудольный граф O(n)

Так как граф является двудольным тогда и только тогда, когда все циклы четны, определить двудольность можно за один проход в глубину. На каждом шаге обхода в глубину помечаем вершину. Допустим мы пошли в первую вершину — помечаем её как 1. Затем просматриваем все смежные вершины и если не помечена вершина, то на ней ставим пометку 2 и рекурсивно переходим в нее. Если же она помечена и на ней стоит та же пометка, что и у той, из которой шли (в нашем случае 1), значит граф не двудольный.

```
bool dfs (int v, int c) {
1
2
       cl[v] = c; //colors
3
       for (int i = 0; i < g[v].size(); i++) {
            int to = g[v][i];
4
            if (cl[to] == 0) {
5
                return dfs(to, max(1, (c + 1) % 2));
6
7
            }
8
            else
9
                return cl[to] != c;
10
       }
11
   }
```

## **2.2.4** Компоненты связности O(n)

Поиск компонент свзязности можно осуществить многими методами, в том числе и поиском в глубину. Окрасим все вершины в индивидуальные цвета. Запуская [dfs] от каждой вершины будем перекрашивать в ее цвет все вершины в этой компоненте. В конце алгоритма у нас останется столько цветов, сколько компонент связности в графе, а цвет каждой вершины будет идентифицировать ее компоненту.

```
void dfs (int v, int c) {
2
       if (!used[v])
3
            return;
       cl[v] = c; //colors
4
        for (int i = 0; i < g[v].size(); i++) {
5
6
            int to = g[v][i];
7
            if (cl[to]!= cl[v]) {
8
                dfs(to, c);
9
                return;
10
            }
   }
11
12
   int main(){
13
       for (int i = 0; i < N; i++){
14
15
            dfs(i, i);
16
       }
17
   }
```

### **2.2.5** Компоненты сильной связности O(n+m)

Решим эту задачу за несколько обходов в глубину. Сначала топологически (по времени выхода) отсортируем граф, затем обойдем транспонированый (инвертированый) граф в этом порядке. Найденые компоненты связности этого графа и будут компонентами сильной связности исходного графа.

```
vector < vector<int> > g, gr; // граф и транспортированый граф
2 vector < char > used;
3
   vector<int> order, component; // порядок топ сорта и компонента сильной связности
4
   void dfs1 (int v) {
5
6
        used[v] = true;
7
        for (int i = 0; i < g[v].size(); i++)
8
            if (!used[g[v][i]])
9
                dfs1(g[v][i]);
10
        order.push_back(v);
   }
11
12
   void dfs2 (int v) {
13
       used[v] = true;
14
15
        component.push_back(v);
16
        for (int i = 0; i < gr[v].size(); i++)
17
            if (!used[gr[v][i]])
18
                dfs2(gr[v][i]);
19
   }
20
21
   int main() {
22
        int n, m;
23
        cin >> n >> m;
24
        for (int i = 0; i < m; i++){
25
            int a, b;
26
            cin >> a >> b;
27
            g[a].push_back(b);
28
            gr[b].push_back(a);
29
        }
30
31
        used.assign(n, false);
```

```
32
        for (int i = 0; i < n; i++)
33
            if (!used[i])
34
                 dfs1(i);
35
        used.assign(n, false);
36
        for (int i = 0; i < n; i++) {
37
            int v = order[n - 1 - i];
38
            if (!used[v]) {
39
                 dfs2 (v);
40
                 //... вывод component ...
41
                 component.clear();
            }
42
43
        }
44
   }
```

### **2.2.6** Минимальное остовное дерево O(M \* log(M))

Алгоритм Kp(a|y)скала. Составим список ребер, отсортируем их по возрастанию весов. Распределим все вершины в соответствующие им множества, для работы с ними воспользуемся СНМ. Будем добавлять ребра по порядку, но только, если они соединяют вершины из разных множеств. После этого объединим их множества.

```
1
   vector <int> p (n); //Mножества
2
3
   int dsu_get(int v) {
        return(v == p[v]) ? v : (p[v] = dsu_get(p[v]));
4
5
6
7
   void dsu_unite(int a, int b) {
8
       a = dsu_get(a);
9
       b = dsu_get(b);
10
        if (rand() & 1)
11
            swap(a, b);
12
        if (a != b)
13
            p[a] = b;
  }
14
15
16
   int main(){
17
18 sort (g.begin(), g.end()); // cnucor pebep <pair<eec, pair<+avano, конец> > >
19
   p.resize (n);
  for (int i = 0; i < n; i++)
20
21
       p[i] = i;
22 for (int i = 0; i < m; i++) {
23
        int a = g[i].second.first, b = g[i].second.second, l = g[i].first;
24
        if (dsu_get(a) != dsu_get(b)) {
25
            cost += 1; // вес каркаса
26
            res.push_back(g[i].second); // καρκας
27
            dsu_unite(a, b);
28
       }
29
  }
```

#### 2.2.7 Точки сочленения

Алгоритм для связного графа. Запустим поиск в глубину от произвольной вершины. Основная идея алгоритма: вершина является точка сочлинения, тогда и только тогда,

когда невозможно попасть в предков этой вершины из её сыновей. Исключение составляет лишь вершина старта dfs, ведь у нее нет предков. Она будет точкой сочленения, если у нее больше одного сына, выевленного поиском в глубину

```
vector < int > g[MAXN];
  bool used[MAXN];
2
  int timer, tin[MAXN], fup[MAXN];
3
4
   void dfs (int v, int p = -1) {
5
       used[v] = true;
6
        tin[v] = fup[v] = timer++;
7
8
        int children = 0;
9
        for (int i = 0; i < g[v].size(); i++) {
10
            int to = g[v][i];
            if (to == p)
11
                           continue;
12
            if (used[to])
13
                fup[v] = min (fup[v], tin[to]);
14
            else {
15
                dfs (to, v);
                fup[v] = min (fup[v], fup[to]);
16
17
                if (fup[to] >= tin[v] && p != -1)
18
                     IS_CUTPOINT(v);
19
                children++;
20
            }
21
       }
22
        if (p == -1 \&\& children > 1)
23
            IS_CUTPOINT(v);
24
   }
25
26
   int main() {
27
        int n;
28
29
        timer = 0;
30
        for (int i = 0; i < n; i++)
31
            used[i] = false;
32
       dfs (0);
33 }
```

## 2.2.8 Эйлеров путь/цикл

Необходимым условием Эйлерово циклаи пути является наличие не более одной компоненты связности с ненулевым числом ребер. Если выполняется это условие и степень каждой вершины четна, то в графе существует Эйлеров цикл, а если степень всех вершин, кроме двух четна, то существует Эйлеров путь. Алгоритм напоминает поиск в глубину. Главное отличие состоит в том, что пройденными помечаются не вершины, а ребра графа. Начиная со стартовой вершины v строим путь, добавляя на каждом шаге не пройденное еще ребро, смежное с текущей вершиной. Вершины пути накапливаются в стеке S. Когда наступает такой момент, что для текущей вершины w все инцидентные ей ребра уже пройдены, записываем вершины из S в ответ, пока не встретим вершину, которой инцидентны не пройденные еще ребра. Далее продолжаем обход по не посещенным ребрам. Для поиска Эйлерова пути необходимо начинать с вершины у которой степень нечетна, и добавить ребро между вершинами с нечетными степенями, а из най-денного цикла удалить добавленное ребро. Псевдокод:

```
findPath(v):
1
2
      S.clear()
3
      S.add(v)
4
       while not S.isEmpty():
         w := S.top()
5
         if E contains(w, u):
6
7
           S.add(u)
8
           remove(w, u)
9
         else:
10
           S.pop()
11
           print w
```

## 2.3 Кратчайший путь

Все дальнейшие алгоритмы находят кратчайшие пути в одной компоненте связности при отсутствии циклов отрицательного веса в них, которые лекго обнаружить запустив алгоритм Форд-Беллмана один лишний раз, и если он обновит расстояние хоть до одной вершины, то в этой компоненте связности присутствует цикл отрицательного веса.

### 2.3.1 Дейкстра

Ищет путь от одной вершины до всех остальных. Каждой вершине из V сопоставим метку — минимальное известное расстояние от этой вершины до а. На каждом шаге он «посещает» одну вершину и пытается уменьшать метки. Работа алгоритма завершается, когда все вершины посещены.

### $O(N^2)$

```
1
   def Dijkstra(N, S, matrix):
2
       valid = [True]*N
3
       weight = [1000000] * N
       weight[S] = 0
4
5
       for i in range(N):
6
            min_weight = 1000001
7
            ID_min_weight = -1
8
            for i in range(len(weight)):
9
                if valid[i] and weight[i] < min_weight:</pre>
10
                    min_weight = weight[i]
                     ID_min_weight = i
11
12
            for i in range(N):
                if weight[ID_min_weight] + matrix[ID_min_weight][i] < weight[i</pre>
13
14
                     weight[i] = weight[ID_min_weight] + matrix[ID_min_weight][
15
            valid[ID_min_weight] = False
16
       return weight
   O(Mlog(N))
   const int INF = 1000000000;
1
2
3
  int main() {
```

```
4
        int n;
5
        . . .
        vector < vector < pair<int,int> > g (n);
6
7
8
        int s = \ldots; // стартовая вершина
9
10
        vector < int > d (n, INF), p (n);
11
        d[s] = 0;
12
        set < pair<int,int> > q;
        q.insert (make_pair (d[s], s));
13
14
        while (!q.empty()) {
15
            int v = q.begin()->second;
16
            q.erase (q.begin());
17
18
            for (size_t j=0; j<g[v].size(); ++j) {
19
                int to = g[v][j].first,
20
                     len = g[v][j].second;
21
                if (d[v] + len < d[to]) {
22
                     q.erase (make_pair (d[to], to));
                     d[to] = d[v] + len;
23
24
                     p[to] = v;
25
                     q.insert (make_pair (d[to], to));
26
                }
27
            }
        }
28
29
  }
```

## 2.3.2 Флой-Уоршелл $O(N^3)$

Пути между всеми парами вершин. Работает всегда.

```
1 for k = 1 to n
2   for i = 1 to n
3   for j = 1 to n
4   W[i][j] = min(W[i][j], W[i][k] + W[k][j])
```

## **2.3.3** Форд-Беллман O(M \* N)

Находит путь от одной вершины до всех. Работает всегда.

```
1
   struct edge {
2
        int a, b, cost;
3
   };
4
5
   int n, m, v;
   vector < edge > e;
   const int INF = 1000000000;
7
8
9
   void solve() {
10
        vector < int > d (n, INF);
11
        d[v] = 0;
12
        for (int i=0; i< n-1; ++i)
            for (int j=0; j < m; ++j)
13
14
                if (d[e[j].a] < INF)
                     d[e[j].b] = min (d[e[j].b], d[e[j].a] + e[j].cost);
15
16
        // вывод d, например, на экран
17 }
```

## 2.4 Паросочетания

### **2.4.1** Наибольшее паросочетание O(N \* M)

Введем новое понятие понятия:

• Увеличивающая цепь

Простой путь, ребра которого поочередно входят/невходят в паросочетание, а первая и последняя вершина не пренадлежат паросочетанию

**Теорема** Просочетание является максимальным тогда и только тогда, когда не существует увеличивающих его цепей

В основе алгоритма лежит эта теорема, позволяющая "улучшать" любое паросочетание. Будем считать, что граф уже разбит на две доли. Для каждой вершины из первой доли делаем следующее: если у текущей вершины уже есть ребро включенное в паросочетание, то переходим к следующей вершине, иначе запускаем поиск увеличивающей цепи из этой вершины. Поиск увеличивающей цепи.

Для каждого ребра из этой вершины делаем следующее: пусть смежная с текущим ребром вершина не принадлежит паросочетанию, значит увеличивающая цепь найдена, добавим это ребро к паросочетанию, иначе ищем увеличивающую цепь из новой вершины. Максимальное паросочетание будет найдено после проверки всех вершин из первой доли.

Т.к. на каждом шаге алгоритм улучшает текущее паросочетание, то асимптотику можно значительно улучшить, если за начальное паросочетание брать не пустое, а любое другое, полученное любым эвристическим методом.

```
1
  int n, k;
2 vector < vector <int> > g;
3 vector<int> mt;
4 vector < char > used;
5
  bool try_kuhn (int v) {
6
7
        if (used[v]) return false;
8
        used[v] = true;
9
        for (size_t i=0; i<g[v].size(); ++i) {</pre>
10
            int to = g[v][i];
11
            if (mt[to] == -1 || try_kuhn (mt[to])) {
                mt[to] = v;
12
13
                 return true;
14
            }
        }
15
16
        return false;
17
18
   int main() {
19
        . . .
20
21
        mt.assign (k, -1);
22
        vector < char > used1 (n);
23
        for (int i=0; i<n; ++i)
24
            for (size_t j=0; j<g[i].size(); ++j)</pre>
25
                 if (mt[g[i][j]] == -1) {
```

```
26
                     mt[g[i][j]] = i;
27
                     used1[i] = true;
28
                     break;
29
                }
30
        for (int i=0; i < n; ++i) {
31
            if (used1[i]) continue;
32
            used.assign (n, false);
33
            try_kuhn (i);
34
35
        for (int i=0; i < k; ++i)
36
            if (mt[i] != -1)
37
                printf ("%d_{\sqcup}%dn", mt[i]+1, i+1);
38
39 }
```

# Строки

## 3.1 Алгоритмы, которых нет на е-тахх

## 3.1.1 Наибольшая общая подпоследовательность $|S_1| \cdot |S_2|$

Задача решается ДП. Состояние будет характеризовать два параметра: длина первой и второй строки. Изначально  $dp(n_1, n_2) = 0$ . Переход к следующему состоянию

$$dp(n_1,n_2) = \begin{cases} 0, n_1 = 0 \text{ or } n_2 = 0 \\ dp(n_1 - 1, n_2 - 1) + 1, s[n_1] = s[n_2] \\ max(dp(n_1 - 1, n_2), dp(n_1, n_2 - 1)), s[n_1] \neq s[n_2] \end{cases}$$
 Чтобы востановить от-

вет нужно запоминать из какого состояния мы попали в текущее, а в конце пройти из ячейки  $dp(|S_1|,|S_2|)$  до dp(0,0) по этому маршруту.

### 3.1.2 Наибольшая общая подстрока

Первой строкой входного файла следует цифра обозначающая количество строк в которых следует искать подстроку. Строки для поиска следуют дальше.

```
1 import sys
2 list = sys.argv[1:]
3 fileName = list[0]
4 data = open(fileName).read().splitlines()
5 numOfStrings = int(data.pop(0))-1
6 data = filter(None, data)
7 data.sort(key=len)
8 leastStr = data.pop(0)
9 maxSharedStr = ',
  while len(leastStr) > len(maxSharedStr):
10
       robTestStr = leastStr
11
12
       while len(robTestStr) > len(maxSharedStr):
13
           numOfConcidence = 0
14
           for compatStr in data:
               if robTestStr in compatStr:
15
16
                    numOfConcidence += 1
17
               else:
18
                    break
           if numOfConcidence == numOfStrings and len(robTestStr) > len(
19
               maxSharedStr):
20
               maxSharedStr = robTestStr
           robTestStr = robTestStr[:-1]
21
```

```
leastStr = leastStr[1:]
```

 $<sup>\</sup>begin{array}{lll} 23 & \texttt{print maxSharedStr} \\ 24 & \texttt{sys.exit(0)} \end{array}$ 

ДΠ

# Структуры данных

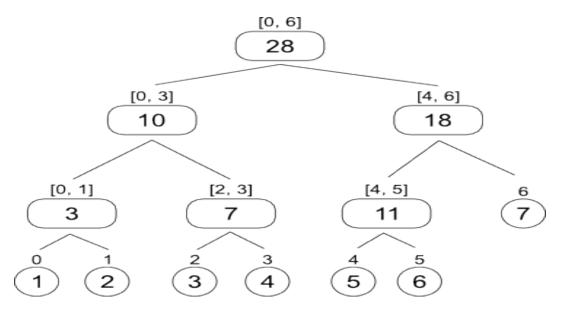
## 5.1 Дерево отрезков

Дерево отрезков (segment tree) - структура данных, позволяющая за  $O(\log n)$  времени и O(n) памяти выполнять следующие операции:

- ullet Подсчётфункции для отрезка  $l\dots r$
- Изменение одного элемента
- ullet Изменение элементов на отрезке  $l\dots r$

### Структура дерева отрезков

Для данного отрезка  $a=[0\dots n-1]$  начнём делить его пополам: мы получим 2 подотрезка:  $a_1=[0\cdots \frac{|a|}{2}]$  и  $a_2=[\frac{|a|}{2}+1\cdots n-1]$ . Посчитаем сумму на них, разобьём каждый ещё на две части и проделаем всё тоже самое для полученных подотрезков. Будем делать так, пока не получим отрезки длины 1.



### Реализация дерева отрезков

```
1 #include <iostream>
2 #include <cstdio>
3 #include <vector>
4
5 template <typename T>
6 class SegmentTree {
7
       struct Node {
8
           int maxv_i, minv_i;
9
           T sum, maxv, minv;
10
            int 1, r, left, right;
11
       };
12
13
       std::vector<T> inp;
14
       std::vector < Node > arr;
15
       size_t sz;
16
17
       void build(int 1, int r, int ind) {
18
           Node v;
19
           v.1 = 1, v.r = r;
20
            if (v.r - v.1 <= 1) {
21
                v.maxv = v.minv = inp[1];
                v.maxv_i = v.minv_i = 1;
22
23
                arr[ind] = v;
24
           }
25
            else {
26
                v.left = 2 * ind, v.right = 2 * ind + 1;
27
                build(1, (1 + r) / 2, 2 * ind);
                build((1 + r) / 2, r, 2 * ind + 1);
28
29
30
                // max
31
                if (arr[2 * ind].maxv > arr[2 * ind + 1].maxv) {
32
                    v.maxv = arr[2 * ind].maxv;
33
                    v.maxv_i = arr[2 * ind].maxv_i;
34
                }
35
                else {
36
                    v.maxv = arr[2 * ind + 1].maxv;
37
                    v.maxv_i = arr[2 * ind + 1].maxv_i;
38
39
40
                // min
                if (arr[2 * ind].minv < arr[2 * ind + 1].minv) {</pre>
41
42
                    v.minv = arr[2 * ind].minv;
43
                    v.minv_i = arr[2 * ind].minv_i;
44
                }
                else {
45
46
                    v.minv = arr[2 * ind + 1].minv;
47
                    v.minv_i = arr[2 * ind + 1].minv_i;
48
49
                arr[ind] = v;
50
           }
       }
51
52
53
       int getmax(int ind, int 1, int r) {
54
            if (arr[ind].r <= 1 || r <= arr[ind].1)
55
                return -1;
```

```
56
             if (1 <= arr[ind].1 && arr[ind].r <= r && arr[ind].1 < arr[ind].r)</pre>
57
                 return arr[ind].maxv_i;
58
             int ind1 = getmax(arr[ind].left, 1, r);
             int ind2 = getmax(arr[ind].right, 1, r);
 59
 60
             if (ind1 == -1)
 61
                 return ind2;
 62
             if (ind2 == -1)
63
                 return ind1;
 64
             return (inp[ind1] > inp[ind2] ? ind1 : ind2);
 65
        }
 66
        int getmin(int ind, int 1, int r) {
 67
 68
             if (arr[ind].r <= 1 || r <= arr[ind].1)</pre>
 69
                 return -1;
 70
             if (1 <= arr[ind].1 && arr[ind].r <= r && arr[ind].1 < arr[ind].r)
71
                 return arr[ind].minv_i;
72
             int ind1 = getmin(arr[ind].left, 1, r);
             int ind2 = getmin(arr[ind].right, 1, r);
73
74
             if (ind1 == -1)
 75
                 return ind2;
             if (ind2 == -1)
76
77
                 return ind1;
78
             return (inp[ind1] < inp[ind2] ? ind1 : ind2);</pre>
79
        }
80
81
    public:
82
        SegmentTree() {
83
             sz = 0;
84
             // ??
85
86
        template < typename Iter > SegmentTree (Iter from, Iter to) {
87
             sz = (to - from) + 1;
 88
             arr.resize(5 * sz + 1);
 89
             inp = std::vector<T>(from, to);
 90
             build(0, sz, 1);
 91
        }
92
        T getMaxInd(int l = 1, int r = -1) {
93
             if (r == -1)
94
                 r = sz;
95
             return getmax(1, l - 1, r);
96
        }
        T getMinInd(int l = 1, int r = -1) {
97
98
             if (r == -1)
99
                 r = sz;
100
             return getmin(1, l - 1, r);
101
102
        T getMaxValue(int l = 1, int r = -1) {
103
             if (r == -1)
                 r = sz;
104
             return inp[getmax(1, l - 1, r)];
105
106
107
        T getMinValue(int l = 1, int r = -1) {
108
             if (r == -1)
109
                 r = sz;
110
             return inp[getmin(1, l - 1, r)];
111
        }
112 };
```

```
113
114
    int main() {
         freopen("index-max.in", "r", stdin);
115
         freopen("index-max.out", "w", stdout);
116
117
118
         std::cin >> n;
         std::vector<double> inp(n);
119
120
         for (int i = 0; i < n; i++) {
121
             std::cin >> inp[i];
        }
122
123
         SegmentTree < int > t(inp.begin(), inp.end());
124
125
         std::cin >> k;
         for (int i = 0; i < k; i++) {
126
127
             int 1, r;
128
             std::cin >> 1 >> r;
             std::cout << t.getMaxInd(1, r) + 1 << '\n';
129
130
         }
131
132
         return 0;
   }
133
```

### 5.1.1 Операции на отрезке в дереве отрезков

## 5.2 Декартово дерево

Декартово дерево (дуча, декамида, treap, etc..) – структура данных, в вершине которого содержится ключ x и приоритет y которая обладает свойством двоичного дерева поиска по ключам и свойством кучи по приоритетам. При случайных значениях приоритетов в вершинах высота дерева составит  $O(\log n)$ .

Рассмотрим необходимые операции:

## Объединение деревьев

Пусть необходимо получить дерево T, объединив деревья  $T_1$  и  $T_2$ . Корнем результируещего дерева станет корень одного из данных деревьев с наибольшим приоритетом. Пусть y корня  $T_1$  больше значения приоритета корня  $T_2$ . Тогда левое поддерево  $T_1$  будет левым поддеревом T, правое дерево в таком случае будет результатом объединения правого поддерева  $T_1$  с  $T_2$  (т.е. описанная функция будет рекурсивной). Если на текущем шаге левое поддерево пусто, то вернем правое, аналогично и с правым. Если приоритет корня  $T_2$  больше, чем у  $T_1$ , то делаем симметрично по аналогии. Для полученного T пересчитываем нужные для запросов значения. Очевидно, глубина рекурсивных вызовов пропорцианальна высоте дерева. В декартовом дереве с большой (почти 100%) вероятностью  $h \approx \log_2 N$ , где h — высота. Тогда итоговая сложность для объединения составит  $O(\log N)$ .

### Деление деревьев по ключу

Пусть дано дерево T и ключ  $x_0$ . Необходимо получить такие дучи  $T_l, T_r$ , что в  $T_l$  все ключи будут меньше  $x_0$ , а в  $T_r$  – больше. Пусть  $k \ge x_0$ , где k – ключ корня T, тогда левое поддерево  $T_l$  совпадет с левым поддеревом T. Правое дерево  $T_r$  будет результатом деления правого поддерева T по ключу  $x_0$ . Также пересчитаем нужные для запросов значения для  $T_r$ . При  $k > x_0$  действуем симметрично по аналогии. По аналогии с объединением получим сложность  $O(\log N)$ .

### Добавление узла в дучу

Для добавления узла x в дерево T разделим это дерево по x.key на деревья  $T_l$  и  $T_r$ , создадим дерево  $T_m$  из одного узла с ключом x и случайным приоритетом y. Объединим деревья  $T_l, T_m$ , получив T', исходное дерево T будет результатом объединения T' и  $T_r$ . Исходя из используемых операций сложность составит  $O(\log N)$  с большой константой.

### Удаление узла

Для удаления узла с ключом x из исходного дерева T необходимо разделить T по x-1, таким образом узел с ключом x окажется в  $T_r$  – правом дереве после деления. Разделим  $T_r$  по x на  $T_r^l$  и  $T_r^r$ . Заметим, что  $T_r^l$  – дерево, состоящие из одного узла с ключом, равным x. Исходное дерево без узла будет объединением  $T_l$  и  $T_r^r$ . Сложность, аналогично с добавлением, составит  $O(\log N)$ .

## 5.3 Реализация дерамиды

```
1 // Vladimir Miloserdov (c) 2014
2 #include <iostream>
3 #include <cstdio>
4 #include <cstdlib>
  #include <ctime>
5
6
7
   using namespace std;
8
9
   inline int gcd(int u, int v) {
10
       while (v != 0) {
11
            int r = u \% v;
12
            u = v:
13
            v = r;
        }
14
15
        return u;
   }
16
17
18
   class Treap {
19
        struct Node {
20
            int x, y;
21
            int gcd_val, cnt;
22
            Node *1, *r;
23
24
            Node(const int x, const int y) {
25
                this->1 = this->r = 0;
```

```
26
                 this->cnt = 0;
27
                 this ->x = x;
28
                 this->y = y;
29
                 this->gcd_val = x;
30
            }
31
32
            void recalc() {
33
                 this->gcd_val = gcd(gcd(x, (this->l != NULL ? this->l->gcd_val
                      : 0)),
34
                     (this->r != NULL ? this->r->gcd_val : 0));
35
            }
        };
36
37
        Node *root;
38
39
        Node* merge(Node* 1, Node* r) {
40
            if (1 == NULL) {
41
                 return r;
42
            }
            else if (r == NULL) {
43
44
                 return 1;
            }
45
46
            else if (1->y > r->y) {
47
                1->r = merge(1->r, r);
48
                 1->recalc();
49
                 return 1;
            }
50
51
            else {
52
                 r - > 1 = merge(1, r - > 1);
53
                 r->recalc();
54
                 return r;
55
            }
56
        }
57
58
        pair < Node * , Node * > split(Node * T, int x0) {
59
            if (T == NULL) {
                 return make_pair((Node*)0, (Node*)0);
60
61
            }
62
            pair < Node * , Node * > res;
63
            if (T->x>=x0) {
                 res = split(T->1, x0);
64
                 T \rightarrow 1 = res.second;
65
                 T->recalc();
66
67
                 res.second = T;
68
                 return res;
69
            }
70
            else {
71
                 res = split(T->r, x0);
72
                 T - > r = res.first;
73
                 T->recalc();
74
                 res.first = T;
75
                 return res;
76
            }
77
        }
78
79
        Node* insert(Node* T, Node* t0) {
80
            if (!T) {
81
                 return t0;
```

```
82
              }
 83
              else if (t0->y > T->y) {
 84
                   pair < Node * , Node * > ret = split(T, t0 - > x);
 85
                   t0->1 = ret.first;
 86
                   t0 -> r = ret.second;
 87
                   t0->recalc();
 88
                   return t0;
              }
 89
 90
              else if (t0->x < T->x) {
 91
                   T \rightarrow 1 = insert(T \rightarrow 1, t0);
                   T->recalc();
 92
 93
                   return T;
 94
 95
              else {
 96
                   T \rightarrow r = insert(T \rightarrow r, t0);
 97
                   T->recalc();
 98
                   return T;
99
              }
100
         }
101
102
         Node* erase(Node* T, int x0) {
103
              if (T->x == x0) {
104
                   if (T->cnt == 0) {
105
                        return merge(T->1, T->r);
                   }
106
                   else {
107
108
                        T->cnt--;
109
                        return T;
110
                   }
              }
111
              else if (x0 < T->x) {
112
113
                   T \rightarrow 1 = erase(T \rightarrow 1, x0);
114
                   T->recalc();
115
                   return T;
              }
116
              else {
117
118
                   T \rightarrow r = erase(T \rightarrow r, x0);
                   T->recalc();
119
120
                   return T;
121
              }
122
         }
123
124
         bool check(const Node* T, const int x0) {
125
              if (!T)
126
                   return 0;
127
              else if (T->x == x0)
128
                   return 1;
              else if (x0 < T->x)
129
                   return check(T->1, x0);
130
131
132
                   return check(T->r, x0);
133
         }
134
         Node* find(Node* t, int x0) {
135
136
              Node* cur = t;
137
              while (cur && cur->x != x0) {
                   if (cur -> x > x0) {
138
```

```
139
                      cur = cur->1;
140
                  }
141
                  else if (cur -> x < x0){
142
                      cur = cur->r;
143
144
             }
145
             return cur;
         }
146
147
148
    public:
149
         Treap() : root((Node*)0) { }
150
151
         void insert(const int x0) {
152
             Node *cur = find(root, x0);
153
             if (!cur) {
154
                  Node* t0 = new Node(x0, rand());
                  root = insert(root, t0);
155
156
             }
157
             else {
                  cur -> cnt ++;
158
159
160
         }
161
162
         void erase(const int x0) {
163
             root = erase(root, x0);
164
165
166
         bool check(const int x0) {
167
             return check(root, x0);
168
         }
169
170
         int get_gcd() {
171
             return (root ? root->gcd_val : 1);
172
         }
173
    };
174
175
    int main() {
176
         srand(time(0));
177
         Treap t;
178
         int n;
         scanf("%d", &n);
179
180
         for (int i = 0; i < n; i++) {
181
             char c;
182
             int tmp;
183
             scanf("_{\square}%c_{\square}%d", &c, &tmp);
184
             if (c == '+')
185
                  t.insert(tmp);
186
             else
187
                  t.erase(tmp);
188
             printf("%d\n", t.get_gcd());
189
         }
190
191
         return 0;
192 }
```

# Сортировки

## **6.1** Сортировка пузырьком $O(N^2)$

Алгоритм состоит из повторяющихся проходов по сортируемому массиву. За каждый проход элементы последовательно сравниваются попарно и, если порядок в паре неверный, выполняется обмен элементов.

Алгоритм **устойчив** 

```
1 #include <algorithm>
2 template < typename Iterator >
3 void bubble_sort(Iter first, Iter last)
4 {
5
        while(first < --last) {</pre>
            for(Iter it = first; it < last; it++) {</pre>
6
7
                if (*(it + 1) < *it) {
8
                     std::iter_swap(it, it + 1);
9
10
            }
11
       }
12 }
```

## 6.2 Сортировка выбором $O(N^2)$

Алгоритм может быть **как устойчивым, так и неустойчивым** Ниже представлены листинги **устойчивого** алгоритма:

- 1. Берём минимальный элемент в массиве
- 2. Вставляем значение этого элемента на первую неотсортированную позицию, при этом не меняя порядок остальных элементов
- 3. Сортируем "хвост"массива, убрав уже отсортированный промежуток

```
7
                     if (c(*i, *mn)) {
8
                         typename T::value_type tmp = *mn;
9
                         *mn = *i;
                         *i = tmp;
10
                     }
11
                }
12
13
                first++;
           }
14
15
       }
16 }
```

# Алгебра

## 7.1 Алгоритм Евклида

## 7.1.1 HOД, HOK (gcd, lcm)

$$gcd(a,b) = \begin{cases} a & \text{если } a = 0 \\ b & \text{иначе} \end{cases}$$
  $lcm(a,b) = \frac{a \cdot b}{gcd(a,b)}$ 

### 7.1.2 Расширенный алгоритм Евклида

```
int gcdex (int a, int b, int & x, int & y) {
1
2
       if (a == 0) {
3
           x = 0; y = 1;
4
           return b;
       }
5
6
       int x1, y1;
       int d = gcd (b%a, a, x1, y1);
7
8
       x = y1 - (b / a) * x1;
9
       y = x1;
10
       return d;
11 }
```

Функция возвращает нод и коеффициенты x, y по сслыкам

### 7.1.3 Восстановление в кольце по модулю

```
1 int x, y;
2 int g = gcdex (a, m, x, y);
3 if (g != 1)
4     cout << "no\solution";
5 else {
6     x = (x % m + m) % m;
7     cout << x;
8 }</pre>
```

## 7.2 Решето Эратосфена

### 7.2.1 Классический вариант

Дано число n. Требуется найти все простые в отрезке [2; n]. Решето Эратосфена решает эту задачу за  $O(n \log \log n)$ 

Запишем ряд чисел 1...n, и будем вычеркивать сначала все числа, делящиеся на 2, кроме самого числа 2, затем деляющиеся на 3, кроме самого числа 3, затем на 5 и так лалее ...

```
1 int n;
2 vector<char> prime (n+1, true);
3 prime[0] = prime[1] = false;
4 for (int i=2; i<=n; ++i)
5     if (prime[i])
6     if (i * 1ll * i <= n)
7     for (int j=i*i; j<=n; j+=i)
8     prime[j] = false;</pre>
```

### 7.2.2 Линейное решето

Чуть быстрее по времени, чем классическое O(N). Цена вопроса - оверхед по памяти. Пусть lp[i] — минимальный простой делитель числа  $i, 2 \le i \le n$ .

- lp[i] = 0 число i простое
- $lp[i] \neq 0$  число i составное

```
const int N = 10000000;
2
  int lp[N+1];
3
   vector < int > pr;
4
  for (int i=2; i<=N; ++i) {
5
       if (lp[i] == 0) {
6
7
            lp[i] = i;
8
            pr.push_back (i);
9
10
       for (int j=0; j<(int)pr.size() && pr[j]<=lp[i] && i*pr[j]<=N; ++j)
11
            lp[i * pr[j]] = pr[j];
12
```

Вектор  $lp[\ ]$  можно как-то использовать для факторизации чисел

# Разное

## 8.1 Разбор выражений

Дано выражение. Начинаем парсить его функцией Е1, которая обрабатывает самые низкоприоритетные операции (в нашем случае '+', '-').

```
def E1():
1
2
        res = E2()
3
        while True:
4
            c = getc()
5
            if c == '+':
6
                 res += E2()
            elif c == '-':
7
                 res -= E2()
8
9
            else:
10
                 putc(c)
11
                 return res
```

Сначала происходит обработка атома, стоящего слева от знака ('+', '-'), затем обработка каждого атома между знаками. Обработку этих атомов производит функция E2(). Это функция более низкого ранга, которая обрабатывает более приоритетные операции (в нашем случае '\*' и '/').

```
1
   def E2():
2
        res = E3()
3
        while True:
4
            c = getc()
            if c == '*':
5
6
                 res *= E3()
            elif c == '/':
8
                 res /= E3()
9
            else:
10
                 putc(c)
                 return res
11
```

Функция работает аналогично E1(). Таким образом мы можем поддерживать сколько угодно операций различных приоритетов, добавляя функции.

Перейдем к обработке скобок:

```
1 def E3():
2     if c == '(':
3         res = E1()
4     c = getc()
```

```
5 return res
6 else:
7 putc(c)
8 return E4()
```

Берём символ, если он скобка, тогда обрабатываем выражение внутри и считываем закрывающую скобку.

Теперь рассмотрим считывание числа. Ничего сложного:

```
def E4():
2
       res = 0
3
       while True:
4
           c = getc()
5
           if str.isdigit(c):
6
               res = res * 10 + int(c)
7
           else:
8
               putc(c)
9
               return res
```

## 8.2 Перевод между системами счистления

На Питоне очень просто:

```
1 def metabase(n, to):
2     def baseN(num,b,numerals="0123456789abcdefghijklmnopqrstuvwxyz"):
3         return ((num == 0) and numerals[0]) or (baseN(num // b, b, numerals).lstrip(numerals[0]) + numerals[num % b])
4     return baseN(int(str(n[0]), n[1]), to)
5
6     print(metabase((2147483647, 10), 16))
7     # Output: 7fffffff
```