

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

**«БЕЛГОРОДСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ им. В. Г. ШУХОВА»
(БГТУ им. В.Г. Шухова)**

Кафедра программного обеспечения вычислительной техники и
автоматизированных систем

Лабораторная работа №5
по дисциплине: Исследование операций
тема: Двойственный симплекс-метод

Выполнил: ст. группы ПВ-223

Игнатъев Артур

Проверил:

Вирченко Юрий Петрович

Белгород 2024 г.

Цель работы: изучить элементы теории двойственности, двойственный симплекс-метод для пары симметрично двойственных задач, а так же метод последовательного уточнения оценок.

Задания

1. Изучить правило составления двойственных задач, а также формулировки и применения первой, второй и третьей теорем двойственности.

2. Изучить двойственный симплекс-метод для симметрично двойственных задач. Составить и отладить программу решения пары симметрично двойственных задач двойственным симплекс-методом.

3. Изучить понятие псевдоплана, построение симплекс-таблицы, отвечающей псевдоплану. Освоить метод последовательного уточнения оценок. Составить и отладить программу решения задачи ЛП методом последовательного уточнения оценок.

4. Для подготовки тестовых данных решить вручную одну из следующих ниже задач двойственным симплекс-методом для пары симметрично двойственных задач, а также методом последовательного уточнения оценок.

3.

$$\begin{aligned} z &= 2x_1 - 7x_2 - x_3 - 4x_4 \rightarrow \max; \\ \begin{cases} -3x_1 + x_2 - 4x_3 + x_4 = 20, \\ 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 + 2x_4 \geq 32, \\ 4x_1 + 5x_2 + 2x_3 - 3x_4 \geq 26, \\ x_i \geq 0 \ (i = \overline{1, 4}). \end{cases} \end{aligned}$$

Ручной расчет

Решим прямую задачу линейного программирования двойственным симплексным методом, с использованием симплексной таблицы.

Приведем систему ограничений к системе неравенств смысла \leq , умножив соответствующие строки на (-1) .

Определим максимальное значение целевой функции $F(X) = 2x_1 - 7x_2 - x_3 - 4x_4$ при следующих условиях-ограничений.

$$-3x_1 + x_2 - 4x_3 + x_4 = 20$$

$$-2x_1 - 3x_2 - 4x_3 - 2x_4 \leq -32$$

$$-4x_1 - 5x_2 - 2x_3 + 3x_4 \leq -26$$

Для построения первого опорного плана систему неравенств приведем к системе уравнений путем введения дополнительных переменных (*переход к канонической форме*).

В 2-м неравенстве смысла (\leq) вводим базисную переменную x_5 . В 3-м неравенстве смысла (\leq) вводим базисную переменную x_6 .

$$-3x_1 + x_2 - 4x_3 + x_4 = 20$$

$$-2x_1 - 3x_2 - 4x_3 - 2x_4 + x_5 = -32$$

$$-4x_1 - 5x_2 - 2x_3 + 3x_4 + x_6 = -26$$

Введем *искусственные переменные* x : в 1-м равенстве вводим переменную x_7 ;

$$-3x_1 + x_2 - 4x_3 + x_4 + x_7 = 20$$

$$-2x_1 - 3x_2 - 4x_3 - 2x_4 + x_5 = -32$$

$$-4x_1 - 5x_2 - 2x_3 + 3x_4 + x_6 = -26$$

Для постановки задачи на максимум целевую функцию запишем так:
 $F(X) = 2x_1 - 7x_2 - 1x_3 - 4x_4 - Mx_7 \rightarrow \max$

За использование искусственных переменных, вводимых в целевую функцию, накладывается так называемый штраф величиной M , очень большое положительное число, которое обычно не задается.

Полученный базис называется искусственным, а метод решения называется методом искусственного базиса.

Причем искусственные переменные не имеют отношения к содержанию поставленной задачи, однако они позволяют построить стартовую точку, а процесс оптимизации вынуждает эти переменные принимать нулевые значения и обеспечить допустимость оптимального решения.

Из уравнений выражаем искусственные переменные: $x_7 = 20 + 3x_1 - x_2 + 4x_3 - x_4$ которые подставим в целевую функцию:

$$F(X) = 2x_1 - 7x_2 - x_3 - 4x_4 - M(20 + 3x_1 - x_2 + 4x_3 - x_4) \rightarrow \max$$

или

$$F(X) = (2-3M)x_1 + (-7+M)x_2 + (-1-4M)x_3 + (-4+M)x_4 + (-20M) \rightarrow \max$$

Матрица коэффициентов $A = a_{ij}$ этой системы уравнений имеет вид:

-3	1	-4	1	0	0	1
-2	-3	-4	-2	1	0	0
-4	-5	-2	3	0	1	0

Базисные переменные это переменные, которые входят только в одно уравнение системы ограничений и притом с единичным коэффициентом.

Экономический смысл дополнительных переменных:
дополнительные переменные задачи ЛП обозначают излишки сырья, времени, других ресурсов, остающихся в производстве данного оптимального плана.

Решим систему уравнений относительно базисных переменных: x_7, x_5, x_6

Полагая, что **свободные переменные** равны 0, получим первый опорный план:

$$X_0 = (0, 0, 0, 0, -32, -26, 20)$$

Базисное решение называется допустимым, если оно неотрицательно.

Базис	В	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
x_7	20	-3	1	-4	1	0	0	1
x_5	-32	-2	-3	-4	-2	1	0	0
x_6	-26	-4	-5	-2	3	0	1	0
$F(X_0)$	-20M	-2+3M	7-M	1+4M	4-M	0	0	0

1. Проверка критерия оптимальности.

План 0 в симплексной таблице **является псевдопланом**, поэтому определяем ведущие строку и столбец.

2. Определение новой свободной переменной.

Среди отрицательных значений базисных переменных выбираем наибольший по модулю.

Ведущей будет 2-ая строка, а переменную x_5 следует вывести из базиса.

3. Определение новой базисной переменной.

Минимальное значение θ соответствует 4-му столбцу, т.е. переменную x_4 необходимо ввести в базис.

На пересечении ведущих строки и столбца находится разрешающий элемент (РЭ), равный (-2).

Базис	B	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
x_7	20	-3	1	-4	1	0	0	1
x_5	-32	-2	-3	-4	-2	1	0	0
x_6	-26	-4	-5	-2	3	0	1	0
F(X0)	- 20M	-2+3M	7-M	1+4M	4-M	0	0	0
θ		-2+3M : (- 2)	7-M : (- 3)	1+4M : (- 4)	4-M : (- 2)	-	-	-

4. Пересчет симплекс-таблицы.

Выполняем преобразования симплексной таблицы методом Жордано-Гаусса.

Базис	B	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
x_7	4	-4	-1/2	-6	0	1/2	0	1
x_4	16	1	3/2	2	1	-1/2	0	0
x_6	-74	-7	-19/2	-8	0	3/2	1	0
F(X0)	-64-4M	-6+4M	1+M	-7+6M	0	2-M	0	0

Представим расчет каждого элемента в виде таблицы:

B	x ₁	x ₂	x ₃	x ₄	x ₅	x ₆	x ₇
20-(- 32*1):-2	-3-(- 2*1):-2	1-(- 3*1):-2	-4-(- 4*1):-2	1-(- 2*1):-2	0- (1*1):-2	0- (0*1):-2	1- (0*1):-2
-32 : -2	-2 : -2	-3 : -2	-4 : -2	-2 : -2	1 : -2	0 : -2	0 : -2
-26-(- 32*3):-2	-4-(- 2*3):-2	-5-(- 3*3):-2	-2-(- 4*3):-2	3-(- 2*3):-2	0- (1*3):-2	1- (0*3):-2	0- (0*3):-2
(0)-(- 32*(0)):- -2	(- 6+4M) -(- 2*(0)):- -2	(1+M)- (- 3*(0)):- -2	(- 7+6M) -(- 4*(0)):- -2	(0)-(- 2*(0)):- -2	(2-M)- (1*(0)):- -2	(0)- (0*(0)):- -2	(0)- (0*(0)):- -2

1. Проверка критерия оптимальности.

План 1 в симплексной таблице **является псевдопланом**, поэтому определяем ведущие строку и столбец.

2. Определение новой свободной переменной.

Среди отрицательных значений базисных переменных выбираем наибольший по модулю.

Ведущей будет 3-ая строка, а переменную x₆ следует вывести из базиса.

3. Определение новой базисной переменной.

Минимальное значение θ соответствует 2-му столбцу, т.е. переменную x₂ необходимо ввести в базис.

На пересечении ведущих строки и столбца находится разрешающий элемент (РЭ), равный $(^{-19}/_2)$.

Базис	B	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
x_7	4	-4	$-1/2$	-6	0	$1/2$	0	1
x_4	16	1	$3/2$	2	1	$-1/2$	0	0
x_6	-74	-7	$-19/2$	-8	0	$3/2$	1	0
F(X0)	-64- 4M	-6+4M	1+M	-7+6M	0	2- M	0	0
θ		-6+4M : (- 7)	1+M : ($-19/2$)	-7+6M : (- 8)	-	-	-	-

4. Пересчет симплекс-таблицы.

Выполняем преобразования симплексной таблицы методом Жордано-Гаусса.

Базис	B	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
x_7	$150/19$	$-69/19$	0	$-106/19$	0	$8/19$	$-1/19$	1
x_4	$82/19$	$-2/19$	0	$14/19$	1	$-5/19$	$3/19$	0
x_2	$148/19$	$14/19$	1	$16/19$	0	$-3/19$	$-2/19$	0
F(X1)	$-1364/19$ $150/19M$	- $128/19+69/19M$	0	- $149/19+106/19M$	0	$41/19$ $8/19M$	$2/19+M$	0

Представим расчет каждого элемента в виде таблицы:

B	x ₁	x ₂	x ₃	x ₄	x ₅	x ₆	x ₇
4-(- 74*- 1/2):- 19/2	-4-(-7*- 1/2):-19/2	-1/2-(- 19/2*- 1/2):- 19/2	-6-(-8*- 1/2):-19/2	0-(0*- 1/2):- 19/2	1/2- (3/2*- 1/2):- 19/2	0-(1*- 1/2):- 19/2	1-(0*- 1/2):- 19/2
16-(- 74*3/2):-19/2	1-(-7*3/2):- 19/2	3/2-(- 19/2*3/2):-19/2	2-(-8*3/2):- 19/2	1- (0*3/2):-19/2	-1/2- (3/2*3/2):-19/2	0- (1*3/2):-19/2	0- (0*3/2):-19/2
-74 : - 19/2	-7 : -19/2	-19/2 : - 19/2	-8 : -19/2	0 : - 19/2	3/2 : - 19/2	1 : -19/2	0 : - 19/2
(0)-(- 74*(0)):-19/2	(- 128/19+69/19 M)-(- 7*(0)):-19/2	(0)-(- 19/2*(0)):-19/2	(- 149/19+106/19 M)-(- 8*(0)):-19/2	(0)- (0*(0)):-19/2	(41/19- 8/19M)- (3/2*(0)):-19/2	(2/19+ M)- (1*(0)) :-19/2	(0)- (0*(0)):-19/2

В базисном столбце все элементы положительные.

Переходим к основному алгоритму симплекс-метода.

Итерация №0.

1. Проверка критерия оптимальности.

Текущий опорный план неоптимален, так как в индексной строке находятся отрицательные коэффициенты.

2. Определение новой базисной переменной.

В качестве ведущего выберем столбец, соответствующий переменной x_5 , так как это наибольший коэффициент по модулю.

3. Определение новой свободной переменной.

Вычислим значения D_i по строкам как частное от деления: b_i / a_{i5}

и из них выберем наименьшее:

$$\min (150/19 : 8/19, -, -) = 75/4$$

Следовательно, 1-ая строка является ведущей.

Разрешающий элемент равен ($8/19$) и находится на пересечении ведущего столбца и ведущей строки.

Бази с	В	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7	min
x_7	$150/19$	$-69/19$	0	$-106/19$	0	$8/19$	$-1/19$	1	$75/4$
x_4	$82/19$	$-2/19$	0	$14/19$	1	$-5/19$	$3/19$	0	-
x_2	$148/19$	$14/19$	1	$16/19$	0	$-3/19$	$-2/19$	0	-
F(x_1)	$-1364/19$ $150/19$ М	- $128/19 + 69/19$ М	0	- $149/19 + 106/19$ М	0	$41/19$ $8/19$ М	$2/19 +$ М	0	

4. Пересчет симплекс-таблицы.

Формируем следующую часть симплексной таблицы. Вместо переменной x_7 в план 1 войдет переменная x_5 .

Строка, соответствующая переменной x_5 в плане 1, получена в результате деления всех элементов строки x_7 плана 0 на разрешающий элемент $PЭ = 8/19$. На месте разрешающего элемента получаем 1. В остальных клетках столбца x_5 записываем нули.

Таким образом, в новом плане 1 заполнены строка x_5 и столбец x_5 . Все остальные элементы нового плана 1, включая элементы индексной строки, определяются по правилу прямоугольника.

Для этого выбираем из старого плана четыре числа, которые расположены в вершинах прямоугольника и всегда включают разрешающий элемент РЭ.

$$НЭ = СТЭ - (A * B) / PЭ$$

СТЭ - элемент старого плана, РЭ - разрешающий элемент ($8/19$), А и В - элементы старого плана, образующие прямоугольник с элементами СТЭ и РЭ.

Представим расчет каждого элемента в виде таблицы:

В	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
$150/19 : 8/19$	- $69/19 : 8/19$	$0 : 8/19$	- $106/19 : 8/19$	$0 : 8/19$	$8/19 : 8/19$	- $1/19 : 8/19$	$1 : 8/19$
$82/19 -$ $(150/19 * -$ $5/19) : 8/19$	$-2/19 -$ $(69/19 * -$ $5/19) : 8/19$	$0 - (0 * -$ $5/19) : 8/19$ 9	$14/19 -$ $(106/19 * -$ $5/19) : 8/19$	$1 - (0 * -$ $5/19) : 8/19$ 9	$-5/19 -$ $(8/19 * -$ $5/19) : 8/19$ 9	$3/19 -$ $(1/19 * -$ $5/19) : 8/19$ 9	$0 - (1 * -$ $5/19) : 8/19$ 9

$148/_{19}-$ $(^{150}/_{19}*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$	$14/_{19}-(-$ $69/_{19}*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$	$1-(0*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$ 9	$16/_{19}-(-$ $106/_{19}*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$	$0-(0*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$ 9	$^{-3}/_{19}-$ $(^8/_{19}*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$ 9	$^{-2}/_{19}-(-$ $1/_{19}*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$ 9	$0-(1*-$ $^3/_{19}):^8/_{19}$ 9
$(0)-$ $(^{150}/_{19}*($ $^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M)):$ $^8/_{19}$	$(-$ $^{128}/_{19}+^{69}/_{19}$ $9M)-(-$ $^{69}/_{19}*(^{41}/_{19}$ $9-$ $^8/_{19}M)):^8/_{19}$ 19	$(0)-$ $(0*(^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M))$ $:^8/_{19}$	$(-$ $^{149}/_{19}+^{106}/_{19}$ $19M)-(-$ $^{106}/_{19}*(^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M)):^8/_{19}$ 19	$(0)-$ $(0*(^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M))$ $:^8/_{19}$	$(^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M)-$ $(^8/_{19}*(^4$ $1/_{19}-$ $^8/_{19}M))$ $:^8/_{19}$	$(^2/_{19}+$ $M)-(-$ $1/_{19}*(^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M))$ $:^8/_{19}$	$(0)-$ $(1*(^{41}/_{19}-$ $^8/_{19}M))$ $:^8/_{19}$

Получаем новую симплекс-таблицу:

Базис	B	x ₁	x ₂	x ₃	x ₄	x ₅	x ₆	x ₇
x ₅	75/4	-69/8	0	-53/4	0	1	-1/8	19/8
x ₄	37/4	-19/8	0	-11/4	1	0	1/8	5/8
x ₂	43/4	-5/8	1	-5/4	0	0	-1/8	3/8
F(X1)	-449/4	95/8	0	83/4	0	0	3/8	-41/8+M

1. Проверка критерия оптимальности.

Среди значений индексной строки нет отрицательных. Поэтому эта таблица определяет оптимальный план задачи.

Окончательный вариант симплекс-таблицы:

Базис	В	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	x_7
x_5	$75/4$	$-69/8$	0	$-53/4$	0	1	$-1/8$	$19/8$
x_4	$37/4$	$-19/8$	0	$-11/4$	1	0	$1/8$	$5/8$
x_2	$43/4$	$-5/8$	1	$-5/4$	0	0	$-1/8$	$3/8$
F(X2)	$-449/4$	$95/8$	0	$83/4$	0	0	$3/8$	$-41/8 + M$

Так как в оптимальном решении отсутствуют искусственные переменные (они равны нулю), то данное решение является допустимым.

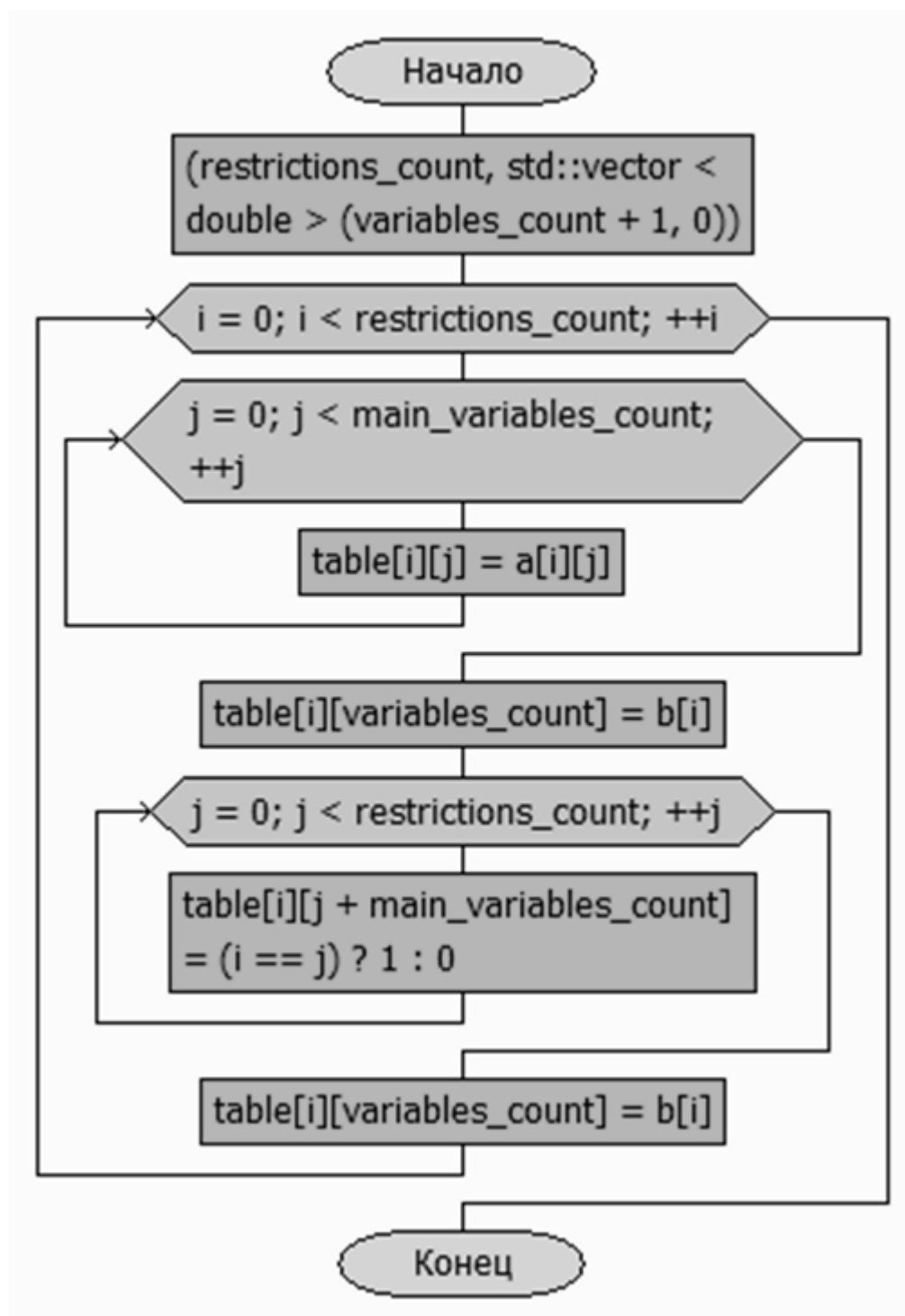
Оптимальный план можно записать так:

$$x_1 = 0, x_2 = 43/4, x_3 = 0, x_4 = 37/4$$

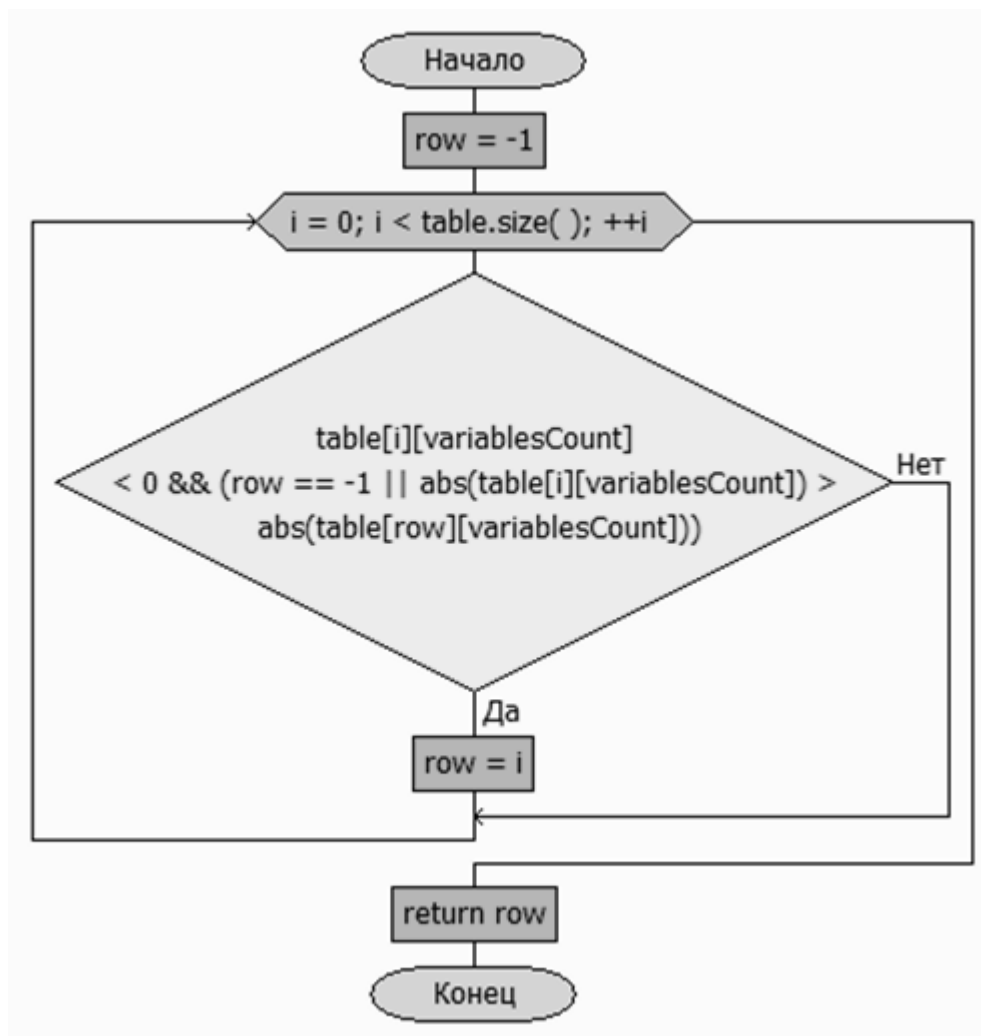
$$F(X) = 2 \cdot 0 - 7 \cdot 43/4 - 1 \cdot 0 - 4 \cdot 37/4 = -449/4$$

Блок-схемы:

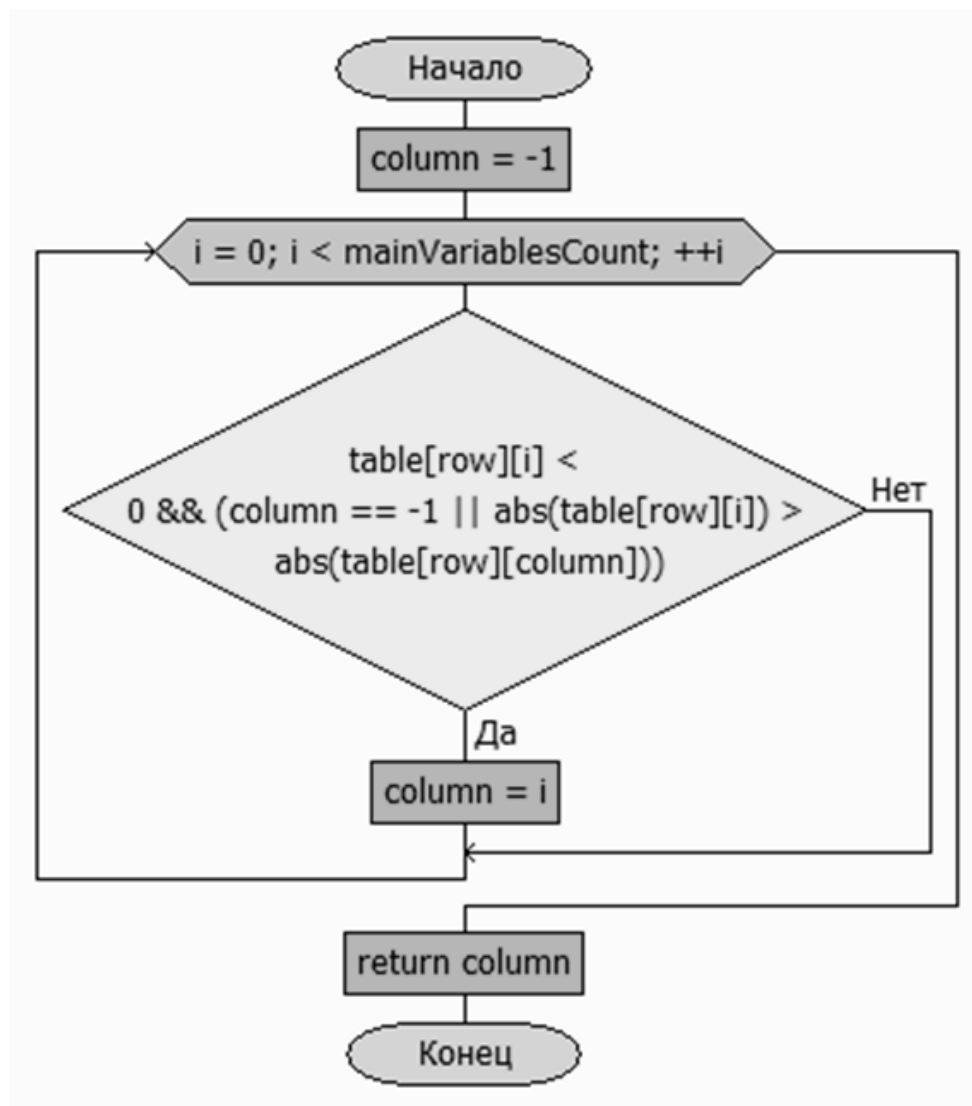
Функция InitTable:



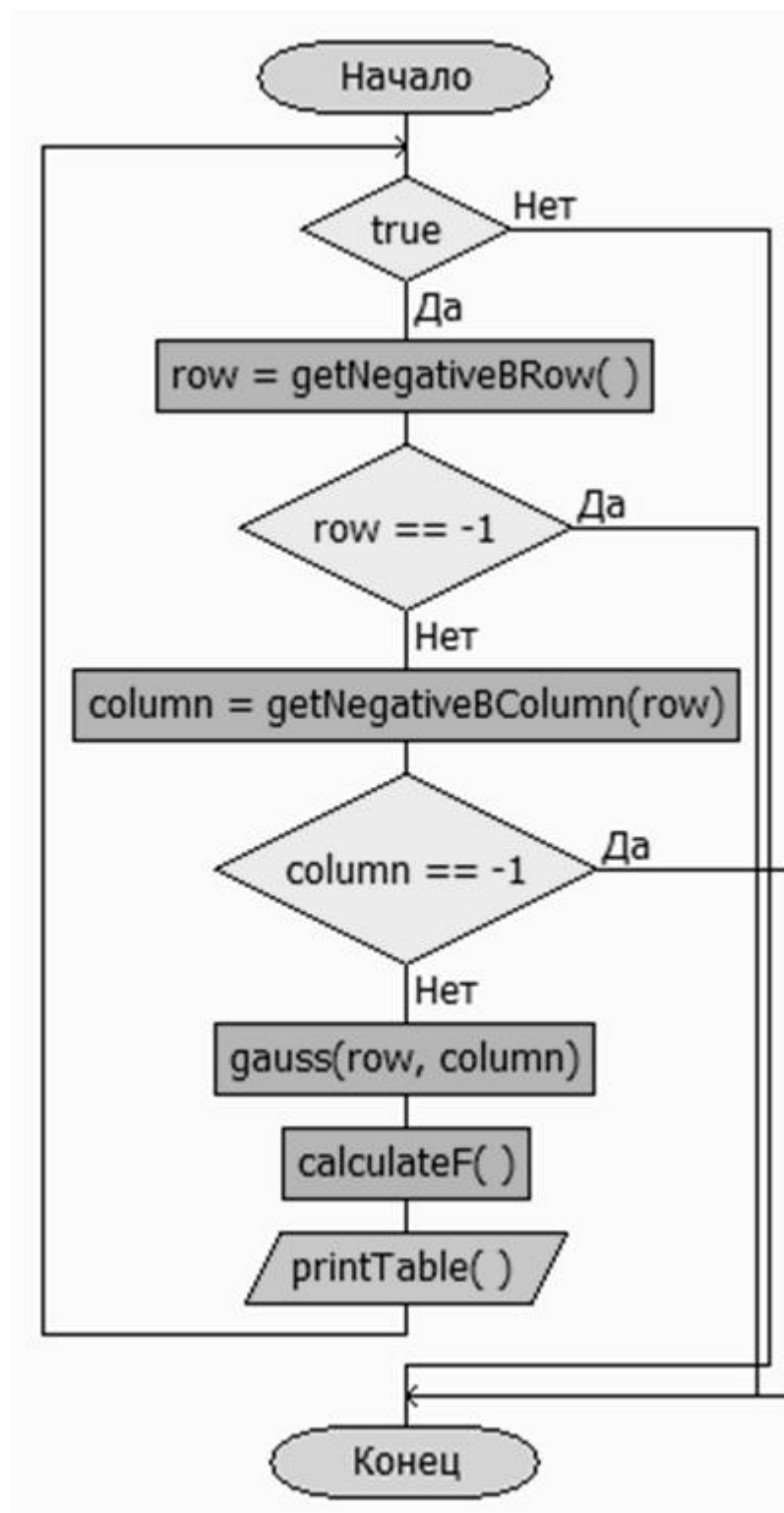
Функция getNegativeBRow



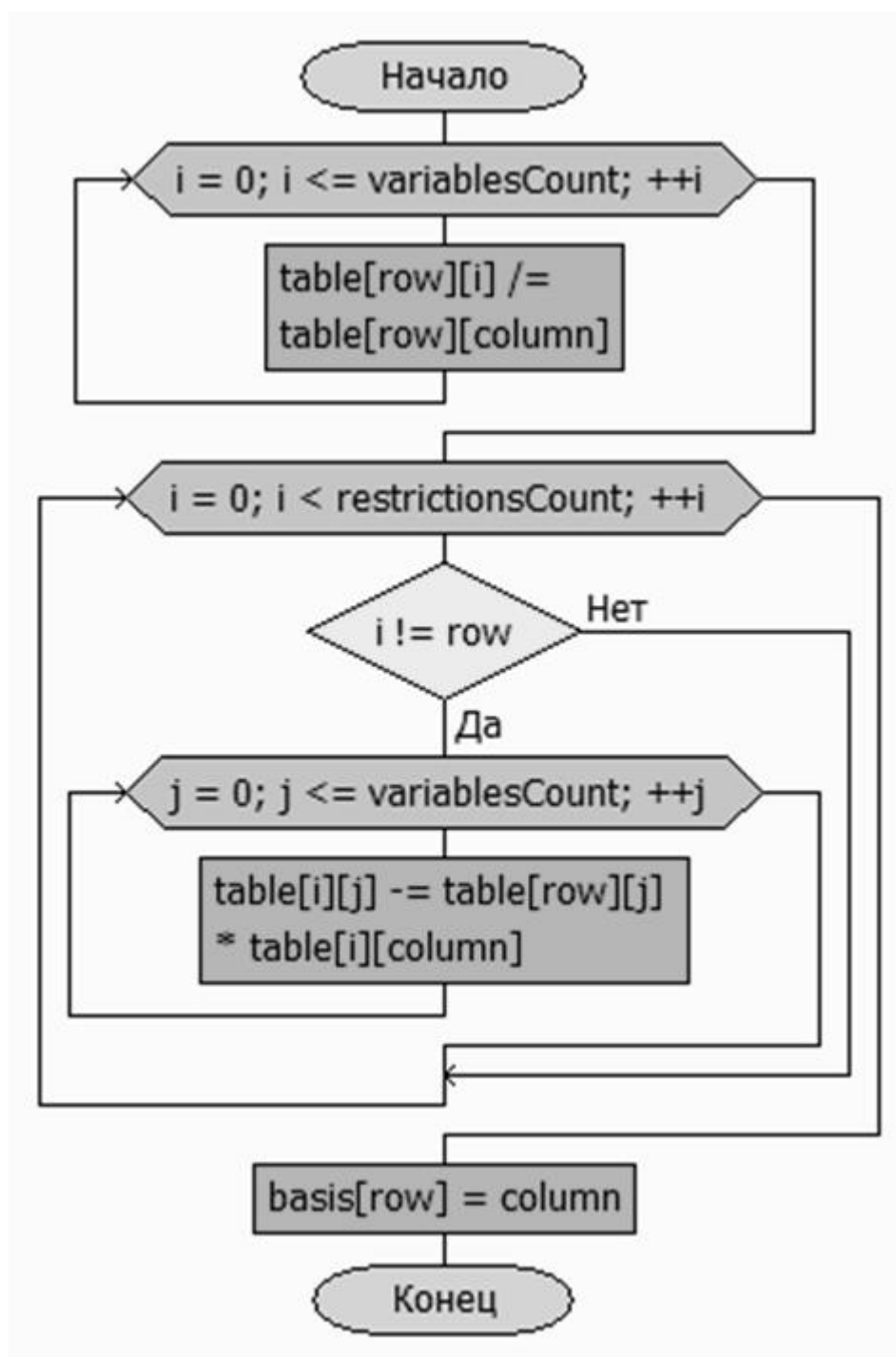
Функция getNegativeBColumn



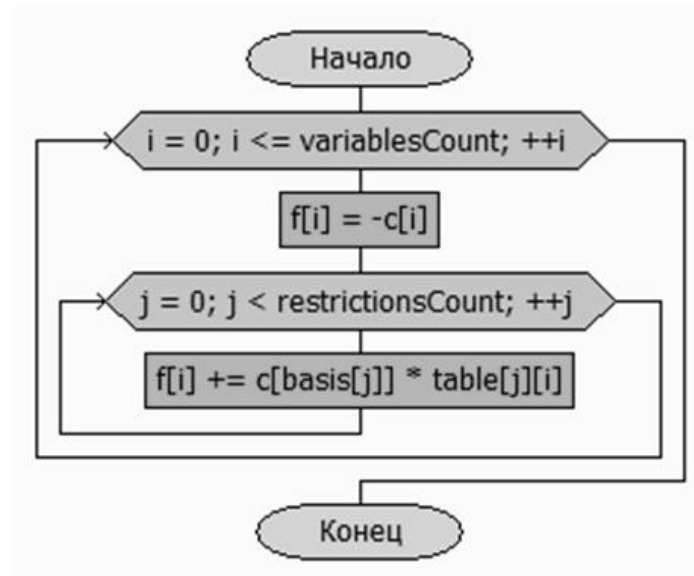
Функция removeNegativeB



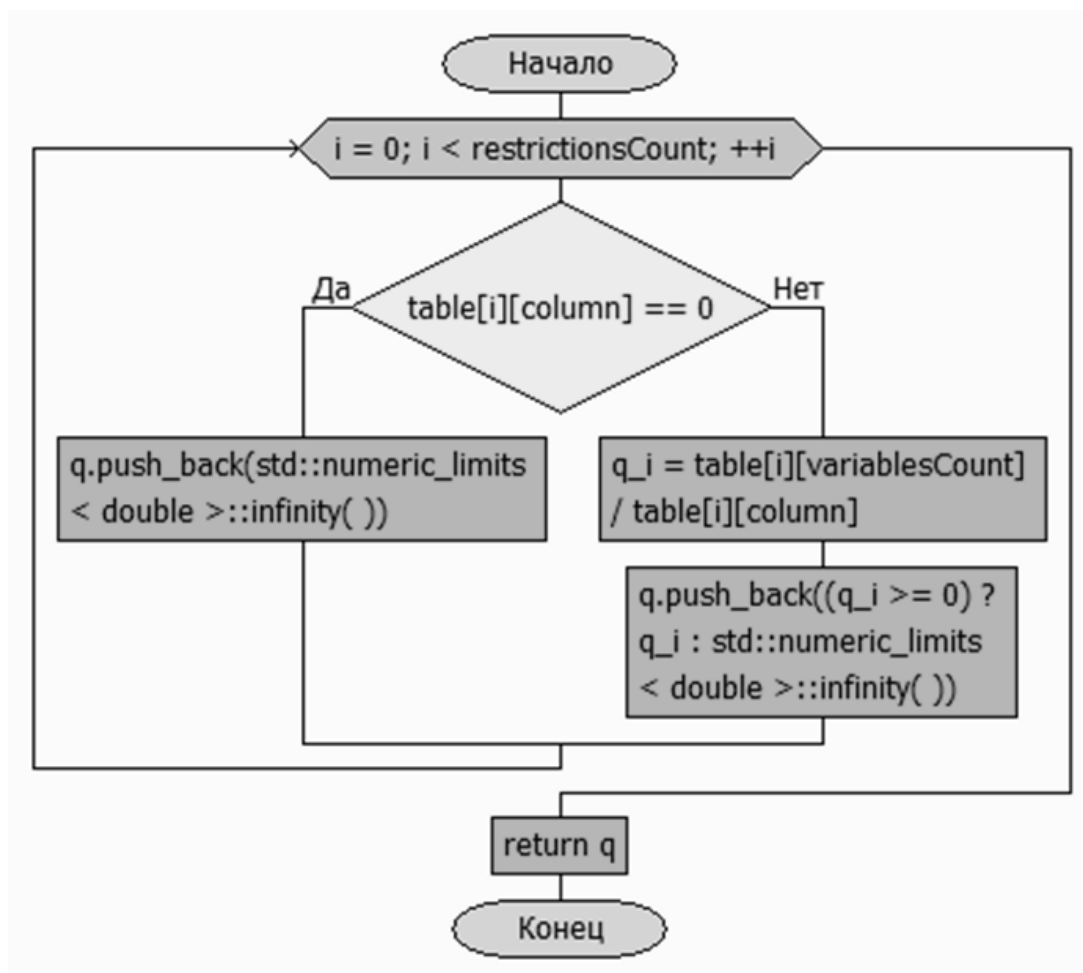
Функция gauss



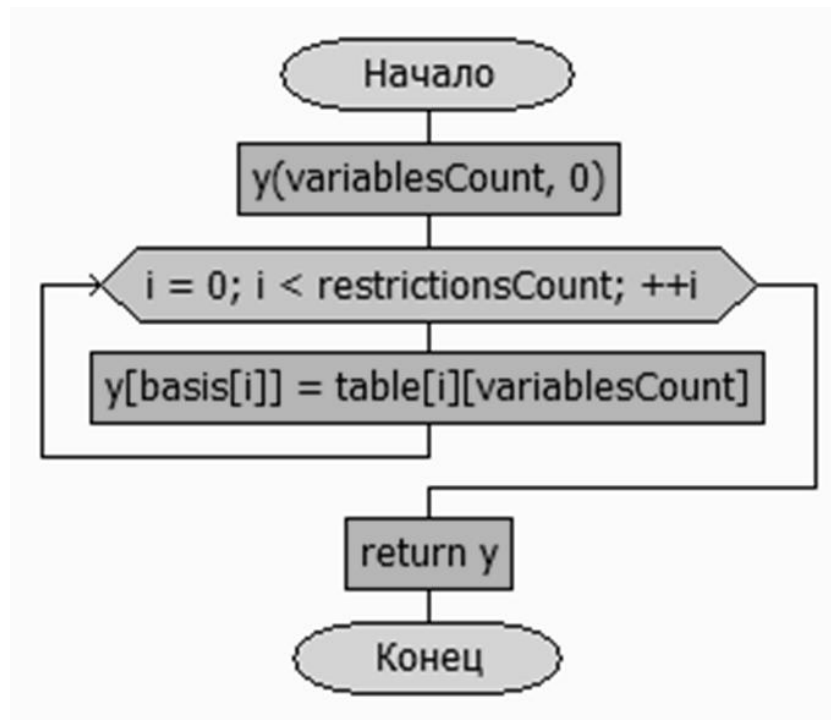
Функция calculateF



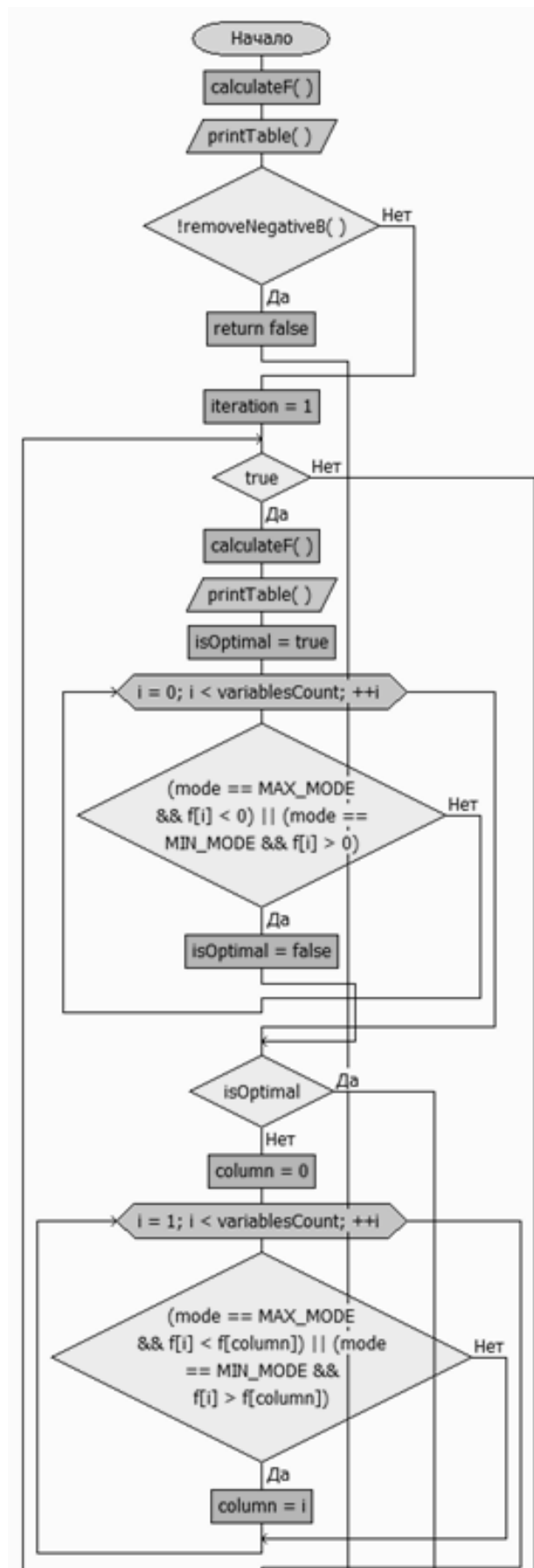
Функция getRelations

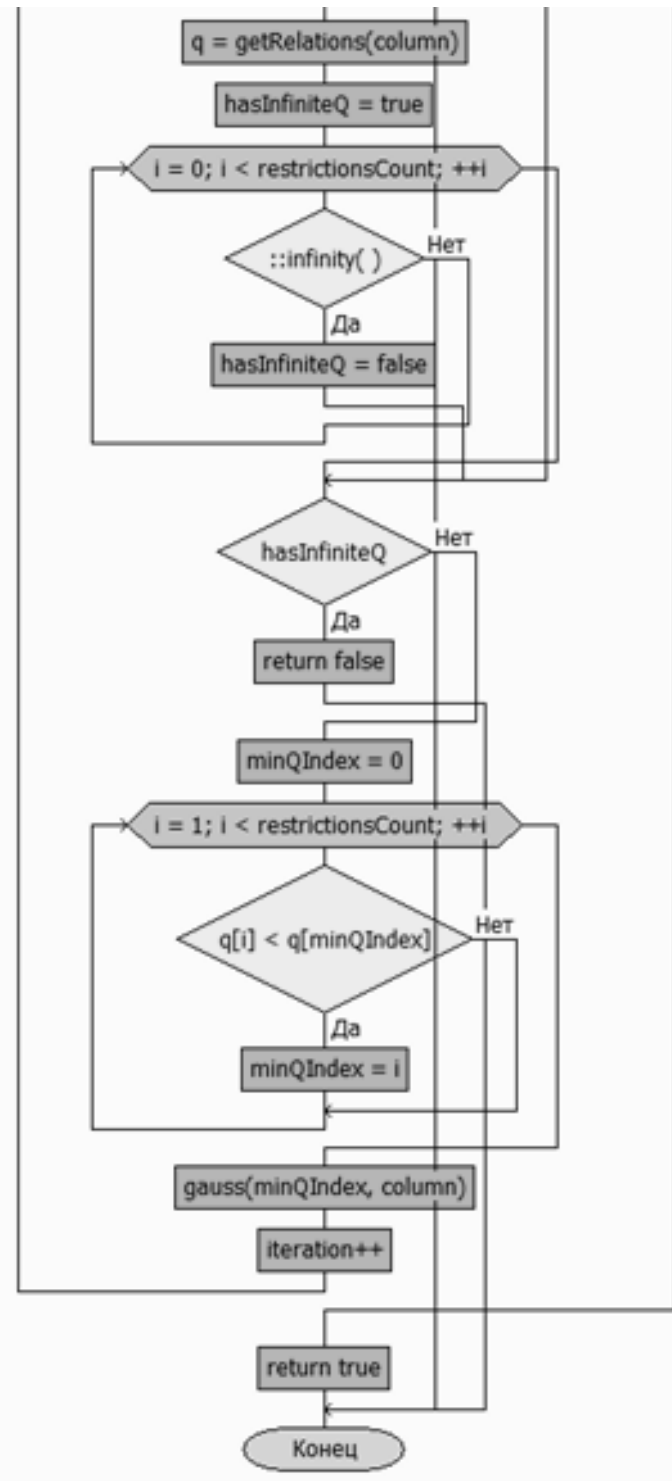


Функция `getSolve`

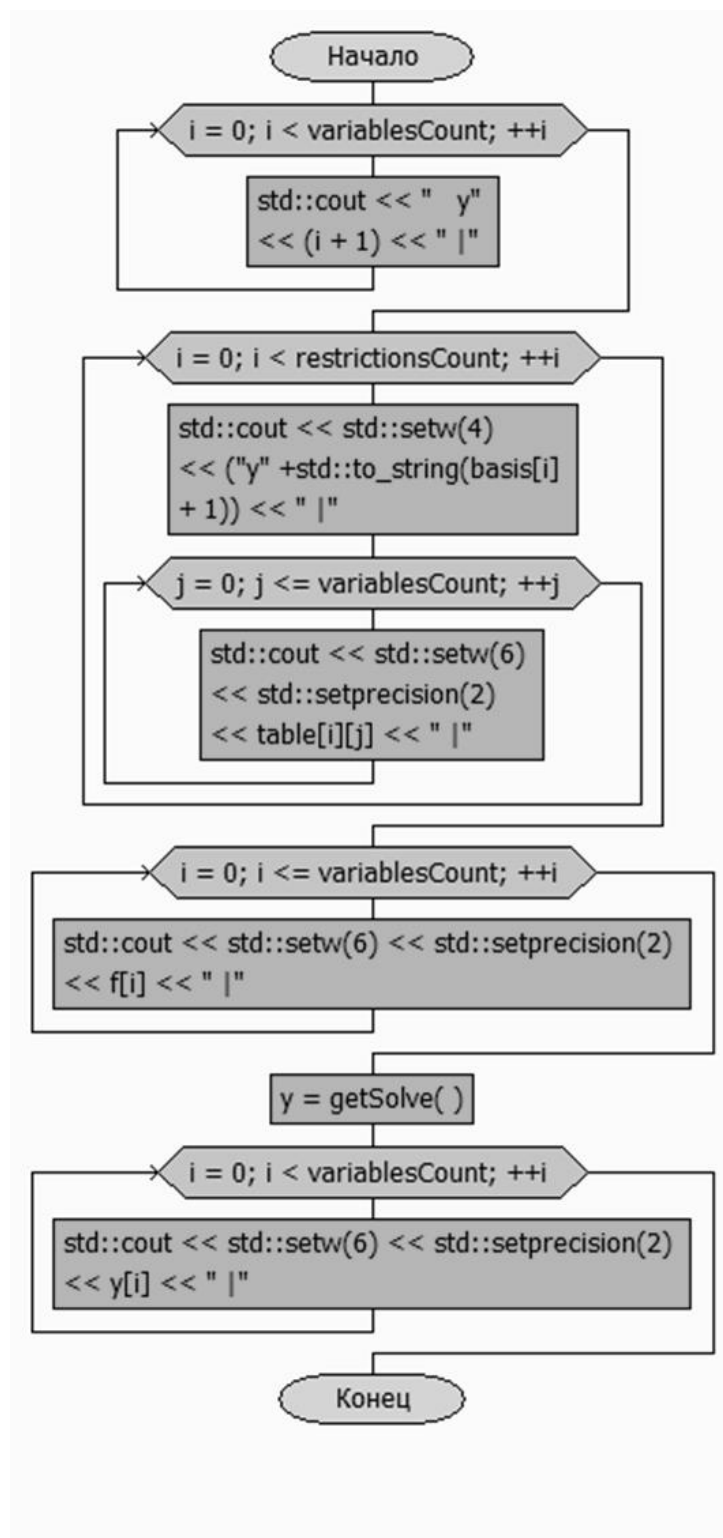


Функция solve

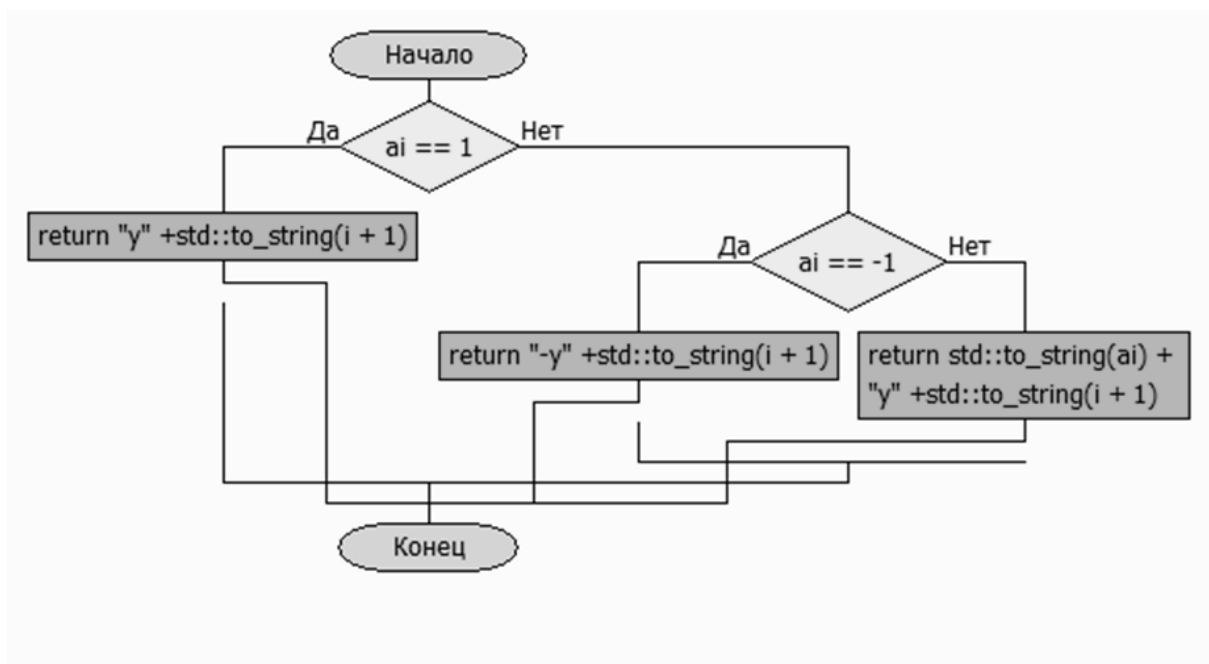




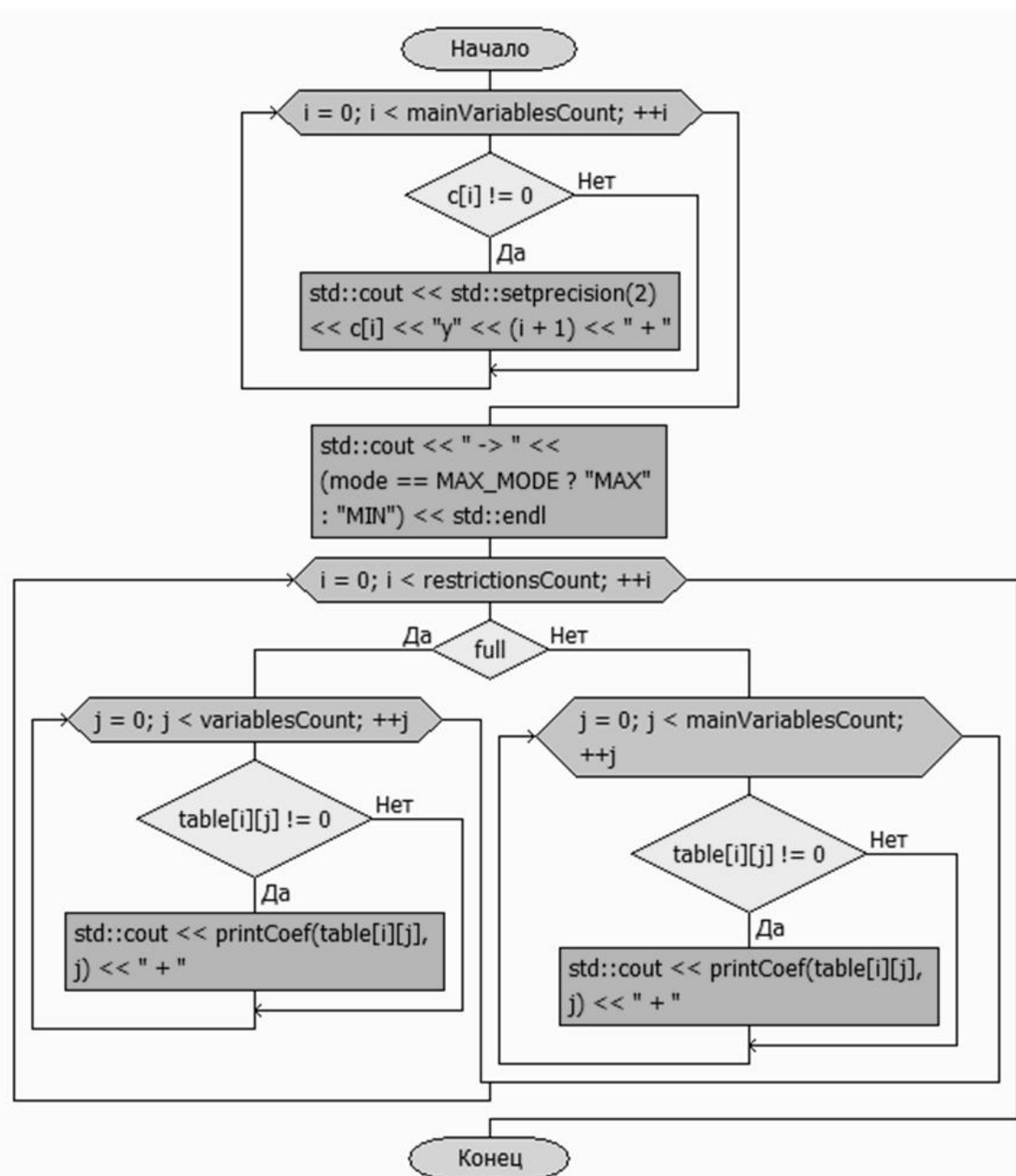
Функция printTable



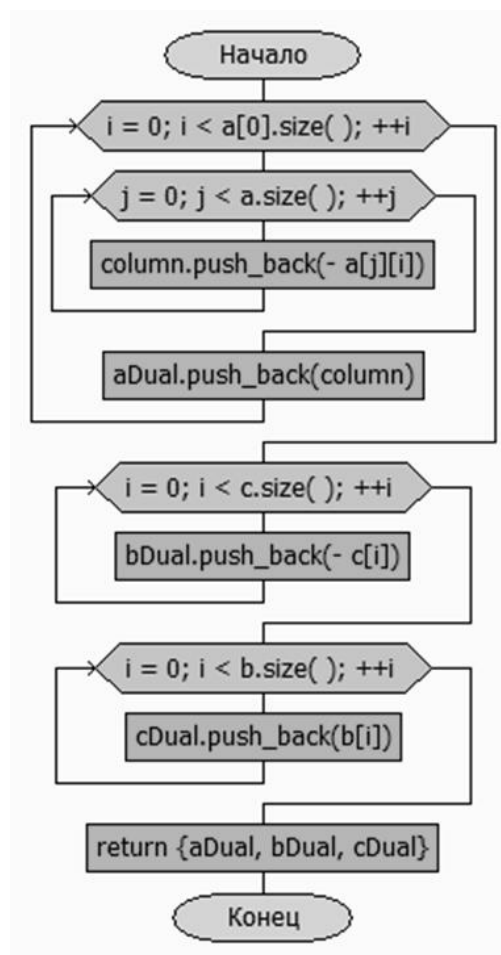
Функция printCoef



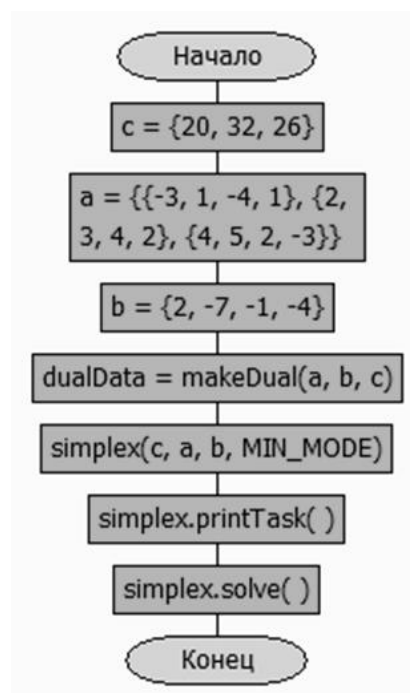
Функция PrintTask



Функция makeDual



Функция main



Код программы:

```
import numpy as np # Импортируем библиотеку numpy и используем сокращение
np для удобства

MAX_MODE = 'MAX' # Устанавливаем режим 'MAX' в качестве константы для
максимизации
MIN_MODE = 'MIN' # Устанавливаем режим 'MIN' в качестве константы для
минимизации

class SimplexMethod: # Создаем класс SimplexMethod для реализации
симплекс-метода
    def __init__(self, c, a, b, mode): # Определяем конструктор класса с
параметрами c, a, b, mode
        self.main_variables_count = a.shape[1] # Определяем количество
основных переменных
        self.restrictions_count = a.shape[0] # Определяем количество
ограничений
        self.variables_count = self.main_variables_count +
self.restrictions_count # Определяем общее количество переменных
        self.mode = mode # Запоминаем режим работы (максимизация или
минимизация)

        self.c = np.concatenate([c, np.zeros((self.restrictions_count +
1))]) # Дополняем вектор c нулями
        self.f = np.zeros((self.variables_count)) # Инициализируем вектор
значений функции F
        self.basis = [i + self.main_variables_count for i in
range(self.restrictions_count)] # Определяем индексы базисных переменных

        self.init_table(a, b) # Инициализируем таблицу

    # инициализация таблицы
    def init_table(self, a, b): # Метод для инициализации таблицы
        self.table = np.zeros((self.restrictions_count,
self.variables_count + 1)) # Создаем таблицу коэффициентов

        for i in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
            for j in range(self.main_variables_count): # Проходим по всем
основным переменным
                self.table[i][j] = a[i][j] # Заполняем соответствующие
значения из матрицы a

                self.table[i][self.variables_count] = b[i] # Заполняем
значения b

            for j in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
                self.table[i][j + self.main_variables_count] = int(i == j)
# Заполняем значения для базисных переменных

                self.table[i][-1] = b[i] # Заполняем значения b еще раз

        # получение строки с максимальным по модулю отрицательным значением b
    def get_negative_b_row(self): # Метод для получения строки с
максимальным по модулю отрицательным значением b
        row = -1 # Инициализируем переменную row значением -1

        for i, a_row in enumerate(self.table): # Проходим по всем строкам
```

таблицы

```
        if a_row[-1] < 0 and (row == -1 or abs(a_row[-1]) >
abs(self.table[row][-1])): # Если значение b отрицательное и больше
предыдущего
            row = i # Присваиваем переменной row текущее значение

        return row # Возвращаем найденную строку

# получение столбца с максимальным по модулю элементом в строке
def get_negative_b_column(self, row): # Метод для получения столбца с
максимальным по модулю элементом в строке
    column = -1 # Инициализируем переменную column значением -1

    for i, aij in enumerate(self.table[row][: -1]): # Проходим по всем
элементам выбранной строки, кроме последнего
        if aij < 0 and (column == -1 or abs(aij) >
abs(self.table[row][column])): # Если элемент отрицательный и больше
предыдущего
            column = i # Присваиваем переменной column текущее
значение

    return column # Возвращаем найденный столбец

# удаление отрицательных свободных коэффициентов
def remove_negative_b(self): # Метод для удаления отрицательных
свободных коэффициентов
    while True: # Запускаем цикл
        row = self.get_negative_b_row() # Получаем строку с
отрицательным b

        if row == -1: # Если такая строка не найдена
            return True # Возвращаем True

        column = self.get_negative_b_column(row) # Получаем столбец
для исключения

        if column == -1: # Если столбец не найден
            return False # Возвращаем False

        self.gauss(row, column) # Выполняем исключение Гаусса
        self.calculate_f() # Пересчитываем значения F
        print('\nNegative b has been removed in row', row + 1) #
Выводим информацию о удалении отрицательного b
        self.print_table() # Выводим таблицу

# выполнение шага метода гаусса
def gauss(self, row, column): # Метод для выполнения шага метода
Гаусса
    self.table[row] /= self.table[row][column] # Делим строку на
значение разрешающего элемента

    for i in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
        if i != row: # Если это не выбранная строка
            self.table[i] -= self.table[row] * self.table[i][column] #
Выполняем исключение Гаусса для других строк

        self.basis[row] = column # Делаем переменную базисной

# расчёт значений F
def calculate_f(self): # Метод для расчёта значений F
```

```

        for i in range(self.variables_count + 1): # Проходим по всем
переменным
            self.f[i] = -self.c[i] # Инициализируем значения F

            for j in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
                self.f[i] += self.c[self.basis[j]] * self.table[j][i] #
Выполняем расчет значений F

# расчёт симплекс-отношений для столбца column
def get_relations(self, column): # Метод для расчета симплекс-
отношений для столбца column
    q = [] # Инициализируем список q

    for i in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
        if self.table[i][column] == 0: # Если элемент равен 0
            q.append(np.inf) # Добавляем бесконечность в список
        else:
            q_i = self.table[i][-1] / self.table[i][column] #
Вычисляем симплекс-отношение
            q.append(q_i if q_i >= 0 else np.inf) # Добавляем значение
в список, если оно неотрицательное, иначе добавляем бесконечность

    return q # Возвращаем список симплекс-отношений

# получение решения
def get_solve(self): # Метод для получения решения
    y = np.zeros((self.variables_count)) # Инициализируем вектор
решения

    for i in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
        y[self.basis[i]] = self.table[i][-1] # Запол

    return y # Возвращаем вектор решения

# решение
def solve(self): # Метод для решения задачи симплекс-методом
    print('\nIteration 0') # Выводим информацию о начале итерации
    self.calculate_f() # Вычисляем значения F
    self.print_table() # Выводим таблицу

    if not self.remove_negative_b(): # Если не удалось удалить
отрицательные b
        print('Solve does not exist') # Выводим сообщение о том, что
решения не существует
        return False # Возвращаем False

    iteration = 1 # Инициализируем переменную итерации значением 1

    while True: # Запускаем цикл
        self.calculate_f() # Вычисляем значения F
        print('\nIteration', iteration) # Выводим информацию о текущей
итерации
        self.print_table() # Выводим таблицу

        if all(fi >= 0 if self.mode == MAX_MODE else fi <= 0 for fi in
self.f[:-1]): # Если все значения F неотрицательные (для MAX_MODE) или не
положительные (для MIN_MODE)
            break # Завершаем работу цикла

```

```

        column = (np.argmin if self.mode == MAX_MODE else
np.argmax)(self.f[:-1]) # Получаем разрешающий столбец
        q = self.get_relations(column) # Получаем симплекс-отношения
для найденного столбца

        if all(qi == np.inf for qi in q): # Если не удалось найти
разрешающую строку
            print('Solve does not exist') # Выводим сообщение о том,
что решения нет
            return False # Возвращаем False

        self.gauss(np.argmin(q), column) # Выполняем исключение Гаусса
iteration += 1 # Увеличиваем значение итерации

    return True # Возвращаем True, если решение найдено

# вывод симплекс-таблицы
def print_table(self): # Метод для вывода симплекс-таблицы
    print('      |' + ''.join(['  y%-3d |' % (i + 1) for i in
range(self.variables_count)]) + '      b      |') # Форматированный вывод
заголовков таблицы

    for i in range(self.restrictions_count): # Проходим по всем
ограничениям
        print('%4s |' % ('y' + str(self.basis[i] + 1)) + ''.join(['
%6.2f |' % aij for j, aij in enumerate(self.table[i])])) # Выводим
значения из таблицы

        print('      F |' + ''.join([' %6.2f |' % aij for aij in self.f])) #
Выводим значения F
        print('      y |' + ''.join([' %6.2f |' % xi for xi in
self.get_solve()])) # Выводим значения переменных

# вывод коэффициента
def print_coef(self, ai, i): # Метод для вывода коэффициента
    if ai == 1: # Если коэффициент равен 1
        return 'y%d' % (i + 1) # Возвращаем строку вида 'y1'

    if ai == -1: # Если коэффициент равен -1
        return '-y%d' % (i + 1) # Возвращаем строку вида '-y1'

    return '%.2fy%d' % (ai, i + 1) # Возвращаем строку вида '2.00y1'

# вывод задачи
def print_task(self, full=False): # Метод для вывода задачи
    print(' + '.join(['%.2fy%d' % (ci, i + 1) for i, ci in
enumerate(self.c[:self.main_variables_count]) if ci != 0]), '-> ',
self.mode) # Выводим целевую функцию и режим

    for row in self.table: # Проходим по всем строкам таблицы
        if full: # Если параметр full равен True
            print(' + '.join([self.print_coef(ai, i) for i, ai in
enumerate(row[:self.variables_count]) if ai != 0]), '=', row[-1]) #
Выводим полное описание ограничений
        else:
            print(' + '.join([self.print_coef(ai, i) for i, ai in
enumerate(row[:self.main_variables_count]) if ai != 0]), '<=', row[-1]) #
Выводим краткое описание ограничений

# перевод в двойственную задачу

```

```

def make_dual(a, b, c): # Функция для перевода задачи в двойственную
    return -a.T, -c, b # Возвращаем транспонированную матрицу a,
                        # отрицательный вектор c и вектор b

def main(): # Основная функция
    c = np.array([20, 32, 26]) # Определяем вектор c
    a = np.array([ # Определяем матрицу a
        [-3, 1, -4, 1],
        [2, 3, 4, 2],
        [4, 5, 2, -3]
    ])

    b = np.array([2, -7, -1, -4]) # Определяем вектор b

    a, b, c = make_dual(a, b, c) # Преобразуем задачу в двойственную
    simplex = SimplexMethod(c, a, b, MIN_MODE) # Создаем объект класса
SimplexMethod с заданными параметрами

    print("Dual task:") # Выводим информацию о двойственной задаче
    simplex.print_task() # Выводим описание задачи
    simplex.solve() # Решаем задачу симплекс-методом

if __name__ == '__main__': # Проверяем, что скрипт запущен напрямую, а не
импортирован как модуль
    main() # Вызываем основную функцию

```

Результат работы программы:

Оптимальный план:

	B	x ₁	x ₂	x ₃	x ₄	x ₅	x ₆	x ₇
x ₅	75/4	-69/8	0	-53/4	0	1	-1/8	19/8
x ₄	37/4	-19/8	0	-11/4	1	0	1/8	5/8
x ₂	43/4	-5/8	1	-5/4	0	0	-1/8	3/8
F	-449/4	95/8	0	83/4	0	0	3/8	-41/8+M

Значение целевой функции: -112,25

Вывод: Проведено изучение основ теории двойственности, двойственного симплекс-метода для пары симметрично двойственных задач и метода последовательного уточнения оценок. В процессе стало ясно, что двойственность - важный инструмент в линейном программировании, который помогает использовать данные о прямой задаче для решения её двойственной версии. Двойственный симплекс-метод - это изменённый симплекс-метод, который применяется для симметрично двойственных задач. Метод последовательного уточнения оценок помогает улучшить точность решения задачи линейного программирования путём поочередного уточнения и улучшения оценок переменных.